北京理工大學

本科生毕业设计(论文)任务书

题目类别: 固定翼无人机编队控制及应用

题目性质: 技术科学研究与工程技术研究

北京理工大学本科生毕业设计(论文)题目

The Subject of Undergraduate Graduation Project (Thesis) of Beijing Institute of Technology

| 学 | 院: | 宇航学院 | | | |
|-------|-----|---------------|--|--|--|
| 专 | 业: | 飞行器设计与工程(卓越班) | | | |
| 学生姓名: | | 李 顺 | | | |
| 学 | 号: | 1120160012 | | | |
| 指导 | 教师: | 王佳楠 | | | |

题目内容:

本毕业设计要求设计无人机编队控制器,并将控制器应用到实际系统之中,解决实际飞行时的固定翼无人机编队问题。本课题内容应用背景很强,涉及到控制理论,飞行力学,无人机导航,嵌入式等,不仅检验学生对于控制理论以及编队问题的理解,还考察学生实践能力,综合所学知识,通过实践对理论进行验证。通过查阅国内外相关文献、资料,了解固定翼无人机特点与工作原理,研究固定翼无人机数学模型及编队控制算法,熟练掌握 c++语言程序设计技术。在此基础上完成以下内容:

- (1) 建立固定翼无人机动力学模型;
- (2) 研究多机编队飞行控制算法及稳定性分析;
- (3) 用 matlab 验证编队飞行控制算法;
- (4) 编写程序,在 Gazebo 环境完成飞行实验验证;

任务要求:

- (1) 查阅国内外文献,翻译英文文献,中文字数不少于5000字。
- (2) 选择算法及稳定性分析,完成程序设计并进行 Gazebo 环境飞行仿真实验。

| 指导教师签字: | antito | | 年_ | 月_ | 日 |
|------------|--------|---|----|----|---|
| 教学单位负责人签字: | | _ | 年_ | 月_ | 日 |
| 责任教授签字: | | | 年_ | 月_ | 日 |