JooHyun – Lee (comkiwer)

Sqrt Decompotion

Hancom Education Co. Ltd.

Square root Decomposition : Concept

Sqrt(Square root) Decomposition

N개의 데이터를 \sqrt{N} (제곱근) 크기로 나누어 처리하는 기법이다.

(평방 분할 이라고도 한다.)

N개의 데이터를 \sqrt{N} 크기로 나누면 나누어진 구간의 개수도 \sqrt{N} 개가 된다.

이는 N개 데이터 전체를 대상으로 탐색, 삽입, 삭제를 수행하는 것에 비해 훨씬 효과적이다.

A[]

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
99	1	80	23	50	4	25	33	48	21	37	11	63	7	71	13

Sqrt(Square root) Decomposition

다음 문제를 생각해 보자.

N 개의 정수가 A[]배열에 담겨있다.

이제 다음 두가지 명령이 Q번 주어진다.

- 1. A[idx]값을 newValue로 업데이트한다.
- 2. A[s] ~ A[e] 사이의 최대값을 구한다.

이 문제를 단순히 N개 전체를 탐색하는 방법을 사용한다면 시간 복잡도는 O(N * Q)이다.

Sqrt Decomposition을 사용한다면 $O(\sqrt{N} * Q)$ 가 된다.

Square root Decomposition

: Build

Sqrt Decomposition: Build

N = 16이고 Block(구간)의 크기는 mod = sqrt(16) = 4인 예로 생각해 보자.

구간의 최대값을 저장할 배열 B[]를 준비하고

A[]를 순회하며 B[i / mod] = max(B[i / mod] , A[i])를 저장한다.

아래 그림은 구간별 최대값을 B[]에 구해놓은 결과이다.

ΛΓΊ	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
A[]	99	1	80	23	50	4	25	33	48	21	37	11	63	7	71	13
DII		0			1					4	2		3			
B[]	99				50					4	8		71			

Sample code: Build

```
const int LM = 100004;
const int INF = (int)2e9;
int N, M, mod = 1;
int A[LM], B[LM];
void init(){
    scanf("%d %d", &N, &M);
    for(;(mod+1)*(mod+1) <= N; ++mod);</pre>
    for(rint i=0;i < N / mod; ++i) // zero base</pre>
        B[i] = -INF;
    for(rint i=0;i< N;++i){</pre>
        scanf("%d", &A[i]);
        B[i / mod] = max(B[i / mod], A[i]);
```

Square root Decomposition : update

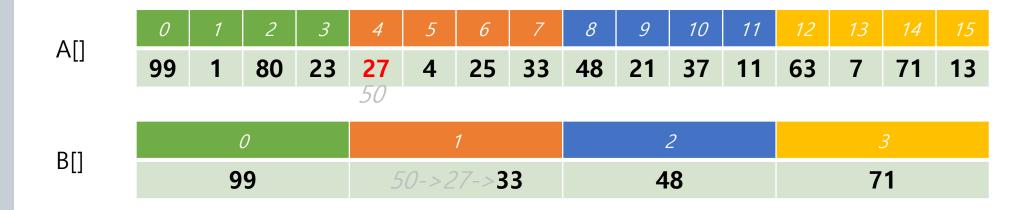
Sqrt Decomposition: Update

A[4]를 27로 바꾸는 경우를 보자.

A[4]에 27을 채우고 B[4/4]에도 27을 채운다.

A[4]~ A[7]을 순회하며 B[1]의 값을 업데이트 한다.

이때 시간복잡도는 O(mod = 4)이다.



Sample code: Update _ ver01

```
inline int max(int a, int b) { return a > b? a:b;}
inline int min(int a, int b) { return a < b? a:b;}

void update(int k, int newVal){
    rint bn = k / mod;
    rint st = bn * mod, ed = min(N, st + mod); // 구간 인덱스 [st ~ ed) 구하기
    A[k] = B[bn] = newVal;
    while (st < ed)
        B[bn] = max(B[bn], A[st++]);
}
```

Sample code : Update _ ver02

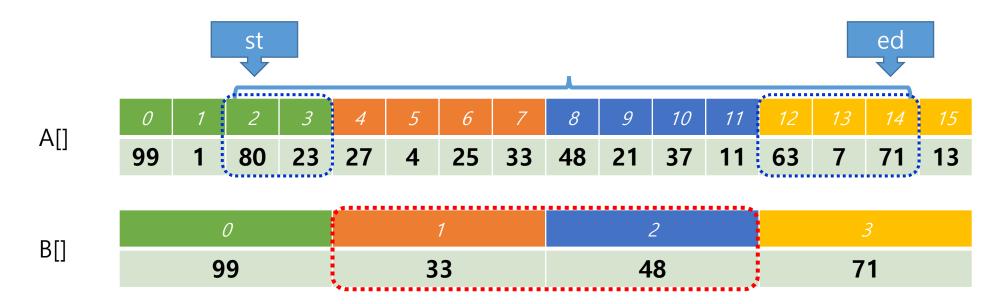
```
const int INF = 1 << 30;
const int LM = 100004;
const int BASE = 8;
const int MOD = 1 << BASE; // use powers of tow.</pre>
const int MASK = MOD - 1;
int N, M, A[LM], B[LM / MOD + 5];
inline int max(int a, int b) { return a > b? a:b;}
void update(int k, int val){
   int bn = k / MOD;
   int st = bn * MOD;
   A[k] = val, B[bn] = A[st++];
   while(st < N && (st & MASK))</pre>
        B[bn] = max(B[bn], A[st++]);
```

Square root Decomposition : getMax query

Sqrt Decomposition: getMax query

A[2]로부터 A[14]까지 구간에서 최대값을 구하는 경우를 보자. mod = sqrt(16) = 4 이 경우 아래 그림과 같이 3개의 탐색구간으로 나누어 탐색할 수 있다.

- 1. st=2부터 3까지 범위에서 ret = max(ret, A[st++])를 진행한다. : O(mod = 4)
- 2. ed=14부터 12까지 범위에서 ret = max(ret, A[ed--]를 진행한다. : O(mod = 4)
- 3. st = 4 / 4부터 ed = 11 / 4 범위에서 mod 구간단위로 ret = max(ret, B[st++])를 진행한다. : O(mod = 4)
- 4. 이때 시간복잡도는 O(mod = 4)이다.



Sample code: getMax query _ ver01

```
const int LM = 50004;
const int MOD = 223;
                  // (int)sqrt(50000)
int N, Q, A[LM], B[LM / MOD + 5];
int ret = -INF;
   while(st <= ed && (st % MOD))  // processing front remnants</pre>
      ret = max(ret, A[st++]);
   while(st <= ed && ((ed + 1) % MOD)) // processing rear remnants</pre>
      ret = max(ret, A[ed--]);
   for(; st <= ed; st += MOD)  // processing in blocks.</pre>
      ret = max(ret, B[st / MOD]);
   return ret;
```

Sample code: getMax query _ ver02

```
const int LM = 50004;
const int BASE = 8;
const int MOD = 1 << BASE;</pre>
const int MASK = MOD - 1;
int N, Q, A[LM], B[LM / MOD + 5];
int ret = 0;
   while(s < e && (s & MASK)) // processing front remnants</pre>
      ret = max(ret, A[s++]);
   while(s < e && (e & MASK)) // processing rear remnants</pre>
      ret = max(ret, A[--e]);
   s = (s + MASK) / MOD, e /= MOD;
   for(;s < e; ++s) // processing in blocks.</pre>
      ret = max(ret, B[s]);
   return ret;
```

관련 문제

- <u>codepass 1726 구간의 최대값1</u>
- <u>codepass 3238 구간의 최대값2</u>
- <u>codepass 3239</u> 구간의 최소값
- <u>codepass 3297 동적 구간합[1D]</u>

감사합니다.