# Véletlen fizikai folyamatok, ötödik házi feladat

Horváth Bendegúz

2018. március 19.

### 1. feladat

#### A feladat szövege

Vizsgáljuk az előadáson tárgyalt 2 Ising spinből álló rendszer relaxációjának problémáját! Az előadáson megkaptuk a rendszer dinamikai mátrixát, s meghatároztuk a sajátvektorokat és a megfelelő sajátértékeket (A számolás megtalálható a kurzus honlapján "Ising spinek dinamikája" cím alatt is).

- (i) Ismerve az összes sajátvektort és sajátértékeket, határozzuk meg milyen valószínűséggel van a rendszer t időpontban az  $s_1 = -1$ ,  $s_2 = +1$  állapotban, ha a kezdeti állapot  $s_1 = +1$ ,  $s_2 = -1$  volt.
- (ii) Számítsuk ki a rendszer átlagos mágnesezetségének  $[M(t)=\langle (s_1+s_2)\rangle]$ időfejlődésést, ha a kezdeti állapotban az  $s_1=1,\ s_2=1$  állapot és az  $s_1=-1,\ s_2=+1$  állapot is 1/2 valószínűséggel van jelen.

## A feladat megoldása

(i) A sajátvektorokat és a sajátértékeket ismerjük, ezzel a tudással egy állapot valószínűségét így számolhatjuk ki:

$$\vec{P}(t) = P^{(e)}(t) + \sum_{i=2}^{4} a_i e^{\lambda_i t} \vec{P^{(i)}}$$

az  $a_i$  együtthatókat a kezdeti feltételekből számolhatjuk, ami esetünkben ( $\uparrow\downarrow$ ) állapot. A sajátvektorok a következőek:

$$\vec{P}^{(e)} = \frac{1}{2(e^K + e^{-K})} \begin{pmatrix} e^K \\ e^{-K} \\ e^K \\ e^K \end{pmatrix} \qquad \vec{P}^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \qquad \vec{P}^{(3)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \qquad \vec{P}^{(4)} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

A sajátértékek pedig  $\lambda_1 = 0$ ,  $\lambda_2 = -2(1 + e^{-2K})$ ,  $\lambda_3 = -2e^{-K}$  és  $\lambda_4 = -2$ . Itt a K értékek az előadáson használt jelölés,  $K = \beta J$ ,  $\beta = 1/k_b T$ . A kezdeti feltétel:

$$\vec{P}(t=0) = \begin{pmatrix} 0\\0\\1\\0 \end{pmatrix} = \vec{P}^{(e)} + \sum_{i=2}^{4} a_i \vec{P}^i.$$

Ezeből a kövekező egyenleteket kapjuk az  $a_i$  együtthatókra:

$$\frac{e^K}{2(e^K + e^{-K})} + a_2 + a_3 = 0 (1)$$

$$\frac{e^{-K}}{2(e^K + e^{-K})} - a_2 + a_4 = 0 (2)$$

$$\frac{e^{-K}}{2(e^K + e^{-K})} - a_2 - a_4 = 1 \tag{3}$$

$$\frac{e^K}{2(e^K + e^{-K})} + a_2 - a_3 = 0 (4)$$

Kivonva az (1)-ből a (4)-est,  $a_3 = 0$ . Ezt behelyettesítve az (1)-esbe,  $a_2 = -\frac{e^K}{2(e^K + e^{-K})}$ . A (2)-ből a (3)-ast kivonva  $a_4 = -0.5$ .

Most összegezzük fel a végeredményt, de mi a  $\vec{P}$ -nek csak a második komponensére vagyunk kíváncsiak:

$$\vec{P}(\downarrow\uparrow,t) = \frac{e^{-K}}{2(e^K+e^{-K})} + \frac{e^{-K}}{2(e^K+e^{-K})} \cdot e^{-2(1+e^{-2K})t} - \frac{1}{2}e^{-2t}$$

Így ez lett a keresett valószínűség.

(ii) Hasonló módon kell csinálni a mágnesezettséggel is:

$$M(t) = \langle (s_1 + s_2) \rangle = \sum_{s_1 = \pm 1} \sum_{s_2 = \pm 1} (s_1 + s_2) P(s_1, s_2, t)$$

A kezdeti feltétel most  $\vec{P}(t=0)=(1/2,0,0,1/2)$ . Erre a következő egyenletek adódnak:

$$\frac{e^K}{2(e^K + e^{-K})} + a_2 + a_3 = \frac{1}{2} \tag{5}$$

$$\frac{e^{-K}}{2(e^K + e^{-K})} - a_2 + a_4 = 0 (6)$$

$$\frac{e^{-K}}{2(e^K + e^{-K})} - a_2 - a_4 = 0 (7)$$

$$\frac{e^K}{2(e^K + e^{-K})} + a_2 - a_3 = \frac{1}{2} \tag{8}$$

Hasonlóan az előzőekhez, (5)-ből kivonva (6)-ost kapjuk, hogy  $a_3 = \frac{1}{2}$ . visszahelyettesítve az (5)-be,  $a_2 = -\frac{e^K}{2(e^K + e^{-K})}$ , a (6)-osból kivonva a (7)-est  $a_4 = 0$ -t kapunk. Így megkaphatjuk a  $\vec{P}(t)$ -t:

$$\vec{P}(t) = \frac{1}{2(e^K + e^{-K})} \begin{pmatrix} e^K \\ e^{-K} \\ e^{-K} \\ e^K \end{pmatrix} + \frac{e^{-K}}{2(e^K + e^{-K})} \cdot e^{-2(1 + e^{-2K})t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} e^{-2e^{-K}t} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Az M(t)-re felírt egyenletben az  $s_1 + s_2 = 0$  résznél kiesnek az  $\uparrow \downarrow$  és  $\downarrow \uparrow$  állapotok, megmaradnak viszont az  $\uparrow \uparrow$  és  $\downarrow \downarrow$  állapotok. Így a mágnesezettség:

$$M(t) = 2 \cdot \left(\frac{1}{2(e^K + e^{-K})}e^K + \frac{e^{-K}}{2(e^K + e^{-K})} \cdot e^{-2(1 + e^{-2K})t} + \frac{1}{2}e^{-2e^{-K}t}\right) - \dots$$

a  $\vec{P}(t)$ -re kapott összegből az első kettő tagnak a vektorainak az első és negyedik komponens ugyanaz, így azok kiejtik egymást, marad az utolsó tag:

$$M(t) = 2 \cdot \frac{1}{2}e^{-2e^{-K}t} - (-2) \cdot \frac{1}{2}e^{-2e^{-K}t} = 2 \cdot e^{-2e^{-K}t}$$

### 2. feladat

#### A feladat szövege

Egy háromszögön egy részecske ugrál a szomszédos csúcsok között. Az ugás rátája  $w_1$  az óramutatójárásával egy irányban és  $w_2$  az ellenkezőirányban. Feladatok:

Írjuk fel a master egyenletet az i-edik csúcsban tartózkodás valószíűségére! Határozzuk meg a stacionáris megoldást!

Határozzuk meg a rendszer rrelaxációs idejét (előszőr próbáljuk megbecsülni az értékét)!

#### A feladat megoldása

 $i\epsilon\{1,2,3\}$ , így az egyenletrendszerünk a következő:

$$\partial_t P_1 = -(w_1 + w_2)P_1 + w_2P_2 + w_1P_3$$
$$\partial_t P_2 = -(w_1 + w_2)P_2 + w_2P_3 + w_1P_1$$

$$\partial_t P_3 = -(w_1 + w_2)P_3 + w_2P_1 + w_1P_2$$

A következő átmeneti mátrixot használom majd:

$$\underline{\underline{\alpha}} = \begin{pmatrix} -(w_1 + w_2) & w_2 & w_1 \\ w_1 & -(w_1 + w_2) & w_2 \\ w_2 & w_1 & -(w_1 + w_2) \end{pmatrix}$$

Így a következő sajátértékegyenletet írhatjuk fel:

$$\partial_t \vec{P} = \underline{\alpha} \vec{P},$$

 $\vec{P}=(P_1,P_2,P_3)$  jelöléssel. Stacionárius állapotban az egyenlet baloldala nulla, a 0-ás sajátértékhez tartozó sajátvektor a megoldásunk.

$$0\vec{P} = \underline{\underline{\alpha}}_0 \vec{P}.$$

A homogén, lineáris egyenletrendszer túlhatározott, így kell mellékfeltételként:  $\sum_{i=1}^{3} P_i = 1$ és  $P_i > 0$ . A következő vektor kielégíti az egyenleteket:

$$\vec{P} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3(w_1 + w_2)} \\ \frac{1}{3(w_1 + w_2)} \\ \frac{1}{3(w_1 + w_2)} \end{pmatrix}$$

A rendszer szimmetrikussága miatt nem meglepő a stacionárius állapotra kapott eredmény. ( $\vec{P} = 1/3(1,1,1)$ ), mert  $w_1 + w_2 = 1$ . Relaxációs idő számolásához ismét felírhatjuk a sajátérték egyenletet, de most általános esetben oldjuk meg:

$$\partial_t \vec{P_\alpha} = \lambda_\alpha \vec{P_\alpha},$$

ahol $\lambda_{\alpha}$ az  $\alpha\text{-adik}$ sajátértéke. A megoldást kereshetjük a következő alakban:

$$\vec{P}_{\alpha}(t) = a_{\alpha}e^{-\lambda \frac{t}{\tau}}\vec{P}_{\alpha}$$

A relaxációs idő pedig  $\tau_{relax}=\frac{\tau}{|\lambda_{min}|}$ , ha  $\tau$  időközönként van átmenet. Megoldva a sajátértékegyenletet, a következő egyenletet kapjuk  $\lambda$ -ra:

$$\lambda_{1,2} = \frac{-3(w_1 + w_2) \pm \sqrt{12 \cdot w_1 w_2 - 3(w_1 + w_2)^2}}{2}$$

$$\lambda_{min} = \frac{-3(w_1 + w_2) - \sqrt{12w_1w_2 - 3(w_1 + w_2)^2}}{2}$$

És így:

$$\tau_{relax} = \frac{2\tau}{3(w_1 + w_2) + \sqrt{12w_1w_2 - 3(w_1 + w_2)^2}}$$

. Esetünkben két felé léphet a részecske,  $w_1+w_2=1$ , így kicsitt szebben is lehet írni:

$$\tau_{relax} \frac{2\tau}{3 + \sqrt{12w_1w_2 - 3}}$$

#### 3. feladat

#### A feladat szövege

Meredek hegyoldalban függőegesen l távolságra vannak a kapaszkodók. A hegymászó w rátával lép felfelé, s  $w_0$  annak a rátája, hogy lecsúszik egy szintet, s onnan folytatja a mászást. Feladatok:

- (i) Irjuk fel az egyenletet, amely meghatározza, hogy a hegymázó milyen  $P_n$  valószínűségel van nl magasságban!
- (ii) Használjuk a generátorfüggvény formalizmust a stacionárius eloszlás kiszámítására!
- (iii) Határozzuk meg, hogy átlagosan milyen magasra jut a hegymászó!

#### A feladat megoldása

A master egyenlet az nl magasságban tartózkodás valószínűsége a következőképpen néz ki:

$$\partial_t P_n = -(w + w_0)P_n + w_0 P_{n+1} + w P_{n-1}$$

n=0 esetben viszont:

$$\partial_t P_0 = -wP_0 + w_0 P_1$$

Legyen

$$q = \frac{w}{w_0}$$
 és  $\tau = \frac{1}{w_0}$ .

Így az egyenletek:

$$\tau \partial_t P_n = -(q+1)P_n + P_{n+1} + qP_{n-1}$$
  
$$\tau \partial_t P_0 = -qP_0 + P_1.$$

Alkalmazva a generátorfüggvény formalizmusát:

$$\tau \partial_t G(s,t) = \sum_{n=0}^{\infty} e^{-sn} P_n = -q P_0 + P_1 + \sum_{n=1}^{\infty} \left[ -(1+q)e^{-sn} P_n + qe^{-sn} P_{n-1} + e^{-sn} P_{n+1} \right]$$

A jobboldali tagban a szummában lévő utolsó tagot a következő alakra lehet hozni:

$$\sum_{n=1}^{\infty} e^{-sn} P_{n+1} = e^s \sum_{n=1}^{\infty} e^{-s(n+1)} P_{n+1} = e^s \sum_{m=2}^{\infty} e^{-sm} P_m.$$

Az ultolsó előtti tagot:

$$q\sum_{n=1}^{\infty}e^{-sn}P_{n-1}=qe^{-s}\sum_{n=1}^{\infty}e^{-s(n-1)}P_{n-1}=qe^{-s}\sum_{m=0}^{\infty}P_{m}.$$

Kiegészítve a a  $P_0$ -s tagokkal a szummás részt átírva generátorfüggvényekre:

$$\tau \partial_t G(s,t) = (1 - e^{-s})P_0 + \left[ -1 - q + qe^{-s} + e^{s} \right] G(s,t)$$

A stacionárius megoldás kiszámításánál az időszerinti parciális derivált 0, így

$$G_e(s) = \frac{(1 - e^s)P_0}{1 - e^s + q - qe^{-s}} = \frac{P_0}{1 - qe^{-s}}$$

G(s=0)=1 feltétel miatt  $P_0=1-q$ . Milyen magasra jut a hegymászó átlagosan? A várhatóértéket a generátor fügvényekkel a következő módon számolhatjuk:

$$\langle n \rangle = -\partial_s G_{e|s=0}$$

Így a deriválás után:

$$\langle n \rangle = -\frac{(1-q)qe^{-s}}{(1-qe^{-s})^2}\Big|_{s=0} = \frac{q}{1-q} = \frac{\frac{w}{w_0}}{1-\frac{w}{w_0}} = \frac{w}{w_0-w}.$$

ebből az látszik, hogy ahhoz, hogy  $\langle n \rangle$  pozitív legyen w-nek kisebbnek kell lennie mint  $w_0$ , ami nem egyezik a fizikai képpel, felfelé jutási rátának nagyobbnak kéne lennie. Ez valószínűleg abból fakad, hogy egyenúlyi állapotra vonatkozik, a hegymászónak pedig az egyensúlyi állapot a hegy tetejn lenne, oda igyekszik. mászását pedig úgy képzelhetjük el, mint ahogy az előző házifeladatban a részecske beért a nullapontba. Ha a magasságot, amit átlagosan elér n lépés után a következő módon számoljuk:

$$\langle n \cdot l \rangle = l \cdot n(w - w_0),$$

fizikaibb képet kapunk.