Prosjekt 1

Henrik Modahl Breitenstein and Carl Petter Duedahl (Dated: September 13, 2021)

https://github.com/henrikbreitenstein/FYS3150.git

PROBLEM 1

Poisson likningen

$$-\frac{\mathrm{d}^2 u}{\mathrm{d}x^2} = f(x)$$

Bytter f(x) med gitt funksjon

$$-\frac{\mathrm{d}^2 u}{\mathrm{d}x^2} = 100e^{-10x}$$
$$-\mathrm{d}^2 u = 100e^{-10x} \, \mathrm{d}x^2$$

Tar integralene

$$-\iint d^2 u = \iint 100e^{-10x} dx^2$$
$$-u = \int -10e^{-10x} + c_1 dx$$
$$-u = e^{-10x} + c_1 x + c_2$$
$$u = -e^{-10x} - c_1 x - c_2$$

Bruker initialbetingelsene

$$u(0) = 0 \Rightarrow -1 - c_2 = 0 \tag{1}$$

$$u(1) = 0 \Rightarrow -e^{-10} - c1 - c2 = 0 \tag{2}$$

Med 1 og 2 får vi:

$$c2 = -1$$

$$c1 = 1 - e^{-10}$$

Ved å sette inn for c_1 og c_2 får vi:

$$u = 1 - (1 - e^{-10})x - e^{-10x}$$
(3)

I repostory'et under FYS3150/Project1/main.cpp så har vi skrevet koden som regner ut verdiene til den eksakte løsningen, og i FYS3150/Project1/plot.py så tegnes grafen. Kan kjøre programmet 'main.cpp' med commandoen

\$ make all og kjøre 'plot.py' med

\$ python plot.py

PROBLEM 3

Vi starter med Poisson likningen:

$$-\frac{d^2u(x)}{dx^2} = f(x)$$

Vi har så via Taylor ekspansjon at:

$$u(x+h) = u(x) + u'(x)h + \frac{1}{2}u''(x)h^2 + \frac{1}{6}u'''(x)h^3 + O(h^4)$$

$$u(x - h) = u(x) - u'(x)h + \frac{1}{2}u''(x)h^2 - \frac{1}{6}u'''(x)h^3 + O(h^4)$$

Og finner så summen:

$$u(x+h) + u(x-h) = 2u(x) + f''(x)h^2 + O(h^4)$$

Som gir oss

$$u''(x) = \frac{u(x+h) - 2u(x) + u(x-h)}{h^2} + O(h^2)$$

Om vi så fjerner error-leddet:

$$v''(x) = \frac{v(x+h) - 2v(x) + v(x-h)}{h^2}$$

Som vi kan bruke til å skrive Poisson likningen:

$$-\frac{v(x+h) - 2v(x) + v(x-h)}{h^2} = f(x)$$

PROBLEM 4

Om vi skriver det om som:

$$-v(x+h) + 2v(x) - v(x-h) = h^2 f(x)$$

Om vi har x-verdier:

$$\vec{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

Om vi så setter verdiene til v inne i:

$$\vec{v} = \begin{bmatrix} v(x_1) \\ v(x_2) \\ \vdots \\ v(x_n) \end{bmatrix}$$

Og det samme med verdiene tii f(x):

$$\vec{g} = \begin{bmatrix} f(x_1) \\ f(x_2) \\ \vdots \\ f(x_n) \end{bmatrix}$$

Så skriver vi likningen om:

$$-v_{i+1} + 2v_i - v_{i-1} = h^2 g_i$$

Som kan skrives:

$$\begin{bmatrix} -1\\2\\-1\end{bmatrix}\begin{bmatrix} v_{i+1}\\v_i\\v_{i-1}\end{bmatrix}=h^2g_i$$

Som vil gjelde for alle i:

$$\mathbf{A}\vec{v} = h^2\vec{g}$$

Hvor **A** må ha $\begin{bmatrix} -1\\2\\-1 \end{bmatrix}$ forskøvet for hver rad slik at de henger sammen med de riktige verdiene til v(x) i \vec{v} .

PROBLEM 5

Problem a

Siden vi gjør en matrismultiplikasjon så må bredden, n, til $\mathbf A$ være det samme som lengden m til \overrightarrow{v} og \overrightarrow{g} . Så

$$n = m$$

Problem b

Av $A\vec{v} = \vec{g}$ vil vi finne alle verdier mellom grensebetingelsene u(0) = u(1) = 0. $\vec{v*}$ er den samme som \vec{v} men vi har lagt til v_0 og v_{n+1} som er grensebetingelsene.

PROBLEM A

Vi har nå en vektor

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

og en $n \times n$ -matrise

$$\mathbf{A} = \begin{cases} b_1 & c_2 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ a_2 & b_2 & c_2 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & a_3 & b_3 & c_3 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & a_n & b_n \end{cases}$$

Matrisemultipliserer vi disse får vi

$$(III)^* \ 0 \ 0 \ b_3 - \frac{c_2 \cdot a_3}{b_2^*} \ c_3 \ g_3 - g_1 \frac{a_3}{b_2^*}$$

og vi kan igjen definere $b_3^* = b_3 - \frac{c_2 \cdot a_3}{b_2^*}$ og $g_3^* = g_3 - g_1 \frac{a_3}{b_2^*}$. Og vi kan da fortsette med dette nedover som $(k) - \frac{a_k}{b_{k-1}^*} (k-1)^*$. Så har vi fjernet a-ene så da må vi fjerne c-ene og normalisere b-ene. For å gjøre dette starter vi i siste ledd med

 $(n)/b_n$

 ${så}$

$$b_n = \frac{b_n}{b_n}$$

og

$$g_n^* = \frac{g_n}{b_n}$$

Da får vi at $A_n v_n = g_n$ blir satt ned til

$$v_n = \frac{g_n}{b_n}$$

Så kan vi se på leddet n-1 her har vi både en b_{n-1} og en c_{n-1} . Vi må derfor gjøre

$$(n-1) = ((n-1) - (n) \cdot c_{n-1})/b_{n-1}$$

så vi også får fjernet c_{n-1} og står kun igjen med et ettall i A matrisen som gir oss at

$$v_{n-1} = \frac{g_{n-1} - g_n \cdot c_{n-1}}{b_{n-1}}$$

og herfra kan vi generalisere til

$$v_i = \frac{g_i - v_{i+1} \cdot c_n}{b_{n-1}}$$

Så da får vi algoritmen

Algorithm 1 Radredusering av tridiagonal matrise

for i = 2, 3, ..., n do

 \triangleright Forward substitution, n-1 repetisjoner

$$t \leftarrow \frac{a_i}{b_{i-1}}$$

 \triangleright 1 FLOP

$$b_i \leftarrow b_i - c_{i-1} \cdot t$$

 \triangleright 2 FLOPs

$$g_i \leftarrow g_i - g_{i-1}t$$

 \triangleright 2 FLOPs

 ${\,\vartriangleright\,}$ Til sammen $7\cdot(n-1)$ FLOPs i loopen

$$v_n = g_n/b_n$$

⊳ 1 FLOP

for j = n - 1, n - 2, ..., 1 do

 ${\,\vartriangleright\,}$ Backward Substitution, n-1 repetisjoner

$$v_j \leftarrow (g_j - v_{j+1} \cdot c_j)/b_j$$

⊳ 3 FLOPs

 \triangleright Til sammen $3\cdot (n-1)$ FLOPs i loopen

Problem b

Så antall FLOPs i loopen blir til sammen

$$7(n-1) + 1 + 3(n-1) = \underbrace{\frac{10(n-1) + 1}{n}}_{n-1}$$

PROBLEM 7

Problem a

Sriptet 'Problem7new.cpp' og 'Problem7func.cpp' bruker den generelle algoritmen til å løse matriselikningen. For å kjøre de sammen:

\$ make pr7all

Problem b

Vi kjørte for n = 10 i 2, n = 100 i 2 og n = 1000 i 3.

Legger merker til at etter n = 100 så ser man ikke den eksakte grafen lenger, og det er vanskelig å si med det blåtte øyet om tilnærmingen blir bedre eller ikke.

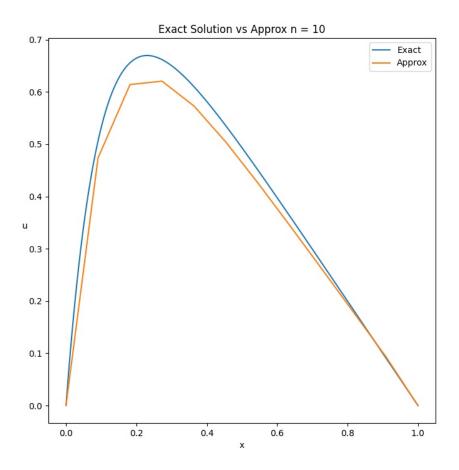


FIG. 1. Eksakt u(x) og tilnærmingen v(x) hvor vi har brukt n=10 som antall steg.

Problem a

Vi fant fant den absoulutte feilen mens vi plottet den tilnærmede og eksakte løsningen og har illustrert den absolutte feilen mellom den eksakte verdien og vår tilnærming i 4.

problem b

Slik som i 8a) fant vi også den relative feilen mens vi plottet den tilnærmede og eksakte mot hverandre og denne finnes da i ??.

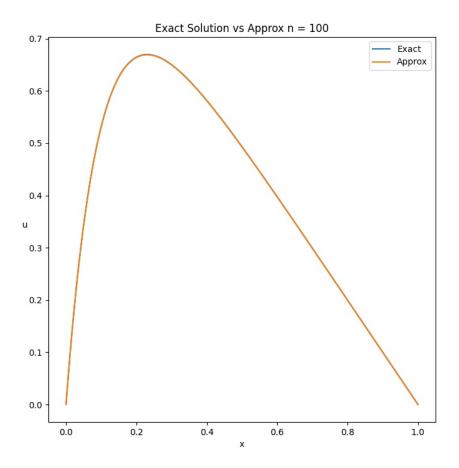


FIG. 2. Eksakt u(x) og tilnærmingen v(x) hvor vi har brukt n=100 som antall steg.

Problem c

PROBLEM 9

Problem a

Nå som vi har en spesiell logaritme kan vi se på hvordan $\tilde{b_i}$ utvikler seg

$$\tilde{b_2} = b_2 - c_1 \frac{a_2}{b_1} = 2 - \frac{1}{2} = \frac{3}{2}$$

$$\tilde{b_3} = b_3 - c_2 \frac{a_3}{\tilde{b}_2} = 2 - \frac{1}{\frac{3}{2}} = 2 - \frac{2}{3} = \frac{4}{3}$$

og fortsetter vi videre ser vi at det følger mønsteret:

$$\tilde{b}_i = \frac{i+1}{i}$$

og vi husker fra den generelle løsnningen at

$$\tilde{g}_i = g_i - \frac{\tilde{g}_{i-1}}{b_i}$$

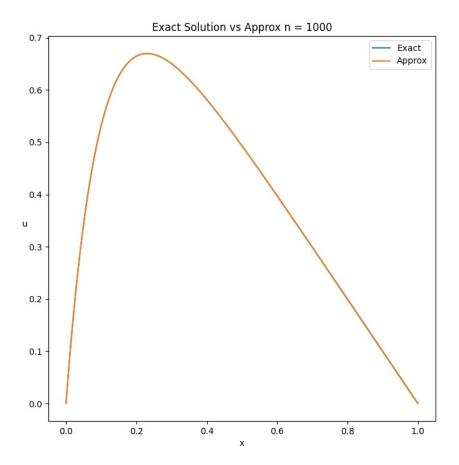


FIG. 3. Eksakt u(x) og tilnærmingen v(x) hvor vi har brukt n=1000 som antall steg.

så vi får istedenfor at

$$\tilde{g}_i = g_i + \tilde{g}_i \frac{i}{i+1}$$

Så husker vi at

$$v_i = (g_i + v_{i+1})/b_i$$

så vi får

$$v_i = (g_i - v_{i+1}) \cdot \frac{i}{i+1}$$

Så lager vi en vektor i1som vil bestå av $b_i^{-1}\text{-verdiene}$ hvor

$$i1(i) = \frac{i}{i+1}$$

. Da får vi at løsningsalgoritmen er:

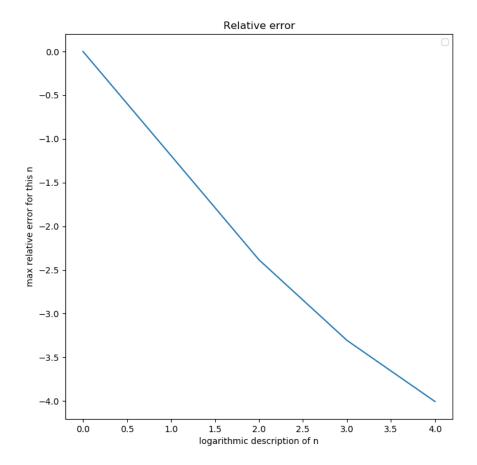


FIG. 4. Den absolutte feilen mellom den eksakte verdien, u(x), og vår tilnærming v(x).

for $i=1,2,\cdots,n$ do		\triangleright Forward elemination, $n-1$ repitisjoner
	$\widetilde{g}_i \leftarrow g_i - g_i \cdot i 1_i$	
		⊳ 3 FLOPs
		$\vartriangleright {\rm Til\ sammen} 3(n-1)$ repetisjoner
	$v_n = g_n * i2(n)$	
		⊳ 1 FLOP
for $i = n - 1, n - 2, \dots, 0$ do		\triangleright Backward elemination, $n-1$ repetisjoner
	$v_i \leftarrow (g_i + v_{i+1}) \cdot i 1_{i+1}$	
		ightharpoonup Til sammen $3(n-1)$ repetisjoner

problem b

Vi ser av tellinga over at antall FLOPs vi får er

$$3(n-1) + 1 + 3(n-1) = \underline{\underbrace{6(n-1) + 1}}$$

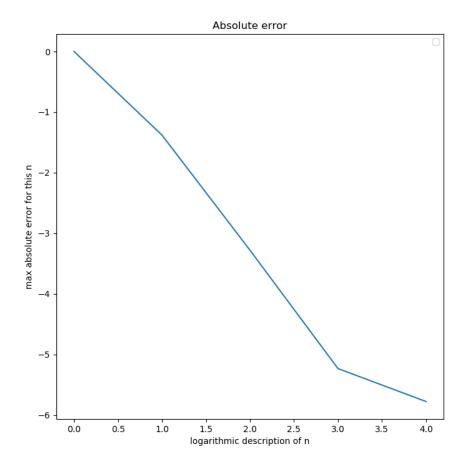


FIG. 5. Den relative feilen mellom den eksakte veriden u(x) og vår tilnærming v(x)

som er en god del mindre enn vi fikk i den generelle.

Problem c

I filen 'problem9.cpp' har vi kodet den spesielle algoritmen. Kjøres ved kommandoen

\$ make p9all

PROBLEM 10

Kjører både den generelle og spesifikke algortimen 100 gangerfor hver n og tar så gjennomsnittet. Resultaten er vist i plottet 6.

Kan se at ved små n så er tidsbruken nesten helt lik, men når man kommer opp i større n så bruker den spesielle merkbart mindre tid enn den generelle.

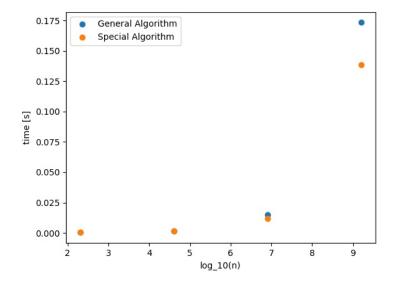


FIG. 6. Tiden brukt til både den genrelle og spesifikke agoritmen for forskjellige n.

Med LU dekomposisjon så vil man bruke i utgangspunktet N^3 FLOPs kun for dekomposisjonen og så skalerer kompleksiteten til å løse hver enkelt $\mathbf{A}\vec{v} = \vec{g}$ likning med N^2 . For kun én slik likningen kan vi se at både den generelle og spesielle algoritmen når man har en tridiagonal matrise skalerer to ordner lavere enn LU dekomposisjon.