

Барський Андрій КМО-21

21.06.22

Екзамен, теорії алгоритмів

Білет № 26

1. Обчислювальні функції. Найпростіші функції:

Обчислювальними функціями називають числові функції, значення яких можна порахувати за допомогою деякого алгоритму, який для заданої функції G єдиний.

Нехай N — множина всіх натуральних чисел,
а $N^{(n)} = \{ \langle x_1, \dots, x_n \rangle \mid x_i \in N \}$ — множина всіх n -мірних натуральних векторів. $(S^1(x))$

Тоді: функцією кінцевої кінцевості називають числову функцію $\varphi: N \rightarrow N$, якщо $\varphi(x) = x + 1$. Тотожньо рівною $(O^n(x_1, \dots, x_n))$
ми називають числову функцію $\varphi: N^{(n)} \rightarrow N$, якщо $\varphi(x_1, \dots, x_n) = 0$. Функцією вибору аргумента називають $(I_i^n(x_1, \dots, x_n))$
числову функцію $\varphi_i: N^{(n)} \rightarrow N$, якщо вона повертає значення свого i -го аргумента: $\varphi_i(x_1, \dots, x_n) = x_i$ ($1 \leq i \leq n$)
Такі функції (O^n, I_i^n, S^1) називають найпростішими.

2. Важкорозв'язні задачі. Поліноміальні алгоритми та важкорозв'язні задачі.

Якщо алгоритм потребує не більше $T(n)$ операцій на вході даних n , то йому буде потрібно не більше $P(T(n))$ операцій для такого самого вхідних даних в двійковому записі, де P — поліноміальна функція, яка визначає зростання кількості операцій при переході до двійкових операцій.

Отже, поліноміальність чи експоненціальність часу роботи алгоритму інваріантна, тобто вона незмінюється, бо $P(T(n))$ обчислено зверху деяким поліномом відносно n .

Відомі задачі мають поліноміальні алгоритми розв'язування. Такі задачі називають легко розв'язними. Важкорозв'язними називають задачі, для яких не існує поліноміальних алгоритмів для їх розв'язування.

Для експоненціальних алгоритмів важливо знати, наскільки „погано“ вони працюють, щоб мати уявлення про те, чи можливо в принципі досягти завершення його виконання.

В той же час поліноміальні задачі вважаються „практично розв'язними“, бо на практиці вони вкрай рідко зустрічаються, обсяг цього класу практично не залежить від вибору конкретної моделі обчислень і клас таких задач має природні властивості замкнутості. Діагоналізація блоків поліноміальних алгоритмів такого типу є поліноміальним часом.

3. Довести, що функція $f(x_1, x_2) = x_1 \cdot x_2$ є примітивно рекурсивною.

$$f(x_1, x_2) = x_1 \cdot x_2$$

$$g(x_1) = f(x_1, 0) = x_1 \cdot 0 = 0 = O^1(x_1)$$

$$h(x_1, x_2, f(x_1, x_2)) = (x_1, x_2 + 1) = x_1(x_2 + 1) = x_1 \cdot x_2 + x_1 =$$

$$= S^3(+, f(x_1, x_2), x_1) = S^3(+, f(x_1, x_2), I_1^3(x_1, x_2, f(x_1, x_2)))$$

$$h(x_1, x_2, y) = S^3(R(I_1^1(x_1), S^1(I_3^3(x_1, x_2, y))), I_3^3(x_1, x_2, y), I_1^3(x_1, x_2, y))$$