

Transmisión Asimétrica de Precios en el sector de la palta en Chile: Evidencia desde un modelo TVECM

Autor: Héctor Garrido Henríquez Profesor(es) Guía(s):

Dr. Sergio Contreras Espinoza

Dra. Monia Ben Kaabia

Tesis para optar al grado de Magíster en Matemática con mención en Estadística

Departamento de Estadística

Departamento de Matemática

17 de junio de 2018

Índice general

1.	Intr	oducc	ión	15
	1.1.	Introd	ucción	15
	1.2.	Antec	edentes generales	15
	1.3.	Objeti	ivo General, objetivos Específicos y preguntas de investigación .	15
		1.3.1.	Objetivo General	15
		1.3.2.	Objetivos específicos	15
	1.4.	Justifi	cación de la investigación	15
	1.5.	Estruc	etura general de la tesis	15
2.	Mai	co Te	órico	17
	2.1.	Transı	misión de precios: Transmisión Vertical y Horizonal	17
	2.2.	Asime	trías en la transmisión de precios	17
	2.3.		es económicas para el origen de asimetrías en el proceso de nisión de precios	18
		2.3.1.	Poder de mercado	18
		2.3.2.	Costos de Menú	18
		2.3.3.	Razones institucionales: Regulación del mercado	18
		2.3.4.	Costos de transporte	18
		2.3.5.	Inflación	18
		2.3.6.	Costos de búsqueda	18
		2.3.7.	Prácticas en la gestión de inventarios	18
	2.4.		cación de los tipos de asimetrías y diferentes estrategias empíri- ilizadas	18
	2.5.	Evide	ncia Internacional	
	2.6.	Evide	ncia Nacional	18

3.	El n	nercad	o de la palta	19
	3.1.	El pred	cio de la palta	19
	3.2.	Consu	mo	20
4.	Mod	delos y	contrastes utilizados en esta tesis	23
		4.0.1.	Modelos univariados de series de tiempo	23
		4.0.2.	Modelos univariados de series de tiempo	23
		4.0.3.	Contrastes de raíz unitaria/estacionariedad	24
			4.0.3.1. Contraste de Dickey-Fuller Aumentado	24
			4.0.3.2. Contraste de Phillips-Perron	25
			4.0.3.3. Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (1996)	26
			4.0.3.4. Contraste Kiatkowsky, Pesaran, Schmidt & Shin (1992)	28
		4.0.4.	Análisis de cointegración	29
			4.0.4.1. Cointegración y análisis de las relaciones de largo plazo	29
		4.0.5.	Estimación basada en la verosimilitud para el modelo VAR irrestricto	32
			4.0.5.1. Contraste de razón de verosimilitud	34
			4.0.5.2. El contraste de Ljung-Box	34
			4.0.5.3. Contrastes para Heteroscedasticidad Residual	35
			4.0.5.4. Contrastes de normalidad	35
		4.0.6.	Modelo Vectorial de Corrección del Error (VECM)	36
		4.0.7.	Estimación de un modelo VECM	37
		4.0.8.	El contraste de cointegración de Johansen	41
		4.0.9.	Estabilidad del modelo VECM	42
	4.1.	Model	o de vector de corrección del error por umbrales (TVECM)	42
		4.1.1.	Estimación del modelo TVECM	42
		4.1.2.	El contraste de Hansen & Seo (2002)	45
		4.1.3.	Función de impulso respuesta no lineal	47
	4.2.	Imputa	ación de datos faltantes a través del filtro de Kalman	47
		4.2.1.	El filtro de Kalman	47
		4.2.2.	Formulación en espacio estado de un modelo $ARIMA(p,d,q)$.	47
		4.2.3.	imputación de valores faltantes	47

5 .	Aná	lisis de	el orden	de integración de las series	49
	5.1.	Imputa	ación de v	valores perdidos	49
	5.2.	Análisi	is del orde	en de integración de las series	50
		5.2.1.	Análisis	gráfico	50
			5.2.1.1.	Análisis de las series en nivel	50
			5.2.1.2.	Análisis de las series en diferencias	50
		5.2.2.	Contrast	es de raíz unitaria	50
			5.2.2.1.	Análisis de las series en nivel	50
			5.2.2.2.	Análisis de las series en diferencias	54
6.	Resi	ultados	\mathbf{S}		57
	6.1.			del rango de cointegración y estimación del modelo ión del error	57
	6.2.	Diagná	ósticos de	modelo lineal	65
	6.3.			modelo vectorial de corrección del error por umbrales	66
	6.4.	Diagnó	ósticos de	modelo no lineal	72
7.	Bibl	iografí	ía		73

Índice de figuras

3.1.	Precio nominal de la palta en Chile	20
3.2.	Precio nominal de la palta en Chile	21
6.1.	Contrastes de Ljung-Box para diferentes especificaciones del modelo .	58
6.2.	Función de impulso respuesta: Impulso desde el precio mayorista	63
6.3.	Función de impulso respuesta: Impulso desde el precio de supermercados	64
6.4.	Residuos del modelo lineal	65
6.5.	Histograma bivariado de los residuos	66
6.6.	Contraste de Hansen & Seo (2002)	67
6.7.	Estimación del modelo TVECM. Búsqueda simultánea de β y γ	68
6.8.	Estimación del modelo TVECM Restringido. Búsqueda de γ	70

Índice de cuadros

3.1.	Precio de la palta en Chile	19
3.2.	Gasto de las familias chilenas en legumbres y hortalizas	21
4.1.	Hipótesis del contraste de Dickey-Fuller	25
5.1.	Modelos ARIMA para las series univariadas	49
5.2.	Contraste de Dickey-Fuller aumentado (con drift) $\ \ldots \ \ldots \ \ldots$	51
5.3.	Contraste de Dickey-Fuller aumentado (con tendencia) $\ \ldots \ \ldots \ \ldots$	51
5.4.	Contraste KPSS (con tendencia determinista)	52
5.5.	Contraste KPSS (sin tendencia determinista)	53
5.6.	Contraste Phillips & Perron^a (con tendencia determinista)	53
5.7.	Contraste Phillips & Perron^a (con tendencia determinista)	53
5.8.	Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (con tendencia determinista)	54
5.9.	Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (con constante) $\ \ldots \ \ldots$	54
5.10.	Contraste de Dickey-Fuller aumentado (sin drift y tendencia)	55
5.11.	Contraste KPSS (sin tendencia determinista)	55
5.12.	Contraste Phillips & Perron^a (con tendencia determinista)	55
5.13.	Contraste Phillips & Perron^a (con tendencia determinista)	55
5.14.	Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (con tendencia determinista)	56
5.15.	Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (con constante)	56
6.1.	Contraste de la <i>la traza</i> de cointegración de Johansen	59
6.2.	Contraste del $m\'{a}ximo$ $autovalor$ de cointegración de Johansen	59
6.3.	Modelo de corrección hacia el equilibrio (\mathbf{VECM}) estimado mediante método de máxima verosimilitud	60
6.4.	Contraste de homogeneidad en precios	61
6.5.	Modelo de corrección hacia el equilibrio (\mathbf{VECM}) restringido	62
6.6.	Diagnósticos del modelo	66

6.7.	Contraste de Hansen & Seo 2002	68
6.8.	Modelo TVECM sin restringir	69
6.9.	Modelo TVECM sin restringir	71

Agradecimientos

Resumen

Un primer párrafo describiendo a grandes rasgos el objetivo de la investigación. Un segundo párrafo donde se discute la metodología utilizada en el trabajo. Un tercer párrafo describiendo los principales hallazgos.

Capítulo 1

Introducción

Introducción

Un párrafo discutiendo la importancia del sector agroalimentario en Chile. Incluir por ejemplo estadísticas sobre el PIB agrícola (Incluir una figura con el pib agropecuario)

Incluir un gráfico de torta indicando cuánto gastan los chilenos en productos alimentarios.

Antecedentes generales

Objetivo General, objetivos Específicos y preguntas de investigación

Objetivo General

Analizar el mecanismo de transmisión de precios en el mercado de la palta en Chile en el período 2008-2017.

Objetivos específicos

Determinar si existe asimetría en la transmisión de precios de la palta

•

Justificación de la investigación

Estructura general de la tesis

Capítulo 2

Marco Teórico

Transmisión de precios: Transmisión Vertical y Horizonal

Asimetrías en la transmisión de precios

Si la transmisión de precios es perfecta, puede afirmarse que la elasticidad de los precios al consumidor (P_t^c) con respecto a los precios al productor (P_t^p) debe ser unitaria. Es decir:

$$\log P_t^c = \beta_0 + \beta_1 \log(P_t^p) \tag{2.2.1}$$

$$P_t^c = \exp\{\beta_0 + \log([P_t^p]^{\beta_1})\}$$
 (2.2.2)

$$P_t^c = \exp\{\beta_0\} [P_t^P]^{\beta_1} \tag{2.2.3}$$

Tal y como señalan Tiffin & Dawson (2001), si $\beta_1 = 1$, entonces el margen comercial se obtiene como $e^{\beta 0} - 1$

Meyer, J., & Cramon-Taubadel, S. (2004). Asymmetric price transmission: a survey. Journal of agricultural economics, 55(3), 581-611.

Razones económicas para el origen de asimetrías en el proceso de transmisión de precios

Poder de mercado

Costos de Menú

Razones institucionales: Regulación del mercado

Costos de transporte

Inflación

Costos de búsqueda

Prácticas en la gestión de inventarios

Clasificación de los tipos de asimetrías y diferentes estrategias empíricas utilizadas

Incluir principalmente las ideas del trabajo de Frey y Manera e incluir algunos desarrollos recientes sobre la materia, como bien pueden ser los estudios sobre transmisión de la volatilidad.

Evidencia Internacional

Evidencia Nacional

Capítulo 3

El mercado de la palta

En este capítulo se analizan algunos aspectos clave para contextualizar el mercado de la palta en Chile, desde el punto de vista tanto de la producción como del consumo.

El precio de la palta

En esta sección se describe, grosso modo, el comportamiento de los precios de la palta en Chile. Se utilizan los precios observados en la región metropolitana. Utilizando como proxy de los precios mayoristas el precio promedio ponderado de la feria Lo Valledor en Santiago y como proxy de los precios detallistas el promedio simple de los precios a supermercados¹. Los cuales corresponden a datos semanales desde el 17 de marzo de 2008 hasta el 9 de octubre de 2017. Todos ellos obtenidos desde la Oficina de Estudios y Políticas Agrarias del ministerio de Agricultura del gobierno de Chile (Odepa).

Cuadro 3.1: Precio de la palta en Chile

Statistic	N	Media	Desviación típica	Mínimo	Máximo
Precio mayoristas ^a	491	1,438.070	574.971	436.582	3,155.138
Precio supermercados b	482	1,944.681	584.564	713.445	2,996.639

^a: Precio promedio ponderado en feria Lo Valledor, región metropolitana. Fuente: Odepa.

En el cuadro 3.1 se presentan algunas estadísticas descriptivas respecto del precio de la palta por kilo. El promedio del precio de la palta para el período bajo análisis

b: Precio promedio simple en la región metropolitana. Fuente: Odepa.

 $^{^1\}mathrm{Esto}$ último debido a que no se tiene información sobre cantidades para este eslabón de la cadena

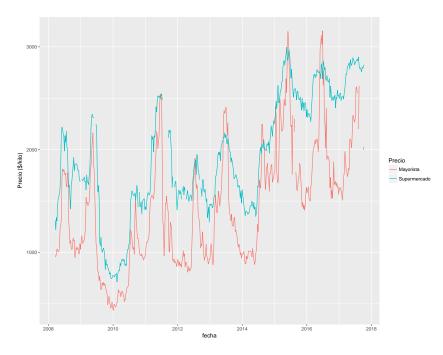


Figura 3.1: Precio nominal de la palta en Chile

es de \$ 1.438 pesos para el caso del precio para mayoristas y de \$ 1.944 para el caso de los supermercados. Una desviación típica de \$ 475 pesos para mayoristas y \$ 585 pesos para supermercados. El minimo para el caso de los supermercados corresponde a un precio de \$ 713 pesos, mientras que para los mayoristas es de \$ 437 pesos. El precio máximo observado para el período de análisis es de \$ 3.155 para el caso de los mayoristas y de \$ 2.996 para el caso de los supermercados.

La figura 3.1 muestra la evolución del precio nominal por el kilo de palta en la región metropolitana. Se observa como este ha ido creciendo a lo largo del período bajo análisis, aunque resulta llamativo como en algunos períodos cortos de tiempo, el precio mayorista ha sido mayor al precio en los supermercados.

Consumo

Una primera forma de aproximarse al consumo de la palta en Chile es utilizar como proxy la cantidad de kilos que se venden en los diferentes mercados mayoristas de Chile. Para esto se utilizan las estadísticas de arribo hacia mercados mayoristas provistos por Odepa para el período comprendido entre el año 1975 y el 2017 con una frecuencia mensual.

Se observa que para dicho período la menor cantidad de paltas puestas en los mercados mayoristas fue de 26,06 toneladas en enero de 1981, mientras que el máximo fue de 3.908 toneladas en octubre de 2014.

431980 1990 2000 2010 200

Figura 3.2: Precio nominal de la palta en Chile

En la figura 3.2 se observa como ha ocurrido un importante aumento del consumo de paltas en Chile desde mediados de la década del 2000.

Otra manera de entender el comportamiento del consumo de paltas en Chile dice relación con conocer el gasto que realizan las familias en este producto. Para ello se extrajeron los datos de la encuesta de presupuestos familiares 2013. De los cuales se presenta un resumen a continuación

Cuadro 3.2: Gasto de las familias chilenas en legumbres y hortalizas

Glosa	Gasto promedio a
otras hortalizas n.c.p	10839.3
otras hortalizas de hoja o tallo no desglosadas y n.c.p.	5839.1
papas y tubérculos frescos	5062.2
legumbres procesadas	4473.8
papas congeladas	4365
espárragos	4199.8
palta	4094
tomate	3700.9
productos derivados de la soya	3603.5
verduras congeladas	3446.7
verduras en conserva	3430.3
otras	1924.4

^a: Gasto promedio en pesos de noviembre de 2013. Fuente: Elaboración propia con datos de la encuesta de presupuestos familiares realizada por el Instituto Nacional de Estadísticas (INE).

Capítulo 4

Modelos y contrastes utilizados en esta tesis

En este capítulo se exponen los principales modelos y contrastes estadísticos utilizados en esta tesis. Se comienza por la descripción de la estimación de modelos de series de tiempo univariados según la metodología de de los contrastes de raíz unitaria univariantes que permiten realizar una exploración preliminar de los datos, para luego abordar la formulación del modelo de regresiones vectoriales autorregresivas (VAR), el modelo vectorial de corrección del error (VECM), el contraste de cointegración de Johansen, el modelo vectorial de corrección del error por umbrales (TVECM) y el contraste de Hansen y Seo (2002). Además, se aborda el problema de imputación de datos faltantes a través del filtro de Kalman.

Modelos univariados de series de tiempo

Una serie de tiempo univariada x_t es un conjunto ordenado de variables aleatorias $x_1, x_2, ...$ donde x_t es el valor que ésta toma al momento t. Cabe destacar para efectos de esta tesis , no se hace distinción entre la secuencia de variables y la realización de estas, por lo que la notación es la misma.

Modelos univariados de series de tiempo

Una serie de tiempo univariada x_t es un conjunto ordenado de variables aleatorias $x_1, x_2, ...$ donde x_t es el valor que ésta toma al momento t. Cabe destacar para efectos de esta tesis , no se hace distinción entre la secuencia de variables y la realización de estas, por lo que la notación es la misma.

Definición 4.0.1. Un proceso de ruido blanco es un proceso generador de datos ε_t tal que $\mathbb{E}(\varepsilon_t) = 0$, $\mathbb{E}(\varepsilon_t^2) = \sigma^2 \quad \forall t \ y \ \mathbb{E}(\varepsilon_t \varepsilon_\tau) \neq 0 \quad \forall t \neq \tau$. Si además se presume que $\varepsilon_t \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$, se denomina proceso de ruido blanco gaussiano

Definición 4.0.2. Una serie de tiempo x_t sigue un proceso ARMA(p,q) si

$$x_t = c + \phi x_{t-1} + \dots + \phi x_{t-p} + \varepsilon_t + \theta_1 \varepsilon_{t-1} + \dots + \theta_q \varepsilon_{t-q}$$

$$(4.0.1)$$

Donde c es una constante, p y q son enteros no negativos, $\phi_p \neq 0$, $\theta_q \neq 0$ y ε_t es un proceso de ruido blanco. El entero p determina el orden los términos autoregresivos, mientras que q determina el orden de términos de media móvil.

Utilizando el operador de rezagos L definido como $Lx_t = x_{t-1}$, el modelo puede ser expresado como

$$(1 - \phi_1 L - \dots - \phi_p L^p) x_t = c + (1 + \theta_1 L + \dots + \theta_q L^q) \varepsilon_t$$
 (4.0.2)

Definición 4.0.3. Una serie de tiempo se denomina ARIMA(p,d,q) si

$$\nabla^d x_t = (1 - B)^d x_t \tag{4.0.3}$$

es un proceso ARMA(p,q)

Existen varias maneras de estimar los parámetros de este modelo, aunque más adelante en esta tesis se muestra como estimarlo utilizando el filtro de Kalman.

Contrastes de raíz unitaria/estacionariedad

Contraste de Dickey-Fuller Aumentado

El contraste más utilizado en la investigación aplicada, dada su simplicidad, es el contraste propuesto por Dickey & Fuller (1979,1981) y . Para aplicar este contraste existen dos posibles modelos

Si y_t satisface la siguiente ecuación

$$y_t = \alpha + \rho y_{t-1} + \epsilon_t \qquad (t = 1, ..., n)$$
 (4.0.4)

Donde $\epsilon_t \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$.

Si y_t satisface la siguiente ecuación

Como puede observarse en el cuadro 4.1, existen 3 estadísticos, Φ_1 , Φ_2 y Φ_3 , y sus respectivas hipótesis que pueden ser utilizados. Mientras Φ_1

$$y_t = \alpha + \beta \left(t - 1 - \frac{1}{2}n \right) + \rho y_{t-1} + \epsilon_t \qquad (t = 1, ..., n)$$
 (4.0.5)

Donde $\epsilon_t \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$.

Cuadro 4.1: Hipótesis del contraste de Dickey-Fuller

Estadístico	\mathcal{H}_0	\mathcal{H}_a		
$ au \ \Phi_1 \ \Phi_2 \ \Phi_3$	$ \rho = 1 (\alpha, \rho) = (0, 1) (\alpha, \beta, \rho) = (0, 0, 1) (\alpha, \beta, \rho) = (\alpha, 0, 1) $	$\rho = 0$ $(\alpha, \rho) \neq (0, 1)$ $(\alpha, \beta, \rho) \neq (0, 0, 1)$ $(\alpha, \beta, \rho) \neq (\alpha, 0, 1)$		

Fuente: Elaboración propia basado en Dickey y Fuller (1981)

Contraste de Phillips-Perron

De manera similar al contraste anterior Phillips & Perron (1988) proponen un contraste no paramétrico para la hipótesis nula de raíz unitaria. A diferencia del contraste de Dickey Fuller este contraste resiste dependencia débil y heteroscedasticidad del término de error. El contraste está construido sobre la base de las siguientes formas funcionales:

$$y_t = \mu + \alpha y_{t-1} + \varepsilon_t, \tag{4.0.6}$$

$$y_t = \mu + \beta \left(t - \frac{1}{2}T \right) + \alpha y_{t-1} + \varepsilon_t \tag{4.0.7}$$

Luego de esto definen los siguientes estadísticos de prueba:

$$Z(\hat{\alpha}) = T(\hat{\alpha} - 1) - \hat{\lambda}/\bar{m}_{yy}, \tag{4.0.8}$$

$$Z(\tau_{\hat{\alpha}}) = (\hat{s}/\hat{\sigma}T_l)t_{\hat{\alpha}} - \hat{\lambda}'\hat{\sigma}T_l/\bar{m}_{yy}^{1/2}, \tag{4.0.9}$$

$$Z(\tau_{\hat{\mu}}) = (\hat{s}/\hat{\sigma}_{Tl})t_{\hat{\mu}} + \hat{\lambda}'\hat{\sigma}_{Tl}m_y/\bar{m}_{yy}^{1/2}m_{yy}^{1/2}$$
(4.0.10)

Donde $\bar{m}_{yy} = T^{-2} \sum (y_t - \bar{y})^2$, $m_{yy} = T^{-2} \sum y_t^2$, $m_y = T^{-3/2} \sum y_t$ y $\hat{\lambda} = \frac{1}{2} (\hat{\sigma}_{Tl}^2 - \hat{s}^2)$, donde $\hat{\sigma}^2$ es la varianza muestral de los residuos, $\hat{\lambda}' = \hat{\lambda}/\hat{\sigma}_{Tl}^2$. Luego, la varianza de largo plazo es estimada de la siguiente forma:

$$\hat{\sigma}_{Tl}^2 = T^{-1} \sum_{t=1}^T \hat{\varepsilon}_t^2 + 2T^{-1} \sum_{s=1}^l w_{sl} \sum_{t=s+1}^T \hat{\varepsilon}_t \hat{\varepsilon}_{t-s}$$
 (4.0.11)

Donde $w_{sl} = 1 - s/(l+1)$

De manera similar, el contraste permite la inclusión de una tendencia determinista, modificando los estadísticos de prueba de la siguiente manera:

$$Z(\tilde{\alpha}) = T(\hat{\alpha} - 1) - \hat{\lambda}/M,\tag{4.0.12}$$

$$Z(t_{\tilde{\alpha}}) = (\tilde{s}/\tilde{\sigma}_{Tl})t_{\tilde{\alpha}} - \tilde{\lambda}'\tilde{\sigma}_{Tl}/M^{1/2}, \tag{4.0.13}$$

$$Z(t_{\tilde{\mu}}) = (\tilde{s}/\tilde{\sigma}_{Tl})t_{\tilde{\mu}} - \tilde{\lambda}'\tilde{\sigma}_{Tl}m_y/M^{1/2}(M + m_y^2)^{1/2}, \tag{4.0.14}$$

$$Z(t_{\tilde{\beta}}) = (\tilde{s}/\tilde{\sigma}_{Tl})t_{\tilde{\beta}} - \tilde{\lambda}'\tilde{\sigma}_{Tl}\left(\frac{1}{2}m_y - m_{ty}\right)/(M/12)^{1/2}\bar{m}_{yy}^{1/2}$$
(4.0.15)

Donde m_y , \bar{m}_{yy} , $\tilde{\lambda}$, $\tilde{\lambda}'$ y $\tilde{\sigma}_{Tl}$ son definidos al igual que en las ecuaciones 4.0.8 a 4.0.10 y $m_{ty} = T^{5/2} \sum t_{yt}$, $t_{\tilde{\mu}}$, $t_{\tilde{\beta}}$ y $t_{\tilde{\alpha}}$ son los estadísticos t de $\tilde{\mu}$, $\tilde{\alpha}$ y $\tilde{\beta}$, respectivamente. Por último la constante $M = (1 - T^{-2})m_{yy} - 12m_{ty}^2 + 12(1 + T^{-1})m_{ty}m_y - (4 + 6T^{-1} + 2T^{-2})m_y^2$

Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (1996)

Un defecto de los contrastes de raíz unitaria recién expuestos es su baja potencia si el verdadero proceso generador de datos es AR(1) cuyo coeficiente sea cercano a uno. Para mejorar la potencia de estos contrastes, Elliott, Rothenberg & Stock (1996) propusieron quitar los términos deterministas de lae serie de tiempo. Los autores desarrollaron unos contrastes de punto-óptimo factible, denotados por P_T^{μ} y P_T^{τ} , los cuales toman en cuenta posibles problemas de autocorrelación en el término de error. El segundo contraste es denotado omo el DF - GLS, el cual consiste en una modificación del contraste de Dickey-Fuller Aumentado. Se asume la siguiente forma para el proceso generador de los datos:

$$y_t = d_t + u_t (4.0.16)$$

$$u_t = au_{t-1} + v_t (4.0.17)$$

Donde $d_t = \beta' z_t$ representa a los componentes determinísticos, v_t es un proceso de error estacionario de media cero. En el caso en que a = 1, las ecuaciones 4.0.16 y 4.0.17 implican que el proceso es I(1), mientras que si |a| < 1 significa que la serie es estacionaria.

Entonces el estadístico de punto óptimo factible será

$$P_T = \frac{S(a=\bar{a}) - \bar{a}S(a=1)}{\hat{\omega}^2}$$
 (4.0.18)

Donde $S(a = \bar{a})$ y S(a = 1) son las sumas de cuadrados residuales de una regresión de mínimos cuadrados de y_a sobre Z_a con

$$y_a = (y_1, y_2 - ay_1, ..., y_T - ay_{T-1}), (4.0.19)$$

$$Z_a = (z_1, z_2 - az_1, ..., z_T - az_{T-1})$$
 (4.0.20)

Por lo tanto, y_a es un vector columna T-dimensional y \mathbf{Z}_a defin una matriz de dimensiones $T \times q$. El estimador para la varianza del proceso de error v_t puede ser estimado como

$$\hat{\omega} = \frac{\hat{\sigma}_v^2}{(1 - \sum_{i=1}^p \hat{a}^i)^2} \tag{4.0.21}$$

Donde $\hat{\sigma}_v^2$ y \hat{a}_i para i=1,..,p son tomados desde la regresión de mínimos cuadrados auxiliar.

$$\Delta y_t = a_0 + a_1 \Delta y_{t-1} + \dots + \Delta y_{t-p} + a_{p+1} + v_t \tag{4.0.22}$$

Finalmente, la cantidad escalar \bar{a} es fijada como $\bar{a}=1+\frac{\bar{c}}{T}$, donde \bar{c} denota una constante. Dependiendo de los términos deteministas incluidos originalmente, el valor de \bar{c} será -7 para el caso de una constante, mientras que será de -13.5 en el caso de que se presente una tendencia lineal.

A continuación Elliot et al (1996) han propuesto otro contraste basado en el contrase de Dickey Fuller, el cuál es un estadístico para probar $\alpha_0 = 0$ basados en el siguiente

modelo.

$$\Delta y_t^d = \alpha_0 y_{t-1}^d + \alpha_1 \Delta_{t-1}^d + \dots + \alpha_p \Delta_{t-p}^d + \varepsilon_t$$
 (4.0.23)

Donde y_t^d son los residuos en la regresión auxiliar $y_t^d \equiv y_t - \hat{\boldsymbol{\beta}} \boldsymbol{z_t}$.

Contraste Kiatkowsky, Pesaran, Schmidt & Shin (1992)

Este contraste está pensando para detectar ya sea estacionariedad en tendencia o en nivel. A diferencia de los contrastes anteriores donde la hipótesis nula implicaba afirmar la presencia de una raíz unitaria, en este caso, la hipótesis nula dice relación con que el proceso sea estacionario. Para construir el contraste se considera el siguiente modelo de base:

$$y_t = \zeta t + r_t + \varepsilon_t \tag{4.0.24}$$

$$r_t = r_{t-1} + u_t (4.0.25)$$

Donde r_t es una caminata aleatoria y el término de error se asume i.i.d $(0, \sigma_u^2)$. La hipótesis nula de este contraste consiste en afirmar que $\mathcal{H}_0: \sigma_u^2 = 0$, en cuyo caso, la tendencia r_t sería igualmente una tendencia determinista en lugar de estocástica.

Para construir el estadístico de prueba se sigue el siguiente procedimiento: i) se realiza una regresión de y_t sobre una constante o bien sobre una tendencia lineal y una constante, dependiendo de si se desea contrastar la hipótesis de estacionariedad en nivel o en pendiente. Luego se calcula la suma parcial de los residuos $\hat{\varepsilon}_t$ de la regresión como

$$S_t = \sum_{i=1}^t \hat{\varepsilon}_i, \qquad t = 1, 2, ..., T$$
 (4.0.26)

El estadístico de prueba está definido como

$$LM = \frac{\sum_{t=1}^{T} S_t^2}{\hat{\sigma}_{\varepsilon}^2} \tag{4.0.27}$$

Donde $\hat{\sigma}_{\varepsilon}^2$ es una estimación de la varianza del error a un paso. Los autores sugieren

utiliza una ventana de Bartlett w(s, l) = 1 - s/(l + 1) como una función que da un peso optimo para calcular la varianza de largo plazo, esto es

$$\hat{\sigma}_{\varepsilon}^{2} = s^{2}(l) = T^{-1} \sum_{t=1}^{T} \hat{\varepsilon}_{t}^{2} + 2T - 1 \sum_{s=1}^{l} 1 - \frac{s}{l+1} \sum_{t=s+1}^{T} \hat{\varepsilon}_{t} \hat{\varepsilon}_{t-1}$$
 (4.0.28)

Análisis de cointegración

Cointegración y análisis de las relaciones de largo plazo

Apuntes de Farías (2017a)

Dutoit et al. (2010, p. 15) define la transmi- sión en este contexto como "(...) la relación entre los precios de dos mercados relacio- nados; por ejemplo, entre el precio interna- cional de un producto y su precio doméstico

En econometría, la estimación de las re-laciones entre variables que presentan tendencia reviste complejidad, porque su estructura puede provocar que se consideren significativas relaciones comple- tamente espurias (Granger y Newbold, 1974)

Estas técnicas (cointegración) corresponden a los modelos de cointegración, que en la actualidad son utilizados con frecuencia en los estudios de transmisión de precios (aná- lisis horizontal) y de transferencia de costos (análisis vertical)

En este caso, Π pue- de ser factorizado en una matriz $\alpha \beta'$, donde α es una matriz de dimensión $n \times r$ que re- presenta la velocidad de ajuste al equilibro, mientras que β es una matriz de dimensión $n \times r$ que representa los coeficientes de largo plazo

Apuntes de Juselius

- The time series describing cumulated trend-adjusted shocks is usually called a stochas- tic trend. It is a cumulation of random shocks with zero mean and constant variance. If
- with a linear deterministic trend component. Thus, the difference between a stochastic and deterministic trend is that the increments of a stochastic trend change randomly, whereas those of a deterministic trend are constant over time.
- It is easy to see that if inflation rate is I(1) with a non-zero mean, then prices will contain a integrated twice cumulated of order stochastic two, or in trend, t s=1 notation i=1 s i . pt We say I(2). that trend-adjusted prices are

- We shall argue below that, unless a unit root is given a structural interpretation, the choice of one representation or the other is as such not very important, as long as there is consistency between the economic analysis and the choice. However, from an econometric point of view the choice between the two representations is usually crucial for the whole empirical analysis and should therefore be carefully considered.
- variable. Because a cointegrating relation does not necessarily correspond to an interpretable economic relation, we make a further distinction between the statistical concept of a 'cointegration relation' and the economic concept of a 'long-run equilibrium relation'.
- say second that stochastic the distinction trend, between u2i, as a long-run a long-run and structural medium-run trend stochastic or not. trend Thus,in one this might case is between an I(1) stochastic trend with no linear trend and a near I(1) stochastic trend with a linear trend.

Definición 4.0.4. Sea $\{\mathbf{x}_t\}$ un proceso estocástico para t = ..., -1, 0, 1, 2, ... Si

$$\mathbb{E}[\mathbf{x}_t] = -\infty < \mu < \infty \tag{4.0.29}$$

$$\mathbb{E}[\mathbf{x}_t - \mu]^2 = \mathbf{\Sigma}_0 < \infty \qquad \forall t \tag{4.0.30}$$

$$\mathbb{E}[(\mathbf{x}_t - \mu)(\mathbf{x}_{t+h} - \mu)] = \mathbf{\Sigma}_h \qquad \forall t \ y \ h$$
 (4.0.31)

Entonces \mathbf{x}_t es debilmente estacionario. La estacionariedad estricta requiere que la distribución de $(x_{t1},...,x_{tk})$ es la misma que $(x_{t1+h},...,x_{tk+h})$ para h = ..., -1, 0, 1, 2, ...

for time t based on the available information at time t_1 . For example, a VAR model with autocorrelated and or heteroscedastic residuals would describe agents that do not use all information in the data as efficiently as possible. This is because by including the

For example, a VAR model with autocorrelated and or heteroscedastic residuals would describe agents that do not use all information in the data as efficiently as possible.

Simulation studies have shown that valid statistical inference is sensitive to violation of some of the assumptions, such as parameter non-constancy, autocorrelated residu-

als (the higher, the worse) and skewed residuals, while quite robust to others, such as excess kurtosis and residual heteroscedasticity. This will be discussed in more detail in

- the use of intervention dummies to account for significant political or institutional events during the sample; • conditioning on weakly or strongly exogenous variables;
- checking the measurements of the chosen variables; changing the sample period to avoid fundamental regime shift or splitting the sample into more homogenous periods.

and the model has been extended to contain Dt, a vector of deterministic components, such as a constant, seasonal dummies and intervention dummies. The autoregressive for- mulation is useful for expressing hypotheses on economic behaviour, whereas the moving average representation is useful when examining the properties of the proces.

Si asumimos un modelo VAR(2) bi-dimensional

$$(\mathbf{I} - \mathbf{\Pi}_1 L - \mathbf{\Pi}_2 L^2) \mathbf{x}_t = \mathbf{\Phi} \mathbf{D}_t + \varepsilon_t \tag{4.0.32}$$

La función características es entonces

$$\Pi(z) = \mathbf{I} - \begin{bmatrix} \pi_{1,11} & \pi_{1,12} \\ \pi_{1,21} & \pi_{1,22} \end{bmatrix} z - \begin{bmatrix} \pi_{2,11} & \pi_{2,12} \\ \pi_{2,21} & \pi_{2,22} \end{bmatrix} z^{2}$$

$$= \mathbf{I} - \begin{bmatrix} \pi_{1,11}z & \pi_{1,12}z \\ \pi_{1,21}z & \pi_{1,22}z \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \pi_{2,11}z^{2} & \pi_{2,12}z^{2} \\ \pi_{2,21}z^{2} & \pi_{2,22}z^{2} \end{bmatrix}$$
(4.0.33)

$$= \mathbf{I} - \begin{bmatrix} \pi_{1,11}z & \pi_{1,12}z \\ \pi_{1,21}z & \pi_{1,22}z \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \pi_{2,11}z^2 & \pi_{2,12}z^2 \\ \pi_{2,21}z^2 & \pi_{2,22}z^2 \end{bmatrix}$$
(4.0.34)

$$= \begin{bmatrix} (1 - \pi_{1,11}z - \pi_{2,11}z^2) & (-\pi_{1,12}z - \pi_{2,12}z^2) \\ (-\pi_{1,21}z - \pi_{2,21}z^2) & (1 - \pi_{1,22}z - \pi_{2,22}z^2) \end{bmatrix}$$
(4.0.35)

у

$$|\mathbf{\Pi}(z)| = (1 - \pi_{1,11}z - \pi_{2,11}z^2)(1 - \pi_{1,22}z - \pi_{2,22}z^2) - (\pi_{1,12}z + \pi_{2,12}z^2)(\pi_{1,21}z + \pi_{2,21}z^2)$$
(4.0.36)

$$=1-a_1z-a_2z^2-a_3z^3-a_4z^4 (4.0.37)$$

$$= (1 - \rho_1 z)(1 - \rho_2 z)(1 - \rho_3 z)(1 - \rho_4 z)$$
(4.0.38)

El determinante entrega información valiosa sobre el comportamiento dinámico del

proceso.

Luego

$$\mathbf{x}_{t} = \frac{\mathbf{\Pi}^{a}(L)(\mathbf{\Phi}\mathbf{D}_{t} + \varepsilon_{t})}{(1 - \rho_{1}z)(1 - \rho_{2}z)(1 - \rho_{3}z)(1 - \rho_{4}z)} + \tilde{\mathbf{X}}^{0}, \qquad t = 1, ..., T$$

$$= \left(\frac{\mathbf{\Pi}_{1}^{a}L + \mathbf{\Pi}_{2}^{a}L^{2}}{(1 - \rho_{2}z)(1 - \rho_{3}z)(1 - \rho_{4}z)}\right) \left(\frac{\varepsilon_{t} + \mathbf{\Phi}D_{t}}{(1 - \rho_{1}L)}\right) + \tilde{\mathbf{X}}^{0}, \qquad t = 1, ..., T \quad (4.0.40)$$

Estimación basada en la verosimilitud para el modelo VAR irrestricto

Cuando el modelo no tiene restricciones sobre sus parámetros (como las que pueden surgir debido a la presencia de raíces unitarias) el modelo puede estimarse por MCO, caso que coincide con el estimador de *Full information maximum likelihood*

Si escribimos el modelo en su versión apilada

$$\mathbf{x}_t = \mathbf{B}' \mathbf{Z}_t + \varepsilon_t, \qquad t = 1, ..., T \tag{4.0.41}$$

$$\varepsilon_t \sim IN_p(\mathbf{0}, \mathbf{\Omega})$$
 (4.0.42)

Donde:

$$lacksquare B'=[\mu_0,\Pi_1,\Pi_2,...,\Pi_k]$$

$$\bullet \ \mathbf{Z'}_t = \left[\mathbf{1}, \mathbf{x'_{t-1}}, \mathbf{x'_{t-2}}, ..., \mathbf{x'_{t-k}}\right]$$

$$\quad \blacksquare \ \, \mathbf{X}^0 = \left[\mathbf{x_0'}, \mathbf{x_{-1}'}, ..., \mathbf{x_{-k+1}'}\right]$$

La función de verosimilitud será la siguiente:

$$\log L(\boldsymbol{B}, \boldsymbol{\Omega}, \boldsymbol{X}) = -T \frac{p}{2} \log(2\pi) - T \frac{1}{2} \log |\boldsymbol{\Omega}| - \frac{1}{2} \sum_{t=1}^{T} (\mathbf{x_t} - \mathbf{B}' \mathbf{Z_t})' \boldsymbol{\Omega}^{-1} (\mathbf{x_t} - \mathbf{B}' \mathbf{Z_t})$$
(4.0.43)

Si calculamos $\frac{\partial \log L}{\partial \mathbf{B}},$ tendremos

$$\sum_{t=1}^{T} \mathbf{x_t} \mathbf{Z_t'} = \mathbf{\tilde{B}'} \sum_{t=1}^{T} \mathbf{Z_t} \mathbf{Z_t'}$$

Entonces, el estimador de máxima verosimilitud es

$$\tilde{\mathbf{B}}' = \sum_{t=1}^{T} (\mathbf{x_t} \mathbf{Z}_t') \left(\sum_{t=1}^{T} \mathbf{Z_t} \mathbf{Z}_t' \right)^{-1} = \mathbf{M}_{xZ} \mathbf{M}_{ZZ}^{-1}$$
(4.0.44)

Luego calculando $\frac{\partial \log L}{\partial \boldsymbol{\Omega}} = \boldsymbol{0}$

$$\hat{\mathbf{\Omega}} = T^{-1} \sum_{t=1}^{T} (\mathbf{x_t} - \hat{\mathbf{B}}' \mathbf{Z_t}) (\mathbf{x_t} - \hat{\mathbf{B}}' \mathbf{Z_t})' = T^{-1} \sum_{t=1}^{T} \hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_t \hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_t'$$
(4.0.45)

El valor máximo de la función de Verosimilitud, será el siguiente:

$$\log L_{\text{máx}} = -\frac{P}{2}T\log(2\pi) - \frac{1}{2}T\log|\hat{\mathbf{\Omega}}| - \frac{1}{2}\sum_{t=1}^{T}(\mathbf{x_t} - \hat{\mathbf{B}}'\mathbf{Z_t})'\hat{\mathbf{\Omega}}^{-1}(\mathbf{x_t} - \hat{\mathbf{B}}'\mathbf{Z_t})$$
(4.0.46)

Mostraremos que $\log L_{\text{máx}} = -\frac{1}{2}T\log|\hat{\Omega}| + K, \qquad K \in \mathbb{R}$

$$(\boldsymbol{x}_{t} - \hat{\boldsymbol{B}}'\boldsymbol{Z}_{t})\hat{\boldsymbol{\Omega}}^{-1}(\mathbf{x}_{t} - \hat{\mathbf{B}}'\mathbf{Z}_{t}) = \hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_{t}'\hat{\boldsymbol{\Omega}}^{-1}\hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_{t}$$

$$= \sum_{ij} \hat{\varepsilon}_{t,i}(\hat{\boldsymbol{\Omega}}^{-1})_{ij}\hat{\varepsilon}_{t,j} \qquad (4.0.47)$$

$$= \sum_{ij} (\hat{\boldsymbol{\Omega}}^{-1})_{ij}\hat{\varepsilon}_{t,i}\hat{\varepsilon}_{t,j}$$

$$= \operatorname{traza}\{\hat{\boldsymbol{\Omega}}^{-1}\hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_{t}\hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_{t}'\} \qquad (4.0.48)$$

Luego, se tiene que

$$\sum_{t=1}^{T} (\mathbf{x_t} - \hat{\mathbf{B}}' \mathbf{Z_t}) \hat{\boldsymbol{\Omega}}^{-1} (\mathbf{x_t} - \hat{\mathbf{B}}' \mathbf{Z_t})' = \sum_{t=1}^{T} \operatorname{traza} \{ \hat{\boldsymbol{\Omega}}^{-1} \hat{\boldsymbol{\varepsilon}_t} \hat{\boldsymbol{\varepsilon}_t'} \}$$
(4.0.49)

$$= T \sum_{t=1}^{T} \operatorname{traza} \{ \hat{\Omega}^{-1} \hat{\varepsilon}_{t} \hat{\varepsilon}'_{t} / T \}$$
 (4.0.50)

$$= T \operatorname{traza} \{ \hat{\boldsymbol{\Omega}}^{-1} \hat{\boldsymbol{\Omega}} \} \tag{4.0.51}$$

$$= T \operatorname{traza}\{\mathbf{I}_p\} = Tp \tag{4.0.52}$$

De donde se desprende que

$$\log L_{\text{máx}} = -T \frac{1}{2} \log |\hat{\Omega}| \underbrace{-T \frac{p}{2} - T \frac{p}{2} \log(2\pi)}_{+K}$$
 (4.0.53)

NOTA PARA RECORDAR: si las variables del modelo están formuladas en logaritmo la desviación estándar de cada una de estas puede ser interpretada como un porcentaje de error

Contraste de razón de verosimilitud

$$-2\log Q(\mathcal{H}_k/\mathcal{H}_{k+1}) = T(\log |\hat{\Omega}_k| - \log |\hat{\Omega}_{k+1}|) \sim \chi_{n^2}^2$$
 (4.0.54)

Criterios de selección

$$AIC = \log |\hat{\Omega}| + (p^2 k) \frac{2}{T}$$

$$(4.0.55)$$

$$SC = \log |\hat{\Omega}| + (p^2 k) \frac{\log T}{T}$$
(4.0.56)

Hannah-Quinn =
$$\log |\hat{\Omega}| + (p^2 k) \frac{2 \log \log T}{T}$$
 (4.0.57)

Todos los criterios en común están basados en el máximo valor que alcanza la función de verosimilitud del modelo, más un factor que penaliza por el número de parámetros estimados.

Al momento de la determinación del número de rezagos, volver a revisar tabla 4.5 de la página 92

Trace correlation =
$$1 - \text{traza}(\hat{\Omega}[\text{Cov}(\Delta \mathbf{x_t})]^{-1})/p$$
 (4.0.58)

El contraste de Ljung-Box

Ljung-Box =
$$T(T+2)\sum_{h=1}^{T/4} (T-h)^{-1} \operatorname{traza}(\hat{\Omega}'_{h}\hat{\Omega}^{-1}\hat{\Omega}'_{h}\hat{\Omega}^{-1})$$
 (4.0.59)

Donde $\hat{\Omega}_h = T^{-1} \sum_{t=1}^T \hat{\varepsilon}_t \hat{\varepsilon}'_{t-h}$. El estadístico se considera distribuido aproximadamente según una χ^2 con $p^2(T/4 - k + 1) - p^2$ grados de libertad.

También puede utilizarse un contraste propuesto por Godfrey(1988), el cual consiste en regresar los residuos del modelo VAR estimado, $\hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_t$, sobre k variables rezagadas, $\mathbf{x}_{t-1}, \mathbf{x}_{t-2}, ..., \mathbf{x}_{t-k}$ y el j-ésimo residuo rezagado

$$\hat{\varepsilon}_t = \mathbf{A}_1 \mathbf{x}_{t-1} + \mathbf{A}_2 \mathbf{x}_{t-2} + \dots + \mathbf{A}_k \mathbf{x}_{t-k} + \mathbf{A}_{\varepsilon} \hat{\varepsilon}$$
(4.0.60)

Donde los primeros j valores están perdidos $\hat{\varepsilon}_{-j}, ..., \hat{\varepsilon}_{-1}$, los que son fijados a cero. El Estadístico de prueba, de tipo multiplicador de Lagrange es calculado de la siguiente forma

$$LM(j) = -(T - p(k+1) - \frac{1}{2})\log\left(\frac{|\tilde{\mathbf{\Omega}}(j)|}{||\tilde{\mathbf{\Omega}}|}\right)$$
(4.0.61)

El estadístico se distribuye aproximadamente como una χ^2 con p^2 grados de libertad. Porque

Contrastes para Heteroscedasticidad Residual

El contraste ARCH m-ésimo es calculado como $(T+k-m)\times R^2$. Aquí R^2 se obtiene de la siguiente regresión auxiliar

$$\hat{\varepsilon}_{i,t}^2 = \gamma_0 + \sum_{j=1}^m \gamma_j \hat{\varepsilon}_{i,t-j}^2 + error \tag{4.0.62}$$

El estadístico se distribuye aproximadamente como una χ^2 con m grados de libertad.

Contrastes de normalidad

Para construir un contraste adecuado para verificar la hipótesis de normalidad (multivariada) de los residuos del modelo, se utiliza lo siguiente

skewness_i =
$$\sqrt{\hat{b}_{1i}} = T^{-1} \sum_{t=1}^{T} (\hat{\varepsilon}_i / \hat{\sigma}_i)_t^3$$
 (4.0.63)

kurtosis_i =
$$\hat{b}_{2i} = T^{-1} \sum_{t=1}^{T} (\hat{\varepsilon}_i / \hat{\sigma}_i)_t^4$$
 (4.0.64)

Bajo el supuesto de que los residuos se distribuyen normal, el skewness y la kurtosis de los residuos $\hat{\varepsilon}_i$ son asintóticamente normales con las siguientes medias y varianza

$$\sqrt{T}(\text{skewness}_i - 0) \stackrel{a}{\sim} \mathcal{N}(0, 6)$$
 (4.0.65)

у

$$\sqrt{T}(\text{kurtosis}_i - 3) \stackrel{a}{\sim} \mathcal{N}(0, 24)$$
 (4.0.66)

Entonces, la varianza de skewness es más pequeña que la varianza de la kurtosis, lo cual significa que los contrastes de normalidad son más sensibles a desviaciones sobre el supuesto de skewness (a menudo como resultado de los outliers) que por el exceso de kurtosis (las colas pesadas o demasiados residuos cercanos a la media). Basado en lo anterior, se puede construir un contraste para normalidad univariada de la siguiente forma

Modelo Vectorial de Corrección del Error (VECM)

Suponga que cada componente de una serie de tiempo K-dimensional y_t es I(1). Entonces, la ecuación (VAR) no será una formulación adecuada de este modelo debido a que los términos $y_t, y_{t-1}, ..., y_{t-p}$ son todos no estacionarios. De todas formas, sustituyendo

$$\mathbf{A}_1 = \mathbf{I}_k + \mathbf{\Gamma}_1 \tag{4.0.67}$$

$$\mathbf{A}_i = \mathbf{\Gamma_i} - \mathbf{\Gamma_{i-1}} \qquad i = 1, ..., p - 1$$
 (4.0.68)

$$\mathbf{A}_p = -\mathbf{\Gamma}_{p-1} \tag{4.0.69}$$

En la ecuación (2.8), reagrupando términos y utilizando que $\Delta \mathbf{y}_i = \mathbf{y}_i - \mathbf{y}_{i-1} \quad \forall i$, podemos reescribir esta ecuación como

$$\Delta \mathbf{y}_t = \mu + \Gamma_1 \Delta \mathbf{y}_{t-1} + \Gamma_2 \Delta \mathbf{y}_{t-2} + \dots + \Gamma_{p-1} \Delta \mathbf{y}_{t-p+1} + \mathbf{u}_t$$
(4.0.70)

Naturalmente, ambas ecuaciones describen el mismo modelo, pero preferimos usar la ecuación (4.0.70) cuando \mathbf{y}_t es I(1), debido a que cada término es estacionario en este caso. Entonces, cuando \mathbf{y}_t es I(1), podemos encontrar un modelo apropiado para y_t diferenciando cada componente de \mathbf{y}_t una vez, y llevando a cabo la regresión basada en la ecuación (4.0.70). De todas formas, entonces no podremos tomar en

cuenta que podría haber dependencias entre algunos de los componentes de \mathbf{y}_t . Por ejemplo, dos de los componentes podrían tener una tendencia en común, o podría existir una combinación lineal de los componente de y_t la cual fuera estacionaria. Este problema suele resolverse utilizando incluyendo un término de corrección del error $\Pi \mathbf{y}_{t-1}$ en la ecuación (4.0.70), donde Π es una matriz $K \times K$ de cuyo rango $rank(\Pi) < K$, debido a que si Π tuviera rango completo, entonces Π es invertible, de manera que la variable no estacionaria \mathbf{y}_{t-1} puede ser escrita como la suma de términos estacionarios, lo que es una contradicción. Entonces, $rank(\Pi) = r < K$ lo cual implica que existen $(K \times r) - matrices \alpha y \beta$ de rango r tales que $\Pi = \alpha \beta'$. Entonces, cada una de las r filas de $\beta' y_{t-1}$ es una combinación lineal estacionaria de los componentes de y_t y es llamada una relación de cointegración. El número r, el cual es igual al número de relación de cointegración es llamado el **rango de** cointegración. Como la matriz β contiene todos los coeficiente de las relaciones de cointegración, es llamada la matriz de cointegración. La matriz α , la cual es la matriz de coeficientes de los términos estacionarios $\beta' y_{t-1}$ en la ecuación (4.0.71), es llamada la matriz de carga.

Definición 4.0.5. Un modelo VECM de orden p se define como

$$\Delta \mathbf{x}_{t} = \mathbf{\Gamma}_{1} \Delta \mathbf{x}_{t-1} + \dots + \mathbf{\Gamma}_{p-1} \Delta \mathbf{x}_{t-p+1} + \alpha \beta' \mathbf{x}_{t-1} + \Phi \mathbf{D}_{t} + \boldsymbol{\varepsilon}_{t} \quad t = 1, \dots, T \quad (4.0.71)$$

Donde $\mathbf{x}_t = [x_{1t}, ..., x_{Kt}]'$ es un vector aleatorio de $k \times 1$, \mathbf{D}_t representa regresores deterministicos, $\boldsymbol{\alpha}$ y $\boldsymbol{\beta}$ son matrices $(K \times r)$ tales que $rank(\boldsymbol{\alpha}) = rank(\boldsymbol{\beta}) < K$,

Estimación de un modelo VECM

En esta sección se reproduce parcialmente lo expuesto por (Juselius, 2006). Considere un modelo VAR(k) en su forma de corrección del error con $\Pi = \alpha \beta'$:

$$\Delta \mathbf{x}_{t} = \Gamma_{1} \Delta \mathbf{x}_{t-1} + \dots + \Gamma_{k-1} \Delta \mathbf{x}_{t-k+1} + \alpha \beta' \mathbf{x}_{t-1} + \Phi \mathbf{D}_{t} + \varepsilon_{t}$$
(4.0.72)

Tal y como se definió previamente

Para escribir el modelo de manera más compacta se utiliza la siguiente notación

$$\mathbf{Z}_{0t} = \Delta \mathbf{x}_t$$

$$\mathbf{Z}_{1t} = \mathbf{x}_{t-1}$$

$$\mathbf{Z}_{2t} = [\Delta \mathbf{x}'_{t-1}, \Delta \mathbf{x}'_{t-1}, \Delta \mathbf{x}'_{t-2}, ..., \Delta \mathbf{x}'_{t-k+1}, \mathbf{D}'_t]$$

De manera que el modelo VECM anteriormente descrito se puede escribir de manera más compacta

$$\mathbf{Z}_{0t} = \alpha \beta' \mathbf{Z}_{1t} + \Psi \mathbf{Z}_{2t} + \boldsymbol{\varepsilon}_t \tag{4.0.73}$$

Si se utiliza el teorema de Frisch-Waugh podemos expresar la ecuación anterior de forma aún más simplificada utilizando lo siguiente:

Primero, se utilizan las siguientes regresiones auxiliares

$$\mathbf{Z}_{0t} = \hat{\mathbf{B}}_{1}' \mathbf{Z}_{2t} + \mathbf{R}_{0t} \tag{4.0.74}$$

$$\mathbf{Z}_{1t} = \hat{\mathbf{B}}_2' \mathbf{Z}_{2t} + \mathbf{R}_{1t} \tag{4.0.75}$$

Utilizando los residuos de estas regresiones auxiliares puede escribirse el modelo concentrado de la siguiente forma:

$$\mathbf{R}_{0t} = \alpha \beta' \mathbf{R}_{1t} + \varepsilon_t, \qquad \varepsilon_t \sim \mathcal{N}_p(\mathbf{0}, \mathbf{\Omega})$$
 (4.0.76)

Para estimar el modelo se utiliza un procedimiento de dos pasos: Primero, se asume que $\boldsymbol{\beta}$ es conocido y se obtiene un estimador de $\boldsymbol{\alpha}$ bajo el supuesto que $\boldsymbol{\beta}'\mathbf{R}_{1t}$ es una variable conocida. Entonces se inserta $\boldsymbol{\alpha} = \hat{\boldsymbol{\alpha}}(\boldsymbol{\beta})$ en la expresión de la función de verosimilitud, de forma que ésta esté en términos de $\boldsymbol{\beta}$, pero no de $\boldsymbol{\alpha}$. Hecho esto, pueden encontrarse los valores de $\hat{\boldsymbol{\beta}}$ que maximizan la función de verosimilitud. Luego, se puede proceder a estimar $\hat{\boldsymbol{\alpha}} = \boldsymbol{\alpha}(\hat{\boldsymbol{\beta}})$

El primer paso consiste en utilizar la expresión (4.0.76) sin el término de error y post-multiplicar ésta por $\mathbf{R}'_{1t}\boldsymbol{\beta}$

$$\mathbf{R}_{0t}\mathbf{R}'_{1t}\boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{\alpha}\boldsymbol{\beta}'\mathbf{R}_{1t}\mathbf{R}'_{1t}\boldsymbol{\beta} \tag{4.0.77}$$

Sumando sobre t y dividiendo por T, se tiene:

$$\underbrace{T^{-1} \sum_{t} \mathbf{R}_{0t} \mathbf{R}'_{1t} \boldsymbol{\beta}}_{\mathbf{S}_{01}} = \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}' T^{-1} \sum_{t} \mathbf{R}_{1t} \mathbf{R}'_{1t} \boldsymbol{\beta}$$
(4.0.78)

Un estimador de mínimos cuadrados ordinarios de esta expresión puede obtenerse despejando la expresión anterior:

$$\hat{\boldsymbol{\alpha}}(\boldsymbol{\beta}) = \mathbf{S}_{01} \boldsymbol{\beta} (\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta})^{-1} \tag{4.0.79}$$

El segundo paso consiste en consiste en utilizar el método de máxima verosimilitud asumiendo que el término de error sigue una distribución normal multivariada. Donde para maximizar la función es necesario operar sobre el determinante de la matriz de varianza-covarianza. Es decir:

$$\mathcal{L}^{-2/T}(\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\alpha}) = |\hat{\Omega}(\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\alpha})| + \text{términos constantes}$$
 (4.0.80)

Donde:

$$\hat{\Omega}(\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\alpha}) = T^{-1} \sum (\mathbf{R}_{0t} - \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}' \mathbf{R}_{1t}) (\mathbf{R}_{0t} - \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}' \mathbf{R}_{1t})' \qquad (4.0.81)$$

$$= T^{-1} (\sum \mathbf{R}_{0t} \mathbf{R}_{0t}' - \sum \mathbf{R}_{0t} \mathbf{R}_{1t}' \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}' - \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}' \sum \mathbf{R}_{1t} \mathbf{R}_{0t}' + \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}' \sum \mathbf{R}_{1t} \mathbf{R}_{1t}' \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}')$$

$$= \mathbf{S}_{00} - \mathbf{S}_{01} \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}' - \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{10} + \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\alpha} \boldsymbol{\beta}'$$

$$(4.0.82)$$

Si se sustituye (4.0.79) en (4.0.81), puede expresarse la matriz de covarianza como una función exclusiva de β

$$\hat{\mathbf{\Omega}}(\boldsymbol{\beta}) = \mathbf{S}_{00} - \mathbf{S}_{01} \boldsymbol{\beta} (\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta})^{-1} \boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{10}$$
(4.0.84)

Sustituyendo (4.0.80) en (4.0.84), puede expresarse la matriz de covarianza sólo en términos de $\boldsymbol{\beta}$

$$\hat{\mathbf{\Omega}}(\boldsymbol{\beta}) = \mathbf{S}_{00} - \mathbf{S}_{01}\boldsymbol{\beta}(\boldsymbol{\beta}'\mathbf{S}_{11}\boldsymbol{\beta})^{-1}\boldsymbol{\beta}'\mathbf{S}_{10} - \mathbf{S}_{01}\boldsymbol{\beta}(\boldsymbol{\beta}'\mathbf{S}_{11}\boldsymbol{\beta})^{-1}\boldsymbol{\beta}'\mathbf{S}_{10}$$
(4.0.85)

$$+ \mathbf{S}_{01} \boldsymbol{\beta} (\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta})^{-1} \underbrace{\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta} (\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta})^{-1}}_{\mathbf{I}} \mathbf{S}_{10}$$
(4.0.86)

De esta manera,

$$\hat{\mathbf{\Omega}}(\boldsymbol{\beta}) = \mathbf{S}_{00} - \mathbf{S}_{01} \boldsymbol{\beta} (\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta})^{-1} \boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{10}$$
(4.0.87)

Para encontrar el estimador de máxima verosimilitud de β que minimiza $|\hat{\Omega}(\hat{\beta})|$ puede utilizarse el siguiente resultado:

$$\begin{vmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{B} \\ \mathbf{B'} & \mathbf{C} \end{vmatrix} = |\mathbf{A}| \cdot |\mathbf{A} - \mathbf{B}\mathbf{C}^{-1}\mathbf{B'}| \tag{4.0.88}$$

Donde **A** y **C** son matrices cuadradas no singulares. Ahora se realiza la siguiente sustitución:

$$\mathbf{S}_{00} = \mathbf{A} \tag{4.0.89}$$

$$\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta} = \mathbf{C} \tag{4.0.90}$$

$$\mathbf{S}_{01}\boldsymbol{\beta} = \mathbf{B} \tag{4.0.91}$$

De manera que la expresión anterior puede reescribirse como:

$$|\mathbf{S}_{00}| \cdot |\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{10} \mathbf{S}_{00}^{-1} \mathbf{S}_{01} \boldsymbol{\beta}| = |\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta}| \cdot \underbrace{|\mathbf{S}_{00} - \mathbf{S}_{01} \boldsymbol{\beta} (\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta})^{-1} \boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{10}|}_{|\hat{\Omega}(\boldsymbol{\beta})|}$$
(4.0.92)

De donde se deduce que:

$$|\hat{\mathbf{\Omega}}(\boldsymbol{\beta})| = \frac{|\mathbf{S}_{00}| \cdot |\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{10} \mathbf{S}_{00}^{-1} \mathbf{S}_{01} \boldsymbol{\beta}|}{|\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta}|}$$
(4.0.93)

$$|\hat{\mathbf{\Omega}}(\boldsymbol{\beta})| = |\mathbf{S}_{00}| \cdot \frac{|\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{10} \mathbf{S}_{00}^{-1} \mathbf{S}_{01} \boldsymbol{\beta}|}{|\boldsymbol{\beta}' \mathbf{S}_{11} \boldsymbol{\beta}|}$$
(4.0.94)

El segundo término del lado derecho de la ecuación se conoce como *cociente de Rayleigh*, por lo que los valores de la matriz β , pueden encontrarse diagonalizando dicha forma cuadrática.

Los autovalores asociados pueden encontrarse como:

$$|\rho \mathbf{S}_{11} - \mathbf{S}_{11} + \mathbf{S}_{10} \mathbf{S}_{00}^{-1} \mathbf{S}_{01}| = 0 \tag{4.0.95}$$

O equivalentemente,

$$\left| \underbrace{(1-\rho)}_{\mathbf{N}} \mathbf{S}_{11} - \mathbf{S}_{10} \mathbf{S}_{00}^{-1} \mathbf{S}_{01} \right| = 0 \tag{4.0.96}$$

Luego el determinante de la matriz de covarianza puede expresarse como:

$$|\hat{\Omega}(\beta)| = |\mathbf{S}_{00}| \prod_{i=1}^{p} (1 - \lambda_i)$$
 (4.0.97)

Luego, los autovectores asociados a cada autovalor $\mathbf{v_1}, ..., \mathbf{v_p}$ se corresponderán con los vectores columna de la matriz $\hat{\boldsymbol{\beta}}$, ordenados de manera que $\hat{\lambda}_1 > ... > \hat{\lambda}_p$.

El contraste de cointegración de Johansen

Utilizando las expresiones (4.0.80) y (4.0.97), la función de logverosimilitud del modelo puede ser representada por:

$$-2\log \mathcal{L}(\beta) = T\log |\mathbf{S}_{00}| + T\sum_{i=1}^{p} \log(1 - \lambda_i)$$
 (4.0.98)

Cabe notar entonces que, como se señaló en la sección anterior, mientras mayor la magnitud de los autovalores, más estacionaria será la relación de cointegración que representa. De esta manera, el contraste busca identificar qué autovalores - y por tanto vectores cointegrantes - llevan a relaciones estacionarias. De esta manera, el contraste de hipótesis puede realizarse de manera secuencial.

$$\mathcal{H}(p): rk(\Pi) = p \qquad vs \qquad \mathcal{H}(r): rk(\Pi) = r \qquad (4.0.99)$$

Esto quiere decir que para el primer caso, se contrasta la hipótesis de que no existen raíces unitarias comunes entre las diferentes variables endógenas del modelo y por tanto, puede estimarse un modelo VAR en niveles. Mientras que en los contrastes posteriores se pone a prueba la hipótesis sobre el número de relaciones de cointegración que pueden considerarse estacionarias.

Para estos efectos se puede construir un contraste de razón de verosimilitud (LR rest) de la siguiente forma:

$$-2\log|\mathcal{Q}(\mathcal{H}_r/\mathcal{H}_r) = T\log\left\{\frac{|\mathbf{S}_{00}|(1-\hat{\lambda}_1)...(1-\hat{\lambda}_r)}{|\mathbf{S}_{00}|(1-\hat{\lambda}_1)...(1-\hat{\lambda}_p)}\right\}$$
(4.0.100)

$$\tau_{p-r} = -T \log \left[(1 - \hat{\lambda}_{r+1})...(1 - \hat{\lambda}_p) \right]$$
 (4.0.101)

La magnitud de este estadístico proporcionará evidencia en torno a la validez o no de las hipótesis a contrastar de acuerdo a si sobrepasa o no algún valor crítico C_{p-r*} . Sin embargo, de manera similar a como ocurre con el contraste de raíz unitaria de Dickey-Fuller, la distribución de este estadístico no es estándar. Sin embargo Johansen et al. (1996) proveen los valores críticos del contraste bajo diferentes escenarios.

Estabilidad del modelo VECM

NOTA PARA RECORDAR: UNA PRIMERA ESTIMACIÓN PARA EL VECTOR COINTEGRANTE ES LA ESTIMACIÓN en dos etapas de DE ENGLE GRANGER

CITAR "FIVE ALTERNATIVE METHODS OF ESTIMATING LONG-RUN EQUI-LIBRIUM RELATIONSHIPS" PARA MOSTRAR QUE EL MODELO NO ES SEN-SIBLE A LAS DESVIACIIONES DEL SUPUESTO DE NORMALIDAD. (GON-ZALOJEC1994)

Modelo de vector de corrección del error por umbrales (TVECM)

Estimación del modelo TVECM

En esta sección se reproduce lo expuesto en el artículo de Hansen & Seo (2002) y Lo & Zivot (2001). En esta sección puede reescribirse la formulación del modelo (4.0.71)

apilando los diferentes elementos, de la siguiente forma:

$$\Delta \mathbf{x}_t = \mathbf{A}' \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) + \mathbf{u}_t \tag{4.1.1}$$

Donde

$$\mathbf{x_{t-1}}(\boldsymbol{\beta}) = \begin{pmatrix} w_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) \\ \Delta \mathbf{x_{t-1}} \\ \Delta \mathbf{x_{t-1}} \\ \vdots \\ \Delta \mathbf{x_{t-1}} \\ \mathbf{D}_t \end{pmatrix}$$
(4.1.2)

Donde $w_t(\beta) = \beta' \mathbf{x}_{t-1}$. La regresora $\mathbf{x}_{t-1}(\beta)$ tiene dimensión $k \times 1$ y \mathbf{A} tiene dimensión $k \times p$ donde k = pl + 2. El término de error $\boldsymbol{\varepsilon}_t$ se distribuye de la misma manera asumida anteriormente, es decir, tiene covarianza finita, $\Omega = \mathbb{E}(\boldsymbol{\varepsilon}_t \boldsymbol{\varepsilon}_t')$.

La notación $w_{t-1}(\boldsymbol{\beta})$ y $\mathbf{x}_{t-1}(\boldsymbol{\beta})$ indica que las variables son evaluadas en valores genéricos de $\boldsymbol{\beta}$. Cuando sean evaluadas en los verdaderos valores del vector cointegrante, se denota como w_{t-1} y \mathbf{x}_{t-1} , respectivamente¹.

Como una extensión del modelo anterior, puede escribirse el modelo TVECM de la siguiente forma:

Definición 4.1.1.

$$\Delta \mathbf{x}_{t} = \begin{cases} \mathbf{A}_{1}' \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) + \boldsymbol{\varepsilon}_{t} & si \ w_{t-1} \boldsymbol{\beta} \leq \gamma \\ \mathbf{A}_{2}' \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) + \boldsymbol{\varepsilon}_{t} & si \ w_{t-1} \boldsymbol{\beta} > \gamma \end{cases}$$
(4.1.3)

Donde γ es el parámetro que determina el umbral a partir del cual ocurre el cambio de estructura del modelo.

El modelo anterior puede representarse de manera más sucinta utilizando variables

¹Es importante notar que para este modelo, no se utiliza la versión concentrada, pues como se verá más adelante, los coeficientes que describen la dinámica de corto plazo del proceso también dependerán del régimen escogido

indicadoras:

$$\Delta \mathbf{x}_{t} = \mathbf{A}_{1}^{\prime} \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) d_{1t}(\boldsymbol{\beta}, \gamma) + \mathbf{A}_{2}^{\prime} \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) d_{2t}(\boldsymbol{\beta}, \gamma) + \boldsymbol{\varepsilon}_{t}$$
(4.1.4)

Donde

$$d_{1t} = 1(w_{t-1}(\beta) \le \gamma) \tag{4.1.5}$$

$$d_{2t} = 1(w_{t-1}(\beta) > \gamma) \tag{4.1.6}$$

El efecto del umbral sólo tiene sentido si $0 < \mathbb{P}(w_{t-1} \leq \gamma) < 1$. Lo que se puede representar a través de la siguiente restricción:

$$\pi_0 \le \mathbb{P}(w_{t-1} \le \gamma) \le 1 - \pi_0$$
 (4.1.7)

Donde $\pi_0 > 0$ es un parámetro que restringe el espacio del parámetro γ , para las aplicaciones dicho parámetro suele fijarse en $\pi_0 = 0.05$. Luego el modelo puede estimarse por el método de máxima verosimilitud, siendo la función a maximizar la siguiente:

$$\mathcal{L}(\mathbf{A}_{1}, \mathbf{A}_{2}, \mathbf{\Omega}, \boldsymbol{\beta}, \gamma) = -\frac{T}{2} \log |\hat{\mathbf{\Omega}}| - \frac{1}{2} \sum_{t=1}^{T} \varepsilon_{t}(\mathbf{A}_{1}, \mathbf{A}_{2}, \mathbf{\Omega}, \boldsymbol{\beta}, \gamma)' \mathbf{\Omega}^{-1} \varepsilon_{t}(\mathbf{A}_{1}, \mathbf{A}_{2}, \mathbf{\Omega}, \boldsymbol{\beta}, \gamma)$$
(4.1.8)

Para efectos prácticos, resulta útil resolver la ecuación anterior para los estimadores de la dinámica de corto plazo como funciones de los parámetros (β, γ) . De manera que las estimaciones OLS son las siguientes:

$$\hat{\mathbf{A}}_{1}(\boldsymbol{\beta}, 1) = \left(\sum_{t=1}^{T} \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta})' d_{1t}(\boldsymbol{\beta}, \gamma)\right)^{-1} \left(\sum_{t=1}^{T} \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) \Delta \mathbf{x}_{t-1}(\boldsymbol{\beta})' d_{1t}(\boldsymbol{\beta}, \gamma)\right)$$

$$(4.1.9)$$

$$\hat{\mathbf{A}}_{2}(\boldsymbol{\beta}, 1) = \left(\sum_{t=1}^{T} \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta})' d_{2t}(\boldsymbol{\beta}, \gamma)\right)^{-1} \left(\sum_{t=1}^{T} \mathbf{X}_{t-1}(\boldsymbol{\beta}) \Delta \mathbf{x}_{t-1}(\boldsymbol{\beta})' d_{2t}(\boldsymbol{\beta}, \gamma)\right)$$

$$(4.1.10)$$

$$\hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_t(\boldsymbol{\beta}, \gamma) = \boldsymbol{\varepsilon}_t(\hat{\mathbf{A}}_1(\boldsymbol{\beta}, \gamma), \hat{\mathbf{A}}_2(\boldsymbol{\beta}, \gamma), \boldsymbol{\beta}, \gamma)$$
(4.1.11)

$$\hat{\mathbf{\Omega}}(\boldsymbol{\beta}, \gamma) = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^{T} \hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_{t}(\boldsymbol{\beta}, \gamma) \hat{\boldsymbol{\varepsilon}}_{t}(\boldsymbol{\beta}, \gamma)'$$
(4.1.12)

Luego los estimadores de máxima verosimilitud son $\hat{\mathbf{A}}_1 = \hat{\mathbf{A}}_1(\hat{\boldsymbol{\beta}}, \hat{\gamma})$ y $\hat{\mathbf{A}}_2 = \hat{\mathbf{A}}_2(\hat{\boldsymbol{\beta}}, \hat{\gamma})$. Este procedimiento no da pie a una solución analítica para encontrar los parámetros $(\boldsymbol{\beta}, \gamma)$, por lo que se suele utilizar una *gridsearch*, que puede entenderse como una búsqueda exhaustiva de los parámetros a través de tanteo. Esto implica que la búsqueda sólo ha de realizarse sobre la base de un modelo con dos variables k=2, y teniendo en cuenta la normalización para la identificación del vector cointegrante, se tiene que sólo se pueden buscar dos parámetros: $\boldsymbol{\beta} = (1, \boldsymbol{\beta})$ y γ . De utilizarse más variables endógenas el proceso de búsqueda se vuelve demasiado costoso computacionalmente.

Aún así, para disminuir el tiempo de búsqueda se suelen exponer diferentes restricciones. Por ejemplo, se sugiere utilizar como punto de referencia para β la estimación del modelo lineal y para el caso de γ utilizar el soporte empírico de la relación de cointegración obtenida a través de la estimación del modelo **VECM**.

El proceso de estimación puede resumirse en los siguientes pasos:

- 1. Determinar los posibles valores de los parámetros estableciendo un intervalo de búsqueda dado por $[\gamma_L, \gamma_U]$ y $[\beta_L, \beta_U]$ basándose en la estimación lineal $\tilde{\beta}$ y el soporte de la relación de cointegración.
- 2. Para cada par (β, γ) sobre el espacio de búsqueda, evaluar $\hat{\mathbf{A}}_1(\beta, \gamma), \hat{\mathbf{A}}_2(\beta, \gamma),$ y $\hat{\mathbf{\Omega}}(\beta, \gamma)$
- 3. Encontrar los estimadores $(\hat{\beta}, \hat{\gamma})$ como los valores de (β, γ) sobre el espacio de búsqueda que lleva al valor más pequeño de la expresión log $|\hat{\Omega}(\beta, \gamma)|$
- 4. Fijar $\hat{\Omega} = \hat{\Omega}(\hat{\beta}, \hat{\gamma})$

El contraste de Hansen & Seo (2002)

Sea \mathcal{H}_0 la clase de modelos lineales **VECM** y \mathcal{H}_1 la clase de modelos de umbrales de dos regímenes². Cabe notar que ambos modelos estan anidados, por lo que un modelo lineal será un modelo de dos regimenes en que se cumpla que $\mathbf{A}_1 = \mathbf{A}_2$. El objeto de esta sección es entonces determinar como contrastar la evidencia estadística a favor de cointegración lineal o bien de cointegración por umbrales.

²Nótese que en esta sección se utiliza el modelo bivariado, razón por lo cual se deja de utilizar notación β que denota una matriz y se utiliza solamente β , que denota un solo parámetros, pues se asume además que el vector cointegrante ha sido normalizado

En primersa instancia se asume que los parámetros (β, γ) son fijos y conocidos. El modelo bajo \mathcal{H}_0 es el siguiente:

$$\Delta \mathbf{x}_t = \mathbf{A}' \mathbf{X}_{t-1}(\beta) + \boldsymbol{\varepsilon}_t \tag{4.1.13}$$

y bajo \mathcal{H}_1

$$\Delta \mathbf{x}_{t} = \mathbf{A}_{1}^{\prime} \mathbf{X}_{t-1}(\beta) d_{1t}(\beta, \gamma) + \mathbf{A}_{2}^{\prime} \mathbf{X}_{t-1}(\beta) d_{2t}(\beta, \gamma) + \boldsymbol{\varepsilon}_{t}$$

$$(4.1.14)$$

Al asumir ambos parámetros de interés conocidos, el modelo se vuelve lineal, por lo que el estimador de máxima verosimilitud coincide con el de mínimos cuadrados. Siguiendo este mismo razonamiento, se puede utilizar un contraste de tipo multiplicador de lagrange (LM) que sea robusto a problemas de heteroscedasticidad. Para estos fines se cambia ligeramenta la notación. Sean $\mathbf{X}_1(\beta, \gamma)$ y $\mathbf{X}_2(\beta, \gamma)$ matrices formadas por los vectores apilados de $\mathbf{X}_{t-1}(\beta)d_{1t}(\beta, \gamma)$ y $\mathbf{X}_{t-1}(\beta)d_{2t}(\beta, \gamma)$, respectivamente. Sean además $\boldsymbol{\xi}_1(\beta, \gamma)$ y $\boldsymbol{\xi}_2(\beta, \gamma)$ matrices de las filas apiladas $\tilde{\boldsymbol{\varepsilon}}_t \otimes \mathbf{X}_{t-1}(\beta)d_{1t}(\beta, \gamma)$ y $\tilde{\boldsymbol{\varepsilon}}_t \otimes \mathbf{X}_{t-1}(\beta)d_{2t}(\beta, \gamma)$, respectivamente. Con $\tilde{\boldsymbol{\varepsilon}}_t$ representando los residuos de un modelo **VECM** lineal. Luego se define el producto externo:

$$\mathbf{M}_{1}(\beta, \gamma) = \mathbf{I}_{p} \otimes \mathbf{X}_{1}(\beta, \gamma)' \mathbf{X}_{1}(\beta, \gamma)$$
(4.1.15)

$$\mathbf{M}_{2}(\beta, \gamma) = \mathbf{I}_{p} \otimes \mathbf{X}_{2}(\beta, \gamma)' \mathbf{X}_{2}(\beta, \gamma)$$
(4.1.16)

у

$$\Xi_1(\beta, \gamma) = \xi_1(\beta, \gamma)' \xi_1(\beta, \gamma) \tag{4.1.17}$$

$$\Xi_2(\beta, \gamma) = \xi_2(\beta, \gamma)' \xi_2(\beta, \gamma) \tag{4.1.18}$$

(4.1.19)

Acto seguido se puede definir las matrices $\hat{\mathbf{V}}_1(\beta, \gamma)$ y $\hat{\mathbf{V}}_2(\beta, \gamma)$, como estimadores de la varianza al *textit* Eicker-White

$$\hat{\mathbf{V}}_1(\beta, \gamma) = \mathbf{M}_1(\beta, \gamma)^{-1} \Xi_1(\beta, \gamma) \mathbf{M}_1(\beta, \gamma)^{-1}$$
(4.1.20)

$$\hat{\mathbf{V}}_2(\beta, \gamma) = \mathbf{M}_1(\beta, \gamma)^{-1} \Xi_1(\beta, \gamma) \mathbf{M}_1(\beta, \gamma)^{-1}$$
(4.1.21)

Lo que lleva a un estimador LM resistente a problemas de heteroscedasticidad:

$$LM(\beta, \gamma) = vec(\hat{\mathbf{A}}_1(\beta, \gamma) - \hat{\mathbf{A}}_1(\beta, \gamma))'(\hat{\mathbf{V}}_1(\beta, \gamma) + \hat{\mathbf{V}}_2(\beta, \gamma))^{-1}vec(\hat{\mathbf{A}}_1(\beta, \gamma) - \hat{\mathbf{A}}_1(\beta, \gamma))$$
(4.1.22)

Si β y γ fueran conocidos, éste sería el estadístico. Pero, dado que no lo son, el estadístico debe ser evaluado bajo \mathcal{H}_0 . El estimador de β ha usarse será el proveniente del modelo lineal $\tilde{\beta}$, pero no existe un estimador de γ bajo \mathcal{H}_0 , por lo que, como señalan Hansen & Seo (2012), se utiliza el criterio de unión intersección que propone utilizar como estadístico

$$SupLM = \sup_{\gamma_L \le \gamma < \gamma_U} LM(\tilde{\beta}, \gamma)$$
 (4.1.23)

Luego la distribución de este contraste tiene una distribución no estándar, para mayor detalle referirse a Hansen & Seo (2002)

Función de impulso respuesta no lineal

Mencionar que para obtener los intervalos de confianza en este contexto se deben utilizar métodos de bootstraping y citar a Kreiss & Lahiri (2012) y también a Koop, Pesaran & Potter (1996)

Imputación de datos faltantes a través del filtro de Kalman

CITAR A Durbin y Koopman (2012)

El filtro de Kalman

Formulación en espacio estado de un modelo ARIMA(p,d,q) imputación de valores faltantes

Capítulo 5

Análisis del orden de integración de las series

Imputación de valores perdidos

Dada la frecuencia relativamente alta de los datos, se tiene un número importante de observaciones faltantes. Para solucionar este problema se estima un modelo ARI-MA(p,d,q) en su formulación de espacio estado a través del comando auto.arima del paquete forecast de Hyndman & Khandakar (2007).Cabe destacar que el análisis aquí desarrollado utiliza el logaritmod e las series originales con el fin de estabilizar la varianza de éstas.

A continuación se presentan los resultados de la estimación para ambos modelos: En la tabla 5.1 se pueden observar los resultados de la estimación para ambas series.

Cuadro 5.1: Modelos ARIMA para las series univariadas

	Serie m	nayoristas ^a	Serie supermercados ^a			
	Coeficientes	Error estándar	Coeficientes	Error estándar		
$egin{array}{c} \overline{\mu} \\ \phi_1 \\ \theta_1 \end{array}$	0.1733	0.0448	0.0015	0.0022		
AIC BIC	-992.72 -1519.81			519.81 511.41		

^a: modelo ARIMA(1,1,0) : $\Delta x_t = \phi_1 x_{t-1} + \varepsilon_t$.

^b: modelo ARIMA(0,1,0) : $\Delta x_t = \mu + \varepsilon_t$.

De aquí se desprende que ambas series son I(1), aunque se ahondará en este asunto en la sección posterior.

Posteriormente, se procede a estimar los valores perdidos de ambas series a través del Filtro de Kalman utilizando el comando KalmanRun del paquete base. Los

Análisis del orden de integración de las series

Análisis gráfico

Para analizar el orden de integración de las series es de utilidad usar herramientas gráficas que entreguen cierta orientación sobre el comportamiento de las series antes de realizar un análisis formal a través de contrastes de hipótesis.

Análisis de las series en nivel

En el caso del logaritmo de los precios mayoristas de la palta, puede apreciarse una media no constante, aunque lo mismo no es directamente apreciable para la varianza. Por otro lado, su correlograma muestra autocorrelaciones significativas más allá de 52 períodos de rezago, lo que permite afirmar que el proceso posiblemente pueda contener raíces unitarias y que por tanto, no es estacionario (Véase figura ??).

Para el caso de la serie del logaritmo del precio de la palta en supermercados, se puede observar un comportamiento bastante similar. Es decir, una media que no es constante debido a una tendencia, cuya naturaleza se determina más adelante; y una memoria prolongada al observar el correlograma correspondiente (Véase figura ??).

Análisis de las series en diferencias

A continuación se procede a diferenciar las series, pues sobre la base de lo expuesto en la sección anterior, existe la sospecha de la presencia de raíces unitaria en ambas, cuestión que será determinada más adelante.

Al analizar las figuras 5.4 y 5.5 se observan algunos rezagos significativos en el correlograma, lo que puede servir de orientación para determinar el orden de integración de las series. A pesar de lo anterior, se observa de todas maneras que el comportamiento de la varianza no es estable a lo largo del tiempo en ambos casos.

Contrastes de raíz unitaria

Análisis de las series en nivel

Para determinar de manera formal la presencia de raíces unitarias en las series analizadas se aplica una serie de contrastes comúnmente utilizados en la literatura.

En primer lugar, se utiliza el contraste de Dickey-Fuller aumentado bajo el supuesto de que el proceso subyacente tiene drift y tendencia y bajo el supuesto de que sólo tiene drift.

Cuadro 5.2: Contraste de Dickey-Fuller aumentado (con drift)

	Esti	maciones	Valo	ores crít	icos
	$Mayorista^a$	${\bf Supermercado}^b$	90 %	95%	99%
_	-2.5725 3.4095	-1.6393 1.6354		-2.87 4.61	-3.44 6.47

^a: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

El cuadro 5.10 muestra que la evidencia estadística provista por la realización de la serie es apenas suficiente para rechazar la hipótesis $\mathcal{H}_0: \rho = 1$ a un nivel de significancia de 10%. Por otro lado, la hipótesis $\mathcal{H}_0: (\alpha, \rho) = (0, 1)$ no puede ser rechazada.

Con respecto a la serie de precios de supermercados la evidencia va en la misma dirección.

De acuerdo a lo anterior, la serie no contendría una raíz unitaria. De todas formas, es necesario formular otras representaciones del proceso, como bien podría ser incluir una tendencia determinista (a continuación) o utilizar otros contrastes.

Cuadro 5.3: Contraste de Dickey-Fuller aumentado (con tendencia)

	Esti	Valores críticos			
	$Mayorista^a$	${\bf Supermercado}^b$	90 %	95%	99%
τ_3	-3.4073	-2.1143	-3.13	-3.42	-3.98
ϕ_2	3.9655	1.6848	4.05	4.71	6.15
ϕ_3	5.8467 2.2351		5.36	6.30	8.34

^a: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

El cuadro 5.3 muestra que para el caso de la serie de precios mayoristas, la hipótesis $\mathcal{H}_0: \rho = 1$ se rechaza a un nivel de significancia de 10 %. Mientras que la hipótesis

^b: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

^b: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

 $\mathcal{H}_0: (\alpha, \beta, \rho) = (0, 0, 1)$ no muestra evidencia estadística suficiente para ser rechaza a los niveles de significancia propuestos. Por último, la hipótesis $\mathcal{H}_0: (\alpha, \beta, \rho) = (\alpha, 0, 1)$ puede ser rechazada sólo a un 10 % de significancia.

Para el caso de la serie de precios de supermercado, la hipótesis $\mathcal{H}_0: \rho = 1$ no puede ser rechazada a ninguno de los niveles de significancia propuestos. Mientras que el contraste tampoco provee información suficiente para rechazar $\mathcal{H}_0: (\alpha, \beta, \rho) = (0, 0, 1)$. Por último, la hipótesis $\mathcal{H}_0: (\alpha, \beta, \rho) = (\alpha, 0, 1)$ puede ser rechaza sólo a un 10 % de significancia.

El resultado de este contraste es más bien contradictorio, pues no permite concluir que ambas series contengan una raíz unitaria, bajo los diferentes escenarios que sus hipótesis configuran. Queda la posibilidad entonces de que las series tengan un comportamiento estacionario en tendencia, situación que será abordada con el contraste KPSS.

Los resultados del cuadro 5.4 muestran que para ambas series se rechaza la hipótesis de estacionariedad de la serie a nivel de significancia del 1%. Razón por la cual se descarta la hipótesis de estacionariedad en tendencia.

Cuadro 5.4: Contraste KPSS (con tendencia determinista)

	Estadístico				Valores críticos				
\mathcal{H}_0	Mayorist	a^a	Sup	erm	$ercado^b$	90	%	95%	99%
τ_3	0.24	05	0.32	223		0.	119	0.146	0.216
	on cinco								
	$\frac{(n/100)}{(n/100)}$	reza	gos	de	acuerdo	a	la	siguiente	regla

 $\sqrt[4]{4 \times (n/100)}$.

Por otro lado, los resultados del cuadro 5.5 indican que la hipótesis de estacionariedad en niveles se rechaza fuertemente en ambos casos.

El contraste de Phillips Perron indica que no se puede rechazar la hipótesis de raíz unitaria para ambas series.

El cuadro 5.12 muestra que el contraste rechaza la hipótesis de raíz unitaria, aunque no permite identificar con claridad la estructura de los términos deterministas.

Al observar el cuadro 5.13 queda de manifiesto el rechazo de la hipótesis de raíz unitaria, aunque por cierto, no se puede afirmar con exactitud el comportamiento de los términos deterministas.

Cuadro 5.5: Contraste KPSS (sin tendencia determinista)

	Est	Valores críticos			
\mathcal{H}_0	$Mayorista^a$ Supermercado ^b		90%	95%	99%
$\overline{ au_3}$	3.5537	3.8913	0.347	0.463	0.739

a: Con cinco rezagos de acuerdo a la siguiente regla $\sqrt[4]{4\times(n/100)}.$ b: Con cinco rezagos de acuerdo a la siguiente regla

Cuadro 5.6: Contraste Phillips & Perron^a (con tendencia determinista)

	Mayorista	Supermercado	90 %	95%	99 %
$Z(t_{\hat{\mu}})$	-22.1367 1.5224 2.2482	-11.958 1.0702 1.6792	4.04	-3.42 4.71 6.30	6.15

 $[^]a\colon$ Con cinco rezagos de acuerdo a la siguiente regla $\sqrt[4]{4 \times (n/100)}$.

Cuadro 5.7: Contraste Phillips & Perron^a (con tendencia determinista)

	Mayorista	Supermercado	90 %	95%	99 %	
(/	-13.3185 2.5034	-6.8276 1.8389		-2.87 4.61		

^a: Con cinco rezagos de acuerdo a la siguiente regla $\sqrt[4]{4 \times (n/100)}$.

 $[\]sqrt[4]{4 \times (n/100)}$.

Hecho lo anterior, se procede a aplicar el contraste ERS, utilizando en primer lugar un modelo con constante y tendencia deteminista. El cuadro 5.14 muestra que para el caso de los mayoristas no se puede rechazar la hipótesis nula de raíz unitaria para ninguno de los niveles de significancia prescritos, mientras que para el caso de la serie supermercado dicha hipótesis se rechaza al menos al 5 %.

Cuadro 5.8: Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (con tendencia determinista)

Est	Estadístico			ticos
$Mayorista^a$	${\bf Supermercado}^b$	90 %	95%	99%
3.8715	10.0306	6.89	5.62	3.96

^a: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

El cuadro 5.15

Cuadro 5.9: Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (con constante)

Est	Estadístico			ticos
$Mayorista^a$	${\bf Supermercado}^b$	90 %	95%	99%
3.0049	12.0408	4.48	3.26	1.99

^a: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

Análisis de las series en diferencias

Una vez establecida la presencia de raíces unitarias en las series, se procederá a aplicar los contrastes nuevamente para las series en diferencias

Por otro lado, los resultados del cuadro 5.5 indican que la hipótesis de estacionariedad en niveles se rechaza fuertemente en ambos casos.

El contraste KPSS muestra claramente como, ahora que la serie ha sido diferenciada, no se puede rechazar la hipótesis nula de estacionariedad.

El contraste de Phillips Perron indica que no se puede rechazar la hipótesis de raíz unitaria para ambas series.

El cuadro 5.12 muestra que el contraste rechaza la hipótesis de raíz unitaria, y que como es de esperar, la serie no contiene término constante.

^b: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

^b: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

Cuadro 5.10: Contraste de Dickey-Fuller aumentado (sin drift y tendencia)

	Estin	maciones	Valo	ores crít	icos
	$Mayorista^a$	${\bf Supermercado}^b$	90%	95%	99%
$\overline{\tau_3}$	-14.0093	-14.3253	-1.62	-1.95	-2.58

^a: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

Cuadro 5.11: Contraste KPSS (sin tendencia determinista)

	Estadístico					Valores críticos			
\mathcal{H}_0	Mayorist	a ^a Su	perm	ercado^b	90) %	95%	99%	
$\overline{\tau_3}$	0.02	36 0.0	433		0.	347	0.463	0.739	
	$\frac{\text{fon cinco}}{(n/100)}$.								
ў:_С	(n/100). on cinco	rezagos	de	acuerdo	a	la	siguiente	regla	

 $[\]sqrt[4]{4 \times (n/100)}$.

Cuadro 5.12: Contraste Phillips & Perron^a (con tendencia determinista)

	Mayorista	Supermercado	90 %	95%	99 %
(/	-411.6423 0.3197			-3.42 4.71	

^a: Con un rezago de acuerdo a la siguiente regla $\sqrt[4]{4 \times (n/100)}$.

Cuadro 5.13: Contraste Phillips & Perron^a (con tendencia determinista)

	Mayorista	Supermercado	90%	95%	99 %
	-				
$Z(t_{\hat{lpha}})$	-13.3185	-6.8276	-2.57	-2.87	-3.44
$Z(t_{\hat{\mu}})$	2.5034	1.8389	3.79	4.61	6.47

^a: Con cinco rezagos de acuerdo a la siguiente regla $\sqrt[4]{4 \times (n/100)}$.

^b: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

Al observar el cuadro 5.13 queda de manifiesto el rechazo de la hipótesis de raíz unitaria, aunque por cierto, no se puede afirmar con exactitud el comportamiento de los términos deterministas.

Hecho lo anterior, se procede a aplicar el contraste ERS, utilizando en primer lugar un modelo con constante y tendencia deteminista. El cuadro 5.14 muestra que para el caso de los mayoristas no se puede rechazar la hipótesis nula de raíz unitaria para ninguno de los niveles de significancia prescritos, mientras que para el caso de la serie supermercado dicha hipótesis se rechaza al menos al 5 %.

Cuadro 5.14: Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (con tendencia determinista)

Estadístico		Valo	res crít	ticos
$Mayorista^a$	${\bf Supermercado}^b$	90 %	95%	99%
3.8715	10.0306	6.89	5.62	3.96

^a: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

El cuadro 5.15

Cuadro 5.15: Contraste de Elliot, Rothenberg & Stock (con constante)

Est	Estadístico		ores crít	ticos
$Mayorista^a$	${\bf Supermercado}^b$	90 %	95%	99%
3.0049	12.0408	4.48	3.26	1.99

^a: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

A partir del análisis recién expuesto, se puede concluir que ambas series al ser diferenciadas tienen un comportamiento estacionario. De forma tal que ambas series son I(1).

De esta forma, se procederá a determinar si la tendencia estocástica es compartida a través de un análisis de cointegración.

^b: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

^b: Con un rezago, de acuerdo a criterio BIC.

Capítulo 6

Resultados

En este capítulo se muestra una aplicación

Todos los cálculos aquí expuestos fueron realizados a través del lenguaje y entorno de programación orientado a la estadística, R (R core team, 2017).

Determinación del rango de cointegración y estimación del modelo lineal de corrección del error

En este apartado se utiliza principalmente el paquete vars (Pfaff, 2008).

Antes de la determinación del rango de cointegración del proceso, es necesario tener en cuenta que el uso del contraste de cointegración de Johansen que se utilizará para dichos fines es sensible a la especificación del modelo vectorial de corrección del equilibrio que subyace. Para la especificación de dicho modelo se recurrió a diferentes criterios.

De manera similar a como señalan Ben Kaabia & Gil (2008), se observa que al realizar los contrastes univariantes de raíz unitaria, no se rechaza la existencia de una raíz unitaria en torno a una constante no nula. Así también, al realizar los mismos contrastes para las series en primeras diferencias, estas resultaron estacionarias. Por último, en términos económicos, la presencia de una constante indica que existe una diferencia de escala entre los precios mayoristas y detallistas.

El número de rezagos a incluir en el modelo se determinó con el objetivo de prevenir problemas de autocorrelación. De esta manera, se estimó el modelo secuencialmente utilizando entre 2 y 12 rezagos y se calculó el estadístico de Ljung-Box multivariado

0.95 0.90 0.85 0.80 0.70 0.65 Modelo 0.60 -0.50 0.45 0.40 -0.35 7 rezagos 0.30 -0.25 -0.20 -0.05 0.00 50 10 15 20 30 35 45 rezago

Figura 6.1: Contrastes de Ljung-Box para diferentes especificaciones del modelo

Fuente: Elaboración propia

para los residuos rezagados entre el orden mínimo posible y aquellos de orden 52. Los p-valores correspondientes a cada uno de los contrastes están resumidos en la figura 5.15. De esta manera, se aprecia que la hipótesis nula de independencia no se puede rechazar a un nivel de significancia de 5 % en la mayoría de los casos para el modelo con siete términos rezagados.

De esta forma, el modelo definitivo a estimar resultó ser el siguiente:

$$\Delta \mathbf{y}_{t} = \mathbf{\Pi} \mathbf{y}_{t-1} + \sum_{i=1}^{7} \mathbf{\Gamma}_{i} \mathbf{y}_{t-i} + \boldsymbol{\varepsilon}_{t}$$
(6.1.1)

Definido el número de rezagos a utilizar y la estructura del vector cointegrante, se procedió a aplicar el contraste de cointegración de Johansen, cuyos resultados pueden apreciarse en los cuadros 6.1 y 6.2

En el cuadro 6.1 se observa el rechazo de la hipótesis $\mathcal{H}_0 := 0$ lo que descarta que la especificación adecuada sea un modelo VAR en niveles. Por otro lado, la hipótesis nula $\mathcal{H}_0 \le 1$ no puede rechazarse.

Al realizar la prueba de acuerdo al máximo autovalor, se observa el mismo resultado.

Cuadro 6.1: Contraste de la la traza de cointegración de Johansen

	Estadístico	Valo	ores crít	icos
\mathcal{H}_0	p = 7	90%	95%	99%
$r \le 1$ $r = 0$	5.01 37.85	7.52 17.85	9.24 19.96	12.97 24.60

Cuadro 6.2: Contraste del máximo autovalor de cointegración de Johansen

	Estadístico	Valo	res crít	icos
\mathcal{H}_0	p = 8	90 %	95%	99%
$ \begin{array}{c} r \leq 1 \\ r = 0 \end{array} $	5.01 32.84	7.52 13.75	9.24 15.67	12.97 20.20

De esta manera, el modelo puede especificarse como

$$\Delta \mathbf{y}_{t} = \alpha \boldsymbol{\beta}' \begin{bmatrix} 1 \\ \mathbf{y}_{t-1} \end{bmatrix} + \sum_{i=1}^{8} \mathbf{\Gamma}_{i} \Delta \mathbf{y}_{t-i} + \boldsymbol{\varepsilon}_{t}$$
 (6.1.2)

Donde
$$\boldsymbol{\alpha} = \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{bmatrix}$$
 y $\boldsymbol{\beta}' = \begin{bmatrix} \frac{\beta_0}{\beta_2} & 1 & \frac{\beta_3}{\beta_2} \end{bmatrix}$

Teniendo en cuenta que para ser identificado el vector cointegrante debe estar normalizado. El modelo finalmente a estimar es:

$$\frac{\Delta y_{1t}}{\Delta y_{2t}} = \frac{\alpha_1(\beta_0^* + y_{1t} + \beta_1^* y_{2t})}{\alpha_2(\beta_0^* + y_{1t} + \beta_1^* y_{2t})} + \frac{\sum_i^7 \phi_{11,i} \Delta y_{1t-i} + \sum_i^7 \phi_{12,i} \Delta y_{2t-i}}{\sum_i^7 \phi_{21,i} \Delta y_{1t-i} + \sum_i^7 \phi_{22,i} \Delta y_{2t-i}} + \frac{\varepsilon_{1t}}{\varepsilon_{2t}}$$
(6.1.3)

Donde
$$\beta_0^* = \frac{\beta_1}{\beta_2}$$
 y $\beta_1^* = \frac{\beta_3}{\beta_2}$.

De los resultados provistos en el cuadro (6.3) se desprende que la elasticidad de largo plazo de los precios de supermercados con respecto a los precios mayoristas es de aproximadamente 0.92, lo que indica un comportamiento relativamente inelástico. Es decir, cuando los mayoristas suben el precio en 1 % los supermercados lo hacen en un orden de 0.92 %. Esto contradice la hipótesis de transmisión perfecta de precios, en cuyo caso, el valor de la elasticidad debiera ser 1. Debido a esto a continuación se

Cuadro 6.3: Modelo de corrección hacia el equilibrio (\mathbf{VECM}) estimado mediante método de máxima verosimilitud

V	ector cointegrante	
Mayoristas	Supermercados	constante
1	-1.087	0.987
	$\Delta { m Mayoristas}_t$	$\Delta \mathrm{Supermercados}_t$
Corrección del error	-0.138(0.029)***	0.023(0.015)
Δ mayorista _{t-1}	0.2(0.049)***	0.071(0.026)***
Δ mayorista _{t-2}	0.062(0.051)**	0.088(0.027)
Δ mayorista _{t-3}	0.033(0.05)	0.04(0.026)***
Δ mayorista _{t-4}	-0.047(0.049)*	0.022(0.026)
Δ mayorista _{t-5}	-0.038(0.049)	-0.029(0.026)
Δ mayorista _{t-6}	0.07(0.049)	0.043(0.026)
Δ mayorista _{t-7}	0.019(0.049)	0.074(0.026)
Δ supermercado _{t-1}	0.205(0.089)	-0.072(0.047)*
Δ supermercado _{t-2}	0.158(0.089)	-0.018(0.047)
Δ supermercado _{t-3}	0.05(0.089)	0.037(0.047)
Δ supermercado _{t-4}	0.08(0.088)	0.083(0.046)*
Δ supermercado _{t-5}	0.021(0.087)	-0.032(0.046)
Δ supermercado _{t-6}	0.03(0.085)	0.014(0.045)***
Δ supermercado _{t-7}	0.186(0.083)**	-0.019(0.044)
AIC	BIC	SSR
-5465.432	-5335.279	4.425978

^a: Errores estándar entre paréntesis. ^b: significativo a: * 10 %, **5 %, *** 1 %

estima el modelo restringido, para determinar la evidencia estadística en favor o en contra de esta hipótesis, de la siguiente forma, utilizando una matriz **H** que permite incorporar las restricciones sobre el modelo:

$$\mathbf{H}\boldsymbol{\beta} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \beta_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$
 (6.1.4)

Cuadro 6.4: Contraste de homogeneidad en precios

Hipótesis	Estadístico	Grados de libertad	p-value
$\mathcal{H}_0: \beta_2 = \beta_3 = 1$	0.8798	1	0.35

Del resultado del contraste de razón de verosimilitud expuesto en el cuadro (6.4) se tiene que no se puede rechazar la hipótesis acerca de que la transmisión es perfecta en el largo plazo. Esto significa que la relación cointegrante puede reescribirse de la siguiente forma:

$$\log P_t^c = 0.3305 + \log P_t^p \tag{6.1.5}$$

A continuación se presentan los resultados para el modelo restringido

Con lo que utilizando el resultado expuesto en la ecuación (2.2.3), se puede afirmar que el margen que los supermercados mantienen en el largo plazo es de 39%. Un resultado ligeramente superior al que se obtendría como el promedio de las diferencias entre los logaritmos de los precios, que corresponde a 32.64%. Además de los resultados del cuadro (6.5), se confirma que existe un comportamiento de corrección hacia el equilibrio, pues cuando dicho término tiene variaciones positivas, los mayoristas responden bajandos sus precios. Así también, cabe mencionar que la relación con el término corrección del error es significativa para el caso de los mayoristas, pero no así para los supermercados. Esto se puede inferir a raíz de que en el modelo de **VECM** todas las variables explicativas son estacionarias, por lo que el uso del contraste t es válido en muestras grandes.

De todas formas, se procedió a aplicar un contraste de razón de verosimilitud para deteminar la hipótesis de exogeneidad débil.

Cuadro 6.5: Modelo de corrección hacia el equilibrio (\mathbf{VECM}) restringido

	Vector cointegrante	
Mayoristas	Supermercados	constante
1	-1	-0.3304581
	Δ Mayoristas _t	$\Delta \mathrm{Supermercados}_t$
corrección del error	0.13300 (0.02752)***	-0.01489 (0.01449)
Δ supermercados _{t-1}	-0.07855 (0.04675)**	0.21312 (0.08876)*
Δ mayoristas _{t-1}	0.19365 (0.04825)***	$0.07725 \ (0.02541).$
Δ supermercados _{t-2}	$0.16574 \ (0.08865).$	-0.02221 (0.04669)
Δ mayoristas _{t-2}	$0.05746 \ (0.04988)$	0.09346 (0.02627)***
Δ supermercados _{t-3}	$0.05759 \ (0.08892)$	$0.04480 \ (0.02615)$
Δ mayoristas _{t-3}	$0.02912 \ (0.04965)$	$0.04480 \ (0.02615).$
Δ supermercados _{t-4}	$0.08859 \ (0.08744)$	$0.02675 \ (0.04605).$
Δ mayoristas _{t-4}	-0.05076 (0.04882)	$-0.05076 \ (0.02675)$
Δ supermercados _{t-5}	0.03105 (0.08690)	-0.03430 (0.04577)
Δ mayoristas _{t-5}	-0.04163 (0.04860)	-0.02537 (0.02560)
Δ supermercados _{t-6}	0.03908 (0.08473)	$0.01272 \ (0.04463)$
Δ mayoristas _{t-6}	0.06732 (0.04836)	$0.04671 \ (0.02547).$
Δ supermercados _{t-7}	0.19470 (0.08318)*	-0.01940 (0.04381)
Δ mayoristas _{t-7}	0.01660 (0.04842)	0.07771 (0.02550)**

 $[^]a$: Errores estándar entre paréntesis. b : significativo al: . 10 %, *5 %, ** 1 %, ***0.1 %

Aunque varios de los coeficientes representantes de la dinámica de corto plazo en el cuadro (6.5) son significativos, su interpretación no es directa, pues el modelo por construcción presenta problemas de multicolineadad. Para analizar la respuesta del sistema frente a diferentes perturbaciones, se utilizan las funciones de impulso respuesta, como se señala en el capítulo 3.

Figura 6.2: Función de impulso respuesta: Impulso desde el precio mayorista

Función Impulso Respuesta ortogonal desde mayorista

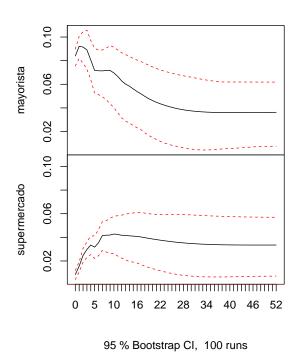
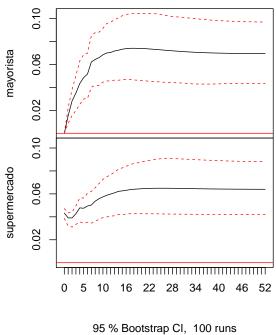


Figura 6.3: Función de impulso respuesta: Impulso desde el precio de supermercados

Función Impulso Respuesta ortogonal desde supermercado



Diagnósticos del modelo lineal

Figura 6.4: Residuos del modelo lineal

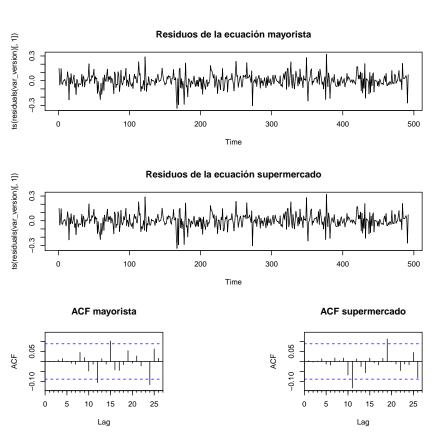
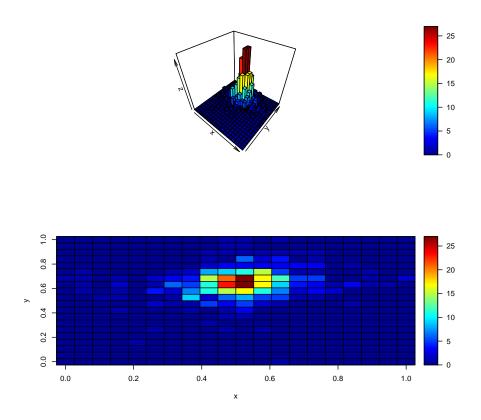


Figura 6.5: Histograma bivariado de los residuos



Fuente: Elaboración propia

Cuadro 6.6: Diagnósticos del modelo

Contraste	E	df	$\mathbb{P}(\chi^2 > E)$
Doornik & Hansen Jarque-Bera (Multivariado) ARCH (Multivariado)	30.141	4	$2.11 \times 10^{-45} < 2.85 \times 10^{-7} < 1.89 \times 10^{-5}$

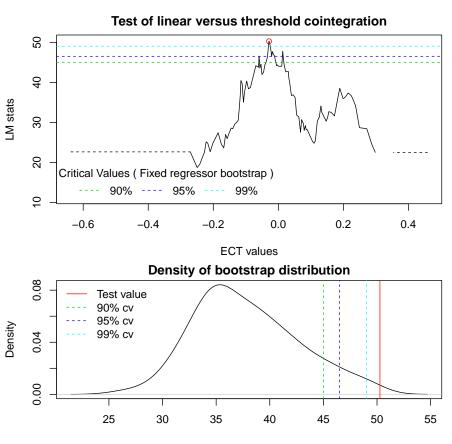
Estimación del modelo vectorial de corrección del error por umbrales TVECM

Los contrastes y estimaciones de esta sección fueron realizadas a través del paquete tsDyn de Di Narzo, Aznarte & Stigler(2009).

El paquete tsDyn y la función asociada a este, TVECM. HStest, no permiten utilizar una constante en la relación de cointegración, por lo que para esto se debió modificar

ligeramente el código original de la función recién mencionada, pues como ha sido descrito en el capítulo 3, la estimación del modelo VECM se construye sobre la base de un modelo lineal, por lo que sólo bastó con incorporar la constante en la estimación del primer paso a través de una nueva función denominada TVECM_HStest2.

Figura 6.6: Contraste de Hansen & Seo (2002)

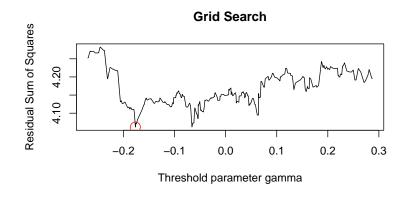


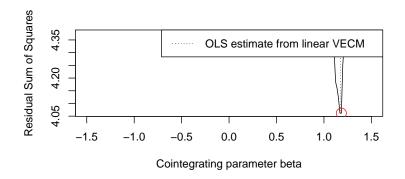
Cuadro 6.7: Contraste de Hansen & Seo 2002

E	stadístico	P-Value
Ę	50.27302	0
10 %	Valores críticos 5 %	1%
45.00837	46.50572	49.02173
7	Vector cointegrante	Э
Mayoristas 1	Supermercados -1.087	constante 0.987

Fuente: Elaboración propia

Figura 6.7: Estimación del modelo TVECM. Búsqueda simultánea de β y γ



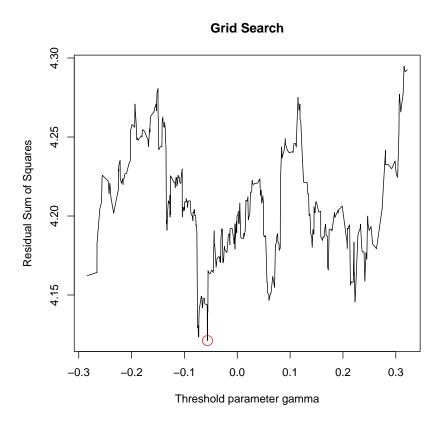


Cuadro 6.8: Modelo TVECM sin restringir

Mayoristas	Supermercados	constante
Mayoristas 1	-1.1834	-
	Δ mayoristas	Δ supermercados
	$\gamma < -0.177$	
corrección del error	$-0.023 \ (0.033)$	$0.036 (0.017)^*$
Δ mayorista _{t-1}	-0.06 (0.092)	-0.017 (0.048)
Δ supermercado _{t-1}	0.501 (0.166)**	$0.121\ (0.086)$
Δ mayorista _{t-2}	0.053 (0.09)	-0.004 (0.047)
Δ supermercado _{t-2}	$0.516 \ (0.173)**$	-0.035 (0.09)
Δ mayorista _{t-3}	-0.009 (0.085)	$0.001 \ (0.044)$
Δ supermercado _{t-3}	-0.174 (0.147)	$0.158 \ (0.076)$
Δ mayorista _{t-4}	-0.169 (0.084)*	0.081 (0.044).
Δ supermercado _{t-4}	$0.012 \ (0.168)$	0.343 (0.087)***
Δ mayorista _{t-5}	0 (0.078)	-0.056 (0.04)
Δ supermercado _{t-5}	$0.076 \ (0.189)$	-0.064 (0.099)
Δ mayorista _{t-6}	-0.128 (0.081)	-0.018 (0.042)
Δ supermercado _{t-6}	0.275 (0.176)	0.159 (0.092).
Δ mayorista _{t-7}	$-0.051 \ (0.078)$	0.112(0.04)
Δ supermercado _{t-7}	0.517 (0.151)***	$-0.014 \ (0.079)$
	$\gamma \ge -0.177$	
corrección del error	-0.209 (0.044)***	-0.017 (0.023)
Δ mayorista _{t-1}	0.288 (0.056)***	0.12 (0.029)***
Δ supermercado _{t-1}	$0.081 \ (0.107)$	-0.135 (0.056)*
Δ mayorista _{t-2}	$0.031 \ (0.059)$	0.147 (0.031)***
Δ supermercado _{t-2}	$0.024 \ (0.104)$	-0.013 (0.054)
Δ mayorista _{t-3}	$0.063 \ (0.06)$	0.085 (0.031)**
Δ supermercado _{t-3}	$0.143 \ (0.113)$	$-0.054 \ (0.059)$
Δ mayorista _{t-4}	$0.032 \ (0.059)$	-0.004 (0.031)
Δ supermercado _{t-4}	$0.1\ (0.102)$	$-0.027 \ (0.053)$
Δ mayorista _{t-5}	-0.11 (0.062).	-0.005 (0.032)
Δ supermercado _{t-5}	0.012 (0.098)	$-0.024 \ (0.051)$
Δ mayorista _{t-6}	0.148 (0.06)*	0.076 (0.031)*
Δ supermercado _{t-6}	-0.069 (0.096)	-0.015(0.05)
Δ mayorista _{t-7}	$0.043 \ (0.061)$	0.069 (0.032)*
Δ supermercado _{t-7}	0.054 (0.099)	-0.007(0.051)

Porcentaje de observaciones en cada regimen $27\,\%$ y $73\,\%$

Figura 6.8: Estimación del modelo TVECM Restringido. Búsqueda de γ



Cuadro 6.9: Modelo TVECM sin restringir

Mayoristas	Vector cointegr	constante
Mayoristas I	Supermercados -1	0.3305
<u> </u>		
	Δ mayoristas	Δ supermercados
	$\gamma < -0.05631$	56
Corrección del error	-0.06 (0.044)	$0.056 \ (0.023)$
Δ mayorista _{t-1}	$0.025 \ (0.086)$	$0.013 \ (0.045)$
Δ supermercado _{t-1}	0.327 (0.137)	-0.045 (0.072)
Δ mayorista _{t-2}	0.019 (0.082)	0.005 (0.043)
Δ supermercado _{t-2}	0.332(0.124)	-0.084 (0.065)
Δ mayorista _{t-3}	-0.049 (0.08)	-0.001 (0.042)
Δ supermercado _{t-3}	-0.082 (0.127)	$0.12 \ (0.066)$
Δ mayorista _{t-4}	-0.134 (0.075)	0.078(0.039)
Δ supermercado _{t-4}	0.006 (0.12)	0.196 (0.063)
Δ mayorista _{t-5}	0.035 (0.074)	-0.035 (0.039)
Δ supermercado _{t-5}	-0.071 (0.133)	-0.088 (0.069)
Δ mayorista _{t-6}	$-0.022 \ (0.072)$	$0.031 \ (0.038)$
Δ supermercado _{t-6}	0.17(0.118)	$0.044 \ (0.062)$
Δ mayorista $_{t-7}$	-0.075 (0.069)	$0.076 \ (0.036)$
Δ supermercado _{t-7}	$0.308 \; (0.126)$	-0.039 (0.066)
	$\gamma \ge -0.05631$	56
orrección del error	-0.167 (0.035)	-0.011 (0.018)
Δ mayorista _{t-1}	$0.269 \ (0.058)$	$0.103 \ (0.03)$
Δ supermercado $_{t-1}$	$0.126\ (0.116)$	-0.101 (0.061)
Δ mayorista $_{t-2}$	0.074(0.063)	0.144 (0.033)
Δ supermercado $_{t-2}$	-0.072(0.129)	0.078(0.067)
Δ mayorista _{t-3}	0.09 (0.063)	$0.08 \ (0.033)$
Δ supermercado _{t-3}	0.17(0.126)	-0.058 (0.066)
Δ mayorista _{t-4}	0.036(0.064)	-0.025(0.034)
Δ supermercado _{t-4}	0.195(0.127)	$-0.056\ (0.066)$
Δ mayorista _{t-5}	-0.11 (0.064)	-0.006 (0.033)
Δ supermercado _{t-5}	0.11(0.114)	$0.006 \ (0.059)$
Δ mayorista _{t-6}	0.137(0.065)	$0.056 \ (0.034)$
Δ supermercado _{t-6}	-0.205 (0.127)	-0.012 (0.067)
Δ mayorista _{t-7}	$0.088 \ (0.067)$	$0.079 \ (0.035)$
Δ supermercado _{t-7}	0.159(0.11)	$0.001 \ (0.057)$

Porcentaje de observaciones en cada regimen $40.66\,\%$ y 59.34 %

Diagnósticos del modelo no lineal

Capítulo 7

Bibliografía

Ben-Kaabia, M., & Gil Roig, J. M. (2008). Asimetrías en la transmisión de precios en el sector del tomate en España. Economía Agraria y Recursos Naturales, 8(1), 57-82.

Box, G. E., Jenkins, G. M., Reinsel, G. C., & Ljung, G. M. (2015). Time series analysis: forecasting and control. John Wiley & Sons.

Dickey, D. A., & Fuller, W. A. (1979). Distribution of the estimators for autoregressive time series with a unit root. Journal of the American statistical association, 74(366a), 427-431.

Dickey, D. A., & Fuller, W. A. (1981). Likelihood ratio statistics for autoregressive time series with a unit root. Econometrica: Journal of the Econometric Society, 1057-1072.

Di Narzo, A. F., Aznarte, J. L., & Stigler, M. (2009). tsDyn: Time series analysis based on dynamical systems theory. R package version 0.7.(URL: http://stat.ethz. ch/CRAN/web/packages/tsDyn/vignettes/tsDyn.pdf.

Durbin, J., & Koopman, S. J. (2012). Time series analysis by state space methods (Vol. 38). OUP Oxford.

Phillips, P. C., & Perron, P. (1988). Testing for a unit root in time series regression. Biometrika, 75(2), 335-346.

Hansen, B. E., & Seo, B. (2002). Testing for two-regime threshold cointegration in vector error-correction models. Journal of econometrics, 110(2), 293-318.

Hyndman, R. J., & Khandakar, Y. (2007). Automatic time series for forecasting: the forecast package for R (No. 6/07). Monash University, Department of Econometrics and Business Statistics.

Koop, G., Pesaran, M. H., & Potter, S. M. (1996). Impulse response analysis in nonlinear multivariate models. Journal of econometrics, 74(1), 119-147.

Johansen, S., Danielsdottir, A. K., Kristinsson, K., Petersen, P. H., & Naevdal, G. (1996). Likelihood-Based Inference in Cointegrated Vector Autoregressive Models. Oxford University Press

Juselius, K. (2006). The cointegrated VAR model: methodology and applications. Oxford university press.

Kreiss, J. P., & Lahiri, S. N. (2012). Bootstrap methods for time series. In Handbook of statistics (Vol. 30, pp. 3-26). Elsevier.

Lo, M. C., & Zivot, E. (2001). Threshold cointegration and nonlinear adjustment to the law of one price. Macroeconomic Dynamics, 5(4), 533-576.

Lütkepohl, H. (2005). New introduction to multiple time series analysis. Springer Science & Business Media.

Meyer, J., & Cramon-Taubadel, S. (2004). Asymmetric price transmission: a survey. Journal of agricultural economics, 55(3), 581-611.

Pfaff, B. (2008). VAR, SVAR and SVEC models: Implementation within R package vars. Journal of Statistical Software, 27(4), 1-32.

Tiffin, R., & Dawson, P. J. (2000). Structural breaks, cointegration and the farm-retail price spread for lamb. Applied economics, 32(10), 1281-1286.

R Core Team (2017). R: A language and environment for statistical computing. R Foundation for Statistical Computing, Vienna, Austria. URL https://www.R-project.org/.