

第五章 数据的共享与保护

清华大学 郑 莉

教材: C++语言程序设计(第4版) 郑莉 清华大学出版社

答疑: 每周一17:30—19:00, 东主楼8区310

问题与解决

- 问题1:变量和对象可以定义在不同的位置:函数体内、类体内、函数原型参数表内、所有函数和类之外,使用的时候分别有什么不同、访问和共享有什么限制呢?
 - · 不同位置定义的变量和对象,其作用域、可见性、生存期都不同。如果要在不同的程序模块间共享数据,就需要了解变量和对象的作用域、可见性、生存期。
- 问题2:如何在同一个类的所有对象之间共享数据?比如需要记录一个类的对象总数。
 - 。 定义属于整个类而不是对象的数据成员——静态数据成员
 - 。 定义用于处理静态数据成员的函数——静态成员函数
- 问题3:类的私有成员在类外不能直接访问,这是为了保护数据的安全性和隐藏细节。但是需要频繁访问私有数据时,调用接口函数的开销比较大。
 - 。 对一些类外的函数、其他的类,给预授权,使之可以访问类的私有成员
 - 提高了效率,但是带来一些安全隐患,需要权衡、慎用

问题与解决

- 问题4:共享数据的安全性如何保证
 - · 通过const关键字,限制对共享数据的修改,使共享的数据在被共享时,是只读的。
- 在编译之前,需要进行预处理,例如包含头文件,选择在不同情况下编译程序的不同部分
 - 。 编译预处理
- 问题5: 当程序的规模略大些的时候,就不能将所有代码放在一个文件里了
 - 。多文件结构

目录

- 5.1 标识符的作用域与可见性
- 5.2 对象的生存期
- 5.3 类的静态成员
- 5.4 类的友元
- 5.5 共享数据的保护
- 5.6 多文件结构和编译预处理命令

小结

添识符的作周频与可见性

<5.1>

为什么要关注标识符的作用域与可见性呢?程序模需要协作共同完成整个系统的功能, 模块间需要共享数据,因此需要知道,针对不同的数据共享需求,应该将变量和对象定 义在什么位置

5.1 标识符的作用域与可见性

作用域

- 作用域是一个标识符在程序正文中有效的区域。
- 作用域分类
 - 。 函数原型作用域
 - 。 局部作用域(块作用域)
 - 。 类作用域
 - 命名空间作用域

函数原形作用域

• 函数原型中的参数,其作用域始于"(",结束于")"。

函数原形作用域举例

double area(double radius);

radius 的作用域仅在于 此,不能用于程序正文其 他地方。

局部作用域

- 函数的形参、在块中声明的标识符;
- 其作用域自声明处起, 限于块中。

局部作用域举例

```
void fun(int a) {
    int b = a;
    cin >> b;
    if (b > 0) {
        int c;
        ch作用域
        bh作用域
        }
```

类作用域

- 类的成员具有类作用域,其范围包括类体和非内联成员函数的 函数体。
- 如果在类作用域以外访问类的成员,要通过类名(访问静态成员),或者该类的对象名、对象引用、对象指针(访问非静态成员)。

命名空间作用域

- 命名空间可以解决类名、函数名等的命名冲突
- 命名空间的声明

```
namespace 命名空间名 {
    各种声明(函数声明、类声明、……)
}
```

命名空间作用域

• 例

```
namespace SomeNs {
    class SomeClass { ... };
}
引用类名:SomeNs::SomeClass obj1;

using语句有两种形式:
    using 命名空间名:标识符名;
    using namespace 命名空间名;
```

• 特殊的命名空间

□ 全局命名空间:默认的命名空间

□ 匿名命名空间:对每个源文件是唯一的

5.1 标识符的作用域与可见性

可见性

- 可见性是从对标识符的引用的角度来谈的概念
- 可见性表示从内层作用域向外层作用域"看"时能看见什么。
- 如果标识在某处可见,就可以在该处引用此标识符。



可见性

- 如果某个标识符在外层中声明,且在内层中没有同一标识符的声明,则该 标识符在内层可见。
- 对于两个嵌套的作用域,如果在内层作用域内声明了与外层作用域中同名 的标识符,则外层作用域的标识符在内层不可见。

日華情

例5-1

```
//5_1.cpp
#include <iostream>
using namespace std;

int i; //全局变量,文件作用域
int main() {
    i = 5; //为全局变量i赋值
    {
        int i; //局部变量,局部作用域
        i = 7;
        cout << "i = " << i << endl;//输出7
    }
    cout << "i = " << i << endl;//输出5
    return 0;
}
```

```
运行结果:
i = 7
i = 5
```


<5.2>

对象的生存期

对象从产生到结束的这段时间就是它的生存期。在对象生存期内,对象将保持它的值,直到被更新为止。

静态生存期

- 这种生存期与程序的运行期相同。
- 在文件作用域中声明的对象具有这种生存期。
- 在函数内部声明静态生存期对象,要冠以关键字static。

动态生存期

- 块作用域中声明的,没有用static修饰的对象是动态生存期的对象(习惯称局部生存期对象)。
- 开始于程序执行到声明点时,结束于命名该标识符的作用域结束处。

例5-2 变量的生存期与可见性

```
#include<iostream>
using namespace std;
int i = 1; // i 为全局变量 , 具有静态生存期。
void other() {
 static int a = 2;
 static int b;
  // a,b为静态局部变量,具有全局寿命,局部可见。
  //只第一次进入函数时被初始化。
 int c = 10; // C为局部变量, 具有动态生存期,
          //每次进入函数时都初始化。
 a += 2; i += 32; c += 5;
 cout<<"---OTHER---\n";
 cout<<" i: "<<i<<" a: "<<a<<" b: "<<b<<" c: "<<c<<endl;
 b = a;
```



5.2 对象的生存期 —— 5.2.2 动态生存期

```
int main() {
 static int a; //静态局部变量,有全局寿命,局部可见。
  int b = -10; // b, c为局部变量 , 具有动态生存期。
 int c = 0;
 cout << "---MAIN---\n";</pre>
 cout<<" i: "<<i<<" a: "<<a<<" b: "<<b<<" c: "<<c<<endl;</pre>
 c += 8; other();
 cout<<"---MAIN---\n";
 cout<<" i: "<<i<<" a: "<<a<<" b: "<<b<<" c: "<<c<endl;</pre>
 i += 10; other();
 return 0;
```





例5-2(续)

```
运行结果:
---MAIN---
i: 1 a: 0 b: -10 c: 0
---OTHER---
i: 33 a: 4 b: 0 c: 15
---MAIN---
i: 33 a: 0 b: -10 c: 8
---OTHER---
i: 75 a: 6 b: 4 c: 15
```



<5.3 (1) >

静态数据成员

- 静态数据成员
 - 。用关键字static声明
 - 。 为该类的所有对象共享,静态数据成员具有静态生存期。
 - 。一般在类外初始化,用(::)来指明所属的类。

() 5.3 尖

例5-4 具有静态数据成员的Point类

```
Point

- x : int

- y : int

- count : int = 0

+ Point(xx : int = 0, yy : int = 0)

+ getX() : int

+ getY() : int

+ Point(p : Point &)

+ showCount() : void
```

5.3 类的静态成员 —— 5.3.1 静态数据成员

例5-4 静态成员举例

```
//5_4.cpp
#include <iostream>
using namespace std;
class Point { //Point类定义
public: //外部接口
  Point(int x = 0, int y = 0): x(x), y(y) { //构造函数
      //在构造函数中对count累加,所有对象共同维护同一个count
      count++;
  Point(Point &p) { //复制构造函数
      x = p.x;
      y = p.y;
      count++;
  ~Point() { count--; }
  int getX() { return x; }
  int getY() { return y; }
```



5.3 类的静态成员 —— 5.3.1 静态数据成员

例5-4 续

```
void showCount() {
                            //输出静态数据成员
      cout << " Object count = " << count << endl;
private: //私有数据成员
  int x, y;
  static int count:
                //静态数据成员声明,用于记录点的个数
};
int Point::count = 0;//静态数据成员定义和初始化,使用类名限定
int main() { //主函数
  Point a(4, 5); //定义对象a, 其构造函数回使count增1
  cout << "Point A: " << a.getX() << ", " << a.getY();
  a.showCount();//输出对象个数
            //定义对象b,其构造函数回使count增1
  Point b(a);
  cout << "Point B: " << b.getX() << ", " << b.getY();
                //输出对象个数
  b.showCount();
  return 0;
```



5.3 类的静态成员 —— 5.3.1 静态数据成员



• 运行结果:

Point A: 4, 5 Object count=1

Point B: 4, 5 Object count=2



<5.3 (2) >

静态函数成员

• 静态函数成员

- 。类外代码可以使用类名和作用域操作符来调用静态成员函数。
- 静态成员函数主要用于处理该类的静态数据成员,可以直接调用静态成员函数。
- 如果访问非静态成员,要通过对象来访问。

例5-5具有静态数据、函数成员的 Point类

```
Point
- x : int
- y : int
<u>- count : int = 0</u>
+ Point(xx: int = 0, yy: int = 0)
+ getX(): int
+ getY(): int
+ Point(p : Point &)
<<static>>+ showCount(): void
```

例5-5静态成员举例

```
#include <iostream>
using namespace std;
class Point {
public:
  Point(int x = 0, int y = 0): x(x), y(y) { count++; }//构造函数
  Point(Point &p) { //复制构造函数
      x = p.x;
      y = p.y;
      count++;
  ~Point() { count--; }
  int getX() { return x; }
  int getY() { return y; }
  static void showCount() {
   cout << " Object count = " << count << endl;</pre>
```



例5-5静态成员举例

```
private:
 int x, y;
               //静态数据成员声明,用于记录点的个数
 static int count;
};
int Point::count = 0;//静态数据成员定义和初始化,使用类名限定
int main() {
 Point::showCount();//输出对象个数
 Point a(4, 5); //定义对象a , 其构造函数回使count增1
 cout << "Point A: " << a.getX() << ", " << a.getY();
 a.showCount(); //输出对象个数
 Point b(a); //定义对象b, 其构造函数回使count增1
 cout << "Point B: " << b.getX() << ", " << b.getY();
 Point::showCount();//输出对象个数
 return 0;
```





<5.4>

类的友元

- 友元是C++提供的一种破坏数据封装和数据隐藏的机制。
- 通过将一个模块声明为另一个模块的友元,一个模块能够引用到另一个模块中本是被隐藏的信息。
- 可以使用友元函数和友元类。
- 为了确保数据的完整性,及数据封装与隐藏的原则,建议尽量不使用或少使用友元。

友元函数

- 友元函数是在类声明中由关键字friend修饰说明的非成员函数,在它的函数体中能够通过对象名访问 private 和 protected成员
- 作用:增加灵活性,使程序员可以在封装和快速性方面做合理选择。
- 访问对象中的成员必须通过对象名。

[++语言程序设计例5-6 使用友元函数计算两点间的距离

```
#include <iostream>
#include <cmath>
class Point { //Point类声明
public: //外部接口
 Point(int x=0, int y=0) : x(x), y(y) { }
 int getX() { return x; }
 int getY() { return y; }
 friend float dist(Point &a, Point &b);
private: //私有数据成员
 int x, y;
```

生+语言程序设计例5-6 使用友元函数计算两点间的距离。

```
float dist(Point& a, Point& b) {
 double x = a.x - b.x;
 double y = a.y - b.y;
 return static_cast<float>(sqrt(x * x + y * y));
int main() {
 Point p1(1, 1), p2(4, 5);
 cout <<"The distance is: ";</pre>
 cout << dist(p1, p2) << endl;
 return 0;
                             运行结果:
                             The distance is: 5
```

友元类

- 若一个类为另一个类的友元,则此类的所有成员都能访问对方类的私有成员。
- 声明语法:将友元类名在另一个类中使用friend修饰说明。

```
class A {
  friend class B;
public:
  void display() {
    cout << x << endl;
  }
private:
  int x;
}</pre>
```

```
class B {
public:
  void set(int i);
  void display();
private:
  A a;
};
```

```
void B::set(int i) {
   a.x=i;
}
void B::display() {
   a.display();
}
```



类的友元关系是单向的

如果声明B类是A类的友元,B类的成员函数就可以访问A类的私有和保护数据,但A类的成员函数却不能访问B类的私有、保护数据。

兴事数据的保护

<5.5>

对于既需要共享、又需要防止改变的数据应该声明为**常类型**(用const进行修饰)。 对于不改变对象状态的成员函数应该声明为**常函数**。

常类型

· 常对象:必须进行初始化,不能被更新。 const 类名 对象名

。 常成员

用const进行修饰的类成员:常数据成员和常函数成员

。 常引用:被引用的对象不能被更新。

const 类型说明符 &引用名

- 常数组:数组元素不能被更新(详见第6章)。 类型说明符 const 数组名[大小]...

□ 常指针:指向常量的指针(详见第6章)。

常对象

```
• 用const修饰的对象
• 例:
class A
 public:
   A(int i,int j) \{x=i; y=j;\}
 private:
   int x,y;
};
A const a(3,4); //a是常对象,不能被更新
• 思考:哪些操作有试图改变常对象状态的危险?
```

6+ 5.5 共享数据的保护

常成员

- 用const修饰的对象成员
- 常成员函数
 - · 使用const关键字说明的函数。
 - · 常成员函数不更新对象的数据成员。
 - 。常成员函数说明格式: 类型说明符 函数名(参数表)const; 这里,const是函数类型的一个组成部分,因此在实现部分也要带const关键字。
 - 。 const关键字可以被用于参与对重载函数的区分
- 通过常对象只能调用它的常成员函数。
- 常数据成员
 - 使用const说明的数据成员。

例5-7 常成员函数举例

```
#include < iostream >
using namespace std;
class R {
public:
    R(int r1, int r2) : r1(r1), r2(r2) { }
    void print();
    void print() const;
private:
    int r1, r2;
};
```



例5-7 常成员函数举例

```
void R::print() {
 cout << r1 << ":" << r2 << endl;
void R::print() const {
 cout << r1 << ";" << r2 << endl;
int main() {
 R a(5,4);
 a.print(); //调用void print()
 const R b(20,52);
 b.print(); //调用void print() const
  return 0;
```

运行结果:

5:4

20;52



例5-8 常数据成员举例

```
#include <iostream>
using namespace std;
class A {
public:
 A(int i);
 void print();
private:
 const int a;
 static const int b; //静态常数据成员
};
```



例5-8 常数据成员举例

```
const int A::b=10;
A::A(int i) : a(i) { }
void A::print() {
 cout << a << ":" << b <<endl;
int main() {
//建立对象a和b,并以100和0作为初值,分别调用构造函数,
//通过构造函数的初始化列表给对象的常数据成员赋初值
A a1(100), a2(0);
 a1.print();
                                          运行结果:
 a2.print();
                                          100:10
 return 0;
                                          0:10
```



6+ 5.5 共享数据的保护

常引用

- 如果在声明引用时用const修饰,被声明的引用就是常引用。
- 常引用所引用的对象不能被更新。
- 如果用常引用做形参,便不会意外地发生对实参的更改。常引用的声明形式如下:
 - 。const 类型说明符 &引用名;

例5-9 常引用作形参

```
#include <iostream>
#include <cmath>
using namespace std;
class Point {//Point类定义
public: //外部接口
 Point(int x = 0, int y = 0)
  : x(x), y(y) { }
 int getX() { return x; }
 int getY() { return y; }
 friend float dist(const Point &p1,const Point &p2);
private: //私有数据成员
 int x, y;
```



例5-9 常引用作形参

```
float dist(const Point &p1, const Point &p2) {
    double x = p1.x - p2.x;
    double y = p1.y - p2.y;
    return static_cast<float>(sqrt(x*x+y*y));
}

int main() { //主函数
    const Point myp1(1, 1), myp2(4, 5);
    cout << "The distance is: ";
    cout << dist(myp1, myp2) << endl;
    return 0;
}
```



多文件结构和编译预处理命令

<5.6>

C++程序的一般组织结构

- 一个工程可以划分为多个源文件:
 - 。 类声明文件(.h文件)
 - · 类实现文件(.cpp文件)
 - □ 类的使用文件(main()所在的.cpp文件)
- 利用工程来组合各个文件。

例 5-10 多文件的工程

```
//文件1,类的定义,Point.h
class Point { //类的定义
public:
       //外部接口
 Point(int x = 0, int y = 0): x(x), y(y) {count++;}
 Point(const Point &p);
 ~Point() { count--; }
 int getX() const { return x; }
 int getY() const { return y; }
 static void showCount(); //静态函数成员
private: //私有数据成员
 int x, y;
 static int count; //静态数据成员
```



[++语言程序设计例 5-10具有静态数据、函数成员的 Point类》。

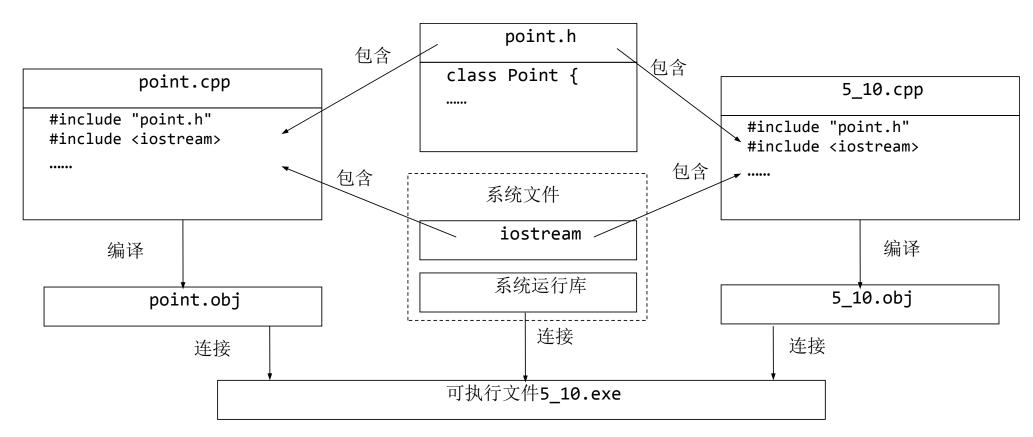
```
//文件2,类的实现,Point.cpp
#include "Point.h"
#include <iostream>
using namespace std;
int Point::count = 0; //使用类名初始化静态数据成员
Point::Point(const Point &p) : x(p.x), y(p.y) {
 count++;
void Point::showCount() {
 cout << " Object count = " << count << endl;</pre>
```



```
//文件3,主函数,5_10.cpp
#include "Point.h"
#include <iostream>
using namespace std;
int main() {
 Point a(4, 5); //定义对象a , 其构造函数使count增1
 cout <<"Point A: "<<a.getX()<<", "<<a.getY();</pre>
 Point::showCount(); //输出对象个数
 Point b(a); //定义对象b, 其构造函数回使count增1
 cout <<"Point B: "<<b.getX()<<", "<<b.getY();</pre>
 Point::showCount(); //输出对象个数
 return 0;
```









外部变量

- 如果一个变量除了在定义它的源文件中可以使用外,还能被其它文件使用,那么就称这个变量是外部变量。
- 文件作用域中定义的变量,默认情况下都是外部变量,但在其它文件中如果需要使用这一变量,需要用extern关键字加以声明。

外部函数

- 在所有类之外声明的函数(也就是非成员函数),都是具有文件作用域的。
- 这样的函数都可以在不同的编译单元中被调用,只要在调用之前进行引用性声明(即声明函数原型)即可。也可以在声明函数原型或定义函数时用extern修饰,其效果与不加修饰的默认状态是一样的。

将变量和函数限制在编译单元内

使用匿名的命名空间:在匿名命名空间中定义的变量和函数,都不会暴露给其它的编译单元。

```
namespace { //匿名的命名空间 int n; void f() { n++; } }
```

• 这里被 "namespace { }" 括起的区域都属于匿名的命名空间。

标准C++库

- 标准C++类库是一个极为灵活并可扩展的可重用软件模块的集合。标准C++ 类与组件在逻辑上分为6种类型:
 - 。 输入/输出类
 - 。 容器类与抽象数据类型
 - 。 存储管理类
 - 。 算法
 - 错误处理
 - 。 运行环境支持

编译预处理

- #include 包含指令
 - 。将一个源文件嵌入到当前源文件中该点处。
 - · #include<文件名>
 - ・按标准方式搜索,文件位于C++系统目录的include子目录下
 - · #include"文件名"
 - · 首先在当前目录中搜索,若没有,再按标准方式搜索。
- #define 宏定义指令
 - · 定义符号常量,很多情况下已被const定义语句取代。
 - 。 定义带参数宏,已被内联函数取代。
- #undef
 - 删除由#define定义的宏,使之不再起作用。

条件编译指令—#if 和 #endif

```
#if 常量表达式
//当 " 常量表达式" 非零时编译
程序正文
#endif
```

条件编译指令—#else

```
#if 常量表达式

//当 "常量表达式"非零时编译
程序正文1

#else

//当 "常量表达式"为零时编译
程序正文2

#endif
```

条件编译指令—#elif

```
#if 常量表达式1
程序正文1 //当 "常量表达式1"非零时编译
#elif 常量表达式2
程序正文2 //当 "常量表达式2"非零时编译
#else
程序正文3 //其他情况下编译
#endif
```

条件编译指令(续)

```
#ifdef 标识符
程序段1
#else
程序段2
#endif
```

- 如果"标识符"经#defined定义过,且未经undef删除,则编译程 序段1;
- 否则编译程序段2。

条件编译指令(续)

```
#ifndef 标识符
程序段1
#endif
```

- 如果"标识符"未被定义过,则编译程序段1;
- 否则编译程序段2。

小结

• 主要内容

作用域与可见性、对象的生存期、数据的共享与保护、友元、编译预处理命令、多文件结构和工程

• 达到的目标

- 理解并能够运用作用域与可见性、对象的生存期
- · 掌握函数之间、类之间、对象之间数据的共享与保护方法。
- 掌握编译预处理命令, 学会用多文件结构和工程