Projet de Traitement du Signal : Convolution - Corrélation

Francisco CAPITAO BARBOSA & Louis GUILLOT octobre 2018

Table des matières

Introduction	3
I Prendre deux signaux $x(t)$ et $y(t)$ d'énergie finie.	4
II Prendre un signal $x(t)$ réel, pair.	5
III Prendre un signal $y(t)$ complexe.	7
Conclusion	13



Introduction

L'étude du traitement des signaux représente une grande avancée technologique, nous pouvons citer par exemple le domaine du numérique (transferts, radio, télédiffusion), le domaine biomédical (scanner, IRM), le domaine chimique (cristallographie), et même les smartphones (reconnaissance vocale), etc.

Le but de notre projet est d'étudier les produits de convolution et les corrélations entre plusieurs signaux.

Dans ce projet, nous allons tout d'abord prendre deux signaux x(t) et y(t) d'énergie finie, ensuite nous allons nous intéresser à un signal x(t) réel et pair, et enfin nous étudierons un signal y(t) complexe.

Nous utiliserons Matlab afin de vérifier nos résultats.



Première partie

Prendre deux signaux x(t) et y(t) d'énergie finie.

Calculer l'autocorrélation de chaque signal, leurs intercorrélations et leur produit de convolution. Conclusion.

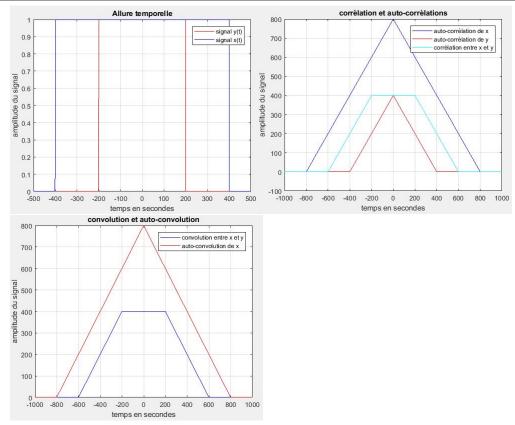
Utilisons Matlab pour vérifier nos résultats.

```
clear all;
   close all;
   clc;
   t=-500:1:500;
   x = \text{rectpuls}(t,800); \% x(t) = 0 \ si \ t < -T/2 \ ou \ T/2 < t
   y = rectpuls(t, 400); % x(t) = 1 sinon
   figure(1);clf
   plot(t,y,'r',t,x,'b');
   grid;
12
   title('Allure temporelle');
13
   xlabel('temps en secondes');
14
   ylabel('amplitude du signal');
   legend('signal y(t)', 'signal x(t)');
16
17
   [Cxy,lagsxy] = xcorr(x,y); % corrélation entre x et y
18
   [ACx, lagsx] = xcorr(x);  % auto-corrélation de x
19
   [ACy, lagsy] = xcorr(y); % auto-corrélation de y
20
21
   figure(2);clf
22
   plot(lagsxy,ACx,'b');hold on;
   plot(lagsxy, ACy, 'r'); hold on;
   plot(lagsxy,Cxy,'c');
25
   title('corrélation et auto-corrélations');
   xlabel('temps en secondes');
   ylabel('amplitude du signal');
29
   legend('auto-corrélation de x', 'auto-corrélation de y', 'corrélation entre x et

→ y');
31
32
```



```
CVxy = conv(x,y); % convolution entre x et y
33
   CVx = conv(x,x); % auto-convolution de x
34
35
   figure(3);clf
36
   plot(lagsxy,CVxy,'b');hold on;
37
   plot(lagsxy,CVx,'r');
39
   title('convolution et auto-convolution');
40
   xlabel('temps en secondes');
41
   ylabel('amplitude du signal');
   legend('convolution entre x et y', 'auto-convolution de x');
43
```



Les figures 2 (cyan) et 3 (bleu) sont identiques, ce qui valide le fait que la convolution entre x et y est égale à la corrélation entre x et y.



Deuxième partie

Prendre un signal x(t) réel, pair.

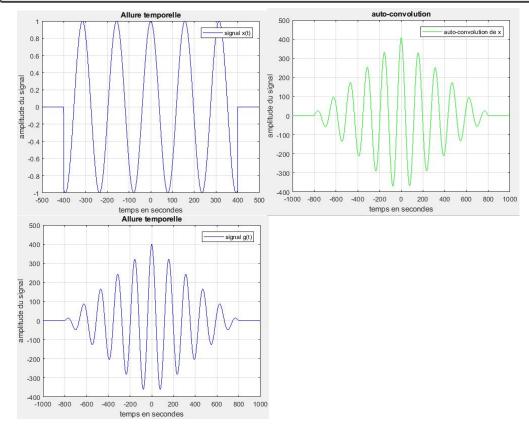
Calculer la corrélation de ce signal et le produit de convolution de x(t) par lui-même. Conclusion.

Utilisons Matlab pour vérifier nos résultats.

```
clear all;
   close all;
   clc;
   t=-500:1:500;
   f0=0.04;
   x = rectpuls(t,800).*cos(f0*t);
   % .* permet de faire la multiplication entre deux scalaires et non la
    → multiplication entre deux matrices lignes
   figure(1);clf
11
   plot(t,x,'b');
   grid;
13
   title('Allure temporelle');
14
   xlabel('temps en secondes');
   ylabel('amplitude du signal');
   legend('signal x(t)');
17
18
   [ACx, lagsx] = xcorr(x); % auto-corrélation de x
19
   CVx = conv(x,x);
                      % auto-convolution de x
20
^{21}
   figure(2);clf
22
   plot(lagsx,CVx,'g');
   grid;
24
   title('auto-convolution');
   xlabel('temps en secondes');
26
   ylabel('amplitude du signal');
   legend('auto-convolution de x');
28
   % verification avec la formule calculée
30
   g = rectpuls(lagsx, 1600).*((1/2*f0)*sin(f0*(2*400-
   abs(lagsx)))+(0.5)*cos(f0*lagsx).*(2*400-abs(lagsx)));
32
33
   figure(3);clf
```



```
plot(lagsx,g,'b');
grid;
title('Allure temporelle');
xlabel('temps en secondes');
ylabel('amplitude du signal');
legend('signal g(t)');
```



Les figures 2 et 3 sont identiques, ce qui valide le résultat de nos calculs de l'auto-convolution de ce signal réel et pair.

Troisième partie

Prendre un signal y(t) complexe.

Calculer $R_y(\tau)$. Calculer y(t)*y(t). Conclusion.



Calculer $R_{yx}(\tau)$ et $R_{xy}(\tau)$. Conclusion.

Utilisons Matlab pour vérifier nos résultats.

```
clear all;
    close all;
    clc;
   % ici nous écrivons F(t) pour désigner notre signal <math>y(t) complexe
   F = Q(t) (rectpuls(t,800).*t) + 1i.*(rectpuls(t,800).*t);
   t = -500:1:500;
   figure(1);clf
   plot3(t, (rectpuls(t,800).*t), (rectpuls(t,800).*t));
10
11
   title('Allure temporelle');
12
   xlabel('temps');
13
   ylabel('Real');
14
   zlabel('Imaginary');
15
16
   figure(2);clf
17
    plot(t,real(F(t)),'r');
18
    grid;
    title('Allure temporelle');
20
    xlabel('temps');
^{21}
   ylabel('Real');
22
23
    [ACx, lagsx] = xcorr(F(t)); % auto-corrélation de F(t)
24
   figure(3);clf
26
   plot(lagsx,real(ACx),'g');
27
    grid;
^{28}
    title('auto-corrélation');
29
   xlabel('temps en secondes');
    ylabel('amplitude du signal');
31
   legend('auto-corrélation de x');
32
33
   % verification avec la formule calculée
^{34}
    g = rectpuls(lagsx, 1600).*((2/3)*(2*400.^(3))
35
    -abs(lagsx).*((lagsx).^(2)+3*400.*(400-abs(lagsx))))
    -(lagsx).^{(2)}.*(2*400-abs(lagsx)));
37
38
   figure(4);clf
39
   plot(lagsx,g,'r');
   grid;
```



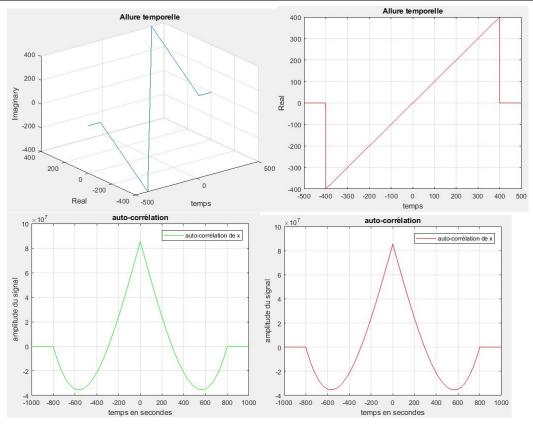
```
title('auto-corrélation');
   xlabel('temps en secondes');
43
   ylabel('amplitude du signal');
   legend('auto-corrélation de x');
45
46
   CVx = conv(F(t), F(t));  % auto-convolution de F(t)
47
48
   figure(5);clf
49
   plot(lagsx,imag(CVx),'g');
50
   grid;
   title('auto-convolution');
52
   xlabel('temps en secondes');
   ylabel('amplitude du signal');
54
   legend('auto-convolution de x');
55
56
   % verification avec la formule calculée
57
   g = rectpuls(lagsx, 1600).*-1i.*((2/3)*(2*400.^(3))
58
   -abs(lagsx).*((lagsx).^{(2)}+3*400.*(400-abs(lagsx))))
   -(lagsx).^{(2)}.*(2*400-abs(lagsx)));
60
61
   figure(6);clf
62
   plot(lagsx,imag(g),'r');
63
   grid;
   title('auto-convolution');
65
   xlabel('temps en secondes');
   vlabel('amplitude du signal');
67
   legend('auto-convolution de x');
69
   % question 3.2
   f0=0.04;
71
   x = rectpuls(t,800).*cos(f0*t);
72
73
   [CorxF, lagsxF] = xcorr(x, F(t)); % corrélation entre x et F(t)
74
   [CorFx, lagsFx] = xcorr(F(t), x); % corrélation entre F(t) et x
75
76
   figure(7);clf
77
   plot(lagsxF,imag(CorxF),'g');hold on;
78
   plot(lagsxF,real(CorxF),'r');
79
80
   title('corrélation entre x et F(t)');
81
   xlabel('temps en secondes');
82
   ylabel('amplitude du signal');
   legend('partie imaginaire', 'partie réelle');
84
```



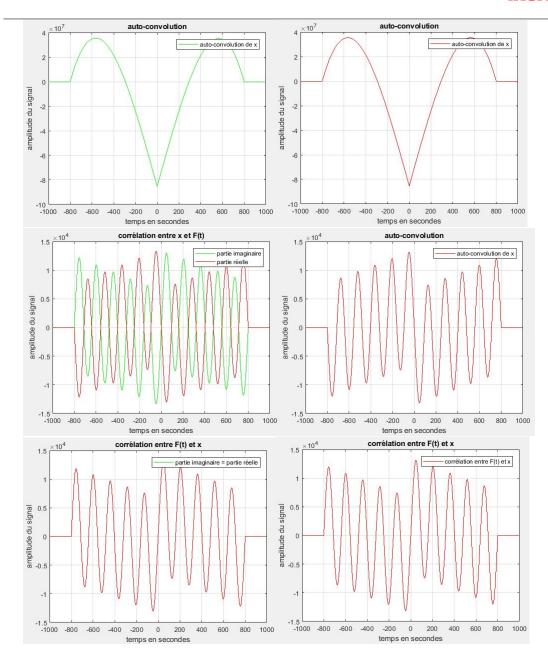
```
% verification avec la formule calculée
86
    % heaviside(x) returns the value 0 for x < 0, 1 for x > 0, and 1/2 for x = 0
87
88
    % pour lagsxF positif;
89
    h1 = rectpuls(lagsxF, 1600).*((1+1i).*((1/f0).*(400.*sin(f0.*400)))
90
    -(lagsxF-400).*sin(f0*(lagsxF-400))+(1/f0).*(cos(f0*400)-cos(f0.*(lagsxF-400))))
91
    -(lagsxF/f0).*(sin(f0*400)-sin(f0.*(lagsxF-400)))));
92
93
    % pour lagsxF négatif;
94
    h2 =
    -400.*\sin(f0.*400)+(1/f0).*(\cos(f0.*(lagsxF+400))-\cos(-f0.*400)))
    -(lagsxF/f0).*(sin(f0.*(lagsxF+400))+sin(f0.*400)));
97
98
    h = heaviside(lagsxF).*h1 + heaviside(-lagsxF).*h2;
99
    figure(8);clf
101
    plot(lagsxF,imag(h),'r');
102
    grid;
103
    title('auto-convolution');
104
    xlabel('temps en secondes');
    ylabel('amplitude du signal');
106
    legend('auto-convolution de x');
107
108
    figure(9);clf
109
    plot(lagsFx,imag(CorFx),'g');hold on;
110
    plot(lagsFx,real(CorFx),'r');
111
    grid;
112
    title('corrélation entre F(t) et x');
    xlabel('temps en secondes');
114
    vlabel('amplitude du signal');
    legend('partie imaginaire = partie réelle');
116
117
    % verification avec la formule calculée
118
119
    % pour lagsxF positif;
120
    k1 = rectpuls(lagsFx, 1600).*((1/f0).*(400.*sin(f0.*(400-lagsFx)))
121
    +(lagsFx-400).*sin(f0.*400)+(1/f0).*(cos(f0.*(400-lagsFx))-cos(-f0.*400))));
122
123
    % pour lagsxF négatif;
124
    k2 = rectpuls(lagsFx, 1600).*((1/f0).*((lagsFx+400).*sin(f0.*400))
125
    -400.*sin(f0.*(lagsFx+400))+(1/f0).*(cos(f0.*400)-cos(f0.*(400+lagsFx)))));
126
127
    k = heaviside(lagsFx).*k1 + heaviside(-lagsFx).*k2;
128
```



```
figure(10);clf
plot(lagsFx,k,'r');
grid;
title('corrélation entre F(t) et x');
xlabel('temps en secondes');
ylabel('amplitude du signal');
legend('corrélation entre F(t) et x');
```







Les figures 1 et 2 permettent de visualiser notre fonction respectivement selon les deux axes du plan complexe en fonction du temps puis selon l'axe des réels en fonction du temps.

Mis à part ces 2 premières figures, le reste est organisé de manière à ce que l'on ait la visualisation du calcul par matlab à gauche et la visualisation de notre calcul (fait sur des feuilles annexes) à droite.

Nous remarquons que l'auto-corrélation et l'auto-convolution de y(t) ont des allures très similaires, ce qui a été démontré par le calcul.



Conclusion

Pour conclure, ce projet nous a permis d'appliquer les méthodes de calcul vues en cours.

Ce projet a été enrichissant car il nous a permis de renforcer nos connaissances en LaTeX et en Matlab.

Malgré quelques difficultés initiales concernant l'affichage sur Matlab, ce projet nous a permis d'être plus rigoureux et de nous servir de la documentation afin de répondre à nos problèmes.