Análise de Séries Temporais - Trabalho 2

Davi Guerra Alves - Henrique Oliveira Dumay 2023-07-02

Apresentação

A série analisada consiste na série número 1686 pertencente ao banco de dados da competição de previsão M3, disponível no pacote Mcomp do software R. A série descreve o número de carregamentos com código TD-AUTOUNITS, mensalmente, de outubro de 1984 a setembro de 1993.

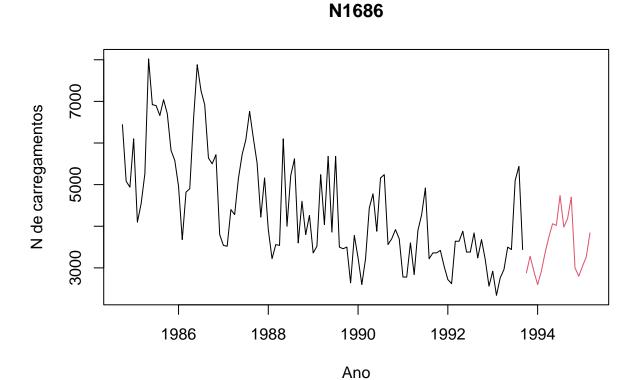


Figure 1: Comportamento da série ao longo do tempo

Decomposição MSTL

Série Original

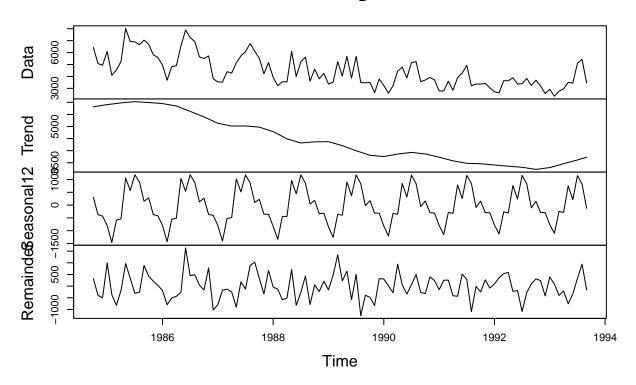


Figure 2: Decomposição MSTL

A decomposição MSTL mostra os componentes de tendência, sazonalidade e erro da série estudada. Percebese a presença de uma tendência crescente, com múltiplas sazonalidades que apesentam mudança do comportamento ao longo do tempo. É possível observar, graficamente, um alargamento da sazonalidade ao fim da série quando comparando ao início da série.

Modelos ARIMA

A presença do componente de tendência explicita a não-estacionaridade da série original. A função ndiffs() é utilizada para estimar o número de diferenças exigidas para tornar a série estacionária por meio de um teste de raíz unitária, com a hipótese nula de que a série tem raízes estacionárias contra a hipótese alternativa de que a série tem raíz unitária. O teste retorna o menor número de diferenças exigidas para o teste em um nível de significância de 95%. Já a função nsdiffs() utiliza testes de raíz unitária para determinar o número de diferenças sazonais para tornar a série estacionária.

Com o uso das funções acima, obteve-se o valor para d=1 e D=0. Os modelos candidatos terão a forma:

$$SARIMA(p, 1, q) \times (P, 0, Q)_{12}$$

A estacionariedade da série pode ser testada utilizando o teste Kwiatkowski-Phillips-Schmidt-Shin (KPSS), com a hipótese nula de que a série é estacionária. O teste resulta em um valor de 0.0221285, com p-valor de 0.1, que não nos permite rejeitar a hipótese nula a um nível de significância $\alpha = 0,05$.

Consideramos que a série é, agora, estacionária, observamos os gráficos da função de autocorrelação (ACF) e da função de autocorrelação parcial (PACF) em busca de possíveis autocorrelações entre os diferentes atrasos da série. Os gráficos a seguir ilustram a série diferenciada, assim como os gráficos das funções de ACF e PACF.

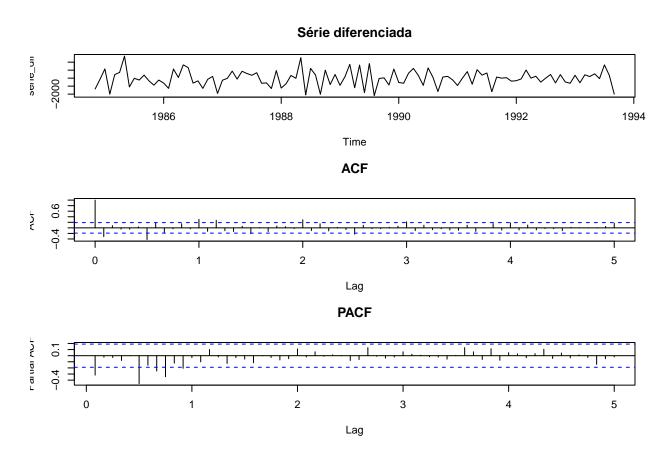


Figure 3: Gráficos ACF e PACF

Dos gráficos apresentados, pode-se afirmar que a série diferenciada não apresenta um padrão claro de auto-correlações simples e sazonais que permita inferir diretamente a modelagem. Neste sentido, serão testados valores diferentes para p, P, q e Q e os diferentes modelos serão comparados por meio do critério AIC.

Para os diferentes valores de (p, q, P, Q) teremos:

```
## p = 0 , q = 0 , P = 0 , Q = 0 , AICc = 1782.086
## p = 0 , q = 1 , P = 0 , Q = 0 , AICc = 1772.446
## p = 0 , q = 3 , P = 0 , Q = 0 , AICc = 1765.736
## p = 2 , q = 3 , P = 0 , Q = 0 , AICc = 1745.548
## p = 0 , q = 2 , P = 1 , Q = 0 , AICc = 1745.396
## p = 1 , q = 1 , P = 1 , Q = 0 , AICc = 1744.079
## p = 2 , q = 2 , P = 1 , Q = 0 , AICc = 1743.72
## p = 3 , q = 3 , P = 1 , Q = 0 , AICc = 1741.292
## p = 0 , q = 1 , P = 1 , Q = 1 , AICc = 1739.715
```

```
## p = 0 , q = 2 , P = 1 , Q = 1 , AICc = 1735.097
## p = 1 , q = 1 , P = 1 , Q = 1 , AICc = 1733.713
```

O modelo com menor AICc foi o $SARIMA(1,1,1) \times (1,0,1)_{12}$.

Os coeficientes do modelo proposto, portanto, serão obtidos do cálculo da função Arima com o modelo acima proposto. Os coeficientes do modelo terão a seguinte forma:

$$\phi_1 = 0,3152; \theta_1 = -0,9218; \varphi = 0,9606; \vartheta = -0,7359$$

Para o modelo ARIMA utilizando transformação Box-Cox, os valores para d e D utilizando as funções ndiffs() e nsdiffs() são, respectivamente, 1 e 0. De acordo com o teste KPSS, não se pode rejeitar a hipótese nula da série transformada ser estacionária (KPSS = 0.021624 e p-valor = 0.1). O valor do parâmetro λ da transformação de Box-Cox é 0.09559902.

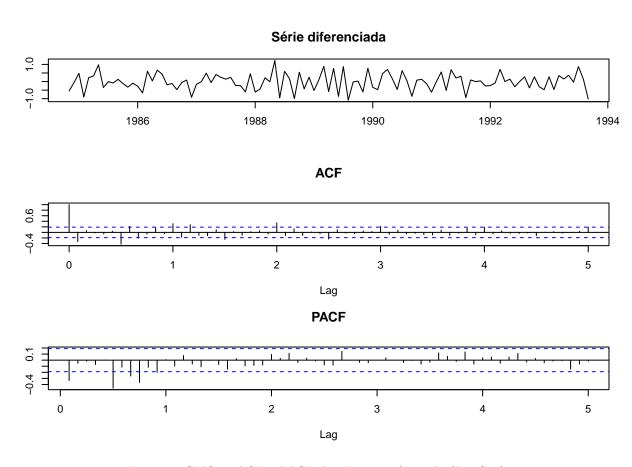


Figure 4: Gráficos ACF e PACF da série transformada (BoxCox)

A análise gráfica da funções de autocorrelação e autocorrelação da série transformada não permite a inferência a respeito de seus parâmetros de maneira clara. Procede-se a pesquisa de valores de p, q, P e Q de forma manual de acordo com o critério de AICc.

```
## p = 0 , q = 0 , P = 0 , Q = 0 , AICc = 153.6586 ## p = 0 , q = 1 , P = 0 , Q = 0 , AICc = 142.2782 ## p = 0 , q = 3 , P = 0 , Q = 0 , AICc = 136.6817 ## p = 1 , q = 3 , P = 0 , Q = 0 , AICc = 136.3155
```

```
## p = 2 , q = 3 , P = 0 , Q = 0 , AICc = 107.1571
## p = 0 , q = 1 , P = 1 , Q = 1 , AICc = 103.1689
## p = 0 , q = 2 , P = 1 , Q = 1 , AICc = 99.51568
## p = 1 , q = 1 , P = 1 , Q = 1 , AICc = 98.80396
## p = 3 , q = 3 , P = 1 , Q = 1 , AICc = 95.4485
```

Para a série transformada, temos que o menor nível de AICc foi encontrado com os parâmetros p=3, q=3, P=1 e Q=1, cujo modelo pode ser descrito por $SARIMA(3,1,3)\times (1,0,1)_{12}$, com coeficientes iguais a:

$$\phi_1=1,2866; \phi_2=-1,0479; \phi_3=0,2771; \theta_1=-2,0555; \theta_2=2,0480. \theta_3=-0,9371; \varphi=0,9995; \vartheta=-0,9649, \varphi=0,0480. \theta_3=-0,0480. \theta$$

Análise de Resíduos

Os resíduos do modelo ARIMA sem transformação apresentam o seguinte comportamento gráfico:

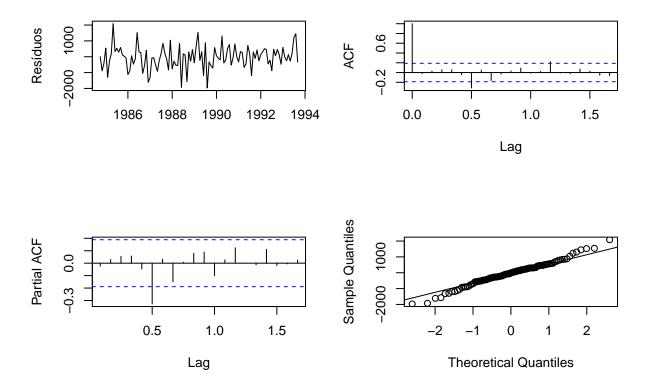


Figure 5: Resíduos ARIMA sem transformação

 ${\bf J\'{a}}\ os\ res\'{i}{\bf duos}\ do\ modelo\ ARIMA\ com\ transforma\~{\it c\~{a}}o\ Box-Cox\ apresentam\ o\ seguinte\ comportamento\ gr\'{a}fico:$

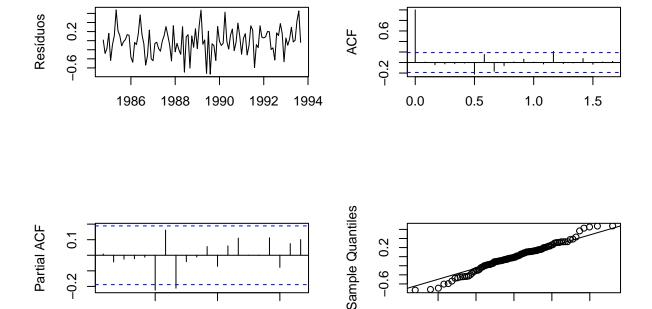


Figure 6: Resíduos ARIMA com transformação boxcox

0.5

1.0

1.5

9.0-

-2

0

1

2

Graficamente, observa-se que os resíduos de ambos os modelos parecem distribuir-se simetricamente ao retor da origem e não apresentam autocorrelações bem definidas. Precisa-se, entretanto, testá-los para estacionariedade, independência e distribuição normal. Essas hipóteses serão testadas conforme se segue, todas assumindo nível de significância $\alpha = 0.05$.

A estacionaridade será testada a partir do teste Kwiatkowski-Phillips-Schmidt-Shin (KPSS), com a hipótese nula de que a série é estacionária. O teste para o modelo $SARIMA(1,1,1) \times (1,0,1)_{12}$ e para o mesmo modelo, utilizando a transformação de Box-Cox:

| Modelo | KPSS | P-valor |
|--|------|------------|
| SARIMA sem Box-Cox SARIMA com Box-Cox | | 0.1 0.1 |

De acordo com o teste KPSS, não se pode rejeitar a hipótese de estacionariedade dos resíduos de ambos os modelos.

O teste de independência dos resíduos é realizado a partir do teste Ljung-Box, com a hipótese H_0 de que os resíduos são idenpendentemente distribuídos. O teste apresenta os seguintes valores para os dois modelos, com um lag igual a 15:

| Modelo | Chi-Quadrado | Graus de liberdade | P-valor |
|--------------------|--------------|--------------------|----------|
| SARIMA sem Box-Cox | 23.72163 | 15 | 0.069974 |

| Modelo | Chi-Quadrado | Graus de liberdade | P-valor |
|--------------------|--------------|--------------------|-----------|
| SARIMA com Box-Cox | 18.7538527 | 15 | 0.2251056 |

Os resultados acima mostram que a independência dos resíduos não pode ser rejeitada ao nível de significância de 5% em ambos os modelos.

A normalidade dos resíduos é testada com o teste Shapiro-Wilk de Normalidade, com H_0 de que os resíduos apresentam distribuição normal. O valor do teste estatístico para os dois modelos trabalhados é:

| Modelo | W | P-valor |
|--|----------------------|--------------------------|
| SARIMA sem Box-Cox SARIMA com Box-Cox | 0.986694 0.9846901 | $0.3620588 \\ 0.2528724$ |

Do resultado acima, não se pode rejeitar a hipótese de normalidade dos resíduos de ambos os modelos, com nível de significância de 5%.

Modelos ETS

O modelo ETS (Error, trend and seasonal) permite descrever os modelos de alisamento exponencial em função dos tipos de suas componentes: tendência, sazonalidade e erro. O modelo utiliza três caracteres como identificação de acordo com a terminologia adotada por Hyndman et al. (2002) e Hyndman et al. (2008). A primeira letra se refere ao componente do erro; a segunda, ao componente da tendência e a terceira, da sazonalidade. A série anteriormente descrita apresenta tendência e sazonalidade claras à decomposição realizada e, portanto, trabalharemos com componentes de modelagem que contenham essas características. Quando transformada, será utilizado o parâmetro $\lambda = 0.095599$.

Os modelos que apresentam as características observadas na decomposição e seus respectivos AICcs, considerando um modelo não transformado e um modelo com transformação de Box-Cox, estão representados na tabela abaixo:

| Parâmetros | AICc Modelo sem Box-Cox | AICc Modelo com Box-Cox |
|------------|-------------------------|-------------------------|
| AAA | 1950.568 | 290.3203 |
| AAA Dumped | 1953.429 | 295.7952 |
| MAA | 1947.757 | Combinação não possível |
| MAA Dumped | 1942.956 | Combinação não possível |
| MAM | 1925.053 | Combinação não possível |
| MAM Dumped | 1928.537 | Combinação não possível |
| MMM | 1923.268 | Combinação não possível |
| MMM Dumped | 1928.128 | Combinação não possível |

O modelo com menor AICc e, portanto, o modelo com melhor desempenho comparativo, para o modelo não transformado é o "MMM", em que apresenta componentes multiplicativos para previsões de erros, tendência e sazonalidade. Já para o modelo com transformação de Box-Cox, o modelo com menor AICc é o "AAA".

O modelo selecionado sem transformação apresenta a seguinte estrutura, com $\alpha = 0.111, \beta = 10^{-4}, \gamma = 10^{-4}$:

$$\mu_{t} = l_{t-1}b_{t-1}s_{t-m}$$

$$l_{t} = l_{t-1}b_{t-1} + \frac{\alpha \epsilon_{t}}{s_{t-m}}$$

$$b_{t} = b_{t-1} + \frac{\beta \epsilon_{t}}{s_{t-m}l_{t-1}}$$

$$s_{t} = s_{t-m} + \frac{\gamma \epsilon_{t}}{l_{t-1}b_{t-1}}$$

Enquanto o modelo selecionado para o conjunto de dados transformados por Box-Cox tem a seguinte estrutura, com $\alpha=0.1245, \beta=10^{-4}, \gamma=10^{-4}$:

$$\mu_t = l_{t-1} + \phi b_{t-1} + s_{t-m}$$

$$l_t = l_{t-1} + \phi b_{t-1} + \alpha \epsilon_t$$

$$b_t = \phi b_{t-1} + \beta \epsilon_t$$

$$s_t = s_{t-m} + \gamma \epsilon_t$$

 $\label{eq:adamodeloETS "MMM" e do modelo ETS "AAA" e transformação de Box-Cox são ilustrados abaixo.$

Decomposition by ETS(M,M,M) method

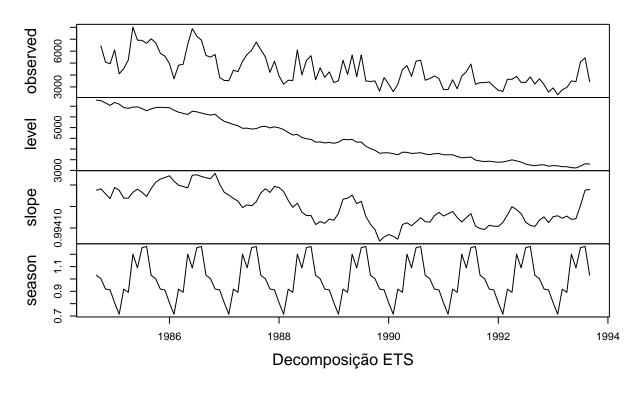


Figure 7: Decomposição ETS

Decomposition by ETS(A,A,A) method

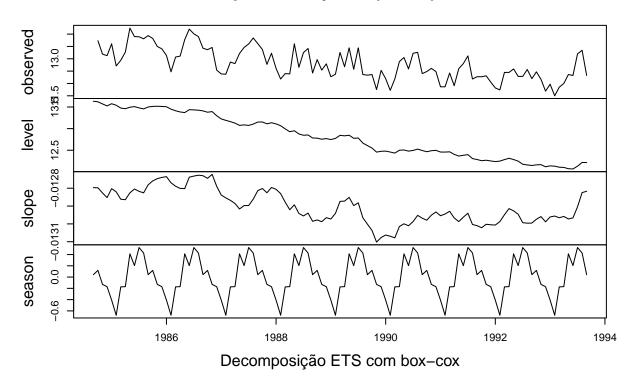


Figure 8: Decomposição ETS

Resíduos

Os resíduos do modelo ETS sem transformação selecionado são ilustrados na figura a seguir:

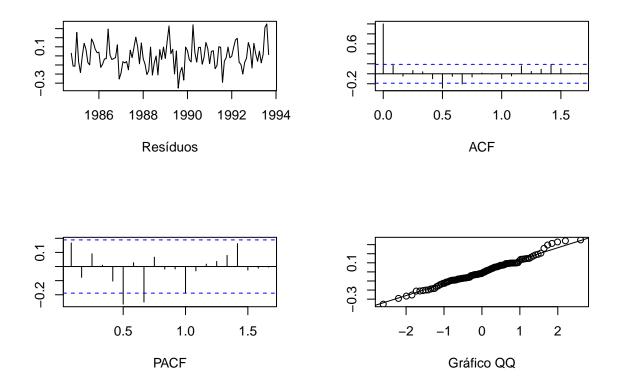


Figure 9: Análise de Resíduos do ETS

Enquanto os gráficos para o modelo ETS selecionado usando tranformação de Box-Cox são ilustrados abaixo:

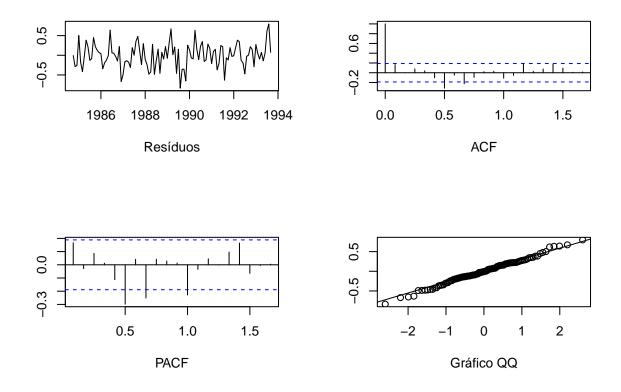


Figure 10: Análise de Resíduos do ETS do modelo com Box-Cox

Observa-se que os resíduos parecem comportar-se de maneira aleatória, com distribuição normal e sem autocorrelações importantes entre diferentes intervalos. Os testes formais encontram-se na tabela abaixo, a exemplo do anteriormente realizado:

| Teste | MMM sem dumped | p-valor | AAA com dumped Box-Cox | p-valor |
|--------------|----------------|---------|------------------------|---------|
| KPSS | 0.12301 | 0.1 | 0.12936 | 0.1 |
| Ljung-Box | 25.522 | 0.043 | 31.196 | 0.008 |
| Shapiro-Wilk | 0.98751 | 0.416 | 0.99329 | 0.8794 |

Os resultados acima apresentados sugerem que os resíduos do modelo são estacionários, apresentam distribuição normal, entretanto, é possível a rejeição da hipótese nula de independência em ambos os casos, como pode ocorrer em métodos ETS, que objetivam a previsão de dados e não sua modelagem.

Estudo de desempenho preditivo por janela deslizante

Considerante os dois modelos ARIMA e os dois modelos ETS anteriormente escolhidos, será realizado um estudo de desempenho preditivo por janela deslizante para a série M3 com ID 1686 com conjunto de treino consistindo nos últimos 14 períodos e considerando um horizonte preditivo de até 5 meses a frente. Para tal será utilizado a função tsCV, que calcula os erros de previsão obtidos aplicando a função de previsão a subconjuntos da série temporal, conforme ilustrado na figura abaixo. Os modelos utilizados para previsão são aqueles apresentados anteriormente: ARIMA, ARIMA com Box-Cox, ETS e ETS com box-cox.

| | 1 | 2 | 3 | | n-12 | n-13 | n-14 | | | | | | | n |
|---------|---|---|---|------|----------|------|------|---|---|---|---|---|---|---|
| Passo 1 | | | | | | | | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | | |
| Passo 2 | | | | | | | | | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | |
| Passo 3 | | | | | | | | | | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| | | | | | | | | | | | 1 | 2 | 3 | 4 |
| | | | | | | | | | | | | 1 | 2 | 3 |
| | | | | | | | | | | | | | 1 | 2 |
| | | | | | | | | | | | | | | 1 |

Figure 11: Janelas deslizantes

Para comparação dos resultados, foi calculado o erro absoluto médio (MAE) para horizonte de previsão.

Table 6: Erro absoluto médio

| | ARIMA | ARIMA Box-Cox | ETS | ETS Box-Cox |
|-----|-----------|---------------|-----------|-------------|
| h=1 | 618.7394 | 650.2503 | 607.9737 | 619.6107 |
| h=2 | 682.1576 | 655.0000 | 689.5125 | 680.8275 |
| h=3 | 721.7444 | 676.1780 | 694.9449 | 691.8927 |
| h=4 | 897.2101 | 852.5248 | 906.0159 | 881.6696 |
| h=5 | 1269.6113 | 1336.3204 | 1257.1669 | 1233.9927 |

Os resultados dos erros médios absolutos para horizontes entre 1 e 5 períodos mostra que os quatro modelos apresentam um resultado semelhante. Para o primeiro horizonte, os modelo ETS mostraram um erro médio menor, enquanto para os horizontes 2, 3 e 4, o modelo ARIMA com transformação de Box-Cox mostrou menor erro absoluto médio. Para o $5^{\rm o}$ horizonte, os modelos ETS e o modelo ARIMA sem transformação mostraram um erro absoluto médio menor que o modelo ARIMA com box-cox.

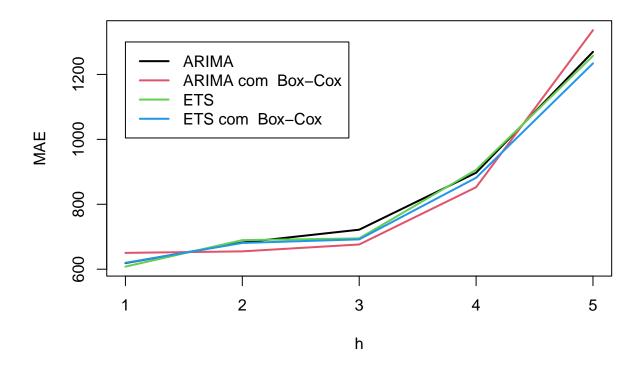


Figure 12: Erros absolutos médios a cada horizonte de previsão

Resultados

Gráfico com as previsões de cada modelo

Os gráficos dos modelos ARIMA e ETS anteriormente especificados foram traçados abaixo, no qual, em azul é possível observar previsões pontuais e, em cinza, os intervalos para as previsões em cada horizonte de tempo. Observa-se que todos os modelos levam a previsões com formas gráficas similares, entretanto, é possível notar um maior intervalo para as previsões no modelo $ARIMA(1,1,1) \times (1,0,1)_{12}$.

Comparando os 4 modelos estimados anteriormente com os seguintes modelos: Auto Arima, SES, Holt, Auto ETS, STLF, Bats, Tbats, temos os seguintes da métrica MAE, no conjunto de testes:

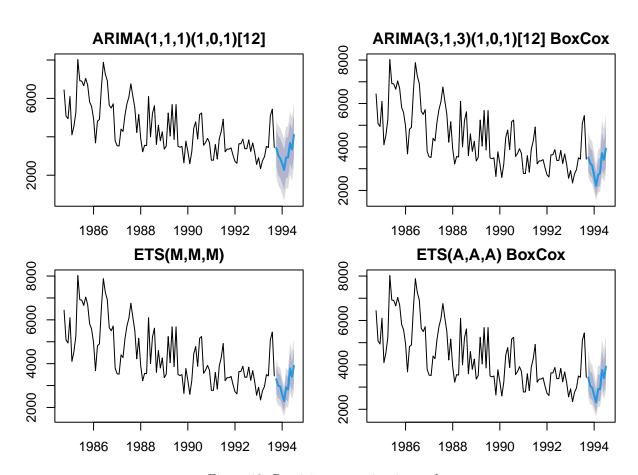


Figure 13: Previsões pontuais e intervalares

Table 7: Comparação do Erro absoluto médio com todos os modelos

| Modelos | MAE |
|-----------------------|---------|
| ARIMA | 444.852 |
| ARIMA com Box-Cox | 503.996 |
| ETS | 444.336 |
| ETS com Box-Cox | 449.663 |
| Auto ARIMA | 857.577 |
| SES | 718.517 |
| Holt | 717.372 |
| Auto ETS | 319.458 |
| STLF | 317.277 |
| Bats | 397.695 |
| Tbats | 418.812 |

O modelo ETS(M,M,M) foi o que obteve o menor MAE no conjunto de teste, apresentando um valor igual a 444.336.

Conclusão

Podemos conclui que, a série 1686 do M3, é uma séria que apresenta uma tendência negativa, na qual precisase de uma diferenciação simples na própria séria para torná-la estacionária. Na parte preditiva é possível notar uma semelhança próxima nos resultados dos 4 modelos estimados durante a execução do trabalho, mas ao fazer a média da previsão da série em 5 horizontes, é possível observar que a série ETS(M,M,M) foi a que obteve o menor MAE dentre os 10 modelos que foram comparados.