

Compteur de programme

Laboratoire Conception Numérique

Contenu

1 Objectifs	
2 ROM de commande de l'ALU	
2.1 Circuit	
2.2 Séquencement des opérations	
3 Réalisation logicielle d'un port série	3
3.1 Algorithme linéaire	
3.2 Algorithme avec boucles	5
3.3 Comparaison	6
4 Blocs, Composants et Boucles FOR	
4.1 Création d'un block	
4.2 Convertir un bloc en composant (bleu vers vert)	9
4.3 Mettre à jour l'interface du composant	9
4.4 For Generate	9
5 Checkout	11
Glossaire	

1 | Objectifs

Ce laboratoire présente le développement d'un code de programme à l'aide d'une mémoire morte (Read-Only Memory (ROM)) et exerce la réalisation d'un compteur de programme ROM.

Il exerce aussi le dessin de circuits hiérarchiques.



2 | ROM de commande de l'ALU

2.1 Circuit

La Fig. 1 présente la vue simplifiée d'un processeur, avec une Arithmetic and Logical Unit (ALU), des registres et un compteur de programme.

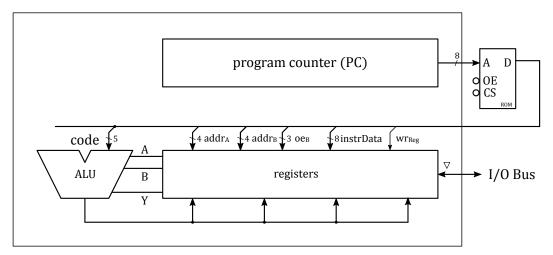


Fig. 1 - ROM contrôlant l'ALU et les registres

L'adresse de la ROM est générée par un compteur de programme, ce qui permet de lire le code stocké de manière séquentielle. Les données de la ROM contiennent des Machine Instructions (MIs) qui se composent de signaux de commande pour l'ALU et les registres.

L'entrée Output Enable (OE) contrôle la sortie à haute impédance de la ROM. L'entrée Chip Select (CS) est le signal de sélection de la ROM. Les deux doivent être actifs pour que le composant fournisse ses données en sortie.

2.2 Séquencement des opérations

Les instructions sont exécutées en 2 phases, comme illustré dans Fig. 2.

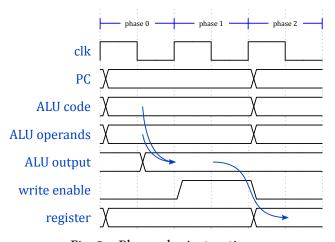


Fig. 2 - Phases des instructions

La sortie de l'ALU est stable en fin de phase 0. La nouvelle valeur du registre sélectionné est enregistrée au flanc montant de l'horloge en fin de phase 1.



3 Réalisation logicielle d'un port série

La Fig. 3 présente le déroulement temporel de l'envoi en série d'un mot de donnée.

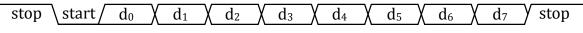


Fig. 3 - Transmission sérielle

Le signal sériel est transmis sur le bit de poids faible (Least Significant Bit (LSB)) du port de sortie.

3.1 Algorithme linéaire

Le code Assembler stocké dans la ROM est présenté dans Liste 1.

```
s3, FF
L<sub>OAD</sub>
                                        ; load stop bit
OUTPUT
              s3
                                        ; output stop bit
              s3, s3
LOAD
                                        ; no operation
LOAD
              s3, s3
                                        ; no operation
L0AD
              s3, s3
                                        ; no operation
L<sub>OAD</sub>
              s3, s3
                                        ; no operation
L0AD
              s0, 00
                                        ; load start bit
OUTPUT
              s0
                                        ; output start bit
INPUT
              s1
                                        ; load word to send
OUTPUT
                                        ; output word, LSB is considered
              s1
SR<sub>0</sub>
                                        ; shift word, bit 1 \rightarrow LSB
OUTPUT
              s1
                                        ; output bit 1
SR<sub>0</sub>
              s1
                                        ; bit 2 -> LSB
OUTPUT
              s1
                                        ; output bit 2
SR0
              s1
                                        ; bit 3 -> LSB
OUTPUT
                                        ; output bit 3
              s1
SR0
              s1
                                        ; bit 4 -> LSB
OUTPUT
              s1
                                        ; output bit 4
SR0
              s1
                                        ; bit 5 -> LSB
OUTPUT
              s1
                                        ; output bit 5
                                        ; bit 6 -> LSB
              s1
SR<sub>0</sub>
OUTPUT
              s1
                                        ; output bit 6
SR<sub>0</sub>
              s1
                                        ; bit 7 -> LSB
OUTPUT
              s1
                                        ; output bit 7
LOAD
              s3, s3
                                        ; no operation
OUTPUT
                                        ; output stop bit
```

Liste 1 - Algorithme linéaire



Dans l'algorithme linéaire, une instruction est lue après l'autre. Il n'y a pas de boucles ou de sauts dans le programme. Notre premier compteur de programme doit seulement pouvoir incrémenter l'adresse de un.



Avant de commencer la réalisation, assurez-vous d'avoir lu Chapitre 4 sur la création d'un bloc, d'une composante ainsi que d'une boucle **For**.



3.1.1 Implémentation

Commencer par créer un nouveau composant d'un compteur 1 bit CNT/cnt_1bit. Ce compteur doit s'incrémenter au flanc montant de l'horloge, lorsque incPC = '1'. À noter que dans notre système, incPC est activé chaque seconde période d'horloge. Ignorer les signaux loadInstrAddr et instrAddress pour charger une nouvelle valeur dans le compteur.

Finalement, dessiner un compteur ${\bf n}$ -bits en utilisant le cadre ${\bf FOR}$ pour générer les ${\bf n}$ bits du compteur.



- Créer un nouveau composant d'un compteur 1 bit CNT/cnt_1bit.
- Dans le composant CNT/programCounter, utiliser le cadre FOR et le CNT/ cnt_1bit pour générer un compteur n-bits.

3.1.2 Simulation

Simuler le système et vérifier le bon fonctionnement du compteur et du processeur.



Vérifiez le bon fonctionnement du compteur en utilsant le banc de test CNT_test/nanoProcess_tb en utilsant le fichier de simulation \$SIMULATION_DIR/CNT1.do.



3.2 Algorithme avec boucles

L'algorithme suivant permet une écriture plus compacte du programme, mais il utilise des boucles ou respectivement des sauts dans le programme:

```
LOAD
            s3, FF
                                  ; load stop bit
   OUTPUT s3
                                  ; output stop bit
    LOAD
            s2, 04
                                  ; initialize loop counter 3
    SUB
            s2, 01
                                  ; decrement loop counter 4
                                  ; loop back if not end of count 5
   JUMP
            NZ 03
    LOAD
            s0, 00
                                 ; load start bit 6
   OUTPUT s0
                                 ; output start bit 7
    LOAD
            s2, 08
                                 ; initialize loop counter 8
   INPUT
                                  ; load word to send 9
            s1
10
   LOAD
            s3, s3
                                 ; no operation
   OUTPUT s1
                                 ; output word, LSB is considered
    SR0
                                 ; next bit -> LSB
            s1
    SUB
            s2, 01
                                  ; decrement loop counter
            NZ OA
   JUMP
                                  ; loop back if not end of count
    OUTPUT s3
                                  ; output bit 1
```

Liste 2 - Algorithme avec boucles

3.2.1 Réalisation

Pour réaliser l'algorithme avec boucles, le Program Counter (PC) doit permettre le chargement d'une nouvelle valeur. Les deux signaux **instrAddr** et **loadInstrAddr** sont utilisés pour charger une nouvelle valeur.

Modifier le circuit hiérarchique du compteur de programme du μ Processeur afin de permettre chargement d'une nouvelle valeur dans le compteur.

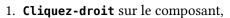


Modifier le compteur de programme **CNT/programCounter** pour permettre le chargement d'une nouvelle valeur.

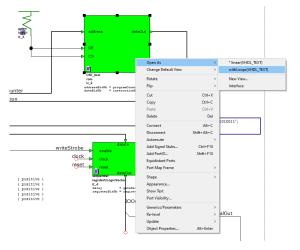
3.2.2 Simulation

Simulez le système et vérifiez le bon fonctionnement du compteur et du processeur. Modifiez la vue par défaut de la ROM pour sélectionner la version avec code incluant des boucles nommée withLoops.





- 2. Sélectionnez Open As,
- 3. Cliquez sur withLoops





Vérifiez le bon fonctionnement du compteur en utilsant le banc de test à disposition <code>CNT_test/nanoProcess_tb</code> en utilsant le fichier de simulation <code>\$SIMULATION_DIR/CNT2.do</code>.

3.3 Comparaison

Comparer les 2 algorithmes en termes de vitesse de transmission (baudrate) et la taille du code.



- Comparer la vitesse de transmission (baudrate) des deux algorithmes.
- Comparer la taille du code des deux algorithmes de Liste 1 et Liste 2.



4 | Blocs, Composants et Boucles FOR

Dans le cadre de l'algorithme linéaire, le Program Counter (PC) est un compteur unidirectionnel. Il ne permet pas de chargement d'une nouvelle valeur. Vous devez concevoir ce compteur de manière à ce qu'il soit paramétrable, afin qu'il puisse être utilisé pour créer un compteur de n'importe quelle taille de bits N simplement en modifiant un paramètre **generic**.

Les sections suivants vous guideront dans la création du compteur à l'aide de boucle **FOR Generate** et de la création d'un composant réutilisable.

4.1 Création d'un block

Pour créer un nouveau block, il faut ajouter un bloc en cliquant sur le bouton **ajouter un block** (voir Fig. 4).

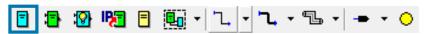


Fig. 4 - Ajouter un block

Après avoir cliqué sur le bouton, un nouveau bloc peut être ajouté en cliquant sur le schéma. Une fois le bloc ajouté, les Input/Outputs (I/Os) nécessaires peuvent être connectées :

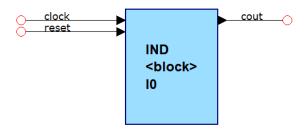


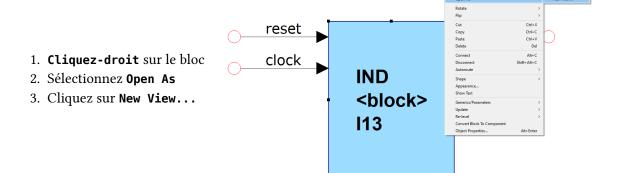
Fig. 5 - Nouveau bloc câblé



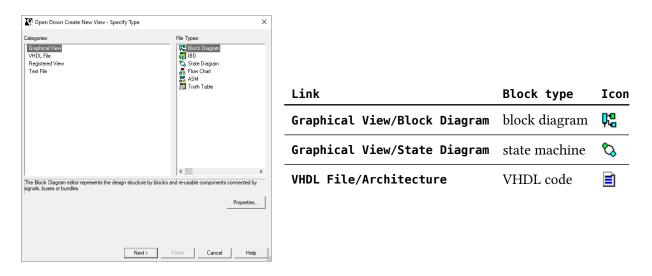
Un **block bleu** ne peut pas être copié et collé car il n'existe qu'une seule fois. Seul le **block vert** (composants) peut être copié et collé.

Une fois les I/Os câblées, le type de bloc doit être sélectionné (Block Diagram ♣/State Diagram ♦/VHDL file ➡).





La fenêtre suivante s'ouvre, permettant de choisir le type de bloc à créer. Sélectionnez le type de bloc souhaité et cliquez sur **Finish**.



4.1.1 Block diagram

- Sélectionnez Graphical View/Block Diagram
- Appuyez sur Next
- Entrez le nom du bloc sous Design unit
- Remplissez le tableau des I/Os
 - Assurez-vous que les types soient corrects
 - ▶ Définissez les limites pour les types multi-bits
- Appuyez sur « Finish »





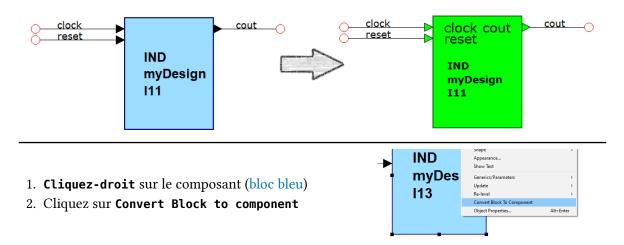
Les I/Os peuvent toujours être ajoutées, supprimées et modifiées lors de l'édition du schéma.



4.2 Convertir un bloc en composant (bleu vers vert)

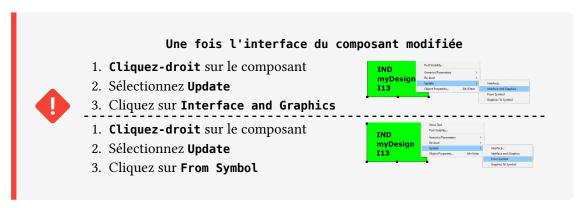
Convertir le bloc en composant (de bleu à vert) permet de copier-coller le element et le rend accessible dans la bibliothèque du projet.

Les blocs bleus sont idéaux pour créer rapidement une interface de bloc, tandis que les composants verts sont indispensables pour réutiliser le bloc ailleurs dans le projet.



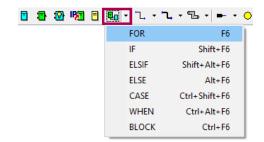
4.3 Mettre à jour l'interface du composant

L'interface d'un composant se compose de plusieurs parties : **Entrées** et **Sorties**, **Génériques** et **Symbole**. Ces différents paramètres peuvent être ajoutés, supprimés et modifiés.



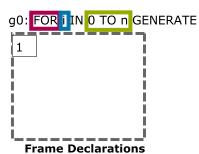
4.4 For Generate

Le cadre **FOR Generate** permet de créer plusieurs itérations de la même structure. Pour ajouter un nouveau cadre, **cliquez** sur le bouton **add frame** et **cliquez** sur **FOR**.





Quand vous ajoutez un cadre FOR, l'élément suivant est dessiné sur le schéma.



Part	Description
FOR	Type du cadre (FOR loop)
i	Index de la boucle
0 TO n	Plage de la boucle FOR

Tous les signaux et les blocs à l'intérieur du cadre seront copiés-collés **n+1** fois. L'index **i** va de **0** à **n**. Modifier n par une constante ou un générique.

Tous les signaux à l'intérieur du cadre **FOR** qui sont uniques sur toutes les copies doivent utiliser l'index **i** dans leur partie **Slice/Index**.



Par exemple : l'horloge doit être la même partout ; mais un compteur doit sortir les differents bits. Bit[0], puis bit[1], puis bit[2] ... bit[i].



- Seuls signaux et composants (verts) peuvent être placés dans une boucle FOR.
- Aucun In Port ou Out Port ne doit se trouver à l'intérieur du cadre.
- Aucun bloc (bleu) ne peut être placé à l'intérieur.



5 | Checkout

C'est la fin du laboratoire, vous avez implémenté avec succès un compteur de programme qui supporte toutes les instructions du μ Processeur. Avant de quitter le laboratoire, assurez-vous d'avoir complété les tâches suivantes :

☐ Conception du circuit
☐ Le bloc compteur 1-bit CNT/cnt_1bit a été créé.
☐ Le cadre FOR a été utilisé pour dupliquer le bloc compteur 1-bit.
☐ Le compteur n -bit a été créé.
☐ Le compteur a été ajusté pour permettre le chargement d'une nouvelle valeur.
☐ Simulations
☐ Les deux compteurs ont été testés avec succès avec le banc d'essai CNT_test/nanoProcess_tl
et les fichiers de simulation \$SIMULATION_DIR/CNT1.do et \$SIMULATION_DIR/CNT2.do.
☐ Comparaison
☐ Le débit en bauds des deux algorithmes a été comparé.
☐ La taille du code des deux algorithmes a été comparée.
☐ Documentation et fichiers du projet
☐ Assurez-vous que toutes les étapes (conception, simulations, comparaison) sont bien docu
mentées dans votre rapport de laboratoire.
Enregistrez le projet sur une clé USB ou dans le dossier réseau partagé (\\filer01.hevs.ch)
Partagez les fichiers avec votre partenaire de laboratoire pour assurer la continuité du travai



Glossaire

```
ALU – Arithmetic and Logical Unit 2, 2, 2, 2

CS – Chip Select 2

I/O – Input/Output 7, 7, 8, 8

LSB – Least Significant Bit 3

MI – Machine Instruction: A machine instruction is a binary-coded operation that a processor can execute directly. It typically consists of an opcode, operands and immediates. 2

OE – Output Enable 2

PC – Program Counter 5

ROM – Read-Only Memory 1, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 3, 5
```