Mathematischer Vorkurs

Robin Heinemann

February 14, 2017

Contents

1	Mes	swert ı	und Maßeinheit	4
	1.1	Beispi	el	4
	1.2	Bezeio	chnungen	4
	1.3	Maßei	nheiten	5
		1.3.1	Beispiel:	5
		1.3.2	SI-Einheiten	5
	1.4	Natür	liches Einheitensystem der Teilchenphysik	6
		1.4.1	Grundlage	6
		1.4.2	natürliches Einheitensystem	6
	1.5	Endlic	che Messgenauigkeit	6
2	Zeio	chen un	d Zahlen	7
	2.1	Symbo	ble	7
		2.1.1	Summenzeichen	7
		2.1.2	Produktzeichen	9
		2.1.3	Fakultätszeichen	9
	2.2	Zahler	1	9
		2.2.1	Rassengesetze für reelle Zahlen	9
		2.2.2	Satz des Pythagoras	10
		2.2.3		10
		2.2.4		11
		2.2.5	Beweisprinzip der Vollständigen Induktion	11
		2.2.6	Quadratische Ergänzung	11
3	Folg	en und	Reihen	11
	3.1			11
		3.1.1	Definition	
		3.1.2	Beispiele	
		3.1.3	Frage	
		3.1.4	Beschränktheit	

	3.2	3.1.6 Konvergenz	13 13 13 14 14 14 14
4	TOE	OO what was done after this? (Funktionen? (only?))	15
5	Funk	ktionen	15
	5.1	Normal-Hyperbel	15
		5.1.1 Physik-Beispiel	15
	5.2	kubische Parabel	15
		5.2.1 Physik-Beispiel	15
		0	15
	5.3	$y = ax^{-2} \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots $	15
		v	15
	5.4	v G	15
	5.5	8	16
	5.6		16
		1	16
	5.7	8	16
			16
		8	16
		0 / 0	17
	- 0		17
	5.8	1	17
		O .	17 17
	5.9	1	17
	0.0	v -	18
		• •	18
		Cotangens hyperbolicus	
			18
	0.10		18
6	Funk	ktionen mit Ecken und Sprüngen	18
	6.1		18
	6.2		18
		6.2.1 TODO Graphik	19
		6.2.2 Beispiel	19

	6.3	"symmetrischer Kasten" der Breite $2a$ und der Höhe $\frac{1}{2a}$ (Dirak Delta Funktion)	
7	Verk 7.1 7.2	Beispiel	20
8	Eige 8.1 8.2	Beschränktheit	21 21
9	Umk 9.1	cehrfunktion2Graph der Umkehrfunktion3 $9.1.1$ Beispiel $y = x^2$ 3 $9.1.2$ Graphisch3	21
10	what	t after this?	22
11	11.1 11.2 11.3 11.4 11.5 11.6	Die Kunst des Integrierens Ableiten über Umkehrfunktion Integrationsregeln 11.3.1 Lineare Zerlegung 11.3.2 Substitutionsregel 11.3.3 Partielle Integration 11.3.4 Weitere Integrationstricks Uneigentliche Integrale 11.4.1 Unendliches Integralintervall Cauchy Hauptwert 11.5.1 Unbeschränkter Integrand Integralfunktionen Gamma-Funktion	22 22 23 23 25 25 25 25
12	Vekt 12.1 12.2	\mathbb{R}^3	27 27 27 27 27

		12.2.3	Spezialfälle		 			27
		12.2.4	Betrag:					27
		12.2.5	Eigenschaften					27
		12.2.6	Orthonormalbasis der kartesischen Koordinatensyste	m.				28
		12.2.7	Kronecker Symbol				. :	28
		12.2.8	Komponentendarstellung des Skalarprodukts $\ \ . \ \ . \ \ .$			•		28
13	Mat	rizen					2	28
	13.1	Detern	ninante		 			28
	13.2	Homog	genes Gleichungssystem		 			28
	13.3	Levi C	ivita Symbol		 			29
	13.4	Vektor	produkt / Kreuzprodukt				. :	29
	13.5	Spatpr	odukt					29
	13.6	Gescha	chteltes Vektorprodukt					29
		13.6.1	Beweis			•		29
14	misc						;	30

1 Messwert und Maßeinheit

Zu jeder phys. Größe gehören <u>Messwert</u> und <u>Maßeinheit</u>, d.h. Zahlenwert \cdot Einheit

1.1 Beispiel

Geschw. $v = \text{km s}^{-1}$

1.2 Bezeichnungen

Abkürzung	Bedeutung		
t	time		
m	mass		
V	velocity		
a	acceleration		
F	Force		
\mathbf{E}	Energy		
${ m T}$	Temperature		
p	momentum		
I	electric current		
V	potential		

Wenn das lateinische Alphabet nicht ausreicht: griechische Buchstaben

$$\alpha,\beta,\gamma,\delta,\Delta,\Gamma,\epsilon,\zeta,\eta,\Theta,\kappa,\lambda,\mu,\nu,\Xi,\pi,\rho,\sigma,\tau,\phi,\chi,\psi,\omega,\Omega$$

1.3 Maßeinheiten

Maßeinheiten werden über Maßstäbe definiert.

1.3.1 Beispiel:

 $1\,\mathrm{m} = \mathrm{Strecke},$ die das Licht in $\frac{1}{299792458}\mathrm{s}$ zurücklegt.

1.3.2 SI-Einheiten

Internationaler Standard (außer die bösen Amerikaner :D)

Größe	Einheit	Symbol
Länge	Meter	m
Zeit	Sekunden	\mathbf{S}
Masse	Kilogramm	kg
elektrischer Strom	Ampere	A
Temperatur	Kelvin	K
Lichtstärke	Candela	cd
ebener Winkel	Radiant	rad
Raumwinkel	Steradiant	sr
Stoffmenge	Mol	mol

Radiant Kreisumfang $U=2\pi r$ Bogenmaß $b=\phi r$ Umrechnung in Winkelgrad

$$2\pi \operatorname{rad} \stackrel{\wedge}{=} 360^{\circ}$$

$$\frac{WinkelinRadiant}{2\pi} = \frac{WinkelinGrad}{360}$$

Steradiant

$$\Omega = \frac{A}{r^2}$$

Abgeleitete Einheiten

Größe	Einheit	Symbol	Äquivalent
Frequenz	Hertz	Hz	1/s
Kraft	Newton	N	$ m kgms^{-2}$
Energie	Joule	J	N m
Leistung	Watt	W	$\mathrm{Js^{-1}}$
Druck	Pascal	Pa	$ m Nm^{-2}$
elektrischer Ladung	Coulomb	\mathbf{C}	As
elektrisches Potenzial	Volt	V	$ m JC^{-1}$
elektrischer Widerstand	Ohm	Ω	${ m VA^{-1}}$
Kapazität	Farad	\mathbf{F}	$\mathrm{C}\mathrm{N}^{-1}$
magn. Fluss	Weber	Wb	${ m Vs^{-1}}$

Präfix / Größenordnungen

Präfix	$\log\{10\}$	Abkürzung
Dezi	-1	d
Zenti	-2	\mathbf{c}
Milli	-3	m
Mikro	-6	μ
Nano	-9	n
Piko	-12	p
Femto	-15	$\dot{\mathbf{f}}$
Atto	-18	a
Zepta	-21	${f z}$
Yokto	-24	y
Deka	1	D
Hekto	2	h
Kilo	3	k
Mega	6	M
$_{ m Giga}$	9	G
Tera	12	${ m T}$
Peta	15	P
Exa	18	\mathbf{E}
Zetta	21	\mathbf{Z}
Yotta	24	Y

1.4 Natürliches Einheitensystem der Teilchenphysik

1.4.1 Grundlage

$$2.9979 \times 10^8 \, \mathrm{m \, s^{-1}}$$

$$\hbar = \frac{h}{2\pi} = 6.5822 \times 10^{-22} \, \mathrm{MeV \, s}$$

betrachte $\frac{\hbar c}{\rm MeV\,m}=197.33\times 10^{-15}$

1.4.2 natürliches Einheitensystem

h=c=1 In diesem Fall ist $1/{\rm MeV}=197.44\,{\rm fm}$ In diesem Einheitensystem ist die Einheit von $[Energie]=[Masse]=[L\ddot{a}nge]^-1=[Zeit]^-1$

1.5 Endliche Messgenauigkeit

z.B. Plancksches Wirkungsquantum

$$\hbar = 1.054\,571\,68(18) \times 10^{-34}\,\mathrm{J\,s}$$

Das bedeutet, dass der Wert von \hbar mit einer Wahrscheinlichkeit von 68 % zwischen den beiden Schranken liegt

$$1.054\,571\,50 \times 10^{-34}\,\mathrm{J\,s} \le \hbar \le 1.054\,571\,86 \times 10^{-34}\,\mathrm{J\,s}$$

2 Zeichen und Zahlen

2.1 Symbole

Zeichen	Bedeutung
+	plus
	mal
=	gleich
<	ist kleiner als
>	ist größer als
_	Windel zwischen
_	minus
/	geteilt
\neq	ungleich
\leq	kleiner gleich
\geq	größer gleich
\simeq	ungefähr gleich
\pm	plus oder minus
\perp	steht senkrecht auf
≡	ist identisch gleich
= < > ∠ - / ≠ < ≥ ≃ ± ⊥ ≡ ≪ ≫	ist klein gegen
	ist groß gegen
∞	größer als jede Zahl
$\rightarrow \infty$	eine Größe wächst über alle Grenzen \ Limes
\sum	Summe
\in	Element von
$\begin{array}{c} \rightarrow \infty \\ \sum \\ \in \\ \subseteq \\ \cup \\ \exists \end{array}$	ist Untermenge von oder gleich
\cup	Vereiningungsmenge
\exists	es existiert ein
\Longrightarrow	daraus folgt, ist hinreichende Bedingung für
\Leftarrow	gilt wenn, ist notwendige Bedingung für
∃!	es existiert genau ein
∉	kein Element von
:=	ist definiert durch
Ø	Nullmenge
A	für alle

2.1.1 Summenzeichen

Beispiel

1.

$$\sum_{n=1}^{3} a_n = a_1 + a_2 + a_3$$

2. Summe der ersten m natürlichen Zahlen

$$\sum_{n=1}^{m} n = 1 + 2 + \ldots + (m-1) + m = \frac{m(m+1)}{2}$$

1. Summe der ersten m Quadrate der natürlichen Zahlen

$$\sum_{m=1}^{m} n^2 = 1 + 4 + \ldots + (m-1)^2 + m^2 = \frac{m(m+1)(2m+1)}{6}$$

1. Summe der ersten m Potenzen einer Zahl $(q \neq 1)$

$$\sum_{m=0}^{m} q^{m} = 1 + q + \dots + q^{m-1} + q^{m} = \frac{1 - q^{m+1}}{1 - q}$$

sog. geometrische Summe

• Beweis

$$s_m = 1 + \ldots + q^m$$

 $qs_m = q + \ldots + q^{m+1}$
 $s_m - qs_m = s_m (1 - q) = 1 - q^{m+1}$

Rechenregeln

1.

$$\sum_{k=m}^{n} a_k = \sum_{j=m}^{n} a_j$$

2.

$$c\sum_{k=m}^{n}a_{k}=\sum_{k=m}^{n}ca_{k}$$

3.

$$\sum_{k=m}^{n} a_k \pm \sum_{i=m} n b_k = \sum_{k=m}^{n} (a_k \pm b_k)$$

4.

$$\sum_{k=m}^{n} a_k + \sum_{k=n+1}^{p} a_k = \sum_{k=m}^{p} a_k$$

5.

$$\sum_{k=m}^{n} a_k = \sum_{k=m+p}^{n+p} a_{k-p} = \sum_{k=m-p}^{n-p} a_{k+p}$$

6.

$$\left(\sum_{i=1}^{n} a_i\right) \left(\sum_{j=1}^{m} b_j\right) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{m} a_i b_j = \sum_{j=1}^{m} \sum_{i=1}^{n} a_i b_j$$

falls n = m

$$\sum_{i,j=1}^{n} a_i b_j$$

2.1.2 Produktzeichen

Beispiel

$$\prod_{n=1}^{3} a_n = a_1 a_2 a_3$$

2.1.3 Fakultätszeichen

$$m! = 1 \cdot 2 \cdot \ldots \cdot (m-1) \cdot m = \prod_{n=1}^{m} n$$

 $0! = 1$

2.2 Zahlen

Erinnerung natürliche Zahlen $\mathbb{N}=1,2,3,\ldots$ ganze Zahlen $\mathbb{Z}=\mathbb{N}\cup 0\cup -a\mid a\in\mathbb{N}$ rationale Zahlen $\mathbb{Q}=\mathbb{Z}\cup \frac{b}{a}\mid a\in\mathbb{Z}\setminus\{0\}b\in\mathbb{Z}$ reelle Zahlen $\mathbb{R}=\mathbb{Q}\cup$ unendliche Dezimalbrüche Die reellen Zahlen lassen sich umkehrbar eindeutig auf die Zahlengerade abbilden, dh.h jedem Punkt entspricht genau eine reelle Zahl und umgekehrt

2.2.1 Rassengesetze für reelle Zahlen

Addition

- Assoziativität (a + b) + c = a + (b + c)
- Kommutativität a + b = b + a
- neutrales Element a + 0 = a
- Existenz des Negatives a+x=b hat immer genau eine Lösung: x=b-a für 0-a schreibe wir -a

Multiplikation:

- Assoziativität $(a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c)$
- Kommutativität $a \cdot b = b \cdot a$
- neutrales Element $a \cdot 1 = a$
- Inverses $a \cdot x = b$ hat für jedes $a \neq a$ genau eine Lösung $x = \frac{b}{a}$ für $\frac{1}{a}$ schreiben wir a^-1
- Distributivgesetz $a \cdot (b+c) = a \cdot b + a \cdot c$

Ordnung der reellen Zahlen Die kleiner-Beziehung a < b, oder auch b > a hat folgende Eigenschaften:

• Trichotomie: Es gilt immer genau eine Beziehung $a < b, a = b \ a > b$

• Transitivität: Aus a < b und b < c folgt a < c

Beispiele, Folgerungen

Rechenregeln für Potenzen $b^n := b \cdot b \cdot \ldots \cdot b \ n \in \mathbb{N}$ Faktoren

$$b^{0} := 1$$

$$b^{-}n = \frac{1}{b^{n}}$$

$$b^{n} \cdot b^{m} = b^{n+m}$$

$$(b^{n})^{m} = b^{n \cdot m}$$

$$(a \cdot b)^{n} = a^{n} \cdot b^{n}$$

Betrag einer reellen Zahl

$$|a| := \begin{cases} a & a \le 0 \\ -a & a > 0 \end{cases}$$

Eigenschaften

$$|a| \ge 0 \,\forall \, a \in \mathbb{R}$$
$$|a| = 0$$

nur für a=0

$$|a+b| \le |a| + |b|$$

Dreiecksungleichung

2.2.2 Satz des Pythagoras

$$a^2 + b^2 = c^2$$

2.2.3 binomische Formeln:

$$(a \pm b)^2 = a^2 \pm 2ab + b^2$$

 $(a + b)(a - b) = a^2 - b^2$

Allgemein:

$$(a \pm b)^n = \sum_{k=0}^n \frac{n!}{k!(n-k)!} a^{n-k} (\pm)^k$$

(Klammer) Binominial koeffizienten

$$\binom{n}{k} := \frac{n!}{k!(n-k)!} a^{n-k}$$

2.2.4 Pascalsches Dreieck

$$n = 0 1$$

$$n = 1 1 1$$

$$n = 2 1 2 1$$

$$n = 3 1 3 3 1$$

$$n = 4 1 4 6 4 1$$

$$n = 5 1 5 10 10 5 1$$

2.2.5 Beweisprinzip der Vollständigen Induktion

Beispiel Für alle $n \in \mathbb{N}$ soll die Summe der ersten n Quadratzahlen bewiesen werden

$$A(n) := \sum_{k=1}^{n} k^{1} = 1^{2} + 2^{2} + \dots + n^{2} = \frac{1}{6}n(n+1)(2n+1)$$

- 1. Induktionsanfang A(1) = 1
- 2. Induktionsschritt Falls A(k) richtig ist, wird gezeigt, dass auch A(k+1) richtig ist

$$A(k+1) = \underbrace{1^2 + 2^2 + \dots + k^2}_{A(n)} + (k+1)^2 = \frac{1}{6}k(k+1)(2k+1) + (k+1)^2$$

$$= \frac{1}{6}(k+1)(k(2k+1) + 6(k+1))$$

$$= \frac{1}{6}(k+1)(k+2)(2k+3)$$

$$= \frac{1}{6}(k+1)(k+2)(2(k+1) + 1)$$

2.2.6 Quadratische Ergänzung

$$x^{2} + ax + b = 0$$
$$x_{1,2} = -\frac{a}{2} \pm \sqrt{\frac{a^{2}}{4} - b}$$

3 Folgen und Reihen

3.1 Folge

3.1.1 Definition

Vorschrift, die jeder natürlichen Zahl n eine reelle Zahl a_n zuweist.

$$(a_n)_{n\in\mathbb{N}}$$

3.1.2 Beispiele

• die natürlichen Zahlen selbst

$$n_{n \in \mathbb{N}} = (1, 2, 3, \ldots)$$

• alternierende Folge

$$((-1)^{n+1})_{n\in\mathbb{N}} = (1, -1, 1, -1, \ldots)$$

• harmonische Folge

$$(\frac{1}{n})_{n\in\mathbb{N}} = (1, \frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \ldots)$$

• inverse Fakultäten

$$(\frac{1}{n!})_{n\in\mathbb{N}} = (1, \frac{1}{2}, \frac{1}{6}, \ldots)$$

• Folge echter Brüche

$$\left(\frac{n}{n+1}\right)_{n\in\mathbb{N}} = \left(\frac{1}{2}, \frac{2}{3}, \frac{3}{4}, \ldots\right)$$

• geometrische Folge

$$(q^n)_{n\in\mathbb{N}} = (q, q^2, q^3, \ldots)$$

charakteristische Eigenschaft der geometrischen Folge $\frac{a_{n+1}}{a_n}=q$ q heißt Quotient der Folge allgemeines Bildungsgesetz $a_n=a_1q^{n-1}$

• Folge der Ungeraden Zahlen (arithmetische Folge)

$$(1+(n-1)*2)_{n\in\mathbb{N}}=(1,3,5,7,\ldots)$$

 $a_{n+1} - a_n = d$ d heißt Differenz der Folge allgemeines Bildungsgesetz $a_n = a_1 + (n-1)d$

• "zusammengesetzte Folgen" (hier Exponentialfolge)

$$((1+\frac{1}{n})^n)_{n\in\mathbb{N}} = (2, \frac{3}{2}^2, \frac{4}{3}^2, \ldots)$$

3.1.3 Frage

Kann man etwas über das Verhalten von $(a_n)_{n\in\mathbb{N}}$ für $n\to\infty$ aussagen, ohne tatsächlich "die Reise ins Unendliche" anzutreten"

3.1.4 Beschränktheit

Eine Folge heißt nach oben beschränkt, wenn es eine obere Schranke B für die Flieder der Folge gibt: $a_n \leq B$, d.h. $\exists B: a_n \leq B \, \forall \, n \in \mathbb{N}$ Nach unten beschränkt: $\exists A: A \geq a_n \, \forall \, n \in \mathbb{N}$

3.1.5 Monotonie

- Eine Folge heißt monoton steigend, wenn aufeinanderfolgende Glieder mit wachsender Nummer immer größer werden: $a_n \leq a_{n+1} \, \forall \, n \in \mathbb{N}$
- streng monoton steigend $a_n < a_{n+1} \, \forall \, n \in \mathbb{N}$
- monoton fallend $a_n \ge a_{n+1} \, \forall \, n \in \mathbb{N}$
- streng monoton fallend $a_n > a_{n+1} \, \forall \, n \in \mathbb{N}$

3.1.6 Konvergenz

Eine Folge $(a_n)_{n\in\mathbb{N}}$ konvergiert gegen a oder hat den <u>Grenzwert</u> a, wenn es zu jedem $\epsilon > 0$ ein $N(\epsilon) \in \mathbb{N}$ gibt mit $|a - a_n| < \epsilon \, \forall \, n > N(\epsilon)$ Wir schreiben $\lim_{n \to \infty} a_n = a$

Beispiel

- $\lim_{n\to\infty}\frac{1}{n}=0$
- $\lim_{n\to\infty} \left(1 \frac{1}{\sqrt{n}}\right) = 1$

Grenzwertfreie Konvergenzkriterien

- jede monoton wachsend, nach oben beschränkte Folge ist konvergent, entsprechend ist jede monoton fallende, nach unten beschränkte Folge konvergent
- Cauchy-Kriterium: Eine Folge $(a_n)_{n\in\mathbb{N}}$ konvergiert genau dann, wenn es zu jedem $\epsilon > 0$ ein $N(\epsilon) \in \mathbb{N}$ gibt, so dass

$$|a_n - a_m| < \epsilon \, \forall \, n, m > N(\epsilon)$$

Für harmonische Folge $(\frac{1}{n})_{n\in\mathbb{N}}$

$$|a_n - a_m| = |\frac{1}{n} - \frac{1}{m}| = |\frac{m-n}{mn}| < |\frac{m}{mn}| = \frac{1}{n} < \epsilon \text{für} n > N(\epsilon) = \frac{1}{\epsilon}$$

3.2 Reihen (unendliche Reihen)

Sei $(a_n)_{n\in\mathbb{N}}$ eine Folge reeller Zahlen, Die Folge

$$s_n := \sum_{k=1}^n a_k, n \in \mathbb{N}$$

der Partialsumme heißt (unendliche) Reihe und wird oft mit $\sum_{k=1}^{\infty} a_k$ bezeichnet Konvergiert die Folge $(s_n)_{n\in\mathbb{N}}$, so wird ihr Grenzwert ebenfalls mit $\sum_{k=1}^{\infty} a_k$ bezeichnet

3.2.1 Bemerkung

Ergebnisse für Folgen gelten auch für Reihen

3.2.2 Rechenregeln für konvergente Reihen

Seien $\sum_{k=1}^{\infty} a_k$ und $\sum_{k=1}^{\infty} b_k$ zwei konvergente Reihen und $\lambda \in \mathbb{R}$, dann sind auch die Reihen

$$\sum_{k=1}^{\infty} a_k + b_k, \sum_{k=1}^{\infty} a_k - b_k, \sum_{k=1}^{\infty} \lambda a_k$$

konvergent und es gilt

$$\sum_{k=1}^{\infty} (a_k \pm b_k) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k \pm \sum_{k=1}^{\infty} b_k$$

$$\sum_{k=1}^{\infty} \lambda a_k = \lambda \sum_{k=1}^{\infty} a_k$$

Bemerkung: Für das Produkt zweier unendlicher Reihen gilt i.A. keine so einfache Formel

3.2.3 Beispiel

geometrische Reihe

$$\sum_{n=0}^{\infty} q^n = \lim_{m \to \infty} (\sum_{n=0}^m q^n) = \lim_{m \to \infty} \frac{1 - q^{m+1}}{1 - q} = \frac{1}{1 - q} \text{für } q < 1, q \neq 0$$

3.2.4 Absolute Konvergenz

Eine Reihe

$$\sum_{k=1}^{\infty} a_k$$

heißt absolut konvergent, wenn die Reihe

$$\sum_{k=1}^{\infty} |a_k|$$

konvergiert. Absolut konvergente Reihen können ohne Änderung der Grenzwertes umgeordnet werden, d.h. jede ihrer Umordungen konvergiert wieder und zwar immer gegen den gleichen Grenzwert.

4 TODO what was done after this? (Funktionen? (only?))

5 Funktionen

5.1 Normal-Hyperbel

$$y = \frac{1}{x}$$
 $D_f = \mathbb{R} \setminus \{0\}$ $W_f = \mathbb{R} \setminus \{0\}$

5.1.1 Physik-Beispiel

- Boyle-Mariettsches Gesetz
- Druck p eines idealen Gases in einem Volumen V bei konstanter Temperatur und Gasmenge: $p=\frac{\text{cons}}{V}$

5.2 kubische Parabel

$$y = ax^3$$

5.2.1 Physik-Beispiel

$$V = \frac{4}{3}\pi r^3$$

5.2.2 Verallgemeinerung

$$y = ax^n \quad n \in \mathbb{N}$$

5.3
$$y = ax^{-2}$$

5.3.1 Physik-Beispiel

Coulomb Gesetz der Elektrostatik

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{q_1 q_2}{r^2}$$

5.4 Symmetrieeigenschaften der Potenzfunktionen

$$y = f(x) = x^n$$

- gerade n: f ist symmetrisch, d.h. f(-x) = f(x)
- ungerade n: f ist antisymmetrisch, d.h. f(-x) = -f(x)

5.5 Potenzfunktionen als "Bausteine" in zusammengesetzten Funktionen

Polynom m-ten Grades

$$y = P_m(x) = a_0 + a_1 x + \dots + a_m x^m = \sum_{k=0}^m a_k x^k$$

5.6 Rationale Funktionen

$$y = \frac{P_m(x)}{Q_n(x)} \quad D_f = \{x \in \mathbb{R} \mid Q_n(x) \neq 0\}$$

 $P_m(x)$ Polynom m-ten Grades, $Q_n(x)$ n-ten Grades

5.6.1 Beispiel

$$f(x) = \frac{1}{x^2 + 1}$$

"Lorentz-Verteilung beschreibt die Linienbreite einer Spektrallinie"

5.7 Trigonometrische Funktionen

$$\sin \alpha = \frac{a}{c} = \cos \beta$$

$$\cos \alpha = \frac{b}{c} = \sin \beta$$

$$\tan \alpha = \frac{a}{b} = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} = \cot \beta = \frac{1}{\cot \alpha}$$

$$\cot \alpha = \frac{b}{a} = \frac{\cos \alpha}{\sin \alpha} = \tan \beta = \frac{1}{\tan \alpha}$$

$$\cos \alpha^2 + \sin \alpha^2 = 1$$

α	$\sin \alpha$	$\cos \alpha$	$\tan \alpha$
0	0	1	0
30°	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{\sqrt{3}}$
45°	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	1
60°	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\sqrt{3}$
90°	$\overline{1}$	$\bar{0}$	$\rightarrow \infty$

5.7.1 TODO Table Formula?

5.7.2 TODO Veranschaulichung am Einheitskreis

 $\sin \alpha = y$ Periodische Erweiterung auf $\alpha < 0, \ \alpha > \frac{\pi}{2}$ Periodische Funktion:

 $\sin x + 2\pi = \sin x$ Periode: 2π

 $\cos x + 2\pi = \cos x$ Periode: 2π

Beispiel

$$\sin x + \pi = -\sin x$$

$$\cos x + \pi = -\cos x$$

$$\cos x = \sin \frac{\pi}{2} - x$$

TODO Graphik

5.7.3 Tangens/Cotangens

$$\tan x = \frac{\sin x}{\cos x}$$

TODO Graphik

5.7.4 Additionstheoreme

$$\sin \alpha \pm \beta = \sin \alpha \cos \beta \pm \cos \alpha \sin \beta$$
$$\cos \alpha \pm \beta = \cos \alpha \cos \beta \pm \sin \alpha \sin \beta$$
$$\sin 2\alpha = 2\sin \alpha \cos \alpha$$
$$\cos 2\alpha = \cos \alpha^2 - \sin \alpha^2 = 1 - 2\sin \alpha^2 = 2\cos \alpha^2 - 1$$

5.8 Exponentialfunktionen

$$y = f(x) = b^x$$
 $b > 0, x \in \mathbb{R}$

5.8.1 Rechenregeln

$$b^x b^y = b^{x+y} \quad (b^x)^y = b^{xy}$$

natürliche Exponentialfunktion mit Zahl e als Basis

$$y = f(x) = e^x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!}$$

5.8.2 Beispiel radioaktiver Zerfall

$$N(t) = N(0)e^{\frac{-t}{\tau}}$$

5.9 Kosinus hyperbolicus

$$y = \cosh x := \frac{1}{2} \left(e^x + e^{-x} \right)$$

5.10 Sinus hyperbolicus

$$y = \sinh x := \frac{1}{2} (e^x - e^{-x})$$

Es gilt:

$$\cosh^2 x - \sinh^2 x = 1$$

5.11 Tangens hyperbolicus

$$y = \tanh x := \frac{\sinh x}{\cosh x} = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$

5.12 Cotangens hyperbolicus

$$y=\coth x:=\frac{1}{\tanh x}=\frac{e^x+e^{-x}}{e^x-e^{-x}}$$

5.13 Wurzelfunktion

Umkehrfunktion der Potenzfunktionen

$$y = f(x) = x^n \quad n \in \mathbb{Z}$$

Wurzelfunktion:

$$y = f(x) = \sqrt[n]{x} = x^{\frac{1}{n}}$$

n gerade: vor der Umkehrung ist die Einschränkung des Definitionsbereichs auf $x \geq 0$ notwendig

5.13.1 Beispiel

$$y = f(x) = x^2 + 1 \quad x \ge 0$$

Umkehrfunktion:

$$y = \sqrt{x - 1}$$

6 Funktionen mit Ecken und Sprüngen

6.1 Betragsfunktion

$$y = |x| := \begin{cases} x & x \ge 0 \\ -x & x < 0 \end{cases}$$

6.2 Heavyside-Stufenfunktion

$$y = \Theta(x) := \begin{cases} 1 & x > 0 \\ 0 & x < 0 \\ \frac{1}{2} & x = 0 \end{cases}$$

6.2.1 TODO Graphik

6.2.2 Beispiel

$$y = \Theta(x)\Theta(-x+a)$$

TODO Graphik

6.3 "symmetrischer Kasten" der Breite 2a und der Höhe $\frac{1}{2a}$ (Dirak Delta Funktion)

$$\Theta_a(x) := \frac{\Theta(x+a)\Theta(-x+a)}{2a}$$

$$\lim_{a\to 0}\Theta_a=\text{"(Dirak)}\ \delta\text{-Funktion"}$$

6.3.1 TODO Graphik

7 Verkettung von Funktionen

Seinen

$$f:D_f\to\mathbb{R}$$

$$g:D_q\to\mathbb{R}$$

mit $w_g \subseteq D_f$, dann ist die Funktion $f \circ g : D_g \to \mathbb{R}$ definiert durch

$$(f \circ g)(x) := f(g(x)) \quad \forall x \in D_g$$

7.1 Beispiel

$$z = g(x) = 1 + x^2$$
 $W_q: z \ge 1$

$$y = f(z) = \frac{1}{z}$$
 $D_f = \mathbb{R} \setminus \{0\}$

also $W_g \subset D_f$, sodass

$$(f \circ g)(x) = f(g(x)) = \frac{1}{g(x)} = \frac{1}{1+x^2}$$

7.2 Spiegelsymmetrie (Spiegelung an der y-Achse, d.h. x ightarrow -x)

Eine Funktion f(x) heißt

- gerade(symmetrisch) wenn f(-x) = f(x)
- ungerade (antisymmetrisch) wenn f(-x) = -f(x)

7.2.1 Beispiel

gerade Funktionen

- $f(x) = x^{2n}$ $n \in \mathbb{N}$
- $f(x) = \cos x$
- f(x) = |x|

ungerade Funktionen

- $f(x) = x^{2n+1}$
- $f(x) = \frac{1}{x}$
- $f(x) = \sin(x)$

keins von beidem

•
$$f(x) = sx + c$$

7.2.2 Zerlegung

Jede Funktion lässt sich in einen geraden und ungeraden Anteil zerlegen

• gerader Anteil:

$$f_{+}(x) = \frac{1}{2} (f(x) + f(-x)) = f_{+}(-x)$$

• ungerader Anteil:

$$f_{-}(x) = \frac{1}{2} (f(x) - f(-x)) = -f_{-}(-x)$$

• check:

$$f_{+}(x) + f_{-}(x) = f(x)$$

8 Eigenschaften von Funktionen

8.1 Beschränktheit

f heißt nach oben beschränkt im Intervall [a, b], wenn es eine obere Schranke gibt, d.h.

$$\exists B \in \mathbb{R} : f(x) \leq B \, \forall \, x \in [a, b]$$

analog: nach unten beschränkt

$$\exists A \in \mathbb{R} : f(x) \ge A \, \forall \, x \in [a, b]$$

8.1.1 Beispiel

 $f(x) = x^2$ durch A = 0 nach unten beschränkt $f(x) = \Theta(x)$ B = 1, A = 0

8.2 Monotonie

Eine Funktion $f: D_f \to \mathbb{R}$ heißt monoton steigend im Intervall $[a, b] \subseteq D_f$, wenn aus $x_1, x_2 \in [a, b]$ mit $x_1 < x_2$ stets folgt $f(x_1) \le f(x_2)$ Gilt sogar $f(x_1) < f(x_2)$ so heißt f streng monoton steigend im Intervall [a, b] Analog heißt f monoton (streng monoton) fallend, wenn stets folgt $f(x_1) \ge f(x_2)$ ($f(x_1) > f(x_2)$)

8.2.1 Beispiel

 $f(x) = x^3$ streng monoton steigend

9 Umkehrfunktion

Sei $f:D_f\to W_f$ eine
indeutig(bijektiv), dann kann man die Gleichung y=f(x) eindeutig nach
 xauflösen

$$x = f^{-1}(y) := g(y)$$
 $D_g = W_f$, $W_g = D_f$
$$f^{-1} = g: W_f \to D_f$$

Die ursprüngliche Abbildung y=f(x) und die Umkehrabbildung $x=f^{-1}(y)=g(y)$ heben sich in ihrer Wirkung auf

$$f^{-1}(f(x)) = x$$

9.1 Graph der Umkehrfunktion

- 1. Gegebenenfalls Einschränkung von D_f , sodass eine bijektive Funktion vorliegt
- 2. Auflösen der Gleichung $y = f(x) \implies x = f^{-1}(y)$
- 3. Umbenennung der Variablen: die unabhängige Variable y wird wieder x genannt, die abhängige wieder y: $y = f^{-1}(x)$

9.1.1 Beispiel $y = x^2$

- 1. Einschränkung D_f auf $x \geq 0$
- 2. $y = x^2, x \ge 0 \iff x = \sqrt{y}$
- 3. Umbenennung: $y = \sqrt{x} = x^{\frac{1}{2}}$

9.1.2 Graphisch

Spiegelung an y = x

10 what after this?

11 Integral und Differenzialrechnung

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = F(b) - F(a)$$

Hauptsatz:

$$F'(x) = \frac{\mathrm{d}F(x)}{\mathrm{d}x} = f(x)$$

$$F(x) = \int f(x)\mathrm{d}x \quad f(x) \quad \text{Bemerkungen}$$

$$const \quad 0$$

$$x^{r} \quad rx^{r-1} \quad r \in \mathbb{R}$$

$$\frac{x^{r+1}}{r+1} \quad x^{r} \quad -1 \neq r \in \mathbb{R}$$

11.1 Die Kunst des Integrierens

$$\int_{1}^{e} \frac{1}{x} dx = \ln x \mid_{1}^{e} = \ln e - \ln 1 = 1$$

$$\int_{0}^{\frac{\pi}{2}} \cos(t) dt = \sin t \mid_{0}^{\frac{\pi}{2}} = \sin \frac{\pi}{2} - \sin 0 = 1$$

$$\int_{a}^{b} \frac{1}{1 + x^{2}} dx = \arctan x \mid_{a}^{b}$$

11.2 Ableiten über Umkehrfunktion

$$\frac{\mathrm{d}f^{-}1(x)}{\mathrm{d}x} = \frac{1}{f'(f^{-}1(x))}$$

11.3 Integrationsregeln

11.3.1 Lineare Zerlegung

$$\int_{a_1}^{a_2} cf(x) + bg(x) dx = c \int_{a_1}^{a_2} f(x) dx + b \int_{a_1}^{a_2} g(x) dx$$

Beispiel

$$F = \int_0^1 \sqrt{x} - x^2 dx = \int_0^1 \sqrt{x} dx - \int_0^1 x^2 dx = \frac{2}{3} x^{\frac{3}{2}} \mid_0^1 - \frac{1}{3} x^3 \mid_0^1 = \frac{1}{3}$$
$$\int_0^1 (1 - x^2)^2 dx = \int_0^1 1 - 2x^2 + x^4 dx = \int_0^1 1 dx - 2 \int_0^1 x^2 dx + \int_0^1 x^4 dx = \frac{8}{15}$$

11.3.2 Substitutionsregel

$$\int_{a}^{b} f(g(x))g'(x)dx = \int_{g(a)}^{g(b)} f(y)dy$$

merke: $\frac{g(x)}{dx}dx = g'(x)dx = dy$

$$y = g(x), \quad \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} = g'(x), \quad \mathrm{d}y = g'(x)\mathrm{d}x$$

Beweis F sei die Stammfunktion zu f, F' = f

$$(F(g(t)))' = F'(g(t))g'(t) = f(g(t))g'(t)$$

$$\int_{a}^{b} f(g(t))g'(t)dt = F(g(t)) \mid_{a}^{b} = F(g(b)) - F(g(a)) = F(x) \mid_{g(a)}^{g(b)} = \int_{g(a)}^{g(b)} f(y)dy$$

Beispiel

•

$$\int_{1}^{5} \sqrt{2x+1} dx = \int_{1}^{9} \sqrt{y} \frac{1}{2} dy = \frac{26}{3}$$
$$y = 2x - 1 \quad y' = g'(x) = \frac{dy}{dx} = g'(x) = 2 \implies dy = 2dx \implies \frac{1}{2} dy = dx$$

•

$$\int_0^b t e^{-\alpha t^2} dt = -\frac{1}{2\alpha} \int_0^{-\alpha b^2} e^y dy = -\frac{1}{2\alpha} (e^{-\alpha b^2} - 1)$$
$$y = g(t) = -\alpha^2 \implies \frac{dy}{dt} = -2\alpha t \implies dy = -2\alpha t dt \implies dt = -\frac{1}{2\alpha t} dy$$

•

$$\int_0^T \cos \omega t dt = \frac{1}{\omega} \int_0^{\omega T} dy$$

•

$$\int_{a}^{b} \frac{g'(x)}{g(x)} \mathrm{d}x = \int_{g(a)}^{g(b)} \frac{1}{y} \mathrm{d}y = \ln|y| \mid_{g(a)}^{g(b)}$$

•

$$\int \frac{\mathrm{d}x}{ax+b} = \frac{1}{a} \ln|ax \pm b| + c$$

•

$$\int_a^b g^n(x)g'(x)\mathrm{d}x = \int_{g(a)}^{g(b)} y^n \mathrm{d}y$$

11.3.3 Partielle Integration

$$\int_{a}^{b} f'(x)g(x)dx = f(x)g(x) \mid_{a}^{b} - \int_{a}^{b} f(x)g'(x)dx$$

Beweis

$$F(x) = f(x)g(x) \implies F'(x) = f'(x)g(x) + f(x)g'(x)$$

$$\int_{a}^{b} F'(x)dx = \int_{a}^{b} f'(x)g(x)dx + \int_{a}^{b} f(x)g'(x)dx$$

$$f(x)g(x) \mid_{a}^{b} = \int_{a}^{b} f'(x)g(x)dx + \int_{a}^{b} f(x)g'(x)dx$$

$$f(x)g(x) \mid_{a}^{b} - \int_{a}^{b} f(x)g'(x)dx = \int_{a}^{b} f'(x)g(x)dx$$

Beispiel

 $\int_{a}^{b} x \ln x dx = \frac{1}{2} x^{2} \ln(x) \mid_{a}^{b} - \int_{a}^{b} \frac{1}{2} x^{2} \frac{1}{x} dx = \frac{1}{2} x^{2} \ln(x) \mid_{a}^{b} - \frac{1}{2} \int_{a}^{b} x dx$

•

$$\int 1 \ln x dx = x \ln x - \int x \frac{1}{x} dx = x \ln x - \int 1 dx = x \ln x - x + c = x(\ln x - 1) + c$$

•

$$\int x \sin x dx = -x \cos x + \int \cos x dx = -x \cos x + \sin x$$

Kreisfläche

$$y = f(x) = \sqrt{1 - x^2}$$

$$\int_a^b \sqrt{1 - x^2} dx = \int_{\arcsin a}^{\arcsin b} \sqrt{1 - \sin^2 t} \cos t t d = \int_{\arcsin a}^{\arcsin b} \cos t \cos t dt = \frac{1}{2} (\arcsin b + b\sqrt{1 - b^2} - \arcsin a - a\sqrt{1}$$

$$x = \sin t \implies t = \arcsin x, \quad \frac{x}{dt} = \cos t, \quad dx = \cos t dt$$

$$\int \cos t \cos t = \sin t \cos t + \int \sin^2 t dt = \sin t \cos t + \int 1 - \cos^2 t dt = \frac{\sin t \cos t + t}{2}$$

In Polarkoordinaten

$$y = \sin t$$

$$x = \cos t$$

$$dx = \sin t dt$$

$$dA = y dx = \sin^2 t dt$$

$$A = \int_0^{\pi} \sin^2 t = \frac{\pi}{2}$$

Zerlegung

$$dA = 2\pi r dr$$

$$\int dA = \int_0^R 2\pi r dr = 2\pi \frac{1}{2} r^2 \mid_0^R = \pi R^2$$

11.3.4 Weitere Integrationstricks

Partialbruchzerlegung ⇒ Integration rationaler Funktionen

$$\int_{a}^{b} \frac{\mathrm{d}}{1 - x^{2}} \min \left\{ -1, 1 \right\} \notin [a, b]$$

$$1 - x^{2} = (1 - x)(1 + x)$$

$$\frac{1}{1 - x^{2}} = \frac{\alpha}{1 - x} + \frac{\beta}{1 + x} = \frac{\alpha(1 + x) + \beta 1 - x}{(1 - x)(1 + x)} = \frac{\alpha + \beta + x(\alpha - \beta)}{1 - x^{2}} \implies \alpha = \beta \frac{1}{2}$$

$$\int_{a}^{b} \frac{\mathrm{d}x}{1 - x^{2}} = \frac{1}{2} \left(\int_{a}^{b} \frac{1}{1 + x} + \int_{a}^{b} \frac{1}{1 + x} \right)$$

11.4 Uneigentliche Integrale

11.4.1 Unendliches Integralintervall

Definition Sei $f:[a,\infty)\to\mathbb{R}$ eine Funktion, die über jedem Intervall $[a,R),\ a< R<\infty$ (Riemann-)integrierbar ist. Falls der Grenzwert $\lim_{R\to\infty}\int_a^R f(x)\mathrm{d}x$ existiert setzt man

$$\int_{a}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \to \infty} \int_{a}^{R} f(x) dx$$

Beispiel

$$\int_{1}^{\infty} \frac{\mathrm{d}x}{x^{s}} = \begin{cases} \frac{1}{s-1} & s > 1\\ \infty & s \le 1 \end{cases}$$

11.5 Cauchy Hauptwert

$$P \int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx := \lim_{c \to \infty} \int_{-c}^{c} f(x) dx$$

P := "principal Value"

$$\int_{-\infty}^{\infty} x^{2n-1} dx = \lim_{a \to \infty} \int_{-a}^{c} x^{2n-1} dx + \lim_{b \to \infty} \int_{c}^{b} x^{2n-1} dx = \infty$$
$$P \int_{-\infty}^{\infty} x^{2n-1} dx = \lim_{c \to \infty} \int_{-c}^{c} x^{2n-1} dx = \lim_{c \to \infty} \left(\frac{1}{2\pi} \left(\underbrace{c^{2n} - (-c)^{2n}}_{-0} \right) \right) = 0$$

11.5.1 Unbeschränkter Integrand

Situation: Integrand wird an einer Stelle $x_0 \in [a, b]$ unbeschränkt

Definition Sei $f:(a,b]\to\mathbb{R}$ eine Funktion, die über jedem Teilintervall $[a+\eta,b],\ 0<\eta< b-a$ (Riemann-)integrierbar ist. Falls der Grenzwert $\lim_{\eta\to 0}\int_{a+\eta}^b f(x)\mathrm{d}x$ existiert, heißt das Integral $\int_a^b f(x)\mathrm{d}x$ konvergent

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \lim_{\eta \to 0} \int_{a+\eta}^{b} f(x) dx$$

Beispiel

$$\int_0^b \frac{1}{x^{1-\epsilon}} \mathrm{d}x = \lim_{\eta \to 0} \int_\eta^b \frac{1}{x^{1-\epsilon}} \mathrm{d}x = \lim_{\eta \to 0} \frac{1}{\epsilon} (b^\epsilon - \eta^\epsilon) = \frac{1}{\eta} b^\epsilon$$

Principal value

$$P \int_{a}^{b} f(x) dx = \lim_{\eta \to 0} \int_{a}^{x_0 - \eta} f(x) dx + \int_{x_0 + \eta}^{b} f(x) dx$$

11.6 Integralfunktionen

$$\ln x = \int_1^x \frac{\mathrm{d}x}{x}$$

$$\arctan x = \int_0^y \frac{\mathrm{d}x}{1+x^2}$$

$$\operatorname{erf}(x) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^y e^{-x^2} \mathrm{d}x$$

Elliptisches Integral

11.7 Gamma-Funktion

11.7.1 Definition

$$\Gamma(x) := \int_0^\infty t^{x-1} e^{-t} dt$$
Satz: Es gilt $\Gamma(1) = 1$, $\Gamma(m+1) = m! \, \forall \, n \in \mathbb{N}$, $x \Gamma(x) = \Gamma(x+1)$

$$\Gamma(1) = \int_0^\infty e^{-t} dt = -e^{-t} \mid_0^\infty = 1$$

$$\Gamma(x+1) = \int_\epsilon^R t^x e^{-t} dt = \underbrace{t^x e^{-t} \mid_\epsilon^R}_{R \to \infty t} + x \int_\epsilon^R t^{x-1} e^{-t} dt$$

$$f(t) = -e^{-t} \iff f'(t) = e^{-t}$$

$$g(t) = t^x \implies x t^{t-1} = g'(t)$$

12 Vektoren

12.1 \mathbb{R}^3

12.1.1 Orthonormal

Länge eins, senkrecht aufeinander und sie bilden eine Basis, also jeder Vektor hat genau eine Darstellung:

$$\vec{a} = a_1\vec{e_1} + a_2\vec{e_2} + a_3\vec{e_3} = \sum_{k=1}^3 a_k\vec{e_k}a = \underbrace{a_ke_k}_{\text{Einsteinsche Summenkonvention}}$$

12.2 Skalarprodukt und Kronecker-Symbol

12.2.1 Motivation: mechanische Arbeit

12.2.2 Definition

$$\langle \vec{a}, \vec{b} \rangle = \vec{a} \cdot \vec{b} := |\vec{a}||\vec{b}|\cos \angle (\vec{a}, \vec{b})$$

12.2.3 Spezialfälle

$$\vec{a} || \vec{b} \implies \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}|$$

 \vec{a} und \vec{b} antiparallel:

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = -|\vec{a}||\vec{b}|$$

$$\vec{a} \perp \vec{b} \implies \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$

12.2.4 Betrag:

$$<\vec{a}, \vec{b}> = |\vec{a}|^2 = a^2$$

12.2.5 Eigenschaften

• Kommutativgesetz

$$<\vec{a},\vec{b}>=<\vec{b},\vec{a}>$$

• Homogenität

$$<\lambda\vec{a},\vec{b}>=\lambda<\vec{a},\vec{b}>=<\vec{a},\lambda\vec{b}>$$

• Distributivgesetz

$$<\vec{a} + \vec{b}, \vec{c}> = <\vec{a}, \vec{c}> + <\vec{b}, \vec{c}>$$

 $<\vec{a}.\vec{b} + \vec{c}> = <\vec{a}.\vec{b}> + <\vec{a}.\vec{c}>$

•

$$\langle \vec{a}, \vec{a} \rangle \geq 0$$
 $\langle \vec{a}, \vec{a} \rangle = 0 \iff \vec{a} = 0$

12.2.6 Orthonormalbasis der kartesischen Koordinatensystem

Basisvektoren $\vec{e_k}, k=1,2,4$ Orthogonalität < $\vec{e_k}, \vec{e_l}>=0$ $l\neq k$ Für k=l : < $\vec{e_k}, \vec{e_k}>=\cos(0)=1$ Orthonormalität

12.2.7 Kronecker Symbol

$$\delta_{kl} := \begin{cases} 1 & k = l \\ 0 & k \neq l \end{cases}$$

Entspricht Komponenten der Einheitsmatrix Symmetrie gegen Vertauschung der Indizes $\delta_{kl} = \delta\{lk\}$ Spur:

$$\delta_{kk} = \sum_{k=1}^{3} \delta_{kk} = 3$$

Einsteinsche Summenkonvention

12.2.8 Komponentendarstellung des Skalarprodukts

$$\vec{a} = \sum_{k=1}^{3} a_k \vec{e_k} = \underbrace{a_k \vec{e_k}}_{\text{Einsteinsche Summenkonvention}}$$

$$\vec{b} = \sum_{k=1}^{3} b_k \vec{e_k} = \underbrace{b_k \vec{e_k}}_{\text{Einsteinsche Summenkonvention}}$$

$$< \vec{a}, \vec{b} > = (\sum_{k=1}^{3} a_k \vec{e_k}) \cdot (\sum_{k=1}^{3} b_k \vec{e_k}) = \sum_{k,l=1}^{3} a_k b_k < \vec{e_k}, \vec{e_l} > = \sum_{k=1}^{3} a_k b_k$$

13 Matrizen

13.1 Determinante

det $A = \sum_{\sigma \in S_n} \left(\operatorname{sgn}(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{i,\sigma(i)} \right)$ Summe über alle Permutationen von S_n , Vorzeichen der Permutation ist positiv, wenn eine gerade Anzahl an Vertauschungen notwendig ist, und entsprechend negativ bei einer ungeraden Anzahl.

13.2 Homogenes Gleichungssystem

$$A\vec{x} = 0 \quad \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$a_{11} \quad a_{12} \quad a_{13} \quad 0$$

$$x_1 \quad a_{21} + x_2 \quad a_{22} + x_3 \quad a_{23} = 0$$

$$a_{31} \quad a_{32} \quad a_{33} \quad 0$$

$$\underbrace{a_{31}}_{\vec{a_1}} \quad \underbrace{a_{32}}_{\vec{a_2}} \quad \underbrace{a_{33}}_{\vec{a_3}} \quad 0$$

sind $\vec{a_1}, \vec{a_2}, \vec{a_3}$ linear unabhängig, dann gibt es nur die Lösung $x_1 = x_2 = x_3 = 0$ Nichttriviale Lösung nur wenn $\vec{a_1}, \vec{a_2}, \vec{a_3}$ linear abhängig $\implies \lambda, \mu \in \mathbb{R}$, sodass z.B. $\vec{a_1} = \lambda \vec{a_2} + \mu \vec{a_3}$ Wenn $\vec{a_1}, \vec{a_2}, \vec{a_3}$ linear unabhängig, dann det A = 0.

13.3 Levi Civita Symbol

$$\varepsilon_{ijk\dots} = \begin{cases} +1, & \text{falls } (i,j,k,\dots) \text{ eine gerade Permutation von } (1,2,3,\dots) \text{ ist,} \\ -1, & \text{falls } (i,j,k,\dots) \text{ eine ungerade Permutation von } (1,2,3,\dots) \text{ ist,} \\ 0, & \text{wenn mindestens zwei Indizes gleich sind.} \end{cases}$$
 (1)

$$\varepsilon_{i_1...i_n} = \prod_{1$$

$$\varepsilon_{k,l,m} = \delta_{k1}(\delta_{l2}\delta_{m3} - \delta_{l3}\delta_{m2}) + \delta_{k2}(\delta_{l3}\delta_{m1} - \delta_{l1}\delta_{m3}) + \delta_{k3}(\delta_{l1}\delta_{m2} - \delta_{l2}\delta_{m1}) \tag{3}$$

13.4 Vektorprodukt / Kreuzprodukt

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_2b_3 - a_3b_2 \\ a_3b_1 - a_1b_3 \\ a_1b_2 - a_2b_1 \end{pmatrix}$$
(4)

$$\vec{a} \times \vec{b} = \det \begin{pmatrix} \vec{e}_1 & a_1 & b_1 \\ \vec{e}_2 & a_2 & b_2 \\ \vec{e}_3 & a_3 & b_3 \end{pmatrix}$$
 (5)

$$= \vec{e}_1 \begin{vmatrix} a_2 & b_2 \\ a_3 & b_3 \end{vmatrix} - \vec{e}_2 \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_3 & b_3 \end{vmatrix} + \vec{e}_3 \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}$$
 (6)

$$= (a_2 b_3 - a_3 b_2) \vec{e}_1 + (a_3 b_1 - a_1 b_3) \vec{e}_2 + (a_1 b_2 - a_2 b_1) \vec{e}_3, \qquad (7)$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = \sum_{i,j,k=1}^{3} \varepsilon_{ijk} a_i b_j \vec{e}_k = \varepsilon_{ijk} a_i b_j \vec{e}_k$$

13.5 Spatprodukt

$$|(\vec{a} \times \vec{b})\vec{c}| = \text{Volumen eines Spats}$$
$$(\vec{a}\vec{b}\vec{c}) = (\vec{a} \times \vec{b})\vec{c} = (\vec{c} \times \vec{a})\vec{b} = (\vec{b} \times \vec{c})\vec{a} = -(\vec{b} \times \vec{a})\vec{c}$$

13.6 Geschachteltes Vektorprodukt

$$\vec{a}(\vec{b} \times \vec{v}) = (\vec{a}\vec{c})\vec{b} - (\vec{a}\vec{b})\vec{c} = \vec{b}(\vec{a}\vec{c}) - \vec{c}(\vec{a}\vec{b})$$

13.6.1 Beweis

$$\vec{a} = (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{a} \times (\varepsilon_{ijk} b_i c_j \vec{e_k}) = \varepsilon_{pqm} a_p \varepsilon_{ijk} b_i c_j \vec{e_m}$$

14 misc

- mathe für physiker vs. analysis
- klausuren gebündelt
- auslandssemester