

Sei im Folgenden $A \in \mathbb{R}^{n,m}$

↳ n Zeilen, m Spalten

Kern einer Matrix

$$\text{Kern}(A) := \{x \in \mathbb{R}^m \mid A \cdot x = 0\} \subseteq \mathbb{R}^m$$

- Menge aller Vektoren, die auf 0 abgebildet werden
- ist ein Unterraum des \mathbb{R}^m
 - ↳ insb. ist natürlich immer $0 \in \text{Kern}(A)$

Bild einer Matrix

$$\text{Bild}(A) := \{Ax \mid x \in \mathbb{R}^m\} = \text{lin}(\{a_1, a_2, \dots, a_m\}) \subseteq \mathbb{R}^n$$

- ist ein Unterraum des \mathbb{R}^n
- wird auch als **Spaltenraum** bezeichnet

Rang einer Matrix

$$\text{rg}(A) := \dim(\text{Bild}(A))$$

- es ist $\text{rg}(A) = \text{rg}(A^T)$
 - ↳ max. Anzahl lin. unabh. Spalten
 - ↳ max. Anzahl lin. unabh. Zeilen
- $\text{rg}(A) \leq \min\{m, n\}$

$$\text{Dimensionssatz} \quad m = \underset{\substack{\uparrow \\ \text{Spaltenanzahl}}}{\dim(\text{Kern}(A))} + \underset{\text{rg}(A)}{\dim(\text{Bild}(A))}$$

- Insbesondere gilt also
- (1) $\text{rg}(A) = m - \dim(\text{Kern}(A))$
 - (2) $\dim(\text{Kern}(A)) = m - \text{rg}(A)$

Für $A \in \mathbb{R}^{n,n}$ gilt:

$$A \text{ ist invertierbar} \Leftrightarrow \text{Kern}(A) = \{0\} \Leftrightarrow \text{rg}(A) = n \Leftrightarrow \text{Bild}(A) = \mathbb{R}^n$$

Lineare Gleichungssysteme

Betrachte das lineare System

$$\begin{array}{ll} \text{I} & 2x - y = 1 \\ \text{II} & x + y = 5 \end{array}$$

Dieses System kann als Matrix-Vektor-Produkt geschrieben werden

$$\leadsto \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \end{bmatrix}$$

Allgemein suchen wir für

- eine Koeffizientenmatrix $A \in \mathbb{R}^{n,m}$
 - eine „rechte Seite“ $b \in \mathbb{R}^n$
- einen Vektor $x \in \mathbb{R}^m$ mit $Ax = b$.
- ↳ x ist dann eine Lösung des Systems

Was bedeutet es, dass x eine Lösung ist?

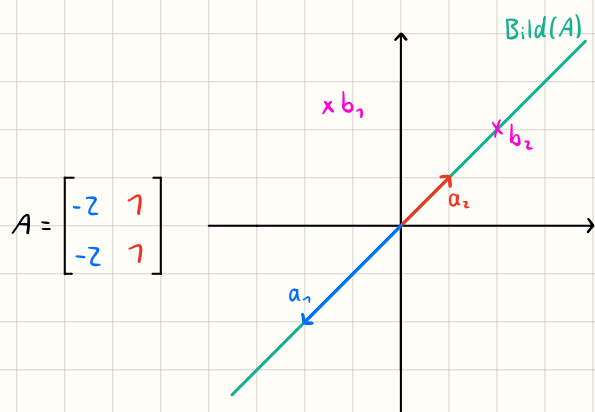
Sei $b \in \mathbb{R}^n$ und $x \in \mathbb{R}^m$ mit $Ax = b$.

$$\leadsto b = A \cdot x = \sum_{j=1}^m A_{ij} \cdot x_j$$

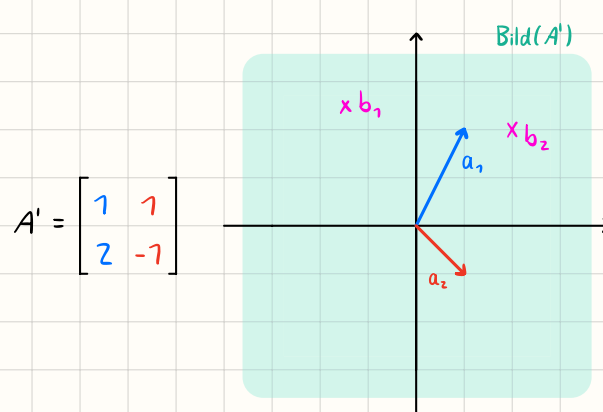
- b lässt sich als Linearkombination der Spalten von A schreiben
- eine Lösung x besteht aus den Koeffizienten (einer) der Linearkombinationen

! Zentrale Beobachtung: $Ax = b$ ist lösbar $\Leftrightarrow b \in \text{Bild}(A)$

Schauen wir uns das für zwei Beispiele an:



- Es ist $b_1 \notin \text{Bild}(A) \Rightarrow Ax = b_1$ unlösbar
- Es ist $b_2 \in \text{Bild}(A) \Rightarrow Ax = b_2$ lösbar



- Es ist $b_1, b_2 \in \text{Bild}(A) \Rightarrow Ax = b_1$ lösbar
 $\Rightarrow Ax = b_2$ lösbar

Lösungsmenge eines Systems $Ax=b$

Sei $\tilde{x} \in \mathbb{R}^m$ eine Lösung, also $A\tilde{x}=b$. Dann sind alle Lösungen gegeben durch:

$$\mathcal{L}(A,b) = \{ \tilde{x} + y \mid y \in \text{Kern}(A) \}$$

Achtung: $\mathcal{L}(A,b)$ ist i.A. kein Unterraum, sondern ein affiner Unterraum

↳ affiner UR \mathcal{L} ist ein verschobener Unterraum, hier: $\mathcal{L}(A,b) = \tilde{x} + \text{Kern}(A)$

↳ genau dann ein UR, wenn $x=0$ eine Lösung ist ($\Leftrightarrow b=0$)

Warum sieht $\mathcal{L}(A,b)$ so aus?

Sei $\tilde{x} \in \mathbb{R}^m$ mit $A\tilde{x}=b$ und $y \in \text{Kern}(A)$.

Dann ist $A(\tilde{x}+y) = A\tilde{x} + Ay = A\tilde{x} = b$

Sei $\tilde{x} \in \mathbb{R}^m$ eine Lösung und $x \in \mathbb{R}^m$ eine weitere Lösung, also $x, \tilde{x} \in \mathcal{L}(A,b)$.

Dann ist $A(x - \tilde{x}) = b - b = 0$, also $\exists y: x - \tilde{x} = y \in \text{Kern}(A)$

$$\Leftrightarrow x = \tilde{x} + y$$

Was sagt uns das über die mögliche Anzahl von Lösungen?

Mögliche Anzahl von Lösungen für $Ax=b$:

(1) Es gibt kein $\tilde{x} \in \mathbb{R}^m$ mit $A\tilde{x}=b \Rightarrow 0$ Lösungen

(2) $\exists \tilde{x} \in \mathbb{R}^m$ mit $A\tilde{x}=b$ und $\text{Kern}(A) = \{0\} \Rightarrow \mathcal{L}(A,b) = \{\tilde{x}\}$ (genau 1 Lösung)

(3) $\exists \tilde{x} \in \mathbb{R}^m$ mit $A\tilde{x}=b$ und $\text{Kern}(A) \neq \{0\} \Rightarrow$ unendlich viele Lösungen, da $\text{Kern}(A)$ ein UR ist

Insgesamt gilt also:

Schritt 1: Gibt es eine Lösung?

$Ax=b$ ist lösbar $\Leftrightarrow b \in \text{Bild}(A)$

Schritt 2: Wenn es eine Lösung gibt: Ist die Lösung eindeutig?

Lösung ist eindeutig $\Leftrightarrow \text{Kern}(A) = \{0\}$

" $A: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ "

(1) $\text{rg}(A) = n = m$

Existenz

- die Spalten von A bilden eine Basis des Bildraums $\mathbb{R}^n (= \mathbb{R}^m)$
 $\hookrightarrow b \in \text{lin}(\{a_1, \dots, a_n\})$, da a_1, \dots, a_n EZS von \mathbb{R}^n

Eindeutigkeit

- wegen der lin. Unabh. von a_1, \dots, a_n ist die Darstellung von b eindeutig
 \hookrightarrow eindeutige Lösung
- insb. ist $\text{Kern}(A) = \{0\}$ und daher muss die Lösung (die existiert) eindeutig sein

(2) $\text{rg}(A) = m < n$

Existenz

- Es ist $\dim(\text{Bild}(A)) < \mathbb{R}^n$ und daher $\text{Bild}(A) \subsetneq \mathbb{R}^n$
 \hookrightarrow es gibt $b \in \mathbb{R}^n$ mit $b \notin \text{Bild}(A)$
 Für $b \in \mathbb{R}^n$ gilt also
 - 1) $b \in \text{Bild}(A) \Rightarrow$ Es existiert eine Lösung
 - 2) $b \notin \text{Bild}(A) \Rightarrow$ Es existiert keine Lösung

Eindeutigkeit

- wegen $\dim(\text{Kern}(A)) = 0$ ist $\text{Kern}(A) = \{0\}$
 \hookrightarrow Lösung ist eindeutig

(3) $\text{rg}(A) = n < m$

Existenz

- n lin. unabh. Vektoren (Spalten) im \mathbb{R}^n
 $\hookrightarrow \dim(\text{Bild}(A)) = n \Rightarrow \text{Bild}(A) = \mathbb{R}^n \Rightarrow b \in \text{Bild}(A)$ für alle $b \in \mathbb{R}^n$
- $Ax = b$ ist für alle b lösbar

Eindeutigkeit

- es ist $\dim(\text{Kern}(A)) > 0 \Rightarrow \text{Kern}(A) \neq \{0\}$
 \hookrightarrow Lösung ist nicht eindeutig

(4) $\text{rg}(A) < m, n$

Existenz

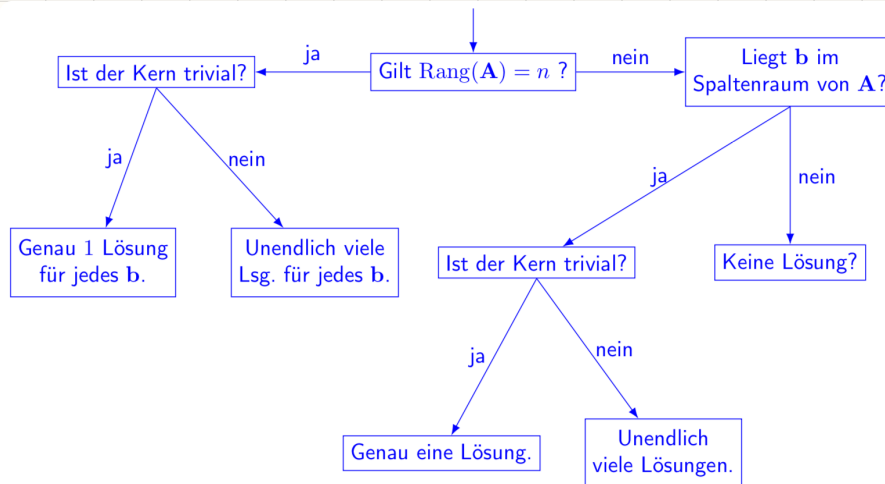
- Es ist $\dim(\text{Bild}(A)) < \mathbb{R}^n$ und daher $\text{Bild}(A) \subsetneq \mathbb{R}^n$
 \hookrightarrow es gibt $b \in \mathbb{R}^n$ mit $b \notin \text{Bild}(A)$
 Für $b \in \mathbb{R}^n$ gilt also
 - 1) $b \in \text{Bild}(A) \Rightarrow$ Es existiert eine Lösung
 - 2) $b \notin \text{Bild}(A) \Rightarrow$ Es existiert keine Lösung

Eindeutigkeit

- es ist $\dim(\text{Kern}(A)) > 0 \Rightarrow \text{Kern}(A) \neq \{0\}$
 \hookrightarrow Lösung ist nicht eindeutig

Zusammenfassung

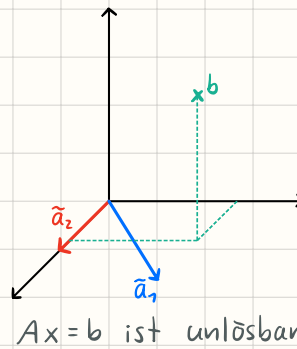
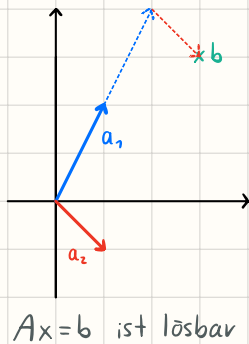
	Rang(A)		$\dim(\text{Kern}(A))$	# Lösungen
System mit regulärer Matrix	$\text{rg}(A)=m=n$	voller Rang	0	1
unterbestimmtes System	$\text{rg}(A)=n < m$	voller Zeilenrang	$m - \text{rg}(A) > 0$	∞
überbestimmtes System	$\text{rg}(A)=m < n$	voller Spaltenrang	0	0 oder 1
System mit Rangdefizit	$\text{rg}(A) < m, n$		$m - \text{rg}(A) > 0$	0 oder ∞



Zwei geometrische Perspektiven

Spaltenperspektive

- haben wir oben schon gesehen
- wir versuchen den Vektor b als Linearkomb. der Spalten von A zu schreiben



Faustregel: (1) je mehr lin. unabh. Zeilen, desto größer wird der abzudeckende Raum
(2) je mehr lin. unabh. Spalten, desto größer ist der abgedeckte Raum
↳ „größer“ in Bezug auf die Dimension

Zeilenperspektive

wird nochmal überarbeitet...

Algorithmen zur Lösung von $Ax = b$

$$\begin{bmatrix} a_{1,1} & & \\ & a_{2,2} & \\ & & a_{3,3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix}$$

• falls $a_{i,i} \neq 0 \quad 1 \leq i \leq 3$, dann gibt es genau eine Lösung
 $\hookrightarrow x_i = \frac{b_i}{a_{i,i}} \quad 1 \leq i \leq 3$

- falls es ein $j \in \{1, 2, 3\}$ gibt mit $a_{j,j} = 0$ und $b_j \neq 0$, dann gibt es keine Lösung
- falls es ein $j \in \{1, 2, 3\}$ mit $a_{j,j} = 0$ gibt und für alle $i \in \{1, 2, 3\}$ gilt: $a_{i,i} = 0 \Rightarrow b_i = 0$, dann gibt es unendlich viele Lösungen

$$\begin{bmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & a_{1,3} \\ & a_{2,2} & a_{2,3} \\ & & a_{3,3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix}$$

• falls $a_{i,i} \neq 0 \quad 1 \leq i \leq 3$, dann gibt es genau eine Lösung
 \hookrightarrow andere Fälle kann man sich analog zu oben überlegen

- Lösungen erhält man durch Rückwärtseinsetzen

$$x_3 = \frac{1}{a_{3,3}} \cdot b_3 \quad x_2 = \frac{1}{a_{2,2}} (b_2 - a_{2,3} \cdot x_3) \quad x_1 = \frac{1}{a_{1,1}} (b_1 - a_{1,2} \cdot x_2 - a_{1,3} \cdot x_3)$$

- Laufzeit: $O(n^2)$
- für eine untere Δ -Matrix benutzt man analog Vorwärtseinsetzen
 \hookrightarrow beginne mit $a_{1,1}$

Ziel des Gauß-Algorithmus

\hookrightarrow Transformiere Matrix A in obere Dreiecksmatrix

- Erlaubte Operationen
- (1) Zeilen vertauschen
 - (2) Zeile mit $\lambda \neq 0$ skalieren
 - (3) Vielfaches einer Zeile zu anderer Zeile addieren

(Spalten-)Pivoting

- bei Gauß kann es sein, dass Pivotelement = 0 ist
 \hookrightarrow dann muss man versuchen aktuelle Zeile mit Zeile weiter unten tauschen

Im Allgemeinen gilt:

- im k -ten Schritt betrachte Elemente $a_{i,k}$, $i \geq k$ und tausche die Zeile mit betragsmäßig größtem Element nach oben
 \hookrightarrow erhöht numerische Stabilität

$$\begin{array}{c} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ -2 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[\text{Pivoting}]{\substack{I \leftrightarrow III \\ \sim}} \begin{bmatrix} -2 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[\sim]{\substack{II - \frac{1}{2}I \\ III - \frac{1}{2}I}} \begin{bmatrix} -2 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & \frac{3}{2} & \frac{5}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & \frac{3}{2} & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \xrightarrow[\sim]{III - II} \begin{bmatrix} -2 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & \frac{3}{2} & \frac{5}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \end{array}$$

Bemerkung

Alle drei Operationen können als Matrixmultiplikation ausgedrückt werden! (Whaaat?!)

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 0 \end{bmatrix}$$

Zeilen vertauschen

$$\begin{bmatrix} & & 1 \\ & 1 & \\ 1 & & \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Zeile mit $\lambda \neq 0$ skalieren

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{2} & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Vielfaches von einer Zeile zu einer anderen addieren

$$\begin{bmatrix} 1 & -\frac{3}{2} & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

• diese Matrizen heißen Elementarmatrizen

↳ sind alle invertierbar (wie sehen die Inversen aus?)

Warum ändert sich die Lösungsmenge durch den Gauß- Algo. nicht?

Sei $A \in \mathbb{R}^{m,n}$, $b \in \mathbb{R}^m$ und $E \in \mathbb{R}^{m,m}$ invertierbar. Dann gilt für $x \in \mathbb{R}^n$:

$$Ax = b \iff (EA)x = Eb$$

" \Rightarrow " klar

" \Leftarrow " Ist $(EA)x = Eb$, dann ist auch $E^{-1}EAx = E^{-1}Eb \Rightarrow Ax = b$

Jeder Schritt im Algorithmus entspricht Mult. von links mit invertierbarer Matrix

↳ also verändert sich die Lösungsmenge nicht.