Práctica 4. Librería LAPACK

Métodos Numéricos para la Computación

Grado en Ingeniería Informática Escuela de Ingeniería Informática Universidad de Las Palmas de Gran Canaria

Curso 2015/2016





Actividades de la Práctica

- Utilizar Visual Studio para crear proyectos que utilizan la librería LAPACK.
- Adquirir experiencia en el uso de las rutinas de bajo nivel (rutinas computacionales) y las de alto nivel (rutinas driver).
- Adquirir experiencia en la obtención y uso de la descomposición LU.
- Elaborar la memoria incluyendo tablas y gráficos de los resultados

Tarea 1. Descomposición LU. Nivel computacional.

- Dada una matriz real 4x4 obtendremos en MATLAB su descomposición LU, determinante e inversa.
- Utilizando las rutinas computacionales de LAPACK en C, se obtendrá la descomposición LU de esa matriz de 4x4, se imprimirá en pantalla las matrices L,U y el vector de pivotamiento. Comparando los resultados con los obtenidos en MATLAB.
- Calcular el determinante de la matriz.
- Obtener la matriz inversa mediante la rutina computacional de resolución de sistemas lineales y mediante la rutina computacional específica para calcular la matriz inversa. Imprimir los resultados.
- Todas las fases de la Tarea 1 se desarrollan en un mimo proyecto



```
5
                          9
                         10
                  11
                         11
                  10
                         14
>> det(A)
ans =
    96
>> [L, U, P] = lu(A)
    1.0000
                     0
                                             О
    0.6667
                1.0000
    0.8333
                0.1250
                           1.0000
    0.8333
              -0.6250
                          -0.2000
                                       1.0000
U =
    6.0000
                                      14.0000
                8.0000
                          10.0000
                2.6667
                                       0.6667
                           1.3333
          0
                                      -0.7500
                           2.5000
                                      -2.4000
            0
     0
            0
```

La función lu() de MATLAB computa la descomposición LU incluyendo la matriz de pivotamiento de forma que:

P*A = L*U

P =				
0	0	0	1	
0	1	0	o	
0	0		0	
		1		
1	0	0	0	
>> L*U				
ans =				
6	8	10	14	
4	8	8	10	
5	7	11	11	
5	5	7	9	
>> P*A				
ans =				
6	8	10	14	
4	8	8	10	
5	7	11	11	
5	5	7	9	

Codificación: en la primera fila ira la cuarta, en la segunda la segunda, en la tercera la tercera y en la cuarta la primera



```
>> prod(diag(U))

ans =

-96.0000

>> det(P)

ans =

-1
```

```
>> inv(A)
ans =
    0.9583
              0.1250
                       -0.2083
                                  -0.5417
              0.5000
                       -0.1667
    0.1667
                                  -0.3333
   -0.1250
             -0.1250
                        0.3750
                                  -0.1250
   -0.4167
             -0.2500
                       -0.0833
                                   0.5833
>> inv(A) *A
ans =
    1.0000
              0.0000
                             0
                                   0.0000
              1.0000
                       -0.0000
         0
                                  -0.0000
   -0.0000
             -0.0000
                        1.0000
                                  -0.0000
   -0.0000
                   0
                                   1.0000
```

Fase 1. Obtener LU e imprimir

```
(Ámbito global)
 ∃#include <cstdio>
  #include <cstdlib>
  #include <cstring>
  #include <mkl.h>
□int main(int argc, char *argv[]){
      // matriz de datos
      double A[16] = { 5.0, 5.0, 7.0, 9.0,
                          4.0, 8.0, 8.0, 10.0,
                          5.0, 7.0, 11.0, 11.0,
                          6.0, 8.0, 10.0, 14.0};
      int pivot[4]; // vector para los pivotamientos
      // buffer para resultados, recordar que LAPACK destruye los datos
      double A2[16];
      for (int i = 0; i < 16; i++) A2[i] = A[i];
      // memcpy(A2, A, 16 * sizeof(double));
      // obtener la descomposición LU con pivotamiento
      int result =LAPACKE_dgetrf(LAPACK_ROW_MAJOR, 4, 4, A2, 4, pivot);
      // NOTA: check de result, lo excluimos en este ejemplo
      // imprimir el resultado
      printf("Matriz con L y U mezcladas:\n");
      for (int i = 0; i < 4; i++){
          for (int j = 0; j < 4; j++){
              printf("%lf ",A2[i*4+j]);
          printf("\n");
      }
      printf("\nVector de pivotamientos:\n");
      for (int i = 0; i < 4; i++) printf("%d ",pivot[i]);</pre>
      printf("\n");
      std::getchar();
      return 0;
```

```
H:\ProyectosVS\lapack1\Release\lapack1.exe
Matriz con las matrices L y U:
 .000000 8.000000 10.000000 14.000000
    6667 2.666667 1.333333 0.666667
        -0.625000 -0.200000 -2.400000
Vector de pivotamientos:
```

MKL usa numeración de filas de Fortran

Diferencias entre la matriz P y vector de pivotamiento: La matriz define cambios entre la posición inicial y final. El vector debe entenderse como swap de filas de forma acumulativa:

1234

4234

Primera posición (fila primera) debe hacer swap con la 4, segunda fila swap con la segunda (sin cambios), tercera con la tercera (sin cambios) y cuarta con cuarta (sin cambios, pues el swap ya se hizo en el primer paso)



Fase 2. Computo del determinante

- Cada swap/intercambio entre filas produce un cambio de signo del determinante.
- Determinaremos si los valores de pivot[i] difieren de las posiciones i. Cada diferencia debe producir un swap de fila y un cambio de signo.
- Debe tenerse en cuenta si la numeración de filas se refiere a valores que comienzan en 1 o en 0. Causa esta muy frecuente de errores.

```
double determinante = 1.0;
for (int i = 0; i < 4; i++){
   if (pivot[i] != (i+1)){ // NOTA: MKL usa como Fortran como fila i+1
        determinante *= -A2[i*4+i]; // producto de diagonal con -1
   else{
        determinante *= A2[i*4+i];
printf("\nDeterminante: %lf\n",determinante);
std::getchar();
return 0;
```

Si se usa otro software que sea totalmente C consistente, por ejemplo las librerías distribuidas junto a ATLAS en Linux, en tal caso la comparativa debe ser: if (pivot[i] != i)

```
H:\ProyectosVS\lapack1\Release\lapack1.exe
Matriz con L y U mezcladas:
6.000000 8.000000 10.000000 14.000000
0.666667 2.666667 1.333333 0.666667
0.833333 0.125000 2.500000 -0.750000
0.833333 -0.625000 -0.200000 -2.400000
Vector de pivotamientos:
4234
Determinante: 96.000000
```





Fase 3. Calculo de la matriz inversa

- Solamente si el determinante es no nulo se puede calcular la matriz inversa. Podemos hacerlo con dos procedimientos. El primero resolviendo el sistema lineal:
- AX=I con _dgetrs(), utilizando la descomposición LU

```
Matriz con L y U mezcladas:
6.000000 8.000000 10.000000 14.000000
9.666667 2.666667 1.33333 0.666667
9.833333 0.125000 2.500000 0.200000

Matriz inversa:
9.166667 0.500000 0.200000

Matriz inversa:
9.166667 0.500000 0.125000 0.125000
0.125000 0.125000 0.125000 0.125000
0.416667 0.250000 0.083333 0.583333

Matriz inversa:
9.166667 0.500000 0.125000 0.125000
0.166667 0.500000 0.125000 0.125000
0.166667 0.500000 0.125000 0.125000
0.416667 0.500000 0.083333 0.583333
```

10



Utilizando _dgetri() que sobre-escribe en la matriz de descomposición LU que se le pasa como dato.

```
double C[16];
                                             memcpy(C, A2, 16 * sizeof(double)); // copia de la descomposición LU
                                             result = LAPACKE dgetri(LAPACK ROW MAJOR, 4, C, 4, pivot);
                                             printf("\nMatriz inversa (segundo método):\n");
                                             for (int i = 0; i < 4; i++){
                                                for (int j = 0; j < 4; j++){
H:\ProyectosVS\lapack1\Release\lapack1.exe
                                                    printf("%lf ", C[i * 4 + j]);
Matriz con L y U mezcladas:
 .000000 8.000000 10.000000 14.00000
                                                 printf("\n");
 .666667 2.666667 1.333333 0.666667
 .833333 0.125000 2.500000 -0.750000
0.833333 -0.625000 -0.200000 -2.4000<mark>00</mark>
Vector de pivotamientos:
4 2 3 4
Determinante: 96.000000
Matriz inversa:
0.958333 0.125000 -0.208333 -0.541667
0.166667 0.500000 -0.166667 -0.333333
-0.125000 -0.125000 0.375000 -0.125000
-0.416667 -0.250000 -0.083333 0.583333
Matriz inversa (segundo mútodo):
0.166667 0.500000 -0.166667 -0.333333
-0.125000 -0.125000 0.375000 -0.125000
-0.416667 -0.250000 -0.083333 0.583333
```





Tarea 2. Resolver Sistema Lineal. Nivel Driver.

- Adquisición de habilidades en el uso de las rutinas driver de resolución de sistemas lineales.
- Ejemplos con matrices generales y con matrices en banda.
 Comparativa entre ambos.

Fase 1. Matrices generales

Matrices aleatorias marcadamente diagonal. Uso de los generadores de números aleatorio de C++ con distribuciones diferentes, en este caso normal.

En un proyecto

```
(Ámbito global)
 ∃#include <cstdio>
  #include <cstdlib>
  #include <random>
  #include <mkl.h>
  #define N 1000
  #define NTEST 20
 ∃int main(int argc, char *argv[]){
      double inicio, fin = dsecnd();
      double *A = (double *)mkl malloc(N*N*sizeof(double), 64);
      double *B = (double *)mkl malloc(N*sizeof(double), 64);
      int *pivot = (int *)mkl malloc(N*sizeof(int), 32);
      // distribucion normal de media 0 y varianza 1
      std::default random engine generador;
      std::normal distribution<double> aleatorio(0.0, 1.0);
      for (int i = 0; i < N*N; i++) A[i] = aleatorio(generador);</pre>
      for (int i = 0; i < N; i++) B[i] = aleatorio(generador);</pre>
      // matriz A marcadamente diagonal para evitar riesgo de singularidad
      for (int i = 0; i < N; i++) A[i*N + i] += 10.0;
      int result;
      inicio = dsecnd();
      for (int i = 0; i < NTEST;i++)</pre>
          result = LAPACKE dgesv(LAPACK ROW MAJOR, N, 1, A, N, pivot, B, 1);
      fin = dsecnd();
      double tiempo = (fin - inicio)/(double)NTEST;
      printf("Tiempo: %lf msec\n", tiempo*1.0e3);
      mkl free(A);
      mkl free(B);
      std::getchar();
      return 0;
```



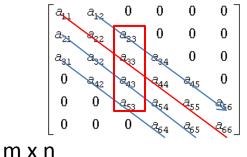
Fase 2. Matrices de banda.

- Realizaremos la comparativa entre el calculo con una matriz con bandas, pero tratando a la matriz como general, con _dgesv(), y tratándola específicamente con bandas, con _dgbsv().
- Elegiremos un caso de una matriz con la diagonal principal y una banda por cada lado, total 3 bandas o tri-diagonal. El resto será cero.
- Implementaremos un caso sencillo con una matriz de 5x5 para verificar que el funcionamiento es correcto. Se realizará en un proyecto.

Codificación de las matrices de bandas

Sean kl y ku el numero de bandas debajo y encima de la diagonal principal

Banded matrix A



Band storage of A

(kl+ku+1) x n

Ejemplo con ku=1 y kl=2 Las columnas se trasladan enteras

Si la matriz puede usarse con una descomposición LU, se deben añadir kl filas auxiliares previas

Banded matrix A

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & 0 & 0 & 0 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & 0 & 0 \\ 0 & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} & 0 \\ 0 & 0 & a_{53} & a_{54} & a_{55} & a_{56} \\ 0 & 0 & 0 & a_{64} & a_{65} & a_{66} \end{bmatrix}$$

Band storage of A

 a_{21} a_{32} a_{43} a_{54} a_{65} a_{31} a_{42} a_{53} a_{64} *

 $(2kl+ku+1) \times n$

Referencia: https://software.intel.com/es-es/node/471382#C62A5095-C2EE-4AAD-AAA6-589230521A55

UNIVERSIDAD DE LAS PAL

Matriz de banda ku=1,kl=1

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\
3 & 4 & 5 & 0 & 0 \\
0 & 6 & 7 & 8 & 0 \\
0 & 0 & 9 & 10 & 11 \\
0 & 0 & 0 & 12 & 13
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
x_1 \\
x_2 \\
x_3 \\
x_4 \\
x_5
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
1 \\
2 \\
3 \\
4 \\
5
\end{pmatrix}$$

Matriz codificada en banda

$$Ab = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 5 & 8 & 11 \\ 1 & 4 & 7 & 10 & 13 \\ 3 & 6 & 9 & 12 & 0 \end{pmatrix}$$

Especial para LU con kl líneas auxiliares previas

$$Ab = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 5 & 8 & 11 \\ 1 & 4 & 7 & 10 & 13 \\ 3 & 6 & 9 & 12 & 0 \end{pmatrix}$$

```
□int main(int argc, char *argv[]){
     // matriz en banda, ku=kl=1
     double A[25] = {
         1.0, 2.0, 0.0, 0.0, 0.0,
         3.0, 4.0, 5.0, 0.0, 0.0,
         0.0, 6.0, 7.0, 8.0, 0.0,
         0.0, 0.0, 9.0, 10.0, 11.0,
         0.0, 0.0, 0.0, 12.0, 13.0 };
     double Ab[20] = { // A codificada en forma de bandas para LU
         0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0,
         0.0, 2.0, 5.0, 8.0, 11.0,
         1.0, 4.0, 7.0, 10.0, 13.0,
         3.0, 6.0, 9.0, 12.0, 0.0};
     double B[5] = { 1.0, 2.0, 3.0, 4.0, 5.0 };
     double X[5];
     int pivot[5];
     int result:
     // solución como matriz general
     memcpy(X, B, 5 * sizeof(double)); // la rutina destruye A y B
     result = LAPACKE_dgesv(LAPACK_ROW_MAJOR, 5, 1, A, 5, pivot, X, 1);
     printf("Solucion general\n");
     for (int i = 0; i < 5; i++) printf("%lf\n", X[i]);
     // solución como matriz de bandas, se debe codificar A en forma de bandas
     result = LAPACKE dgbsv(LAPACK ROW MAJOR, 5, 1, 1, 1, Ab, 5, pivot, B, 1);
     printf("\nSolucion en bandas\n");
     for (int i = 0; i < 5; i++) printf("%lf\n", B[i]);</pre>
     std::getchar();
     return 0:
```

16



Solución

Que debe entregar el alumno?

- Cada alumno entregará en el Campus Virtual una memoria en PDF o Word en la que estará contenida una descripción del trabajo realizado, incluyendo descripción, el listado MATLAB o C de la actividad realizada y la captura de pantalla de las gráficas o imágenes generadas. Para autentificar las imágenes cuando sea posible el alumno incluirá su nombre en cada imagen mediante la función title().
- En principio la tarea quedará abierta para su entrega hasta cierta fecha que se indicará.
- Se puede trabajar en grupo en el Laboratorio, pero la memoria elaborada y entregado será individual.

Bibliografía

MKL Reference Manual: https://software.intel.com/en-us/mkl-reference-manual-for-c

C++ random: http://www.cplusplus.com/reference/random/normal_distribution/