

# Adding a system call and test it

تهیه کنندگان: هلیا و فایی – ستاره باباجانی استاد: دکتر انتظاری نیم سال اول سال

#### هدف پروژه:

هدف ما در این پروژه اضافه کردن یک system call به xv6 است به طوری که پراسس های در حالت runnable و running هستند برگردانده شود.

#### توضیح مربوط به کار های انجام شده:

1) در فایل system یک system call به نام system call با استفاده از define تعریف کرده و مقدار اولیه آن را 22 می گذاریم.

```
#define SYS_proc_dump 22
```

2) در قسمت proc.c موجود در فایل defs.h موجود در فایل proc.c مربوط به تابع را اضافه می کنیم. function prototype ، user.h

```
int proc_dump(void);
```

```
int proc_dump(void);
```

3) در فایل sysproc.c تابع sysproc.c تابع

```
int
sys_proc_dump(void)
{
    return proc_dump();
}
```

4) در فایل syscall ، usys.S مربوط به تابع را اضافه می کنیم.

## SYSCALL(proc\_dump)

5) در فایل syscall.c یک global variable مربوط به تابع تعریف می کنیم. در مرحله ی بعد در خانه ی آخر آرایه یعنی خانه ی 22 یک پوینتر به تابع نوشته شده در فایل sysproc.c اضافه می کنیم.

# [SYS\_proc\_dump] sys\_proc\_dump,

6) در فایل proc.c تابع proc\_dump را اضافه می کنیم. در تابع همه ی پراسس ها را پیمایش کرده و پراسس های RUNNABLE و RUNNING را پیدا می کنیم. پراسس های مربوطه را به محض پیدا شدن در آرایه می ریزیم و در آخر تابع پراسس های مربوطه را تعریف می کنیم. هدف ما در این تابع مرتب کردن پراسس ها بر اساس size آنهاست بدین صورت که در نیاز جا به جایی size ، id ، state ، size پراسس ها جا به جا می شود.

```
for (int i=0; i<pcount-1; i++)
  for (int j = 0; j )
   if (my_listProcs[j]->sz > my_listProcs[j+1]->sz)
     int size = my_listProcs[j]->sz;
      int state = my_listProcs[j]->state;
      int pid = my_listProcs[j]->pid;
      char name[16];
     int k=0;
     for(k=0; k<16; k++)
        name[k] = ptable.proc[j].name[k];
     my_listProcs[j]->sz = my_listProcs[j+1]->sz;
     my_listProcs[j]->pid = my_listProcs[j+1]->pid;
     my_listProcs[j]->state = my_listProcs[j+1]->state;
     for(k=0; k<16; k++)
       my_listProcs[j]->name[k] = my_listProcs[j+1]->name[k];
     my_listProcs[j+1]->sz = size;
     my_listProcs[j+1]->pid = pid;
      my_listProcs[j+1]->state = state;
      for(k=0; k<16; k++)
       my_listProcs[j+1]->name[k] = name[k];
```

```
cprintf("-----\n");
cprintf(" Sorted array of process\n");
for (int i=0; i<pcount; i++)
{
    cprintf(" %d \t %s \t %d \t \n ", my_listProcs[i]->pid, my_listProcs[i]->name, my_listProcs[i]->sz);
}
return 22;
}
```

7) یک فایل جدید به نام ps.c می سازیم که در آن با استفاده از 2 تابع fork و 7 تست های مربوطه به اضافه کردن system call را می نویسیم.

```
#include "types.h"
#include "stat.h"
#include "user.h"
#include "fcntl.h"
int main(int argc, char* argv[])
    char* tmp = 0;
    int x = 1;
   int m = 1;
    for(int i=0; i<m; i++)
        int id = fork();
        if(id == 0)
            tmp = malloc((x*1000) * sizeof(char));
            while(1){}//for zombie mode
            *tmp = 'c';
    proc_dump();
    exit();
```

8) در قسمت UPROGS موجود در فایل Makefile و در قسمت WPROGS و در قسمت EXTRA نام فایل ps.c را اضافه می کنیم.

\_ps\

ps.c\

### مشکلات موجود در پروژه و چگونگی رفع آن ها:

یکی از مشکلات پیش آمده هنگام اجرای کد برخوردن به حالت zombie بود که برای رفع آن در فایل ps.c یک while(1)

# while(1){}//for zombie mode

اشکال دیگری که به آن برخور دیم مشخص کر دن my\_listProcs ، type در فایل my\_struck جدیدی بود که متوجه شدیم struck آن struck است که می خواستیم برای این کار struck جدیدی تعریف کنیم که در آخر متوجه شدیم نیازی نیست و از proc استفاده کر دیم.

struct proc\* my\_listProcs[NPROC];