

# Lineare Algebra II (Vogel)

Robin Heinemann

28. April 2017

## Inhaltsverzeichnis

18 Eigenwerte	1
19 Dualraum	14

## 18 Eigenwerte

In diesem Abschnitt sei  $n \in \mathbb{N}$ ,  $V$  ein  $K$ -VR und  $\varphi \in \text{End}_K(V)$ .

Frage:  $V$  endlichdim. Existiert eine Basis  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$  von  $V$ , sodass  $M_{\mathcal{B}}(\varphi)$  eine Diagonalmatrix ist, das heißt

$$M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

mit  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$ ?

Für  $i = 1, \dots, n$  wäre dann  $\varphi(v_i) = \lambda_i v_i$

**Definition 18.1**  $\lambda \in K, v \in V$

- $\lambda$  heißt Eigenwert von  $\varphi \stackrel{\text{Def}}{\iff} \exists v \in V, v \neq 0 : \varphi(v) = \lambda v$
- $v$  heißt Eigenvektor zum Eigenwert  $\lambda \stackrel{\text{Def}}{\iff} v \neq 0 \wedge \varphi(v) = \lambda v$
- $\varphi$  heißt diagonalisierbar  $\stackrel{\text{Def}}{\iff} V$  besitzt eine Basis aus EV von  $\varphi$

(Falls  $V$  endlichdimensional, ist die äquivalent zu: Es gibt eine Basis  $\mathcal{B}$  von  $V$  und  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$  mit

$$M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

)

Eigenwerte, Eigenvektoren, Diagonalisierbarkeit einer Matrix  $A \in M(n \times n, K)$  sind über den Endomorphismus  $\tilde{A} : K^n \rightarrow K^n$  definiert.

**Bemerkung 18.2**  $A \in M(n \times n, K)$ . Dann sind äquivalent:

1.  $A$  ist diagonalisierbar.
2. Es gibt eine Basis von  $K^n$  aus Eigenvektoren von  $A$
3. Es gibt ein  $S \in \text{GL}(n, K)$ ,  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$  mit  $SAS^{-1} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$
4.  $A$  ist ähnlich zu einer Diagonalmatrix

In diesem Fall steht in den Spalten von  $S^{-1}$  eine Basis des  $K^n$  aus EV von  $A$ , und für jede Matrix  $A \in M(n \times n, K)$  mit der Eigenschaft, dass die Spalten von  $S^{-1}$  eine Basis des  $K^n$  aus EV von  $A$  bilden, dann ist  $SAS^{-1}$  eine Diagonalmatrix (mit den EW auf der Diagonalen.)

**Beweis** Äquivalenz: \ 1.  $\iff$  2. Definition, 2.  $\iff$  3. aus Basiswechselsatz (16.6), 3.  $\iff$  4. aus Definition Ähnlichkeit (16.12)

Zusatz: Sei  $S \in \text{GL}(n, K)$  mit  $SAS^{-1} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \implies A(S^{-1}e_j) = S^{-1} \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} e_j.$

Wegen  $S^{-1} \in \text{GL}(n, K)$  ist  $S^{-1}e_j \neq 0$ , das heißt  $S^{-1}$  ist EV von  $A$  zum EW  $\lambda_j$

Wegen  $S^{-1} \in \text{GL}(n, K)$  ist  $(S^{-1}e_1, \dots, S^{-1}e_n)$  eine Basis des  $K^n$  aus EV von  $A$ .

Sei  $S \in \text{GL}(n, K)$ , das heißt die Spalten von  $S^{-1}$  eine Basis des  $K^n$  aus EV von  $A$  bilden, das heißt für alle  $j \in \{1, \dots, n\}$  ist  $AS^{-1}e_j = \lambda_j S^{-1}e_j$  für ein  $\lambda_j \in K$ .

$$\implies AS^{-1}e_j = S^{-1}\lambda_j e_j = S^{-1} \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} e_j \implies SAS^{-1}e_j = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} e_j, j = 1, \dots, n$$

$$\implies SAS^{-1} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \quad \square$$

### Beispiel 18.3

$K = \mathbb{R}, V = \mathbb{R}^2$

$$1. \varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x_2 \\ x_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \text{ Es ist } \varphi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix},$$

das heißt  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  ist EV von  $\varphi$  zum EW 1.

$$\varphi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = (-1) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \text{ also ist } \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ EV von } \varphi \text{ zum EW } -1. \text{ Somit:}$$

$\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)$  ist eine Basis des  $\mathbb{R}^2$  aus EV von  $\varphi$ , das heißt  $\varphi$  ist diagonalisierbar.

In Termen von Matrizen:  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \in M(2 \times 2, \mathbb{R})$  ist diagonalisierbar, und mit  $S =$

$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$  ist dann ist  $SAS^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  Achtung: Das  $\varphi$  diagonalisierbar ist, heißt nicht, dass jeder Vektor aus  $V = \mathbb{R}^2$  ein EV von  $\varphi$  ist, zum Beispiel ist  $\varphi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \neq \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \forall \lambda \in \mathbb{R}$ .

2.  $\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x_2 \\ x_1 \end{pmatrix}$  (= Drehung um  $\frac{\pi}{2}$ ). hat keinen EW.  
Beweis dafür: später.

Ziel: Suche Kriterien für Diagonalisierbarkeit.

**Bemerkung 18.4**  $v_1, \dots, v_m$  EV von  $\varphi$  zu paarweise verschiedenen EW  $\lambda_1, \dots, \lambda_m \in K$ . Dann ist  $(v_1, \dots, v_m)$  linear unabhängig, insbesondere ist  $m \leq \dim V$ . Insbesondere gilt: ist  $V$  endlichdimensional, dann hat  $\varphi$  höchstens  $\dim(V)$  Eigenwerte.

**Beweis** per Induktion nach  $m$ :

IA:  $m = 1 : v_1 \neq 0$ , da  $v_1$  EV  $\Rightarrow (v_1)$  linear unabhängig.

IS: sei  $m \geq 2$ , und die Aussage für  $m - 1$  bewiesen.

Seien  $\alpha_1, \dots, \alpha_m \in K$  mit  $\alpha_1 \lambda_1 v_1 + \dots + \alpha_m \lambda_m v_m = 0$ . Außerdem:  $\alpha_1 \lambda_1 v_1 + \dots + \alpha_m \lambda_1 v_m = 0$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \alpha_2(\lambda_2 - \lambda_1)v_2 + \dots + \alpha_m(\lambda_m - \lambda_1)v_m &= 0 \\ \alpha_2\lambda_2 - \lambda_1 &= \dots = \alpha_m(\lambda_m - \lambda_1) = 0 \\ \Rightarrow \alpha_2 &= \dots = \alpha_m = 0 \\ \Rightarrow \alpha_1 v_1 = 0 &\Rightarrow \alpha_1 = 0 \Rightarrow (v_1, \dots, v_m) \text{ linear unabhängig} \quad \square \end{aligned}$$

**Folgerung 18.5**  $V$  endlichdimensional,  $\varphi$  habe  $n$  paarweise verschiedene EW, wobei  $n = \dim V$ . Dann ist  $\varphi$  diagonalisierbar.

**Beweis** Für  $i = 1, \dots, n$  sei  $v_i$  ein EV von  $\varphi$  zum EW  $\lambda_i \Rightarrow (v_1, \dots, v_n)$  linear unabhängig, wegen  $n = \dim V$  ist  $(v_1, \dots, v_n)$  eine Basis von  $V$  aus EV von  $\varphi$   $\square$

**Definition 18.6**  $\lambda \in K$

$\text{Eig}(\varphi, \lambda) := \{v \in V \mid \varphi(v) = \lambda v\}$  heißt der Eigenraum von  $\varphi$  bezüglich  $\lambda$ .

$\mu_{geo}(\varphi, \lambda) := \dim \text{Eig}(\varphi, \lambda)$  heißt die geometrische Vielfachheit von  $\lambda$ .

Für  $A \in M(n \times n, K)$  setzen wir  $\text{Eig}(A, \lambda) := \text{Eig}(\tilde{A}, \lambda), \mu_{geo}(A, \lambda) := \mu_{geo}(\tilde{A}, \lambda)$ .

**Bemerkung 18.7**  $\lambda \in K$ . Dann gilt:

1.  $\text{Eig}(\varphi, \lambda)$  ist ein UVR von  $V$ .
2.  $\lambda$  ist EW von  $\varphi \iff \text{Eig}(\varphi, \lambda) \neq \{0\}$ .
3.  $\text{Eig}(\varphi, \lambda) \setminus \{0\}$  ist die Menge der zu  $\lambda$  gehörenden EV von  $\varphi$ .

4.  $\text{Eig}(\varphi, \lambda) = \ker(\lambda \text{id}_V - \varphi)$ , insbesondere ist  $\text{Eig}(A, \lambda) = \ker(\lambda E_n - \varphi) = \text{Lös}(\lambda E_n - A, 0)$  für  $A \in M(n \times n, K)$

5. Sind  $\lambda_1, \lambda_2 \in K$  mit  $\lambda_1 \neq \lambda_2$ , dann  $\text{Eig}(\varphi, \lambda_1) \cap \text{Eig}(\varphi, \lambda_2) = \{0\}$

**Beweis** 4. Es ist  $v \in \text{Eig}(\varphi, \lambda) \iff \varphi(v) = \lambda v \iff \lambda v - \varphi(v) = 0 \iff (\lambda \text{id}_V - \varphi)(v) = 0 \iff v \in \ker(\lambda \text{id}_V - \varphi)$  Es ist  $\text{Eig}(A, \lambda) = \ker(\lambda \text{id}_{K^n} - \tilde{A}) = \ker(\lambda E_n - A) = \text{Lös}(\lambda E_n - A, 0)$

1. aus 4.

2.  $\lambda$  EW von  $\varphi \iff \exists v \in V, v \neq 0$  mit  $\varphi(v) = \lambda v \iff \text{Eig}(\varphi, \lambda) \neq \{0\}$ .

3. klar.

5. Sei  $\lambda_1 \neq \lambda_2, v \in \text{Eig}(\varphi, \lambda_1) \cap \text{Eig}(\varphi, \lambda_2) \Rightarrow \lambda_1 v = \varphi(v) = \lambda_2 v \Rightarrow \underbrace{(\lambda_1 - \lambda_2)}_{\neq 0} v = 0 \Rightarrow v = 0$   $\square$

**Bemerkung 18.8**  $V$  endlichdimensional,  $\lambda \in K$ . Dann sind äquivalent:

1.  $\lambda$  ist EW von  $\varphi$

2.  $\det(\lambda \text{id}_V - \varphi) = 0$

**Beweis** 1.  $\iff \text{Eig}(\varphi, \lambda) \neq \{0\} \Rightarrow \ker(\lambda \text{id}_V - \varphi) \neq \{0\} \Rightarrow \lambda \text{id}_V - \varphi$  nicht injektiv  $\Rightarrow \lambda \text{id}_V - \varphi$  kein Isomorphismus  $\Rightarrow \det(\lambda \text{id}_V - \varphi) = 0$ .  $\square$

**Definition 18.9**  $K$  Körper,  $A = (a_{ij}) \in M(n \times n, K)$

$$\chi_A^{char} := \det(tE_n - A) = \det \begin{pmatrix} t - a_{11} & -a_{12} & & -a_{1n} \\ -a_{21} & t - a_{22} & & \\ & & \ddots & \\ -a_{n1} & \dots & & t - a_{nn} \end{pmatrix} \in K[t]$$

heißt das charakteristische Polynom von  $A$ .

**Anmerkung** Hiefür nötig: Determinanten von Matrizen mit Einträgen in einem kommutativen Ring.

In manchen Büchern  $\chi_A^{char} = \det(A - tE_n)$  (schlecht)

**Beispiel 18.10**

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \in M(2 \times 2, \mathbb{R})$$

$$\Rightarrow A \chi_A^{char} = \det \begin{pmatrix} t - 1 & -1 \\ -3 & t - 4 \end{pmatrix} = (t - 1)(t - 4) - 6 = t^2 - 5t - 2$$

**Bemerkung 18.11**  $A, B \in M(n \times n, K), A \approx B$ .

Dann ist  $\chi_A^{char} = \chi_B^{char}$ .

**Beweis**  $A \approx B \Rightarrow \exists S \in GL(n, K) : B = SAS^{-1}$

$$\begin{aligned} \Rightarrow tE_n - B &= tE_n - SAS^{-1} = SS^{-1}tE_n - SAS^{-1} = StE_nS^{-1} - SAS^{-1} = S(tE_n - A)S^{-1} \\ \Rightarrow \chi_B^{char} &= \det(tE_n - B) = \det(S(tE_n - A)S^{-1}) = \det(S) \det(tE_n - A) \det(S^{-1}) = \\ &= \underbrace{\det(S) \det(S)^{-1}}_{=1} \det(tE_n - A) = \chi_A^{char} \quad \square \end{aligned}$$

**Definition 18.12**  $V$  endlichdim,  $n = \dim V$ ,  $\mathcal{B}$  Basis von  $V$ ,  $\varphi \in \text{End}(V)$ ,  $A = M_{\mathcal{B}}(\varphi)$

$$\chi_{\varphi}^{char} := \chi_A^{char} = \det(tE_n - A) \in K[t]$$

heißt das charakteristische Polynom von  $\varphi$ .

**Anmerkung**  $\chi_{\varphi}^{char}$  ist wohldefiniert, dann: Ist  $\mathcal{B}'$  eine weitere Basis von  $V$ ,  $A' = M_{\mathcal{B}'}(\varphi)$ , dann ist  $A \approx A'$  und deshalb nach 18.11:  $\chi_A^{char} = \chi_{A'}^{char}$ .

**Satz 18.13**  $V$  endlichdimensional,  $n = \dim V$ . Dann gilt:

1.  $\chi_{\varphi}^{char}$  ist ein normiertes Polynom von Grad  $n$ :

$$\chi_{\varphi}^{char} = t^n + c_{n-1}t^{n-1} + \dots + c_0$$

mit  $c_0 = (-1)^n \det \varphi$ ,  $c_{n-1} = -(\text{Spur } \varphi)$  (vgl. Übung zur Spur)

2. Die Nullstellen von  $\chi_{\varphi}^{char}$  sind genau die EW von  $\varphi$ :

$$\lambda \in K \text{ ist EW von } \varphi \Leftrightarrow \chi_{\varphi}^{char}(\lambda) = 0$$

**Beweis** Sei  $\mathcal{B}$  eine Basis von  $V$ ,  $A := M_{\mathcal{B}}(\varphi) \in M(n \times n, K)$

- 1.

$$\begin{aligned} \chi_{\varphi}^{char} &= \chi_A^{char} = \det \underbrace{(tE_n - A)}_{=: B = (B_{ij})} = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn}(\sigma) B_{1, \sigma(1)} \cdot \dots \cdot B_{n, \sigma(n)} \\ &= (t - a_{11}) \cdot \dots \cdot (t - a_{nn}) + \underbrace{\sum_{\sigma \in S_n \setminus \{\text{id}\}} \text{sgn}(\sigma) B_{1, \sigma(1)} \cdot \dots \cdot B_{n, \sigma(n)}}_{:=g} \end{aligned}$$

Für  $\sigma \in S_n \setminus \{\text{id}\}$  treten in  $B_{1, \sigma(1)}, \dots, B_{n, \sigma(n)}$  höchstens  $n - 2$  Diagonalelemente auf, also  $\deg(g) \leq n - 2$ .

$$\Rightarrow \chi_{\varphi}^{char} = t^n - (a_{11} + \dots + a_{nn})t^{n-1} + \text{Terme kleineren Grades}$$

insbesondere:

$$c_{n-1} = -(a_{11} + \dots + a_{nn}) = -\text{Spur } \varphi$$

Es ist

$$c_0 = \chi_{\varphi}^{char}(0) = (\det(tE_n - A))(0) = \det(0E_n - A) = \det(-A) = (-1)^n \det A$$

2. Aus  $A = M_{\mathcal{B}}(\varphi)$  folgt  $\lambda E_n - A = M_{\mathcal{B}}(\lambda \text{id}_V - \varphi)$ . Also:

$$\begin{aligned}\chi_{\varphi}^{char}(\lambda) = 0 &\Leftrightarrow (\det(tE_n - A))(\lambda) = 0 \Rightarrow \det(\lambda E_n - A) = 0 \Leftrightarrow \det(M_{\mathcal{B}}(\lambda \text{id}_V - \varphi)) = 0 \\ &\Rightarrow \det(\lambda \text{id}_V - \varphi) = 0 \Leftrightarrow \lambda \text{ ist EW von } \varphi\end{aligned}\quad \square$$

**Definition 18.14**  $\lambda \in K$

$$\mu_{alg}(\varphi, \lambda) := \mu(\chi_{\varphi}^{char}, \lambda)$$

heißt die **algebraische Vielfachheit**

**Beispiel 18.15**

$$1. \varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}_{=: A} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}. \text{ Es ist } \chi_{\varphi}^{char} = \chi_A^{char} = \det \begin{pmatrix} t & -1 \\ -1 & t \end{pmatrix} =$$

$$t^2 - 1 = (t - 1)(t + 1) \in \mathbb{R}[t] \square \text{ EW von } \varphi : 1, -1.$$

$$\text{Es ist } \mu_{alg}(\varphi, 1) = 1, \mu_{alg}(\varphi, -1) = 1$$

$$\text{Eig}(\varphi, 1) = \text{Eig}(A, 1) = \text{Lös}(E_2 - A, 0) = \text{Lös}\left(\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, 0\right) = \text{Lin}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

$$\text{also } \mu_{geo}(\varphi, 1) = \dim \text{Eig}(\varphi, 1) = 1$$

$$\text{Eig}(\varphi, -1) = \text{Eig}(A, -1) = \text{Lös}((-1) \cdot E_2 - A, 0) = \text{Lös}\left(\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}, 0\right) = \text{Lin}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)$$

$$\text{also } \mu_{geo}(\varphi, -1) = 1.$$

$$2. \varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}_{=: A} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}. \text{ Es ist } \chi_{\varphi}^{char} = \chi_A^{char} = \det \begin{pmatrix} t & 1 \\ -1 & t \end{pmatrix} =$$

$$t^2 + 1, \chi_{\varphi}^{char} \text{ hat keine NS in } \mathbb{R} \Rightarrow \varphi \text{ hat keine EW.}$$

$$3. \varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \mapsto \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}}_{=: A} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}. \text{ Es ist } \chi_{\varphi}^{char} = \chi_A^{char} = \det \begin{pmatrix} t-1 & -1 \\ 0 & t-1 \end{pmatrix} =$$

$$(t-1)^2 \Rightarrow 1 \text{ ist einziger EW von } \varphi, \text{ es ist } \mu_{alg}(\varphi, 1) = 2$$

$$\text{Eig}(\varphi, 1) = \text{Eig}(A, 1) = \text{Lös}(1E_2 - A, 0) = \text{Lös}\left(\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, 0\right) = \text{Lin}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$$

$$\Rightarrow \mu_{geo}(\varphi, 1) = 1. \Rightarrow \varphi \text{ ist nicht diagonalisierbar.}$$

**Satz 18.16**  $V$  endlichdimensional,  $n = \dim V$

1. Ist  $\varphi$  diagonalisierbar, dann ist  $\chi_{\varphi}^{char} = (t - \lambda_1) \cdot \dots \cdot (t - \lambda_n)$  mit  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$ , nicht notwendig verschieden, das heißt  $\chi_{\varphi}^{char}$  zerfällt in Linearfaktoren.

2. Ist  $\chi_\varphi^{char} = (t - \lambda_1) \cdot \dots \cdot (t - \lambda_n)$  mit paarweise verschiedene  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$ , dann ist  $\varphi$  diagonalisierbar.

**Beweis** 1. Sei  $\varphi$  diagonalisierbar  $\rightarrow V$  besitzt Basis  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$  aus EV zu EW  $\lambda_i \in K$ .

$$\Rightarrow M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} \Rightarrow \chi_\varphi^{char} = \det \begin{pmatrix} t - \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & t - \lambda_n \end{pmatrix} = (t - \lambda_1) \dots (t - \lambda_n)$$

2. Aus  $\chi_\varphi^{char} = (t - \lambda_1) \cdot \dots \cdot (t - \lambda_n)$  mit  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  paarweise verschieden  $\Rightarrow \lambda_1, \dots, \lambda_n$  sind paarweise verschiedene EW von  $\varphi \Rightarrow \varphi$  diagonalisierbar.  $\square$

**Bemerkung 18.17**  $V$  endlichdimensional,  $n = \dim V$ ,  $\lambda$  EW von  $\varphi$ . Dann gilt:

$$1 \leq \mu_{geo}(\varphi, \lambda) \leq \mu_{alg}(\varphi, \lambda)$$

**Beweis** Sei  $(v_1, \dots, v_s)$  eine Basis von  $\text{Eig}(\varphi, \lambda) \Rightarrow s = \mu_{geo}(\varphi, \lambda) \geq 1$ , da  $\lambda$  EW von  $\varphi$ . Nach Basiserweiterungssatz  $\exists v_{s+1}, \dots, v_n \in V$ , sodass  $\mathcal{B} := (v_1, \dots, v_s, v_{s+1}, \dots, v_n)$  eine Basis von  $V$  ist.

$$\begin{aligned} \Rightarrow A := A_{\mathcal{B}}(\varphi) &= \left( \begin{array}{ccc|ccc} \lambda & & 0 & & & \\ & \ddots & & & & \\ 0 & & \lambda & & & \\ \hline & & 0 & & & \end{array} \begin{array}{c} * \\ \\ \\ A' \end{array} \right), A' \in M((n-s) \times (n-s), K) \\ \Rightarrow \chi_\varphi^{char} = \chi_A^{char} &= \det \left( \begin{array}{ccc|ccc} t - \lambda & & 0 & & & \\ & \ddots & & & & \\ 0 & & t - \lambda & & & \\ \hline & & 0 & & & \end{array} \begin{array}{c} * \\ \\ \\ tE_{n-s} - A' \end{array} \right) = (t - \lambda)^s \det(tE_{n-s} - A') = (t - \lambda)^s \chi_{A'}^{char} \\ \Rightarrow \mu_{geo}(\varphi, \lambda) = s &\leq \mu(\chi_\varphi^{char}, \lambda) = \mu_{alg}(\varphi, \lambda) \quad \square \end{aligned}$$

**Bemerkung 18.18**  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$  paarweise verschiedene EW von  $\varphi$ . Dann gilt:

$$\text{Eig}(\varphi, \lambda_i) \cap \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^r \text{Eig}(\varphi, \lambda_j) = \{0\} \forall i \in \{1, \dots, r\}$$

**Beweis** Sei  $i \in \{1, \dots, r\}$ . Annahme:  $\exists v_i \in \text{Eig}(\varphi, \lambda_i) \cap \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^r \text{Eig}(\varphi, \lambda_j) : v_i \neq 0$ .

$$\Rightarrow \exists v_j \in \text{Eig}(\varphi, \lambda_j), j = 1, \dots, r, j \neq i : v_i = v_1 + \dots + v_{i-1} + v_{i+1} + \dots + v_r$$

Setze  $J := \{j \in \{1, \dots, r\}, j \neq i \mid v_j \neq 0\} = \{j_1, \dots, j_s\}$

$$\Rightarrow v_i = v_{j_1} + \dots + v_{j_s} \Rightarrow v_{j_1} + \dots + v_{j_s} + (-1)v_i = 0 \Rightarrow (v_{j_1}, \dots, v_{j_s}, v_i) \text{ linear abhängig} \quad \square$$

**Satz 18.19**  $V$  endlichdimensional. Dann sind äquivalent:

1.  $\varphi$  diagonalisierbar
2.  $\chi_\varphi^{char}$  zerfällt in Linearfaktoren und  $\mu_{alg}(\varphi, \lambda) = \mu_{geo}(\varphi, \lambda) \forall$  EW von  $\varphi$ .
3. Sind  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  die paarweise verschiedenen EW von  $\varphi$ , dann ist

$$V = \text{Eig}(\varphi, \lambda_1) \oplus \dots \oplus \text{Eig}(\varphi, \lambda_k)$$

In diesem Fall erhält man eine Basis von  $V$  aus EV von  $\varphi$ , indem man Basen von  $\text{Eig}(\varphi, \lambda_i)$ ,  $i = 1, \dots, k$  zusammenfügt.

**Beweis** 1.  $\Rightarrow$  2. Sei  $\varphi$  diagonalisierbar.  $\Rightarrow \exists$  Basis  $\mathcal{B}$  von  $V$  aus EV von  $\varphi$ . Wir ordnen die EV in  $\mathcal{B}$  den verschiedenen EW von  $\varphi$  zu und gelangen so zu Familien  $\mathcal{B}_i := (v_1^{(i)}, \dots, v_{s_i}^{(i)})$  von linear unabhängigen im  $\text{Eig}(\varphi, \lambda_i)$ ,  $i = 1, \dots, k$

- a) Behauptung:  $\mathcal{B}_i$  ist eine Basis von  $\text{Eig}(\varphi, \lambda_i)$ , denn gezeigt:  $\mathcal{B}_i$  ist ein ES von  $\text{Eig}(\varphi, \lambda_i)$ .  
Sei  $v \in \text{Eig}(\varphi, \lambda_i) \leq V$

$$\Rightarrow \exists \lambda^{(j)} \in K : v = \sum_{j=1}^k (\lambda_1^{(j)} v_1^{(j)} + \dots + \lambda_{s_j}^{(j)} v_{s_j}^{(j)})$$

$$\Rightarrow \underbrace{v - (\lambda_1^{(i)} v_1^{(i)} + \dots + \lambda_{s_i}^{(i)} v_{s_i}^{(i)})}_{\in \text{Eig}(\varphi, \lambda_i)} = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k (\lambda_1^{(j)} v_1^{(j)} + \dots + \lambda_{s_j}^{(j)} v_{s_j}^{(j)}) \in \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k \text{Eig}(\varphi, \lambda_j)$$

$$\Rightarrow v = \lambda_1^{(i)} v_1^{(i)} + \dots + \lambda_{s_i}^{(i)} v_{s_i}^{(i)}$$

- a) Nach 1. ist

$$\mu_{geo}(\varphi, \lambda_1) + \dots + \mu_{geo}(\varphi, \lambda_k) = s_1 + \dots + s_k = \dim V$$

$\chi_\varphi^{char}$  zerfällt nach 18.16 in Linearfaktoren, somit

$$\mu_{alg}(\varphi, \lambda_1) + \dots + \mu_{alg}(\varphi, \lambda_k) = \deg(\chi_\varphi^{char}) = \dim V$$

Wegen  $\mu_{geo}(\varphi, \lambda_i) \leq \mu_{alg}(\varphi, \lambda_i)$  für  $i = 1, \dots, k$  folgt:  $\mu_{geo}(\varphi, \lambda_i) = \mu_{alg}(\varphi, \lambda_i)$  für  $i = 1, \dots, k$ .

2.  $\Rightarrow$  3. Es gelte 2. Es seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  die verschiedenen EW von  $\varphi$ . Wir setzen  $W := \text{Eig}(\varphi, \lambda_1) + \dots + \text{Eig}(\varphi, \lambda_k)$ . Wegen 18.18 ist

$$W = \text{Eig}(\varphi, \lambda_1) \oplus \dots \oplus \text{Eig}(\varphi, \lambda_k)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \dim W &= \dim \text{Eig}(\varphi, \lambda_1) + \dots + \dim \text{Eig}(\varphi, \lambda_k) \\ &= \mu_{geo}(\varphi, \lambda_1) + \dots + \mu_{geo}(\varphi, \lambda_k) \\ &= \mu_{alg}(\varphi, \lambda_1) + \dots + \mu_{alg}(\varphi, \lambda_k) = \deg(\chi_\varphi^{char}) \\ &= \dim V \end{aligned}$$

$$\Rightarrow W = V$$



3.  $\Rightarrow$  1. Es gelte 3. Sei  $\mathcal{B} = (v_1^{(i)}, \dots, v_{s_i}^{(i)})$  eine Basis von  $\text{Eig } \varphi, \lambda_i \Rightarrow \mathcal{B} := (v_1^{(1)}, \dots, v_{s_1}^{(1)}, \dots, v_1^{(k)}, v_{s_r}^{(k)})$  ist eine Basis von  $V$  aus EV von  $\varphi \Rightarrow \varphi$  diagonalisierbar.  $\square$

**Anmerkung** In der Praxis ist es in der Regel schwierig festzustellen, ob  $\chi_\varphi^{char}$  in Linearfaktoren zerfällt oder die NS von  $\chi_\varphi^{char}$  zu bestimmen. Für Polynome von Grad  $\geq 5$  existiert keine Lösungsformel zur Bestimmung der NS. (Algebra 1 Vorlesung), die NS müssen numerisch bestimmt werden.

**Beispiel 18.20**

1. In 18.15.3 ist  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in M(2 \times 2, \mathbb{R})$  ist  $\chi_A^{char} = (t-1)^2, \mu_{geo}(A, 1) = 1 < \mu_{alg}(A, 1) = 2 \Rightarrow A$  nicht diagonalisierbar.

2.  $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -6 & 1 & 2 \\ 3 & -1 & -2 \end{pmatrix} \in M(3 \times 3, \mathbb{R})$

$$\chi_A^{char} = \det \begin{pmatrix} t-2 & 1 & 1 \\ 6 & t-1 & -1 \\ -3 & 1 & t+2 \end{pmatrix} = t^3 - t^2 - 5t - 3 = (t+1)^2(t-3)$$

EW von  $A$  :  $-1, 3, \mu_{alg} = (A, -1) = 2, \mu_{alg}(A, 3) = 1$

$$\text{Eig}(A, -1) = \text{Lös}(-E_n - A, 0) = \text{Lös}\left(\begin{pmatrix} -3 & 1 & 1 \\ 6 & -1 & -2 \\ -3 & 1 & 1 \end{pmatrix}, 0\right) = \text{Lin}\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}\right)$$

$$\mu_{geo}(A, -1) = 2 = \mu_{alg}(A, -1).$$

$$\text{Eig}(A, 3) = \text{Lös}(3E_n - A, 0) = \text{Lös}\left(\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 6 & 2 & -2 \\ -3 & 1 & 5 \end{pmatrix}, 0\right) = \text{Lin}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

$$\mu_{geo}(A, 3) = 1 = \mu_{alg}(A, 3). \text{ Also ist } A \text{ diagonalisierbar, } \mathcal{B} := \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

ist eine Basis des  $\mathbb{R}^3$  aus EV von  $A$ ,

$$M_{\mathcal{B}}(\tilde{A}) = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & -1 & \\ 0 & & 3 \end{pmatrix}$$

Mit

$$S := \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & -1 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}^{-1}, SAS^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & & 0 \\ & -1 & \\ 0 & & 3 \end{pmatrix}$$

**Anmerkung** Ist  $f = a_m t^m + \dots + a_1 t + a_0 \in K[t]$ , dann können wir in  $f$ :

- Endomorphismen  $\varphi \in \text{End}_K(V)$  einsetzen durch die Regel

$$f(\varphi) := a_m \varphi^m + \dots + a_1 \varphi + a_0 \text{id}_V \in \text{End}_K(V)$$

wobei  $\varphi^k := \underbrace{\varphi \circ \dots \circ \varphi}_{k\text{-mal}}$

- Matrizen  $A \in M(n \times n, K)$  einsetzen durch die Regel

$$f(A) := a_m A^m + \dots + a_1 A + a_0 E_n \in M(n \times n, K)$$

Für  $f, g \in K[t]$ ,  $\varphi \in \text{End}_K(V)$  ist  $f(\varphi) \circ g(\varphi) = (fg)(\varphi) = (gf)(\varphi) = g(\varphi) \circ f(\varphi)$ , analog für Matrizen.

**Satz 18.21 (Satz von Cayley-Hamilton)**  $V$  endlichdimensional. Dann gilt:  $\chi_\varphi^{\text{char}}(\varphi) = 0$ . Insbesondere gilt für alle  $A \in M(n \times n, K)$ :  $\chi_A^{\text{char}}(A) = 0$ .

**Beweis** 1. Es genügt zu zeigen, dass  $\chi_A^{\text{char}} = 0$  für alle  $A \in M(n \times n, K)$ , denn:

Ist  $\varphi \in \text{End}_K(V)$ ,  $\mathcal{B}$  Basis von  $V$ ,  $A = A_{\mathcal{B}}$ ,  $\chi_\varphi^{\text{char}} = t^n + a_{n-1}t^{n-1} + \dots + a_0 = \chi_A^{\text{char}} \in K[t]$

$$\begin{aligned} \Rightarrow 0 &= \chi_A^{\text{char}}(A) = A^n + a_{n-1}A^{n-1} + \dots + a_0 E_n = M_{\mathcal{B}}(\varphi^n + a_{n-1}\varphi^{n-1} + \dots + a_0 \text{id}_V) \\ &= M_{\mathcal{B}}(\chi_\varphi^{\text{char}}(\varphi)) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \chi_\varphi^{\text{char}}(\varphi) = 0$$

2. Sei  $A \in M(n \times n, K)$ . Wir setzen  $D := (tE_n - A)^\# \in M(n \times n, K[t])$

$$\Rightarrow D(tE_n - A) = \det(tE_n - A)E_n = \chi_A^{\text{char}} E_n$$

Sei  $D = \sum_{i=0}^{n-1} D_i t^i$  mit  $D_i \in M(n \times n, K)$ ,  $\chi_A^{\text{char}} = \sum_{i=0}^n a_i t^i$  mit  $a_i \in K$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \sum_{i=0}^n a_i E_n t^i &= \left( \sum_{i=0}^n a_i t^i \right) E_n = \chi_A^{\text{char}} E_n = D(tE_n - A) \\ &= \left( \sum_{i=0}^{n-1} D_i t^i \right) (tE_n - A) = \sum_{i=0}^{n-1} D_i t^{i+1} - \sum_{i=0}^{n-1} D_i A t^i \\ &= \sum_{i=0}^n (D_{i-1} - D_i A) t^i \quad (\text{mit } D_{-1} := 0, D_n := 0) \end{aligned}$$

Koeffizientenvergleich liefert:  $a_i A_n = D_{i-1} - D_i A$  für  $i = 0, \dots, n$

$$\begin{aligned} \chi_A^{\text{char}} &= \sum_{i=0}^n a_i A_i = \sum_{i=0}^n (a_i E_n) A^i = \sum_{i=0}^n (D_{i-1} - D_i A) A^i \\ &= (D_{-1} - D_0 A) + (D_0 - D_1 A) A + \dots + (D_{n-1} - D_n A) A^n \\ &= D_{-1} - D_n A^{n+1} = 0 \end{aligned} \quad \square$$

**Anmerkung** Der „Beweis“

$$\chi_A(A) = (\det(tE_n - A))(A) = \det(AE_n - A) = \det(A - A) = \det(0) = 0$$

funktioniert nicht, denn:

$$\underbrace{\underbrace{(\det(tE_n - A))(A)}_{\in K[t]}}_{\in M(n \times n, K)} \quad \underbrace{\det(AE_n - A)}_{\in M(n \times n, K)}_{\in K}$$

**Satz+Definition 18.22**  $V$  endlichdimensional,  $I := \{f \in K[t] \mid f(\varphi) = 0\}$ . Dann gilt:

1. Es gibt ein eindeutig bestimmtes, normiertes Polynom  $\chi_\varphi^{min} \in K[t]$ , sodass

$$I = \chi_\varphi^{min} K[t] := \{\chi_\varphi^{min} q \mid q \in K[t]\}$$

$\chi_\varphi^{min}$  heißt das **Minimalpolynom** von  $\varphi$ .  $\chi_\varphi^{min}$  ist das eindeutig bestimmte normierte Polynom kleinsten Grades mit  $f(\varphi) = 0$ .

2.  $\chi_\varphi^{mit} \mid \chi_\varphi^{char}$ , das heißt  $\exists q \in K[t] : \chi_\varphi^{char} = q \cdot \chi_\varphi^{min}$

Analog konstruiert man für  $A \in M(n \times n, K)$ , das Minimalpolynom  $\chi_A^{min}$ . Es ist  $\chi_A^{min} = \chi_{\tilde{A}}^{min}$ .

**Beweis** 1. Existenz: Wegen Satz von Cayley-Hamilton ist  $\chi_\varphi^{char}(\varphi) = 0$ . Somit ist  $\chi_\varphi^{char} \in I$ , insbesondere  $I \neq \emptyset$ .

$\deg(f) \mid f \in I, f \neq 0$  ist eine nichtleere Teilmenge von  $\mathbb{N}_0$ , hat somit ein minimales Element.  $\Rightarrow \exists g \in I, g \neq 0 : \deg(g)$  minimal in  $I \setminus \{0\}$  ist. Wir setzen

$$\chi_\varphi^{min} := \frac{1}{l(g)} g \Rightarrow \chi_\varphi^{min} \text{ normiert}$$

und es ist

$$\chi_\varphi^{min}(\varphi) = \frac{1}{l(g)} g(\varphi) = 0$$

das heißt  $\chi_\varphi^{min} \in I$ .

**Behauptung:**  $I = \chi_\varphi^{min} K[t]$ , denn:

„ $\supseteq$ “ Für  $q \in K[t]$  ist  $(\chi_\varphi^{min} q)(\varphi) = \underbrace{\chi_\varphi^{min}(\varphi)}_{=0} \cdot g(\varphi) = 0$ , das heißt  $\chi_\varphi^{min} q \in I$ .

„ $\subseteq$ “ Sei  $f \in I \Rightarrow \exists q, r \in K[t] : f = q\chi_\varphi^{min} + r, \deg(r) < \deg(\chi_\varphi^{min})$

$$\Rightarrow 0 = f(\varphi) = (q\chi_\varphi^{min} + r)(\varphi) = q(\varphi) \cdot \chi_\varphi^{min}(\varphi) + r(\varphi) = r(\varphi) \Rightarrow r \in I$$

Wegen  $\deg(r) < \deg(\chi_\varphi^{min})$  und der Minimalität des Grades von  $\chi_\varphi^{min}$  in  $I \setminus \{0\}$  folgt  $r = 0 \Rightarrow f = q\chi_\varphi^{min}$

Eindeutigkeit: Sei  $\chi \in K[t]$  ein weiteres Polynom mit  $I = \chi K[t] = \chi_\varphi^{min} K[t]$

$$\Rightarrow \chi = \chi \cdot 1 \in I = \chi_\varphi^{min} K[t] \Rightarrow \exists q \in K[t] : \chi = \chi_\varphi^{min} q$$

Analog  $\exists p \in K[t] : \chi_\varphi^{min} = \chi p$

$$\Rightarrow \chi_\varphi^{min} = \chi p = \chi_\varphi^{min} q p \Rightarrow p q = 1 \Rightarrow p, q \in K^*$$

Wegen  $\chi, \chi_\varphi^{min}$  normiert folgt  $p = q = 1$ , also  $\chi = \chi_\varphi^{min}$

2. Wegen  $\chi_\varphi^{char}(\varphi) = 0$  nach Satz von Cayley-Hamilton folgt  $\chi_\varphi^{char} \in I$ .

$$\Rightarrow \exists q \in K[t] : \chi_\varphi^{char} = q \chi_\varphi^{min}$$

das heißt  $\chi_\varphi^{min} \mid \chi_\varphi^{char}$

□

**Bemerkung 18.23**  $V$  endlichdimensional,  $\lambda \in K$ . Dann gilt:

$$\chi_\varphi^{char}(\lambda) = 0 \Leftrightarrow \chi_\varphi^{min}(\lambda) = 0$$

Insbesondere haben  $\chi_\varphi^{char}$  und  $\chi_\varphi^{min}$  dieselben NS.

**Beweis** „ $\Leftarrow$ “ Sei  $\chi_\varphi^{min}(\lambda) = 0$ . Nach 18.22  $\exists q \in K[t]$  mit  $\chi_\varphi^{char} = q \chi_\varphi^{min}$

$$\Rightarrow \chi_\varphi^{char}(\lambda) = q(\lambda) \underbrace{\chi_\varphi^{min}(\lambda)} = 0$$

„ $\Rightarrow$ “ Sei  $\chi_\varphi^{char}(\lambda) = 0 \Rightarrow \lambda$  ist EW von  $\varphi$ , sei  $v \in V$  EV zum EW  $\lambda$ . Sei  $\chi_\varphi^{min} = t^r + a_{r-1}t^{r-1} + \dots + a_1t + a_0$

$$\begin{aligned} \Rightarrow 0 &= (\chi_\varphi^{min}(\varphi))(v) = (\varphi^r + a_{r-1}\varphi^{r-1} + \dots + a_1\varphi + a_0 \text{id}_V)(v) \\ &= \lambda^r v + a_{r-1}\lambda^{r-1}v + \dots + a_1\lambda v + a_0 v \\ &= \underbrace{(\lambda^r + a_{r-1}\lambda^{r-1} + \dots + a_1\lambda + a_0)}_{=\chi_\varphi^{min}(\lambda)} v \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \chi_\varphi^{min}(\lambda) = 0.$$

□

**Beweis** Beweis der Behauptung per Induktion nach  $n := \dim V$

IA:  $n = 1$  klar

IS: Sei  $n > 1$ , die Behauptung sei für  $1, \dots, n-1$  gezeigt.

1. Behauptung:  $V = \ker(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) \oplus \text{im}(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V)$ , denn: Nach 7.6  $\exists v, s \in K[t]$  mit

$$(t - \lambda_2) \cdot \dots \cdot (t - \lambda_r) = q(t - \lambda_1) + s, \deg(s) < \deg(t - \lambda_1) = 1$$

das heißt  $s$  ist konstantes Polynom. Wegen

$$s(\lambda_1) = (\lambda_1 - \lambda_2) \cdot \dots \cdot (\lambda_1 - \lambda_r) - q(\lambda_1) \underbrace{(\lambda_1 - \lambda_1)}_{=0} \neq 0$$

das heißt  $s \in K^*$ . Einsetzen von  $\varphi$  liefert:

$$(\varphi - \lambda_2 \text{id}_V) \circ \dots \circ (\varphi - \lambda_r \text{id}_V) = q(\varphi) \circ (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) + s \text{id}_V$$

$\Rightarrow \forall v \in V$  ist

$$\begin{aligned} sv &= (\varphi - \lambda_2 \text{id}_V) \circ \dots \circ (\varphi - \lambda_r \text{id}_V)(v) - q(\varphi) \circ (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V)(v) \\ \Rightarrow v &= \frac{1}{s} \underbrace{(\varphi - \lambda_2 \text{id}_V) \circ \dots \circ (\varphi - \lambda_r \text{id}_V)(v)}_{=:u} - \underbrace{q(\varphi) \circ (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V)(v)}_{=:w} \\ (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V)(u) &= \frac{1}{s} (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) \circ \dots \circ (\varphi - \lambda_r \text{id}_V)(v) = \frac{1}{s} \underbrace{\chi_\varphi^{min}(\varphi)(v)}_{=0} = 0 \\ \Rightarrow n &\in \ker(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) \\ w &= \frac{1}{s} q(\varphi) \circ (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V)(v) = \frac{1}{s} ((\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) \circ q(\varphi))(v) \in \text{im}(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) \\ \Rightarrow V &= \ker(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) + \text{im}(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) \end{aligned}$$

Nach der Dimensionsformel für lineare Abbildungen ist

$$\dim \ker(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) + \dim \text{im}(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) = \dim V$$

$\Rightarrow$  Summe ist direkt  $\Rightarrow$  Behauptung.

2. Wir setzen  $W := \text{im}(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V)$ , dann ist

$$V = \ker(\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) \oplus W = \underbrace{\text{Eig}(\varphi, \lambda_1)}_{\neq 0} \oplus W$$

$\Rightarrow \dim W < \dim V$ . Es gilt:

$$\begin{aligned} \varphi \circ (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) &= \varphi \circ \varphi - \lambda_1 \varphi = (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V) \circ \varphi \\ \Rightarrow \varphi(W) &= \varphi((\varphi - \lambda_1 \text{id}_V)(V)) = (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V)(\varphi(V)) \leq (\varphi - \lambda_1 \text{id}_V)(V) = W \end{aligned}$$

Wir betrachten die Abbildung  $\psi := \varphi|_W^W : W \rightarrow W$ . Sei  $\chi_\varphi^{min} = t^n + a_{n-1}t^{n-1} + \dots + a_0$ .

$\Rightarrow \forall w \in W$  ist

$$\begin{aligned} \chi_\varphi^{min}(\psi)(w) &= (\psi^n + a_{n-1}\psi^{n-1} + \dots + a_0 \text{id}_V)(w) \\ &= \psi^n(w) + a_{n-1}\psi^{n-1}(w) + \dots + a_0 w \\ &= \varphi^n(w) + a_{n-1}\varphi^{n-1}(w) + \dots + a_0 w \\ &= (\varphi^n + a_{n-1}\varphi^{n-1} + \dots + a_0 \text{id}_V)(w) \\ &= \underbrace{(\chi_\varphi^{min}(\varphi))}_{=0}(w) = 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \chi_\varphi^{min}\psi = 0 \Rightarrow \chi_\psi^{min} \mid \chi_\varphi^{min} = (t - \lambda_1) \cdot \dots \cdot (t - \lambda_r)$$

$\Rightarrow \chi_\psi^{min}$  zerfällt in Linearfaktoren und besitzt nur einfache Nullstellen.  $\Rightarrow \psi$  diagonalisierbar,

das heißt es existiert eine Basis von  $W$  aus EV zu  $\psi = \varphi|_W^W$ . Wegen  $V = \text{Eig}(\varphi, \lambda_1) \oplus W$  existiert nach 11.8 eine Basis von  $V$  aus EV zu  $\varphi$ , das heißt  $\varphi$  ist diagonalisierbar.  $\square$

- Beispiel 18.24**
1.  $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -8 & 1 & 4 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} \in M(3 \times 3, \mathbb{R})$ . Es ist  $\chi_A^{min} = (t+1)^2(t-3) \Rightarrow A$  ist nicht diagonalisierbar.
  2.  $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -6 & 1 & 2 \\ 3 & -1 & -2 \end{pmatrix} \in M(3 \times 3, \mathbb{R})$ . Es ist  $\chi_A^{min} = (t+1)(t-3) \Rightarrow A$  ist diagonalisierbar.

## 19 Dualraum

In diesem Abschnitt sei  $V$  ein  $K$  Vektorraum.

**Definition 19.1 (Dualraum)**

$$V^* := \text{Hom}_K(V, K) = \{\varphi : V \rightarrow K \mid \varphi \text{ linear}\}$$

heißt der **Dualraum** von  $V$ , die Elemente aus  $V^*$  heißen **Linearformen** auf  $V$ .

**Beispiel 19.2**

1.  $K = \mathbb{R}, V = \mathbb{R}^n, \varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mapsto x_1$  ist eine Linearform auf  $\mathbb{R}^n$ .
2.  $K = \mathbb{R}, V = \mathcal{C}[0, 1] = \{f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ stetig}\}$

$$\varphi : \mathcal{C}[0, 1] \rightarrow \mathbb{R}, f \mapsto \int_0^1 f(t) dt$$

ist eine Linearform auf  $\mathcal{C}[0, 1]$

**Bemerkung+Definition 19.3**  $V$  endlichdimensional  $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$  Basis von  $V$ . Wir definieren für  $i = 1, \dots, n$  die linear Abbildung

$$v_i^* : V \rightarrow K, v_j \mapsto \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

Dann ist  $\mathcal{B}^* := (v_1^*, \dots, v_n^*)$  ist eine Basis von  $V^*$ , die **duale Basis** zu  $\mathcal{B}$ .

**Beweis** 1.  $\mathcal{B}^*$  ist linear unabhängig: Seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K, \lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^* = 0 \Rightarrow \forall i \in \{1, \dots, n\}$  ist

$$0 = \underbrace{\lambda_1 v_1^*(v_i)}_{=0} + \dots + \underbrace{\lambda_{i-1} v_{i-1}^*(v_i)}_{=0} + \underbrace{\lambda_i v_i^*(v_i)}_{=1} + \underbrace{\lambda_{i+1} v_{i+1}^*(v_i)}_{=0} + \dots + \underbrace{\lambda_n v_n^*(v_i)}_{=0} = \lambda_i$$

2.  $\mathcal{B}^*$  ist ES von  $V^*$ : Sei  $\varphi \in V^*$ . Setze  $\lambda_i := \varphi(v_i)$  für  $i = 1, \dots, n$

$$\Rightarrow (\lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^*)(v_i) = \lambda_i = \varphi(v_i), i = 1, \dots, n$$

$$\Rightarrow \varphi = \lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^*$$

□

**Anmerkung** Ist  $V$  unendlichdimensional mit Basis  $(v_i)_{i \in I}$ , dann ist  $(v_i^*)_{i \in I}$  (analog definiert) linear unabhängig, aber kein ES von  $V$ .

**Notation:**

Elemente des  $K^n$  schreiben wir im Folgenden als Spaltenvektoren. Ist  $\varphi \in (K^n)^* = \text{Hom}_K(K^n, K)$ , dann existiert nach LA1 ein eindeutig bestimmtes  $A = (a_1 \ \dots \ a_n) \in M(1 \times n, K)$  mit

$$\varphi = \tilde{A} : K^n \rightarrow K, x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mapsto (a_1 \ \dots \ a_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Es ist  $A = M_{(e_1)}^{(e_1, \dots, e_n)}(\varphi)$ . Dementsprechend schreiben wir Elemente von  $(K^n)^*$  als Zeilenvektoren.

**Beispiel 19.4**

1.  $V = K^n, \mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n) \Rightarrow \mathcal{B}^* = (e_1^*, \dots, e_n^*)$  duale Basis zu  $\mathcal{B}$  mit

$$e_i^* = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)$$

Für die Abbildung aus 19.2.1 gilt  $\varphi = e_1^* = (1, \dots, 0)$ .

2.  $K = \mathbb{R}, V = \mathbb{R}^2, \mathcal{B} = (v_1, v_2)$

`printf(„%rtext“text`