# Lineare Algebra II (Vogel)

# Robin Heinemann

26. April 2017

# Inhaltsverzeichnis

18 Eigenwerte

# 18 Eigenwerte

In diesem Abschnitt sei  $n \in \mathbb{N}$ , V ein K-VR und  $\varphi \in \operatorname{End}_K(V)$ .

Frage: V endlichdim. Existiet eine Basis  $\mathcal{B}=(v_1,\dots,v_n)$  von V, sodass  $M_{\mathcal{B}}(\varphi)$  eine Diagonalmatrix ist, das heißt

$$M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ & \ddots \\ 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

 $\min \lambda_1, \dots, \lambda_n \in K ?$ 

Für  $i=1,\dots,n$  wäre dann  $\varphi(v_i)=\lambda_i v_i$ 

**Definition 18.1**  $\lambda \in K, v \in V$ 

- $\lambda$ heißt Eigenwert von  $\varphi \overset{\mathrm{Def}}{\Longleftrightarrow} \exists v \in V, v \neq 0 : \varphi(v) = \lambda v$
- v heißt Eigenvektor zum Eigenwert  $\lambda \stackrel{\mathrm{Def}}{\Longleftrightarrow} v \neq 0 \wedge \varphi(v) = \lambda v$
- $\varphi$  heißt diagonalisierbar  $\stackrel{\mathrm{Def}}{\Longleftrightarrow} V$  besitzt eine Basis aus EV von  $\varphi$

(Falls V endlichdimensional, ist die äquivalent zu: Es gibt eine Basis  $\mathcal B$  von V und  $\lambda_1,\dots,\lambda_n\in K$  mit

$$M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

Eigenwerte, Eigenvektoren, Diagonalisiebarkeit einer Matrix  $A \in M(n \times n, K)$  sind über den Endomorphismus  $\tilde{A}: K^n \to K^n$  definiet.

**Bemerkung 18.2**  $A \in M(n \times n, K)$ . Dann sind äquivalent:

- 1. A ist diagonalisiebar.
- 2. Es gibt eine Basis von  $K^n$  aus Eigenvektoren von A

$$\text{3. Es gibt ein } S \in \operatorname{GL}(n,K), \lambda_1, \dots, \lambda_n \in K \text{ mit } SAS^{-1} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

4. A ist ähnlich zu einer Diagonalmatrix

In diesem Fall steht in den Spalten von  $S^{-1}$  eine Basis des  $K^n$  aus EU von A, und für jede Matrix  $A \in M(n \times n, K)$  mit der Eigenschaft, dass die Spalten von  $S^{-1}$  eine Basis des  $K^n$  aus EV von Abilden, dann ist  $SAS^{-1}$  eine Diagonalmatrix (mit den EW auf der Diagonalen.)

**Beweis** Äquivalenz:  $\setminus$  1.  $\iff$  2. Definition, 2.  $\iff$  3. aus Basiswechselsatz (16.6), 3.  $\iff$  4. aus Definition Ähnlichkeit (16.12)

$$\operatorname{Zusatz:Sei} S \in \operatorname{GL}(n,K) \operatorname{mit} SAS^{-1} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \implies A \big( S^{-1} e_j \big) = S^{-1} \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} e_j.$$

Wegen  $S^{-1}\in \mathrm{GL}(n,K)$  ist  $S^{-1}e_j\neq 0$ , das heißt  $S^{-1}$  ist EV von A zum EW  $\lambda_j$  Wegen  $S^{-1}\in \mathrm{GL}(n,K)$  ist  $\left(S^{-1}e_1,\ldots,S^{-1}e_n\right)$  eine Basis des  $K^n$  aus EV von A. Sei  $S\in \mathrm{GL}(n,K)$ , das heißt die Spalten von  $S^{-1}$  eine Basis des  $K^n$  aus EV von A bilden, das heißt für alle  $j\in\{1,\dots,n\}$  ist  $AS^{-1}e_j=\lambda_jS^{-1}e_j$  für ein  $\lambda_j\in K$ .

$$\implies AS^{-1}e_j = S^{-1}\lambda_j e_j = S^{-1}\begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} e_j \implies SAS^{-1}e_j = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} e_j, j = 1, \dots, n$$
 
$$\implies SAS^{-1} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

**Beispiel 18.3**  $K = \mathbb{R}, V = \mathbb{R}^2$ 

$$\begin{array}{l} \text{1. } \varphi:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1\\x_2 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x_2\\x_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0\\0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1\\x_2 \end{pmatrix} \text{ Es ist } \varphi\left(\begin{pmatrix} 1\\1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 1\\1 \end{pmatrix} = 1\cdot\begin{pmatrix} 1\\1 \end{pmatrix},\\\\ \text{das heißt } \begin{pmatrix} 1\\1 \end{pmatrix} \text{ ist EV von } \varphi \text{ zum EW 1.}\\\\ \varphi\left(\begin{pmatrix} 1\\-1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} -1\\1 \end{pmatrix} = (-1)\begin{pmatrix} 1\\-1 \end{pmatrix}, \text{ also ist } \begin{pmatrix} 1\\-1 \end{pmatrix} \text{ EV von } \varphi \text{ zum EW -1. Somit:}\\\\ \left(\begin{pmatrix} 1\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1\\-1 \end{pmatrix}\right) \text{ ist eine Basis des } \mathbb{R}^2 \text{ aus EV von } \varphi, \text{ das heißt } \varphi \text{ ist diagonalisierbar.}\\\\ \text{In Termen von Matrizen: } A = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \in M(2\times 2,\mathbb{R}) \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \in M(2\times 2,\mathbb{R}) \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \in M(2\times 2,\mathbb{R}) \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \in M(2\times 2,\mathbb{R}) \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \in M(2\times 2,\mathbb{R}) \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \in M(2\times 2,\mathbb{R}) \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ist diagonalisiebar, und mit } S = \begin{pmatrix} 0 & 1\\1 & 0 \end{pmatrix} \text{ ist diagonalisiebar.}$$

 $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$  ist dann ist  $SAS^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  Achtung: Das  $\varphi$  diagonalisiebar ist, heißt nicht, dass jeder Vektor aus  $V = \mathbb{R}^2$  ein EV von  $\varphi$  ist, zum Beispiel ist  $\varphi\left(\begin{pmatrix}1\\2\end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix}2\\1\end{pmatrix} \neq$  $\lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \forall \lambda \in \mathbb{R}.$ 

2. 
$$\varphi:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1\\x_2 \end{pmatrix}\mapsto \begin{pmatrix} 0 & -1\\1 & 0 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} x_1\\x_2 \end{pmatrix}=\begin{pmatrix} -x_2\\x_1 \end{pmatrix}$$
 (= Drehung um  $\frac{\pi}{2}$ ). hat keinen EW. Beweig dafür: später.

Ziel: Suche Kriterien für Diagonalisiebarkeit.

**Bemerkung 18.4**  $v_1,\dots,v_m$  EV von  $\varphi$  zu paarweise verschiedenen EW  $\lambda_1,\dots,\lambda_m\in K$ . Dann ist  $(v_1,\dots,v_m)$ linear unabhängig, insbesondere ist  $m \leq \dim V$ . Insbesondere gilt: ist V endlichdimesional, dann hat  $\varphi$  höchstens  $\dim(v)$  Eigenwerte.

### **Beweis** per Induktion nach *m*:

IA:  $m=1:v_1\neq 0$ , da  $v_1$  EV  $\implies (v_1)$  linear unabhängig.

IS: sei  $m \geq 2$ , und die Aussage für m-1 bewiesen.

Seien  $\alpha_1,\dots,\alpha_m\in K$  mit  $\alpha_1\lambda_1v_1+\dots+\alpha_m\lambda_mv_m=0$  Außerdem:  $\alpha_1\lambda_1v_1+\dots+\alpha_m\lambda_1v_m=0$ 

$$\begin{split} & \Rightarrow \ \alpha_2(\lambda_2-\lambda_1)v_2+\cdots+\alpha_m(\lambda_m-\lambda_1)v_m=0 \\ & \alpha_2\lambda_2-\lambda_1=\cdots=\alpha_m(\lambda_m-\lambda_1)=0 \\ & \Rightarrow \ \alpha_2=\cdots=\alpha_m=0 \\ & \Rightarrow \ \alpha_1v_1=0 \ \Rightarrow \ \alpha_1=0 \ \Rightarrow \ (v_1,\ldots,v_w) \ \text{linear unabhängig} \end{split}$$

**Folgerung 18.5** V endlichdemensional,  $\varphi$  hage n paarweise verschiedene EW, wobei  $n=\dim V$ Dann ist  $\varphi$  diagonalisiebar.

**Beweis** Für  $i=1,\ldots,n$  sei  $v_i$  ein EV von  $\varphi$  zum EW  $\lambda_i \implies (v_1,\ldots,v_n)$  linear unabhängig, wegen  $n=\dim V$  ist  $(v_1,\dots,v_n)$  eine Basis von V aus EV von  $\varphi$ 

## **Definition 18.6** $\lambda \in K$

 $\mathrm{Eig}(\varphi,\lambda):=\{v\in V\mid \varphi(v)=\lambda v\}$  heißt der Eigenraum von  $\varphi$  bezüglich  $\lambda$ .  $\mu_{geo}(\varphi, \lambda) := \dim \operatorname{Eig}(\varphi, \lambda)$  heißt die geometrische Vielfachheit von  $\lambda$ . Für  $A \in M(n \times n, K)$  setzen vir  $\operatorname{Eig}(A, \lambda) := \operatorname{Eig}(\tilde{A}, \lambda), \mu_{qeo}(A, \lambda) := \mu_{qeo}(\tilde{A}, \lambda).$ 

#### **Bemerkung 18.7** $\lambda \in K$ . Dann gilt:

- 1.  $\operatorname{Eig}(\varphi, \lambda)$  ist ein UVR von V.
- 2.  $\lambda$  ist EW von  $\varphi \iff \text{Eig}(\varphi, \lambda) \neq \{0\}$ .
- 3.  $\mathrm{Eig}(\varphi,\lambda)$  {0} ist die Menge der zu  $\lambda$  gehörenden EV von  $\varphi$ .

5. Sind 
$$\lambda_1, \lambda_2 \in Kmit \lambda_1 \neq \lambda_2$$
, dann  $\operatorname{Eig}(\varphi, \lambda_1) \cap \operatorname{Eig}(\varphi, \lambda_2) = \{0\}$ 

 $\begin{array}{ll} \textbf{Beweis} & \text{ 4. Es ist } v \in \operatorname{Eig}(\varphi,\lambda) \iff \varphi(v) = \lambda v \iff \lambda v - \varphi(v) = 0 \iff (\lambda \operatorname{id}_V - \varphi)(v) = 0 \\ 0 \iff v \in \ker(\lambda \operatorname{id}_V - \varphi) \text{ Es ist } \operatorname{Eig}(A,\lambda) = \ker\left(\lambda \operatorname{id}_{K^n} - \tilde{A}\right) = \ker\left(\lambda E_n - A\right) = \ker\left(\lambda E_n - A\right) = \ker\left(\lambda E_n - A\right) = \operatorname{Lös}(\lambda E_n - A,0) \\ \end{array}$ 

- 1. aus 4.
- 2.  $\lambda \text{ EW von } \varphi \Leftrightarrow \exists v \in V, v \neq 0 \text{ mit } \varphi(v) = \lambda v \Leftrightarrow \text{Eig}(\varphi, \lambda) \neq \{0\}.$
- 3. klar.

5. Sei 
$$\lambda_1 \neq \lambda_2, v \in \text{Eig}(\varphi, \lambda_1) \cap \text{Eig}(\varphi, \lambda_2) \Rightarrow \lambda_1 v = \varphi(v) = \lambda_2 v \Rightarrow \underbrace{(\lambda_1 - \lambda_2)}_{\neq 0} v = 0$$

**Bemerkung 18.8** V endlichdimesional,  $\lambda \in K$ . Dann sind äquivalent:

- 1.  $\lambda$  ist EW von  $\varphi$
- 2.  $\det(\lambda \operatorname{id}_V \varphi) = 0$

$$\begin{array}{ll} \textbf{Beweis} & 1. \Leftrightarrow \operatorname{Eig}(\varphi,\lambda) \neq \{0\} \Rightarrow \ker(\lambda\operatorname{id}_V - \varphi) \neq \{0\} \Rightarrow \lambda\operatorname{id}_V - \varphi \text{ nicht injektiv } \Rightarrow \\ & \lambda\operatorname{id}_V - \varphi \text{ kein Isomorphismus } \Rightarrow \det(\lambda\operatorname{id}_V - \varphi) = 0. \end{array}$$

**Definition 18.9** K Körper,  $A = (a_{ij}) \in M(n \times n, K)$ 

$$\chi_A^{char} := \det(tE_n - A) = \det\begin{pmatrix} t - a_{11} & -a_{12} & -a_{1n} \\ -a_{21} & t - a_{22} & \\ & & \ddots & \\ -a_{n1} & \dots & t - a_{nn} \end{pmatrix} \in K[t]$$

heißt das \*charakteristische Polynom von A.

**Anmerkung** Hiefür nötig: Determinanten von Matrizen mit Einträgen in einem kommutativen Ring.

In manchen Büchern 
$$\chi_A^{char} = \det(A - tE_n)$$
 (schlecht)

#### Beispiel 18.10

$$\begin{split} A &= \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \in M(2 \times 2, \mathbb{R}) \\ \Rightarrow A\chi_a^{char} &= \det \begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ -3 & t-4 \end{pmatrix} = (t-1)(t-4) - 6 = t^2 - 5t - 2 \end{split}$$

Bemerkung 18.11  $A,B\in M(n\times n,K), A\approx B.$  Dann ist  $\chi_A^{char}=\chi_B^{char}.$ 

Beweis  $A \approx B \Rightarrow \exists S \in \mathrm{GL}(n,K) : B = SAS^{-1}$ 

$$\Rightarrow tE_n - B = tE_n - SAS^{-1} = SS^{-1}tE_n - SAS^{-1} = StE_nS_{-1} - SAS^{-1} = S(tE_n - A)S^{-1}$$
 
$$\Rightarrow \chi_B^{char} = \det(tE_n - B) = \det(S(tE_n - A)S^{-1}) = \det(S)\det(tE_n - A)\det(S^{-1}) = \underbrace{\det(S)\det(S)^{-1}}_{=1}\det(tE_n - A) = \chi_A^{char} \qquad \Box$$

**Definition 18.12** V endlichdim,  $n=\dim V, \mathcal{B}$  Basis von  $V, \varphi \in \operatorname{End}(V), A=M_{\mathcal{B}}(\varphi)$ 

$$\chi_{\varphi}^{char} := \chi_{A}^{char} = \det(tE_n - A) \in K[t]$$

heißt das charakteristische Polynom von  $\varphi$ .

Anmerkung  $\chi_{\varphi}^{char}$  ist wohldefiniert, dann: Ist  $\mathcal{B}'$  eine weitere Basis von  $V,A'=M_{\mathcal{B}'}\varphi$ , dann ist  $A \approx A'$  und deshalb nach 18.11:  $\chi_A^{char} = \chi_{A'}^{char}$ .

**Satz 18.13** V endlichdimensional,  $n = \dim V$ . Dann gilt:

1.  $\chi_{\varphi}^{char}$  ist ein normiertes Polynom von Grad n:

$$\chi_{\varphi}^{char}=t^n+c_{n-1}t^{n-1}+\cdots+c_0$$

mit  $c_0 = (-1)^n \det \varphi, c_{n-1} = -^{(\varphi)}$  (vgl. Übung zur Spur)

2. Die Nullstellet von  $\chi_{\varphi}^{char}$  sind genau die EW von  $\varphi$ :

$$\lambda \in K$$
ist EW von  $\varphi \Leftrightarrow \chi_{\varphi}^{char} \lambda = 0$ 

**Beweis** Sei  $\mathcal{B}$  eine Basis von  $V, A := M_{\mathcal{B}}(\varphi) \in M(n \times n, K)$ 

1.

$$\begin{split} \chi_{\varphi}^{char} &= \chi_A^{char} = \det \underbrace{(tE_n - A)}_{=:B = (B_{ij})} = \sum_{\sigma \in S_n} \mathrm{sgn}(\sigma) B_{1,\sigma(1)} \cdot \dots \cdot B_{n,\sigma(n)} \\ &= (t - a_{11} \cdot \dots \cdot (t - a_{nn})) + \sum_{\sigma \in S_n \, \{\mathrm{id}\}} \mathrm{sgn}(\sigma) B_{1,\sigma(1)} \cdot \dots \cdot B_{n,\sigma(n)} \\ &\xrightarrow{:=g} \end{split}$$

Für  $\sigma \in S_n \quad \{\mathrm{id}\}$  treten in  $B_{1,\sigma(1)}, \dots, B_{n,\sigma(n)}$  höchstens n-2 Diagonalelemente auf, also  $\deg(g) \le n-2$ .

$$\Rightarrow \chi_{\varphi}^{char} = t^n - (a_{11} + \cdots + a_{nn})t^{n-1} + \mbox{ Terme kleineren Grades}$$

insbesondere:

$$c_{n-1} = -(a_{1\,1} + \dots + a_{n\,n}) = -^A = -^\varphi$$

Es ist

$$c_0 = \chi_{\varphi}^{char}(0) = (\det(tE_n - A))(0) = \det(0E_n - A) = \det(-A) = (-1)^n \det A$$

$$\begin{split} \chi_{\varphi}^{char}(\lambda) &= 0 \Leftrightarrow (\det(tE_n - A))(\lambda) = 0 \Rightarrow \det(\lambda E_n - A) = 0 \Leftrightarrow \det(M_{\mathcal{B}}(\lambda \operatorname{id}_V - \varphi)) = 0 \\ &\Rightarrow \det(\lambda \operatorname{id}_V - \varphi) = 0 \Leftrightarrow \lambda \operatorname{ist} \operatorname{EW} \operatorname{von} \varphi \end{split}$$

#### **Definition 18.14** $\lambda \in K$

$$\mu_{alg}(\varphi,\lambda) := \mu \big( \chi_\varphi^{char}, \lambda \big)$$

heißt die algebraische Vielfachheit

**Beispiel 18.15** 1. 
$$\varphi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}_{r:A} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$
. Es ist  $\chi_{\varphi}^{char} = \chi_{\varphi}^{char} = \chi_{\varphi}^{char}$ 

$$\det\begin{pmatrix} t & -1 \\ -1 & t \end{pmatrix} = t^2 - 1 = (t-1)(t+1) \in \mathbb{R}[t] \ \square \ \mathrm{EW} \ \mathrm{von} \ \varphi : 1, -1.$$

Es ist 
$$\mu_{alg}(\varphi,1)=1, \mu_{alg}(\varphi,-1)=1$$

$$\mathrm{Eig}(\varphi,1)=\mathrm{Eig}(A,1)=\mathrm{L\ddot{o}s}(E_2-A,0)=\mathrm{L\ddot{o}s}\bigg(\begin{pmatrix}1&-1\\-1&1\end{pmatrix},0\bigg)=\mathrm{Lin}\bigg(\begin{pmatrix}1\\1\end{pmatrix}\bigg)$$

also 
$$\mu_{geo}(\varphi,1) = \dim \mathrm{Eig}(\varphi,1) = 1$$

$$\operatorname{Eig}(\varphi,-1) = \operatorname{Eig}(A,-1) = \operatorname{L\"os}((-1) \cdot E_2 - A,0) = \operatorname{L\"os}\left(\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix},0\right) = \operatorname{Lin}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)$$

also 
$$\mu_{qeo}(\varphi, -1) = 1$$
.

$$2. \ \varphi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}_{t} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}. \text{ Es ist } \chi_{\varphi}^{char} = \chi_A^{char} = \det \begin{pmatrix} t & 1 \\ -1 & t \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \left( \frac{t}{2} - \frac{t}{2} \right) \left( \frac{t}{2} - \frac{t}{2$$

 $t^2+1, \chi_{\varphi}^{char}$  hat keine NS in  $\mathbb{R} \Rightarrow \varphi$  hat keine EW.

$$3. \ \varphi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}}_{A} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}. \text{ Es ist } \chi_{\varphi}^{char} = \chi_A^{char} = \det \begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} t-1$$

$$\left(t-1\right)^2\Rightarrow 1$$
ist einziger EW von  $\varphi$ , es ist  $\mu_{alg}(\varphi,1)=2$ 

$$\mathrm{Eig}(\varphi,1) = \mathrm{Eig}(A,1) = \mathrm{L\ddot{o}s}(1E_2 - A,0) \, \mathrm{L\ddot{o}s} \left( \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, 0 \right) = \mathrm{Lin} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

 $\Rightarrow \mu_{geo}(\varphi,1) = 1. \Rightarrow \varphi$  ist nicht diagonalisierbar.

# **Satz 18.16** V endlichdimensional, $n = \dim V$

1. Ist  $\varphi$  diagonalisierbar, dann ist  $\chi_{\varphi}^{char}=(t-\lambda_1)\cdot\cdots\cdot(t-\lambda_n)$  mit  $\lambda_1,\ldots,\lambda_n\in K$ , nicht notwendig verschieden, das heißt  $\chi_{\varphi}^{char}$  zerfällt in Linearfaktoren.

2. Ist  $\chi_{\varphi}^{char}=(t-\lambda_1)\cdot\cdots\cdot(t-\lambda_n)$  mit paarweise verschiedene  $\lambda_1,\ldots,\lambda_n\in K$ , dann ist  $\varphi$  diagonalisierbar.

**Beweis** 1. Sei  $\varphi$  diagonalisierbar  $\to V$  besitzt Basis  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$  aus EV zu EW  $\lambda_i \in K$ .

$$\Rightarrow M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ & \ddots \\ 0 & \lambda_n \end{pmatrix} \Rightarrow \chi_{\varphi}^{char} = \det \begin{pmatrix} t - \lambda_1 & 0 \\ & \ddots \\ 0 & t - \lambda_n \end{pmatrix} = (t - \lambda_1) \cdot \cdot \cdot \cdot (t - \lambda_n)$$

2. Aus  $\chi_{\varphi}^{char}=(t-\lambda_1)\cdot\cdots\cdot(t-\lambda_n)$  wit  $\lambda_1,\ldots,\lambda_n$  paarweise verschieden  $\Rightarrow \lambda_1,\ldots,\lambda_n$ sind paarweise verschiedene EW von  $\varphi \Rightarrow \varphi$  diagonalisierbar.

**Bemerkung 18.17** V endlichdimensional,  $n = \dim V$ ,  $\lambda$  EW von  $\varphi$ . Dann gilt:

$$1 \leq \mu_{qeo}(\varphi, \lambda) \leq \mu_{alg}(\varphi, \lambda)$$

**Beweis** Sei  $(v_1,\dots,v_s)$  eine Basis von  $\mathrm{Eig}(\varphi,\lambda)\Rightarrow s=\mu_{geo}(\varphi,\lambda)\geq 1$ , da  $\lambda$  EW von  $\varphi$ . Nach Basiserweiterungssatz  $\exists v_{s+1}, \dots, v_n \in V$ , sodass  $\mathcal{B} := (v_1, \dots, v_s, v_{s+1}, \dots, v_n)$  eine Basis von V ist.

$$\Rightarrow A := A_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \\ & \ddots & * \\ \hline 0 & \lambda & \\ \hline & 0 & A' \end{pmatrix}, A' \in M((n-s) \times (n-s), K)$$

$$\begin{split} \Rightarrow \chi_{\varphi}^{char} &= \chi_{A}^{char} = \det \begin{pmatrix} t - \lambda & 0 \\ & \ddots & * \\ 0 & t - \lambda \\ \hline & 0 & | tE_{n-s} - A' \\ \end{pmatrix} = (t - \lambda)^{s} \det(tE_{n-s} - A') = (t - \lambda)^{s} \chi_{A'}^{char} \\ \Rightarrow \mu_{geo}(\varphi, \lambda) = s \leq \mu(\chi_{\varphi}^{char}, \lambda) = \mu_{alg}(\varphi, \lambda) \end{split}$$

**Bemerkung 18.18**  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$  paarweise verschiedene EW von  $\varphi$ . Dann gilt:

$$\operatorname{Eig}(\varphi,\lambda_i)\cap \sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^r\operatorname{Eig}\!\left(\varphi,\lambda_j\right)=\{0\}\forall i\in\{1,\ldots,r\}$$

**Beweis** Sei  $i\in\{1,\dots,r\}$ . Annahme:  $\exists v_i\in\mathrm{Eig}(\varphi,\lambda_i)\cap\sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^r\mathrm{Eig}\big(\varphi,\lambda_j\big):v_i\neq 0$ .

$$\Rightarrow \exists v_j \in \mathrm{Eig}\big(\varphi, \lambda_j\big), j = 1, \ldots, r, j \neq i : v_i = v_1 + \cdots + v_{i-1} + v_{i+1} + \cdots + v_r$$

Setze 
$$J:=\{j\in\{1,\dots r\}, j\neq i\mid v_j\neq 0\}=\{j_1,\dots,j_s\}$$

$$\Rightarrow v_i = v_{j_1} + \dots + v_{j_s} \Rightarrow v_{j_1} + \dots + v_{j_s} + (-1)v_i = 0 \Rightarrow \left(v_{j_1}, \dots, v_{j_s}, v_i\right) \text{ linear abhängig 4}$$

## **Satz 18.19** V endlichdimensional. Dann sind äquivalent:

- 1.  $\varphi$  diagonalisierbar
- 2.  $\chi_{\varphi}^{char}$  zerfällt in Linearfaktoren und  $\mu_{alg}(\varphi,\lambda)=\mu_{geo}(\varphi,\lambda) \forall$  EW von  $\varphi$ .
- 3. Sind  $\lambda_1,\dots,\lambda_k$  die paarweise verschiedenen EW von  $\varphi$ , dann ist

$$V = \mathrm{Eig}(\varphi, \lambda_1) \oplus \cdots \oplus \mathrm{Eig}(\varphi, \lambda_k)$$

In diesem Fall erhält man eine Basis von V aus EV von  $\varphi$ , indem man Basen von  $\mathrm{Eig}(\varphi,\lambda_i), i=1$  $1, \dots, k$  zusammenfügt.

- 1.  $\Rightarrow$  2. Sei  $\varphi$  diagonalisierbar.  $\Rightarrow$   $\exists$  Basis  $\mathcal B$  von V aus EV von  $\varphi$ . Wir ordnen die EV **Beweis** in  $\mathcal{B}$  den verschiedenen EW von  $\varphi$  zu und gelangen so zu Familien  $\mathcal{B}_i := \left(v_1^{(i)}, \dots, v_{s_i}^{(i)}\right)$ von linear unabhängigen im  $\mathrm{Eig}(\varphi,\lambda), i=1,\ldots,k$ 
  - a) Behauptung:  $\mathcal{B}_i$  ist eine Basis von  $\mathrm{Eig}(\varphi,\lambda_i)$ , denn gezeigt:  $\mathcal{B}_i$  ist ein ES von  $\mathrm{Eig}(\varphi,\lambda_i)$ . Sei  $v \in \text{Eig}(\varphi, \lambda_i) \leq V$

$$\begin{split} & \Rightarrow \exists \lambda^{(j)} \in K : v = \sum_{j=1}^k \Bigl(\lambda_1^{(j)} v_1^{(j)} + \dots + \lambda_{s_j}^{(j)} v_{s_j}^{(j)}\Bigr) \\ & \Rightarrow \underbrace{v - \Bigl(\lambda_1^{(i)} v_1^{(i)} + \dots + \lambda_{s_i}^{(i)} v_{s_i}^{(i)}\Bigr)}_{\in \operatorname{Eig}(\varphi, \lambda_i)} = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k \Bigl(\lambda_1^{(j)} v_1^{(j)} + \dots + \lambda_{s_j}^{(j)} v_{s_j}^{(j)}\Bigr) \in \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k \operatorname{Eig}(\varphi, \lambda_j) \\ & \Rightarrow v = \lambda_1^{(i)} v_1^{(i)} + \dots + \lambda_{s_i}^{(i)} v_{s_i}^{(i)} \\ & & \Box \end{split}$$