

自动控制理论（1）作业七答案

作业内容：在教材第四章内容和电子讲义的基础上，试解答以下题目。

学习目的：线性控制系统的频率响应分析

提交时间：10月31日上课文，或交电子版致网络学堂截至10月31日24时

书上 4.6, 4.7, 4.9, 4.11, 4.16, 4.22

1、书上4.6

4.6 某对象的传递函数为

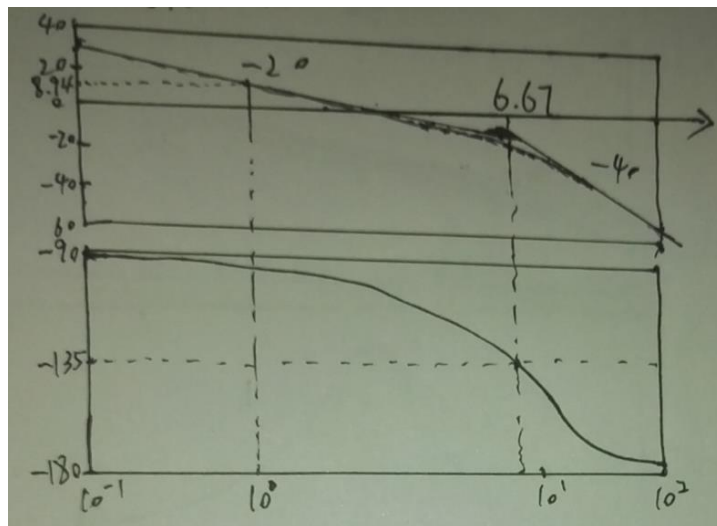
$$\frac{2.8}{s(0.15s + 1)}$$

画出它的折线对数幅频特性、对数幅频特性和对数相频特性图。

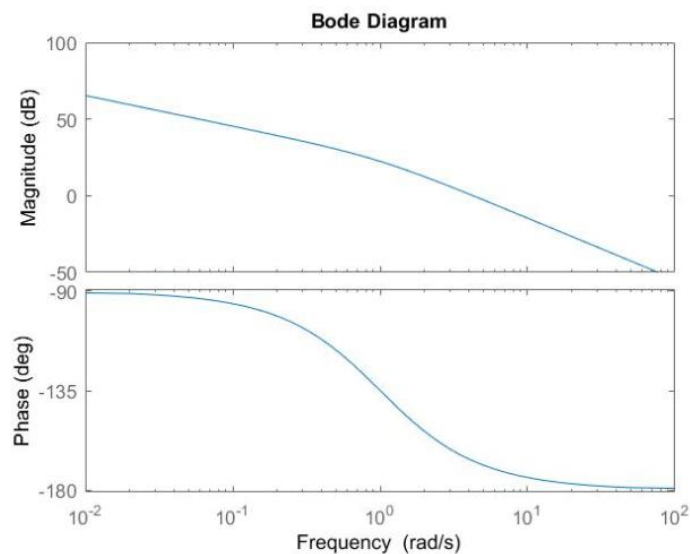
解：该对象可看作比例环节、积分环节、惯性环节串联而成。

转折频率为 $1/0.15 \approx 6.7 \text{ rad/s}$

手工作图：



Matlab作图：



2、书上4.7

4.7 某对象的传递函数为 $G(s) = \frac{2.8(\tau s+1)}{s(0.15s+1)}$ ，若（1） $\tau=0.05$ ，（2） $\tau=0.5$ 分别画出它的对数幅频和对数相频特性图。

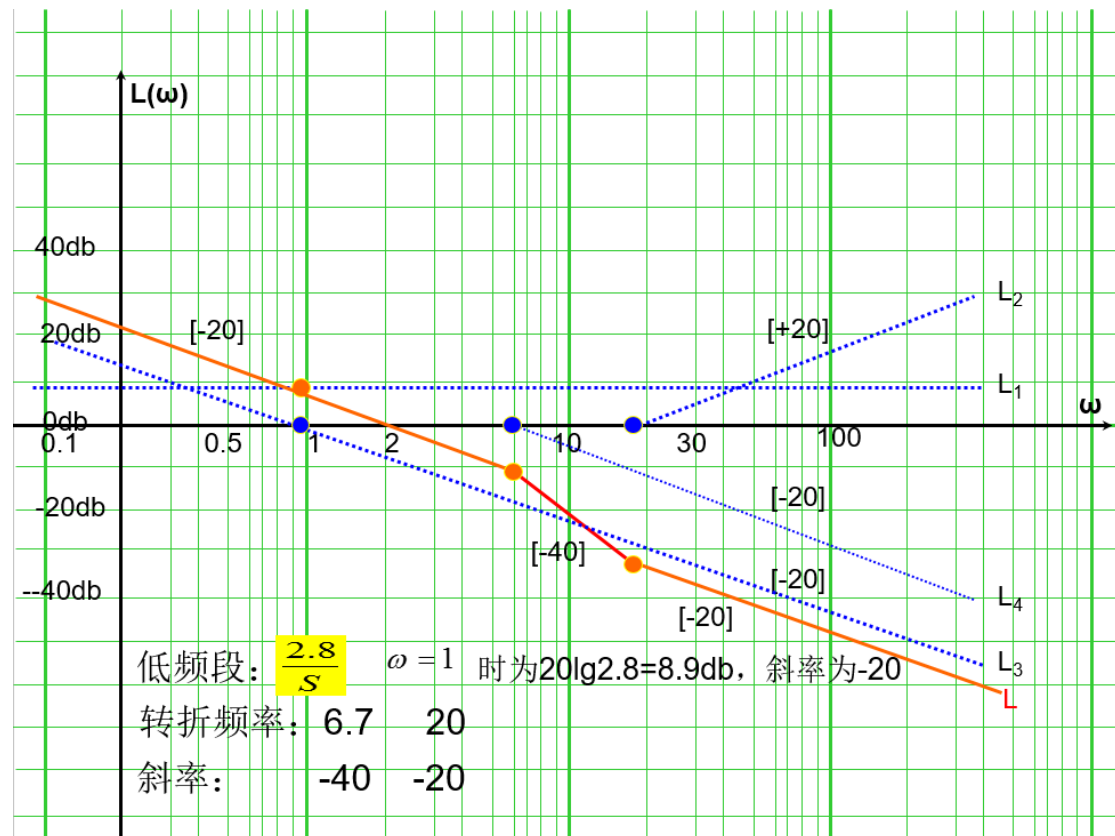
解：（1） $\tau=0.05$

该对象可看作由以下四个典型环节串联而成：

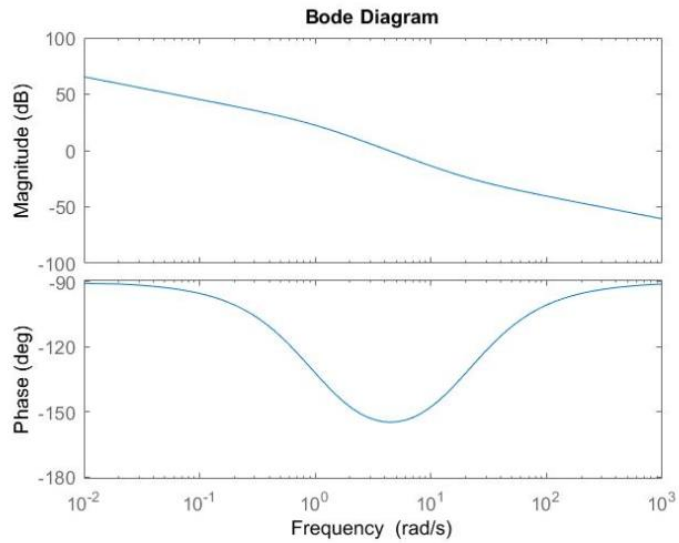
- 1)比例环节:2.8
- 2)微分环节:0.05s+1
- 3)积分环节:1/s
- 4)惯性环节:1/(0.15s+1)

转折频率为6.7、20

先分别绘制四个典型环节的对数幅频、相频曲线，然后叠加得到题述对象的对数幅频、相频曲线。



利用Matlab作图得：



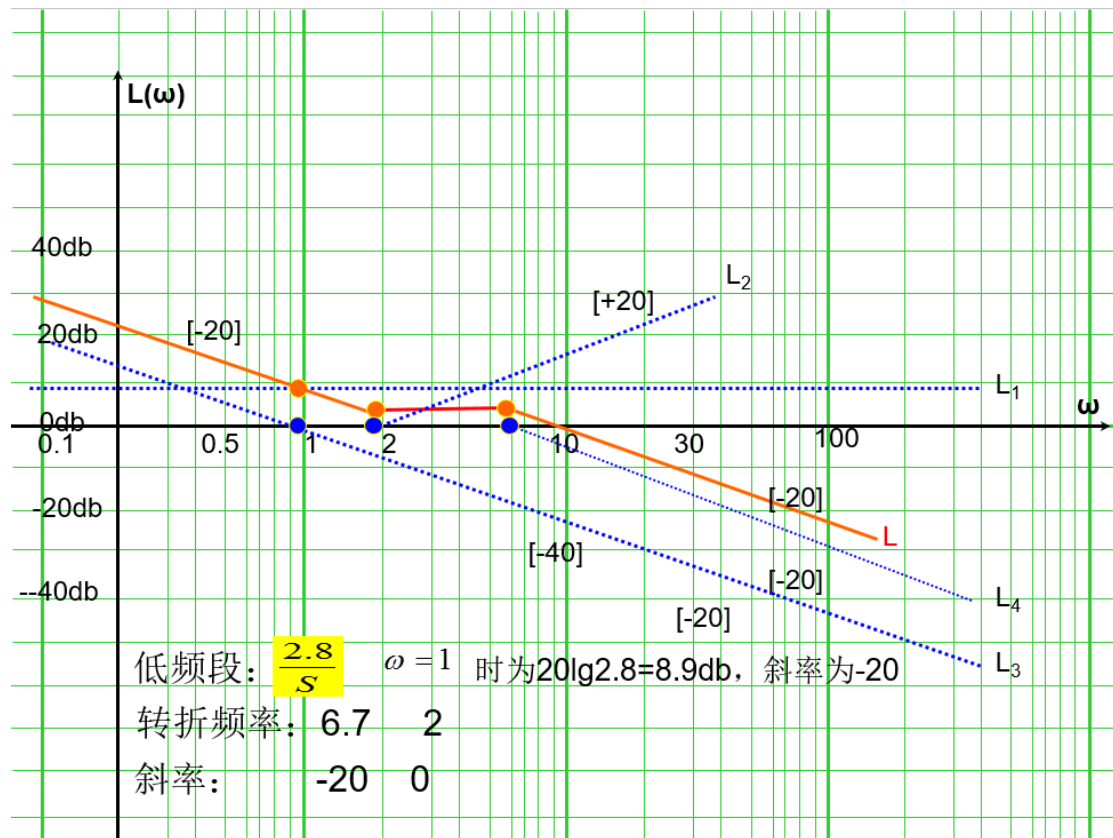
(2) $\tau=0.5$

该对象可看作由以下四个典型环节串联而成：

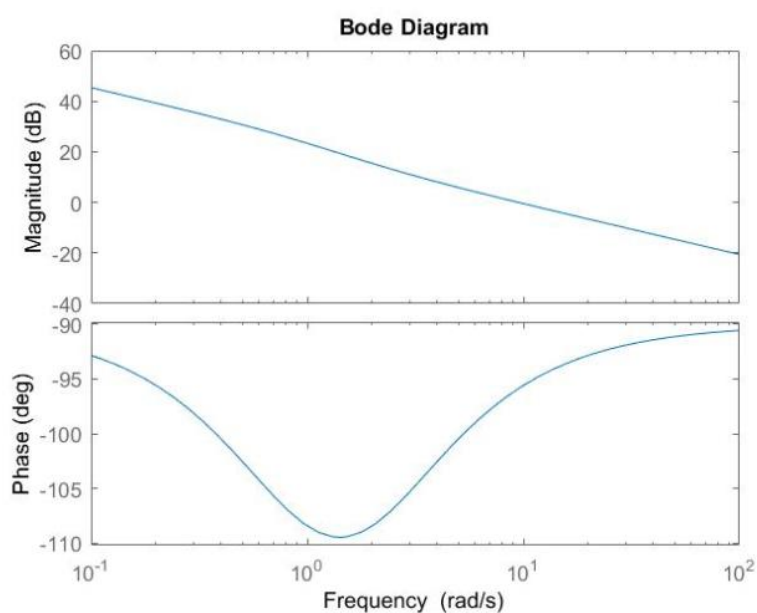
- 1)比例环节:2.8
- 2)微分环节: $0.5s+1$
- 3)积分环节: $1/s$
- 4)惯性环节: $1/(0.15s+1)$

转折频率为2、6.7

先分别绘制四个典型环节的对数幅频、相频曲线，然后叠加得到题述对象的对数幅频、相频曲线。

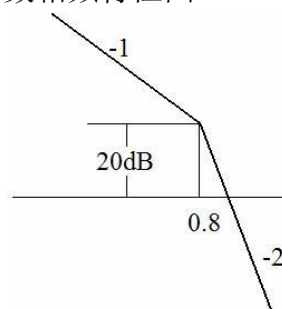


利用Matlab作图得：



3、书上4.9

4.9 某最小相位对象的折线对数幅频特性如图中所示。求它的传递函数。画出它的对数幅频特性和对数相频特性图。



解：根据对数幅频折线图的斜率及转角点分布情况，自左向右单元分解分析可知：图形第一段斜率=-1，说明对象的传递函数中包含积分放大因子 K/s ，转角频率=0.8 处斜率由-1 变为-2，说明对象的传递函数中包含惯性因子 $1/(Ts+1)$ 。由图上已知数据：

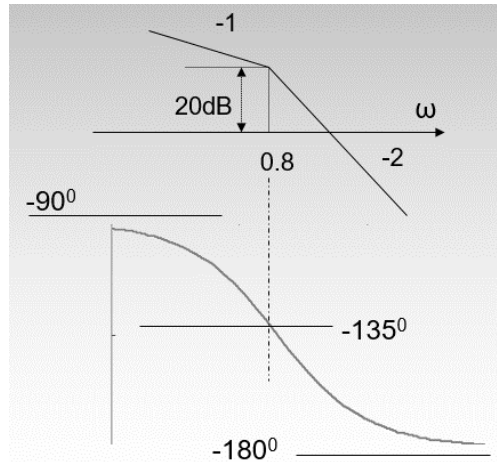
$$\text{因为有： } T = \frac{1}{\omega} = \frac{1}{0.8} = 1.25,$$

$$20 \lg \left| \frac{K}{j\omega} \right| = 20 \lg \frac{K}{\omega} = 20 \lg \frac{K}{0.8} = 20 \text{ dB}$$

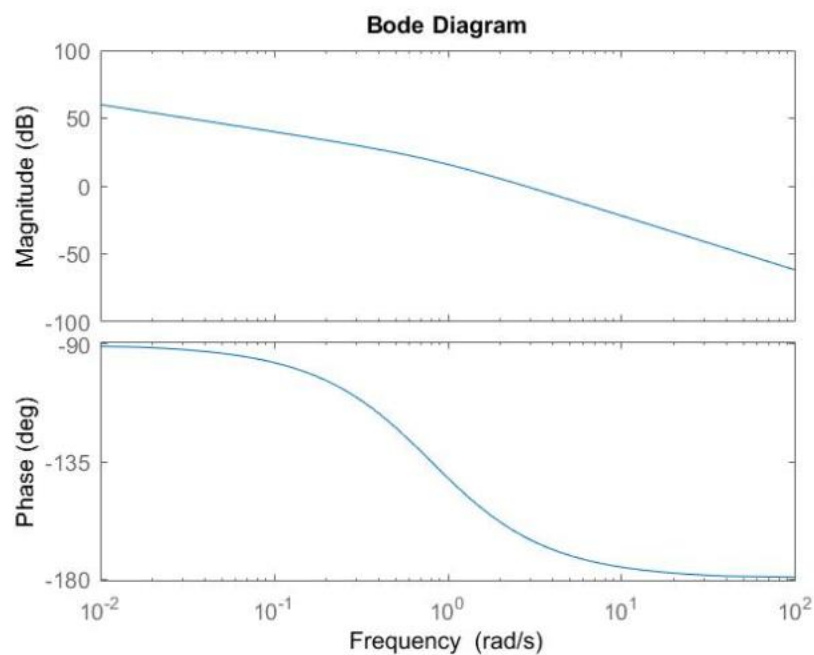
$$K = 0.8 \times 10 = 8$$

$$\text{传递函数： } G(s) = \frac{K}{s(Ts+1)} = \frac{8}{s(1.25s+1)}$$

对数相频特性图：



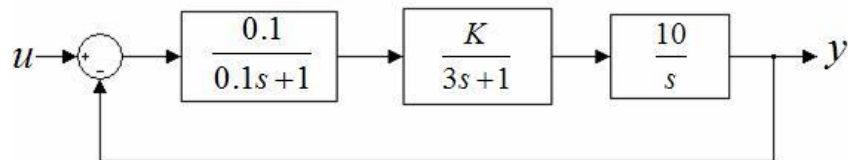
利用 Matlab 作图得：



易错点：题目给出的是折线对数幅频特性图，不是精确的对数幅频特性图，下面的解法是错误的： $20 \lg \left| \frac{K}{0.8(j1.25 \cdot 0.8 + 1)} \right| = 20 \Rightarrow K = 11.3$

4、书上4.11

4.11 图示的系统中， $K = 5$ 。

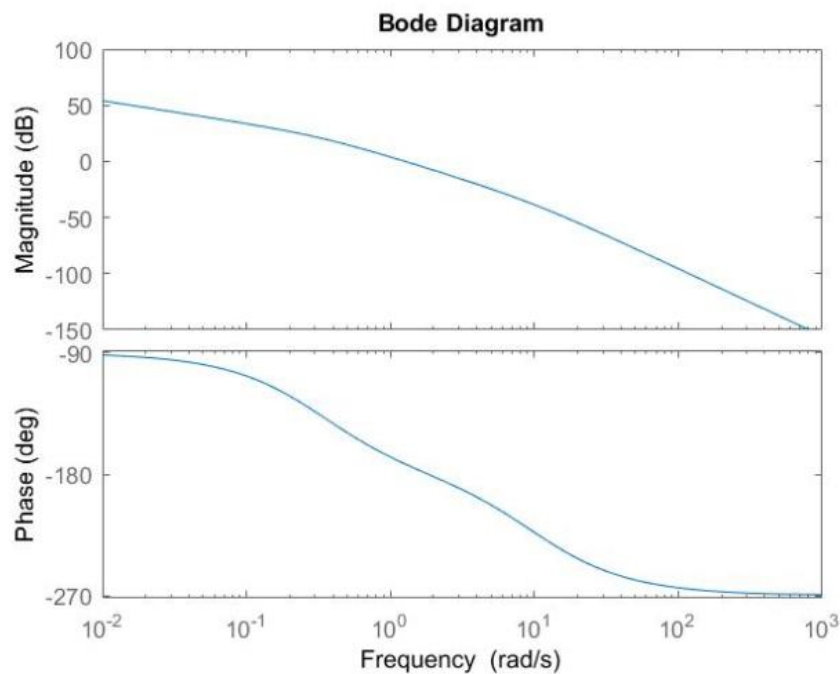


- (1) 求开环传递函数。
- (2) 画出开环对数频率特性图。
- (3) 求截止角频率 ω_c 。
- (4) 求闭环传递函数。
- (5) 写出闭环系统的微分方程。

解：（1）开环传递函数为

$$G_O(s) = \frac{5}{s(0.1s+1)(3s+1)}$$

（2）



（3）利用Matlab求得截止角频率 $\omega_c=1.2645$

（4）闭环传递函数为

$$G_C(s) = \frac{\frac{5}{0.3s^3+3.1s^2+s}}{1 + \frac{5}{0.3s^3+3.1s^2+s}} = \frac{5}{0.3s^3 + 3.1s^2 + s + 5}$$

（5）闭环系统的微分方程为

$$0.3 \frac{d^3 y(t)}{dt^3} + 3.1 \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + \frac{dy(t)}{dt} + 5y(t) = 5u(t)$$

5、书上4.16

4.16 已知图 a 的系统是最小相位的。 $Q(s)$ 的开环折线对数幅频特性如图 b 所示。求出开环传递函数 $Q(s)$ ；画出开环对数相频特性曲线；求出开环比例系数 K 和截止角频率 ω_{cut} ；求出闭环传递函数 $H(s)$ 和闭环系统的微分方程。

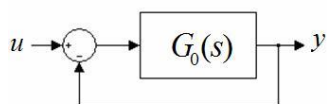


图 a

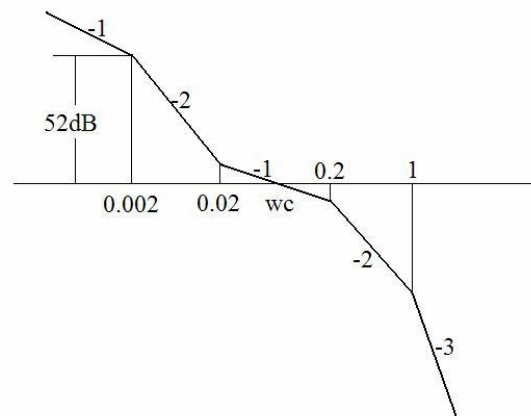


图 b

解：由伯德图的转折频率、斜率可知开环传递函数 $Q(s)$ 具有以下形式：

$$Q(s) = \frac{K(1 + 50s)}{s(1 + 500s)(1 + 5s)(1 + s)}$$

由于伯德图过点 $(0.002\text{rad/s}, 52\text{dB})$,

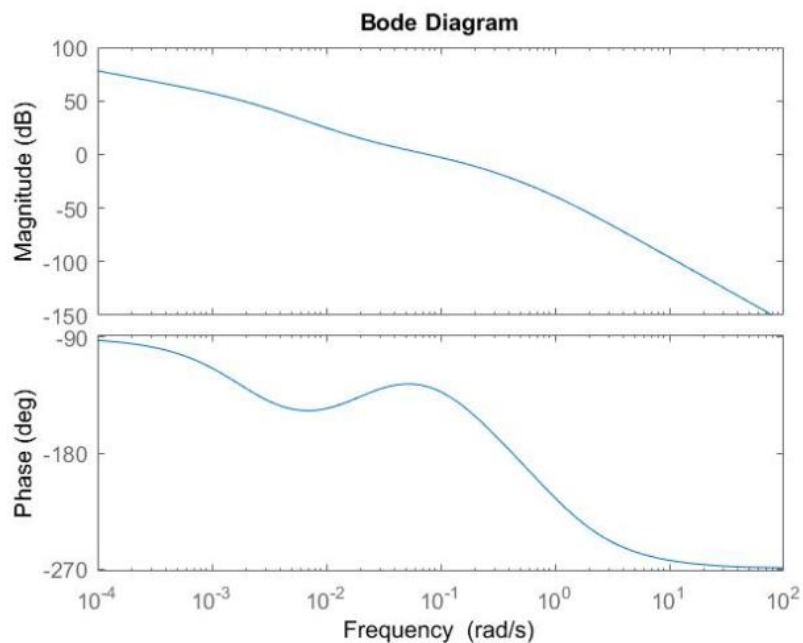
$$20 \lg \left| \frac{K}{0.002} \right| = 52\text{dB}$$

解得 $K=0.8$

故

$$Q(s) = \frac{0.8(1 + 50s)}{s(1 + 500s)(1 + 5s)(1 + s)}$$

开环对数幅频、相频特性曲线为



开环比例系数 $K=0.8$

令 $20 \lg \left| \frac{0.8 \cdot 50 \omega_{\text{cut}}}{\omega_{\text{cut}} \cdot 500 \omega_{\text{cut}}} \right| = 0$, 可近似求得截止角频率 $\omega_{\text{cut}} \approx 0.08\text{rad/s}$,

也可以使用 Matlab 求得较精确的截止角频率。

$$\text{闭环传递函数 } H(s) = \frac{0.8 + 40s}{2500s^4 + 3000s^3 + 500s^2 + 40s + 0.8}$$

闭环系统的微分方程为

$$\begin{aligned} 2500 \frac{d^4 y(t)}{dt^4} + 3000 \frac{d^3 y(t)}{dt^3} + 500 \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 40 \frac{dy(t)}{dt} + 0.8y(t) \\ = 40 \frac{du(t)}{dt} + 0.8u(t) \end{aligned}$$

6、书上4.22

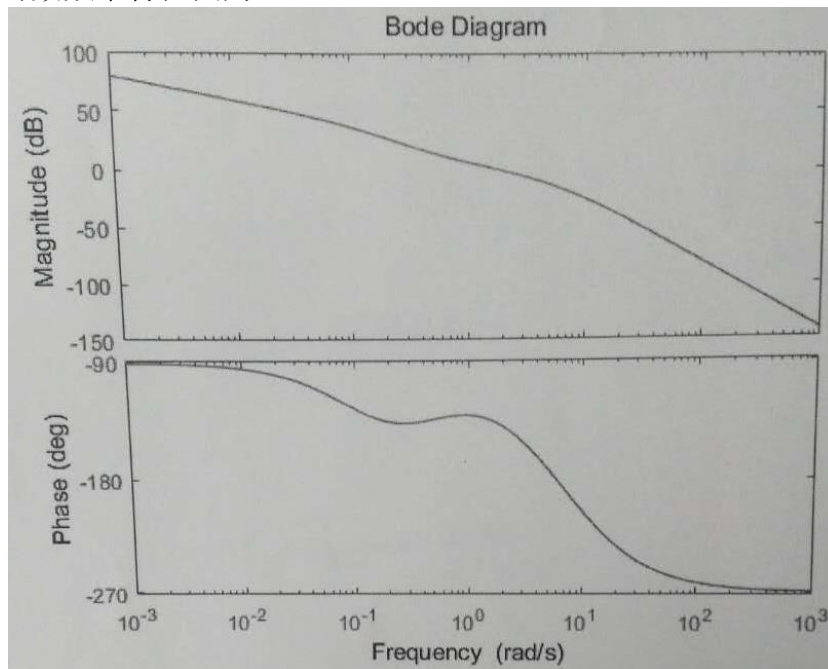
4.22 已知某系统的开环传递函数为

$$G(s) = \frac{10(2s+1)}{s(10s+1)(0.25s+1)(0.1s+1)},$$

且为单位反馈，画出其开环对数频率特性图。写出闭环传递函数及系统的微分方程。如果输入信号为 $u(t) = \sin 0.01t$ ，求静态下输出量 $y(t)$ 的表达式。

又如果 $u(t) = \sin 20t$ ，求静态下输出量 $y(t)$ 的表达式。

解：开环对数频率特性图为：



闭环传递函数为

$$H(s) = \frac{20s + 10}{0.25s^4 + 3.525s^3 + 10.35s^2 + 21s + 10}$$

系统的微分方程为

$$\begin{aligned} 0.25 \frac{d^4 y(t)}{dt^4} + 3.525 \frac{d^3 y(t)}{dt^3} + 10.35 \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 21 \frac{dy(t)}{dt} + 10y(t) \\ = 20 \frac{du(t)}{dt} + 10u(t) \end{aligned}$$

闭环系统的频率特性为

$$H(j\omega) = \frac{j20\omega + 10}{0.25\omega^4 - j3.525\omega^3 - 10.35\omega^2 + j21\omega + 10}$$

若输入信号 $u(t) = \sin 0.01t$ ，则 $\omega = 0.01$

此时

$$H(j\omega) = \frac{j20\omega + 10}{0.25\omega^4 - j3.525\omega^3 - 10.35\omega^2 + j21\omega + 10} \approx \frac{j0.2 + 10}{j0.21 + 10}$$

$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{0.2^2 + 100}}{\sqrt{0.21^2 + 100}} \approx 1$$

$$\varphi H(j\omega) \approx 0$$

静态下输出量 $y(t) \approx u(t) = \sin 0.01t$

若输入信号 $u(t) = \sin 20t$, 则 $\omega = 20$

此时

$$H(j\omega) = \frac{j20\omega + 10}{0.25\omega^4 - j3.525\omega^3 - 10.35\omega^2 + j21\omega + 10}$$

$$\approx \frac{j400 + 10}{40000 - j28200 - 4140 + j420 + 10} = \frac{j400 + 10}{35870 - j27780}$$

$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{400^2 + 100}}{\sqrt{35870^2 + 27780^2}} \approx 0.0088$$

$$\varphi H(j\omega) = \varphi(j400 + 10) - \varphi(35870 - j27780) = \arctan \frac{400}{10} - \arctan \frac{-27780}{35870}$$

$$= 1.55 \text{ rad} + 0.66 \text{ rad} = 2.21 \text{ rad} = 127^\circ$$

静态下输出量 $y(t) \approx 0.0088 \sin(20t + 127^\circ)$

也可以先画出闭环系统的对数频率特性图, 然后在图上分别找到频率分别为 0.01、20 处的幅度增益、相位增益, 然后写出静态下输出量的表达式。

