Министерство образования Республики Беларусь

Учреждение образования БЕЛОРУССКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИНФОРМАТИКИ И РАДИОЭЛЕКТРОНИКИ

Факультет Информационных технологий и управления Кафедра Интеллектуальных информационных технологий

ОТЧЁТ по ознакомительной практике

Выполнил: Е. С. Мухомедзянов

Студент группы 421701

Проверил: Н. В. Малиновская

СОДЕРЖАНИЕ

Bı	ведение	3
1	Формализация и сравнительный анализ языков представления ин-	
	формации в интеллектуальных системах: AgentSpeak(Jason) и GOAL	4
2	Формализация и сравнительный анализ инструментов для разработ-	
	ки интеллектуальных систем: Jason и AutoGen	11
3	аключение	15
\mathbf{C}	писок использованных источников	17

ВВЕДЕНИЕ

Цель:

Провести сравнительный анализ современных технологий разработки интеллектуальных систем, закрепить навыки формализации информации, а также приобрести и развить навыки исследования, анализа и сравнения технологических решений.

Задачи:

- 1. Изучить языки агентно-ориентированные языки программирования (AgentSpeak(Jason) и GOAL) как инструменты формализации декларативных знаний, провести анализ их особенностей, выявить сходства и различия между ними.
- 2. Рассмотреть современные инструменты для работы с инструментами для разработки многоагентных систем (AgentSpeak(Jason) и GOAL), выявить их функциональные возможности и подходы к представлению знаний, сходства и отличительные особенности.
- 3. Формализовать полученные результаты в виде SCn-кода.
- 4. Оформить библиографические источники к полученным результатам по ГОСТ 7.1-2003.

1 ФОРМАЛИЗАЦИЯ И СРАВНИТЕЛЬНЫЙ АНАЛИЗ ЯЗЫКОВ ПРЕДСТАВЛЕНИЯ ИНФОРМАЦИИ В ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ СИСТЕМАХ: AGENTSPEAK(JASON) И GOAL

AgentSpeak(Jason)

- := [Язык агентно-ориентированного программирования, разработанный Ананд С. Рао, Жоми Ф. Хюбнер и Рафаэл Х. Бордини]
- := [AgentSpeak(L)]
- ≔ [AgentSpeak (Jason)]
- ∈ агентно-ориентированный язык
- \Rightarrow разработчик*:
 - Ананд С. Рао
 - Жоми Ф. Хюбнер
 - Рафаэл Х. Бордини
- *⇒ год создания**:

1996

⇒ основная парадигма*:

декларативное и агентно-ориентированное программирование, BDI-модель (Belief-Desire-Intention)

 \Rightarrow onucanue*:

[AgentSpeak — это агентно-ориентированный язык программирования, основанный на парадигме рациональных агентов BDI (Belief-Desire-Intention). Он позволяет разрабатывать интеллектуальных агентов, поведение которых определяется знаниями об окружающем мире (убеждения), целями (желания) и планами их достижения (намерения).]

 \Rightarrow onucahue*:

[Jason — это интерпретатор и расширение языка AgentSpeak, реализованный на Java. Он предоставляет среду разработки и выполнения для создания многоагентных систем, ориентированных на автономное поведение, реактивность и проактивность агентов.]

 \Rightarrow назначение*:

[AgentSpeak(Jason) активно используется в исследованиях в области искусственного интеллекта и для моделирования систем, где необходима автономия, адаптивность и взаимодействие между множеством интеллектуальных агентов.]

- \Rightarrow основные конструкции*:
 - {● [верование(belief)]
 - [цель(goal)]
 - [событие(event)]
 - [план(plan)]
 - [действие (action)]

- \Rightarrow среды разработки*:
 - {● [Jason IDE]

 - \Rightarrow примечание*:

[Обеспечивает удобный интерфейс для работы с агентами, включает подсветку синтаксиса, шаблоны кода, средства запуска и визуализации состояний агентов. Позволяет напрямую интегрировать Javaкод, отлаживать логику BDI и наблюдать за перцепциями и планами в режиме исполнения.]

- [Jason CLI (Command-Line Interface]
 - \Rightarrow примечане*:

[Подходит для серверного исполнения, автоматического тестирования MAS-программ и встраивания Jason-агентов в более крупные системы. Позволяет быстро запускать .mas2j-проекты и получать вывод из среды агента.]

- [Jason + Moise+]
 - \Rightarrow примечане*:

[Позволяет агентам действовать в соответствии с формально определённой организационной структурой: ролями, обязанностями, схемами взаимодействия. Используется для моделирования командной работы, иерархий и договорённостей между агентами.]

- [Jason Web Integration / Jason-as-a-Service]
 - \Rightarrow примечане*:

[Основано на создании REST-интерфейсов и запуске Jason-агентов как компонентов серверной логики. Используется в проектах по построению диалоговых агентов или облачных MAS.]

 \Rightarrow стратегия вывода*:

BDI–цикл рассуждения (выбор плана по событию)

- \Rightarrow поддержка*:
 - [асинхронная коммуникация речевыми актами]
 - [параллельное выполнение агентов с независимыми циклами принятия решений]
 - [обработка событий и целей с приоритетами и условиями активации]
 - [интеграция с Java]
 - [работа в распределённой среде]
- \Rightarrow применение*:
 - симуляцию поведения групп агентов (например, роботов)
 - разработку интеллектуальных помощников
 - обучение и моделирование в области ИИ
 - соревнования Multi-Agent Programming Contest
- \Rightarrow примеры использования*:
 - **{●** [Проект JADE and Jason Integration (Франция, INRIA)]
 - [RoboCup Rescue Simulation League (Международные соревнования по спасательным роботам)]
 - \Rightarrow примечание*:

[Команды агентов (например, пожарные, медики, полицейские) были реализованы с помощью Jason и взаимодействовали в реальном времени с симулятором, принимая решения на основе перцепций (входных данных) и заранее определённых планов (например, «если здание горит и доступно, отправить агента тушить пожар»).]

- [Исследование адаптивных умных домов (США, Университет Джорджии)]
- [Учебные проекты "Охотники за пищей", "Wumpus World"]

5

- \Rightarrow реализации*:
 - **{●** Jason
 - Python AgentSpeak
 - \Rightarrow onucanue*:

[Неофициальная реализация AgentSpeak(L) на языке Python, ориентированная на образовательные и экспериментальные цели. Позволяет писать BDI-агентов с использованием синтаксиса, вдохновлённого Jason, но в среде Python.]

- AgentSpeak(XL), 2APL
 - \Rightarrow onucanue*:

[Расширенная версия AgentSpeak, предложенная в рамках проекта 3APL/2APL, с дополнительными конструкциями для обработки планов и интеграции с внешними действиями. Обеспечивает более гибкое управление планами и возможностями агента.]

} ⇒ особенности*:

- [простота логического описания поведения агентов]
 - := [AgentSpeak использует декларативный подход для задания целей и поведения, приближённый к естественному языку рассуждений]
 - [гибкость и расширяемость]
 - := [Jason поддерживает интеграцию с Java, что позволяет подключать собственные функции, библиотеки и компоненты среды]
 - [высокая пригодность для обучения и исследований]
 - := [Jason активно используется в университетах и научных проектах благодаря открытости, документации и поддержке стандартов BDI]
 - [открытый исходный код]
 - [Jason распространяется по лицензии GPL и может быть модифицирован под конкретные задачи]
 - [интеграция с организационными и средовыми расширениями]
 - = [Поддержка Moise+ и CArtAgO позволяет моделировать сложные организационные и физические аспекты многоагентных систем]
 - [мощные средства отладки и визуали зации]
 - := [Средства визуального анализа BDI-состояний агентов в Jason IDE упрощают тестирование и верификацию поведения]

 \Rightarrow ограничения*:

- { [отсутствие встроенного графического интерфейса среды]

 - \Rightarrow уточнение*:

[Для моделирования среды и взаимодействия с физическим или виртуальным миром требуется подключение внешних библиотек, таких как CArtAgO.]

- [ограниченная масштабируемость]
 - ≔ [При большом количестве агентов или сложных коммуникационных паттернах производительность может снижаться]
 - \Rightarrow уточнение*:

[Jason не оптимизирован для высоконагруженных распределённых систем, и при моделировании сотен агентов требуется дополнительная оптимизация.]

- [отсутствие встроенного обучения]
 - := [Jason не поддерживает механизмы машинного обучения или адаптации поведения агентов]
 - \Rightarrow ymoчнение*:

[Изменение поведения возможно только путём жёстко заданных правил и перепланирования вручную, без самонастройки.]

- [сложности отладки в распределённой среде]
 - := [Трассировка и анализ поведения агентов в распределённых MAS затруднены при большом объёме взаимодействий]
 - \Rightarrow уточнение*:

[Хотя Jason IDE предоставляет Mind Inspector, для распределённых сред требуется внешний мониторинг и логгирование.]

- [отсутствие поддержки динамически изменяемых планов]
 - := [Агенты не могут на лету модифицировать свои планы или генерировать новые без перепрограммирования]
 - \Rightarrow уточнение*:

[Планы задаются статически в исходном коде и не могут быть автоматически синтезированы в ходе исполнения.]

- ⇒ библиографические источники*:
 - [Rao A.S. AgentSpeak(L): BDI Agents Speak Out in a Logical Computable Language. MAAMAW'96.]
 - [Hubner J., Bordini R. Jason: A Java-based Interpreter for an Extended Version of AgentSpeak. 2005.]
 - [Bordini R., Hubner J., Wooldridge M. Programming Multi-Agent Systems in "AgentSpeak using Jason. Wiley, 2007.]

GOAL

- ≔ [Агентно-ориентированный язык программирования для создания рациональных BDI-агентов, разработанный в Университете Утрехта (University of Utrecht), Нидерланды.]
- ≔ [GOAL (Goal-Oriented Agent Language)]
- ∈ агентно-ориентированный язык
- \Rightarrow разработчик*:
 - Кожиман Субраманян (Koen Hindriks)
 - Вирт Вербург (Virgil Verbrugge)
- \Rightarrow год создания*:

2001

⇒ основная парадигма*:

декларативное и агентно-ориентированное программирование, BDI-модель (Belief-Desire-Intention)

 \Rightarrow onucanue*:

[GOAL — это специализированный язык программирования интеллектуальных агентов, основанный на BDI-модели, где агенты управляются своими убеждениями (Beliefs), целями (Goals) и действиями. Язык предоставляет декларативные средства для задания логики агентов и взаимодействия между ними.]

 \Rightarrow onucahue*:

[В GOAL акцент сделан на чистое разделение между знаниями и целями агента, а также на формальное определение условий активации планов. GOAL обеспечивает

формальную верифицируемость поведения агентов, что делает его особенно подходящим для разработки надёжных автономных систем.]

 \Rightarrow назначение*:

[GOAL предназначен для создания интеллектуальных агентов, способных действовать автономно в динамической среде, принимать решения на основе текущих убеждений и целей, а также взаимодействовать с другими агентами в многоагентных системах.]

- \Rightarrow основные конструкции*:
 - {● [belief base (база знаний)]
 - [goal base (база целей)]
 - [conditional actions (условные действия)]
 - [event module (обработка событий)]
 - [action specifications (декларации действий)]

}

среды разработки*:

- [GOAL IDE]
 - := [Интегрированная среда разработки, реализованная на Java, включает редактор, отладчик и симулятор поведения агентов]
 - \Rightarrow примечание*:

[Позволяет программировать агентов, выполнять тестовые сценарии, визуализировать состояния когнитивной архитектуры и пошагово отслеживать принятие решений.]

- [GOAL CLI]

 - \Rightarrow примечание*:

[Подходит для пакетной обработки, СІ-тестов и интеграции с другими системами.]

 \Rightarrow cn

стратегия вывода*:

- { [событийно-управляемая активация планов (реактивный BDI-подход)]
- [оценка условий активации планов и выбор действий]

}

*⇒ поддержка**:

- [асинхронная коммуникация между агентами]
- [работа с логическими базами знаний и целями]
- [поддержка многозадачности на уровне агентов]
- [возможность формальной верификации поведения агентов]
- \Rightarrow применение*:
 - моделирование рационального поведения автономных агентов
 - многоагентные симуляции и распределённые системы
 - интеллектуальные роботы и виртуальные помощники
 - автоматизация принятия решений
 - игры и моделирование социальных сценариев
- \Rightarrow примеры использования*:
 - [образовательные симуляции: курсы и лабораторные работы в Нидерландах и других странах по теме агентных систем]
 - [многоагентные модели поведения в кризисных ситуациях и социальных симуляциях]

•

[проекты по автономной навигации роботов на соревнованиях и в университетских лабораториях]

- [интеллектуальные помощники для планирования задач и поведения в виртуальных средах]
- [исследования в области автоматизации юридических рассуждений и логики обязательств]

⇒ реализации*:

- **{ ●** *GOAL Agent Programming Platform*
 - Eclipse Plugin for GOAL
- интеграция с среды Environments и MAS-tools

 \Rightarrow особенности*:

- - [возможность верификации программ агентов]
 - [модульность и чистое разделение когнитивных компонентов]
 - [поддержка декларативных и реактивных моделей поведения]
 - [интеграция с Java и Prolog]
 - [использование в академических и исследовательских целях]

.

- \Rightarrow ограничения*:
 - {● [менее развитая экосистема по сравнению с более популярными языками, как Prolog или Python]
 - [высокий порог входа для новичков без подготовки в логике и агентных системах]
 - [отсутствие поддержки динамически изменяемых структур данных]
 - [ограниченная поддержка промышленных задач и интеграций]

) ⇒ библиографические источники*:

- [Hindriks K.V., de Boer F.S., van der Hoek W., Meyer J.-J.Ch. Agent Programming in GOAL: A Logic-Based Approach. AAMAS 2001. URL: https://homepages.cwi.nl/ koen/PUBLICATIONS/aamas2001.pdf]
 - [GOAL Programming Platform. URL: https://goalapl.atlassian.net/]
- [Koen V. Hindriks. Programming Rational Agents using GOAL. Lecture Notes, TU Delft, 2023. URL: https://www.cs.tudelft.nl/ koen/]
- [Agent-Based Modelling and Simulation with GOAL: Applications and Techniques. Springer, 2021.]

}

Сравнение языков логического программирования AgentSpeak(Jason) и GOAL

- $= \langle \bullet AgentSpeak(Jason) \rangle$
 - \bullet GOAL

>

- *⇒* сходства*:
 - { [Оба языка реализуют декларативный и агентно-ориентированный подход на основе BDI-модели (Belief–Desire–Intention)]
 - [Позволяют описывать поведение интеллектуальных агентов с помощью убеждений, целей и планов]
 - [Используют события и механизмы выбора планов для реагирования на изменения окружающей среды]

- [Предназначены для построения автономных, реактивных и проактивных агентов]
- [Поддерживают разработку многоагентных систем, взаимодействующих между собой]
- [Обладают формальной семантикой и используются в академических исследованиях и обучении]

 \Rightarrow различия * :

- [GOAL чётко разделяет убеждения и цели в отдельных базах, в то время как в Jason они более гибко определяются через события и планы]
 - [GOAL акцентирует внимание на верифицируемости и логической строгости, Jason на гибкости и расширяемости среды исполнения]
 - [GOAL имеет собственную среду исполнения и инструменты отладки, Jason реализован как интерпретатор на Java и легко интегрируется с Java-приложениями]
 - [GOAL использует декларативный стиль с логическими правилами для активации действий, в Jason планы записываются в императивной форме с условиями активации]
 - [Jason поддерживает широкие возможности коммуникации через речевые акты, в GOAL коммуникация возможна, но реализуется менее подробно]
 - [Jason активно применяется в международных соревнованиях (например, RoboCup), в то время как GOAL чаще используется в университетских исследованиях и обучении]

}

рекомендации по выбору*:

- [• [GOAL рекомендуется использовать в проектах, где важна формальная верификация поведения агентов, логическая строгость и моделирование когнитивных процессов]
- [GOAL хорошо подходит для обучения логике и основам BDI-подхода в университетских курсах]
- [AgentSpeak (Jason) целесообразно выбирать для создания гибких, расширяемых многоагентных систем с акцентом на взаимодействие, интеграцию с Java и участие в симуляциях или соревнованиях]
- [Jason удобен для прототипирования и разработки систем, где требуется динамическое поведение агентов и сложные речевые взаимодействия]

}

2 ФОРМАЛИЗАЦИЯ И СРАВНИТЕЛЬНЫЙ АНАЛИЗ ИНСТРУМЕНТОВ ДЛЯ РАЗРАБОТКИ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ СИСТЕМ: JASON И AUTOGEN

```
Jason
:=
        [Инструмент и платформа для программирования многоагентных систем на базе
         языка AgentSpeak]
        [Платформа для разработки BDI-агентов (belief-desire-intention)]
\in
        агентно-ориентированное программное обеспечение
\Rightarrow
       разработчик*:
                Jomi F. Hübner
                Rafael H. Bordini
       год создания*:
\Rightarrow
        2005
       текущая стабильная версия*:
\Rightarrow
        [2.5.1]
       дата выпуска текущей версии*:
\Rightarrow
        [30 января 2024]
       лицензия*:
\Rightarrow
        GNU GPL v3
       язык разработки*:
\Rightarrow
        Java
       назначение*:
\Rightarrow
        [Разработка и моделирование BDI-многоагентных систем с автономным поведением
         на основе логических правил и целей]
       варианты исполнения*:
\Rightarrow
        {●
                Jason IDE
                :=
                        [Встроенная среда разработки на базе Eclipse]
                       примечание*:
                \Rightarrow
                        [Поддержка редактирования кода на AgentSpeak, управление проек-
                         тами, отладка и визуализация среды]
                Jason CLI
                        [Командная оболочка для запуска MAS-программ Jason]
                :=
                \Rightarrow
                       примечание*:
                        Позволяет исполнять агенты без GUI, подходит для серверного или
                         тестового запуска]
        функциональные возможности*:
                [интерпретация планов BDI]
        {●
                [обработка отказов и метаданные планов]
                [интеграция с Java-библиотеками и пользовательскими внутренними дей-
                 ствиями]
                [визуальные инструменты отладки («mind inspector»)]
       поддерживаемые языки*:
\Rightarrow
        {●
                AgentSpeak(L)
                FIPA-ACL (uepe3 JADE/SACI)
```

```
экосистема расширений*:
               Moise+
               Cartago
               Jason IDE
               FIPA Messaging
       преимущества*:
               [простота логического описания поведения агентов]
                [гибкость и расширяемость за счёт Java-интеграции]
                [хорошо подходит для академических и исследовательских проектов]
                [открытый исходный код и активное сообщество]
                [интеграция с JADE, OpenMAS и другими средами]
       недостатки*:
\Rightarrow
        {•
               [относительно низкий уровень абстракции среды исполнения]
                [ограниченные графические средства моделирования и визуализации]
                Готсутствие встроенных средств машинного обучения или генерации поведе-
                ния]
       библиографические источники*:
\Rightarrow
               [Bordini R.H., Hübner J.F., Wooldridge M. Programming Multi-Agent Systems
                in AgentSpeak using Jason. Wiley, 2007.]
                         [Электронный
                                           pecypc]
                                                           Официальный
                                                                             сайт.
                                                                                     URL:
                                                      //
                https://jason.sourceforge.net (дата обращения: 12.05.2025).]
                [Bordini R.H., et al. Multi-Agent Programming: Languages, Tools and
                Applications. Springer, 2009.]
        }
AutoGen
        Платформа для создания многоагентных систем, основанных на LLM и управляе-
        мых автогенерацией действий и ролей]
\in
       средство для создания LLM-агентов
\in
       агентно-ориентированное программное обеспечение
       разработчик*:
\Rightarrow
        Microsoft Research
       год создания*:
\Rightarrow
        2023
       лицензия*:
\Rightarrow
       MIT
       текищая стабильная версия*:
\Rightarrow
        0.2.5
       дата выпуска текущей версии*:
        12 марта 2025
       язык разработки*:
\Rightarrow
        Python
       назначение*:
\Rightarrow
        [Оркестровка агентов с LLМ-ядером для автоматизации задач, требующих коорди-
        нации, общения и ролевой специализации]
       архитектурные особенности*:
\Rightarrow
```

[AutoGen построен на взаимодействии между агентами, каждый из которых пред-

струменты.] варианты исполнения*: {• AutoGen Core примечание*: \Rightarrow [Позволяет моделировать как одиночные агенты, так и команды с контролем ролевого поведения] AutoGen Studio (в разработке) [Визуальная среда проектирования многоагентных сценариев] \Rightarrow функциональные возможности*: [ролевое программирование LLM-агентов] [создание сценариев кооперации, конкуренции, делегирования] [поддержка инструментов (функций, АРІ), вызываемых агентами] [использование встроенной памяти и истории взаимодействия] [возможность асинхронного исполнения агентов] [интеграция с внешними API и локальными функциями через Pythonинтерфейсы] [обработка запросов, генерация текстов, планирование действий] поддерживаемые модели*: OpenAI GPT (uepe3 API) {• Azure OpenAI локальные модели через OpenAI-клонирующие интерфейсы (включая LM Studio) преимищества*: \Rightarrow [гибкость построения диалоговых и функциональных цепочек агентов] [высокий уровень абстракции и простота настройки логики через Python] [интеграция с современными LLM для широкого круга задач] [поддержка автономных агентов с планированием и памятью] [активная разработка и поддержка со стороны Microsoft Research] недостатки*: \Rightarrow {• [зависимость от внешних LLM-платформ или ресурсов GPU] [относительная новизна и нестабильность некоторых функций] [отсутствие полноценной визуальной среды на момент мая 2025 года] [отсутствие встроенного редактора ролей и сценариев] библиографические источники*: \Rightarrow **{•** [AutoGen [Электронный pecypc] // GitHub repository. **URL**: https://github.com/microsoft/autogen (дата обращения: 12.05.2025).] [Liu B., Wang D., Wang Y. et al. AutoGen: Enabling Next-Gen LLM Applications via Multi-Agent Conversation. arXiv preprint arXiv:2309.14610, 2023.] [Microsoft Research Blog on AutoGen. URL: https://www.microsoft.com/enus/research/blog (дата обращения: 12.05.2025).] }

ставляет собой LLM-инстанс с определённой ролевой функцией. Поддерживаются циклы общения, делегирование, принятие решений и выполнение задач через ин-

- - { [Поддерживают создание многоагентных систем]
 - [Обеспечивают автономное поведение агентов]
 - [Поддерживают межагентное взаимодействие и передачу сообщений]
 - [Реализуют программную модель агентов с внутренним состоянием и логикой поведения]
 - [Позволяют строить сложные сценарии взаимодействия]
 - [Расширяются за счёт пользовательских функций и внешних библиотек]
- \Rightarrow различия*:

}

- [Jason ориентирован на BDI-модель и логическое программирование, АutoGen — на диалоговые LLM-модели и ролевую координацию]
 - [Jason использует AgentSpeak и реализован на Java, AutoGen написан на Python и использует современные LLM (например, GPT-4)]
 - [AutoGen предполагает наличие доступа к языковым моделям через API или локальные модели, Jason работает автономно]
 - [Jason фокусируется на логике действий, перцепциях и намерениях, AutoGen на генерации ответов, стратегий и коллаборации между LLM-агентами]
- [AutoGen ориентирован на автоматизацию LLM-задач (чтение, планирование, вызовы функций), Jason на автономных программных агентов в искусственных средах]
- [Jason имеет зрелую экосистему и документацию, AutoGen активно развивающийся, но ещё формирующийся проект]
- ⇒ рекомендации по выбору*:
 - {● [Jason рекомендуется для учебных, исследовательских и симуляционных задач, связанных с классическими агентными моделями BDI]
 - [Jason рекомендуется для учебных, исследовательских и симуляционных задач, связанных с классическими агентными моделями BDI]
 - [AutoGen целесообразен для построения современных LLM-приложений с агентной координацией, включая ассистентов, планировщиков, агентованалитиков]
 - [AutoGen предпочтителен при необходимости в высокоуровневом управлении агентами и взаимодействии с внешними системами через языковые модели]
 - [Jason лучше подойдёт для реализации агентов в ограниченных средах, AutoGen для задач, требующих гибкости, творчества и адаптивности через LLM]

14

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе проведённого исследования был выполнен сравнительный анализ современных языков и инструментов, применяемых для проектирования и реализации многоагентных интеллектуальных систем.

В первом разделе были подробно рассмотрены агентно-ориентированные языки программирования AgentSpeak (Jason) и GOAL. Оба языка реализуют парадигму BDI (Belief–Desire–Intention), однако различаются в архитектуре управления знаниями и целями, стиле описания поведения агентов и уровне формализации. Jason обеспечивает большую гибкость и интеграцию с Java, что делает его подходящим для симуляций и прототипирования. GOAL, в свою очередь, ориентирован на строгость логической модели и формальную верификацию поведения агентов. Основные конструкции, принципы вывода и области применения каждого языка были формализованы в SCn-коде.

Во втором разделе проанализированы два современных инструмента для разработки многоагентных систем — Jason и AutoGen. Jason представляет собой зрелую платформу с поддержкой BDI-агентов и встроенными средствами визуализации, отладки и взаимодействия с артефактами и организационными структурами. AutoGen, разработанный Microsoft Research, использует мощь языковых моделей (LLM) для координации агентов, специализации ролей и автоматизации сложных задач. Он ориентирован на построение современных LLM-приложений и взаимодействие на естественном языке. Функциональные возможности и архитектурные особенности этих инструментов также были описаны и представлены в SCn-формате.

Проведённый анализ позволил выявить ключевые различия и области применимости каждого из языков и инструментов. Полученные результаты могут быть использованы при проектировании интеллектуальных систем, требующих гибкой координации агентов, адаптивного поведения и поддержки семантической обработки знаний. Также сформулированы рекомендации по выбору технологий в зависимости от задач моделирования, уровня формализации и требований к масштабируемости и интеграции.

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

- [1] Bordini, Rafael H. Programming Multi-Agent Systems in AgentSpeak using Jason / Rafael H. Bordini, Jomi Fred Hübner, Michael Wooldridge. John Wiley & Sons, 2007.
- [2] Rao, Anand S. Agentspeak(l): Bdi agents speak out in a logical computable language / Anand S. Rao // Proc. of the 7th European Workshop on Modelling Autonomous Agents in a Multi-Agent World (MAAMAW). 1996. P. 42–55.
- [3] Hübner, Jomi F. Jason: A java-based interpreter for an extended version of agentspeak / Jomi F. Hübner, Rafael H. Bordini // Proceedings of AAMAS'05 Workshop on Programming Multi-Agent Systems (ProMAS). 2005.
- [4] Agent programming in GOAL: A logic-based approach / Koen V. Hindriks [et al.] // Proceedings of the First International Joint Conference on Autonomous Agents and Multiagent Systems (AAMAS). 2001. P. 752–759. https://homepages.cwi.nl/~koen/PUBLICATIONS/aamas2001.pdf.
- [5] Hindriks, Koen V. Programming rational agents using goal: Lecture notes. https://www.cs.tudelft.nl/~koen/. 2023. TU Delft.
- [6] Research, Microsoft. Autogen: Enabling next-gen llm applications via multi-agent conversation. https://github.com/microsoft/autogen. 2023. Accessed: 12.05.2025.
- [7] Autogen: Enabling next-gen llm applications via multi-agent conversation / Bolin Liu [et al.] // arXiv preprint arXiv:2309.14610. 2023.
- [8] Research, Microsoft. Autogen project overview. https://www.microsoft.com/en-us/research/blog. 2025. Accessed: 12.05.2025.
- [9] Wooldridge, Michael. Multiagent systems / Michael Wooldridge // The Handbook of Artificial Intelligence. MIT Press, 2009. P. 887–926.
- [10] Bordini, Rafael H. Programming multi-agent systems in agentspeak using jason / Rafael H. Bordini, Jomi Fred Hübner, Michael Wooldridge // Computational Logic in Multi-Agent Systems. 2005. Vol. 3487. P. 66–85.
- [11] Wooldridge, Michael. An Introduction to MultiAgent Systems / Michael Wooldridge. 2nd ed. John Wiley & Sons, 2009.
- [12] Hindriks, Koen V. Programming rational agents in goal / Koen V. Hindriks // Multi-Agent Programming: Languages, Tools and Applications / ed.: Rafael Bordini [et al.]. Springer, 2009. P. 119–157.

- [13] Goal types in agent programming / Mehdi Dastani [et al.] // Autonomous Agents and Multi-Agent Systems. 2006. Vol. 13, № 3. P. 271–303.
- [14] Practical reasoning for goal agents / Mehdi Dastani [et al.] // Proc. of the Second International Joint Conference on Autonomous Agents and Multiagent Systems (AAMAS). 2004. P. 702–709.