

Mikroprozessor-interne Datenbusse

Labor Digital Design

Inhalt

1 Ziel	1
2 Datenbusse der ALU	2
2.1 Schaltung	2
2.2 Anschluss der Register zu den Datenbussen	2
2.3 Anschluss zu den Ein- / Ausgangsbuss	3
2.4 Daten aus dem Mikroprozessor-Befehl stammend	3
2.5 Erstellung	3
3 Software-erstellung eines seriellen Ports	4
3.1 Serielle Übermittlung	4
3.2 Algorithmus	4
3.3 Erstellung	4

1 | Ziel

Dieses Labor dient, den Entwurf von gemeinsam benutzten Datenbussen zu üben. Es zeigt die Anwendung von Tri-State Schaltungen.

Es stellt den Betrieb einer arithmetischen und logischen Einheit (Arithmetic and Logical Unit (ALU)) eines Mikroprozessors mit Datenregistern vor.



2 | Datenbusse der ALU

2.1 Schaltung

Die Abbildung Abbildung 1 zeigt einen Teil eines μ prozessors, zusammengesetzt aus einer ALU, 4 Registern, einem Interface zu einem Ein-/Ausgangs- (Input/Output (I/O)) Bus und einem Anschluss zum μ prozessor Befehl (instruction).

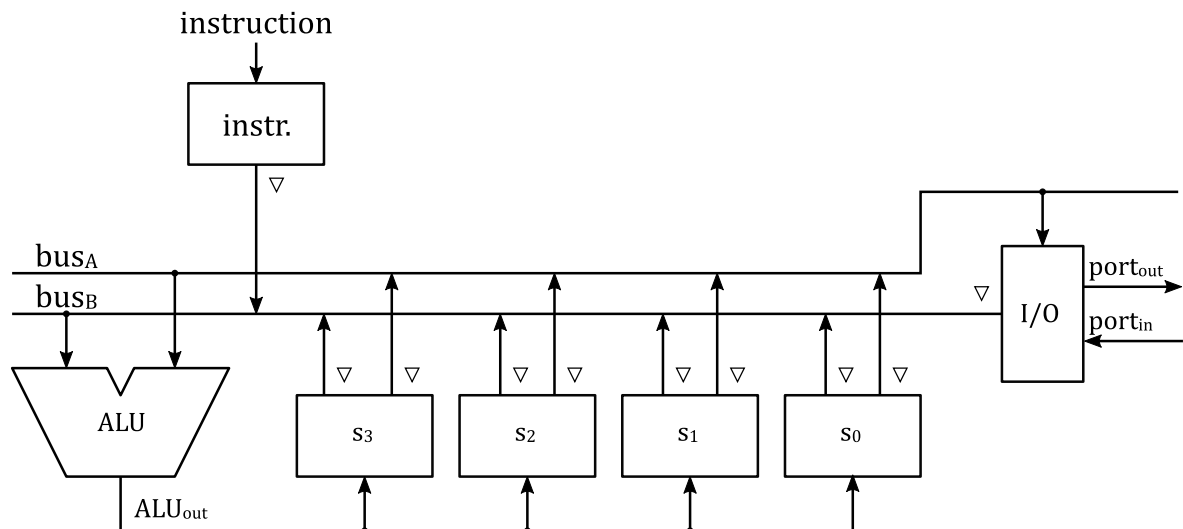


Abbildung 1: ALU und Register mit Datenbussen zusammengeknüpft.

2.2 Anschluss der Register zu den Datenbussen

Die Abbildung Abbildung 2 zeigt den Bestandteil der Registern. Auf die steigende Flanke des Takt-signals, wenn das Kontrollsignal **en**= '1', werden die Eingangsdaten ins Register geladen: $Q^+ = D$.

Wenn **en**= '0', wird der Inhalt des Registers gespeichert: $Q^+ = Q$

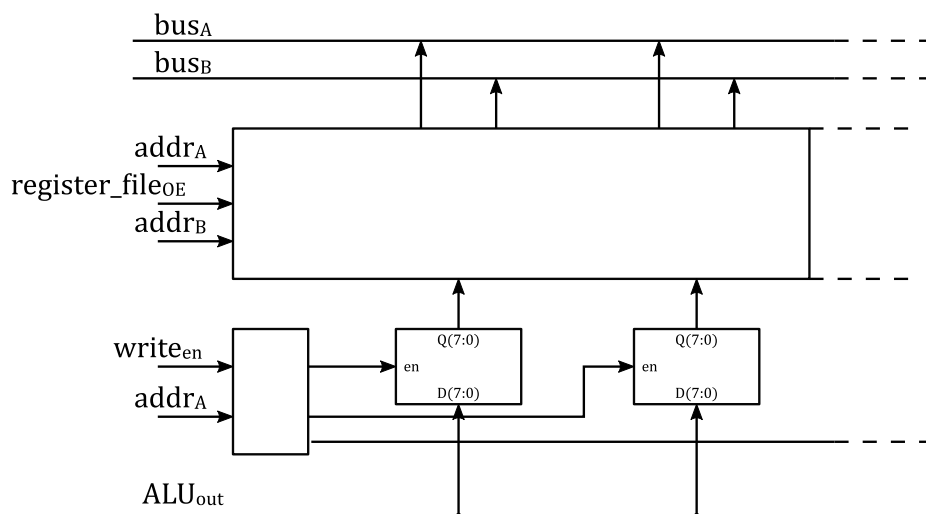


Abbildung 2: Datenregister



Vervollständigen Sie die Schaltung der Abbildung Abbildung 2}, um die Registerausgänge an den beiden Bussen verknüpfen zu können. Das erstellte System soll es erlauben, das gleichzeitig ein Register seine Daten auf dem bus_A und ein anderer die seinen auf dem bus_B legt.

Die Zahlen addr_A und addr_B geben an, welches Register seine Information auf dem bus_A bzw. auf dem bus_B schreibt. Der Signal register_file_{OE} gibt an, ob Register-Daten auf dem bus_B zu bringen sind.

Auf ähnlicher Weise geben write_{en} und addr_A an, ob und in welchem Register geschrieben wird. Somit wird das Resultat einer Operation, dessen erster Operand das addr_A-Register ist, in dasselbe Register zurück geschrieben.

2.3 Anschluss zu den Ein- / Ausgangsbuss

Zeichnen Sie die interne Schaltung des I/O-Blocks der Abbildung Abbildung 3.

Wenn ein Wort im μ prozessor gelesen wird, muss das Steuersignal port_{in}_{OE} = '1' aktiviert werden, und die Daten des port_{in}-Busses werden dann auf den bus_B geschrieben. Soll ein Wort nach aussen geschrieben werden, dann werden die Daten des bus_A auf den port_{out}-Bus geschrieben, und ein zur ALU externer Signal, write_{strobe}, wird aktiviert.

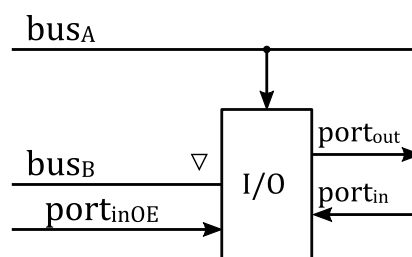


Abbildung 3: Ein- / Ausgangsblock

2.4 Daten aus dem Mikroprozessor-Befehl stammend

Die zweite Operand einer Operation kann im μ prozessor-Befehl gegeben sein. Er wird dann mit Hilfe des Blocks von Abbildung Abbildung 4 auf dem B-Bus gebracht.

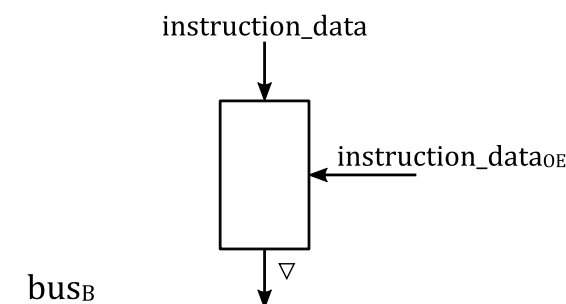


Abbildung 4: Daten aus dem μ prozessor-Befehl stammend

Zeichnen Sie das interne Schema des Blocks in Abbildung Abbildung 4.

2.5 Erstellung

Abhand von den vorigen Punkten, ergänzen Sie die Schaltung mit den internen μ prozessorbussen, welche Ihnen für dieses Labor vorbereitet wurde



3 | Software-erstellung eines seriellen Ports

3.1 Serielle Übermittlung

Die Abbildung Abbildung 5 gibt das zeitliche Verhalten der seriellen Übermittlung eines Datenwortes.

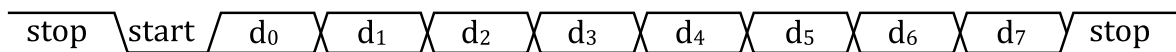


Abbildung 5: Serielle Übermittlung

In unserer Anwendung werden die seriellen Daten auf dem niederwertigsten Bit des port_{out} -Datenbusses übermittelt. In der Testbank ist dieser Bus einem externen Register angeschlossen und die Testbank steuert den Labebefehl $\text{write}_{\text{strobe}}$ dieses Registers.

3.2 Algorithmus

Der zu programmierende Algorithmus ist der folgende:

```

LOAD      s3, FF          ; load stop bit
OUTPUT    s3              ; output stop bit
LOAD      s3, s3          ; no operation
LOAD      s3, s3          ; no operation
LOAD      s3, s3          ; no operation
LOAD      s3, s3          ; no operation
LOAD      s0, 00          ; load start bit
OUTPUT    s0              ; output start bit
INPUT     s1              ; load word to send
OUTPUT    s1              ; output word, LSB is considered
SR0       s1              ; shift word, bit 1 -> LSB
OUTPUT    s1              ; output bit 1
SR0       s1              ; bit 2 -> LSB
OUTPUT    s1              ; output bit 2
SR0       s1              ; bit 3 -> LSB
OUTPUT    s1              ; output bit 3
SR0       s1              ; bit 4 -> LSB
OUTPUT    s1              ; output bit 4
SR0       s1              ; bit 5 -> LSB
OUTPUT    s1              ; output bit 5
SR0       s1              ; bit 6 -> LSB
OUTPUT    s1              ; output bit 6
SR0       s1              ; bit 7 -> LSB
OUTPUT    s1              ; output bit 7
LOAD      s3, s3          ; no operation
OUTPUT    s3              ; output stop bit
  
```

3.3 Erstellung

Ergänzen Sie die Testbank der ALU mit den Registern, um die Befehlssequenz zur seriellen Übermittlung zu erstellen.



Es ist wichtig, nie einen Bus im hochohmigen Zustand zu lassen. Steuern Sie Ihr System so, dass es immer ein Signal auf die A- und B-Busse gibt, auch wenn keine Information daraus benötigt wird.