



中山大學

Lecture 8 Dynamic Programming (II)

Lecturer: Han Lin



中山大學



中山大學

树型DP

- 树型DP：在树结构上的动态规划
 - 树本身就是一种递归结构
- 很多在一般图结构上是NP难的问题，在树结构上存在多项式时间的DP算法
 - 图着色问题
 - 最小点覆盖问题
 - etc.
- 算法实现通常借助DFS过程



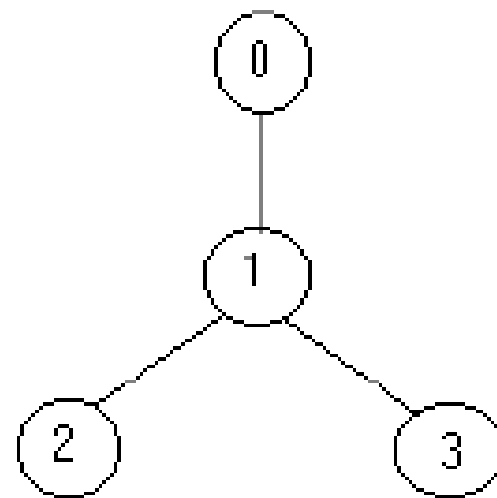
中山大學



中山大學

例题：树的最小点覆盖

- 问题描述：给出一个 n 个结点的树，要求选出其中的一些顶点，使得对于树中的每条边 (u, v) ， u 和 v 至少有一个被选中。请给出选中顶点数最少的方案。(POJ 1463)
 - 例如：右图的最佳方案为选择
顶点1.
- 如果给出的是一般的图，
则不大可能存在多项式时间的
算法.



中山大學



中山大學

思路

- 在树结构中，每个结点都是某棵子树的根
- 类似POJ1463，我们把 n 个结点分别用 $0 \sim n-1$ 编号
- 用 $\text{ans}[i][0]$ 表示：在**不选择**结点 i 的情况下，以 i 为根的子树，最少需要选择的点数；

用 $\text{ans}[i][1]$ 表示：在**选择**结点 i 的情况下，以 i 为根的子树，最少需要选择的点数。



中山大學



中山大學

动态规划方程

- $ans[i][0]$ 表示：在**不选择**结点*i*的情况下，以*i*为根的子树，最少需要选择的点数；
 $ans[i][1]$ 表示：在**选择**结点*i*的情况下，以*i*为根的子树，最少需要选择的点数。
- 当*i*是叶子时， $ans[i][0] = 0, ans[i][1] = 1$ ；
否则，
 $ans[i][0] = \sum ans[j][1]$ (对于*i*的所有子结点*j*)
 $ans[i][1] = 1 + \sum \min(ans[j][0], ans[j][1])$ (对于*i*的所有子结点*j*)

中山大學



中山大學

算法实现及复杂度

- 算法实现：利用DFS的过程，参见程序P1463.c
- 算法复杂度： $O(N)$
- 小问题：有人认为上述算法并不能称之为动态规划，你知道是什么原因吗？
 - 答案：因为没有重复的子问题.



中山大學



中山大學

状态压缩DP

- 状态压缩DP，也被称为集合DP，因为将集合压缩为一个整数而得名.
- 用于很多经典问题，如TSP等.
- 通常不能得到多项式时间的算法，但由于避免了重复计算相同的子问题，而提高了算法的性能.



中山大學



状态（子集）压缩的方法

对于集合 $S=\{0,1, 2, \dots, N-1\}$ ，在 N 较小的情况下， S 的子集 A 可以用一个 N 位二进制数 x 来表示。

表示方法：当 i 属于 A 时， x 的第 i 位为1；否则为0。

例如：当 $N=16$ 时，集合 $A=\{2, 3, 5\}$ ，可以表示为 $x=101100$ ，即十进制整数44。





中山大學

例题：图的最长路

- 问题描述：给出一个带权有向图 $G=(V, E)$ ，求图中的一条最长简单路径. (Sicily 1123)
- 如果暴力穷举所有路径，复杂度不低于 $O(N!)$



中山大學



中山大学

动态规划方程

- 状态表示：用 $ans[j][i]$ 表示以 j 点为起点，并且经过点集 i 中的点恰好一次而不经其它点的路径长度的最大值. 如果这个状态不存在，就是无穷小.
- 状态转移：
如果 i 只包含一个点， $ans[j][i] = 0$ ；
否则， $ans[j][i] = \max(graph[j][k] + ans[k][s])$
 s 表示 i 集合中去掉了 j 点的集合， k 遍历集合 s 中的点，点 j 到点 k 有边存在， $graph[j][k]$ 表示边 (j, k) 的权值.
- 最后结果便是所有 $ans[j][i]$ 的最大值.



中山大學

算法实现和复杂度

- 算法实现：见程序S1123.c，注意其中集合运算如何用位运算来实现。
 - 判断点j是否属于集合i: $i \& (1 \ll j)$
 - 在集合i中去除点j: $i - (1 \ll j)$ 或者 $i \& (\sim(1 \ll j))$
 - 在集合i中加入点j: $i | (1 \ll j)$
- 时间复杂度
 - 状态数 $O(\text{poly}(N) * 2^N)$ ，其中 $\text{poly}(N)$ 表示关于N的一个多项式。



中山大學

动态规划优化概述

- 动态规划算法的复杂度通常取决于两方面：
 - 状态数
 - 转移的花费
- 因此，动态规划算法的优化也在于两方面：
 - 减少状态数，例如在记忆化搜索中，我们不会计算无用的子问题
 - 减少转移的花费，很常见





中山大學

例题 1: 硬币问题

- 问题描述: 给出N种硬币, 每种硬币的面值为 $A[i]$, 个数为 $C[i]$ ($1 \leq i \leq N$), 问可以取到 $1 \sim M$ 中的多少个值. (POJ 1742)

基本算法:

用 $f[i][v]$ 表示价值 v 能否由前 i 种硬币取到, 能则为true, 否则为false.

状态转移方程:

$$f[i][v] = \bigvee \{f[i-1][v-k*A[i]] \mid 0 \leq k \leq C[i]\}$$

复杂度是 $O(NM * \max(C[i]))$.



中山大學



中山大學

冗余的计算

我们可以发现上述过程有大量冗余的计算.

例如, 当 $A[i]=5$, 我们要计算 $f[i][100]$, 我们会去询问 $f[i-1][95]$, $f[i-1][90]$, $f[i-1][85]$, ...

当我们要计算 $f[i][105]$ 时, 我们又会询问 $f[i-1][100]$, $f[i-1][95]$, $f[i-1][90]$, $f[i-1][85]$, ...

这种计算转移的方式导致大量重复的询问



中山大學

新的计算方式

For $i = 1 \dots N$

For $j = 1 \dots M$

If $F[i - 1, j]$ is true, $T[i, j] = C_i$. Else $T[i, j] = -1$

For $j = 1 \dots M - A_i$

If $T[i, j + A_i] = -1$ and $T[i, j] > 0$

$F[i, j + A_i] = \text{true}$

$T[i, j + A_i] = T[i, j] - 1$

复杂度 $O(NM)$!

例题2：最长上升子序列

- 问题描述：给出一个含有 n 个数的序列，求其中最长的单调递增子序列。

$O(n^2)$ 算法：

设 $A[t]$ 表示序列中的第 t 个数， $F[t]$ 表示从1到 t 这一段中以 t 结尾的最长上升子序列的长度，则有动态规划方程：

$$F[1] = 1,$$

$$F[t] = \max\{1, F[j] + 1\} \quad (j = 2, \dots, t-1, \text{ 且 } A[j] < A[t]).$$



中山大學

优化思路

假设有两个元素 $A[x]$ 和 $A[y]$, 满足

$$(1) A[x] < A[y]$$

$$(2) F[x] = F[y]$$

则 $F[y]$ 在后面的计算中是肯定不会用到的!

启示: 根据 F 的值进行分类. 对于 F 的每一个取值 k , 我们只需要保留满足 $F[t] = k$ 的所有 $A[t]$ 中的最小值. 设 $D[k]$ 记录这个值, 即 $D[k] = \min\{A[t] \mid F[t] = k\}$.

中山大學

优化后算法的主要部分

```
D[0]=-1;
D[1]=A[1];
F[1]=1;
for (i=2;i<=n;i++)
{
    j=find(D, A[i]); //找到最小的j, 使得D[j] > A[i]
    D[j]=A[i];
    F[i]=j;
}
算法复杂度O(nlogn)
```



中山大學

例题3: 最优二叉搜索树

问题描述: 见课本15.5节

$O(n^3)$ 算法:

$$w(i, j) = \sum_{l=i}^j p_l + \sum_{l=i-1}^j q_l .$$

$$e[i, j] = \begin{cases} q_{i-1} & \text{if } j = i - 1, \\ \min_{i \leq r \leq j} \{e[i, r-1] + e[r+1, j] + w(i, j)\} & \text{if } i \leq j. \end{cases}$$



中山大學



中山大學

$O(n^2)$ 算法

$$e[i, j] = \begin{cases} q_{i-1} & \text{if } j = i - 1, \\ \min_{i \leq r \leq j} \{e[i, r-1] + e[r+1, j] + w(i, j)\} & \text{if } i \leq j. \end{cases}$$

We define $root[i, j]$, for $1 \leq i \leq j \leq n$, to be the index r for which k_r is the root of an optimal binary search tree containing keys k_i, \dots, k_j .

Ex15.5-4

Knuth show that $root[i, j-1] \leq root[i, j] \leq root[i+1, j]$ for all $1 \leq i < j \leq n$.

中山大學



中山大學

四邊形不等式

这一结论的详细证明见《动态规划加速原理
之四边形不等式》



中山大學



中山大學

作业

- 编程作业:

POJ3342, Sicily1019: 树型DP

POJ2817, 2288: 状态压缩DP

POJ1742: 硬币问题

POJ2533: 最长上升子序列

POJ3709: 利用单调性进行优化的DP



中山大學



中山大學

See you next time!



中山大學