Displaced stepping in GDB and its implementation in Thumb-2

齐尧

HelloGCC 2011 September 18, 2011

- ☑ 目录及流程
- ② 关于我的话题
- Observed stepping
 - 什么是displaced stepping?
 - Displaced stepping的设计考虑
- Displaced stepping在GDB中的实现
 - Displaced stepping in GDB
 - Displaced stepping for Thumb-2
- 5 多线程调试或者多核处理器调试展望

在这四十分钟里边

你能知道的

- 我叫齐尧 qiyaoltc@gmail.com
- 什么是displaced stepping
- 如何为一些新的指令支 持displaced stepping
- 将来的多核或者多线程 调试可能是什么样子

你不可能知道的

- GDB里边的displaced stepping 的代码到底是怎 样做的
- GDB里边的displaced stepping 为什么设计成这 个样子
- 为了多核或者多线程调 试,具体应该做什么

什么是in-place stepping?

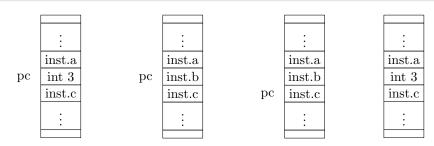


Figure: in-place stepping

in-place stepping 的问题 (我在HellGCC 2010讲过了)

- GDB 和其它调试器的缺省和基本方式
- 不适合调试多线程程序 (All-Stop Mode)
- 对程序的干扰比较大

All-Stop Mode vs Non-Stop Mode

- All-Stop Mode: 当程序因为任何原因在GDB中停下来,那么 **所有线程**都会停下来。
 - stepping over breakpoint 的传统方式 in-place stepping 必须要求 All-Stop Mode
 - 至少是在 stepping over 的时候,是All-Stop。
 - 否则会有问题 (我在HelloGCC 2010讲过)
- Non-Stop Mode: 当程序因为任何原因在GDB中停下来, 只有 当前线程停下来。
 - stepping over breakpoint 的时候需要displaced stepping

什么是displaced stepping?

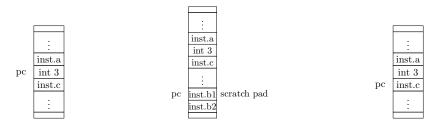


Figure: displaced stepping

displaced stepping 的考虑

- 把和inst.b等价的指令inst.b1,inst.b2拷贝到scratch pad, 然后执行。
- 如何保证 inst.b == inst.b1 + inst.b2?
- scratch pad在哪里?

Displaced stepping的设计考虑



设计考虑

- 在内存空间中找到一段,可以执行代码,同时不能影响到程序其他部分的执行;_start;
- 对于任意一条指令inst.b, 找到若干条与其在语义上完全一致的指令;和位置无关的指令是可以直接替代的, 比如mov r0, r1;

Displaced stepping in GDB

讨程

- 确定scratchpad的位置和长度 gdbarch_max_insn_length gdbarch_displaced_step_location
- 保存scratch pad内容,准备把需要的指令拷贝过去
- 分析当前指令,生成需要拷贝到scratch pad的指令,并且保存需要的寄存器 gdbarch_displaced_step_copy_insn
- 拷贝指令到scratch pad,加上断点指令。设置pc,让程序继续执行
- 命中断点后,恢复scratch pad,进行cleanup,恢复寄存器等等。gdbarch_displaced_step_fixup

Displaced stepping for Thumb-2

- 指令解码
- 选择替代指令
- 选择合适的cleanup操作

LDR Rd #imm8

- 选择替代指令 LDR RO, [R2, R3]
- 保存RO, R2, 和R3,
- 在R2写入PC, 在R3中写入#imm8
- 在scratchpad执行 LDR RO, [R2, R3]
- 把RO的内容读出,写到Rd,恢复RO, R2,和R3。

BL #imm

- 选在替代指令 NOP
- 计算目标地址DEST
- 在scratchpad执行 NOP
- 把PC的内容设置 为DEST,同时更新LR

Displaced stepping for Thumb-2

实现工作

- 把每一条Thumb指令,做 上一页的分析和操作, 用代码实现。
- 代码量在两千行左右
- 从2010-12 到 2011-09

总结经验

- 需要十分熟悉处理器的指令
- 需要及其细心地阅读指令手册
- 尽早了解社区对这个工作的要求 或者期望

多线程调试或者多核处理器调试展望

传统调试 vs 多核多线程

- 传统调试基于这样的假设:
 - 错误可重现
 - 调试对程序无干扰或者少干扰
- 多核多线程程序:
 - 不确定性,问题也许不能重现
 - 常规的测试没有意义,或者意义减少

多线程调试或者多核处理器调试展望

调试手段的变化(个人愚见)

- 更高的抽象,更细的粒度。调式的粒度可能需要在某个core上;但是需要有高层的抽象
- 更多的tracing, 更少的peeking。采用高效的trace,采集数据。
- 更多的有算法的分析,更少的手工检查。利用先进的算法分析采集到的数据,推导出程序中的问题。 Race detection or deadlock detection
- 更多的工具引导人,更少的人使用工具。由工具重现问题的环境,然后再有人去检查程序的问题。Deadlock causing
- visualization和重新定义程序性能和profiling。

The End

Q & A