

Air801_硬件设计手册_V1.3

GPRS/GPS 二合一



上海合宙通信科技有限公司



版本号	修改记录	日期	作者
V1.0	Creat	2017-8-25	Loukanghua
V1.01	修改了一些错误	2017-10-12	Loukanghua
V1.1	修改睡眠唤醒部分的描述	2017-12-19	LuXiangcheng
V1.2	增加 GPS 外部供电管脚,删除 RESET 管脚	2018-1-10	Loukanghua
V1.3	修改 CTR,RTS 的管脚描述	2019-11-8	Jinyi



目 录

1. 缩	THE		•••••	/
1.1.	相关	文档		7
2. 综	送			8
2.1.	功能	图	_	10
2.2.		· 板		
3. <u>/w</u>				
3.1.		J描述		
3.2.		模式		
3.3.	电源	[供电		
_	3.1.	模块电源工作特性		
	3.2.	减小电压跌落		
	3.3.	供电参考电路		
3.4.		机		
	4.1.	开机		
_	4.2.	关机		
3.5.		技术		
	5.1.	最少功能模式		
_	5.2.	睡眠模式(慢时钟模式)		
	5.3.	睡眠唤醒		
3.6.		切换汇总		
3.7.				
3.	7.1.	主串口		
_	7.2.	调试串口		
3.	7.3.	串口应用		
3.8.		i接口		
_	8.1.	防止 TDD 噪声和其它噪声		
3.	8.2.	麦克风接口参考电路		
_		音频输出接口参考电路		
	8.4.	音频电气特性		
3.9.		卡接口		
		SIM 接口		
	9.2.	6-pin SIM 卡座		
3.10.		言号动作		
3.11.		状态指示		
3.12.		SS 供电参考电路		
3.13.	GNS	SS 串口连接		41
4. 射	频接口			42
4.1.	射频	[参考电路		42
42	RF 4	命出功家		43

Air**801**_硬件设计手册



4.3.	RF 传导灵敏度	43
4.4.	工作频率	43
4.5.	推荐 RF 焊接方式	43
电器	导特性,可靠性,射频特性	4 4
5.1.	绝对最大值	44
5.2.	工作温度	45
5.3.	电源额度值	45
5.4.	GPRS 耗流	46
5.5.	GPS 性能	47
5.6.	静电防护	48
机械	战尺寸	49
6.1.	模块机械尺寸	49
6.2.	推荐 PCB 封装	50
6.3.	模块正视图	51
6.4.	模块底视图	51
存储		
7.1.	存储	52
	生产焊接	
	4.4. 4.5. 电器 5.1. 5.2. 5.3. 5.4. 5.5. 5.6. 机柄 6.1. 6.2. 6.3. 6.4. 存 偷 7.1.	4.4. 工作频率 4.5. 推荐 RF 焊接方式 电器特性,可靠性,射频特性 5.1. 绝对最大值 5.2. 工作温度 5.3. 电源额度值 5.4. GPRS 耗流 5.5. GPS 性能 5.6. 静电防护 机械尺寸 6.1. 模块机械尺寸 6.2. 推荐 PCB 封装 6.3. 模块正视图 6.4. 模块底视图 存储和生产 7.1. 存储



图表目录

图表	1:	功能框图	10
图表	2:	管脚排列图(正视图)	11
		模块发射时的电压电流波形图	
图表	4:	VBAT 输入参考电路	22
图表	5:	供电输入参考设计	22
图表	6:	开集驱动参考开机电路	24
图表	7:	按键开机参考电路	24
		开集驱动参考紧急关机电路	
图表	9:	按键紧急关机参考电路	25
		全功能串口连接方式示意图	
		串口三线制连接方式示意图	
		带流控的串口连接方式示意图	
图表	13:	软件调试连线图	30
		3.3V 电平转换电路	
图表	15:	5V 电平转换电路	31
图表	16:	RS232 电平转换电路	32
图表	17:	AIN 麦克风通道接口电路	34
图表	18:	参考线路	34
		使用 6PIN SIM 卡座参考电路图(SIM)	
		AMPHENOL C707 10M006 512 2 SIM 卡座	
图表	21:	语音呼叫时模块用作被叫方 RI 时序	38
		数据呼叫时模块用作被叫方 RI 时序	
		模块主叫时 RI 时序	
图表	24:	收到 URC 信息或者短信时 RI 时序	39
图表	25:	NET_LED 参考电路	40
		GNSS 供电参考电路	
		射频参考电路	
图表	28:	射频焊接方式建议	44
图表	29:	AIR801 正视图(单位: 毫米)	49
图表	30:	推荐封装(单位:毫米)	50
图表	31:	模块正视图	51
图表	32:	模块底视图	51
图表	33:	印膏图	52
图表	34:	炉温曲线	53



表格目录

表格	1:	相关文档	7
表格	2:	模块主要特征	8
表格	3:	Air801 管脚分配	12
表格	4:	管脚描述	14
表格	5:	GPIO 配置表	19
		工作模式	
表格	7:	模式切换汇总	27
表格	8:	串口逻辑电平	27
表格	9:	串口管脚定义	28
表格	10:	音频接口管脚定义	33
表格	11:	驻极体麦克风典型特性参数	35
		音频接口典型特性参数	
		SIM 卡接口管脚定义	
表格	14:	RI 信号动作	38
		NET_LED 的工作状态	
		RF_ANT 管脚定义	
		RF 传导功率	
表格	18:	RF 传导灵敏度	43
		模块工作频率	
		绝对最大值	
表格	21:	工作温度	45
表格	22:	模块电源额度值	45
表格	23:	模块耗流	46
表格	24:	GPS 性能	47
表格	25:	ESD 性能参数 (温度: 25℃, 湿度: 45%)	48



1. 绪论

本文档定义了Air801模块及其硬件接口规范,电气特性和机械细节,通过此文档的帮助,结合我们的应用手册和用户指导书,客户可以快速应用Air801模块于无线应用。

1.1. 相关文档

表格 1: 相关文档

编号	文件名	注释
1	Air801_AT 指令集详解	己开放
2	Air801 参考设计	己开放
3	模拟器最新版本以及说明书	已开放
4	轻型 lua trace 打印工具	己开放
5	LuaDB 合并和下载工具使用方法	己开放
6	LuaForWindows_v5.1.5-51	己开放
7	Coolwatcher 调试工具及使用说明_V1.1	己开放
8	平台编译环境安装步骤	己开放
9	CSDTK3.7_Cygwin1.5.25_Svn_1.5.4_Full_Setup	己开放

注意: 所有文档均可在 www.openluat.com 下载



2. 综述

Air801模块是一款GPRS+GPS二合一模块,具有18.7mm× 16.0mm×2.3mm的超小尺寸,适合应用于各种需要准备定位的物联网产品。

Air801支持四频段GSM/GPRS模块,它的工作频段是: GSM850MHz,GSM900MHz,DCS1800MHz和PCS1900MHz。

Air801支持GPS/Beidou/GLONASS/Galileo/QZSS/SBAS

Air801 内置32Mb Nor Flash + 32Mb SRAM, 并支持合宙特有的Luat 开源平台, 方便客户做二次开发, 极大的减少了客户的开发周期和成本。

Air801 有丰富的外围接口,支持UART,SPI,I2C等各种接口,可支持最多22个GPIO,并支持ADC,音频输入和输出功能,满足各种应用场景的使用要求。

Air801是贴片式模块,采用LCC封装,可以通过其管脚焊盘内嵌于客户应用中,提供了模块与客户主板间丰富的硬件接口。

Air801模块采用了省电技术,电流功耗在睡眠模式DRX=5下,低至1.14mA。

Air801内嵌TCP UDP PPP HTTPS SSL等协议,已内嵌的扩展AT命令可以使用户更容易地使用这些互联网协议。

Air801模块完全符合RoHS标准。

表格 2: 模块主要特征

特征	说明
GPRS 频段	 ◆ 四频: GSM850, GSM900, DCS1800, PCS1900 ◆ 频段自动搜索 ◆ 频段选择可以通过AT命令来设置 ◆ 符合GSM Phase 2/2+
GPRS 发射功率	◆ Class 4 (2W): GSM850和GSM900 ◆ Class 1 (1W): DCS1800和PCS1900
GPS	◆ 支持GPS/Beidou/GLONASS/Galileo/QZSS/SBAS
GPS 灵敏度	◆ 冷启动 -148dBm◆ 热启动 -162dBm
供电	◆ VBAT 3.4V ~ 4.2V,典型值3.8V

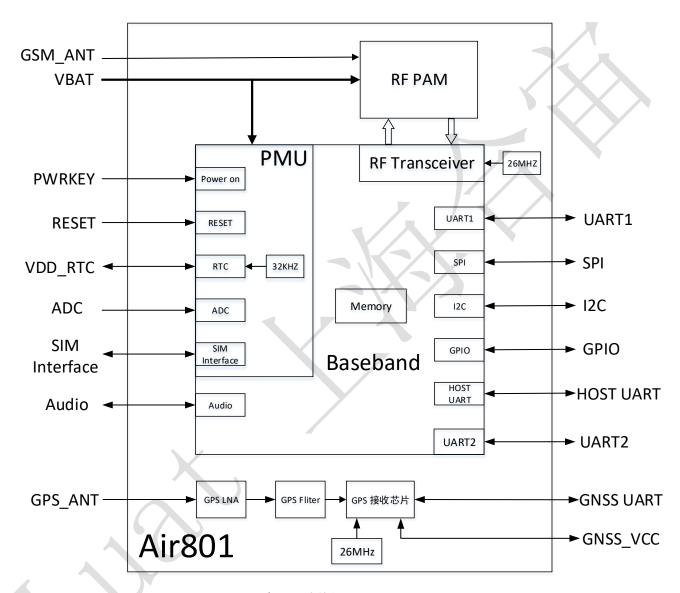


省电模式耗流	◆ 1.40 mA@ DRX=2◆ 1.14 mA@ DRX=5◆ 1.03 mA@ DRX=9
GPRS 连接特性	◆ GPRS多时隙等级为12(默认)◆ GPRS移动台等级B
GPRS 数据特性	 ◆ GPRS数据下行传输:最大85.6 kbps ◆ GPRS数据上行传输:最大85.6 kbps ◆ 编码格式: CS-1, CS-2, CS-3和CS-4 ◆ 支持通常用于PPP连接的PAP(密码验证协议)协议 ◆ 内嵌协议: TCP/UDP/PPP等 ◆ 支持分组广播控制信道(PBCCH)
温度范围	◆ 正常工作温度: -40°C ~ +85°C◆ 存储温度: -45°C ~ +90°C
短消息 (SMS)	Text和PDU模式
SIM 卡接口	支持SIM/USIM卡: 1.8V,3V
天线接口特性阻抗	50 Ω
音频接口	支持通话、录音以及播放功能,可直接驱动8欧姆喇叭
串口	 ◆ 全功能串口 ■ 用于AT命令, GPRS数据 ■ 自适应波特率: 从1200 bps到115200 bps ◆ 调试串口 ■ 用于软件升级 ■ 用于软件调试
SPI	支持
I2C	支持
ADC	支持
实时时钟	支持
尺寸	18.7±0.15 × 16.0±0.15 ×2.3±0.2mm 重量: 3g



2.1. 功能图

下图为Air801功能框图,阐述了其主要功能:



图表 1: 功能框图

2.2. 评估板

为了有助于测试及使用Air801,合宙提供一套评估板。评估板包括Air801模块、EVB_Air801、UART转USB线等。

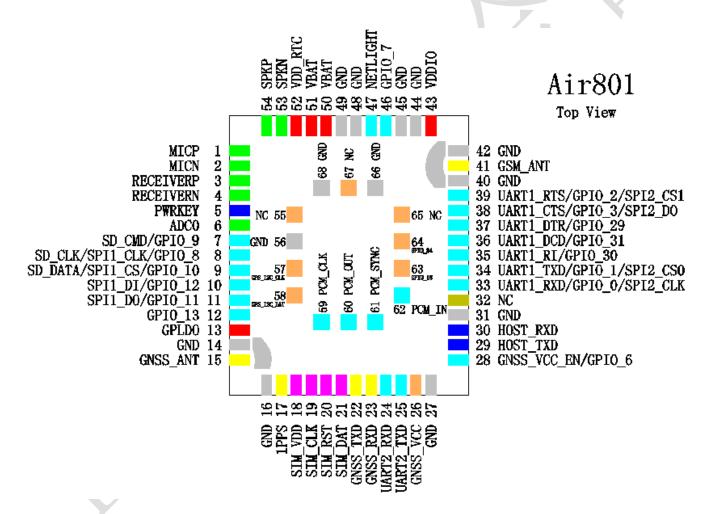


3. 应用接口

模块采用LCC封装,38个SMT焊盘管脚,后续章节详细阐述了以下接口的功能:

- ◆ 电源供电(请参考<u>电源供电</u>章节)
- ◆ 开关机(请参考<u>开关机</u>章节)
- ◆ 省电技术(请参考省电技术章节)
- ◆ 串口(请参考串□章节)
- ◆ 音频接口(请参考音频章节)
- ◆ SIM卡接口(请参考<u>SIM卡</u>章节)

3.1. 管脚描述



图表 2: 管脚排列图(正视图)



表格 3: Air801 管脚分配

1 MICP I 2 MICN I 3 RECEIVERP O 4 RECEIVERN O 5 PWRKEY I 6 ADCO I 7 SD_CMOGPIO_9 I/O 8 SD_CLK/SPI1_CLK/GPIO_8 I/O 9 SD_DATA/SPI1_CS/GPIO_10 I/O 10 SPI1_DI/GPIO_12 I/O 11 SPI1_DO/GPIO_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 0 O O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND I 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_STST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD I 24 UART2_RXD I	管脚号	管脚名	输入/输出
2 MICN I 3 RECEIVERP O 4 RECEIVERN O 5 PWRKEY I 6 ADCO I 7 SD_CMM/GPIO_9 I/O 8 SD_CLK/SPI1_CLK/GPIO_8 I/O 9 SD_DATA/SPI1_CS/GPIO_10 I/O 10 SPI1_DI/GPIO_12 I/O 11 SPI1_DO/GPIO_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND O 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD I 23 GNSS_EXD I 24 UART2_RXD O 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I<			
3 RECEIVERP O 4 RECEIVERN O 5 PWRKEY I 6 ADC0 I 7 SD_CMD/GPIO_9 I/O 8 SD_CLK/SPI1_CLK/GPIO_8 I/O 9 SD_DATA/SPI1_CCS/GPIO_10 I/O 10 SPI1_DI/GPIO_12 I/O 11 SPI1_DO/GPIO_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND O 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HO	2		
4 RECEIVERN O 5 PWRKEY I 6 ADC0 I 7 SD_CMD/GPIO_9 I/O 8 SD_CLK/SPI1_CLK/GPIO_8 I/O 9 SD_DATA/SPI1_CS/GPIO_10 I/O 10 SPI1_DI/GPIO_12 I/O 11 SPI1_DO/GPIO_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 0 O I 14 GND O 15 GNSS_ANT I 16 GND O 17 1PPS O 0 O O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD I 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD O 25 UART2_RXD O 26 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD			
5 PWRKEY I 6 ADC0 I 7 SD_CMD/GPIO_9 I/O 8 SD_CLK/SPI1_CLK/GPIO_8 I/O 9 SD_DATA/SPI1_CS/GPIO_10 I/O 10 SPI1_DI/GPIO_12 I/O 11 SPI1_DO/GPIO_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 14 GND O 15 GNSS_ANT I 16 GND O 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD O 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O			
6 ADC0 I 7 SD_CMD/GPIO_9 I/O 8 SD_CLK/SPI1_CLK/GPIO_8 I/O 9 SD_DATA/SPI1_CS/GPIO_10 I/O 10 SPI1_DI/GPIO_12 I/O 11 SPI1_DO/GPIO_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND I 17 IPPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD I 23 GNSS_EXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC			
7 SD_CMD/GPIO_9 I/O 8 SD_CLK/SPI1_CLK/GPIO_8 I/O 9 SD_DATA/SPI1_CS/GPIO_10 I/O 10 SPI1_DI/GPIO_12 I/O 11 SPI1_DO/GPIO_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND O 17 IPPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_TXD I 24 UART2_RXD I 24 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_RXD I 31 GND I <td></td> <td></td> <td></td>			
8 SD_CLK/SPI1_CLK/GPIO_8 I/O 9 SD_DATA/SPI1_CS/GPIO_10 I/O 10 SPI1_DI/GPIO_12 I/O 11 SPI1_DO/GPIO_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND O 17 1PPS O 0 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD I I 23 GNSS_RXD I I 24 UART2_RXD I I 25 UART2_TXD O O 26 GNSS_VCC I I 27 GND I I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_RXD I I 31 GND I I 32 <t< td=""><td></td><td></td><td></td></t<>			
9 SD_DATA/SPI1_CS/GPIO_10			+
10 SPI1_DI/GPIO_12 I/O 11 SPI1_DO/GPIO_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND I 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I/O 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_DCD/GPIO_31		 	
11 SPI1_DO/GPI0_11 I/O 12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND I 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I/O 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_R/GPIO_30 I/O 36 UART1_DTR			
12 GPIO_13 I/O 13 GPLDO O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND I 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 36 UART1_DTR/GPIO_29 I/O			
13 GPLDO O 14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND I 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_TXD/GPIO_31 I/O 36 UART1_DTR/GPIO_29 I/O			
14 GND I 15 GNSS_ANT I 16 GND I 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I/O 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O			
15 GNSS_ANT I 16 GND O 17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I/O 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O			Y -
16 GND IPPS O 17 1PPS O O 18 SIM_VDD O O 19 SIM_CLK O O 20 SIM_RST O O 21 SIM_DAT I/O I/O 22 GNSS_TXD O O 23 GNSS_RXD I I 24 UART2_RXD I I 25 UART2_TXD O O 26 GNSS_VCC I I 27 GND I/O I/O 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O I/O 29 HOST_TXD O O 30 HOST_RXD I I 31 GND I I 32 NC I I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_RXD/GPIO_30 I/O 35 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 <td></td> <td></td> <td>I</td>			I
17 1PPS O 18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I/O 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O			
18 SIM_VDD O 19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I/O 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O			О
19 SIM_CLK O 20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I/O 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O			
20 SIM_RST O 21 SIM_DAT I/O 22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I/O 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O			
22 GNSS_TXD O 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	20		О
22 GNSS_TXD 0 23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD 0 26 GNSS_VCC I 27 GND I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	21	SIM_DAT	I/O
23 GNSS_RXD I 24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CS0 I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	22		
24 UART2_RXD I 25 UART2_TXD O 26 GNSS_VCC I 27 GND I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I/O 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	23		I
26 GNSS_VCC I 27 GND I 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I/O 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	24		I
27 GND 28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I/O 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CSO I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	25	UART2_TXD	0
28 GNSS_VCC_EN/GPIO_6 I/O 29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I/O 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CS0 I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	26	GNSS_VCC	I
29 HOST_TXD O 30 HOST_RXD I 31 GND I 32 NC I 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CS0 I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	27	GND	
30 HOST_RXD I 31 GND 32 NC 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CS0 I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	28	GNSS_VCC_EN/GPIO_6	I/O
31 GND 32 NC 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CS0 I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	29	HOST_TXD	
32 NC 33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CS0 I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	30	HOST_RXD	I
33 UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK I/O 34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CS0 I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	31	GND	
34 UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CS0 I/O 35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	32	NC	
35 UART1_RI/GPIO_30 I/O 36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	33	UART1_RXD/GPIO_0/SPI2_CLK	I/O
36 UART1_DCD/GPIO_31 I/O 37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	34	UART1_TXD/GPIO_1/SPI2_CS0	I/O
37 UART1_DTR/GPIO_29 I/O	35	UART1_RI/GPIO_30	I/O
	36	UART1_DCD/GPIO_31	
38 UART1_CTS/GPIO_3/SPI2_DO I/O	37	UART1_DTR/GPIO_29	I/O
	38	UART1_CTS/GPIO_3/SPI2_DO	I/O



Air**801**_硬件设计手册

	111001_0(1) (7/1)						
39	UART1_RTS/GPIO_2/SPI2_CS1	I/O					
40	GND						
41	GSM_ANT	I/O					
42	GND						
43	VDDIO	0					
44	GND						
45	GND						
46	GPIO_7	I/O					
47	GPIO_28	I/O					
48	GND						
49	GND						
50	VBAT	I					
51	VBAT	I					
52	VDD_RTC	I/O					
53	SPKN	0					
54	SPKP	0					
55	NC						
56	GND						
57	GPS_I2C_CLK	I					
58	GPS_I2C_DATA	I/O					
59	PCM_CLK	0					
60	PCM_OUT	0					
61	PCM_SYNC	0					
62	PCM_IN	I					
63	GPIO_18	I/O					
64	GPIO_34	I/O					
65	NC						
66	GND						
67	NC						
68	GND						



表格 4: 管脚描述

电源	电源						
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注		
VBAT	50,51	I	模块主电源 VBAT=3.4V~4.2V	Vmax= 4.2V Vmin=3.4V Vnorm=3.8V	模块在突发模式下的 最大负载电流有 1.6A		
VDDIO	43	0	输出 2.8V,10mA	Vmax=2.95V	1.如果不用则悬空 2.如果用这个管脚给 外部供电,推荐并联一 个2~4.7uF的去耦电 容,负载电流不要超过 10mA		
VDD_RTC	52	I/O	输入: RTC时钟供电 输出:通过该管脚为备份电 池或电容充电	VImax=3.3V VImin=1.5V VInorm=2.8V VOmax=2.85V VOmin=2.6V VOnorm=2.8V Iout(max)= 1mA Iin=2.6~5 uA	不用则悬空		
GNSS_VCC	26	I	GPS供电电源,供电电压 范围: 2.8-4.3V	VImax=4.3V VImin=2.8V VInorm=3.3V	确保负载电流不低于 150mA		
GPLDO	13	0	通用LDO 输出 2.8V,150mA	Vmax=2.95V	1.如果不用则悬空 2.如果用这个管脚给 外部供电,推荐并联一 个2~4.7uF的去耦电 容		
GND	14 16 27 31 40 42 44 45 48 49 56 66	>	模块地				
开机键							
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注		
PWRKEY	5	I	内部上拉,把管脚拉低 2s 以上模块开机	VILmax=0.4V			
复位							
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注		



NC	32		内部悬空					
音频接口	音频接口							
管脚名	管脚号	I	管脚描述	电气特性	备注			
MICP MICN	1 2	I	差分音频输入	4				
RECEIVERP RECEIVERN	3 4	0	差分音频输出,可以驱动 16 欧姆的听筒	X	支持通话、录音和播放 功能			
SPKP SPKN	54 53	0	差分音频输出,可以直接驱动8欧姆的喇叭					
主串口								
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注			
UART1_TXD (GPIO_1)	34	О	模块发送数据	XX	对于 AT 版本:			
UART1_RXD (GPIO_0)	33	I	模块接收数据		模块默认不会会进入 休眠省电状态。若需要进入休眠省电状态。若需要进入休眠,则需要发 AT+CSCLK=1或2。在休 眠时如果要给模块发 AT指令,需要先把DTR 拉低来唤醒模块; 如果不希望模块进入 休眠,可以把DTR通过 10K电阻接地; 其他不用的管脚可以 悬空;			
UART1_CTS (GPIO_3)	38	0	清除发送	VILmin=-0.3V VILmax=0.25×VDDIO				
UART1_RTS (GPIO_2)	39	I	DTE请求发送数据给模块	VIHmin=0.75×VDDIO VIHmax=VDDIO+0.3				
UART1_DTR (GPIO_29)	37	I	DTE准备就绪	VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO				
UART1_DCD (GPIO_31)	36	0	载波检测 (此脚有效表示 通信链路建立起来)					
UART1_RI (GPIO_30)	35	0	模块输出振铃提示					
UART2								
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注			
UART2_RXD	24	0	模块接收数据	VILmin=-0.3V VILmax=0.25×VDDIO VIHmin=0.75×VDDIO	用来和模块内部的			
UART2_TXD	25	I	模块发送数据	VIHmax=VDDIO+0.3 VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	GPS 芯片通信,不用则悬空			
调试串口	调试串口							
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注			



HOST_RXD	30	I	用于软件调试和固件下载	VILmin=-0.3V VILmax=0.25×VDDIO VIHmin=0.75×VDDIO VIHmax=VDDIO+0.3 VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	不用则悬空					
I2C										
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注					
I2C3_CLK (GPIO_6)	28	0	I2C接口,使用时需要外加	VILmin=-0.3V VILmax=0.25×VDDIO VIHmin=0.75×VDDIO	不用则悬空					
I2C3_SDA (GPIO_7)	46	I/O	上拉电阻	VIHmax=VDDIO+0.3 VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	小川则 态至					
РСМ										
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注					
PCM_CLK (GPIO_14)	59	0								
PCM_OUT (GPIO_17)	69	0	· 标准 PCM 接口	VILmin=-0.3V VILmax=0.25×VDDIO VIHmin=0.75×VDDIO	不用则悬空					
PCM_SYNC (GPIO_15)	61	0	WHE LOLL IX	VIHmax=VDDIO+0.3 VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	717II MARIEL					
PCM_IN (GPIO_16)	62	I								
SPI										
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注					
SPI1_CS (GPIO_10)	9	0								
SPI1_CLK (GPIO_8)	8	0	·标准 SPI 接口	VILmin=-0.3V VILmax=0.25×VDDIO VIHmin=0.75×VDDIO	不用则悬空					
SPI1_DO (GPIO_11)	11	0	Mar Or IX IX	VIHmax=VDDIO+0.3 VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	1 / II AGENT.					
SPI1_DI (GPIO_12)	10	I								
模块网络指示										



NETI IGHT	管脚号 47	I/O	管脚描述	电气特性	备注		
	47						
		0	网络状态指示	VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	不用则悬空		
GPIO							
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注		
GPIO_13	12	I/O	通用GPIO		7		
GPIO_9	7	I/O	通用GPIO	VILmin=-0.3V VILmax=0.25×VDDIO VIHmin=0.75×VDDIO	不用则悬空		
GPIO_18	63	I/O	通用GPIO	VIHmax=VDDIO+0.3 VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	小川则		
GPIO_34	64	I/O	通用GPIO				
SIM 卡接口							
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注		
SIM_VDD	18	0	SIM卡供电电压	模块自动选择 1.8V 或 3.0V			
SIM_RST	_RST 20 O		SIM 卡复位	3V: VOLmax=0.36 VOHmin=0.9×SIM_VDD 1.8V: VOLmax=0.2×SIM_VDD VOHmin=0.9×SIM_VDD			
SIM_DAT	21	I/O	SIM卡数据线	3V: VOLmax=0.4 VOHmin= SIM_VDD-0.4 1.8V: VOLmax=0.15×SIM_VDD VOHmin=SIM_VDD-0.4	SIM 卡接口建议使用 TVS 管做 ESD 防护, SIM 卡座到模块最长 线径不要超过 20cm		
SIM_CLK	SIM_CLK 19 O		SIM卡时钟线	3V: VOLmax=0.4 VOHmin=0.9×SIM_VDD 1.8V: VOLmax=0.12×SIM_VDD VOHmin=0.9×SIM_VDD			
ADC							
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注		
ADC0	6	I	模数转换器	输入范围0~1.85V 10bit 误差范围+—20mv	不用则悬空		
射频接口							
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注		



Air 801 _硬件	牛设计手册	Air 801 _硬件设计手册								
GSM_ANT	41	I/O	GSM 射频信号输入输出	50 欧姆特性阻抗						
GPS 相关管脚	GPS 相关管脚									
管脚名	管脚号	I/O	管脚描述	电气特性	备注					
GNSS_RXD	23	I	读取内部 GPS 芯片的原始	VILmin=-0.3V VILmax=0.25×VDDIO VIHmin=0.75×VDDIO	默认读取 GPS 数据的					
GNSS_TXD	22	0	NMEA0183 数据	VIHmax=VDDIO+0.3 VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	通路					
GNSS_VCC_ EN (GPIO_6)	28	0	GNSS 电源使能脚	VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	不用则悬空					
1PPS	17	0	One plus per second	VOHmin=0.85×VDDIO VOLmax=0.15×VDDIO	不用则悬空					
GPS_I2C_CL K	57	I	通过 I2C 读取 GPS 芯片的		默认的软件是通过 UART 读取数据的, 如					
GPS_I2C_DA T	58	I/O	原始 NMEA0183 数据		需通过 I2C 读取数据,请联系我们					
GNSS_ANT	15	I	GPS 射频信号输入	50 欧姆特性阻抗						

表格 5: GPIO 配置表

Air801	GPI0				Pu11-		At Reset	t	At	fter Re	set		Fu	nction	n0		1	Functio	n1		Fu	nction	2		Functi	on3	
PIN NO.	number	Name.	Power Domain	Pull-Up	Up/Down Resistor	H/L/Hiz	pull	Pin State	H/L/Hiz	pul1	Pin State	Function0	Туре	PULL	ADDRESS	Function1	Туре	PULL	ADDRESS	Function2	Туре	PULL	ADDRESS	Function3	Туре	PULL	ADDRESS
33	GPIO_0	GPIO O/UART1 RXD		2.8V,	166K	Н	UP	INPUT	Н	UP	INPUT	GPIO_0	I/0	UP	0x01A2A090 (0x0)	UART1_RXD	I	UP	0x01A2A090 (0x1)	SPI2_CLK	I/0	UP	0x01A2A090 (0x2)				
34		GPIO_1/UART1_TXD		2. 8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	GPIO_1	I/0	DN	0x01A2A094 (0x0)	UART1_TXD		OFF	0x01A2A094 (0x1)		I/0	UP	0x01A2A094 (0x2)				
39	GPIO_2	GPIO_2/UART1_RTS		2.8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	GPIO_2	I/0	DN	0x01A2A098 (0x0)	UART1_RTS	I	UP	0x01A2A098 (0x1)	SPI2_CS_1	I/0	UP	0x01A2A098 (0x2)	PWL_1	0	OFF	0x01A2A098 (0x3)
38	GPIO_3	GPIO_3/UART1_CTS	VDDIO	2.8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	GPIO_3	I/0	DN	0x01A2A09C (0x0)	UART1_CTS	0	OFF	0x01A2A09C(0x1)	SPI2_DI_0	I/0	DN	0x01A2A09C(0x2)	LPSCO_1	0	OFF	0x01A2A09C (0x3)
\	GPIO_4	GPIO_4/UART2_RXD	2. 8V	2.8V,	166K	Н	UP	INPUT	Н	UP	INPUT	GPIO_4	I/0	UP	0x01A2A0A0 (0x0)	UART2_RXD	I	UP	0x01A2A0A0 (0x1)	SPI2_DI_1	I	UP	0x01A2A0A0(0x2)	LPG	0	UP	0x01A2A0A0 (0x3)
\	GPIO_5	GPIO_5/UART2_TXD		2.8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	GPIO_5	I/0	DN	0x01A2A0A4 (0x0)	UART2_TXD	0	OFF	0x01A2A0A4 (0x1)	LCD_TE	I	DN	0x01A2A0A4(0x2)	PWT	0	OFF	0x01A2A0A4 (0x3)
28	GPIO_6	GPIO_6/UART2_RTS/I2C3_SCL		2.8V,	33K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	GPIO_6	I/0	DN	0x01A2A0A8 (0x0)	UART2_RTS	I	UP	0x01A2A0A8 (0x1)	I2C3_SCL	I/0	UP	0x01A2A0A8 (0x2)	TC0_3	0	OFF	0x01A2A0A8 (0x3)
46	GPIO_7	GPIO_7/UART2_CTS/I2C3_SDA		2. 8V,	33K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	GPIO_7	I/0	DN	0x01A2A0AC (0x0)	UART2_CTS	0	OFF	0x01A2A0AC (0x1)	I2C3_SDA	I/0	UP	0x01A2A0AC (0x2)	TCO_4	0	OFF	0x01A2A0AC (0x3)
8	GPIO_8	SSD_CLK/SPI1_CLK		1.9V,	166K	L	OFF	OUTPUT	26MHz	OFF	OUTPUT	SDMMC_CLK	0	OFF	0x01A2A04C (0x0)	GPIO_8	1/0	DN	0x01A2A04C (0x1)	SPI1_CLK	I/0	DN	0x01A2A04C(0x2)	I2C1_SCL	I/0	UP	0x01A2A04C (0x3)
7		SSD_CMD/SPI1_CS0		1. 9V,	50K	Н	UP	INPUT	Н	UP	INPUT	SDMMC_CMD	I/0	UP	0x01A2A050 (0x0)	GPIO_9	1/0	DN	0x01A2A050 (0x1)	SPI1_CS_0	I/0	UP	0x01A2A050 (0x2)		I/0	-	0x01A2A050 (0x3)
9	GPIO_10	SSD_DATAO/SPI1_CS1	VMMC	1. 9V,	50K	Н	UP	INPUT	Н	UP	INPUT	SDMMC_DATA_0	I/0	UP	0x01A2A054 (0x0)	GPI0_10	1/0	DN	0x01A2A054 (0x1)	SPI1_CS_1	I/0	UP	0x01A2A054 (0x2)				
11	GPIO_11	SSD_DATA1/SPI1_DI_0	1. 8/1. 9/2. 0/2. 6/2. 8/3. 0/3. 3V	1.9V,	50K	Н	UP	INPUT	Н	UP	INPUT	SDMMC_DATA_1	I/0	UP	0x01A2A058 (0x0)	GPIO_11	I/0	DN	0x01A2A058 (0x1)	SPI1_DI_0	I/0	DN	0x01A2A058 (0x2)				
10	GPIO_12	SSD_DATA2/SPI1_DI_1		1.9V,	50K	Н	UP	INPUT	Н	UP	INPUT	SDMMC_DATA_2	I/0	UP	0x01A2A05C (0x0)	GPI0_12	I/0	DN	0x01A2A05C (0x1)	SPI1_DI_1	I	DN	0x01A2A05C (0x2)				
12	GPIO_13	SSD_DATA3		1.9V,	50K	Н	UP	INPUT	Н	UP	INPUT	SDMMC_DATA_3	I/0	UP	0x01A2A060 (0x0)	GPI0_13	I/0	DN	0x01A2A060 (0x1)								
59	GPIO 14	GPIO 14/I2S BCK		1. 9V,	166K	н	OFF	OUTPUT	Н	OFF	OUTPUT	LCD RSTB	0	OFF	0x01A2A064 (0x0)	GPIO 14	1/0	DN	0x01A2A064 (0x1)	DAI RST	Т	DN	0x01A2A064 (0x2)	I2S BCK	I/0	DN	0x01A2A064 (0x3)
61	_	GPIO_15/I2S_LRCK		1. 9V,	166K	Н	-	OUTPUT		OFF	OUTPUT	_	0	OFF	1	GPIO_15	1/0	DN	0x01A2A068 (0x1)	_	0	OFF	0x01A2A068 (0x2)	I2S_LRCK	I/0		0x01A2A068 (0x3)
62		GPIO_16/I2S_DI	VLCD	1. 9V,	166K	Н	OFF	OUTPUT		OFF	OUTPUT		0	OFF	0x01A2A06C (0x0)	GPIO 16	I/0	DN	0x01A2A06C (0x1)	_	I	DN	0x01A2A06C (0x2)	I2S_DI	I	DN	0x01A2A06C (0x3)
60		GPIO_17/I2S_DO	1. 8/2. 8V	1. 9V,	166K	L	DN	OUTPUT	L	DN	OUTPUT	SPI_LCD_DIO	I/0	DN	0x01A2A070 (0x0)	GPIO_17	I/0	DN	0x01A2A070 (0x1)	DAI_DO	0	OFF	0x01A2A070 (0x2)	12S_D0	0	OFF	0x01A2A070 (0x3)
63	GPIO_18	GPIO_18		1.9V,	166K	Н	OFF	OUTPUT	Н	OFF	OUTPUT	SPI_LCD_SDC	0	OFF	0x01A2A074 (0x0)	GPI0_18	I/0	DN	0x01A2A074 (0x1)								
\	CDIO 10	GPIO 19/I2C2 SCL		1.9V,	33K	11	OFF	OUTPUT	11	OFF	OUTPUT	CAM PWDN	0	OFF	0x01A2A078 (0x0)	CDIO 10	I/0	DN	0x01A2A078 (0x1)	I2C2 SCL	I/0	UP	0x01A2A078 (0x2)				
\	_	GPIO_19/12C2_SCL GPIO_20/12C2_SDA		1. 9V,	33K	I I	OFF	OUTPUT	ı	OFF	OUTPUT	-	0	OFF	0x01A2A078 (0x0)	GPIO_19	I/0	DN	0x01A2A078 (0x1)	I2C2_SDA	I/0	UP	0x01A2A078 (0x2)				
\	GPIO_21		VCAM	1. 9V,	166K	I.		OUTPUT	I.	0FF	OUTPUT	_	0	OFF	0x01A2A080 (0x0)	GPIO_21	I/0	DN	0x01A2A080 (0x1)	1202_0011	1/0	OI	OXOTHEROTO (OXE)				
\	GPIO_22		1. 8/2. 8V	1. 9V,	166K	Н	DN	OUTPUT	Н	DN	OUTPUT	_	I/0	DN	0x01A2A084 (0x0)	GPIO_22	I/0	DN	0x01A2A084 (0x1)								
`	GPIO_23			1. 9V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	SPI_CAM_DI_0	I	DN	0x01A2A088 (0x0)	GPIO_23	I/0	DN	0x01A2A088 (0x1)		I	DN	0x01A2A088 (0x2)				
\	GPI0_24			1.9V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	SPI_CAM_DI_1	I	DN	0x01A2A08C (0x0)	GPI0_24	I/0	DN	0x01A2A08C (0x1)	SPI_CAM_DI_O	Ι	DN	0x01A2A08C (0x2)	SPI_CAM_SSN	I/0	DN	0x01A2A08C (0x3)
\	GPIO_25			2.8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	KEYIN_O	Ι	DN	0x01A2A0B0 (0x0)	GPIO_25	I/0	DN	0x01A2A0B0 (0x1)								
\	GPI0_26			2.8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	KEYIN_1	I	DN	0x01A2A0B4 (0x0)	GPI0_26	I/0	DN	0x01A2A0B4 (0x1)						-		
15	GPIO_27			2. 8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	KEYIN_2	1	DN	0x01A2A0B8 (0x0)	GPI0_27	I/0	DN	0x01A2A0B8 (0x1)						-		
27	GPIO_28		VDDIO	2. 8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	KEYIN_3	1	DN	0x01A2A0BC (0x0)	GPIO_28	I/0	DN	0x01A2A0BC (0x1)								
37	GPIO_29 GPIO_30		VDDIO 2. 8V	2. 8V, 2. 8V,	166K 166K	I.	DN DN	INPUT INPUT	Г	DN	INPUT INPUT	KEYIN_4 KEYOUT_0	I/0	DN DN	0x01A2A0C0 (0x0) 0x01A2A0C4 (0x0)	GPIO_29 GPIO_30	I/0 I/0	DN DN	0x01A2A0C0 (0x1) 0x01A2A0C4 (0x1)						+		
36		GPIO_30	۵. ۵۲	2. 8V,	166K	I	DN	INPUT	I	DN	INPUT	KEYOUT_1	I/0		0x01A2A0C4 (0x0) 0x01A2A0C8 (0x0)	GP10_30 GPI0_31	1/0	DN	0x01A2A0C4 (0x1)						+		
\	GPIO_31 GPIO_32			2. 8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	KEYOUT_2	1/0		0x01A2A0C8 (0x0)	GPIO_32	1/0	DN	0x01A2A0C6 (0x1)						+		
\		GPIO_33/32K_OUT		2. 8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	KEYOUT_3	I/0		0x01A2A0CC (0x0)	GPIO_33	I/0	DN	0x01A2A0D0 (0x1)					DBG_CLK(32Kclockout)	0	OFF	0x01A2A0D0 (0x5)
64	GPIO_34			2. 8V,	166K	L	DN	INPUT	L	DN	INPUT	KEYOUT_4		DN	0x01A2A0D4 (0x0)	GPIO_34	I/0	DN	0x01A2A0D4 (0x1)					HST_CLK	I	DN	0x01A2A0D4 (0x5)
	_											_				_			. =/								
30	GPI0_35	HST_RXD/GPIO_35	VDDIO	2.8V,	166K	Н	UP	INPUT	Н	UP	INPUT	HST_RXD	I	UP	0x01A2A0D8 (0x0)	GPI0_35	I/0	DN	0x01A2A0D8 (0x1)								
29	GPI0_36	HST_TXD/GPIO_36	2. 8V	2. 8V	166K	Н	UP	OUTPUT	Н	UP	OUTPUT	HST_TXD	I/0	UP	0x01A2A0DC (0x0)	GPI0_36	I/0	DN	0x01A2A0DC (0x1)								

3.2. 工作模式

下表简要的叙述了接下来几章提到的各种工作模式。

表格 6: 工作模式

模式	功能				
	GSM/GPRS SLEEP	如果DTR管脚置高并且没有中断(例如GPIO中断或者串口数据唤醒中断),模块则会自动进入睡眠模式。睡眠模式下,模块仍然能够接收数据包、短消息和来电。			
	GSM IDLE	软件正常运行。模块注册上GSM网络,没有数据,语音和短信交互。			
	GSM TALK	GSM 连接正常工作。有数据或者语音或者短信交互。此模式下,模块功耗取决于环境信号的强弱,动态 DTX 控制以及射频工作频率。			
正常工作	GPRS IDLE	模块没有注册到 GPRS 网络。模块不能通过 GPRS 信道访问。			
	GPRS STANDBY	模块注册上 GPRS 网络,但没有激活 PDP 上下文(模块没有获得 IP 地址)。			
	GPRS READY	PDP 上下文成功激活(模块已经获得 IP 地址),但无数据传送,此状态下模块可以发送或接收数据。			
	GPRS DATA	GPRS 数据传送。此模式下,模块的功耗取决于功率控制等级,工作 RF 频段 以及 GPRS 多时隙配置。			
关机模式	通过发送"AT+CPOWD=1"命令,使用PWRKEY管脚或者使用"RESET" 1)管脚来实现正常关机。电源管理芯片关断基带部分的供电,并且只保留RTC供电。软件不运行,串口无法访问。保持VBAT电源供电。				
最少功能模式 (保持供电电压)	不掉电情况下,使用"AT+CFUN"命令可以将模块设置成最少功能模式。此模式下,射频不工作,或SIM 卡不工作,或是两者都不工作,但是串口仍然可以访问。此模式下功耗非常低。				

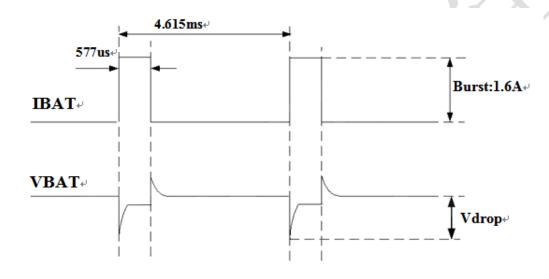


3.3. 电源供电

3.3.1. 模块电源工作特性

在GSM/GPRS模块应用设计中,电源设计是很重要的一部分。由于GSM发射时每隔4.615ms会有一个持续577us(即1/8的TDMA周期(4.615ms))的突发脉冲。在突发脉冲阶段内,电源必须能够提供高的峰值电流,保证电压不会跌落到模块最低工作电压。

对于Air801模块,在最大发射功率等级下模块的峰值电流会达到1.6A,这会引起VBAT端电压的跌落。为确保模块能够稳定正常工作,建议模块VBAT端的最大跌落电压不应超过400mV。

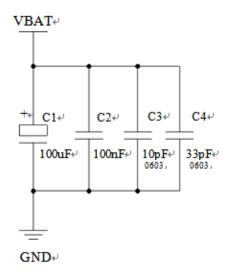


图表 3: 模块发射时的电压电流波形图

3.3.2. 减小电压跌落

模块电源VBAT电压输入范围为3.3V~4.2V,为保证VBAT电压不会跌落到3.3V以下,在VBAT输入端,建议并联一个低ESR(ESR=0.7Ω)的100uF的钽电容,以及100nF、33pF、10pF滤波电容(0603封装),VBAT输入端参考电路如图4所示。并且建议VBAT的PCB走线尽量短且足够宽,减小VBAT走线的等效阻抗,确保在最大发射功率时大电流下不会产生太大的电压跌落。建议VBAT走线宽度不少于2mm,并且走线越长,线宽越宽。





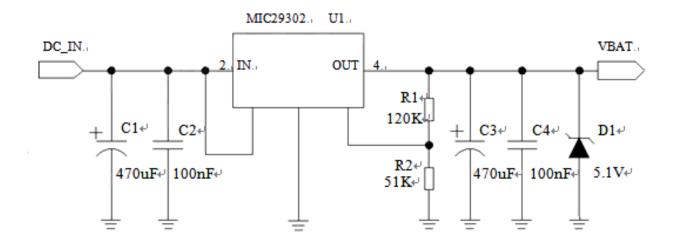
图表 4: VBAT 输入参考电路

3.3.3. 供电参考电路

电源设计对模块的供电至关重要,必须选择能够提供至少2A电流能力的电源。若输入电压跟模块的供电电压的压差不是很大,建议选择LDO作为供电电源。若输入输出之间存在比较大的压差,则使用开关电源转换器。

LDO供电:

下图是+5V供电的参考设计,采用了Micrel公司的LDO,型号为MIC29302WU。它的输出电压是4.16V,负载电流峰值到3A。为确保输出电源的稳定,建议在输出端预留一个稳压管,并且靠近模块VBAT管脚摆放。建议选择反向击穿电压为5.1V,耗散功率为1W以上的稳压管。

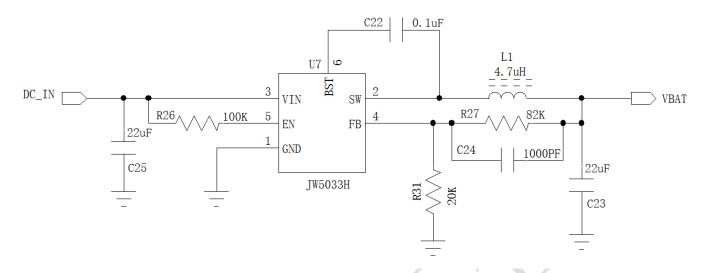


图表 5: 供电输入参考设计



DCDC 供电:

下图是 DCDC 开关电源的参考设计,采用的是杰华特公司的 JW5033H 开关电源芯片,它的最大输出电流在 2A,同时输入电压范围 4.7V~20V。注意 C25 的选型要根据输入电压来选择耐压值。



图表 6: DCDC 供电输入参考设计

3.4. 开关机

3.4.1. 开机

模块可以通过PWRKEY管脚开机。

默认情况下模块是自适应波特率的(AT+IPR=0),在自适应波特率模式下,上电后 URC信息"RDY"不会回发给主控机。在模块开机2-3秒后,可以给模块发送AT命令。主控机需首先发送"AT"或者"at"字符给模块来检测主控机的波特率,并且持续发送第二个或者第三个"AT"或者"at"字符串直到模块返回"OK"字符串为止。然后发送一个"AT+IPR=x:&W"命令给模块设置一个固定的波特率,并把这些配置保存,在完成这些配置之后,每次模块开机以后,会通过串口返回一个URC信息"RDY"。

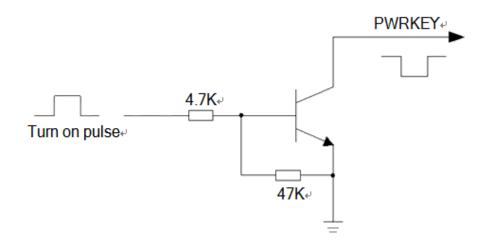
要进一步了解,请参考<u>文档[1]</u>中的"AT + IPR"章节。

模块的硬件流控是默认关闭的,三线式情况下,即只有TXD,RXD,GND情况下,RTS,CTS管脚默认下拉。此时模块可以接收和发送数据。如果模块连接上RTS,CTS时。模块和设备之间就会根据RTS和CTS的状态来判断是否接收和发送数据。并且,无论有无流控,模块在固定波特率的情况下,都会上报"RDY"。

3.4.1.1 PWRKEY 管脚开机

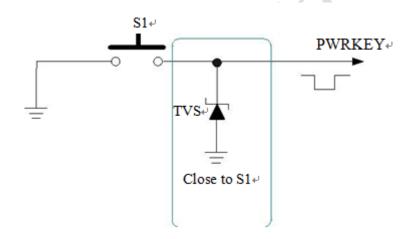
VBAT上电后,PWRKEY管脚可以启动模块,把PWRKEY管脚拉低持续2s之后开机,开机成功后PWRKEY管脚可以释放。可以通过检测VDDIO管脚的电平来判别模块是否开机。推荐使用开集驱动电路来控制PWRKEY管脚。下图为参考电路:





图表 6: 开集驱动参考开机电路

另一种控制PWRKEY管脚的方法是直接使用一个按钮开关。按钮附近需放置一个 TVS管用以ESD保护。 下图为参考电路:



图表 7: 按键开机参考电路

3.4.2. 关机

以下的方式可以关闭模块:

- ◆ 正常关机:使用PWRKEY管脚关机。
- ◆ 低压自动关机:模块检测到低压时关机。
- ◆ 紧急关机:通过RESET管脚关机。

3.4.2.1 PWRKEY 管脚关机

PWRKEY 管脚拉低一段时间,模块关机。

关机过程中,模块需要注销GSM网络,注销时间与当前网络状态有关,经测定用时约2s~12s,因此建议延长12s后再进行断电或重启,以确保在完全断电之前让软件保存好重要数据。

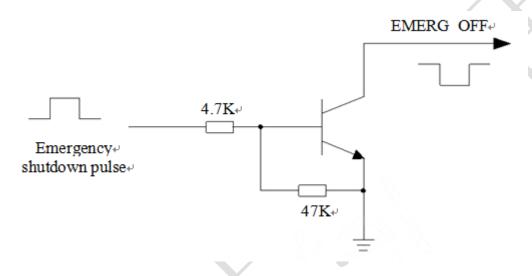


注意:此信息在自适应波特率时不会出现,DTE 和 DCE 设备在启动时不会正确同步。因此建议模块设置成固定波特率。

关机之后,模块进入关机模式,无法执行进一步的 AT 命令。关机模式可以用 VDDIO 管脚来指示,低电平指示模块已进入关机模式。

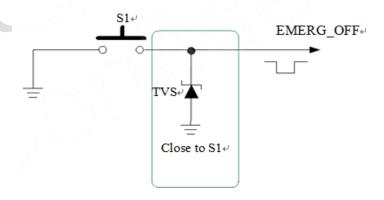
3.4.2.3 RESET 紧急关机

模块可以通过拉低RESET管脚200ms左右来关机,之后释放。推荐使用OC驱动电路来控制RESET管脚。 下图为参考电路:



图表 8: 开集驱动参考紧急关机电路

另一种控制 RESET 管脚紧急关机的方法是直接使用一个按钮开关。按钮附近需放置一个 TVS 管用以 ESD 保护。下图为参考电路:



图表 9: 按键紧急关机参考电路



3.5. 省电技术

根据系统需求,有两种方式可以使模块进入到低功耗的状态。一种是"AT+CFUN"命令可以使模块进入最少功能状态。

3.5.1. 最少功能模式

最少功能模式可以将模块功能减少到最小程度,此模式可以通过发送 "AT+CFUN=<fun>" 命令来设置。<fun>参数可以选择 0, 1, 4。

- ◆ 0: 最少功能(关闭RF和SIM卡);
- ◆ 1: 全功能(默认);
- ◆ 4: 关闭RF发送和接收功能;

如果使用 "AT+CFUN=0" 将模块设置为最少功能模式,射频部分和 SIM 卡部分的功能将会关闭。而串口依然有效,但是与射频部分以及 SIM 卡部分相关的 AT 命令则不可用。

如果使用 "AT+CFUN=4" 设置模块,RF部分功能将会关闭,而串口依然有效。所有与RF部分相关的AT命令不可用。

模块通过 "AT+CFUN=0" 或者 "AT+CFUN=4" 设置以后,可以通过 "AT+CFUN=1" 命令设置返回到全功能状态。

想了解更多关于"AT+CFUN"命令,请参考<u>文档[1]</u>。

3.5.2. 睡眠模式 (慢时钟模式)

Air801 支持睡眠模式,对于 AT 版本,通过 DTR pin 脚来控制休眠,DTR 高电平时允许模块休眠,当 DTR 为高时,模块在没有动作的情况下会在 30s 左右进入休眠模式; DTR 由高电平变为低电平时将模块唤醒,同时,主串口连续发送 AT 指令也可以唤醒模块,但是前面一些 AT 指令会丢失。

对于 Luat 版本一般情况下,用户是不需要写代码去控制进入或者退出休眠状态,系统自动控制进入和退出休眠

3.5.3. 睡眠唤醒

当模块处于睡眠模式,以下方法可以唤醒模块。

- ◆ AT版本将DTR管脚拉低可以唤醒模块。DTR管脚拉低20ms后,串口被激活。
- ◆ GPIO中断。
- ◆ 接收来电或者GPRS数据以唤醒模块。
- ◆ 接收短信以唤醒模块。

注意: AT版本在模块和DTE设备通讯时, DTR管脚必须置低。



3.6. 模式切换汇总

表格 7: 模式切换汇总

当前模式		下一模式	
	 	正常模式	睡眠模式
关机		使用 PWRKEY 开机	
正常模式	使用 PWRKEY 管脚,或使用 RESET 管脚		软件调用睡眠接口,AT版本不做动作 30s 自动休眠
睡眠模式	使用 PWRKEY 或 RESET 管脚	GPIO 管脚中断、定时器、接收短 信或 GPRS 数据	

3.7. 串口

模块提供了一个通用异步收发器: 主串口 UART1。模块支持固定波特率和自适应波特率。自适应波特率支持范围 4800bps 到 115200bps。

丰串[

- ◆ UART1_TXD: 发送数据到DTE设备的RXD端
- ♦ UART1_RXD:从DTE设备TXD端接收数据
- ♦ UART1_RTS: DTE请求发送数据给DCE
- ◆ UART1_CTS: 清除发送
- ◆ UART1_DTR: DTE准备好并通知DCE(此管脚可以用来唤醒模块)
- ◆ UART1_RI: 振铃(DCE有来电或者URC或者短信会发送信号通知DTE)
- ◆ UART1_DCD:载波检测(当DCE和DTE之间的通信链路建立起来)

在默认情况下,模块的硬件流控是关闭的。当客户需要硬件流控时,管脚 RTS,CTS 必须连接到客户端,AT 命令"AT+IFC=2,2"可以用来打开硬件流控。AT 命令"AT+IFC=0,0"可以用来关闭流控。具体请参考文档[1]。

串口逻辑电平如下表所示:

表格 8: 串口逻辑电平

参数	最小值	最大值	单位
V _{IL}	0	0.25×VDDIO	V
V _{IH}	0.75×VDDIO	VDDIO +0.3	V
V _{OL}	0	0.15×VDDIO	V
Vон	0.85×VDDIO	VDDIO	V



表格 9: 串口管脚定义

接口	名称	管脚	作用
	UART1_DTR	37	DTE 准备就绪
	UART1_TXD	34	串口发送数据
S. de .	UART1_RXD	33	串口接收数据
主串口	UART1_CTS	38	清除发送
UART1	UART1_RTS	39	DTE 请求发送数据
	UART1_DCD	36	载波检测
	UART1_RI	35	振铃指示

3.7.1. 主串口

3.8.1.1 主串口特点

- ◆ 包括数据线TXD和RXD,硬件流控控制线RTS和CTS,其它控制线DTR,DCD和RI。
- ◆ 8个数据位,无奇偶校验,一个停止位。
- ◆ 硬件流控默认关闭。
- ◆ 用以AT命令传送, GPRS数传, CSD传真等等。串口支持软件多路复用功能, 软件升级。
- ◆ 支持波特率如下: 300,600,1200,2400,4800,9600,14400,19200,28800,38400,57600,115200。
- ◆ 模块默认设置为自适应波特率。自适应波特率支持以下波特率: 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200bps。
- ◆ 设置固定波特率或者自适应波特率同步之后,发送字符串命令"AT",当串口准备好以后模块会回复"OK"。

主控器通过发送"AT", "at"命令到模块,模块会自动检测并识别出主控制器当前的波特率。自适应波特率功能可以使主控器无需知道当前的波特率就能完成跟模块的通信。自适应波特率功能默认是打开的。

为了更好的使用自适应波特率功能,以下的使用条件需要注意:

DTE和DCE设备之间同步:

自适应波特率功能开启情况下,当 DCE 设备上电,在发送 "AT" 字符前最好等待 2~3 秒钟。当模块回复 "OK",表明 DTE 和 DCE 设备完成了同步。

在自适应波特率模式下,主控器如果需要 URC 信息,必须首先进行同步。否则 URC 信息将会被省略。 自适应波特率操作配置:

- ◆ 串口配置为8位数据位,无奇偶校验位,1位停止位(出厂配置)
- ◆ 只有字符串 "AT"或者 "at"可以被检测到。("At"或者 "aT"无法被识别)
- ◆ 自适应波特率模式下,如果模块开机没有先同步,如 "RDY" , "+CFUN: 1" 和 "+CPIN: READY" 这样的URC信息将不会上报。
- ◆ DTE在切换到新的波特率时,会先通过 "AT" 或者 "at" 设置新波特率,在模块检测并同步新波特率之前,模块会使用之前的波特率发送URC信息。因此DTE在切换到新的波特率时,设备有可能会收到无法识别的

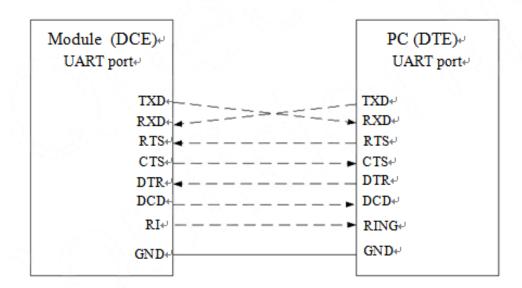


字符。

- 不推荐在固定波特率模式时切换到自适应波特率模式。
- ◆ 在自适应波特率模式下,不推荐切换到软件多路复用模式。

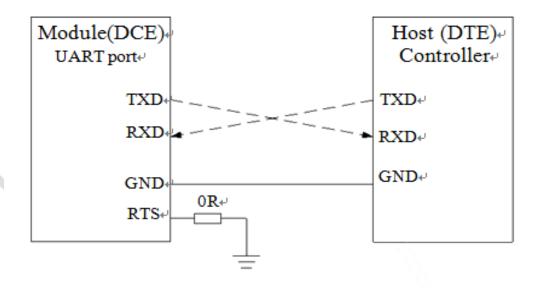
3.8.1.2 主串口连接方式

主串口的连接方式较为灵活,如下是三种常用的连接方式。 全功能的串口按照如下的连接方式,此方式主要应用在调制解调模式(PPP拨号)。



图表 10: 全功能串口连接方式示意图

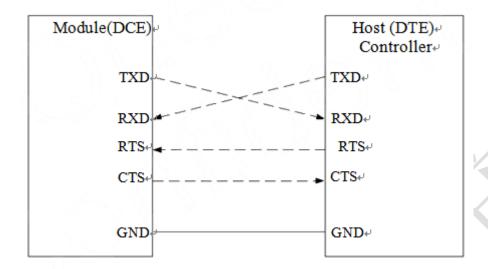
三线制的串口请参考如下的连接方式:



图表 11: 串口三线制连接方式示意图



带流控的串口连接请参考如下电路连接,此连接方式可提高大数据量传输的可靠性,防止数据丢失。

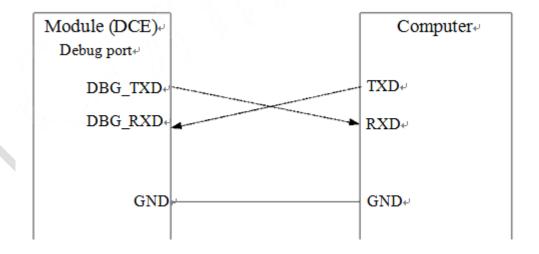


图表 12: 带流控的串口连接方式示意图

3.7.2. 调试串口

- ♦ 数据线: HOST_TXD和HOST_RXD
- ◆ 调试口仅用作软件调试,波特率配置为 921600bps
- ◆ 串口会自动向外面输出log信息

调试串口连线参考如下方式连接:



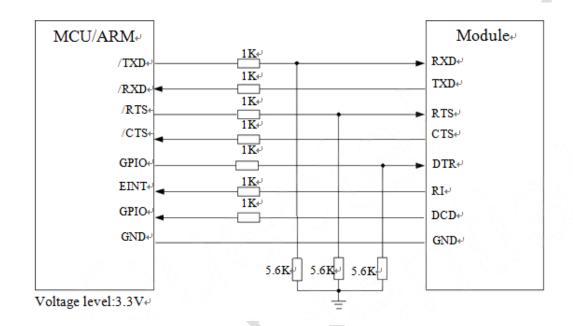
图表 13: 软件调试连线图



3.7.3. 串口应用

对于 3.3V 电压系统情况下的串口电平匹配电路参考如下,强烈建议在 RXD 等模块输入的端口上使用分压电阻的方式,将电压分压到 2.8V。

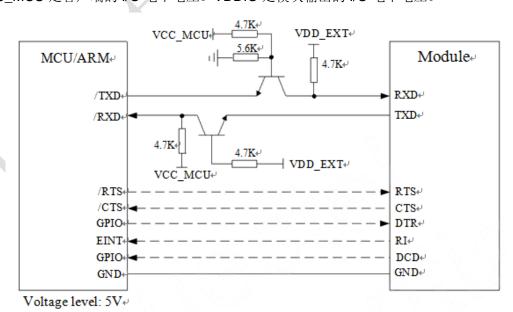
如果是 3V 系统,根据分压原理建议将 5.6K 电阻改为 10K 电阻。客户不允许分压方式下,也建议必须串接 1K 电阻。



图表 14: 3.3V 电平转换电路

5V 系统的电平匹配,模块和外设之间的电平匹配可以参考如下的连接方式,如下的虚线部分可以参考上面的实线电路(虚线部分模块发送参考模块 TXD 的电路设计,虚线部分模块接收参考模块 RXD 的电路设计)。

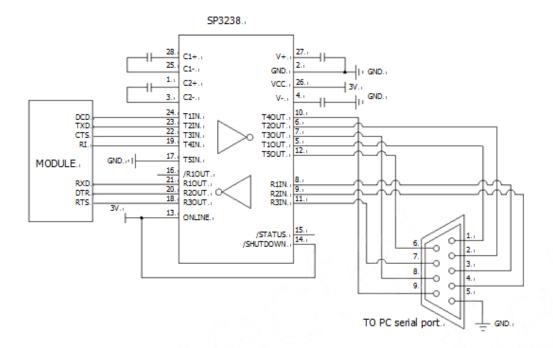
VCC MCU 是客户端的 I/O 电平电压。VDDIO 是模块输出的 I/O 电平电压。



图表 15:5V 电平转换电路



当模块和 PC 机进行通信时,需要在他们之间加 RS232 电平转换电路。因为模块的串口配置都不是 RS232 电平,仅支持 CMOS 电平。下图为模块跟 PC 通信时,串口电平转换电路。



图表 16: RS232 电平转换电路



3.8. 音频接口

模块提供了一路模拟音频输入通道和两路模拟输出通道,支持通话、录音和播放等功能。

表格 10: 音频接口管脚定义

接口	接口名	接口号	作用
	MICP	1	音频输入正端
AIN	MICN	2	音频输入负端
4000	RECEIVERP	3	音频输出 1 正端
AOUT1	RECEIVERN	4	音频输出 1 负端
AOUTO	SPKP	54	音频输出 2 正端
AOUT2	SPKN	53	音频输出 2 负端

AIN 可以用作麦克风输入或模拟音频信号输入。麦克风通常选用驻极体麦克风。AIN 是差分输入。

AOUT1 通道可以驱动 16 欧姆的听筒。AOUT1 通道为差分输出。

AOUT2 通道可以直接驱动 8 欧姆的喇叭。AOUT2 通道为差分输出。

使用AT+CMIC可以调节麦克风的输入增益,也可以使用"AT+CLVL"命令来调节输出到听筒的音频增益。要了解更多,请参考<u>文档[1]</u>

3.8.1. 防止 TDD 噪声和其它噪声

手持话柄及免提的麦克风建议采用内置射频滤波双电容(如10pF和33pF)的驻极体麦克风,从干扰源头滤除射频干扰,会很大程度改善耦合TDD噪音。33pF电容用于滤除模块工作在900MHz频率时的高频干扰。如果不加该电容,在通话时候有可能会听到TDD噪声。同时10pF的电容是用以滤除工作在1800MHz频率时的高频干扰。需要注意的是,由于电容的谐振点很大程度上取决于电容的材料以及制造工艺,因此选择电容时,需要咨询电容的供应商,选择最合适的容值来滤除工作在GSM850MHz,GSM900MHz,DCS1800MHz和PCS1900MHz时的高频噪声。

GSM发射时的高频干扰严重程度通常主要取决于客户应用设计。在有些情况下,GSM900的TDD噪声比较严重,而有些情况下,DCS1800的TDD噪声比较严重。因此客户可以根据测试的结果选贴需要的滤波电容,甚至有的时候不需要贴该类滤波电容。

PCB 板上的射频滤波电容摆放位置要尽量靠近音频器件或音频接口,走线尽量短,要先经过滤波电容再到 其他点

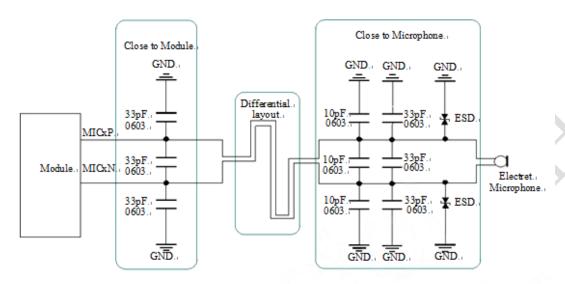
天线的位置离音频元件和音频走线尽量远,减少辐射干扰,电源走线和音频走线不能平行,电源线尽量远 离音频线。

差分音频走线必须遵循差分信号的Layout规则。



3.8.2. 麦克风接口参考电路

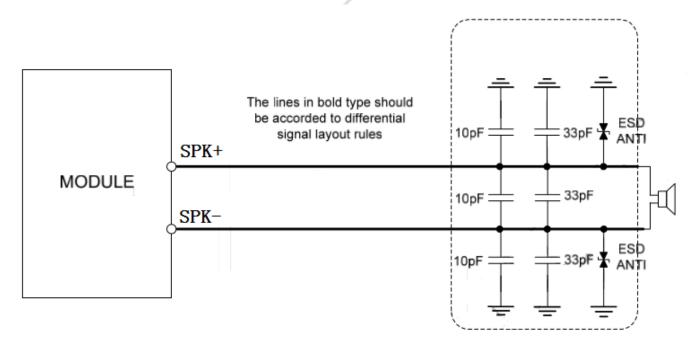
AIN通道内置驻极体麦克风偏置电压。麦克风通道参考电路下图所示:



图表 17: AIN 麦克风通道接口电路

3.8.3. 音频输出接口参考电路

SPK音频输出接口可以直接与驱动8欧姆喇叭。



图表 18: 参考线路



3.8.4. 音频电气特性

表格 11: 驻极体麦克风典型特性参数

参数	最小	典型	最大	单位
工作电压	1.0	1.25	2.0	V
工作电流			500	μΑ
阻抗		2.2		ΚΩ

表格 12: 音频接口典型特性参数

参数			最小	典型	最大	单位
	子	负载		16		Ω
A O. 1774	单端输出	参考电平	0		2	Vpp
AOUT1	* /\ /	负载		16		Ω
	差分输出	参考电平	0		2	Vpp
	×	负载		8		Ω
A 0.1 IT0	单端输出	参考电平	0		2.4	Vpp
AOUT2	关 // to ili	负载		8		Ω
	差分输出	参考电平	0		4.8	Vpp



3.9. SIM 卡接口

SIM 卡接口支持 GSM Phase1 规范的功能,同时也支持 GSM Phase 2+规范的功能和 FAST 64 kbps SIM 卡(用于 SIM 应用工具包)

SIM 卡通过模块内部的电源供电,支持 1.8V 和 3.0V 供电。

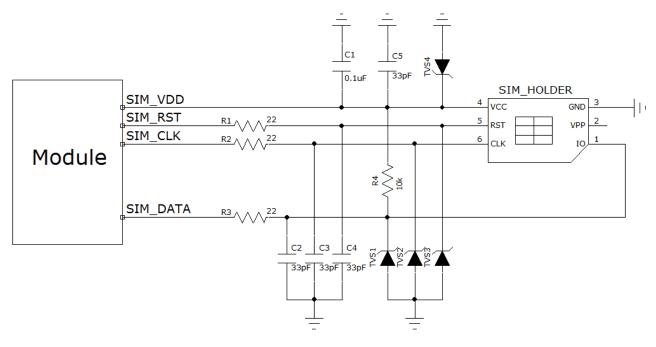
3.9.1. SIM 接口

下表介绍了 SIM 的接口管脚定义。

表格 13: SIM 卡接口管脚定义

管脚名	管脚号	作用
SIM_VDD	18	SIM卡供电电源。自动侦测SIM卡工作电压。精度3.0V±10%和1.8V±10%。最大供电电流10mA。
SIM_RST	20	SIM 卡复位脚
SIM_DATA	21	SIM 卡数据线
SIM_CLK	19	SIM 卡时钟线

下图是 SIM 接口的参考电路,使用 6pin 的 SIM 卡座。



图表 19: 使用 6pin SIM 卡座参考电路图(SIM)

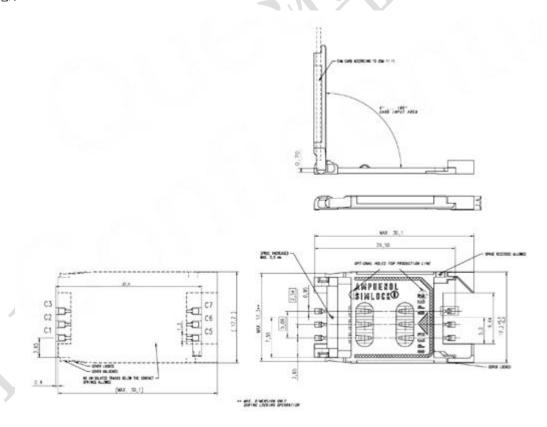


在SIM卡接口的电路设计中,为了确保SIM卡的良好的功能性能和不被损坏,在电路设计中建议遵循以下设计原则:

- ◆ SIM卡座与模块距离摆件不能太远,越近越好,尽量保证SIM卡信号线布线不超过20cm。
- ◆ SIM卡信号线布线远离RF线和VBAT电源线。
- ◆ SIM_VDD的布线宽度不小于0.5mm,且在SIM_VDD与SIM_GND之间的旁路电路不超过1uF,并靠近SIM卡座摆放。
- ◆ 为了防止可能存在的SIM_CLK信号对SIM_DATA信号的串扰,两者布线不要太靠近,在两条走线之间增加 地屏蔽。且对SIM RST信号也需要地保护。
- ◆ 为了保证良好的ESD保护,建议加TVS管,并靠近SIM卡座摆放。选择的ESD器件寄生电容不大于50pF,例如WILL (http://www.willsemi.com) ESDA6V8AV6。在模块和SIM卡之间需要串联22欧姆的电阻用以抑制杂散EMI,增强ESD防护。SIM卡的外围电路必须尽量靠近SIM卡座。

3.9.2. 6-pin SIM 卡座

使用 6-pin SIM 卡座,推荐使用 Amphenol 公司的 C707 10M006 512 2。访问 http://www.amphenol.com 获取更多信息。



图表 20: Amphenol C707 10M006 512 2 SIM 卡座

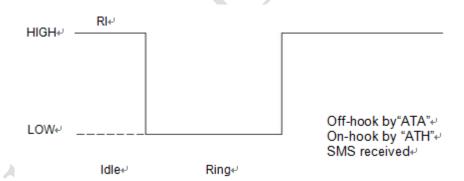


3.10. RI 信号动作

表格 14: RI 信号动作

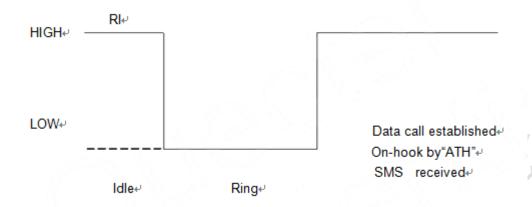
状态	RI 应答
待机	高电平
语音呼叫	变为低电平,之后: (1) 通话建立时变为高电平 (2) 使用AT命令 ATH挂断语音,RI变为高电平 (3) 呼叫方挂断,RI首先变为高电平,然后拉为低电平持续 120ms,收到自动回复 URC信息 "NO CARRIER",之后再变为高电平 (4) 收到短信时变为高电平
数据传输	变为低电平,之后: (1) 数据连接建立时变为高电平 (2) 使用AT命令 ATH挂断数据连接,RI变为高电平 (3) 呼叫方挂断,RI首先变为高电平,然后拉为低电平持续 120ms,收到自动回复 URC信息 "NO CARRIER",之后再变为高电平 (4) 收到短信时变为高电平
短信	当收到新的短信,RI变为低电平,持续 120ms,再变为高电平
URC	某些 URC信息可以触发RI拉低 120ms

如果模块用作主叫方,RI会保持高电平,收到URC信息或者短信时除外。而模块用作被叫方时,RI的时序如下所示:

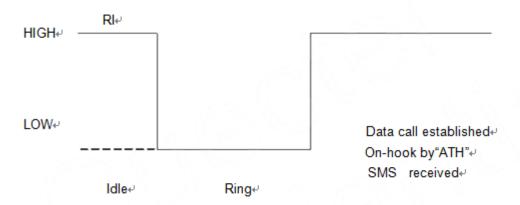


图表 21: 语音呼叫时模块用作被叫方 RI 时序

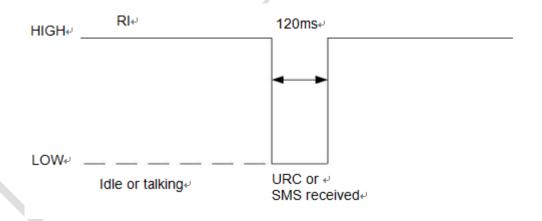




图表 22: 数据呼叫时模块用作被叫方 RI 时序



图表 23: 模块主叫时 RI 时序



图表 24: 收到 URC 信息或者短信时 RI 时序



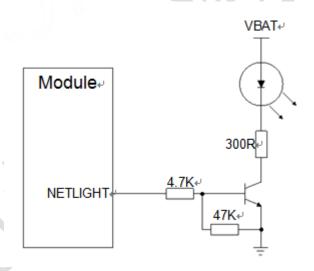
3.11. 网络状态指示

NET_LED 管脚信号可以用指示灯来指示网络的状态。该管脚工作状态如下表所示:

表格 15: NET_LED 的工作状态

状态	模块功能
关闭	模块没有运行
亮 0.3 秒,灭 5.7 秒	未检测到 SIM 卡
亮 0.3 秒,灭 3.7 秒	检测到 SIM 卡,未注册上 GSM 网络
亮 0.3 秒,灭 0.7 秒	注册上 GSM 网络,未附着上 GPRS 网络
亮 0.3 秒,灭 1. 7 秒	附着上 GPRS 网络,未连接上服务器
亮 0.1 秒,灭 0.1 秒	连接上服务器

参考电路如下图:

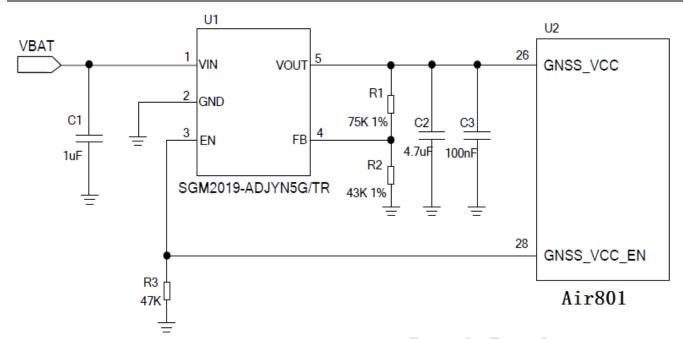


图表 25: NET_LED 参考电路

3.12. GNSS 供电参考电路

GNSS 部分的电源是由 GSM 部分通过 AT 命令控制 GNSS_VCC_EN 引脚是否使能来实现的。具体参考电路如下图所示。请注意 GNSS_VCC_EN 的电气特性要与 LDO 的使能引脚匹配。关于对 GNSS_VCC 引脚的 AT 控制命令细节,请参阅 AT 命令手册。

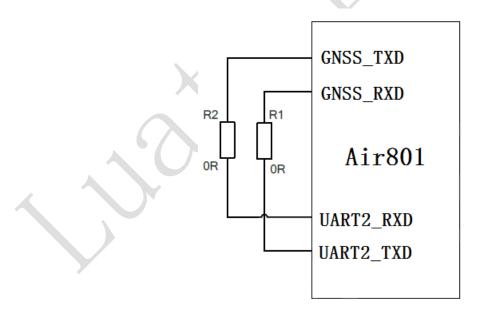




图表 26: GNSS 供电参考电路

3.13. GNSS 串口连接

用户可以通过 Air801 模块内部的 UART2 来读取 GPS 数据,也可以通过外部的 MCU 直连 GNSS UART 来读取数据,通过 Air801 模块内部的 UART2 来读取 GPS 数据时的连接方法如下图所示:





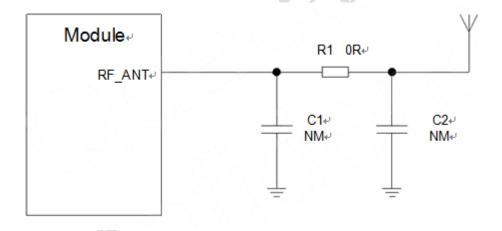
4. 射频接口

管脚 32 是 RF 天线输入端。RF 接口 50 欧姆阻抗匹配。

表格 16: RF_ANT 管脚定义

管脚名称	管脚号	作用	
GSM_ANT	41	射频焊盘	
GND	24 26	地	

4.1. 射频参考电路



图表 27: 射频参考电路

Air801提供了一个RF天线焊盘作为天线连接接口。连接到模块RF天线焊盘的RF走线必须使用微带线或者其他类型的 RF走线,阻抗必须控制在50欧姆左右。为了获得更好的射频性能,RF输入端口两侧各有接地焊盘。

为了最小化 RF 走线或者 RF 线缆上的损耗,必须谨慎设计。建议插入损耗必须满足以下条件:

- ♦ GSM850/EGSM900<1dB
- ♦ DCS1800/PCS1900<1.5dB



4.2. RF 输出功率

表格 17: RF 传导功率

频段	最大	最小
GSM850	32.5 dBm+-1.5dB	5dBm±5dB
EGSM900	32.5 dBm +-1.5dB	5dBm±5dB
DCS1800	29.5 dBm +-1.5dB	0dBm±5dB
PCS1900	29.5 dBm +-1.5dB	0dBm±5dB

注意: 在 GPRS网络4时隙发送模式下,最大输出功率减小 2.5dB。该设计符合 3GPP TS 51.010-1中 13.16 章节所述的GSM规范。

4.3. RF 传导灵敏度

表格 18: RF 传导灵敏度

频段	接收灵敏度
GSM850	< -108.5dBm
EGSM900	< -108.5dBm
DCS1800	< -108.5dBm
PCS1900	<-108.5dBm

4.4. 工作频率

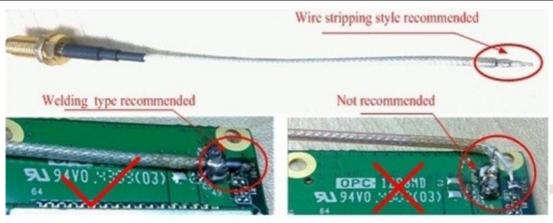
表格 19: 模块工作频率

频段	接收频率	发射频率	ARFCN
GSM850	869~894MHz	824~849MHz	128~251
EGSM900	925~960MHz	880~915MHz	0~124, 975~1023
DCS1800	1805~1880MHz	1710~1785MHz	512~885
PCS1900	1930~1990MHz	1850~1910MHz	512~810

4.5. 推荐 RF 焊接方式

如果连接外置天线的射频连接器是通过焊接方式与模块相连的,请务必注意连接线的剥线方式及焊接方法,尤其是地要焊接充分,请按照下图中正确的焊接方式进行操作,以避免因焊接不良引起线损增大。





图表 28: 射频焊接方式建议

5. 电器特性,可靠性,射频特性

5.1. 绝对最大值

下表所示是模块数字、模拟管脚的电源供电电压电流最大耐受值。

表格 20: 绝对最大值

参数	最小	最大	单位
V_{BAT}	-0.3	4.2	V
电源供电峰值电流	0	2	А
电源供电平均电流(TDMA一帧时间)	0	0.7	А
数字管脚处电压	-0.3	3.3	٧
模拟管脚处电压	-0.3	3.0	V
关机模式下数字/模拟管脚处电压	-0.25	0.25	V



5.2. 工作温度

表格 21: 工作温度

温度	最低	典型	最高	单位
正常工作温度	-40	25	85	.€
存储温度	-45		90	℃

5.3. 电源额度值

表格 22: 模块电源额度值

参数	描述	条件		最小	典型	最大	単位
	供电电压	电压必须在该范 落,纹波和尖峰	围之内,包括电压跌时	3.4	4.0	4.2	V
V _{BAT}	突发发射时的 电压跌落	GSM850/GSM9 级时	GSM850/GSM900最大发射功率等 级时			400	mV
			第一次上电		34		uA
		关机模式	开机后关机(RTC 正常工作)		195		uA
		底电流			0.8		mA
		待机电流	DRX=2		1.4		mA
			DRX=5		1.14		mA
І _{уват}	Nga 平均供电电流		DRX=9		1.03		mA
IVBAT	11371 8 878	飞行模式	AT+CFUN=4		0.896		mA
		最小功能模式	AT+CFUN=0		0.763		mA
		GPRS模式 (2收,2发)	GSM850 1)		281.6		mA
			EGSM 900 1)		315.9		mA
			DCS1800 2)		208.7		mA
			PCS1900 2)		195.6		mA



	GPRS模式 (4收,1发)	GSM850 1)	189.4		mA
		EGSM 900 1)	203.5		mA
		DCS1800 2)	150.1		mA
		PCS1900 2)	136.3		mA
峰值电流(每个GSM850 /GSM900下最大发射时隙 下)	GSM850/GSM96 级时	00最大发射功率等	1.8	2	A

¹⁾功率等级5 2) 功率等级0

5.4. GPRS 耗流

表格 23: 模块耗流

条件	耗流		
GPRS 数据传输			
数据传输模式, GPRS (2 收, 2 发) CL	ASS8 & CLASS 12		
GSM850	@功率等级5, <550mA, 典型值 281.6mA @功率等级10, 典型值 148.4mA @功率等级19, 典型值 82.5mA		
EGSM900	@功率等级5, <550mA, 典型值 315.9mA @功率等级10, 典型值 158.2mA @功率等级19, 典型值 83.5mA		
DCS1800	@功率等级0, <450mA, 典型值208.7mA @功率等级5, 典型值125mA @功率等级15, 典型值78.4mA		
PCS1900	@功率等级0, <450mA, 典型值195.6mA @功率等级5, 典型值118.5mA @功率等级15, 典型值78.4mA		
数据传输模式, GPRS (4 收, 1 发) CL	ASS8 & CLASS 12		
GSM850	@功率等级5, <350mA, 典型值189.4mA @功率等级10, 典型值91.6mA @功率等级19, 典型值57.7mA		
EGSM900	@功率等级5,<350mA,典型值203.5mA @功率等级10,典型值101.3mA @功率等级19,典型值62.4mA		



DCS1800	@功率等级0, <300mA, 典型值150.1mA @功率等级5, 典型值79.4mA @功率等级15, 典型值55.8mA
PCS1900	@功率等级0, <300mA, 典型值136.3mA @功率等级5, 典型值80.5mA @功率等级15, 典型值62.9mA

注意: GPRS CLASS 10 为默认设置。

5.5. GPS 性能

表格 24: GPS 性能

类别	指标项	典型值	单位
	纯硬件冷启动	27.5	s
定位时间	纯硬件热启动	<1	s
[测试条件 1]	纯硬件重新捕获	<1	S
	软件辅助 A-GNSS(秒定位)	< 5	s
灵敏度	冷启动	-148	dBm
[测试条件 2]	热启动	-162	dBm
	重新捕获	-164	dBm
	跟踪	-166	dBm
精度	水平定位精度	2.5	m
[测试条件 3]	高度定位精度	3.5	m
	速度精度	0.1	m/s
	授时精度	30	ns

[测试条件 1]:接收卫星个数大于 6,所有卫星信号强度为-130dBm,测试 10次取平均值,定位误差小于 10米。

[测试条件 2]:接收卫星个数大于 6, 五分钟之内锁定或者不失锁条件下的接收信号强度值。

[测试条件 3]: 开阔没有遮挡环境,连续 24 小时开机测试,50%CEP。



5.6. 静电防护

在模块应用中,由于人体静电,微电子间带电摩擦等产生的静电,通过各种途径放电给模块,可能会对模块造成一定的损坏,所以 ESD保护必须要重视,不管是在生产组装、测试,研发等过程,尤其在产品设计中,都应采取防 ESD保护措施。如电路设计在接口处或易受 ESD点增加 ESD保护,生产中带防ESD手套等。

下表为模块重点PIN脚的ESD耐受电压情况。

表格 25: ESD 性能参数(温度: 25℃, 湿度: 45%)

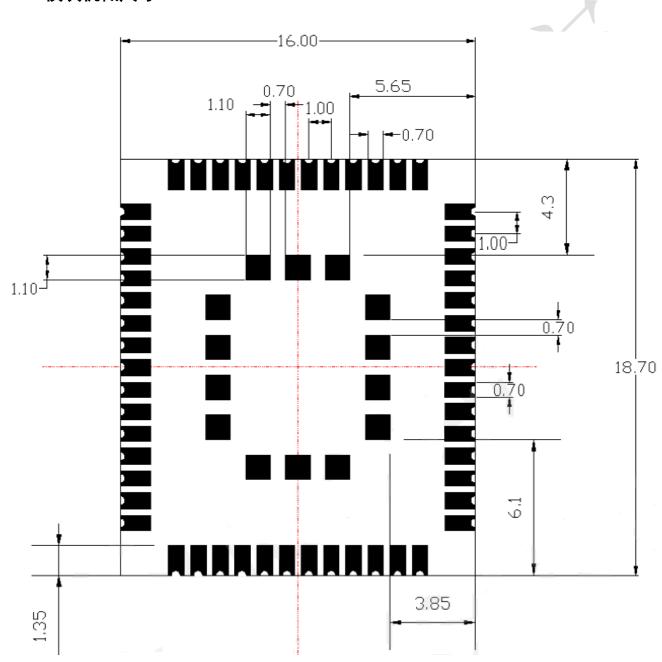
管脚名	接触放电	空气放电
VBAT,GND	±5KV	±10KV
RF_ANT	±5KV	±10KV
TXD, RXD	±2KV	±4KV
Others	±0.5KV	±1KV



6. 机械尺寸

该章节描述模块的机械尺寸以及客户使用该模块设计的推荐封装尺寸。

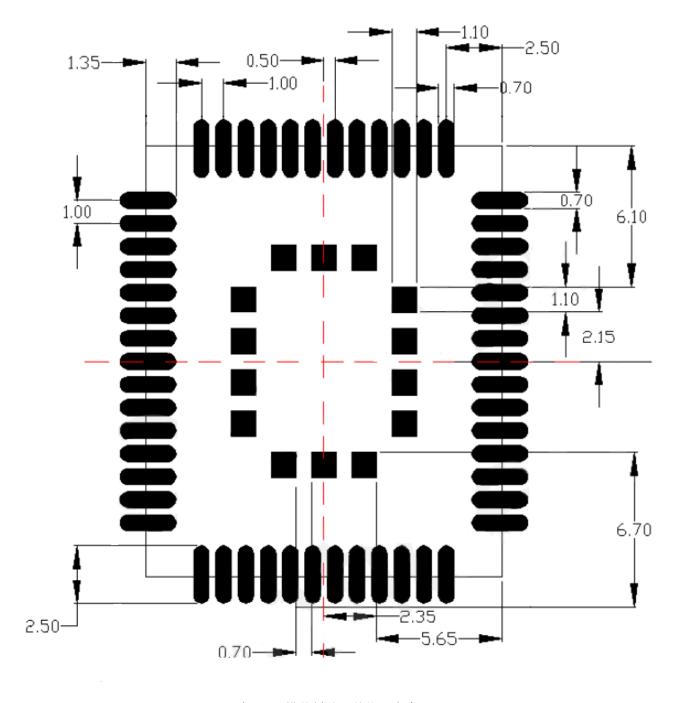
6.1. 模块机械尺寸



图表 29: Air801 正视图 (单位:毫米)



6.2. 推荐 PCB 封装



图表 30: 推荐封装(单位: 毫米)

注意:保证 PCB 板上模块和其他元器件之间间距至少 3mm。

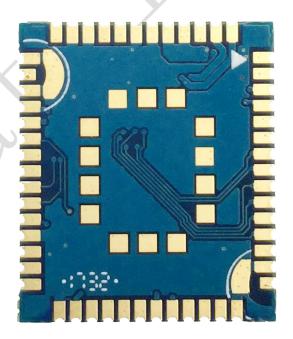


6.3. 模块正视图



图表 31: 模块正视图

6.4. 模块底视图



图表 32: 模块底视图



7. 存储和生产

7.1. 存储

Air801以真空密封袋的形式出货。模块的存储需遵循如下条件:

环境温度低于40摄氏度,空气湿度小于90%情况下,模块可在真空密封袋中存放12个月。 当真空密封袋打开后,若满足以下条件,模块可直接进行回流焊或其它高温流程:

- ◆ 模块环境温度低于30摄氏度,空气湿度小于60%,工厂在72小时以内完成贴片。
- ◆ 空气湿度小于10%

若模块处于如下条件,需要在贴片前进行烘烤:

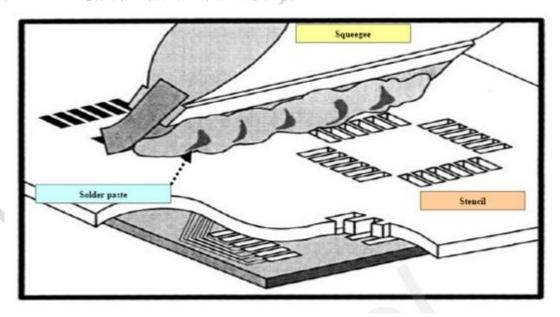
- ◆ 当环境温度为23摄氏度(允许上下5摄氏度的波动)时,湿度指示卡显示湿度大于10%
- ◆ 当真空密封袋打开后,模块环境温度低于30摄氏度,空气湿度小于60%,但工厂未能在72小时以内完成贴 片
- ◆ 当真空密封袋打开后,模块存储空气湿度大于10%

如果模块需要烘烤,请在125摄氏度下(允许上下5摄氏度的波动)烘烤48小时。

注意:模块的包装无法承受如此高温,在模块烘烤之前,请移除模块包装。如果只需要短时间的烘烤,请参考 IPC/JEDECJ-STD-033 规范。

7.2. 生产焊接

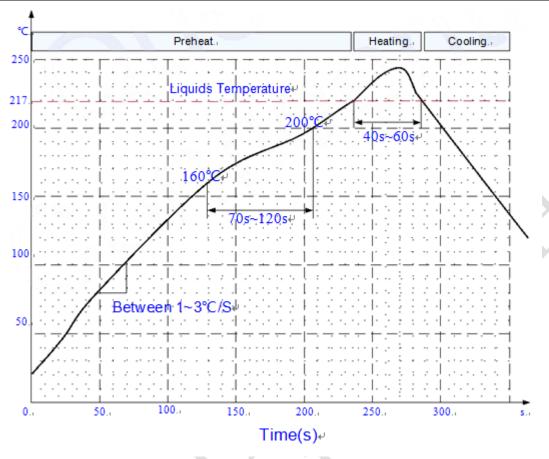
用印刷刮板在网板上印刷锡膏,使锡膏通过网板开口漏印到 PCB上,印刷刮板力度需调整合适,为保证模块印膏质量,Air801模块焊盘部分对应的钢网厚度应为 0.2mm。



图表 33: 印膏图

为避免模块反复受热损伤,建议客户 PCB板第一面完成回流焊后再贴模块。推荐的炉温曲线图如下图所示:





图表 34: 炉温曲线