

# Terminologia de MTs e Decidibilidade

Esdras Lins Bispo Jr.  
bispojr@ufg.br

Teoria da Computação  
Bacharelado em Ciência da Computação

29 de maio de 2017

# Plano de Aula

- 1 Revisão
  - Definição de algoritmo
- 2 Terminologia para descrever MTs
- 3 Decidibilidade

## Bônus (0,5 pt)

### Desafio

- **Problema 4.7:**

Seja  $T = \{(i, j, k) | i, j, k \in \mathbb{N}\}$ . Mostre que  $T$  é contável.

- Candidaturas até o fim da aula (24 de maio, 11h00);
- Apresentação e resposta por escrito →  
Segunda (07 de junho, 11h30);
- 20 minutos de apresentação.

### Candidato

???

## Bônus (0,5 pt)

### Desafio

- **Problema 4.7:**

Seja  $T = \{(i, j, k) \mid i, j, k \in \mathbb{N}\}$ . Mostre que  $T$  é contável.

- Candidaturas agora;
- Apresentação e resposta por escrito →  
Quinta (01 de junho, 15h30);
- 10 minutos de apresentação.

### Livro

SIPSER, M. **Introdução à Teoria da Computação**, 2a Edição, Editora Thomson Learning, 2011. **Código Bib.: [004 SIP/int].**

# Sumário

- 1 Revisão
  - Definição de algoritmo
- 2 Terminologia para descrever MTs
- 3 Decidibilidade

# Problema

## Problema 3.16 (b)

Mostre que a coleção de linguagens Turing-reconhecíveis é fechada sob a operação de concatenação.

# Problema

**Prova:** Sejam duas linguagens Turing-reconhecíveis (TR) quaisquer  $A$  e  $B$ . Sejam  $M_A$  e  $M_B$  as duas máquinas de Turing (MT) que reconhecem  $A$  e  $B$ , respectivamente (pois se uma linguagem é Turing-reconhecível, então uma MT a reconhece). Iremos construir uma MT não-determinística (MTN)  $M_{aux}$ , a partir de  $M_A$  e  $M_B$ , que reconhece  $A \circ B$ . A descrição de  $M_{aux}$  é dada a seguir:

$M_{aux}$  = “Sobre a entrada  $\omega$ , faça:

- ① Corte, não deterministicamente,  $\omega$  em duas cadeias (i.e.  $\omega = \omega_1 \circ \omega_2$ ).
- ② Rode  $M_A$  sobre  $\omega_1$ . Se  $M_A$  rejeita, *rejeite*.
- ③ Rode  $M_B$  sobre  $\omega_2$ . Se  $M_B$  aceita, *aceite*.
- ④ *Rejeite*”.

Como é possível construir  $M_{aux}$ , então  $A \circ B$  é TR (pois toda MTN tem uma MT equivalente). Logo, a classe de linguagens Turing-reconhecíveis é fechada sob a operação de concatenação ■

# Definição de algoritmo



## Contribuição

Apresentou uma noção do que seria um algoritmo no Congresso Internacional de Matemáticos em Paris, no ano de 1900.

## Quem?

**David Hilbert (1862-1943)**  
Matemático alemão.



# Polinômio

## Definições

Um **polinômio** é uma soma de termos. Um **termo** é um produto de variáveis e uma constante chamada de **coeficiente**.

## Exemplo: Termo

$$6 \cdot x \cdot x \cdot y \cdot z \cdot z \cdot z = 6x^2yz^3$$

## Exemplo: Polinômio

$$6x^2yz^3 + 3xy^2 - 10$$

# Polinômio

## Definições

Uma **raiz** de um polinômio é uma atribuição de valores às suas variáveis de modo que o valor do mesmo seja 0. Chamamos de **raiz inteira** aquela em todos os valores atribuídos são valores inteiros.

## Exemplo: Raiz

O polinômio  $6x^3yz^2 + 3xy^2 - x^3 - 10$  tem uma raiz em  $x = 5, y = 3$  e  $z = 0$ .

## Exemplo: Raiz Inteira

A raiz do exemplo acima é uma raiz inteira.

# Polinômio

## Problema apresentado por Hilbert

É possível conceber um algoritmo que teste se um polinômio tem uma raiz inteira ou não?

## Expressão utilizada por Hilbert

“Um processo com o qual ela possa ser determinada por um número finito de operações”.

## Curioso

Não existe algoritmo que execute esta tarefa.

# Definição de algoritmo



## Contribuição

Mostrou, em 1970, que não existe algoritmo para se testar se um polinômio tem raízes inteiras.

## Quem?

**Yuri Matijasevich (1947-)**

Cientista da computação e matemático russo.

# Definição de Algoritmo

<i>Noção intuitiva de algoritmos</i>	é igual a	<i>algoritmos de máquina de Turing</i>
--	-----------	--

**FIGURA 3.22**

A Tese de Church-Turing

## Conclusão

Existem problemas que são algoritmicamente insolúveis.

# Definição de Algoritmo

## Contexto

$D = \{p \mid p \text{ é um polinômio com uma raiz inteira}\}$

## Problema

O conjunto  $D$  é decidível?

## Resposta

Não é decidível. Mas é Turing-reconhecível.

# Definição de Algoritmo

## Problema análogo

$D_1 = \{p \mid p \text{ é um polinômio sobre } x \text{ com uma raiz inteira}\}$

## MT $M_1$ que reconhece $D_1$

$M_1 =$  “A entrada é um polinômio  $p$  sobre a variável  $x$ .

- 1 Calcule o valor de  $p$  com  $x$  substituída sucessivamente pelos valores  $0, 1, -1, 2, -2, 3, -3, \dots$   
Se em algum ponto o valor do polinômio resulta em  $0$ , *aceite*.

## Considerações

$M_1$  reconhece  $D_1$ , mas não a decide.

# Definição de Algoritmo

## Resultado obtido por Matijasevich

É possível construir um decisor para  $D_1$ . Mas não para  $D$ .

## Justificativa

É possível obter um limitante para polinômios de uma única variável. Porém, Matijasevich provou ser impossível calcular tais limitantes para polinômios multivariáveis.

## Limitante para polinômios de uma única variável

$$\pm k \frac{c_{max}}{c_1}$$

em que

- $k$  é o número de termos do polinômio,
- $c_{max}$  é o coeficiente com maior valor absoluto, e
- $c_1$  é o coeficiente do termo de mais alta ordem.



# Sumário

- 1 Revisão
  - Definição de algoritmo
- 2 Terminologia para descrever MTs
- 3 Decidibilidade

# Terminologia para descrever MTs

## Níveis de descrição

- **Descrição formal:** esmiúça todos os elementos da 7-upla, conforme definição;

# Terminologia para descrever MTs

## Níveis de descrição

- **Descrição de implementação:** descreve a forma pela qual a MT move a sua cabeça e a forma como ela armazena os dados na fita;

# Terminologia para descrever MTs

## Níveis de descrição

- **Descrição de alto nível:** neste nível não precisamos mencionar como a máquina administra a sua fita ou sua cabeça de leitura-escrita.

# Terminologia para descrever MTs

## Níveis de descrição

- **Descrição formal:** esmiúça todos os elementos da 7-upla, conforme definição;
- **Descrição de implementação:** descreve a forma pela qual a MT move a sua cabeça e a forma como ela armazena os dados na fita;
- **Descrição de alto nível:** neste nível não precisamos mencionar como a máquina administra a sua fita ou sua cabeça de leitura-escrita.

## Exemplo

Seja  $A$  a linguagem consistindo em todas as cadeias representando grafos não-direcionados que são conexos. Logo:

$$A = \{\langle G \rangle \mid G \text{ é um grafo não-direcionado conexo}\}$$

## Exemplo

Seja  $A$  a linguagem consistindo em todas as cadeias representando grafos não-direcionados que são conexos. Logo:

$$A = \{\langle G \rangle \mid G \text{ é um grafo não-direcionado conexo}\}$$

### Descrição de alto nível

$M$  = “Sobre a entrada  $\langle G \rangle$ , a codificação de um grafo  $G$ :

- 1 Selecione o primeiro nó de  $G$  e marque-o.
- 2 Repita o seguinte estágio até que nenhum novo nó seja marcado:
  - 1 Para cada nó em  $G$ , marque-o se ele está ligado por uma aresta a um nó que já está marcado.
- 3 Faça uma varredura em todos os nós de  $G$  para determinar se eles estão todos marcados. Se eles estão, *aceite*; caso contrário, *rejeite*”.

# Exemplo

## Pergunta

Como seria a descrição de  $M$  no nível de implementação?



# Sumário

- 1 Revisão
  - Definição de algoritmo
- 2 Terminologia para descrever MTs
- 3 Decidibilidade

# Introdução

## Propósitos da Teoria da Computação

- Conhecer o poder dos algoritmos;
- Explorar os limites da solubilidade algorítmica;
- Identificar algoritmos insolúveis.

# Introdução

## Propósitos da Teoria da Computação

- Conhecer o poder dos algoritmos;
- Explorar os limites da solubilidade algorítmica;
- Identificar algoritmos insolúveis.

## Por que devemos estudar insolubilidade?

- Relaxamento dos requisitos;
- Conhecimento das limitações dos modelos computacionais.

# Terminologia de MTs e Decidibilidade

Esdras Lins Bispo Jr.  
bispojr@ufg.br

Teoria da Computação  
Bacharelado em Ciência da Computação

29 de maio de 2017