

Programzähler

Labor Digital Design

Inhalt

1 Ziel	. 1
2 ROM zur Steuerung der ALU	. 2
2.1 Schaltung	. 2
2.2 Operationssequenz	
3 Software-Erstellung eines seriellen Ports	. 3
3.1 Serielle Übermittlung	. 3
3.2 Linearer Algorithmus	. 3
3.2.1 Erstellung	. 3
3.3 Algorithmus mit Schlaufen	
3.3.1 Erstellung	. 4
3.4 Vergleich	

1 | Ziel

Dieses Labor zeigt die Erstellung eines Programm-Codes mit Hilfe eines Festwertspeichers (ROM) mit Hilfe der Erstellung eines Programmzählers (Program Counter (PC)).

Es wird auch das Zeichnen von hierarchischen Schaltkreisen geübt.



2 | ROM zur Steuerung der ALU

2.1 Schaltung

Die Abbildung Abbildung 1 zeigt eine vereinfachte Darstellung eines Prozessors, mit einer ALU, Register und einem Programmzähler.

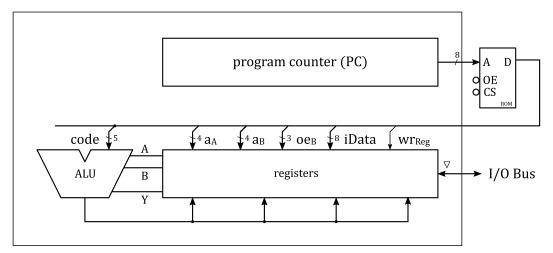


Abbildung 1: ROM zur Steuerung der ALU und den Registern.abbr

Die Adresse der ROM werden von einem Programmzähler erstellt, welcher es erlaubt, den ROM Inhalt sequenziell durchzulesen. Die Daten der ROM codieren die Steuersignale der ALU und der Register.

Der Eingang OE steuert den hochohmigen Ausgang der ROM. Der Eingang CS ist der Selektierungssignal der ROM. Beide müssen aktiv sein, damit der Baustein seine Daten an den Ausgang stellt.

2.2 Operations sequenz

Die Befehle werden in 2 Phasen durchgeführt, wie in Abbildung Abbildung 2 dargestellt.

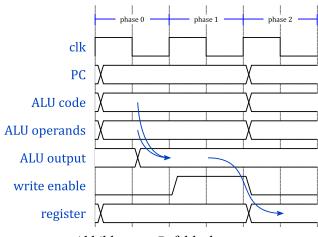


Abbildung 2: Befehlsphasen

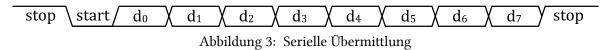
Der ALU Ausgang ist am Ende der Phase 0 stabil. Dieser Wert wird im selektiertem Register bei der steigenden Flanke am Ende der Phase 1 gespeichert.



3 | Software-Erstellung eines seriellen Ports

3.1 Serielle Übermittlung

Die Abbildung 3 gibt das zeitliche Verhalten der seriellen Übermittlung eines Datenwortes.



Die seriellen Daten werden auf dem niederwertigen Bit des Prozessor-Datenbusses übermittelt.

3.2 Linearer Algorithmus

Das Algorithmus, welches im acr-rom.abbr gespeichert ist, ist das folgende:

```
LOAD
                                   ; load stop bit
OUTPUT
            s3
                                   ; output stop bit
LOAD
            s3, s3
                                   ; no operation
LOAD
            s0, 00
                                   ; load start bit
OUTPUT
            s0
                                   ; output start bit
INPUT
            s1
                                   ; load word to send
OUTPUT
            s1
                                   ; output word, LSB is considered
SR0
            s1
                                   ; shift word, bit 1 -> LSB
OUTPUT
            s1
                                   ; output bit 1
SR0
            s1
                                   ; bit 2 -> LSB
OUTPUT
            s1
                                   ; output bit 2
SR0
            s1
                                   ; bit 3 -> LSB
OUTPUT
            s1
                                   ; output bit 3
SR0
            s1
                                   ; bit 4 -> LSB
                                   ; output bit 4
OUTPUT
            s1
            s1
                                   : bit 5 -> LSB
SRO
                                   ; output bit 5
OUTPUT
            s1
                                   ; bit 6 -> LSB
            s1
SRO
                                   ; output bit 6
OUTPUT
            s1
            s1
                                   ; bit 7 -> LSB
SRO
            s1
                                   ; output bit 7
OUTPUT
                                   ; no operation
LOAD
            s3, s3
OUTPUT
                                   ; output stop bit
            53
```

3.2.1 Erstellung

Um den linearen Algorithmus zu erstellen ist der acr-pc.abbr ein unidirektionaler Zähler. Er kann keinen neuen Wert laden.

Zeichnen Sie die hierarchische Schaltung des Programmzählers des Mikroprozessors. Dieser Zähler muss bei der steigenden Flanke des Taktes inkrementiert werden, wenn **incPC** = '1' ist. Beachten Sie, dass in unserem System **incPC** jede zweite Taktperiode gesetzt wird. Ignorieren Sie die Steuerung zum Laden eines neuen Wertes im Zähler.

Simulieren Sie das System und verifizieren Sie die Funktionalität des Zählers und des Prozessorsystems.



3.3 Algorithmus mit Schlaufen

Das folgende Algorithmus erlaubt es, einen kompakteren Code zu schreiben:

```
LOAD
           s3, FF
                               ; load stop bit
OUTPUT
           s3
                               ; output stop bit
LOAD
           s2, 04
                               ; initialize loop counter 3
           s2, 01
                               ; decrement loop counter 4
SUB
           03
JUMP NZ
                               ; loop back if not end of count 5
                               ; load start bit 6
LOAD
           s0, 00
OUTPUT
           s0
                               ; output start bit 7
LOAD
           s2, 08
                               ; initialize loop counter 8
INPUT
           s1
                               ; load word to send 9
LOAD
           s3, s3
                               ; no operation
OUTPUT
           s1
                               ; output word, LSB is considered
SR0
           s1
                               ; next bit -> LSB
           s2, 01
                               ; decrement loop counter
JUMP NZ
           0Α
                                ; loop back if not end of count
OUTPUT
           s3
                                ; output stop bit
```

3.3.1 Erstellung

Um den Algorithmus mit Schlaufen durchzuführen soll der acr-pc.abbr neue Werte laden können. Ändern Sie die hierarchische Schaltung des Programmzählers, um das Laden eines neuen Wertes zu ermöglichen.

Simulieren Sie das System und verifizieren Sie die Funktionalität des Zählers und des Prozessorsystems.

3.4 Vergleich

Vergleichen Sie die Übertragungs-Baudrate der beiden Algorithmen.