

① Поняття про алгоритмічні системи.

Вже ми $A = \langle \varphi, \Pi \rangle$ - деякий алгоритм із системою правил Π .

Алгоритми $A_F = \langle \varphi, \Pi_F \rangle$, де Π_F формальний опис системи Π , називаються формальним еквівалентом алгоритму A .

Алгоритмічною системою називають спосіб задання алгоритмів у деякому фіксованому формалізмі F , який дає змогу для довільного наперед заданого алгоритму A задати його формальний еквівалент A_F .

Алгоритмічні системи можна вважати формалізацією поняття алгоритму. Виділяють три типи таких систем, які відрізняються початковими евристичними спробуваннями стосовно того, що таке алгоритм:

- у першому типі поняття алгоритму пов'язане з найбільш традиційними поняттями математики - обчисленнями та певними функціями (рекурсивні функції).

- другий тип ґрунтується на уявленні про алгоритм як детермінований пристрій, здатний виконувати в конкретний скінченний момент лише одну примітивну операцію (машина Тьюрінга)

- третій тип алгоритмічних систем - перетворення слів у довільних алфавітах (канонічна система Поста й нормальні алгоритми Маркова).

Один з фундаментальних результатів теорії алгоритмів є такий: усі алгоритмічні системи є рівносильними в тому сенсі, що в кожній з них існують один і той самий клас алгоритмів.

Нижня алгоритмічна система охоплює об'єкти двох категорій - елементарні оператори та елементарні розпізнавачі.

Елементарні оператори - це достатньо прості арифметичні оператори. За допомогою послідовного виконання таких операторів відбувається реалізація довільних алгоритмів у заданій алгоритмічній системі.

Елементарні розпізнавачі використовують для розпізнавання певних властивостей інформації, перетворення алгоритмів і для зміни послідовності виконання елементарних операторів.

Для задання допустимих у системі елементарних операторів і розпізнавачів нижня система використовує свої засоби.

② Метод „Поділяй і володарюй“

Алгоритми вигляду „поділяй і володарюй“ (ПВ) мають рекурсивну структуру: для розв'язування задачі вони рекурсивно викликають самі себе один чи декілька разів, щоб розв'язати допоміжну задачу, яка безпосередньо стосується сформульованої.

Такі алгоритми часто розробляють для допоміжної мети: складну задачу розбивають на декілька простіших, які подібні до вихідної задачі, але мають менший обсяг; далі ці допоміжні задачі розв'язують рекурсивним методом, після чого отримані розв'язки комбінують, щоб отримати розв'язок вихідної задачі.

Цей метод: „поділяй і володарюй“ на класичному рівні рекурсії виділяється три етапи.

1. Поділ задач на декілька підзадач.
2. Рекурсивне розв'язування цих підзадач. Коли обсяг підзадачі достатньо малий, виділені підзадачі розв'язують безпосередньо.
3. Комбінування розв'язок вихідної задачі з розв'язків допоміжних задач.

Поділяй-і-Володарюй (дані, N , розв'язок)

якщо ($N \leq$ граничний розмір)

тоді: Прийми-Розв'язок (дані, N , p -ак)

в іншому випадку

Поділи-Дані (дані, N , підмножини, розмір підмножин., M)

для $i=1$ до M повторювати Поділяй-Володарюй (підмножини i , розмір підмножини i , підрозв'язок i)

Комбінація-Розв'язків (підрозв'язок M , розв'язок)

$$T_{\text{ПВ}}(N) = \begin{cases} T_{\text{Пр}}(N) & \text{при } N \leq \text{граничний розмір} \\ T_{\text{Под}}(N) + \sum_{i=1}^M T_{\text{ПВ}}(\text{розмір підмножини } i) + T_{\text{Ком}}(N), & \text{в и.в.} \end{cases}$$

③ Сформулюйте машинну Тьюрінга для обчислення функції $L_4^5(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) = x_4$, якщо x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 - числа записані в алфавіті $\Delta = \{1\}$, а між числами x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 ставиться $*$.

| | 1 | * | 1 |
|-------|----------|--------------|--------------|
| q_0 | $\neg R$ | $\neg q_1 R$ | R |
| q_1 | $\neg R$ | $\neg q_2 R$ | |
| q_2 | $\neg R$ | $\neg q_3 R$ | |
| q_3 | R | $\neg q_4 R$ | |
| q_4 | $\neg R$ | | $\neg q_5 R$ |

Здесь: пять чисел записані по порядку через *. Витерти перші три із * відповідно, а 4 залишити. Після 4 витерти 5 число і *. Подібно залишити лише 4 число.

