# Untersuchung von Quantensystemen mit Hilfe von gitterfeldtheoretischen Methoden

Heinrich v. Campe

Bachelorarbeit in Physik angefertigt im Helmholtz-Institut für Strahlen- und Kernphysik

vorgelegt der Mathematisch-Naturwissenschaftlichen Fakultät der Rheinischen Friedrich-Wilhelms-Universität Bonn

September 2021

Ich versichere, dass ich diese Arl Quellen und Hilfsmittel benutzt so		d keine anderen als die angegebenen acht habe.
Bonn, 06.09.2021 Datum	N	V. Guye Unterschrift
<ol> <li>Gutachter: Prof. Dr. Carsten</li> <li>Gutachter: Prof. Dr. Thomas</li> </ol>		

# Inhaltsverzeichnis

1	Einle	eitung	1
2	The	prie	3
	2.1	Vom Pfadintegral zum Metropolis-Algorithmus	3
		2.1.1 Feynman	3
		2.1.2 Markov	4
		2.1.3 Metropolis	5
	2.2	Intermezzo: Der harmonische Oszillator als Beispiel	6
	2.3	Das SU(2)-Eichfeld auf einem Gitter	8
		2.3.1 Yang-Mills	8
		2.3.2 Wilson	10
		2.3.3 Haar	13
		2.3.4 Wilson und Metropolis	13
		2.3.5 Das statische Potential und Wilson-Loops	14
3	Meth	nodik und Implementation	17
	3.1	SU(2)-Matrizen	17
	3.2	Zufällige SU(2)-Matrizen	18
	3.3	Implementierung des Algorithmus' sowie der Observablen	18
	3.4	Parameter und Ablauf der durchgeführten Simulationen	19
4	Aus	wertung	23
	4.1	Energie und durchschnittliche Plaquette	23
	4.2	Vermessen von Wilson-Loops verschiedener Größe	23
	4.3	Extrahierung der Werte für das statische Potential	25
	4.4	Confinement?	26
5	Fazit	t i	29
A	Zusä	atzliche Graphen	31
В	Wert	tetabellen	33
Lit	eratu	r	35

## **Einleitung**

Die theoretische Teilchenphysik erfuhr eine Reihe von Durchbrüchen, nachdem Gell-Mann und Zweig 1964 das Konzept von Quarks eingeführt hatten. So benannten sie die "Bausteine" des in den vorherigen Jahren immer größer gewordenen Teilchenzoos und erklärten insbes. die von Gell-Mann und Ne'eman zuerst beschriebenen SU(3)-Multiplets von Baryonen [1]. 1971 führten Gell-Mann und Fritzsch die Farbladung der Quarks als weitere Quantenzahl ein, um Zustände aus drei gleichen Quarks mit dem Pauli-Prinzip in Einklang zu bringen. Im darauffolgenden Jahr betrachteten sie dann die Farb-Gruppe SU(3) als Eichgruppe und legten so die Grundsteine einer neue Theorie, der Quantenchromodynamik [1]. Eine wichtige Eigenschaft dieser neuen Theorie ist das sog. *Confinement*: Quarks können nie ungebunden auftreten. Rein physikalisch lässt sich diese Eigenschaft darauf zurückführen, dass Gluonen (die Mediatoren der beschriebenen, sog. starken Wechselwirkung) selbst Farbladungen tragen, also anders als z. B. Photonen auch untereinander interagieren können [2].

Leider hat die Quantenchromodynamik einen beträchtlichen Nachteil gegenüber der Quantenelektrodynamik: Bei niedrigen Energien lässt sie sich nicht perturbativ betrachten. Hierdurch sind analytische Betrachtungen in diesem Bereich sehr schwierig, weswegen andere Methoden vonnöten sind. Eine solche Alternative bietet eine gitterfeldtheoretische Formulierung, welche erstmals 1974 von Wilson vorgelegt wurde [2]. Dabei präsentierte er gleichzeitig eine erste Motivation für Confinement, welche fünf Jahre später numerisch bestätigt werden konnte.

In dieser Arbeit soll diese numerische Betrachtung nachvollzogen werden: Der Einfachheit halber wird hier nur die SU(2)-Eichsymmetrie betrachtet: Die Simulation des dazugehörigen Eichfelds bietet die Möglichkeit, den Wert des statischen Potentials eines Quark<sup>1</sup>-Antiquark-Paars für verschiedene Abstände zu berechnen. Confinement sollte dann dadurch zu erkennen sein, dass das Potential (neben einem Coulomb-artigen Verhalten für kleine Abstände) für große Abstände *linear* ansteigt. Entsprechend bleibt die Kraft zwischen Quark und Antiquark konstant, wodurch man das Paar nicht voneinander isolieren kann.

Folgender Aufbau wurde für die folgenden Abschnitte gewählt: In Kapitel 2 wird mit dem Metropolisalgorithmus erst die allgemeine numerische Methode vorgestellt, welche die numerische Approximation von Feynmans Pfadintegralen ermöglicht. Darauf folgt dann die theoretische Anwendung auf die SU(2)-Eichsymmetrie – von einer allgemeinen Formulierung der Wirkung zur konkreten Observable für die Bestimmung des statischen Potentials. Kapitel 3 enthält dann die Details der konkreten Implementation und den Ablauf der Simulation und in Kapitel 4 werden die gewonnenen

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Am treffendsten wäre wohl die Bezeichnung als "Pseudoquark", da es sich nicht um die SU(3)-Eichsymmetrie handelt.

Daten ausgewertet und die Ergebnisse präsentiert.

## **Theorie**

## 2.1 Vom Pfadintegral zum Metropolis-Algorithmus

#### 2.1.1 Feynman

Ausgangspunkt für die verwendete Methode ist der im Rahmen des Feynman'schen Pfadintegralformalismus eingeführte Propagator [3]

$$\langle f | e^{-Ht} | i \rangle = \int \mathscr{D}[x] e^{-S[x]},$$
 (2.1)

welcher den Übergang eines physikalischen Systems, charakterisiert durch den Hamiltonian H resp. der Wirkung S, beschreibt. x(t) sei hier eine Funktion, welche die Trajektorie des Systems vom Anfangszustand  $|i\rangle$  in den Endzustand  $|f\rangle$  charakterisiert,  $\int \mathcal{D}[x]$  bezeichne die Integration über alle Trajektorien. Die berechnete Amplitude setzt sich also aus allen möglichen Pfaden zusammen, die das System wählen kann, jeder dieser Pfade x(t) wird mit dem exponentiellen Faktor  $e^{-S[x]}$  gewichtet.

In der hier notierten Form wurde  $\hbar = 1$  angenommen sowie die Wick-Rotation zu imaginärer Zeit

$$t \mapsto it$$

verwendet. Letzteres hat den Vorteil, dass anstelle von (womöglich stark oszillierenden) Phasen nur exponentielle Faktoren betrachtet werden müssen, was insbes. die Berechnungen mit numerischen Methoden vereinfacht. [3]

Der Erwartungswert einer Observablen O ist im Rahmen dieses Formalismus' wie folgt definiert [3]:

$$\langle O \rangle = \frac{1}{Z} \int \mathcal{D}[x] O[x] e^{-S[x]}.$$

Hierbei ist

$$Z = \int \mathcal{D}[x]e^{-S[x]}.$$

Solche Observablen O sollen schlussendlich gemessen werden. Es fällt auf, dass diese Definition der

eines Erwartungswertes von O[x] bzgl. der Verteilung [3]

$$P^{\text{Feyn}}\mathcal{D}[x] = \frac{1}{Z}e^{-S[x]}\mathcal{D}[x]$$
 (2.2)

entspricht. Um diesen Erwartungswert anzunähern, sollen Trajektorien  $\{x^{\alpha}\}$  aus dieser Verteilung gezogen werden. Dann kann  $\langle O \rangle$  über das arithmetische Mittel zu

$$\overline{O} = \sum_{\alpha=1}^{N} O[x^{\alpha}]$$

abgeschätzt werden.  $\langle O \rangle$  kann durch Erhöhung der Stichprobengröße N beliebig gut durch  $\overline{O}$  approximiert werden.

Dieser Ansatz vereinfacht die gestellte Aufgabe enorm: Anstelle der Berechnung eines unendlichdimensionalen Integrals zum Finden von  $\langle O \rangle$  muss lediglich eine Menge von Trajektorien  $\{x^{\alpha}\}$  generiert werden, die der Verteilung folgt. Das soll das nächste Etappenziel sein.

#### 2.1.2 Markov

Eine Möglichkeit, Elemente aus einer bestimmten Verteilung zu ziehen, bietet ein iterativer stochastischer Prozess, der als Markov-Kette bezeichnet wird. Die Betrachtung hier ist an die von Freedman und Creutz [3] angelehnt.

Sei zunächst x eine kontinuierliche Größe, welche den Zustand eines stochastischen Systems beschreibt. W(x, x') ist dann eine Funktion, welche die Übergangswahrscheinlichkeit des Systems vom Zustand x in den Zustand x' wiedergibt. Da es sich um eine Wahrscheinlichkeitsdichte handelt, muss

$$W(x, x') \ge 0 \,\forall x, x' \text{ und } \int dx' \, W(x, x') = 1 \,\forall x \tag{2.3}$$

gelten. Die zweite Gleichung entspricht der Aussage, dass das System immer in irgendeinen Zustand übergehen muss, um Wahrscheinlichkeitserhaltung zu gewährleisten.

Ein n-schrittiger Übergangsprozess von x nach x' über n-1 Zwischenzustände lässt sich dann durch folgendes Integral beschreiben:

$$\begin{split} W^{(n)}(x,x') &= \int \mathrm{d}x_1 \, \mathrm{d}x_2 \dots \mathrm{d}x_{n-1} \, W(x,x_1) W(x_1,x_2) \dots W(x_{n-2},x_{n-1}) W(x_{n-1},x') \\ &= \int \mathrm{d}\tilde{x} \, W^{(n-1)}(x,\tilde{x}) W(\tilde{x},x'). \end{split}$$

Nun lässt sich zeigen, dass für große *n* ein Gleichgewichtszustand erreicht wird, der nicht mehr vom Anfangszustand abhängt [3]:

$$\lim_{n\to\infty} W^{(n)}(x,x') = P(x').$$

Den Beweis hierfür liefern Freedman und Creutz [3]. P(x') ist dann ein "Eigenvektor" von W(x, x'), wie sich durch iteratives Einsetzen der Definition leicht nachvollziehen lässt:

$$P(x') = \lim_{n+1 \to \infty} W^{(n+1)}(x,x') = \lim_{n \to \infty} \int \mathrm{d}x_n \, W^{(n)}(x,x_n) W(x_n,x') = \int \mathrm{d}\tilde{x} \, P(\tilde{x}) W(\tilde{x},x').$$

Daher rührt auch die Bezeichnung als Gleichgewichtszustand: Haben wir ein Verfahren, dass x' aus x erzeugt, wobei die für W(x,x') geforderten Eigenschaften erfüllt werden, und ist die Konfiguration x erst einmal in einem Zustand, der durch P(x) beschrieben wird, gilt dies auch für alle durch weitere Iterationen erzeugten Zustände x'. Indes muss natürlich nicht x' = x gelten, lediglich P(x') = P(x) ist garantiert.

Da W(x, x') eine Wahrscheinlichkeitsdichte ist, gilt dies auch für P(x'). Die Idee ist nun, W(x, x') so zu gestalten, dass wir nach vielen Iterationen von W(x, x') die gewünschte Verteilung  $P^{\text{Feyn}}$  (2.2) erhalten. Hierfür wollen wir zunächst die Eigenschaft der sog. *Detailed Balance* einführen. Sie besagt [3]:

$$\frac{W(x, x')}{W(x', x)} = \frac{P(x')}{P(x)}. (2.4)$$

Hierdurch wird die o. g. Eigenwertgleichung impliziert:

$$\int dx W(x, x') = \int dx P(x) \frac{P(x')}{P(x)} W(x', x) = P(x') \underbrace{\int dx W(x', x)}_{=1 (2.3)}.$$

Setzen wir in die Detailed Balance Bedingung (2.4) die Definition der gewünschten Wahrscheinlichkeitsdichte (2.2) ein, so finden wir

$$\frac{W(x, x')}{W(x', x)} = \frac{e^{-S[x']}}{e^{-S[x]}} =: e^{-\Delta S[x', x]}$$

als Anforderung an das Verfahren zur Erzeugung von x' aus x.

#### 2.1.3 Metropolis

So ein Verfahren ist der Metropolis-Algorithmus. Seine grundsätzliche Funktionsweise ist in Algorithm 1 nachzulesen. Um sie zu verstehen, ist es wichtig zu wissen, dass in der numerischen Praxis eine Trajektorie x üblicherweise in irgendeiner Form als ein Array mit Elementen  $x_i \in x$  gespeichert wird.

Alle Elemente von  $x_i \in x$  werden also nacheinander zunächst zufällig verändert, dann wird jeweils berechnet, wie sich dadurch die Wirkung verändert. Wird sie kleiner, setzt man  $x_i$  auf den neuen Wert. Für den Fall  $\Delta S > 0$  kann  $x_i$  trotzdem aktualisiert werden, dann allerdings mit der Wahrscheinlichkeit  $P = e^{-\Delta S}$ . (Dies wird in der Praxis durch die zufällige Ziehung von r aus (0,1) und den Vergleich mit P bewerkstelligt.) Zusammen gilt also für einen einzelnen Schritt:

$$W(x, x') = \begin{cases} 1 & \text{wenn } \Delta S < 0, \\ e^{-\Delta S} & \text{sonst.} \end{cases}$$

Hiermit wird auch klar, dass der Algorithmus die Detailed Balance-Bedingung (2.4) erfüllt: Sei oBdA S[x'] < S[x]. Dann ist

$$W(x, x') = 1, \ W(x', x) = e^{-\left(S[x] - S[x']\right)} \to \frac{W(x, x')}{W(x', x)} = \frac{e^{-S[x']}}{e^{-S[x]}}.$$

#### Algorithm 1 Metropolissweep

```
Require: x

for x_i \in x do

generate random x_i'

compute \Delta S[x_i', x_i, x] = S[\{\cdots, x_{i-1}, x_i', x_{i+1}, \cdots\}] - S[\{\cdots, x_{i-1}, x_i, x_{i+1}, \cdots\}]

if \Delta S[x_i', x_i, x] < 0 then

set x_i = x_i'

else

draw random r \in U(0, 1)

if r < e^{-\Delta S[x_i', x_i, x]} then

set x_i = x_i'

end if

end if

end for
```

In der Praxis ist der Algorithmus noch in dreierlei Hinsicht verändert: Der wichtigste Aspekt ist der, dass die Veränderung der Wirkung  $\Delta S$  durch die Modifikation eines einzelnen Gitterpunkts  $x_i$  oft nur von  $x_i, x_i'$  und den direkten "Nachbarn" (je nach Topologie des Problems) von  $x_i$  abhängt. Dies vereinfacht die auszuführende Rechnung je Gitterpunkt enorm. Im Gegensatz zum notierten Algorithmus werden die neuen Vorschläge  $x_i'$  außerdem "nah" an den ursprünglichen Positionen  $x_i$  gewählt (die Metrik hängt vom betrachteten Problem ab). Dadurch wird zwar die potentielle Veränderung der Trajektorie durch eine Iteration kleiner, allerdings erhöht sich so die Wahrscheinlichkeit, dass der neue Vorschlag  $x_i$  vom Algorithmus "angenommen" wird. Schließlich werden für jedes  $x_i$  mehrere Iterationen des Algorithmus ausgeführt, bevor zum nächsten Gitterpunkt übergegangen wird. Hierdurch wird  $x_i$  zunächst mit seinen "Nachbarn" optimal eingestellt, was auch die allgemeine Konvergenz zum Equilibrium beschleunigt.

## 2.2 Intermezzo: Der harmonische Oszillator als Beispiel

Um das zuvor Beschriebene etwas besser greifbar zu machen, soll es im Folgenden kurz anhand des quantenmechanischen harmonischen Oszillators erläutert werden. Die Wirkung des harmonischen Oszillators lautet nach Anwendung der Wick-Rotation<sup>1</sup>

$$S[x] = \int_0^T dt \left\{ \frac{m}{2} \dot{x}(t)^2 + \frac{\omega^2}{2} x(t)^2 \right\},$$

Die Trajektorien x werden einfach als eindimensionales Array gespeichert, der Einfachheit halber nehmen wir  $m=\omega=1$  an. Dann lautet die auf dem Gitter formulierte, diskretisierte Version der Wirkung

$$S[x] = \frac{a}{2} \sum_{i=1}^{N} \left\{ \left( \frac{x_i - x_{i-1}}{a} \right)^2 + x_i^2 \right\}.$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Man bemerke den relativen Faktor +1 zwischen kinetischem und Potentialterm, anders als im Fall mit Minkowski-Raumzeit!

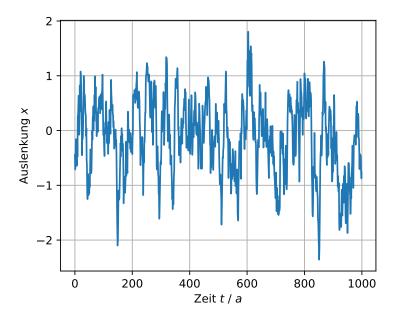


Abbildung 2.1: Ein Beispiel für eine Trajektorie des harmonischen Oszillators nach 10000 Sweeps des Metropolisalgorithmus'.

Es ist klar, dass für  $\Delta S[x_i', x_i, x]$  nur wenige Terme aus dieser Summe benötigt werden. In der Simulation wurden insgesamt 10000 Sweeps durchgeführt, wobei das System "kalt", also mit  $x_i = 0 \ \forall x_i \in x$  initialisiert wurde. Eine Trajektorie am Ende dieser 10000 Sweeps ist exemplarisch in Abb. 2.1 dargestellt. Es wird erwartet, dass sich das System nach vielen Iterationen im Grundzustand befinden wird. Dies lässt sich durch folgende Überlegung motivieren: Fügt man in den Propagator (2.1) einen Einheitsoperator, ausgedrückt durch die Energieeigenzustände,  $\mathbb{1} = \sum_n |n\rangle \langle n|$ , ein, so ergibt sich

$$\left\langle x_{f}\right|e^{-Ht}\left|x_{i}\right\rangle =\sum_{n}\left\langle x_{f}\right|e^{-Ht}\left|n\right\rangle \left\langle n\right|x_{i}\right\rangle =\sum_{n}e^{-E_{n}t}\left\langle x_{f}\right|n\right\rangle \left\langle n\left|x_{i}\right\rangle \xrightarrow{t\gg1}e^{-E_{0}t}\left\langle x_{f}\right|0\right\rangle \left\langle 0\left|x_{i}\right\rangle .\tag{2.5}$$

Für große *t*, d. h. hier nach vielen Iterationen, sollte das System im niedrigst liegenden Energieeigenzustand liegen. Das wollen wir überprüfen, indem wir die Energie sowie die Wellenfunktion des Zustands aus den Daten der Simulation extrahieren.

Die Energie ist hier die simplere Sache: Hierfür messen wir zwischen den Sweeps die Energie

$$\overline{E} = \hbar \omega \overline{x^2} = \overline{x^2},$$

welche der Gesamtwirkung des Systems entspricht<sup>2</sup>. Das Ergebnis ist in Abb. 2.2 dargestellt: Zunächst ist deutlich sichtbar, wie das System vom "kalten" Anfangszustand in den Gleichgewichtszustand konvergiert. Die Werte zum Berechnen der Grundzustandsenergie nehmen wir ab 1000 Sweeps und

 $<sup>\</sup>frac{2}{x}$  ist die Position des eindimensionalen harmonischen Oszillators. In dieser Rechnung wurde der Virialsatz miteinbezogen:  $T = \frac{1}{2}xV'(x)$ . [3]

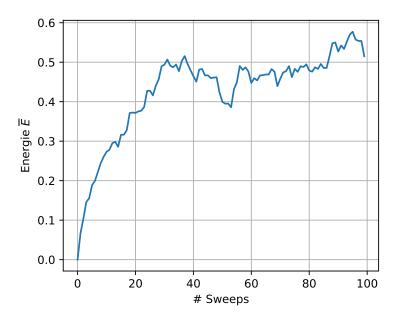


Abbildung 2.2: Die gemessenen Energien  $\overline{E}$  als Funktion der Monte-Carlo-Zeit. Es ist klar eine Konvergenz zu einem Plateau bei  $\approx 0.5$  erkennbar.

messen nur alle 50 Sweeps, um die Korrelation zwischen den Werten zu verringern. Wir finden

$$\overline{\overline{E}} = 0.491 \pm 0.017,$$

was den theoretischen Wert  $E_0 = \hbar\omega(0 + \frac{1}{2}) = 0.5$  [3] in den Fehlerbereich miteinschließt. Hierbei wurde die Unsicherheit auf die Messung durch den Standardfehler abgeschätzt.

Die Grundzustandswellenfunktion  $\psi_0$  lässt sich zwar nicht als eine direkte Observable messen, mittels eines Tricks können wir ihr Betragsquadrat  $|\psi_0|^2$  aber dennoch aus den Daten extrahieren. Hierfür nehmen wir einfach alle Positionen aus allen Sweeps und stellen sie in einem Histogramm dar. Da  $|\psi_0|^2$  die Wahrscheinlichkeitsdichte beschreibt, sollte das Histogramm ebendiese Verteilung widerspiegeln. In Abb. 2.3 ist beides dargestellt, das erwartete Verhalten ist eingetreten.

## 2.3 Das SU(2)-Eichfeld auf einem Gitter

### 2.3.1 Yang-Mills

Hauptbetrachtungsobjekt dieser Arbeit soll das Eichfeld  $A_\mu$  der SU(2)-Eichsymmetrie sein. Der Lagrangian der betrachteten Theorie enthält Terme

$$\overline{\psi}(x)(i\gamma^{\mu}\partial_{\mu}-m)\psi(x),$$

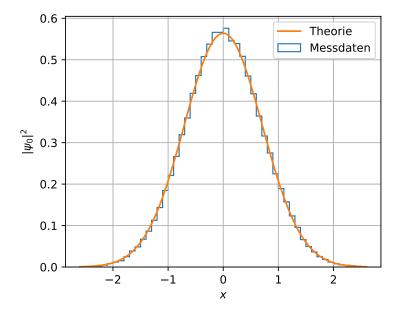


Abbildung 2.3: Zustandsdichte des Grundzustands des harmonischen Oszillators.

bei  $\psi$  handelt es sich also um ein fermionisches Feld<sup>3</sup>. Die betrachtete Eichtransformation wirkt auf die Felder dann wie folgt [4]:

$$\psi(x) \mapsto \Omega(x)\psi(x), \ \Omega(x) \in SU(2).$$

Damit die Theorie eichinvariant wird, soll die Ableitung der Felder genauso transformieren wie die Felder selbst und dafür muss  $\partial_{\mu}$  durch eine kovariante Ableitung

$$D_{\mu} = \partial_{\mu} + iA_{\mu}$$

ersetzt werden. Hier ist g die Kopplungsstärke. Das Eichfeld lässt sich in seine Farbkomponenten zerlegen [4]

$$A_{\mu} = \frac{1}{2} \sum_{a=1}^{3} \tau^{a} A_{\mu}^{a},$$

wobei  $\tau^a$  die Generatoren der Gruppe SU(2) sind. Im Rahmen dieser Arbeit seien die Farbindizes stets unterdrückt, für eine explizitere Betrachtung sei z. B. auf das Buch von Gattringer und Lang [4] verwiesen. Als weitere Konvention wurde die Kopplungsstärke g als Faktor in das Feld absorbiert, daher taucht sie in der kovarianten Ableitung nicht auf [4].

Setzen wir nun als Transformationsverhalten für das Eichfeld

$$A_{\mu}(x) \mapsto \Omega(x) A_{\mu}(x) \Omega(x)^{\dagger} + i \left( \partial_{\mu} \Omega(x) \right) \Omega(x)^{\dagger}$$

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Hinzuzufügen ist, dass es sich hierbei um eine stark vereinfachte Version handelt: In der Realität wäre noch die Farbladung zu berücksichtigen [4].

an [4], so finden wir unter Verwendung von  $\Omega^{\dagger}\Omega = 1$ 

$$\begin{split} D_{\mu}(x)\psi(x) &\mapsto \left(\partial_{\mu} + i\Omega(x)A_{\mu}\Omega(x)^{\dagger} - \left(\partial_{\mu}\Omega(x)\right)\Omega(x)^{\dagger}\right)\Omega(x)\psi(x) \\ &= \left(\partial_{\mu}\Omega(x)\right)\psi(x) + \Omega(x)\partial_{\mu}\psi(x) + i\Omega(x)A_{\mu}(x)\psi(x) - \left(\partial_{\mu}\Omega(x)\right)\psi(x) \\ &= \Omega(x)D_{\mu}(x)\psi(x). \end{split}$$

So kann also die Eichinvarianz der Theorie erreicht werden.

Die Dynamik des Eichfelds wird typischerweise durch die Yang-Mills-Wirkung

$$S[A] = \frac{1}{2g^2} \int d^4x \, \text{tr} \left[ F_{\mu\nu}(x) F^{\mu\nu}(x) \right]$$
 (2.6)

beschrieben. [4] Hierbei ist

$$F_{\mu\nu}(x) = -i[D_{\mu}(x), D_{\nu}(x)] = \partial_{\mu}A_{\nu}(x) - \partial_{\nu}A_{\mu}(x) + i[A_{\mu}(x), A_{\nu}(x)]$$

der Feldstärketensor. Hier ist die Kopplungskonstante *g* dann explizit mit notiert. Zunächst soll nun eine Version dieser Wirkung auf einem Gitter definiert werden.

#### 2.3.2 Wilson

Um die Integration über alle Dimensionen der Raumzeit zu implementieren, brauchen wir ein vierdimensionales Gitter. Dieses Gitter habe in Zeitrichtung eine Ausdehnung von  $L_{\rm t}$  Gitterpunkten und in die drei Raumrichtungen jeweils eine Ausdehnung von  $L_{\rm s}$  Gitterpunkten. Wir verwenden periodische Randbedingungen: Man kann das Gitter nicht "verlassen", sondern läuft immer auf der gegenüberliegenden Seite wieder hinein. Befindet man sich z. B. bei  $(L_{\rm t}-1,0,0,0)$  und geht einen Schritt in Zeitrichtung, so befindet man sich danach wieder bei (0,0,0,0). Das Gitter ist gewissermaßen in jeder Dimension an den Enden zusammengeklebt:

$$\Lambda = \{0, 1, \dots, L_{t} - 1\} / (0 \sim L_{t} - 1) \times (\{0, 1, \dots, L_{s} - 1\} / (0 \sim L_{s} - 1))^{3},$$

es handelt sich also um einen vierdimensionalen, diskretisierten Hypertorus. Der Abstand der Gitterpunkte sei a; als Basis für das Gitter wählen wir die Vektoren  $a_{\mu}$ , die von einem Gitterpunkt auf den nächsten in Richtung  $\mu$  zeigen. Sie haben folglich die Länge a und die Basis ist demnach keine Ortho*normal*basis.

Nun wollen wir unsere Felder auf dem Gitter definieren. Die kanonische Entscheidung wäre, ihren Definitionsbereich auf das Gitter zu beschränken. Leider zeigt sich bereits beim fermionischen Feld, dass das so einfach nicht ist. Die diskretisierte Ableitung ließe sich z. B. so umsetzen:

$$\partial_{\mu}\psi(x) = \frac{\psi(x+a_{\mu}) - \psi(x)}{a}.$$

Betrachten wir dann das Verhalten so einer Ableitung unter der Eichtransformation, so finden wir

$$\partial_{\mu}(x)\psi(x) \mapsto \frac{\Omega(x+a_{\mu})\psi(x+a_{\mu}) - \Omega(x)\psi(x)}{a}.$$

Dieses Ergebnis ist insofern problematisch, als dass wir durch die oben so geschickt eingeführte kovariante Ableitung  $D_{\mu}$  nicht das gewünschte Transformationsverhalten erreichen können. Das liegt daran, dass hier  $\Omega$  an zwei verschiedenen Orten, x und  $x+a_{\mu}$ , verwendet wird. Die Lösung für dieses durch die Diskretisierung entstandene Problem findet sich in sog. Paralleltransporten  $U_{\mu}(x) \in \mathrm{SU}(2)$ , deren Transformationsverhalten durch

$$U_{\mu}(x) \mapsto \Omega(x) U_{\mu}(x) \Omega(x + a_{\mu})^{\dagger}$$

definiert ist [4]. Verwenden wir dann die folgende neue kovariante Ableitung

$$\tilde{D}_{\mu}\psi(x) = \frac{U_{\mu}(x)\psi(x+a_{\mu}) - \psi(x)}{a},$$

so erhalten wir wieder das gewünschte Transformationsverhalten

$$\begin{split} \tilde{D}_{\mu}\psi(x) &\mapsto \underbrace{\frac{\Omega(x)U_{\mu}(x)\overbrace{\Omega(x+a_{\mu})}^{\dagger}\Omega(x+a_{\mu})}{a}\psi(x+a_{\mu}) - \Omega(x)\psi(x)}_{=\Pi} \\ &= \Omega(x)\tilde{D}_{\mu}\psi(x). \end{split}$$

Die Paralleltransporte verdienen noch etwas Aufmerksamkeit:  $U_{\mu}(x)$  kann als "Zeiger" von x nach  $x+a_{\mu}$  interpretiert werden. Umgekehrt zeigt  $U_{\mu}(x)^{\dagger}$  von  $x+a_{\mu}$  auf x. [5] Um die Verbindung zum Eichfeld  $A_{\mu}(x)$  herzustellen, reicht ein Blick auf ihre genaue mathematische Definition [4]

$$U_{\mu}(x) = P \exp\left(i \int_{\gamma} \mathrm{d}s \, A_{\mu}\right),\,$$

hier ist  $\gamma$  ein Pfad, der x mit  $x+a_{\mu}$  verbindet. Wenn man die direkte Verbindungslinie für  $\gamma$  annimmt und das Integral nun zu erster Ordnung in a auf dem Gitter ausführt, so findet man [4]

$$U_{\mu}(x) = \exp(iaA_{\mu}(x)). \tag{2.7}$$

Dieser Zusammenhang wird im Folgenden nützlich sein bei der Betrachtung der Wilson-Wirkung, welche das Verhalten des Eichfelds auf einem Gitter beschreibt [5]:

$$S_{\text{Wilson}} = \frac{\beta}{2} \sum_{x \in \Lambda} \sum_{\mu < \nu} \text{Re tr} \left[ \mathbb{1} - U_{\mu\nu}(x) \right]. \tag{2.8}$$

Üblicherweise wird in dieser Formulierung die inverse Kopplung  $\beta = \frac{2N_c}{g^2} = \frac{4}{g^2}$  verwendet. Was ist hier  $U_{\mu\nu}$ ? Es handelt es sich um den kleinstmöglichen geschlossenen Ring von Paralleltransporten [5]

$$U_{\mu\nu}(x) = U_{\mu}(x)U_{\nu}(x + a_{\mu})U_{\mu}(x + a_{\nu})^{\dagger}U_{\nu}(x)^{\dagger},$$

der auch *Plaquette* genannt wird. Man sieht leicht, dass die Spur<sup>4</sup> dieser Plaquette (wie die aller geschlossenen Ringe von Paralleltransporten) eichinvariant ist, was auch die formulierte Wilson-Wirkung eichinvariant macht. Nun wollen wir zeigen, dass die Wilson-Wirkung für kleine Gitterabstände *a* wieder in die Yang-Mills-Wirkung (2.6) übergeht.

Dazu betrachten wir zunächst die Plaquette im Rahmen des oben gefundenen exponentiellen Ausdrucks für die Paralleltransporte (2.7):

$$\begin{split} U_{\mu\nu}(x) &= \exp\Bigl(iaA_{\mu}(x)\Bigr) \exp\Bigl(iaA_{\nu}(x+a_{\mu})\Bigr) \exp\Bigl(-iaA_{\mu}(x+a_{\nu})\Bigr) \exp\Bigl(-iaA_{\nu}(x)\Bigr) \\ &= \exp\Bigl\{ia\left(A_{\mu}(x) + A_{\nu}(x+a_{\mu}) - A_{\mu}(x+a_{\nu}) - A_{\nu}(x)\right) \\ &+ \frac{ia^2}{2}\left(-[A_{\mu}(x), A_{\nu}(x+a_{\mu})] + [A_{\mu}(x), A_{\mu}(x+a_{\nu})] \\ &+ [A_{\mu}(x), A_{\nu}(x)] + [A_{\nu}(x+a_{\mu}), A_{\mu}(x+a_{\nu})] \\ &+ [A_{\nu}(x+a_{\mu}), A_{\nu}(x)]\right) + O(a^3) \Big\} \\ &= \exp\Bigl\{ia \cdot 0 + ia^2\left(\partial_{\mu}A_{\nu}(x) - \partial_{\nu}A_{\mu}(x) + i[A_{\mu}(x), A_{\nu}(x)]\right) + O(a^3)\Big\} \\ &= \exp\Bigl(ia^2F_{\mu\nu}(x) + O(a^3)\Bigr). \end{split}$$

Hierbei wurde eine Version der Baker-Campbell-Hausdorff-Regel [4]

$$e^A e^B = e^{A+B+\frac{1}{2}[A,B]+\cdots}$$

verwendet. Im zweiten Schritt wurden die Felder um x entwickelt, also z. B.

$$A_{\mu}(x + a_{\nu}) = A_{\mu}(x) + a\partial_{\nu}A_{\mu}(x) + O(a^{2}).$$

Setzen wir das gefundene Ergebnis in die Wilson-Wirkung (2.8) ein, so erhalten wir unter Berücksichtigung der Antisymmetrie des Feldstärketensors [4]

$$S_{\text{Wilson}} = \frac{\beta}{2} \sum_{x \in \Lambda} \sum_{\mu < \nu} \text{tr} \left[ \mathbb{1} - \mathbb{1} + \frac{1}{2} (a^2 F_{\mu\nu}(x))^2 + O(a^8) \right]$$
$$= \frac{a^4}{2g^2} \sum_{x \in \Lambda} \text{tr} \left[ \sum_{\mu,\nu} (F_{\mu\nu}(x))^2 \right] + O(a^8).$$

Die Wilson-Wirkung bietet also eine ordentliche Annäherung an die im Kontinuum formulierte Yang-Mills-Wirkung und kann für unsere Zwecke verwendet werden.

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>In dieser Arbeit sind alle betrachteten Observablen X die Spur einer Funktion von Paralleltransporten X = tr Y. Deswegen ist stets die Spur tr Y gemeint, auch wenn nur von Y als Observable gesprochen wird. Die Spur ist immer notwendig, um mit ihrer zyklischen Eigenschaft die Eichinvarianz der Observablen zu erreichen.

#### 2.3.3 Haar

Für die Berechnung von Erwartungswerten auf dem Gitter wird ein Integrationsmaß für die Paralleltransporte benötigt. Die naheliegende Wahl wäre [4]

$$\mathscr{D}[\mathcal{U}] = \prod_{x \in \Lambda} \prod_{\mu=0}^{3} dU_{\mu}(x).$$

Hier ist  $\mathcal{U} = \{U_{\mu}(x) | x \in \Lambda, \mu \in \{0, 1, 2, 3\}\}$  die Menge aller Paralleltransporte auf dem Gitter. Hiermit finden wir also z. B.

$$Z = \int \mathscr{D}[\mathcal{U}] e^{-S_{\text{Wilson}}[\mathcal{U}]}.$$

Auch für diese Größe wollen wir die Eigenschaft der Eichinvarianz ansetzen können, damit die schlussendlich berechneten Erwartungswerte ebenfalls eichinvariant sind. Da die Wilson-Wirkung bereits eichinvariant ist, muss also folgendes gelten:

$$\mathrm{d} U_\mu'(x) = \mathrm{d} \left( \Omega(x) U_\mu(x) \Omega(x + a_\mu)^\dagger \right) \stackrel{!}{=} \mathrm{d} U_\mu(x) \,.$$

Der perfekte Kandidat für dieses Problem ist das sog. Haar-Maß, welches für Elemente einer Gruppe  $U, V \in G$  definiert ist und folgende Bedingungen erfüllen muss [4]:

$$d(UV) = d(VU) = dU$$
,  $\int dU = 1$ .

Für eine etwas detailliertere Diskussion dieses Themas sei auf das Buch von Gattringer und Lang [4] verwiesen, hier soll uns genügen, dass das Integrationsmaß die genannten Bedingungen erfüllt und so unsere Erwartungswerte eichinvariant macht.

#### 2.3.4 Wilson und Metropolis

"sec:wilsonMetropolis" Um den Metropolisalgorithmus auf dem Gitter umsetzen zu können, fehlt uns noch eine effiziente Methode, um  $\Delta S$  zu berechnen. Es ist einleuchtend, dass die durch die Veränderung eines einzelnen Paralleltransports  $U_{\mu}(x)$  modifizierten Plaquettes ebenjene sind, an denen  $U_{\mu}(x)$  als "Kante" beteiligt ist. Je Ebene  $(\mu, \nu)$  in der Raumzeit gibt es hiervon zwei – "oberhalb" und "unterhalb"

von  $U_{\mu}(x)$ . Wir finden also

$$\begin{split} \Delta S &= -\frac{\beta}{2} \sum_{\nu \neq \mu} \operatorname{tr} \left[ \ U'_{\mu\nu}(x) - U_{\mu\nu}(x) + U'_{\mu\nu}(x - a_{\nu}) - U_{\mu\nu}(x - a_{\nu}) \ \right] \\ &= -\frac{\beta}{2} \sum_{\nu \neq \mu} \operatorname{tr} \left[ \ U'_{\mu\nu}(x) - U_{\mu\nu}(x) + (U'_{\mu\nu}(x - a_{\nu}) - U_{\mu\nu}(x - a_{\nu}))^{\dagger} \ \right] \\ &= -\frac{\beta}{2} \sum_{\nu \neq \mu} \operatorname{tr} \left[ \ (U'_{\mu}(x) - U_{\mu}(x)) U_{\nu}(x + a_{\mu}) U_{\mu}(x + a_{\nu})^{\dagger} U_{\nu}(x)^{\dagger} \right. \\ &\qquad \qquad + U_{\nu}(x - a_{\nu}) (U'_{\mu}(x) - U_{\mu}(x)) U_{\nu}(x + a_{\mu} - a_{\nu})^{\dagger} U_{\mu}(x - a_{\nu})^{\dagger} \ \left. \right] \\ &= -\frac{\beta}{2} (U'_{\mu}(x) - U_{\mu}(x)) \sum_{\nu \neq \mu} \operatorname{tr} \left[ \ U_{\nu}(x + a_{\mu}) U_{\mu}(x + a_{\nu})^{\dagger} U_{\nu}(x)^{\dagger} \right. \\ &\qquad \qquad \left. + U_{\nu}(x + a_{\mu} - a_{\nu})^{\dagger} U_{\mu}(x - a_{\nu})^{\dagger} U_{\nu}(x - a_{\nu}) \ \right]. \end{split}$$

Hier wurde im zweiten Schritt  ${\rm tr}\, U={\rm tr}\, U^\dagger \ \forall U\in {\rm SU}(2)$  und im dritten Schritt die Zyklizität der Spur verwendet. Die Größe  $K_{\mu\nu}(x)$  wird *staple* genannt. Wie zuvor angedeutet, muss also für die Berechnung von  $\Delta S[U'_{\mu}(x), U_{\mu}(x), \mathcal{U}]$  nicht das gesamte Gitter berücksichtigt werden, es genügt die Betrachtung der  $3\cdot 6=18$  umliegenden Paralleltransporte.

#### 2.3.5 Das statische Potential und Wilson-Loops

Eine wichtige Observable auf dem Gitter sind sog. Wilson-Loops, die geschlossene Ringe von Paralleltransporten darstellen. Im einfachsten Fall kann man sie sich als Rechteck vorstellen:

$$\begin{split} W(x,\mu,\nu,m,n) &= \operatorname{tr} \left[ L(x,\mu,m) \cdot L(x + ma_{\mu},\nu,n) \cdot L(x + na_{\nu},\mu,m)^{\dagger} \cdot L(x,\nu,n)^{\dagger} \right], \\ L(x,\mu,m) &= \prod_{i=0}^{m-1} U_{\mu}(x + ia_{\mu}) \end{split}$$

Man erkennt gut, dass es sich hierbei um die Verallgemeinerung der zuvor besprochenen Plaquette  $U_{\mu\nu}(x)$  handelt. Im folgenden soll motiviert werden, dass sich aus dem Erwartungswert  $\langle W(0,i,l_t,l_s)\rangle=:\langle W(r,t)\rangle$  das Potential zweier unendlich schwerer, immobiler ("statischer") Quarks mit Abstand  $r=l_sa$  extrahieren lässt.

Ausgangspunkt ist die Überlegung (2.5), welche wir beim harmonischen Oszillator angestellt haben: Für große Zeiten t wird ein physikalisches System im Rahmen des Feynman'schen Pfadintegralformalismus stets auf den mit dem Grundzustand überlappenden Zustand übergehen. Nun ist also das Ziel, einen Quark-Antiquark-Paar-Zustand zu erzeugen, der bei konstantem Ort durch die Zeit propagiert und dann wieder annihiliert wird.

Die naheliegende Entscheidung liegt in einer Kombination des Propagators eines unendlich schweren Quarks an einer konstanten Position x [6]

$$G_{\infty}(t, \vec{x}) = U_0(t - a, \vec{x})^{\dagger} U_0(t - 2a, \vec{x})^{\dagger} \dots U_0(0, \vec{x})^{\dagger}$$

mit dem eines unendlich schweren Antiquarks,  $G_{\infty}(t,\vec{y})^{\dagger}$ . Hier haben wir bereits zwei "Kanten" des späteren Wilson-Loops. Um das Konstrukt eichinvariant zu machen, fügen wir zwei weitere Kanten hinzu, die  $(0,\vec{x})$  und  $(0,\vec{y})$  bzw.  $(t,\vec{x})$  und  $(t,\vec{y})$  verbinden. So haben wir die zuvor definierten Wilson-Loops wiedergefunden und finden für ihren Erwartungswert [7]

$$\langle W(r,t)\rangle = C \cdot e^{-tV(r)}.$$
 (2.9)

Im weiteren Verlauf dieser Arbeit werden wir also Wilson-Loops verschiedener Maße  $\overline{W(r,t)}$  messen und durch Anpassungen von exponentiellen Modellen an die gewonnenen Daten das statische Potential extrahieren. Es ist auch möglich, sog. *nichtplanare* Wilson-Loops zu vermessen, also solche, die nicht der oben benannten, rechteckigen Form entsprechen. So ist es möglich, auch nichtganzzahlige Abstände r zu vermessen.

Die hier vorgenommene Diskussion dieser Observablen erhebt keinerlei Anspruch auf Vollständigkeit oder Rigorosität. Eine in dieser Hinsicht bessere Betrachtung ist im Buch von Rothe [7] zu finden.

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>Hier sei hinzugefügt, dass diese beiden Kanten sich jederzeit durch sog. *gauge fixing* wieder "entfernen" lassen, vgl. hierfür z. B. [4].

## **Methodik und Implementation**

### 3.1 SU(2)-Matrizen

Nachdem die theoretischen Grundlagen gelegt wurden, kann mit der Implementation des Algorithmus begonnen werden. Zunächst wird hierfür eine numerische Darstellung von SU(2)-Matrizen benötigt. Die hier verwendete Form ist an die von Urbach und Petschlies [5] angelehnt. Aus der Definition von unitären Matrizen

$$U^{\dagger}U = UU^{\dagger} = 1$$

lässt sich ableiten, dass sich jede unitäre 2 × 2-Matrix in der Form

$$U = \begin{pmatrix} a & b \\ -b^* & a^* \end{pmatrix}, \ a, b \in C, \ |a|^2 + |b|^2 = 1.$$

darstellen lässt [5].

Die Klasse speichert also lediglich die Einträge der oberen Zeile einer jeden Matrix. Man kann zeigen, dass sich Matrixmultiplikation im Rahmen dieser Darstellung wie folgt umsetzen lässt [5]:

$$(a_1, b_1) \cdot (a_2, b_2) = (a_1b_2 - b_1b_2^*, a_1b_2 + b_1a_2^*).$$

Die weiteren Matrixoperationen ergeben sich trivial aus der verwendeten Form:

$$(a_1, b_1) + (a_2, b_2) = (a_1 + a_2, b_1 + b_2),$$
  
 $(a, b)^{\dagger} = (a^*, -b),$   
 $\operatorname{tr}(a, b) = 2 \operatorname{Re} a.$ 

Aufgrund der endlichen Präzision der verwendeten Datentypen muss für eine betrachtete Matrix U hin und wieder det U=1 forciert werden. Die geschieht durch [5]

$$(a,b) \mapsto \left(\frac{a}{\sqrt{|a|^2 + |b|^2}}, \frac{b}{\sqrt{|a|^2 + |b|^2}}\right).$$

### 3.2 Zufällige SU(2)-Matrizen

Eine Herausforderung bildet die Generierung zufälliger Paralleltransporte  $U'_{\mu}(x)$ , die, wie in Abschnitt 2.1.3 erwähnt, "nah" an  $U_{\mu}(x)$  liegen sollen. Hierzu nutzen wir, dass SU(2) isomorph zur Sphäre  $S^3$  ist vermöge des Isomorphismus [5]

$$\phi: S^3 \to SU(2),$$
  
 $(x^0, \vec{x}) \mapsto x^0 \mathbb{1} + i\vec{x} \cdot \vec{\sigma}.$ 

Hier sind  $\{\sigma^i\}_{i\in\{1,2,3\}}$  die Paulimatrizen. Für die Punkte auf  $S^3$  verwenden wir Kugelkoordinaten

$$\begin{pmatrix} x^0 \\ x^1 \\ x^2 \\ x^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(\chi)\sin(\vartheta)\cos(\varphi) \\ \sin(\chi)\sin(\vartheta)\cos(\varphi) \\ \sin(\chi)\sin(\vartheta)\sin(\varphi) \\ \sin(\chi)\cos(\vartheta) \end{pmatrix}.$$

Folgende Zufallszahlen werden uniform generiert:

$$\chi \in (0, 2\pi \cdot \delta),$$
  
 $\varphi \in (0, 2\pi),$   
 $\cos(\vartheta) \in (-1, 1).$ 

Hier kann  $\delta > 0$  beliebig klein gewählt werden, sodass die resultierende Matrix

$$R = (x^{0} + ix^{3}, x^{2} + ix^{1})$$

$$= (\cos(\chi) + i\sin(\chi)\cos(\vartheta), \sin(\chi)\sin(\vartheta)\sin(\varphi) + i\sin(\chi)\sin(\vartheta)\cos(\varphi))$$

nah an  $\mathbbm{1}$  liegt $^1$ . Dann kann für ein gegebenes  $U_\mu(x)$  der neue Kandidat durch

$$U_{\mu}'(x) = R \cdot U_{\mu}(x)$$

erzeugt werden.

## 3.3 Implementierung des Algorithmus' sowie der Observablen

Der beschriebene Algorithmus wurde in C++ implementiert, der Programmcode ist auf Github<sup>2</sup> einsehbar. Hier soll nur eine kurze Auflistung der wichtigsten Klassen und Funktionen folgen, die Details lassen sich in den Header Files nachlesen.

Die Klasse SU2matrix ist die Repräsentation unitärer  $2 \times 2$ -Matrizen, wie sie in Abschnitt 3.1 beschrieben ist. Es wird jeweils die obere Reihe der Matrix mit zwei Einträgen vom Typ

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Es sei erwähnt, dass selbst bei  $\delta = 1$  die generierten Punkte nicht isotrop auf  $S^3$  verteilt sein werden. Hierfür müssten die Koordinaten anders generiert werden. Der Algorithmus ist aber so gestaltet, dass  $\vec{x}$  isotrop auf  $S^2$  verteilt sind (daher die Generierung von  $\cos(\vartheta) \in (-1,1)$ ). Da  $\delta$  stets klein gewählt wird, genügt dies für unsere Zwecke.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>https://github.com/s6hevonc/bachelorarbeit

std::complex<double> gespeichert. Die Klasse enthält eine Methode renormalise(), welche die Forcierung der Determinante auf 1 umsetzt sowie eine Methode dagger() für die hermitesche Adjunktion. Für die Addition und Multiplikation wurden die entsprechenden Operatoren *überladen*, d. h. für zwei Instanzen A und B der Klasse kann ihre Summe resp. ihr Produkt durch A + B resp. A \* B berechnet werden. Schließlich gibt es eine Funktion randomSU2, die eine zufällige SU(2)-Matrix wie in Abschnitt 3.2 beschrieben generiert; sie nimmt  $\delta$  für die Stärke der "Abweichung" von 1 als Argument entgegen.

Die zweite Klasse heißt Gaugeconfig. Eine Instanz U beschreibt den Zustand des Eichfeldes in Form der Paralleltransporter auf einem geg. Gitter, im Wesentlichen handelt es sich also um ein fünfdimensionales Array der Maße  $L_{\rm t} \times L_{\rm s} \times L_{\rm s} \times L_{\rm s} \times 4$ . Die 4 am Ende rührt daher, dass je Gitterpunkt x vier Paralleltransporter  $U_{\mu}(x)$  vorliegen, einer in jede Raumzeitrichtung. Wichtigste Methode der Klasse ist die Überladung des ()-Operators. Konkret kann auf  $U_{\mu}(x)$  mit U(x, mu) zugegriffen werden. Hier sind auch direkt die periodischen Randbedingungen implementiert: x ist ein std::vector<long int>, der auch negative Einträge haben kann. Zugehörig zu Gaugeconfig ist noch die Funktion hotStart, welche zu gegebenen Gittermaßen  $L_{\rm t}$  und  $L_{\rm s}$  und dem Parameter  $\delta$  eine Konfiguration U zurückgibt, welche an jeden Gitterpunkt zufällig generierte SU(2)-Matrizen enthält.

Die für den Metropolisalgorithmus notwendigen Staples (vgl. Abschn.  $\ref{Abschn.}$  sind mittles der Funktion getStaple zu berechnen. Der fertige Algorithmus ist dann in der Funktion sweep implementiert, welche eine einzelne Iterationen auf einer gegebenen Gaugeconfig durchführt. Hierbei kann  $\delta$  für die Zufallsgenerierung sowie die Anzahl der Iterationen je Paralleltransport spezifiziert werden.

Für die Observablen existiert zunächst die Funktion getPlaquette, welche die Plaquette ausgehend von einem geg. Gitterpunkt x zurückgibt. Die Funktion gaugeEnergy berechnet die gesamte Wirkung des Gitters. Weiterhin gibt die Funktion getPlanarLoop den Wert eines planaren Wilson-Loops zurück. Schließlich finden sich in getSqrt2Loop, getSqrt3Loop etc. einzelne Funktionen, die nichtplanare Wilson-Loops vermessen. So ist es möglich, auch nicht ganzzahlige r für den Abstand des Quark-Antiquark-Paares zu betrachten.

#### 3.4 Parameter und Ablauf der durchgeführten Simulationen

Um einen Überblick über den Ablauf der Simulation zu bieten, ist in Listing 3.1 eine exemplarische main-Funktion nachzulesen.

Als Erstes werden alle wichtigen Variablen deklariert und initialisiert. Bei std::mt19937 handelt es sich um die C++-Standardimplementation eines Mersenne-Twister-Generators für Pseudozufallszahlen. Die Messungen werden auf einem Gitter der Maße  $(L_{\rm t},L_{\rm s})=(10,10)$  durchgeführt, welches zunächst kalt, also mit  $\delta=0 \to U_{\mu}(x)=1 \, \forall x \, \forall \mu$  initialisiert wird. Als Nächtes werden die Parameter für die einzelnen Sweeps  $(\beta=2.3,\delta=0.1)$  sowie die Zahl der Hits je Paralleltransport sowie die Gesamtzahl der Iterationen festgelegt. Außerdem wird die Speicherung der Messwerte vorbereitet.

Nachdem das Gitter zunächst thermalisiert wird, kann die Messphase beginnen. Der eigentliche Messvorgang wird, um das Verfahren zu beschleunigen, mit fopenmp auf mehreren Kernen durchgeführt. Konkret wird die Schleife mit den Messungen mit dem Befehl in Zeile 37 parallelisiert. reduction(merge: results) bedeutet, dass die Ergebnisse aus allen Threads am Ende im Array results zusammen gespeichert werden sollen. Außerdem ist es wichtig, dass alle Threads auf die engine, die Instanz des Zufallsgenerators, gleichzeitig zugreifen können: Standardmäßig würde jeder Thread seine eigene Instanz erhalten, dann wären aber alle in den einzelnen Threads generierten

Listing 3.1: Ein Beispiel für main.cpp

```
int main()
 2
 3
         // for random number genration:
 4
         std::random_device rd {}; // to generate the seed for...
 5
         std::mt19937 engine { rd() }; // Mersenne twister generator
 6
 7
         // lattice parameters
         const std::size_t timeSize { 10 };
 8
 9
         const std::size_t spaceSize { 10 };
10
11
         // initial configuration:
         Gaugeconfig U { hotStart(timeSize, spaceSize, engine, 0.) };
12
13
14
         // sweep parameters:
15
         const double beta { 2.3 };
16
         const double delta { .1 };
17
         const std::size_t numberOfSweeps { 10 };
18
         const std::size_t iterationsPerSight { 10 };
19
20
         // to save observables:
21
         const std::string dataDir { "../data/" };
22
         const std::string filename { "wilsonsqrt.txt" };
23
         std::vector<double> results;
24
25
         std::cout << "warming up..." << std::endl;
26
         for (std::size_t i \{0\}; i < 10; i++)
27
28
              sweep(U, beta, delta, iterationsPerSight, engine);
29
         }
30
31
         std::cout << "performing " << numberOfSweeps << " sweeps..." << std::endl;
33
     // define merge behaviour for std::vector:
34
    #pragma omp declare reduction (merge: std::vector<double>: omp_out.insert(omp_out.end(), omp_in.
          \hookrightarrow begin(), omp_in.end()))
35
     // parallelised loop: the results are 2 b merged, the engine has to be
36
     // shared over all threads to obtain uncorrelated data, use two threads
37
     #pragma omp parallel for reduction(merge: results), shared(engine), num_threads(2)
38
         for (std::size_t i=0; i < numberOfSweeps; i++)
39
40
              results.push_back(getSqrt2Loop(U, 2));
41
42
              for (size_t j = 0; j < 5; j++)
43
44
                  sweep(U, beta, delta, iterationsPerSight, engine);
45
46
47
         std::cout << "zero if writing successful: ";
48
         std::cout << write_2d(results, dataDir + filename, ',') << '\n';
49
         return 0;
50
```

Pseudozufallszahlen gleich und die resultierenden Daten korreliert. num\_threads spezifiziert die Anzahl der Threads. Zwischen jeder Messungen werden je fünf Sweeps durchgeführt, um Korrelation zwischen den Daten zu verringern.

Nach Ablauf der Messphase werden die Daten schließlich noch gespeichert, um sie danach auswerten zu können. Für alle im folgenden Kapitel diskutierten Daten sind die Messwerte im Anhang B zu finden.

## **Auswertung**

Nachdem die Simulationen fertiggestellt wurden, sollen hier die gewonnenen Daten ausgewertet werden, mit der Motivation am Ende das statische Potential des Quark-Antiquark-Paares zu extrahieren.

### 4.1 Energie und durchschnittliche Plaquette

Um zunächst ein Gefühl für die Thermalisierung (also das Erreichen des Gleichgewichtszustands) des Gitters zu bekommen, wurde zwischen den Sweeps zunächst die Gesamtenergie

$$E = \sum_{x \in \Lambda} \sum_{\mu < \nu} \operatorname{Re} \operatorname{tr} U_{\mu\nu}(x)$$

vermessen, woraus sich auch die durchschnittliche Plaquette

$$P = \frac{E}{6L_t L_s^3 N_c}$$

berechnen lässt. Das Ergebnis ist in Abhängigkeit von der Sweepzahl in Abb. 4.1 dargestellt. Wie man erkennen kann, wurde das System kalt, d. h. mit  $U_{\mu}(x) = \mathbb{1} \forall U_{\mu}(x) \in \mathcal{U}$  initialisiert, daher beginnen die Werte bei P=1. In unter 20 Sweeps konvergiert das System dann zu einem stabilen Plateau. Nun kann der Erwartungswert von P approximiert werden. Dazu wird wie beim harmonischen Oszillator das arithmetische Mittel und der Standardfehler von vielen Messwerten von P gebildet. Hier wurden insgesamt 10000 Sweeps durchgeführt. Für  $\beta=1$  erhalten wir

$$\overline{P} = 0.24308 \pm 0.00010.$$

Dieser Wert allein ermöglicht zwar den Vergleich mit vorherigen Simulationen, bietet allein aber wenig Einblicke in die Physik. Dazu bieten erst die Wilson-Loops mehr Gelgenheit.

### 4.2 Vermessen von Wilson-Loops verschiedener Größe

Als Nächstes wurden also planare und nicht-planare Wilson-Loops, also rechteckigen geschlossenen Ringen von Paralleltransporten betrachtet. Zunächst wurden Loops wie in Abschn. 2.3.5 definiert

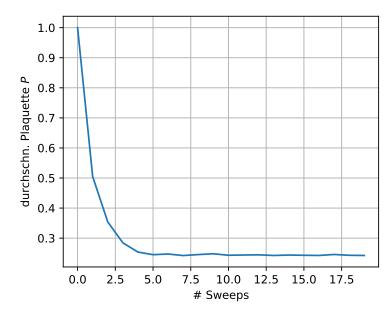


Abbildung 4.1: Die durchschnittliche Plaquette eines  $16 \times 8^3$ -Gitters bei  $\beta = 1$  als Funktion der Iterationszahl: Nach ca. 5 Sweeps scheint das System bereits einen Gleichgewichtszustand zu erreichen.

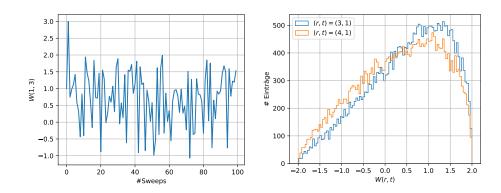


Abbildung 4.2: Links: Alle Messwerte eines  $1 \times 3$ -Wilson-Loops. Rechts: Verteilung relevanter Messwerte (nach Equilibrierung alle 5 sweeps gemessen).

zwischen den Sweeps vermessen. Als Bsp. sind die Messwerte für einen  $1 \times 3$ -Loop als Funktion der Sweepzahl in Abb. 4.2 dargestellt. Zuerst fällt auf, dass die Messwerte sehr stark zwischen den Werten  $\pm 2$  fluktuieren. Deswegen sind viele Messwerte zur zuverlässigen Bestimmung des Erwartungswertes notwendig. In 4.2 ist die Verteilung der Messwerte für zweimal 29800 Messungen dargestellt. Wieder ist zu erkennen, dass die Verteilung sehr "breit" ist, und das insbes. für die Unterscheidung der verschiedenen Messungen viele Messungen notwendig sind, um den Standardfehler auf  $\overline{W(r,t)}$  entsprechend zu drücken. In diesem konkreten Fall wurde

$$\overline{W(3,1)} = 0.4984 \pm 0.0030, \ \overline{W(4,1)} = 0.3270 \pm 0.0032$$

berechnet. Bemerkenswert ist, dass der Standardfehler in diesem Bsp. und bei allen Messungen (unabhängig von der Größe der Schätzer) ungefähr gleich groß ist. Dies ist vermutlich auf die Ähnlichkeit der Verteilung (und somit der Standardabweichung) und der gleichen Anzahl von Samples zurückzuführen. (Der Standardfehler skaliert mit  $\frac{\sigma}{\sqrt{N}}$ .)

### 4.3 Extrahierung der Werte für das statische Potential

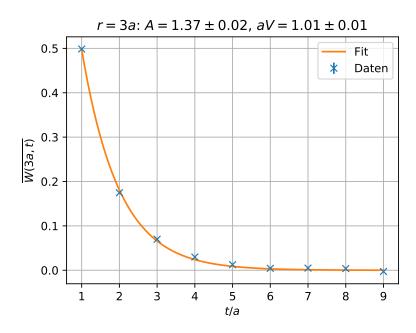


Abbildung 4.3: Beispiel für Wilson-Loop-Messwerte zur Bestimmung des statischen Potentials für r = 3a. Verwendetes Modell:  $\overline{W(3a,t)} = A \cdot \exp(-aVt/a)$ .

Grundlage für die Berechnung des Wertes des statischen Potentials für ein festes r bietet die Relation (2.9). Ziel ist, aus den Daten eine Abhängigkeit aV(r) zu gewinnen. Zunächst wurde also der Erwartungswert  $\overline{W(r,t)}$  in Abhängigkeit von t betrachtet Abb. 4.3 exemplarisch für r=3a dargestellt ist. Dies sollte eine abklingende Exponentialkurve liefern, deren Exponentialkoeffizient dann dem statischen Potential bei einem Abstand r=3a entspricht. Der exponentielle Zusammenhang

ist klar erkennbar, ein Fit liefert den gewünschten Parameter aV(r). (t ist natürlich nur bis auf die Gitterkonstante a bestimmt.) Es fällt aber auch auf, dass die Messwerte bei größeren t nicht mehr allzu klar dem exponentiellen Zusammenhang folgen. Natürlich macht sich die Tatsache, dass der statistische Fehler immer ungefähr gleich groß ist, besonders bei kleinen Messwerten bemerkbar.

#### 4.4 Confinement?

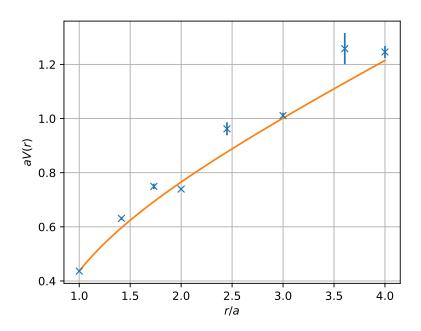


Abbildung 4.4: Das statische Potential in Abhängigkeit vom Abstand von Quark und Antiquark: Es ist klar ein linearer Zusammenhang erkennbar.

Die oben beschriebene Messung von  $\overline{W(r,t)}$  wurde für  $(r,t) \in \{1,\sqrt{2} \approx 1.4,\sqrt{3} \approx 1.7,2,\sqrt{6} \approx 2.4,3,\sqrt{13} \approx 3.6,4\} \times \{1,2,3,4,5,6,7,8,9\}$  durchgeführt. Für die verschiedenen r-Werte wurde nach dem beschriebenen Verfahren aV(r) bestimmt. Das Resultat ist in Abb. 4.4 dargestellt. Die Schlussfolgerung ist klar: Das Potential enthält deutlich einen linearen Term. Passt man eine Funktion der Form

$$aV(r) = -\frac{A}{r} + B + \sigma \cdot r$$

an die Daten ab, so erhält man

$$\sigma = (0.189 \pm 0.010) \frac{1}{a}$$

für die sog. string tension<sup>1</sup>. Es fällt auf, dass die Fitkurve nur zwei Fehlerbalken der Datenpunkte direkt schneidet ( $\chi^2 = 16.6$ ). Dies könnte zweierlei Gründe haben: Auf der einen Seite könnten die Fehler unterschätzt werden. Diese wurden über den Standardfehler auf das arithmetische Mittel abgeschätzt. Hier böten andere Methoden (e. g. Bootstrap) ggf. bessere Abschätzungen des Fehlers.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Das Potential hat Dimension  $L^{-1}$ , dementsprechend ist in der hier gewählten Form  $[\sigma] = L^{-1}$ .

Auf der anderen Seite fällt bei genauerer Betrachtung auf, dass die vier Datenpunkte für ganzzahliges r/a fast perfekt auf einer Linie liegen. Die Datenpunkte für nichtganzzahlige r/a weichen hiervon ab, da sie von der gewählten Form der nichtplanaren Loops abhängen. Hier könnte man dadurch Abhilfe schaffen, dass man verschiedene Formen für die nichtplanaren Wilsonloops vermisst und am Ende über die Ergebnisse mittelt. Insgesamt kann aber trotzdem ein linearer Zusammenhang erkannt werden.

Nun stellt sich natürlich die Frage nach den physikalischen Implikationen dieses Ergebnisses. Zunächst ist festzustellen, dass die SU(2)-Symmetrie keine alleinige Wurzel der bekannten Wechselwirkungen darstellt. Insofern kann die gewonnene Erkenntnis nur in ihrem Analogon zur SU(3)-Symmetrie und der daraus "gewonnenen" Quantenchromodymanik verstanden werden. Klar ist: Für die Parameter  $\beta=2.3$  und  $N_t=10$  konnte Confinement nachgewiesen werden. Interpretiert man das untersuchte Gitter als ein tatsächliches Kristallgitter im Rahmen der statistischen Mechanik (die durchgeführten Simulationen sind hierzu äquivalent), so kann man das gewonnene Ergebnis als Teil eines Phasenüberganges bei endlicher Temperatur betrachten. In diesem Fall ist die Temperatur durch  $\theta=\frac{1}{N_t}$  gegeben und die zwei Phasen lassen sich als "Confinement" ( $\theta$  klein) und "Deconfinement" ( $\theta$  groß) klassifizieren.

## **Fazit**

Um den Ansatz für die vorgestellte Demonstration von Confinement im Rahmen der SU(2)-Eichsymmetrie nachvollziehen zu können, waren zunächst die theoretischen Hintergründe notwendig. Hierbei wurde als Erstes der Metropolis-Algorithmus vorgestellt, welcher das fundamentale Werkzeug zur numerischen Approximation beliebiger Feynman-Pfadintegrale darstellt. Damit wurde als Nächstes exemplarisch der harmonische Oszillator vorgestellt, hier konnten Grundzustandsenergie und -wellenfunktion erfolgreich mit Simulationen angenähert werden.

Nun folgte die Betrachtung des von Wilson vorgelegten gitterfeldtheoretischen Pendants zur Yang-Mills-Wirkung, welches die Dynamik des Eichfelds der SU(2)-Eichsymmetrie auf einem Gitter beschreibt. Dies ermöglichte dann die Betrachtung dieser Dynamik mit Hilfe des Metropolisalgorithmus sowie der Definition der Wilson-Loops als Observable zur Bestimmung des statischen Potentials eines Quark-Antiquark-Paares.

Die Beschränkung auf SU(2) hatte den Vorteil, dass sich die Eichtransformationen und die gitterfeldtheoretische Formulierung des Eichfeldes in Form von Paralleltransporten relativ leicht als unitäre  $2 \times 2$ -Matrizen mit Determinante 1 numerisch darstellen ließen. Die Implementierung erfolgte dann mit C++, es wurden Simulationen auf einem Gitter mit  $10^4$  Gitterpunkten zur Vermessung von Wilson-Loops verschiedener Maße vorgenommen.

Schließlich konnte im Rahmen der Auswertung das statische Potential aus den gewonnenen Daten extrahiert werden. Der daran vorgenommene Fit zeigte, dass die ausgeführten Messungen noch verbesserungswürdig sind. Trotzdem konnte deutlich ebenjener linearer Term im statischen Potential wiedergefunden werden, den Wilson (wie eingangs erwähnt) ursprünglich vorhergesagt hatte. So konnte numerisch das Auftreten von Confinement im Rahmen der SU(2)-Eichsymmetrie nachvollzogen werden.

Leider ist diese Erkenntnis für die physikalische Realität nicht direkt relevant, da nicht die SU(3)-Eichsymmetrie betrachtet wurde. Die vorgestellten Konzepte ließen sich aber auch dieses Problem übertragen, hierfür wäre vorallem eine numerische Repräsentation von Elementen dieser Gruppe notwendig. Alternativ bietet sich für eine weitergehende Betrachtung die genauere Untersuchung des Phasenübergangs zwischen Confinement und Deconfinement an.

## ANHANG A

# Zusätzliche Graphen

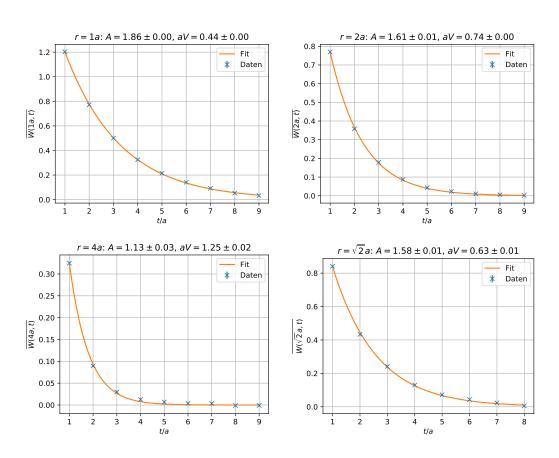


Abbildung A.1: Messwerte der Wilson-Loops bei  $\beta = 2.3$  und festegehaltenem r. Verwendetes Modell:  $\overline{W(r,t)} = A \cdot \exp(-aV(r)t/a)$ .

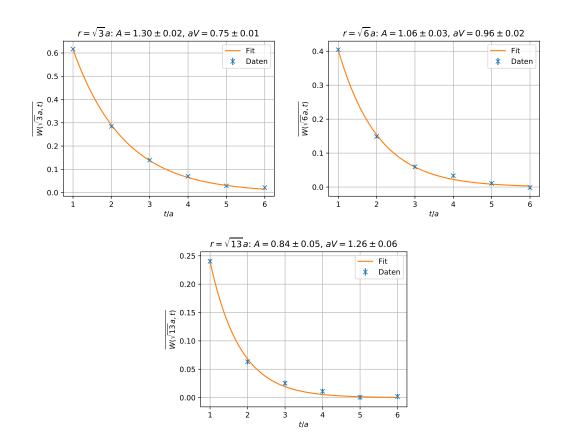


Abbildung A.2: Messwerte der Wilson-Loops bei  $\beta=2.3$  und festegehaltenem r. Verwendetes Modell:  $\overline{W(r,t)}=A\cdot \exp(-aV(r)t/a)$ .

# ANHANG B

## Wertetabellen

t/a	V	V(a, a)	t)	t/a	W	7(2a,	t)
1	1.202	±	0.002	1	0.769	±	0.003
2	0.771	±	0.003	2	0.366	±	0.003
3	0.500	±	0.003	3	0.182	±	0.003
4	0.333	±	0.004	4	0.086	±	0.003
5	0.227	±	0.005	5	0.041	±	0.003
6	0.145	±	0.005	6	0.021	±	0.005
7	0.099	±	0.005	7	0.004	±	0.005
8	0.055	±	0.005	8	0.008	±	0.005
9	0.031	±	0.005	9	0.004	±	0.005

Tabelle B.1: Wertetabellen für die Messungen der Wilson-Loops bei  $\beta = 2.3$ . Nach 1000 Sweeps zur Equilibrierung wurden die Messungen jeweils mit 5 sweeps Abstand genommen, um Korrelation zu reduzieren.

t/a	$\overline{W}$	(4a, i)	<u>t)</u>	_	41	<u> </u>	$\sqrt{2}a$					
1	0.327	±	0.003	_	$\frac{t/a}{1}$			<u> </u>		117/	1/2	
2	0.090	±	0.003		1	0.841		0.004	t/a		$\sqrt{3}a$	<u> </u>
3	0.027	+	0.003		2	0.434	±	0.004	1	0.617	±	0.004
4	0.007		0.005		3	0.241	$\pm$	0.004	2	0.285	±	0.004
					4	0.130	±	0.004	3	0.140	±	0.004
5	0.002		0.005		5	0.071		0.004	4	0.070	+	0.004
6	0.009	±	0.005		•	0.071	_		~		_	
7	0.011	±	0.005		6	0.043	±	0.004	3	0.028	±	0.004
8	-0.002	_ ±	0.005		7	0.023	±	0.004	6	0.022	±	0.004
_					8	0.005	+	0.004				
9	-0.009	±	0.005	_		0.005						

Tabelle B.2: Wertetabellen für die Messungen der Wilson-Loops bei  $\beta = 2.3$ . Nach 1000 Sweeps zur Equilibrierung wurden die Messungen jeweils mit 5 sweeps Abstand genommen, um Korrelation zu reduzieren.

t/a	$\overline{W}(\cdot)$	$\overline{W(\sqrt{6}a,t)}$			t/a	$\overline{W(\sqrt{13}a, a)}$		$\overline{a,t)}$
1	0.404	±	0.004	-	1	0.240	±	0.004
2	0.149	±	0.005		2	0.063	±	0.004
3	0.060	±	0.005		3	0.025	±	0.004
4	0.033	±	0.005		4	0.011	±	0.004
5	0.011	±	0.005		5	0.001	±	0.004
6	-0.002	±	0.005		6	0.002	±	0.004

Tabelle B.3: Wertetabellen für die Messungen der Wilson-Loops bei  $\beta = 2.3$ . Nach 1000 Sweeps zur Equilibrierung wurden die Messungen jeweils mit 5 sweeps Abstand genommen, um Korrelation zu reduzieren.

## Literatur

- [1] H. Fritzsch, *The history of QCD*, CERN Courier, Sept **27** (2012) (siehe S. 1).
- [2] C. DeTar und S. Gottlieb, *Lattice quantum chromodynamics comes of age*, Physics Today **57** (2004) 45 (siehe S. 1).
- [3] M. Creutz und B. Freedman, *A statistical approach to quantum mechanics*, Annals of Physics **132** (1981) 427 (siehe S. 3–5, 7, 8).
- [4] C. Gattringer und C. Lang,

  Quantum chromodynamics on the lattice: an introductory presentation, Bd. 788,

  Lecture Notes in Physics, Springer Science & Business Media, 2009, Kap. 2, 3

  (siehe S. 9–13, 15).
- [5] M. Petschlies und C. Urbach, Computational Physics, 2020 (siehe S. 11, 17, 18).
- [6] G. P. Lepage, *Lattice QCD for novices*, Strong Interactions at Low and Intermediate Energies (1998) 49 (siehe S. 14).
- [7] H. J. Rothe, *Lattice gauge theories: an introduction*, Bd. 74, World Scientific Publishing Company, 2005, Kap. 7 (siehe S. 15).