

# Computação Gráfica

Módulo 1 - Representação da Informação Gráfica

Prof<sup>a</sup>. Elisa de Cássia Silva Rodrigues

#### Introdução

- A Computação Gráfica engloba três grandes subáreas:
  - ► Síntese de imagens:
    - Criação sintética das imagens, ou seja, representações visuais de objetos criados pelo computador.
    - \* A partir de especificações geométricas e visuais de componentes.
    - ★ Também chamada, visualização científica ou computacional.
  - ► Processamento de imagens:
    - ★ Manipulação da imagem em sua forma digital.
    - ★ Ex: filtrar ruídos, realças características visuais, etc.
  - Análise de imagens:
    - ★ Especificação dos componentes de uma imagem.
    - \* A partir de sua representação visual.

# Áreas da Computação Gráfica



### Síntese de Imagens

- Refere-se a criação sintética de imagens por computador a partir de especificações geométricas e visuais dos componentes.
- Também chamada, visualização científica ou computacional.
- Transforma dados em imagens vetorias ou matriciais.
- Área complementar à análise de imagens:
  - Técnicas de síntese de imagens, como curvas e superfícies, são usadas por algoritmos para analisar imagens.
  - ➤ A síntese de imagens usa técnicas de análise de imagens para inserir objetos reais e modelos de textura nos objetos e cenas geradas.

### Processamento de Imagens

- Manipulação de imagens após sua aquisição em sua forma digital.
- Os dados de entrada e de saída do processamento são imagens.
- Rearranjo dos pontos ou pixels (picture element) da imagem.
- Exemplos:
  - Diminuição de ruídos.
  - Realce de imagem.
  - Restauração de imagens.
- É útil em estágios iniciais de sistemas de análise de imagens.
- Muito usado para melhorar imagens para as etapas posteriores.

### Processamento de Imagens

#### • Exemplos:

- ► Transformação geométrica de rotação.
- Filtro para diminuição de ruído.







### Análise de Imagens

- Interpretação de informações da imagem através de algoritmos.
- Imagens são entradas para os algoritmos que produzem outras saídas.
- Consiste em encontrar parâmetros descritivos da imagem (numérico).
- Exemplos de áreas que usam estes algoritmos:
  - Visão computacional.
  - Reconhecimento de padrões.
  - Mineração de imagens.

#### Sistema de Visão Humana

- Computação Gráfica (CG) e Processamento de Imagens (PI) são áreas que envolvem um observador (humano).
- A visão humana é essencial para a interpretação dos resultados obtidos nessas áreas.
- Apesar de se basear em fórmulas matemáticas e probabilísticas, a intuição e a análise humana (critérios visuais subjetivos) são fundamentais na escolha de uma técnica ao invés de outra.

Entender e conhecer o funcionamento do sistema de visão humana e o processo de percepção tridimensional é essencial, pois possibilita alcançar resultados de melhor qualidade.

https://www.youtube.com/watch?v=VI3Qyjmuo0s



Percepção espacial de uma imagem é a capacidade do ser humano em distinguir formas, cores, texturas e a relação espacial entre os objetos do mundo real.

- Estímulos visuais usados pelo cerébro para formar uma imagem 3D:
  - Informações monoculares (profundidade).
  - Informações óculo-motoras (movimento dos olhos).
  - Informações estereoscópicas (posição dos olhos).

- Informações monoculares:
  - ► Perspectiva.
  - Conhecimento prévio do objeto.
  - Oclusão.
  - Densidade de texturas.
  - Variação da reflexão da luz.
  - ► Sombra.

- Informações óculo-motoras:
  - Fornecidas pelo movimento dos olhos, por dois conjuntos de músculos do globo ocular.
  - ▶ 1º conjunto: fornece informações sobre o grau de contração.
  - 2º conjunto: responsável por focar os raios luminosos na retina (fundo do olho), mudando a curvatura da lente que fica atrás da íris (cristalino). Existem dois tipos:
    - Acomodação: músculos dos olhos relaxam ou contraem, mudando o formato do cristalino com o objetivo de alterar o foco dos objetos projetados na retina.
    - Convergência: considera o grau de rotação dos olhos ao longo do eixo de visão (quando o objeto é focado) com o objetivo é obter informações de posição e distância.

- Informações estereoscópicas:
  - Dizem respeito à imagem vista pelos dois olhos.
  - Dependendo do posicionamento dos olhos a imagem vista é diferente.
    - ★ Essa diferença é dita disparidade binocular.
  - Os olhos juntos veem por um fenômeno estereoscópico.

Estereoscopia: processo fotográfico e posterior projeção de imagens que dão à imagem plana a impressão de relevo, por ser o objeto fotografado ou filmado, simultaneamente, em duas perspectivas diferentes, utilizando-se câmera com duas objetivas, uma a certa distância da outra.

https://www.youtube.com/watch?v=f5Bvf4qTWTk

### Representação da Informação Gráfica

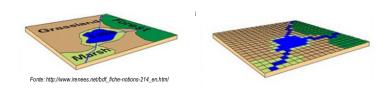
- Refere-se a representação visual de objetos reais ou fictícios:
  - Imagem adquirida: sintetizada a partir dos dados reais adquiridos por dispositivos imageadores.
    - Câmeras digitais, scanners, tomógrafos, sensores infravermelho, sensores ultrasom, radares, satélites, microscópios eletrônicos, etc.
  - ▶ **Imagem gerada:** criada através de ferramentas a partir de uma ideia.
    - Imagens sintéticas, pinturas, desenhos, esculturas, etc.
- Normalmente, são bidimensionais (2D) ou tridimensionais (3D).





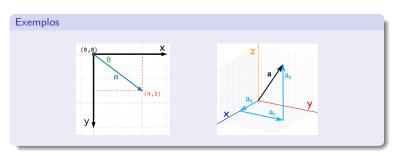
# Representação da Informação Gráfica

- Uma imagem pode ser representada através de:
  - Primitivas vetoriais (imagem vetorizada).
  - ► Matriz de *pixels* (imagem *bitmap*).



### Representação Vetorial

- Vetor: segmento de reta orientado.
  - Possui direção, sentido e comprimento.
  - ▶ **Vetor 2D:** seta da origem (0,0) até um ponto (x,y).
  - ▶ **Vetor 3D:** seta da origem (0,0,0) até um ponto (x,y,z).



### Representação Vetorial

- Empregada na definição e modelagem de objetos sintéticos representados em imagens.
- Elementos básicos usados para descrever uma imagem sintética:
  - Pontos.
  - Linhas.
  - Curvas.
  - Superfícies tridimensionais.
  - Sólidos tridimensionais.

Esses elementos são denominados primitivas vetoriais da imagem.

### Representação Vetorial

- Primitivas vetoriais são associadas a um conjunto de:
  - ▶ Dados: que define a geometria da primitiva.
  - ► Atributos: que define a aparência da primitiva.

#### • Exemplos:

- ► Ponto:
  - ★ Posição (coordenadas): onde aparecerá na tela (geometria).
  - ★ Cor e tamanho: como aparecerá na tela (aparência).
- ► Linha reta:
  - ★ Posição (pontos extremos): onde aparecerá na tela (geometria).
  - ★ Cor, espessura e estilo: como aparecerá na tela (aparência).

### Representação Matricial

- Matriz bidimensional: arranjo de elementos de duas direções.
  - ▶ Deve-se definir o número de elementos em cada dimensão.

Exemplo de uma matriz de dimensão 4x4 (4 linhas e 4 colunas)

1	0	0	0
0	1	0	0
0	0	1	0
0	0	0	1

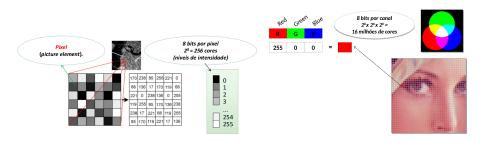
### Representação Matricial

- Empregada na descrição de imagens capturadas por dispositivos.
- A imagem é descrita por um conjunto de células em uma matriz.
- Cada célula representa um pixel (ou ponto) da imagem matricial.
- Representação utilizada para exibir imagens em dispositivos de saída.

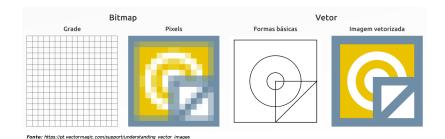


### Representação Matricial

- Uma imagem pode ser:
  - ▶ Binária: valor da célula pode ser 0 ou 1.
  - ► Monocromática: valores entre 0 e 255.
  - Coloridas: para sistema RGB, três valores entre 0 e 255.



# Representação Vetorial x Matricial



O que são imagens vetorizadas?

https://pt.vectormagic.com/support/understanding\_vector\_images

# Referências Bibliográficas

 AZEVEDO, Eduardo; CONCI, Aura. Computação Gráfica: Geração de Imagens. 2003.

Capítulo 1 - Visão Geral.

2 CONCI, Aura; AZEVEDO, Eduardo; LETA, Fabiana R. *Computação Gráfica: teoria e prática.* Volume 2. 2008.

(http://computacaografica.ic.uff.br/vol2.html)

Capítulo 1 - Fundamentos.

Capítulo 2 - Cor e Visão Humana.

#### Obrigada pela atenção!