

## Quel est le but de ce projet?



#### Le But du projet

• Confectioner un robot qui fonctionne comme une voiture

Ajouter une pince qui permet d'attraper tout type d'objet

Contrôler tout ça avec module bluetooth + téléphone.



### Matériels Electronique Utilisées



2 moteurs D/C



1 micro servo moteur (180°)

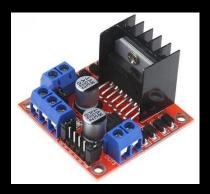




2 servo moteurs (180°)



Module bluetooth HC-06



Pont-HL298N



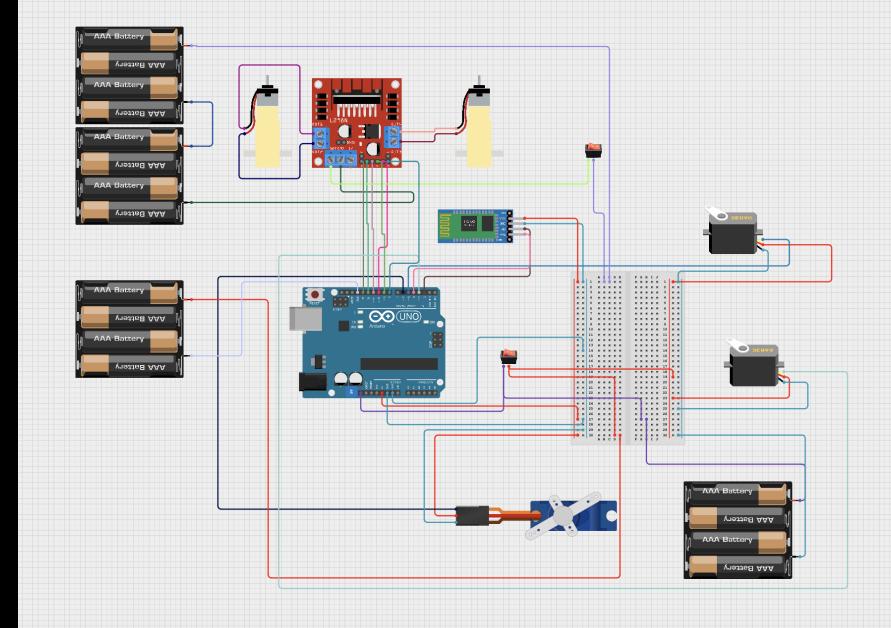
2 Alimentation de 6V



Alimentation de 12V

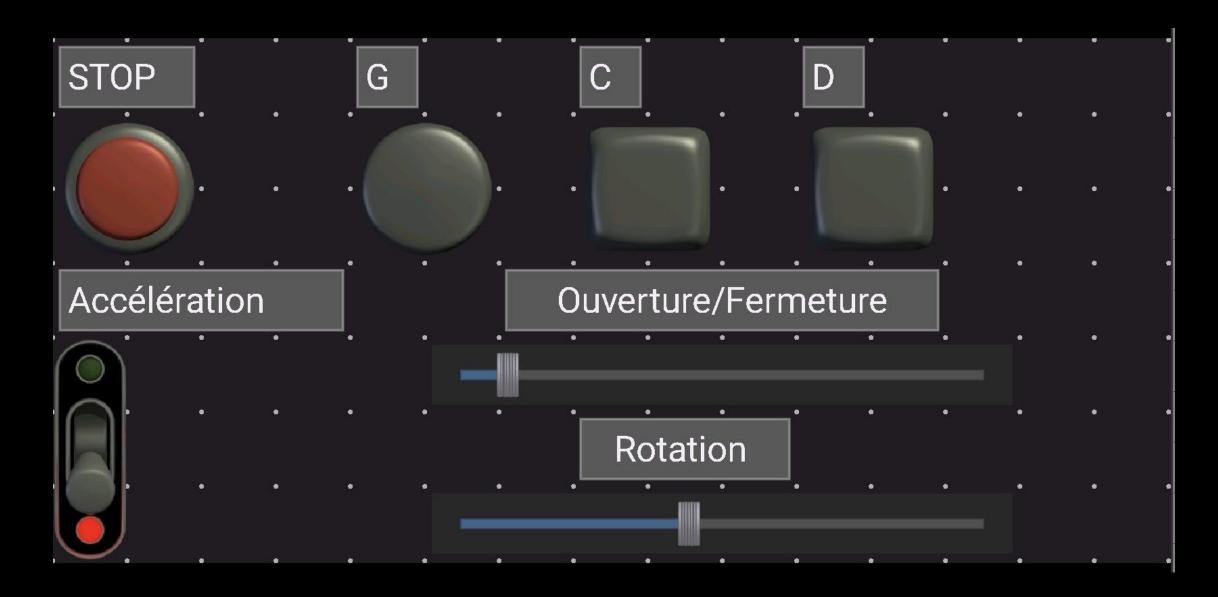


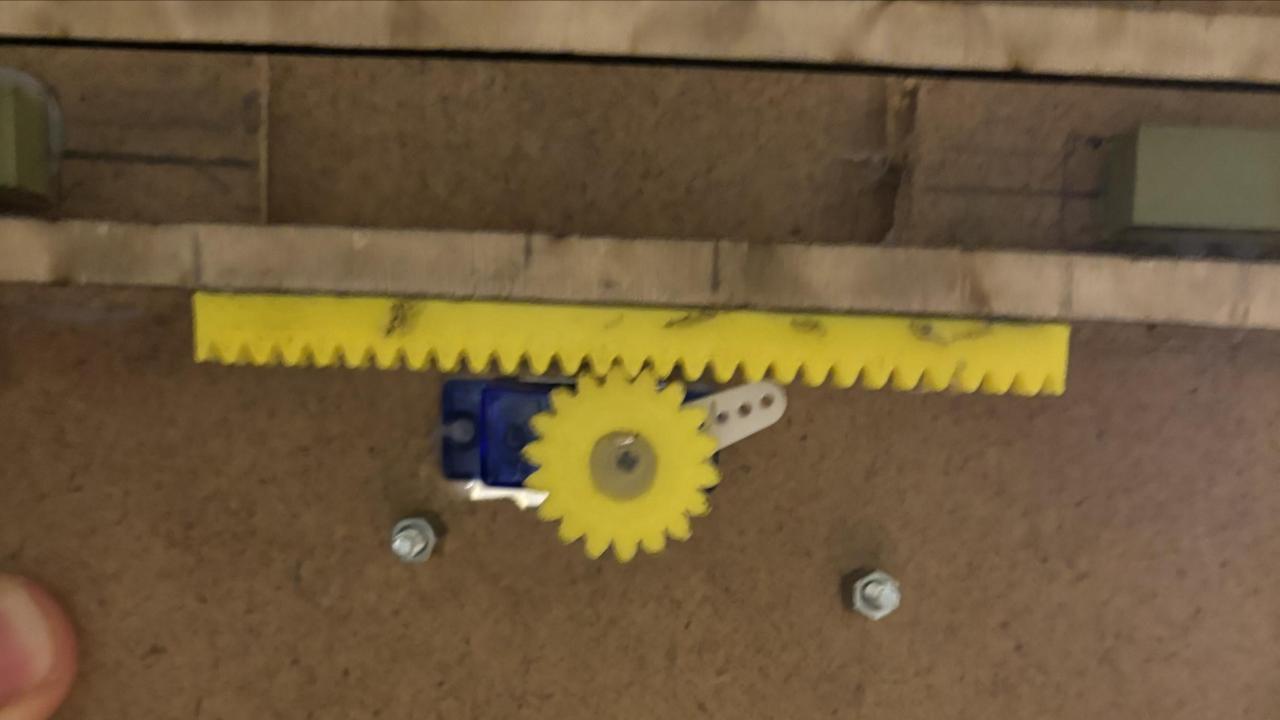
2 Interrupteurs



#### Comment fonctionne notre robot?

#### disposition des commandes





# Conclusion / Bilan / Apports