

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования.
«Рязанский государственный радиотехнический университет имени
В. Ф. Уткина»

Кафедра вычислительной и прикладной математики

Отчет
о лабораторной работе № 4
по дисциплине
«Вычислительные алгоритмы»
на тему
“Построение интерполяционных многочленов”

Выполнила: ст. гр. 343 Гаджиева А.В
Проверила:
доц. Проказникова Е.Н.
ас. Щенева Ю.Б.

Рязань 2025

Дата выполнения лабораторной работы: 6.04.2025

Задание

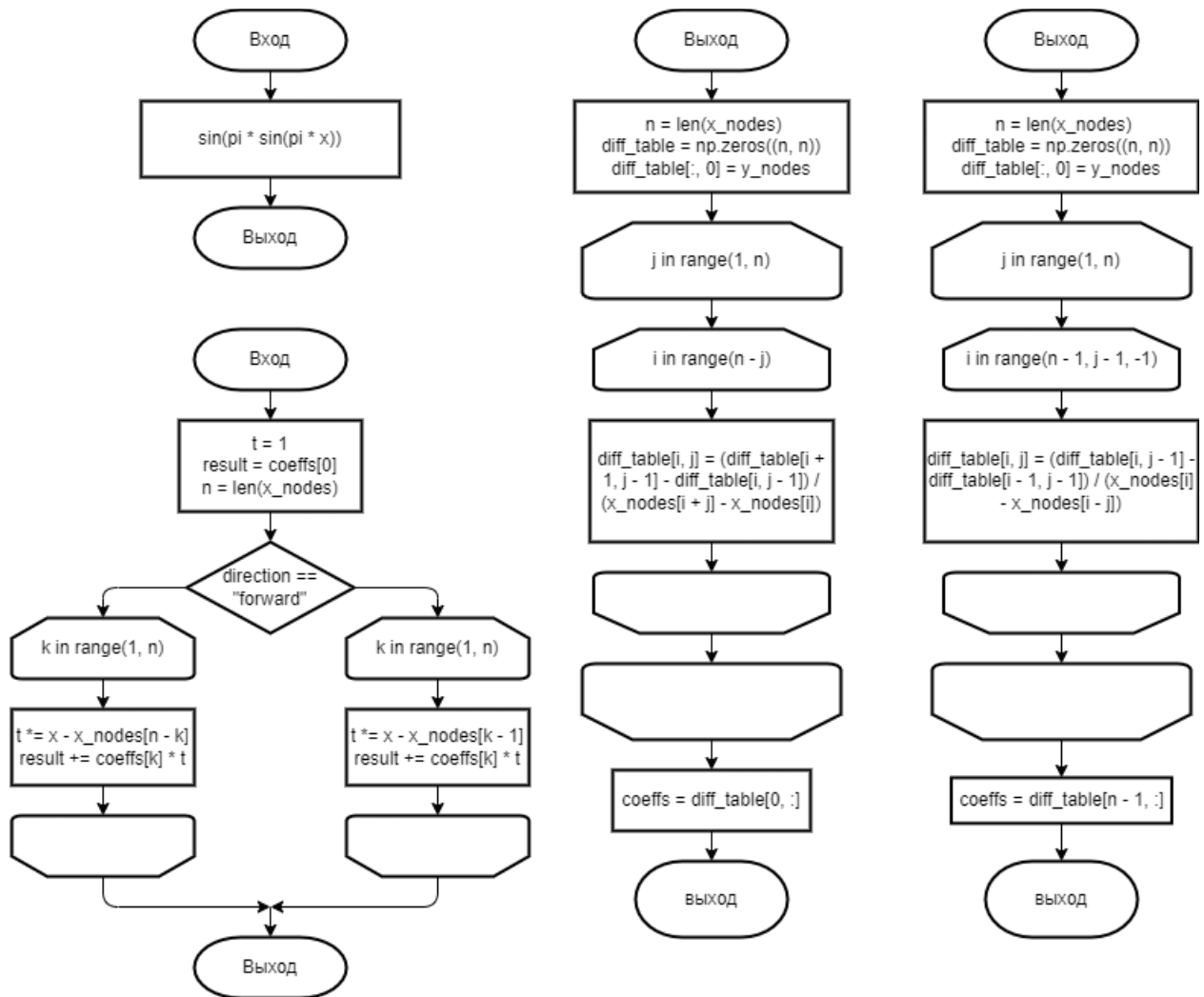
Для функции $f(x)$, заданной своими значениями в точках x_0, \dots, x_n , построить интерполяционный многочлен Ньютона с использованием разделенных разностей. Для вариантов с четными номерами использовать формулу интерполирования вперед, для вариантов с нечетными номерами - формулу интерполирования назад.

Сравнить графики аппроксимируемой функции $f(x)$ и интерполяционного многочлена внутри и за пределами отрезка интерполирования.

Построить график погрешности интерполяции. Качественно, с помощью графиков, оценить влияние на погрешность количества и расположения внутренних узлов интерполяции x_1, \dots, x_{n-1} .

0. $f(x) = \sin(\pi \sin(\pi x))$, $x_{\min}=0$, $x_{\max}=1$, $n=5$.

Схемы алгоритмов программы



Листинг кода основных методов

```

def f(self, x):
    return np.sin(np.pi * np.sin(np.pi * x))

def forward_newton(self, x_nodes, y_nodes):
    n = len(x_nodes)
    diff_table = np.zeros((n, n))

    diff_table[:, 0] = y_nodes
    for j in range(1, n):
        for i in range(n - j):
            diff_table[i, j] = (diff_table[i + 1, j - 1] - diff_table[i,
j - 1]) / (
                x_nodes[i + j] - x_nodes[i]
            )

    coeffs = diff_table[0, :]

    def inner(x):
        t = 1
        result = coeffs[0]
  
```

```

        for k in range(1, n):
            t *= x - x_nodes[k - 1]
            result += coeffs[k] * t

        return result
    return inner

def backward_newton(self, x_nodes, y_nodes):
    n = len(x_nodes)
    diff_table = np.zeros((n, n))

    diff_table[:, 0] = y_nodes
    for j in range(1, n):
        for i in range(n - 1, j - 1, -1):
            diff_table[i, j] = (diff_table[i, j - 1] - diff_table[i - 1,
j - 1]) / (
                x_nodes[i] - x_nodes[i - j]
            )

    coeffs = diff_table[n - 1, :]

    def inner(x):
        t = 1
        result = coeffs[0]
        for k in range(1, n):
            t *= x - x_nodes[n - k]
            result += coeffs[k] * t

        return result

    return inner

def calculate_and_plot(self):
    try:
        self.n = int(self.n_entry.get())
        if self.n <= 0:
            raise ValueError("Количество узлов должно быть положительным
числом.")

        x_nodes = np.linspace(self.a, self.b, self.n)
        y_nodes = self.f(x_nodes)

        forward = self.forward_newton(x_nodes, y_nodes)
        backward = self.backward_newton(x_nodes, y_nodes)

        xs = np.linspace(self.a - 0.2, self.b + 0.2, 200) # Add more
points outside interval
        ys = self.f(xs)

        # Clear the previous plot
        self.ax.clear()

        self.ax.plot(xs, ys, "-", color=self.original_color,
label="Original function")
        self.ax.plot(xs, forward(xs), "-", color=self.forward_color,
label="Forward Newton Interpolation")
        self.ax.plot(xs, backward(xs), "--", color=self.backward_color,
dashes=(5, 5), label="Backward Newton Interpolation")
        self.ax.scatter(x_nodes, y_nodes, c=self.node_color,
label="Interpolation nodes")
        self.ax.legend()

```

```

        self.ax.set_title("Newton Interpolation")
        self.ax.set_xlabel("x")
        self.ax.set_ylabel("y")
        self.ax.grid(True)

        self.canvas.draw()

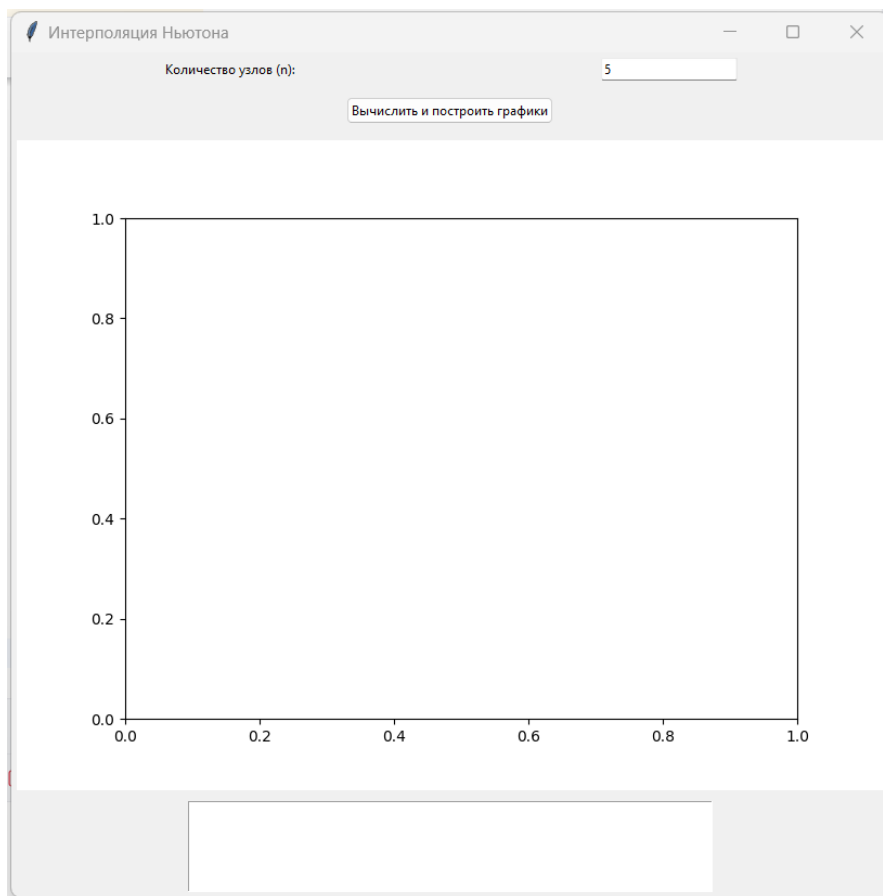
        # Display some results
        self.result_text.delete("1.0", tk.END)
        self.result_text.insert(tk.END, f"Количество узлов: {self.n}\n")
        self.result_text.insert(tk.END, f"Отрезок интерполирования:
[{self.a}, {self.b}]\n")

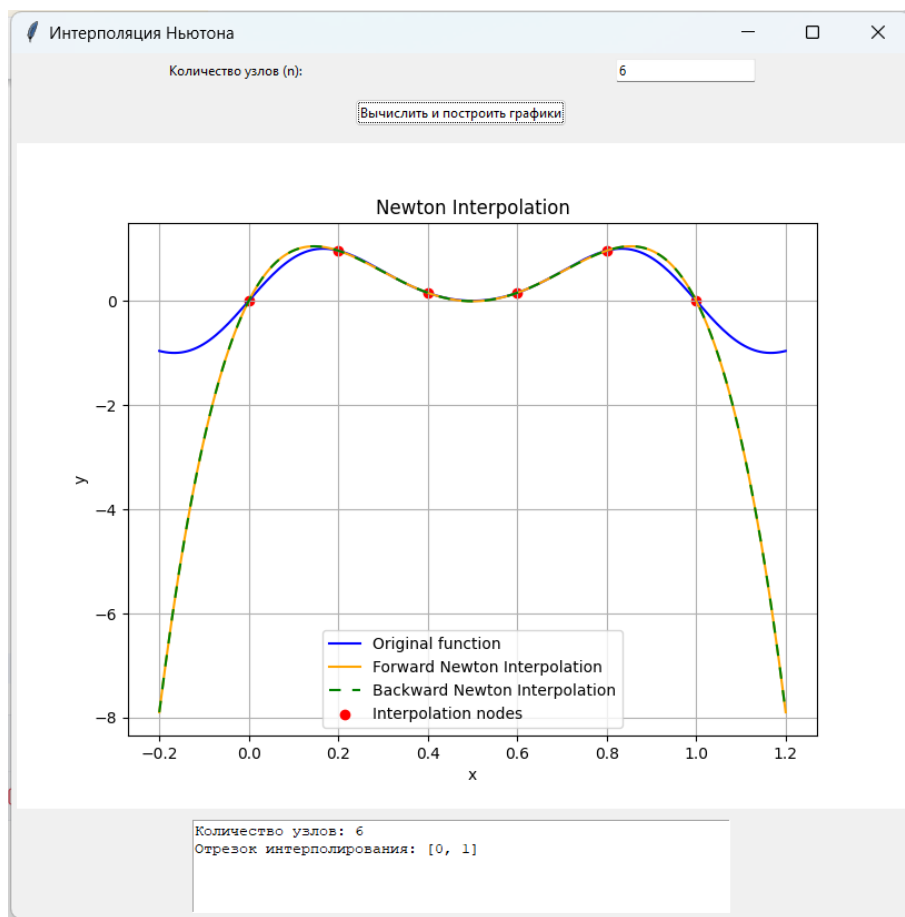
    except ValueError as e:
        tk.messagebox.showerror("Ошибка", str(e))

root = tk.Tk()
gui = NewtonInterpolatorGUI(root)
root.mainloop()

```

Графический интерфейс программы





Проверка правильности работы программы

