何东阳 2019011462 自96

作业要求

1. 试对问题进行建模,给出本问题的状态空间、行动集合、状态转移概率及回报,自定折现因子 γ 的 取值。

本题的状态空间可以建模为老鼠在迷宫中的位置: $s=\{s_1,s_2,\ldots,s_n\}$, 其中s可以写作s(i,j)表示为老鼠在迷宫的第i行第j列,行动集合 $A=\{up,down,left,right\}$ 表示在迷宫中的移动方向。 γ 取为0.1。

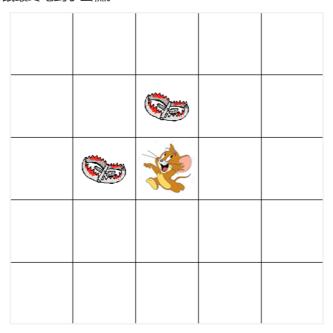
2. 任选一种强化学习方法, 编程解决上述老鼠找蛋糕问题。

我选择的是策略评价和策略更新迭代的算法:

```
# 用现有策略更新价值函数
def policy_evaluate(v, policy):
   for _ in range(100):
       now_v = np.copy(v)
       for i in range(0, 5):
           for j in range(0, 5):
               s = [i, j]
               # 如果状态结束, 就跳过
               if s == [1, 2] or s == [2, 1] or s == [2, 2]:
                   v[i][j] = r[i][j]
                   continue
               # 未结束找到最佳更新
               action = policy[i][j]
               next_state = moveOnestep(action, s[:])
               # 如果动作合法则更新矩阵
               if next_state != s:
                   v[i][j] = r[next\_state[0]][next\_state[1]] + 0.1 * now\_v[
                       next_state[0]][next_state[1]]
       print(v)
   return v
# TODO: de这个bug
# 用现有价值函数更新策略
def policy_improve(v, policy):
   for i in range(0, 5):
       for j in range(0, 5):
           rewards = {}
           s = [i, j]
           for action in range(0, 4):
               # 合法动作则更新state
               # next_state, _ = env.step(action)
               next_state = moveOnestep(action, s[:])
               # 如果原地不动则不更新
               if s == [1, 2] or s == [2, 1] or s == [2, 2]
                                                     ] or next_state == s:
```

初始的价值矩阵和策略矩阵都是全零矩阵, 经过算法迭代, 最后得到策略矩阵为: [[1, 2, 2, 1, 0], [1, 0, 0, 1, 0], [1, 0, 0, 0, 0], [2, 2, 3, 0, 0], [2, 2, 3, 0, 0]]

代入更新函数可知老鼠最终吃到了蛋糕。



3. 如果环境是动态的, 例如老鼠夹的个数和位置会随时间变化, 该如何求解这个问题? 请简述你的想法, 本 问无需编程实现。

如果环境是动态的,对算法的鲁棒性要求更高,因此需要增加策略的随机性。可以使用时序差分算法,每一步更新一次策略,并且使用 ε — greedy 的法则更新策略,平衡探索和利用。

作业总结

此次作业要求我们从零实现一个基础的强化学习算法,十分有趣,也加深了我对课堂内容的理解,我收获颇丰。