

Compteur de programme (CNT)

Laboratoire Conception numérique

Contenu

1 Objectifs	1
2 ROM de commande de l'ALU	2
2.1 Circuit	2
2.2 Séquencement des opérations	2
3 Réalisation logicielle d'un port série	3
3.1 Transmission sérielle	3
3.2 Algorithme linéaire	3
3.2.1 Réalisation	3
3.3 Algorithme avec boucles	4
3.3.1 Réalisation	4
3.4 Comparaison	4

1 | Objectifs

Ce laboratoire présente l'implémentation d'un code de programme à l'aide d'une mémoire morte (ROM) et exerce la réalisation d'un compteur de programme (Program Counter (ROM)).

Il exerce aussi le dessin de circuits hiérarchiques.



2 | ROM de commande de l'ALU

2.1 Circuit

La Fig. 1 présente la vue simplifiée d'un processeur, avec une ALU, des registres et un compteur de programme.

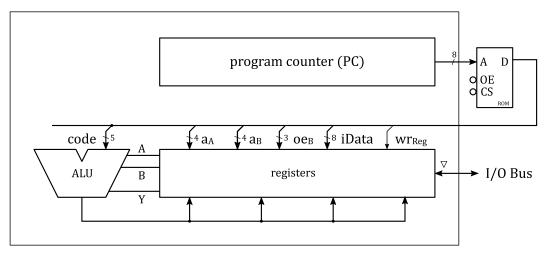


Fig. 1. - ROM contrôlant l'ALU et les registres.abbr

Les adresses de la ROM sont pilotées par un compteur de programme, ce qui permet de parcourir séquentiellement le programme qu'elle contient. Les données de la ROM codent les signaux de contrôle de l'ALU ainsi que ceux des registres.

L'entrée OE commande la sortie haute impédance de la ROM. L'entrée CS est le signal de sélection de la ROM. Toutes deux doivent être actives pour que le circuit émette des données en sortie.

2.2 Séquencement des opérations

Les instructions sont exécutées en 2 phases, comme présenté à la Figure Fig. 2.

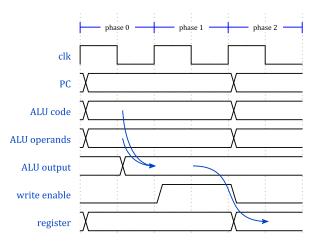


Fig. 2. - Phases des instructions

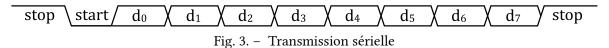
La sortie de l'ALU est stable en fin de phase 0. La nouvelle valeur du registre sélectionné est enregistrée au flanc montant de l'horloge en fin de phase 1.



3 Réalisation logicielle d'un port série

3.1 Transmission sérielle

La Figure Fig. 3 présente le déroulement temporel de l'envoi en série d'un mot de donnée.



Le signal sériel est transmis sur le bit de poids faible du port de sortie.

3.2 Algorithme linéaire

L'algorithme contenu dans la ROM est le suivant:

```
LOAD
             s3, FF
                                      ; load stop bit
OUTPUT
             s3
                                      ; output stop bit
             s3, s3
LOAD
                                     ; no operation
LOAD
             s3, s3
                                     ; no operation
LOAD
             s3, s3
                                     ; no operation
LOAD
             s3, s3
                                     ; no operation
LOAD
             s0, 00
                                     ; load start bit
OUTPUT
             s0
                                     ; output start bit
INPUT
             s1
                                      ; load word to send
OUTPUT
             s1
                                      ; output word, LSB is considered
             s1
                                     ; shift word, bit 1 -> LSB
OUTPUT
             s1
                                      ; output bit 1
             s1
                                      ; bit 2 -> LSB
SR<sub>0</sub>
OUTPUT
             s1
                                      ; output bit 2
             s1
                                      ; bit 3 -> LSB
SR<sub>0</sub>
OUTPUT
             s1
                                      ; output bit 3
             s1
                                      ; bit 4 -> LSB
SR<sub>0</sub>
             s1
                                      ; output bit 4
OUTPUT
                                      ; bit 5 -> LSB
             s1
SR<sub>0</sub>
             s1
                                      ; output bit 5
OUTPUT
SR0
                                      ; bit 6 -> LSB
OUTPUT
             s1
                                     ; output bit 6
SR0
             s1
                                     ; bit 7 -> LSB
OUTPUT
             s1
                                     ; output bit 7
LOAD
             s3, s3
                                     ; no operation
OUTPUT
             s3
                                      ; output stop bit
```

3.2.1 Réalisation

Pour réaliser l'algorithme linéaire, le PC est un compteur unidirectionnel. Il ne permet pas de chargement d'une nouvelle valeur.

Dessiner le circuit hiérarchique du compteur de programme du microprocesseur. Ce compteur doit s'incrémenter au flanc montant de l'horloge, lorsque **incPC** = '1'. A noter que dans notre système, **incPC** est activé chaque seconde période d'horloge. Ignorer la commande de chargement d'une nouvelle valeur dans le compteur.

Simuler le système et vérifier le bon fonctionnement du compteur et du processeur.



3.3 Algorithme avec boucles

L'algorithme suivant permet une écriture plus compacte du programme:

```
; load stop bit
LOAD
           s3, FF
OUTPUT
           s3
                               ; output stop bit
                               ; initialize loop counter 3
LOAD
           s2, 04
           s2, 01
                               ; decrement loop counter 4
SUB
                               ; loop back if not end of count 5
JUMP NZ
           03
                               ; load start bit 6
LOAD
          s0, 00
                               ; output start bit 7
OUTPUT
          s0
                               ; initialize loop counter 8
LOAD
          s2, 08
          s1
                               ; load word to send 9
INPUT
          s3, s3
                               ; no operation
LOAD
          s1
                              ; output word, LSB is considered
OUTPUT
                               ; next bit -> LSB
SR0
           s1
SUB
          s2, 01
                               ; decrement loop counter
JUMP NZ
           0Α
                               ; loop back if not end of count
OUTPUT
           s3
                                ; output stop bit
```

3.3.1 Réalisation

Pour réaliser l'algorithme avec boucles, le PC doit permettre le chargement d'une nouvelle valeur.

Modifier le circuit hiérarchique du compteur de programme du microprocesseur afin de permettre chargement d'une nouvelle valeur dans le compteur. Changer la vue par défaut de la ROM pour sélectionner la version avec le code incluant des boucles.

Simuler le système et vérifier le bon fonctionnement du compteur et du processeur.

3.4 Comparaison

Pour les deux algorithmes à disposition, comparer la vitesse de transmission du mot série.