

Ejercicios 20/08, álgebra lineal I

Elsa Fernanda Torres Feria

Semestre 2020-4

1. ¿Qué sucede en el primer ejemplo si multiplicas ambas matrices de cambio de base que encontramos?

Se encontró que la matriz de cambio de base de B a B' es:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Y la matriz de cambio de base de B' a B :

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 1/2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
$$\Rightarrow AC = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

2. Considera las cuatro matrices de 2×2 que puedes formar colocando tres unos y un cero. Muestra que estas cuatro matrices forman una base B de $M_{2,2}(\mathbb{R})$. Determina la matriz de cambio de base de B a la base canónica de $M_2(\mathbb{R})$.

Solución

Sea B el conjunto de matrices:

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \right\} = \{b_1, b_2, b_3, b_4\}$$

Notemos que cualquier matriz $A \in M_2(\mathbb{R})$ se puede escribir como combinación lineal de los elementos de B , por lo que B genera a $M_2\mathbb{R}$. Ahora sólo falta ver que es un conjunto linealmente independiente para afirmar que B es base. Para ver que B es l.i. hay que ver que para

$$a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3 + a_4b_4 = 0$$

los únicos $a_1, a_2, a_3, a_4 \in \mathbb{R}$ que cumplen son todos cero:

$$\begin{aligned}
a_1 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + a_2 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + a_3 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + a_4 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\
\Rightarrow \begin{pmatrix} a_2 + a_3 + a_4 & a_1 + a_2 + a_3 \\ a_1 + a_3 + a_4 & a_1 + a_2 + a_4 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\
\Rightarrow a_2 + a_3 + a_4 &= 0 \\
a_1 + a_2 + a_3 &= 0 \\
a_1 + a_3 + a_4 &= 0 \\
a_1 + a_2 + a_4 &= 0
\end{aligned}$$

Que podemos ver como un sistema de la forma $Aa = 0$:

$$Aa = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ a_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (1)$$

Realizamos reducción gaussiana y obtenemos:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Como el número total de variables es 4 y el número total de variables pivote es 4, y no hay variables libres por lo que la única solución es la trivial.

$\therefore B$ es base.

□

Ahora nos falta determinar la matriz de cambio de base de B a la base canónica:

Para esto debemos expresar a los elementos de la base canónica en términos de B y aunque en varios casos los escalares necesarios suelen ser fáciles de ver, no siempre pasa, en este caso haremos un sistema de ecuaciones, muy similar a (1), pero ya no será homogéneo:

$$Aa = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ a_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (2)$$

Realizamos reducción gaussiana en la matriz extendida y tenemos que:

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{3} \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow E_1 = \frac{-2}{3}b_1 + \frac{1}{3}b_2 + \frac{1}{3}b_3 + \frac{1}{3}b_4$$

De manera análoga escribimos la matriz extendida para cada E_i , con $i \in \{2, 3, 4\}$. Para $i = 2$:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Aplicamos reducción gaussiana:

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -\frac{2}{3} \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow E_2 = \frac{1}{3}b_1 + \frac{1}{3}b_2 + \frac{1}{3}b_3 + \frac{-2}{3}b_4$$

Para E_3 :

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Después de reducción gaussiana:

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{3} \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow E_3 = \frac{1}{3}b_1 + \frac{-2}{3}b_2 + \frac{1}{3}b_3 + \frac{1}{3}b_4$$

Y por último para E_4 :

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Aplicamos reducción gaussiana:

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{3} \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow E_4 = \frac{1}{3}b_1 + \frac{1}{3}b_2 + \frac{-2}{3}b_3 + \frac{1}{3}b_4$$

Ahora escribimos la matriz de cambio de la base B a la canónica P colocando los coeficientes que encontramos como columnas.

$$P = \begin{pmatrix} -2/3 & 1/3 & 1/3 & 1/3 \\ 1/3 & 1/3 & -2/3 & 1/3 \\ 1/3 & 1/3 & 1/3 & -2/3 \\ 1/3 & -2/3 & 1/3 & 1/3 \end{pmatrix}$$