Programação II



Introdução ao Arduino

Aspectos gerais e prática

Material produzido por:

Prof. Maurício Edgar Stivanello, DAMM/IFSC

Prof. Delcino Picinin Júnior

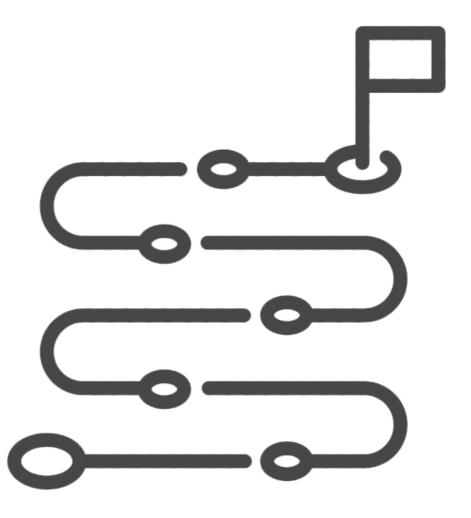




Agenda

1)Introdução ao Arduino

- 2)Exemplos no Tinkercad
- 3)Exercícios



O que é um Arduino?



Resposta curta: Isso é um Arduino...

3 | Mecatrônica – DAMM – IFSC

O que é um Arduino?

Para compreender melhor o que é um Arduino precisamos compreender o que é um **microcontrolador**







ATtiny 85

ATmega 328

PIC16F676

Microcontroladores são como computadores em miniatura:

- Possuem um processador, Memória RAM, Armazenamento, etc
- Podem ser programados como um computador



Diferente de computadores os microcontroladores...

- Disponibilizam conexões elétricas diretas a dispositivos externos
- Não rodam Battlefield ou Minecraft ...

Microcontroladores podem ser trabalhosos de se utilizar:

 Requerem componentes externos para funcionarem: reguladores de tensão, cristal oscilador, capacitores, etc.



Microcontroladores podem ser trabalhosos de se utilizar:

Requerem dispositivos específicos para programar



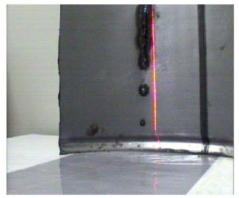


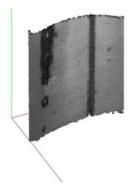
Programadores

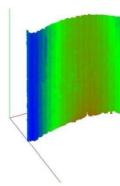
7 | Mecatrônica – DAMM – IFSC

• Exemplo de projeto sem kit de desenvolvimento









Scanner laser

Então o que é um Arduino?

O Arduino combina um microcontrolador com todos os outros componentes necessários para seu funcionamento em um único dispositivo



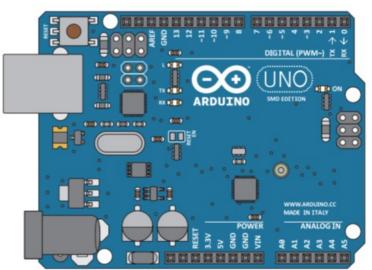
9 | Mecatrônica - DAMM - IFSC

Então o que é um Arduino?

- Uma plataforma aberta e livre que simplifica a criação de dispositivos eletrônicos capazes de realizar medições (sensores) e comandar ações (atuadores)
- Um computador para o mundo físico
 - Capaz de ler entradas: temperatura através de um sensor, pressionamento de um botão
 - Gerar saídas: ligar um led, ativar um motor
- Utiliza informação de entradas para gerar saídas

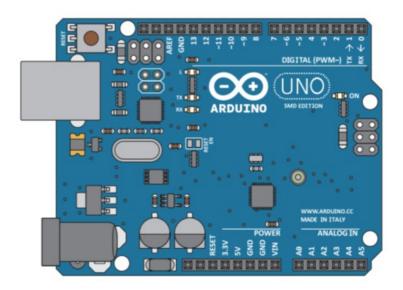






Então o que é um Arduino?

- Criação
 - Time liderado por Massimo Banzi
 - 2005
 - Instituto de design na cidade de Ivrea (Itália)
- Características
 - Aberto
 - Multi-plataforma
 - Ambiente de programação simples
 - Software livre e expansível (Bibliotecas)
 - Hardware livre (Projetos livres que viabilizam muitas placas de terceiros)





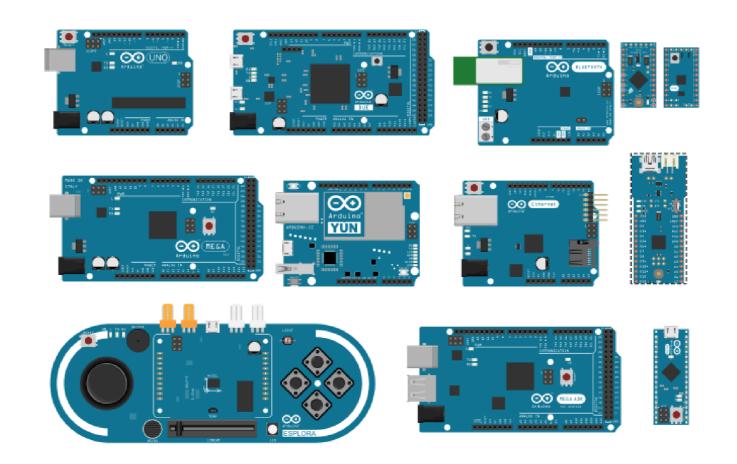
Então o que é um Arduino?

- Plataforma do Arduino
 - Placa (Microcontrolador Atmel ATMEGA 328)
 - Linguagem de programação Arduino (Similar ao C/C++)
 - Ambiente de desenvolvimento (IDE)

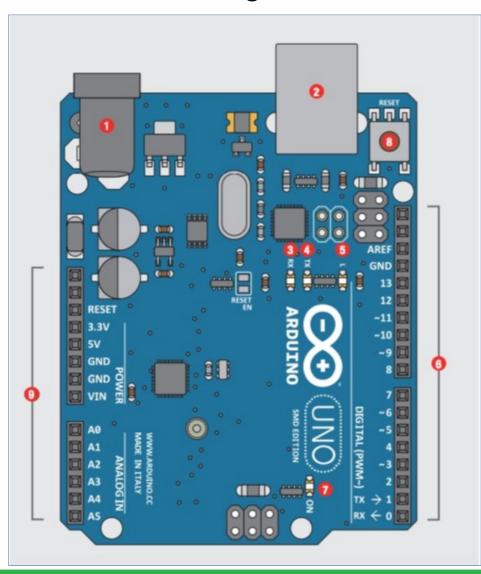


Hardware

Diversos modelos: UNO, Leonardo, LilyPad, MEGA, Mini, etc



Hardware: Visão geral do Arduino UNO

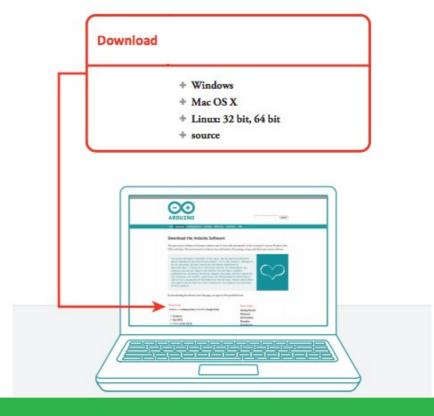


- 1) Entrada de Alimentação: 9V ou 12V
- Porta USB: Alimentação e comunicação com o PC
- 3) LED (RX): Indica recebimento de dados
- 4) LED (TX): Indica transmissão de dados
- 5) LED (Pino 13): Propósito geral
- 6) Pinos: Pinos digitais, alimentação e terra
- 7) LED (ON): Indicação de ligado
- 8) Botão de reinicialização: Reinicia o Arduino
- Pinos: Pinos analógicos, Alimentação, Terra,
 Reinicialização

Utilizando o Ambiente de Desenvolvimento

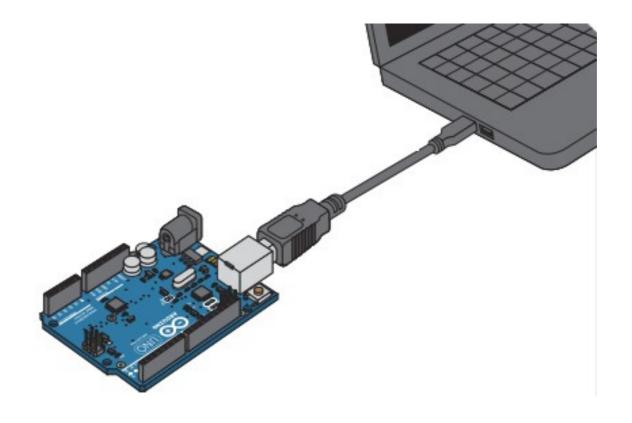
Baixe o instalador e instale o ambiente no PC:

www.arduino.cc/en/main/software



Utilizando o Ambiente de Desenvolvimento

Conecte o Arduino ao PC fazendo uso do cabo USB



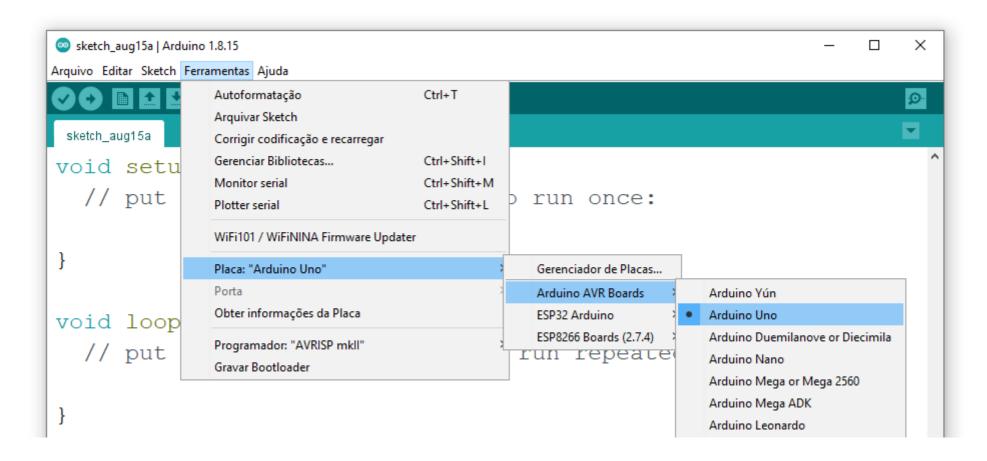
Utilizando o Ambiente de Desenvolvimento

Execute o ambiente de desenvolvimento

```
sketch_aug15a | Arduino 1.8.15
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
 sketch_aug15a
void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
void loop() {
  // put your main code here, to run repeatedly:
                                                                          Arduino Uno em COM7
```

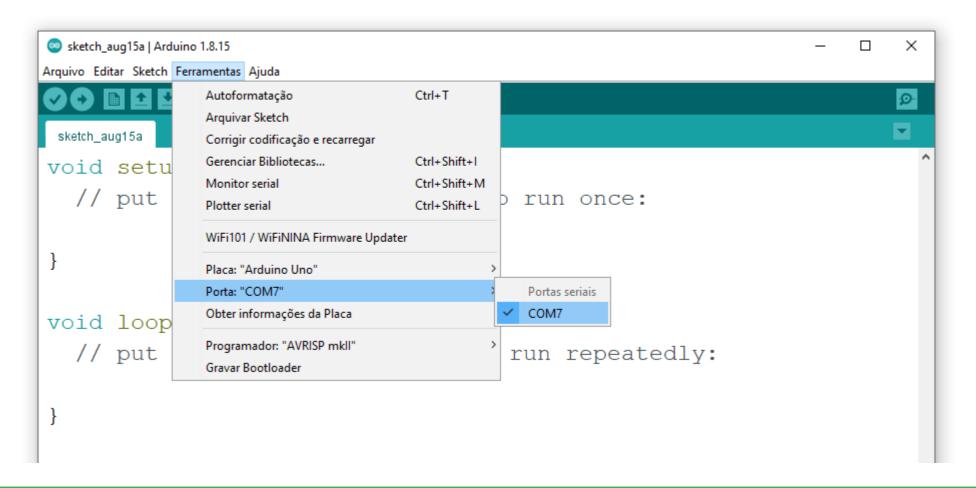
Utilizando o Ambiente de Desenvolvimento

Escolha o modelo da placa utilizada através do menu ...



Utilizando o Ambiente de Desenvolvimento

Escolha a porta de comunicação através do menu ...



Utilizando o Ambiente de Desenvolvimento

Crie o seu código (Sketch) ...

```
sketch_aug15a | Arduino 1.8.15
                                                                                    \times
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
 sketch_aug15a
void setup() {
   // put your setup code here, to run once:
void loop() {
   // put your main code here, to run repeatedly:
```

Utilizando o Ambiente de Desenvolvimento

Verifique o seu código (Eventuais problemas serão descritos no painel inferior) ...

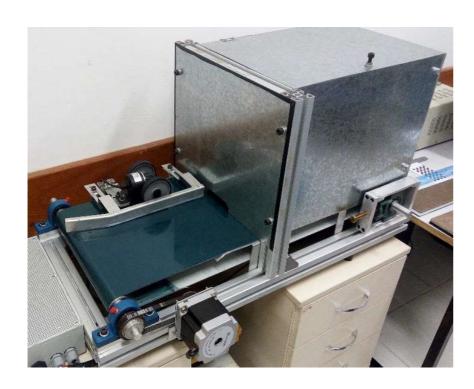
```
sketch_aug15a | Arduino 1.8.15
                                                                                  ×
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
 sketch_aug15a
void setup() {
   // put your setup code here, to run once:
void loop() {
   // put your main code here, to run repeatedly:
```

Utilizando o Ambiente de Desenvolvimento

Envie o seu código ao Arduino ...

```
sketch_aug15a | Arduino 1.8.15
                                                                             X
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
 sketch_aug15a
void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
void loop() {
  // put your main code here, to run repeatedly:
```

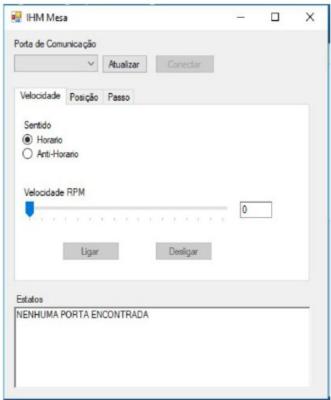
Exemplos de projetos: esteira de movimentação



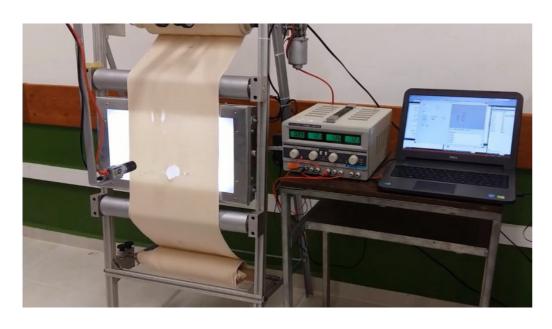


Exemplos de projetos: bancada giratória





Exemplos de projetos: rebobinadeira e robô





Programando o Arduino

Os blocos principais

- Função setup
 Esta função é executada somente quando o Arduino é ligado ou reinicializado. É utilizada para inicializar variáveis, definir os modos de operação dos pinos, etc.
- Função loop
 Esta função é executada continuamente até que o Arduino seja desligado. A lógica principal do código é escrita neste local.

```
void setup() {
    // *** código de inicialização (executa 1 vez) ***
    // inicializações do ambiente / definição do modo dos pinos
}
void loop() {
    // *** código com lógica principal (executa repetidamente) ***

    // Leituras de valores de sensores / cálculos / acionamentos
}
```

Função pinMode

- Descrição:
 Configura o pino especificado para funcionar como uma entrada ou saída.
- Sintaxe pinMode(pino, modo)
- Parâmetros

pino: o número do pino desejado

modo: o modo do pino. Este pode ser INPUT, OUTPUT

```
pinMode(13, OUTPUT); // define o pino 13 como sendo de saída
pinMode(13, INPUT); // define o pino 13 como sendo de entrada
```



Função digitalRead

Ex: estado de um botão

- Descrição:
 - Lê o valor de um pino digital especificado, que pode ser HIGH (5V) ou LOW (0V).
- Sintaxe digitalRead(pino)
- Parâmetros
 pino: o número do pino digital do Arduino que você quiser verificar
- Retorna
 HIGH ou LOW

```
int estadoBotao = digitalRead(2); // lê e armazena o estado do pino 2
if (digitalRead(2) == HIGH) // testa o estado do pino 2
{
...
```

Função digitalWrite



- Ex: acionamento de um LED
- Descrição: Aciona um valor HIGH (5V) ou LOW (0V) em um pino digital.
- Sintaxe digitalWrite(pino, valor)
- Parâmetros

pino: o número do pino do Arduino

valor: HIGH ou LOW

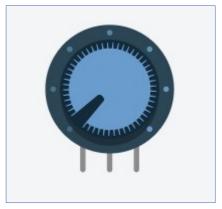
```
digitalWrite(13, HIGH); // ativa o pino digital 13
digitalWrite(13, LOW); // desativa o pino digital 13
```

Função analogRead()

- Descrição:
 - Lê o valor de um pino analógico especificado. Converte tensões de 0V a 5V em valores entre 0 e 1023
- Sintaxe analogRead(pino)
- Parâmetros
 pino: o nome do pino de entrada analógica que se quer ler (A0 a A5 na maioria das
 placas)
- Retorna

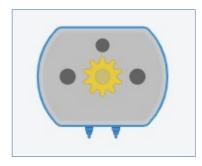
A leitura analógica no pino (um inteiro que pode assumir de 0 a 1023)

```
int val = analogRead(analogPin); // lê o valor do pino
```



Ex: Posição de um potenciômetro

Função analogWrite()



Ex: Velocidade de um motor

- Descrição:
 - Aciona uma onda PWM em um pino.
 - Pode ser usada para variar o brilho de um LED ou acionar um motor a diversas velocidades. (somente nos pinos identificados com ~)
- Sintaxe analogWrite(pino, valor)
- Parâmetros

pino: o pino escolhido do Arduino.

valor: o duty cycle: entre 0 (sempre desligado) and 255 (sempre ligado).

analogWrite(13, 100);

Função map()

Descrição:
 Remapeia um número de um intervalo para outro.

Sintaxe
 =map(valor, deMenor, deMaior, paraMenor, paraMaior)

Parâmetros

valor: o número a ser mapeado

deMenor: o menor limite do intervalo atual do valor

deMaior: o maior limite do intervalo atual do valor

paraMenor: o menor limite do intervalo alvo

paraMaior: o maior limite do intervalo alvo

```
// Ex: se val for 511, o resultado será 127
int novoVal = map(val, 0, 1023, 0, 255);
```

Função delay()

- Descrição:
 - Pausa o programa por uma quantidade especificada de tempo (em milissegundos).
- Sintaxe delay(ms)
- Parâmetros

ms: o número de milissegundos para pausar o programa

delay(1000); // pausa o programa por um segundo

Função millis()

- Descrição:
 - Retorna o número de milissegundos decorridos desde que a placa Arduino começou a executar o programa atual.
- Sintaxe
 - = millis()
- Retorna

O número de milissegundos passados desde que o programa iniciou (unsigned long)

unsigned long time = millis(); // captura o instante atual

Utilizando a Serial como método de depuração

- Inicializar a comunicação serial na função Setup
- Escrever valores na serial indicando trechos de código atingidos ou mesmo valores de variáveis
- Exemplo:

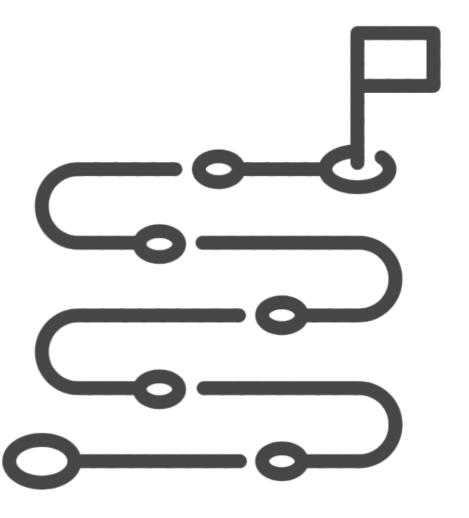
```
void setup() {
    Serial.begin(9600);
    ...
}
void loop() {
    ...
    if (condicao)
    {
        Serial.println("Entrou no teste 1";
        int v = analogRead(A0);
        Serial.println(String(v));
}
```

Agenda

1)Introdução ao Arduino

2) Exemplos no Tinkercad

3)Exercícios



Prática no Tinkercad



Práticas – Arduino - Tinkercad

Acesso à Sala de Aula

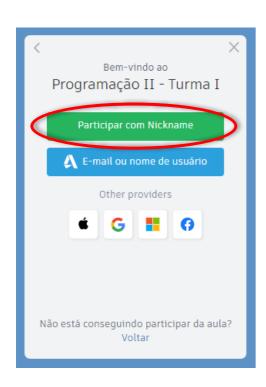
1) Acesse a aula em:

```
https://www.tinkercad.com/joinclass/M3AUWETW71DC
```

2) Insira o Apelido que seu professor o atribuiu e que está listado na próxima página

Práticas – Arduino - Tinkercad

Códigos individuais de acesso



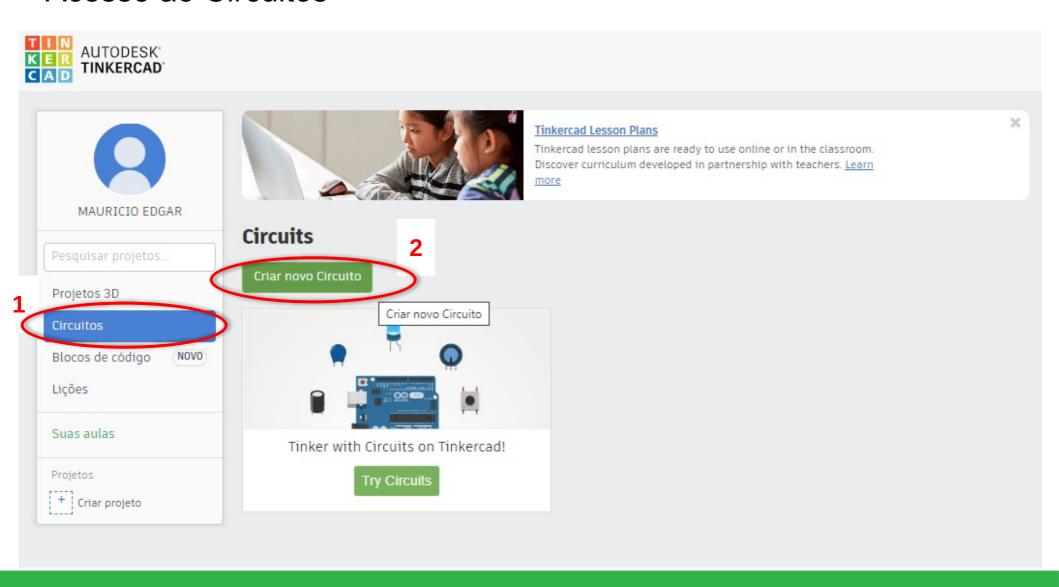




41 | Mecatrônica – DAMM – IFSC TEM – Sistemas de Visão

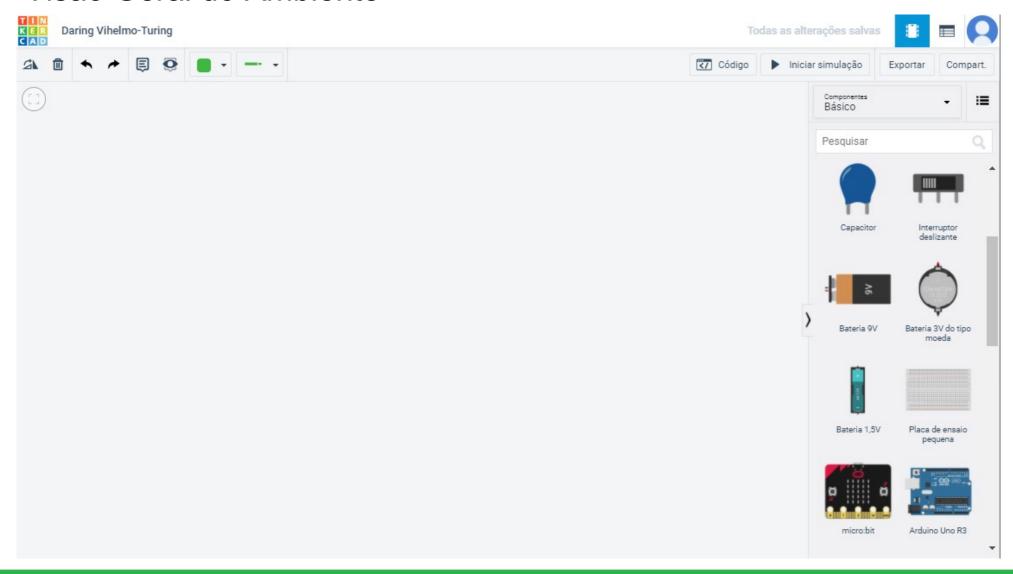
Práticas - Arduino - Tinkercad

Acesso ao Circuitos



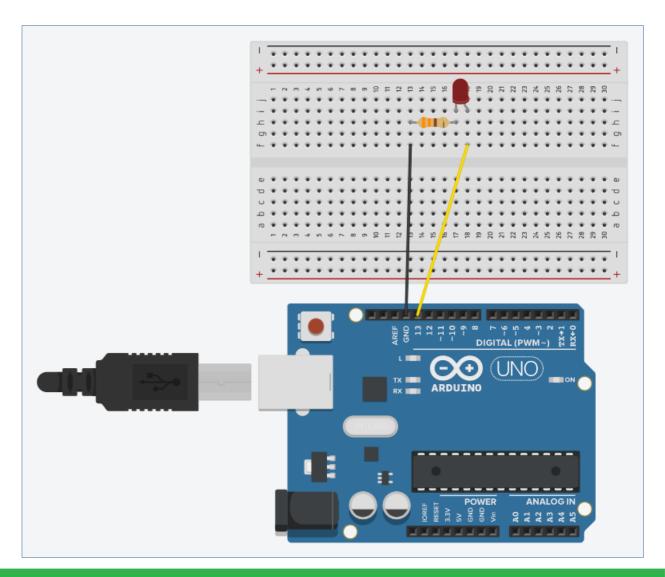
Práticas – Arduino - Tinkercad

Visão Geral do Ambiente



Piscando um LED - Circuito

- Arduino
- Placa de ensaio
- Led
- Resistor (330 Ω)
- Fios



Piscando um LED – Código

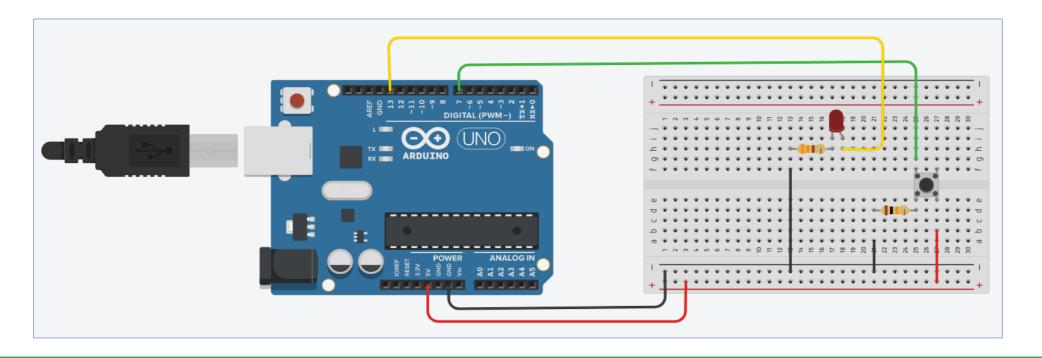
```
// executa 1 vez no início
void setup() {
    // inicializa o pino digital 13 como sendo de saída
    pinMode(13, OUTPUT);
}

// executa repetidamente
void loop() {
    digitalWrite(13, HIGH); // liga o led
    delay(1000); // aguarda por 1 segundo
    digitalWrite(13, LOW); // desliga o led
    delay(1000); // aguarda por 1 segundo
}
```

Acendendo um LED ao detectar botão pressionado - Circuito

- Arduino
- Led
- Botão
- Fios

- Placa de ensaio
- Resistor do led (330Ω)
- Resistor do botão (10kΩ)



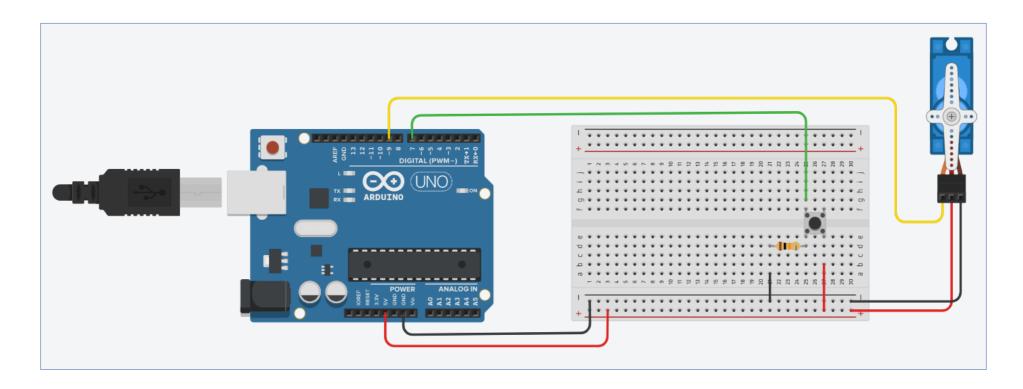
Acendendo um LED ao detectar botão pressionado – Código

```
#define LED PIN 13 // assoria o pino do led a um nome
#define BUTTON PIN 7 // associa o pino do botão a um nome
void setup() {
 pinMode(LED PIN, OUTPUT); // define o pino do led como sendo de saída
 pinMode (BUTTON PIN, INPUT); // define o pino do botão como sendo de entrada
void loop() {
  if (digitalRead(BUTTON PIN) == HIGH) { // verifica se o botão está pressionado
    digitalWrite(LED PIN, HIGH); // liga o led
  else {
    digitalWrite(LED PIN, LOW); // desliga o led
```

Posicionar um servomotor ao detectar botão pressionado - Circuito

- Arduino
- Servo motor
- Resistor do botão (10kΩ)

- Placa de ensaio
- Botão
- Fios

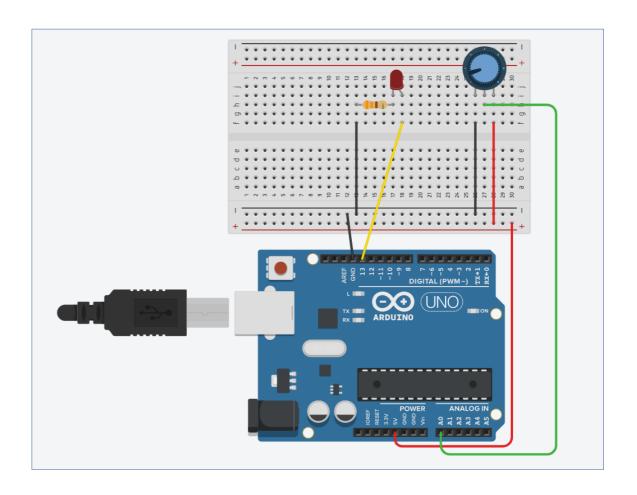


Posicionar um servomotor ao detectar botão pressionado - Código

```
#include <Servo.h> // Importa biblioteca para controle de servomotores
#define SERVO PIN 9 // assoria o pino do servo a um nome
#define BUTTON PIN 7 // associa o pino do botão a um nome
Servo servo;
void setup() {
  pinMode (BUTTON PIN, INPUT); // define o pino do botão como sendo de entrada
  servo.attach(SERVO PIN); // associa o pino ao servo
void loop() {
  if (digitalRead(BUTTON PIN) == HIGH) { // verifica se o botão está pressionado
    servo.write(180); // define angulo 180 ao servo (pode variar de 0 a 180)
  else {
    servo.write(0); // define angulo 0 ao servo
```

Alterar a frequência do acionamento de um led em função do valor de um potenciômetro – Circuito

- Arduino
- Placa de ensaio
- Led
- Resistor (330 Ω)
- Potenciômetro
- Fios



Alterar a frequência do acionamento de um led em função do valor de um potenciômetro – Circuito

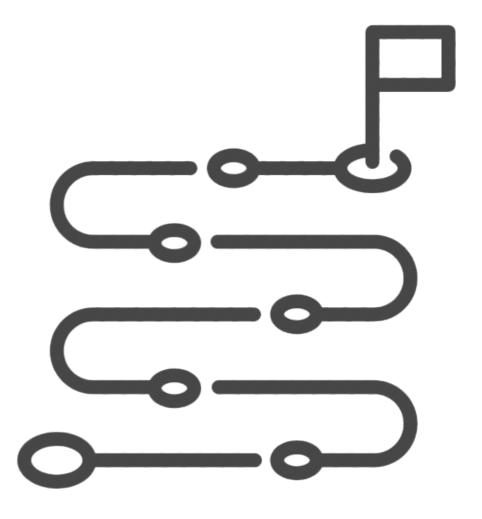
```
int vp; // declaração da variável utilizada na leitura do potenciômetro

void setup() {
   pinMode(13, OUTPUT); // define o pino do LED como sendo de saída
   pinMode(AO, INPUT); // define o pino do potenciômetro como sendo de saída
}

void loop() {
   vp = analogRead(AO); // realiza a leitura do valor do potenciômetro (0 - 1023)
   digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH); // liga o led
   delay(vp); // aguarda tempo em milissegundos associado à leitura do potenciômetro
   digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW); // desliga o led
   delay(vp); // aguarda tempo em milissegundos associado à leitura do potenciômetro
}
```

Agenda

- 1)Introdução ao Arduino
- 2)Exemplos no Tinkercad
- 3) Exercícios



Exercícios

- 1) Reproduza os projetos de exemplo da aula no Tinkercad e avalie o funcionamento.
- 2) Crie o projeto de um semáfoto com um led verde, um led amarelo e um led vermelho. O led verde permanecerá aceso por 20 segundos, o amarelo por 10 segundos e o vermelho por 20 segundos.
- 3) Crie um projeto contendo um led e um botão. O led piscará 50 vezes com intervalos de 100 ms quando o botão for pressionado.
- 4) Crie um projeto contendo um led e um botão. O estado do led deve ser alternado entre ligado e desligado quando o botão for pressionado.
- 5) Crie um projeto contendo um led e um botão. Quando ocorrem dois pressionamentos consecutivos do botão o led se acenderá e permanecerá acesso pelo mesmo intervalo de tempo que transcorreu entre os pressionamentos do botão.
- 6) Crie um projeto contendo dois botões e um servo motor. Um dos botões serve para incrementar o ângulo do servo motor em 5 graus, enquanto o outro botão serve para decrementar o ângulo na mesma quantidade.

Exercícios

- 7) Crie um projeto contendo um potenciômetro e um servomotor. O valor do potenciômetro deve ser usado para definir o ângulo do servo motor.
- 8) Crie um projeto contendo um led e um potenciômetro. O valor do potenciômetro deve ser usado para definir a intensidade do led.

Arduino



Dúvidas?

