

# 文本复制检测报告单(全文对照)

№:ADBD2018R\_2018041216145320180420160308702960324199

检测时间:2018-04-20 16:03:08

检测文献: 基于高精度时空信息的网络坐标系统构建与性能优化方法研究

作者: 赵玉琦

检测范围: 中国学术期刊网络出版总库

中国博士学位论文全文数据库/中国优秀硕士学位论文全文数据库

中国重要会议论文全文数据库

中国重要报纸全文数据库

中国专利全文数据库

图书资源

优先出版文献库

学术论文联合比对库

互联网资源(包含贴吧等论坛资源)

英文数据库(涵盖期刊、博硕、会议的英文数据以及德国Springer、英国Taylor&Francis 期刊数据库等)

港澳台学术文献库

互联网文档资源

CNKI大成编客-原创作品库

个人比对库

时间范围: 1900-01-01至2018-04-20

## 检测结果

总文字复制比: **4.8%**

跨语言检测结果: **0%**

去除引用文献复制比: **2.1%**

去除本人已发表文献复制比: **4.8%**

单篇最大文字复制比: **1.2%**

重复字数: [1759]

总段落数: [7]

总字数: [36729]

疑似段落数: [4]

单篇最大重复字数: [439]

前部重合字数: [103]

疑似段落最大重合字数: [777]

后部重合字数: [1656]

疑似段落最小重合字数: [103]



指标: ☐ 疑似剽窃观点 ☒ 疑似剽窃文字表述 ☐ 疑似自我剽窃 ☐ 疑似整体剽窃 ☐ 过度引用

表格: 0

公式: 6

疑似文字的图片: 0

脚注与尾注: 0

0% (0) 中英文摘要等 (总3573字)

2.6% (103) 第一章绪论 (总3998字)

3.1% (329) 第二章项目关键技术分析 (总10607字)

23.9% (777) 第三章时间同步的原理和相关协议 (总3255字)

0% (0) 第四章系统原型设计与实现 (总3475字)

5.7% (550) 第五章时空网络坐标系性能分析与优化 (总9716字)

0% (0) 第六章文章总结 (总2105字)

(注释: 无问题部分 文字复制比部分 引用部分)

## 1. 中英文摘要等

总字数: 3573

相似文献列表 文字复制比: 0%(0) 疑似剽窃观点: (0)

## 2. 第一章绪论

总字数: 3998

相似文献列表 文字复制比: 2.6%(103) 疑似剽窃观点: (0)

1 国家卫星导航产业中长期发展规划

1.8% (70)

	- 《卫星应用》 - 2013-12-15	是否引证：否
2	国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《宁夏回族自治区人民政府公报》 - 2013-11-15	1.8% ( 70 ) 是否引证：否
3	国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《辽宁省人民政府公报》 - 2014-02-08	1.8% ( 70 ) 是否引证：否
4	国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《国家国防科技工业局文告》 - 2014-01-08	1.8% ( 70 ) 是否引证：否
5	国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《网络 ( <a href="http://gfkgh.ah.gov">http://gfkgh.ah.gov</a> ) 》 - 2013-10-09	1.8% ( 70 ) 是否引证：否
6	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《网络 ( <a href="http://www.sastind.g">http://www.sastind.g</a> ) 》 - 2014-11-27	1.8% ( 70 ) 是否引证：否
7	国家卫星导航产业中长期发展规划_图文 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://wenku.baidu.c">http://wenku.baidu.c</a> ) 》 - 2016	1.8% ( 70 ) 是否引证：否
8	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《网络 ( <a href="http://www.jxgfgb.go">http://www.jxgfgb.go</a> ) 》 - 2014-05-15	1.7% ( 69 ) 是否引证：否
9	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《网络 ( <a href="http://www.jxgfgb.go">http://www.jxgfgb.go</a> ) 》 - 2014-09-26	1.7% ( 69 ) 是否引证：否
10	国办关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《网络 ( <a href="http://www.jxgfgb.go">http://www.jxgfgb.go</a> ) 》 - 2013-10-10	1.7% ( 69 ) 是否引证：否
11	国办关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划通知 理财_我爱放牛 - 《网络 ( <a href="http://www.jfdaily.c">http://www.jfdaily.c</a> ) 》 - 2013	1.7% ( 69 ) 是否引证：否
12	国办关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知_一生不变 - 《网络 ( <a href="http://blog.sina.com">http://blog.sina.com</a> ) 》 - 2013	1.7% ( 69 ) 是否引证：否
13	[转载]国家卫星导航产业中长期发展规划_八月咱 - 《网络 ( <a href="http://blog.sina.com">http://blog.sina.com</a> ) 》 - 2017	1.7% ( 69 ) 是否引证：否
14	阿里具体合作对象或是北方信息 本报记者 王荣 - 《中国证券报》 - 2014-07-09	0.9% ( 34 ) 是否引证：否
15	北斗“七星”开启航天应用产业新篇章 - 《军民两用技术与产品》 - 2011-01-21	0.8% ( 31 ) 是否引证：否

	原文内容	相似内容来源
1	<p>此处有 32 字相似</p> <p>足实际需求，如何利用更加丰富的时空信息来优化网络路由效率成为一个重要研究方向。</p> <p>1.2.4 北斗精准时空体系的建立</p> <p><b>北斗卫星导航系统 ( BDS ) 是我国自主建设的全球卫星定位导航系统，</b></p> <p>我们国家拥有完全控制能力，与GPS、GLONASS、GALILEO并称世界卫星导航四大服务提供商。BDS的坐标框架采用中</p>	<p>北斗“七星”开启航天应用产业新篇章 - 《军民两用技术与产品》 - 2011-01-21 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.星导航系统是重要的空间信息基础设施。我国高度重视卫星导航系统的建设，一直在努力探索和发展拥有自主知识产权的卫星导航系统。<b>北斗卫星导航系统是我国独立发展、自主运行的全球卫星导航系统。</b>按照“三步走”的发展战略，北斗卫星导航系统将于2012年前具备覆盖亚太地区的定位、导航和授时，以及短报文通信服务能力;2</p>
2	<p>此处有 36 字相似</p> <p>S基准站，分属100个独立运行的系统，由于年代久远绝大部分不能接收并处理北斗信号。在《国家卫星导航中长期发展规划》提出：</p> <p><b>统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网，为各类用户导航增强服务提供支撑；</b></p> <p>基于该系统建设基于位置服务的互联互通、门类齐全的基础平台，为国家、社会和行业共享应用提供支撑服务。因此改造升级现有资源组</p>	<p>国办关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划通知 理财_我爱放牛 - 《网络 ( <a href="http://www.jfdaily.c">http://www.jfdaily.c</a> ) 》 - ( 是否引证：否 )</p> <p>1.力；同时，建成卫星导航信号监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统，保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设：<b>统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网，为各类用户导航增强服务提供支撑</b>，同时通过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门</p> <p>国办关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知_一生不变 - 《网络 ( <a href="http://blog.sina.com">http://blog.sina.com</a> ) 》 - ( 是否引证：否 )</p>

	<p>)</p> <p>1.力；同时，建成卫星导航信号监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统，保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设：<b>统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网，为各类用户导航增强服务提供支撑</b>，同时通过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门</p> <p>[转载]国家卫星导航产业中长期发展规划 八月咱 - 《网络 ( <a href="http://blog.sina.com">http://blog.sina.com</a> ) 》 - ( 是否引证：否 )</p> <p>1.力；同时，建成卫星导航信号监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统，保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设：<b>统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网，为各类用户导航增强服务提供支撑</b>，同时通过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门</p> <p>国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《网络 ( <a href="http://gfkqb.ah.gov">http://gfkqb.ah.gov</a> ) 》 - 2013-10-09 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.能力；同时，建成卫星导航信号监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统，保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设：<b>统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网，为各类用户导航增强服务提供支撑</b>，同时通过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类</p> <p>国办关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《网络 ( <a href="http://www.jxgfgb.go">http://www.jxgfgb.go</a> ) 》 - 2013-10-10 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统，保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设：<b>统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网，为各类用户导航增强服务提供支撑</b>，同时通过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多</p> <p>国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《宁夏回族自治区人民政府公报》 - 2013-11-15 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.能力;同时,建成卫星导航信号监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统,保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设:<b>统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网,为各类用户导航增强服务提供支撑</b>,同时通过数据共享,为信号监测与评估、科学研主要任务究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多模连续运行参考站网,</p> <p>国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《卫星应用》 - 2013-12-15 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.能力;同时,建成卫星导航信号监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统,保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设:<b>统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网,为各类用户导航增强服务提供支撑</b>,同时通</p>
--	---

	过数据共享,为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多模连续运行参考站网,形成门类
	国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《国家国防科技工业局文告》 - 2014-01-08 (是否引证:否)
	1.同时,建成卫星导航信号监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统,保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设:统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网,为各类用户导航增强服务提供支撑,同时通过数据共享,为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多模连续运行参考站网,形
	国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《辽宁省人民政府公报》 - 2014-02-08 (是否引证:否)
	1.能力;同时,建成卫星导航信号监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统,保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设:统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网,为各类用户导航增强服务提供支撑,同时通过数据共享,为信号监测与评估、科学研究等提供主要任务基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多模连续运行参考站网,
	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《网络 ( <a href="http://www.jxgfgb.go">http://www.jxgfgb.go</a> ) 》 - 2014-05-15 (是否引证:否)
	1.监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统,保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设:统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网,为各类用户导航增强服务提供支撑,同时通过数据共享,为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多
	阿里具体合作对象或是北方信息 本报记者 王荣 - 《中国证券报》 - 2014-07-09 (是否引证:否)
	1.面基础设施,促进数据共享,提高资源使用效率,创新服务模式,夯实产业发展基础,提升产业持续发展能力。\$\$ 规划指出,统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网,为各类用户导航增强服务提供支撑,同时通过数据共享,为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。同时,基于多模连续运行参考站网,形成门类齐全、互联互通的位置
	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《网络 ( <a href="http://www.jxgfgb.go">http://www.jxgfgb.go</a> ) 》 - 2014-09-26 (是否引证:否)
	1.监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统,保障系统安全可靠运行。多模连续运行参考站网建设:统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网,为各类用户导航增强服务提供支撑,同时通过数据共享,为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多
	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《网络 ( <a href="http://www.sastind.g">http://www.sastind.g</a> ) 》 - 2014-11-27 (是否引证:否)
	1.能力;同时,建成卫星导航信号监测和评估系统、导



		<p>航信号干扰检测与削弱系统，保障系统安全可靠运行。</p> <p>多模连续运行参考站网建设：统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网，为各类用户导航增强服务提供支撑，同时通过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类</p> <p>国家卫星导航产业中长期发展规划 图文 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://wenku.baidu.c">http://wenku.baidu.c</a> ) 》 - 2016/9/22 2:10:15 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.能力；同时，建成卫星导航信号监测和评估系统、导航信号干扰检测与削弱系统，保障系统安全可靠运行。</p> <p>多模连续运行参考站网建设：统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网，为各类用户导航增强服务提供支撑，同时通过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类</p>
3	<p>此处有 35 字相似</p> <p>长期发展规划》提出：统筹建设国家统一的多模连续运行参考站网，为各类用户导航增强服务提供支撑；基于该系统建设基于位置服务的</p> <p>互联互通、门类齐全的基础平台，为国家、社会和行业共享应用提供支撑服务。</p> <p>因此改造升级现有资源组建“全国一张网”不仅是用户的实际需求，更是国家的重大工程与战略需求，最终是要实现向全国用户提供从毫</p>	<p>国办关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划通知 理财我爱放牛 - 《网络 ( <a href="http://www.jfdaily.c">http://www.jfdaily.c</a> ) 》 - ( 是否引证：否 )</p> <p>1.数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、互联互通的位置服务基础平台，为地区、行业和大眾共享应用提供支撑服务。组合导航系统建设：融合多种技术，解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题，提升城市、峡谷和室内外无缝导航服务能</p> <p>国办关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 一生不变 - 《网络 ( <a href="http://blog.sina.com">http://blog.sina.com</a> ) 》 - ( 是否引证：否 )</p> <p>1.数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、互联互通的位置服务基础平台，为地区、行业和大眾共享应用提供支撑服务。组合导航系统建设：融合多种技术，解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题，提升城市、峡谷和室内外无缝导航服务能</p> <p>[转载]国家卫星导航产业中长期发展规划 八月咱 - 《网络 ( <a href="http://blog.sina.com">http://blog.sina.com</a> ) 》 - ( 是否引证：否 )</p> <p>1.数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、互联互通的位置服务基础平台，为地区、行业和大眾共享应用提供支撑服务。组合导航系统建设：融合多种技术，解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题，提升城市、峡谷和室内外无缝导航服务能</p> <p>国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《网络 ( <a href="http://gfkqb.ah.gov">http://gfkqb.ah.gov</a> ) 》 - 2013-10-09 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、互联互通的位置服务基础平台，为地区、行业和大眾共享应用提供支撑服务。组</p>

	合导航系统建设：
	国办关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《网络 ( <a href="http://www.jxgfgb.go">http://www.jxgfgb.go</a> ) 》 - 2013-10-10 ( 是否引证：否 )
	1、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台，为地区、行业和大众共享应用提供支撑服务。</b> 组合导航系统建设：融合多种技术，解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题，提升城市、峡谷
	国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《宁夏回族自治区人民政府公报》 - 2013-11-15 ( 是否引证：否 )
	1.享,为信号监测与评估、科学研主要任务究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多模连续运行参考站网,形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台,为地区、行业和大众共享应用提供支撑服务。</b> 组合导航系统建设:融合多种技术,解决重点区域和特定场所导航定位授时服务播盖等问题,提升城市、峡谷和室内外无缝导航服务能力
	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《卫星应用》 - 2013-12-15 ( 是否引证：否 )
	1.过数据共享,为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多模连续运行参考站网,形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台,为地区、行业和大众共享应用提供支撑服务。</b> 组合导航系统建设:融合多种技术,解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题,提升城市、峡谷和室内外无缝导航服务能力
	国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《国家国防科技工业局文告》 - 2014-01-08 ( 是否引证：否 )
	1.共享,为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多模连续运行参考站网,形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台,为地区、行业和大众共享应用提供支撑服务。</b> 组合导航系统建设:融合多种技术,解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题,提升城市、峡谷和室内外无缝导航服务能力
	国务院办公厅关于印发国家卫星导航产业中长期发展规划的通知 - 《辽宁省人民政府公报》 - 2014-02-08 ( 是否引证：否 )
	1.享,为信号监测与评估、科学研究等提供主要任务基础数据。位置数据综合服务系统建设:基于多模连续运行参考站网,形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台,为地区、行业和大众共享应用提供支撑服务。</b> 组合导航系统建设:融合多种技术,解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题,提升城市、峡谷和室内外无缝导航服务能力
	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《网络 ( <a href="http://www.jxgfgb.go">http://www.jxgfgb.go</a> ) 》 - 2014-05-15 ( 是否引证：否 )
	1、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统

	建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台</b> ，为地区、行业和大眾共享应用提供支撑服务。组合导航系统建设：融合多种技术，解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题，提升城市、峡谷
	阿里具体合作对象或是北方信息 本报记者 王荣 - 《中国证券报》 - 2014-07-09 (是否引证：否)
	1.服务提供支撑，同时通过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。同时，基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台</b> ，为地区、行业和大眾共享应用提供支撑服务。 \$\$ 综合规划和上述专家的说法，中国兵器工业集团主要负责卫星导航地面增强网的建设，北方信息和阿里拟成立的合资公司将
	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《网络 ( <a href="http://www.jxgfgb.go">http://www.jxgfgb.go</a> ) 》 - 2014-09-26 (是否引证：否)
	1、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台</b> ，为地区、行业和大眾共享应用提供支撑服务。组合导航系统建设：融合多种技术，解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题，提升城市、峡谷
	国家卫星导航产业中长期发展规划 - 《网络 ( <a href="http://www.sastind.g">http://www.sastind.g</a> ) 》 - 2014-11-27 (是否引证：否)
	1.过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台</b> ，为地区、行业和大眾共享应用提供支撑服务。组合导航系统建设：融合多种技术，解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题，提升城市、峡谷和室内外无缝导航服务能力
	国家卫星导航产业中长期发展规划_图文 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://wenku.baidu.c">http://wenku.baidu.c</a> ) 》 - 2016/9/22 2:10:15 (是否引证：否)
	1.过数据共享，为信号监测与评估、科学研究等提供基础数据。位置数据综合服务系统建设：基于多模连续运行参考站网，形成门类齐全、 <b>互联互通的位置服务基础平台</b> ，为地区、行业和大眾共享应用提供支撑服务。组合导航系统建设：融合多种技术，解决重点区域和特定场所导航定位授时服务覆盖等问题，提升城市、峡谷和室内外无缝导航服务能力

### 3. 第二章项目关键技术分析

总字数：10607

相似文献列表 文字复制比：3.1%(329) 疑似剽窃观点：(0)

1	201604051022111715_韩强 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-05	3.1% ( 325 ) 是否引证：否
2	4675_胡恂_信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-19	2.9% ( 306 ) 是否引证：否
3	4675_胡恂_信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-19	2.9% ( 306 ) 是否引证：否
4	4675_胡恂_信息与通信工程	2.9% ( 306 )

胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-19		是否引证：否
5	4675_胡恂_信息与通信工程	2.9% ( 306 )
胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-05-27		是否引证：否

原文内容		相似内容来源
1	<p>此处有 59 字相似</p> <p>一个单向设备即可获得央视通过的纳秒级定时精度。</p> <p>2.4 软件定义网络 ( SDN )</p> <p>2.4.1 SDN起源与发展历史</p> <p>软件定义网络 ( SDN ) 技术将网络应用、网络设备和网络服务紧密结合起来，设备间的交互。如消息传送、服务开通和安全预警等，</p> <p>实现了网元设备在逻辑上的集中控制，使得网络应用可以更加灵活的部署与运行。为了让运营商能够通过编程方式来控制网络，使网络管</p>	<p>201604051022111715 韩强 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-05 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.表[25]。SDN主要应用于计算机网络，是计算机网络发展的方向，但也为无线网络架构演进提供了新的思路。17.2.1 软件定义网络定义SDN将网络应用、网络服务及网络设备之间的交互 ( 如服务开通、消息传送和安全预警 ) 更加紧密地结合在一起，并在逻辑上实现网元设备的集中控制，可实现基础设施的灵活运作与部署。从实用性工程角度出发，SDN</p>
		<p>4675_胡恂_信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-19 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.4]。SDN 主要应用于计算机网络，是计算机网络发展的方向，但也为无线网络架构的演进提供了新的思路。2.2.1 软件定义网络定义SDN 将网络应用、网络服务及网络设备之间的交互 ( 如服务开通、消息传送和安全预警 ) 更加紧密的结合在一起，并在逻辑上实现网元设备的集中控制，可实现基础设施的灵活运作与部署。从实用性工程角度出发，SDN</p>
		<p>4675_胡恂_信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-19 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.4]。SDN 主要应用于计算机网络，是计算机网络发展的方向，但也为无线网络架构的演进提供了新的思路。2.2.1 软件定义网络定义SDN 将网络应用、网络服务及网络设备之间的交互 ( 如服务开通、消息传送和安全预警 ) 更加紧密的结合在一起，并在逻辑上实现网元设备的集中控制，可实现基础设施的灵活运作与部署。从实用性工程角度出发，SDN</p>
		<p>4675_胡恂_信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-19 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.4]。SDN 主要应用于计算机网络，是计算机网络发展的方向，但也为无线网络架构的演进提供了新的思路。2.2.1 软件定义网络定义SDN 将网络应用、网络服务及网络设备之间的交互 ( 如服务开通、消息传送和安全预警 ) 更加紧密的结合在一起，并在逻辑上实现网元设备的集中控制，可实现基础设施的灵活运作与部署。从实用性工程角度出发，SDN</p>
		<p>4675_胡恂_信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-05-27 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.4]。SDN 主要应用于计算机网络，是计算机网络发展的方向，但也为无线网络架构的演进提供了新的思路。2.2.1 软件定义网络定义SDN 将网络应用、网络服务及网络设备之间的交互 ( 如服务开通、消息传送和安全预警 ) 更加紧密的结合在一起，并在逻辑上实现网元设备的集中控制，可实现基础设施的灵活运作与部署。从实用性工程角度出发，SDN</p>
2	<p>此处有 270 字相似</p>	<p>201604051022111715 韩强 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-05 ( 是否引证：否 )</p>



<p>SDN网络的可编程性和灵活性，使得网络管理者可以更好地通过调度、管理并优化网络资源来实现高效可控的网络。</p> <p>2.4.3 OpenFlow</p> <p>OpenFlow协议集是一组API和协议，可以将传统网络的第二层和第三层协议进行整合和替代。OpenFlow协议集主要包括OpenFlow交换机规范 ( OpenFlow Switch Specification, OF-SWITCH )、OpenFlow管理与配置协议 ( OpenFlow Management and Configuration Protocol , OD-CONFIG )、OpenFlow光传输协议扩展 ( Optical Transport Protocol Extensions ) 以及其他的测试和服务协议。</p> <p>在SDN中，OpenFlow是一个非常重要的组成部分，SDN指的是网络设计的一种理念，围绕这个设计理念有很多不同的解决方</p>	<p>1. ( 路由功能等 ) 由控制器通过南向接口统一下发。在众多南向接口协议中，OpenFlow协议[33]占据主导地位。</p> <p>(1) OpenFlow协议集OpenFlow是一组协议和API，可以取代传统网络第二层和第三层协议的功能，OpenFlow协议集主要包括OpenFlow交换机规范 ( OpenFlow switch specification , OF-SWITCH )、OpenFlow管理与配置协议 ( OpenFlow Management and Configuration Protocol , OF-CONFIG )、OpenFlow光传输协议扩展 ( Optical Transport Protocol Extensions ) 以及其他测试和服务协议。OF-SWITCH的基本功能是建立控制会话，定义了修改流表项和收集统计数据的消息结构，以及OpenFlow交换机流表和端</p> <p>4675_胡恂_信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-19 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.等 ) 由控制器通过南向接口统一下发。在众多南向接口协议中，OpenFlow 协议占据主导地位[11]。(1) OpenFlow 协议集OpenFlow 是一组协议和 API，可以取代传统网络第二层和第三层协议的功能，OpenFlow 协议集主要包括 OpenFlow 交换机规范(OpenFlow switch specification,OF-SWITCH)、OpenFlow 管理与配置协议(OpenFlow Management and Configuration Protocol, OF-CONFIG)、 OpenFlow 光传输协议扩展 (Optical Transport Protocol Extensions)以及其它测试和服务协议。OF-SWITCH 的基本功能是建立控制会话，定义了修改流表项和收集统计数据的消息结构，以及 OpenFlow 交换机流</p> <p>4675_胡恂_信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-19 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.等 ) 由控制器通过南向接口统一下发。在众多南向接口协议中，OpenFlow 协议占据主导地位[11]。(1) OpenFlow 协议集OpenFlow 是一组协议和 API，可以取代传统网络第二层和第三层协议的功能，OpenFlow 协议集主要包括 OpenFlow 交换机规范(OpenFlow switch specification,OF-SWITCH)、OpenFlow 管理与配置协议(OpenFlow Management and Configuration Protocol, OF-CONFIG)、 OpenFlow 光传输协议扩展 (Optical Transport Protocol Extensions)以及其它测试和服务协议。OF-SWITCH 的基本功能是建立控制会话，定义了修改流表项和收集统计数据的消息结构，以及 OpenFlow 交换机流</p> <p>4675_胡恂_信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-04-19 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.等 ) 由控制器通过南向接口统一下发。在众多南向接口协议中，OpenFlow 协议占据主导地位[11]。(1) OpenFlow 协议集OpenFlow 是一组协议和 API，可以取代传统网络第二层和第三层协议的功能，OpenFlow 协议集主要包括 OpenFlow 交换机规范(OpenFlow switch specification,OF-SWITCH)、OpenFlow 管理与配置协议(OpenFlow Management and Configuration Protocol, OF-CONFIG)、 OpenFlow 光传输协议扩展</p>
---	--

	(Optical Transport Protocol Extensions)以及其它测试和服务协议。OF-SWITCH 的基本功能是建立控制会话，定义了修改流表项和收集统计数据的消息结构，以及 OpenFlow 交换机流
	4675 胡恂 信息与通信工程 胡恂 - 《学术论文联合比对库》 - 2016-05-27 (是否引证：否)
	1.等) 由控制器通过南向接口统一下发。在众多南向接口协议中，OpenFlow 协议占据主导地位[11]。(1) OpenFlow 协议集 OpenFlow 是一组协议和 API，可以取代传统网络第二层和第三层协议的功能，OpenFlow 协议集主要包括 OpenFlow 交换机规范(OpenFlow switch specification, OF-SWITCH)、OpenFlow 管理与配置协议(OpenFlow Management and Configuration Protocol, OF-CONFIG)、OpenFlow 光传输协议扩展(Optical Transport Protocol Extensions)以及其它测试和服务协议。OF-SWITCH 的基本功能是建立控制会话，定义了修改流表项和收集统计数据的消息结构，以及 OpenFlow 交换机流

## 指 标

疑似剽窃文字表述

### 1. OpenFlow

OpenFlow协议集是一组API和协议，可以将传统网络的第二层和第三层协议进行整合和替代。

## 4. 第三章时间同步的原理和相关协议

总字数：3255

相似文献列表 文字复制比：23.9%(777) 疑似剽窃观点：(0)

1	20099239112 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-12-20	13.5% ( 439 ) 是否引证：否
2	基于NTP协议的网络时间同步系统的研究与实现 陈敏(导师：魏丰) - 《华中科技大学硕士论文》 - 2005-05-01	12.6% ( 411 ) 是否引证：是
3	BH20099244101 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-12-22	11.0% ( 359 ) 是否引证：否
4	基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2015	10.7% ( 349 ) 是否引证：否
5	基于IEC 61850变电站自动化系统的时间同步设计与研究 易娜(导师：贺鹏) - 《三峡大学硕士论文》 - 2008-03-01	10.6% ( 344 ) 是否引证：否
6	基于精确时钟协议的网络运动控制系统的研究 林涛(导师：孙鹤旭) - 《河北工业大学博士论文》 - 2007-01-01	10.2% ( 332 ) 是否引证：是
7	基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 黄立(导师：彭玉青) - 《河北工业大学硕士论文》 - 2006-11-01	9.6% ( 311 ) 是否引证：是
8	嵌入式NTP网络时钟源的研究与开发 鲁美连(导师：魏丰) - 《华中科技大学硕士论文》 - 2007-06-01	9.4% ( 306 ) 是否引证：是
9	智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2016	8.4% ( 274 ) 是否引证：否
10	智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2017	8.4% ( 274 ) 是否引证：否
11	智能变电站同步对时网络优化方案研究 张延辉(导师：杨京燕;刘志强) - 《华北电力大学 ( 北京 ) 硕士论文》 - 2011-06-01	8.2% ( 268 ) 是否引证：是
12	嵌入式分布系统中网络设备的时间同步 苏伟;杨斌; - 《单片机与嵌入式系统应用》 - 2012-02-01	8.2% ( 267 ) 是否引证：是
13	数字化变电站中IEEE1588对时协议的实现 王玉洁(导师：宗伟) - 《华北电力大学 ( 北京 ) 硕士论文》 - 2010-02-01	7.9% ( 257 ) 是否引证：是
14	CAN总线分布式系统高精度时钟同步技术的研究	7.1% ( 230 )

	熊慧(导师：魏丰) - 《华中科技大学硕士论文》 - 2007-01-01	是否引证：否
15	智能变电站同步对时网络优化方案研究_图文 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://wenku.baidu.c">http://wenku.baidu.c</a> ) 》 - 2017	6.9% ( 224 ) 是否引证：否
16	基于NTP局域网时间同步系统研究与实现 谭丽(导师：刘继承) - 《大庆石油学院硕士论文》 - 2009-03-15	5.5% ( 179 ) 是否引证：否
17	GPS时钟同步技术在350万t/a柴油加氢及其配套装置中的应用 王蓉;吴建民; - 《化工自动化及仪表》 - 2015-01-10	5.0% ( 163 ) 是否引证：否
18	分布式测试系统时钟网络结构与同步算法研究 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-09-07	4.0% ( 130 ) 是否引证：否
19	基于IEEE1588高精度网络时钟同步系统的研究 吴歆馨(导师：魏丰) - 《华中科技大学硕士论文》 - 2007-06-01	3.8% ( 125 ) 是否引证：否
20	嵌入式网络化分布式测控仪器时钟同步技术的研究与应用 祝婧(导师：何鹏举) - 《江西理工大学硕士论文》 - 2009-12-01	3.8% ( 125 ) 是否引证：否
21	丁修己_无人机飞控代码故障诊断软件的设计与实现 丁修己 - 《学术论文联合比对库》 - 2015-06-02	3.2% ( 105 ) 是否引证：否
22	[毕业学位论文]基于IEEE1588高精度网络时钟同步系统的研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2016	2.6% ( 86 ) 是否引证：否
23	变电站对时技术策略研究 张清枝;杜川;曹帅; - 《电测与仪表》 - 2014-08-10	2.2% ( 71 ) 是否引证：否
24	201091303511607 高博 - 《学术论文联合比对库》 - 2013-05-04	1.3% ( 43 ) 是否引证：否

	原文内容	相似内容来源
1	<p>此处有 33 字相似</p> <p>为治理不匹配而无法完成。WCDMA的工作模式与另外两种不同，属于异步工作方式，对时间是否精准同步要求不高。</p> <p>3.1.4</p> <p>时间同步需求</p> <p>通过上表可以看出，不同的环境和业务对时间同步的精度</p> <p>和迫切性要求有着不同的需求，可以看出大部分行业和领域，在时间同步问题上都有较强的迫切性需求。业务对于时间同步网的需求也从</p>	<p>基于IEC 61850变电站自动化系统的时间同步设计与研究 易娜 - 《三峡大学硕士论文》 - 2008-03-01 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.时间同步问题是变电站自动化中需要解决的重要问题。凡是需要多个部分协调工作和区分事件发生先后顺序的应用都需要时间同步。但是，不同的应用对同步时钟的精度要求有所不同，如文献[20]和文献[21]详细分析了电力系统保护和控制领域对同步时钟精度的要求。</p>
2	<p>此处有 89 字相似</p> <p>和重要性16个或更多阶段15，其基本上不大于6个级别划分。准确性和重要的更高级别的代码低。时间分配0是具有高级代码级别的</p> <p>同步子网络。目前，全球卫星定位系统 ( GPS ) 被广泛使用，由GPS或UTC时间码广播。子网中的设备可以承担多种角色。例如，第二级装置是NTP协议第一客户端层，对于第三层中的服务器，</p> <p>NTP协议扩展了对等网络系统，用于在相同的层是通过层与层的膨胀这种分层网络结构为互联网提供及时的服务。。</p> <p>图 31 时</p>	<p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2015-8-14 9:01:34 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.的分配自级别编码小的层次向较大的层次进行,即由第0级向第15级分配渗透。第0级设备是时间同步网络的基准时间参考源,它位于同步子网络的顶端,目前普遍采用全球卫星定位系统,即由GPS播发的UTC时间代码。子网络中的设备可以扮演多重角色。例如一个第二层的设备,对于第一层来说是客户机,对于第三层可能是服务器,对于同层的设备则可以是对等机。这里对等机的含义是相互用NTP进行同步的计算设备。NTP协议就是通过这种网络层状结构一层一</p> <p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 黄立 - 《河北工业大学硕士论文》 - 2006-11-01 ( 是否引证：是 )</p> <p>1.即由第0级向第15级分配渗透。第0级设备是时间同步网络的基准时间参考源，它位于同步子网络的顶端，目前普遍采用全球卫星定位系统，即由GPS播发的UTC时</p>

	<p>间代码。子网络中的设备可以扮演多重角色。例如一个第二层的设备，对于第一层来说是客户机；对于第三层可能是服务器；对于同层的设备则可以是对等机。这里对等机的含义是相互用NTP进行同步的计算设备。NTP协议就是通过这</p>
	<p>20099239112 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-12-20 (是否引证：否)</p>
	<p>1.级向第15级分配渗透。时钟同步网络的第0级设备是基准时间参考源，它位于同步子网络的顶端，目前普遍采用全球卫星定位系统，即由GPS播发UTC时间代码。子网络中的设备可以扮演多重角色。例如一个第二层的设备，对于第一层来说是客户机；对于第三层可能是服务器；对于同层的设备则可以是对等机。这里对等机的含义是互用NTP进行同步的计算设备。图3-1时钟同步网络的层状结构</p>
	<p>基于NTP协议的网络时间同步系统的研究与实现 陈敏 - 《华中科技大学硕士学位论文》 - 2005-05-01 (是否引证：是)</p>
	<p>1.间参考源,它位于同步子网络的顶端,目前普遍采用全球卫星定位系统,即由 GPS 播发的 UTC 时间代码。子网络中的设备可以扮演多重角色。例如一个第二层的设备,对于第一层来说是客户机;对于第三层可能是服务器;对于同层的设备则可以是对等机。这里对等机的含义是相互用 NTP 进行同步的计算设</p>
	<p>基于精确时钟协议的网络运动控制系统的研究 林涛 - 《河北工业大学博士论文》 - 2007-01-01 (是否引证：是)</p>
	<p>1.基准时间参考源，它位于同步子网络的顶端，目前普遍采用全球卫星定位系统，即由 GPS 播发的 UTC 时间代码。子网络中的设备可以扮演多重角色。例如一个第二层的设备，对于第一层来说是客户机；对于第三层可能是服务器；对于同层的设备则可以是对等机。这里对等机的含义是相互用 NTP 进行同步的计算设备。NTP 协议就是</p>
	<p>嵌入式NTP网络时钟源的研究与开发 鲁美连 - 《华中科技大学硕士学位论文》 - 2007-06-01 (是否引证：是)</p>
	<p>1.步网络的基准时间参考源，它位于同步子网络的顶端，目前普遍采用全球卫星定位系统，即由 GPS 播发的 UTC 时间代码。子网络中的设备可以扮演多重角色。例如一个第二层的设备，对于第一层来说是客户机；对于第三层可能是服务器；对于同层的设备则可以是对等机。这里对等机的含义是相互用 NTP 进行同步的计算设备。</p>
	<p>基于IEC 61850变电站自动化系统的时间同步设计与研究 易娜 - 《三峡大学硕士论文》 - 2008-03-01 (是否引证：否)</p>
	<p>1.步网络的基准时间参考源，它位于同步子网络的顶端，目前普遍采用全球卫星定位系统，即由 GPS 播发的 UTC 时间代码。子网络中的设备可以扮演多重角色。例如一个第二层的设备，对于第一层来说是客户机；对于第三层可能是服务器；对于同层的设备则可以是对等机。这里对等机的含义是相互用 NTP 进行同步的计算设备。NTP 协议</p>



		<p>基于NTP局域网时间同步系统研究与实现 谭丽 - 《大庆石油学院硕士论文》 - 2009-03-15 (是否引证：否)</p> <p>1.主要采用 GPS)接收机的网络时间服务器作为网络的核心设备，处于第 0 级，是时间同步网络的基准时间参考源。子网络中的设备可以扮演多重角色。例如第二层的设备对于第一层来说可能是客户机，对于第三层来说可能是服务器，对于其他第二层的设备来说则可以是对等机，</p>
3	<p>此处有 33 字相似</p> <p>的膨胀这种分层网络结构为互联网提供及时的服务。。</p> <p>图 31 时间同步网络的层状结构</p> <p>3.2.1.4工作原理</p> <p>NTP</p> <p>算法首先基于服务器和客户端之间的往返分组来确定两个时钟之间的差异和</p> <p>分组传输中的延迟。表示客户端和时间服务器之间的时间偏差 ( offset ) ；表示定时过程中的网络路径延迟 ( delay ) [59]</p>	<p>基于NTP协议的网络时间同步系统的研究与实现 陈敏 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2005-05-01 (是否引证：是)</p> <p>1.2.2 NTP 协议的定时方法NTP 协议的精确定时主要是在主从工作方式下实现的。NTP 算法首先就要根据7服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下,客户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊</p> <p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 黄立 - 《河北工业大学硕士论文》 - 2006-11-01 (是否引证：是)</p> <p>1.2-3-2 NTP 协议的定时方法 NTP 协议的精确定时主要是在主从工作方式下实现的。NTP 算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊字母<math>\theta</math></p> <p>CAN总线分布式系统高精度时钟同步技术的研究 熊慧 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2007-01-01 (是否引证：否)</p> <p>1.硬件的准确度和设备以及进程延迟的严格控制[7]。 NTP 的基本原理如图 2.6 所示。NTP 算法首先根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。定义客户端和时间服务器之间的时间偏差 ( offset ) 用字母<math>\theta</math> 表示，定时过程中的网络</p> <p>基于精确时钟协议的网络运动控制系统的研究 林涛 - 《河北工业大学博士论文》 - 2007-01-01 (是否引证：是)</p> <p>1.2. NTP 协议的定时方法 NTP 协议的精确定时主要是在主从工作方式下实现的。NTP 算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差用希腊字母<math>\theta</math> 表示；定时过程</p> <p>嵌入式NTP网络时钟源的研究与开发 鲁美连 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2007-06-01 (是否引证：是)</p> <p>1.算报文的来回程时间来估计网络延迟。 NTP 协议的精确定时主要是在主从工作方式下实现的。NTP 算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差 ( offset ) 用希腊字母<math>\theta</math>表示；对</p> <p>基于IEC 61850变电站自动化系统的时间同步设计与研究 易娜 - 《三峡大学硕士论文》 - 2008-03-01 (是否引证：否)</p> <p>1.3NTP 协议的定时方法 NTP 协议的精确定时主要是在客户/服务器工作方式下实现的。 NTP 算法首先根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文</p>

	<p>在网络中传输的延迟[16]。图 2.1 中，T1 和 T4 是客户端时钟记录的发送 NTP 报文和接</p>
	<p>数字化变电站中IEEE1588定时协议的实现 王玉洁 - 《华北电力大学（北京）硕士论文》 - 2010-02-01 (是否引证：是)</p>
	<p>1.的，因此也就不具有可比性。实际上，我们可以通过计算报文的来回程时间来估计网络延迟。NTP<b>算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和</b>报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差华北电力少、学硕}—学位</p>
	<p>智能变电站同步定时网络优化方案研究 张延辉 - 《华北电力大学（北京）硕士论文》 - 2011-06-01 (是否引证：是)</p>
	<p>1.一致的，因此也就不具有可比性。实际上，我们可以通过计算报文的来回程时间来估计网络延迟。NTP<b>算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和</b>报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊字母<math>\theta</math>表示;对</p>
	<p>嵌入式分布系统中网络设备的时间同步 苏伟;杨斌;- 《单片机与嵌入式系统应用》 - 2012-02-01 (是否引证：是)</p>
	<p>1.以相同的方法实现所有子节点的时钟同步。1.2 NTP原理与实现本系统的NTP协议的定时工作是在主从工作方式下实现。NTP<b>算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和</b>报文在网络中传输的延迟。这里定义,客户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊字母<math>\theta</math>表示,定时过程中的网络路径</p>
	<p>20099239112 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-12-20 (是否引证：否)</p>
	<p>1.。实际上，我们可以通过计算报文的来回程时间来估计网络延迟。NTP协议的精确定时主要是在主从工作方式下实现的。NTP<b>算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和</b>报文在网络传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差 ( offset ) 用希腊字母<math>\theta</math>表示；定时过程中的网络</p>
	<p>GPS时钟同步技术在350万t/a柴油加氢及其配套装置中的应用 王蓉;吴建民;- 《化工自动化及仪表》 - 2015-01-10 (是否引证：否)</p>
	<p>1.,这样就可以实现整个系统内的时间同步。2 NTP协议的定时方法NTP协议的精确定时主要是在主-从工作方式下实现的。NTP<b>算法首先根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和</b>报文在网络中的传输延迟。服务器与客户端的定时过程如图1所示。图1服务器与客户端的定时过程图中,T1和T4是客户端时钟记录</p>
	<p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2015-8-14 9:01:34 (是否引证：否)</p>
	<p>1.ation network 2-3-2 NTP 协议的定时方法 NTP协议的精确定时主要是在主从工作方式下实现的。NTP<b>算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和</b>报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下,客</p>

		<p>户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊字母 <math>\theta</math> 表示, 对时过程中的网</p> <p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2016-11-1 19:29:31 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.息的。这是因为同步两端的时钟是不一致的, 因此也就不具有可比性。实际上, 我们可以通过计算报文的来回程时间来估计网络延迟。 , 算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下, 客户端和时间服务器之间的时间偏差, 用希腊字母秒表示, 对时过程中的网络路径延迟, 用</p> <p>智能变电站同步对时网络优化方案研究_图文 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://wenku.baidu.c">http://wenku.baidu.c</a> ) 》 - 2017-3-28 13:35:02 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.。这是因为同步两端的时钟是不一致的， 因此也就不具有可比性。实际上， 我们可以通过计算报文的来回程时间来估计网络延迟。 N T P 算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下， 客户端和时间服务器之间的时间偏差 ( o f f s e t ) 用希腊字母秒表示； 对时过程中的网</p> <p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2017-8-16 20:27:06 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.息的。这是因为同步两端的时钟是不一致的, 因此也就不具有可比性。实际上, 我们可以通过计算报文的来回程时间来估计网络延迟。 , 算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下, 客户端和时间服务器之间的时间偏差, 用希腊字母秒表示, 对时过程中的网络路径延迟, 用</p>
4	<p>此处有 131 字相似</p> <p>网络的层状结构</p> <p>3.2.1.4工作原理</p> <p>NTP算法首先基于服务器和客户端之间的往返分组来确定两个时钟之间的差异和分组</p> <p>传输中的延迟。表示客户端和时间服务器之间的时间偏差 ( offset ) ；表示对时过程中的网络路径延迟 ( delay ) [59][65][66][67]。</p> <p>图 32 服务器和客户端对时过程</p> <p>表示客户端时钟记录的发送NTP报文的时间和是客户端时钟接收 NTP 报文的时间</p> <p>[59][62][63][64][65][66]，客户端接受和发送时间是和。通过之前的知识，假设服务器时钟经过授时时钟</p>	<p>BH20099244101 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-12-22 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.从方式达到精确对时的。首先，要确定服务器与客户端的时钟差值和网络延迟，这两部分的确定，是以两端来往时间报文确定的。以<math>\theta</math>来表示服务器与客户端之间的时间偏差 ( offset ) ， 以表示网络路径延迟 ( delay ) 。图2-4 服务器和客户端授时过程上图中的客户端 ( client ) 发送NTP报文的记录时间是和接收NTP报文的时间为， 和是服务器端(server)的接收和发送NTP报文的时间记录我们可以假定服务器端的时间是作为基准时间， <math>\theta</math>用来表示服务器与</p> <p>CAN总线分布式系统高精度时钟同步技术的研究 熊慧 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2007-01-01 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.的基本原理如图 2.6 所示。NTP 算法首先根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。定义客户端和时间服务器之间的时间偏差 ( offset ) 用字母<math>\theta</math> 表示， 对时过程中的网络路径延迟 ( delay ) 用字母<math>\delta</math> 表示。 16 clientserv</p> <p>2.clientservT1 T4T2 T3 图 2.6 服务器和客户端对时</p>

	<p>过程图 2.6 中，T1和 T4是客户端时钟记录的发送 NTP 报文和接收 NTP 报文的时间，T2 和 T3 是服务器端时钟记录的接收和发送 NTP 报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的，服务器</p>
	<p>基于NTP协议的网络时间同步系统的研究与实现 陈敏 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2005-05-01 ( 是否引证：是 )</p>
	<p>1.服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下,客户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊字母<math>\theta</math>表示;对时过程中的网络路径延迟(delay)用希腊字母<math>\delta</math>表示。</p> <p>clientserver</p> <p>2.rverT1 T4T2 T3 图 2-2 服务器和客户端对时过程图 2-2 中,T1和 T4是客户端时钟记录的发送 NTP 报文和接收 NTP 报文的时间,T2 和 T3 是服务器端时钟记录的接收和发送 NTP 报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是</p>
	<p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 张延辉 - 《华北电力大学 ( 北京 ) 硕士论文》 - 2011-06-01 ( 是否引证：是 )</p>
	<p>1. NTP算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊字母<math>\theta</math>表示;对时过程中的网络路径延迟(delay)用希腊字母<math>\delta</math>表示。client TiServer图3—4服务器和客户端对</p> <p>2.径延迟(delay)用希腊字母<math>\delta</math>表示。client TiServer图3—4服务器和客户端对时过程图3—4中，T1和T4是客户端时钟记录的发送NTP报文和接收NTP报文的时间，T2和T3是服务器端时钟记录的接收和发送NTP报文的时间。这里可以设定服务器的时钟</p>
	<p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2016-11-1 19:29:31 ( 是否引证：否 )</p>
	<p>1.来估计网络延迟。算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下,客户端和时间服务器之间的时间偏差,用希腊字母<math>\theta</math>表示,对时过程中的网络路径延迟,用希腊字母<math>\delta</math>表示。图,服务器和客户端对时过程图,中,和,是客户端时钟记录的发送,报文和接收,报文的时间,和,是服务器端</p> <p>2.。这里先定义一下,客户端和时间服务器之间的时间偏差,用希腊字母<math>\theta</math>表示,对时过程中的网络路径延迟,用希腊字母<math>\delta</math>表示。图,服务器和客户端对时过程图,中,和,是客户端时钟记录的发送,报文和接收,报文的时间,和,是服务器端时钟记录的接收和发送,报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏</p>
	<p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2017-8-16 20:27:06 ( 是否引证：否 )</p>



	<p>1.来估计网络延迟。算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下,客户端和时间服务器之间的时间偏差,用希腊字母<math>\theta</math>表示,对时过程中的网络路径延迟,用希腊字母<math>\delta</math>表示。图,服务器和客户端对时过程图,中,和,是客户端时钟记录的发送,报文和接收,报文的时间,和,是服务器端</p> <p>2。这里先定义一下,客户端和时间服务器之间的时间偏差,用希腊字母<math>\theta</math>表示,对时过程中的网络路径延迟,用希腊字母<math>\delta</math>表示。图,服务器和客户端对时过程图,中,和,是客户端时钟记录的发送,报文和接收,报文的时间,和,是服务器端时钟记录的接收和发送,报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏</p>
	<p>基于精确时钟协议的网络运动控制系统的研究 林涛 - 《河北工业大学博士论文》 - 2007-01-01 (是否引证:是)</p> <p>1.法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下,客户端和时间服务器之间的时间偏差用希腊字母<math>\theta</math>表示;对时过程中的网络路径延迟(delay)用希腊字母<math>\delta</math>表示。图 3.2 中,T1和 T4是客户端时钟记录的发送 NTP 报文和接收 N</p> <p>2.<math>\theta</math>表示;对时过程中的网络路径延迟(delay)用希腊字母<math>\delta</math>表示。图 3.2 中,T1和 T4是客户端时钟记录的发送 NTP 报文和接收 NTP 报文的时间,T2和 T3是服务器端时钟记录的接收和发送 NTP 报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的,服</p>
	<p>GPS时钟同步技术在350万t/a柴油加氢及其配套装置中的应用 王蓉;吴建民; - 《化工自动化及仪表》 - 2015-01-10 (是否引证:否)</p> <p>1.P算法首先根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中的传输延迟。服务器与客户端的对时过程如图1所示。图1服务器与客户端的对时过程图中,T1和T4是客户端时钟记录的发送和接收 NTP报文的时间;T2和T3是服务器端时钟记录的接收和发送NTP报文的时间。假设服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏差是a,从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是b1,从服务器发送报文</p>
	<p>嵌入式分布系统中网络设备的时间同步 苏伟;杨斌; - 《单片机与嵌入式系统应用》 - 2012-02-01 (是否引证:是)</p> <p>1.P协议的对时工作是在主从工作方式下实现。NTP算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里定义,客户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊字母<math>\theta</math>表示,对时过程中的网络路径延迟(delay)用希腊字母<math>\delta</math>表示。假设子节点A要向服务器方B请求时间服务。A首图 1分式系统中NTP实现原理图先要生成一个标准的NT</p>
	<p>嵌入式NTP网络时钟源的研究与开发 鲁美连 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2007-06-01 (是否引证:是)</p>

	<p>1.先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差 ( offset ) 用希腊字母<math>\theta</math>表示；定时过程中的网络路径延迟 ( delay ) 用希腊字母<math>\delta</math>表示。 11clientserverT1</p>
	<p>20099239112 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-12-20 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.方式下实现的。NTP算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差 ( offset ) 用希腊字母<math>\theta</math>表示；定时过程中的网络路径延迟 ( delay ) 用希腊字母表示。图3-6 服务器和客户端授时过程图3-6中，和是客户端时钟记录的发送NTP报文和接</p>
	<p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 黄立 - 《河北工业大学硕士论文》 - 2006-11-01 ( 是否引证：是 )</p> <p>1.法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下，客户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊字母<math>\theta</math>表示；定时过程中的网络路径延迟(delay)用希腊字母<math>\delta</math>表示。图2.2中，T1和T4是客户端时钟记录的发送NTP报文和接收NTP报文的时</p>
	<p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2015-8-14 9:01:34 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.式下实现的。NTP算法首先就要根据服务器和客户端的往返报文来确定两地时钟的差值和报文在网络中传输的延迟。这里先定义一下,客户端和时间服务器之间的时间偏差(offset)用希腊字母<math>\theta</math>表示,定时过程中的网络路径延迟(delay)用希腊字母<math>\delta</math>表示。图2.2中,T1和T4是客户端时钟记录的发送NTP报文和接收NTP报文的时间,T2和T3是服务器</p>
	<p>数字化变电站中IEEE1588定时协议的实现 王玉洁 - 《华北电力大学 ( 北京 ) 硕士论文》 - 2010-02-01 ( 是否引证：是 )</p> <p>1.径延迟(delay)用希腊字母占表不。chentT，SerVer图3—5服务器和客户端定时过程 图3—5中，戈和几是客户端时钟记录的发送NTP报文和接收NTP报文的时间，兀和兀是服务器端时钟记录的接收和发送NTP报文的时间。这里可以设定服务器的时钟</p>
	<p>智能变电站同步定时网络优化方案研究 图文 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://wenku.baidu.c">http://wenku.baidu.c</a> ) 》 - 2017-3-28 13:35:02 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.o f f s e t ) 用希腊字母秒表示；定时过程中的网络路径延迟 ( d e l a y ) 用希腊字母占表示。 c l i e n t T 1 T 2 f 3图3 . 4 服务器和客户端定时过程图3 . 4 中，T I 和 T 4 是客户端时钟记录的发送 N T P 报文和接收 N T P 报文的时间，T 2 和 T 3 是服务器端时钟记录的接收和发送 N T P 报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的，服务器和客</p>
	<p>基于NTP局域网时间同步系统研究与实现 谭丽 - 《大庆石</p>

		<p>油学院硕士论文》- 2009-03-15 (是否引证：否)</p> <p>1.是 NTP 的实现却有赖于这些算法。时间信息的传输都使用 UDP 协议，每一个时间数据包内包含<b>客户端时钟记录的发送 NTP 报文和接收 NTP 报文的时间</b>，服务器端时钟记录的接收和发送 NTP 请求报文的时间。客户端在收到上述数据包后即可计算出时间的偏差量与传递数</p>
5	<p>此处有 193 字相似</p> <p>发送NTP报文的时间和是客户端时钟接收 NTP 报文的时间[59][62][63][64][65][66]，客户端接受和发送时间是和。通过之前的知识，假设服务器时钟经过授时后时钟是准确的，而客户端和服务器之间的时间偏差用表示，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是，从服务器到客户端的路径延迟是，路径延迟总和是。那么可以列出三个方程式：</p> <p>( 3.1 )</p> <p>( 3.2 )</p> <p>( 3.3 )</p> <p>为了计算方便，如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等：</p> <p>( 3.4 )</p> <p>以上方程变为：</p> <p>( 3.5 )</p> <p>( 3.6 )</p> <p>可解得服务器和客户端时钟的时间偏差：</p> <p>( 3.7 )</p> <p>客户端与服务器端总的网络路径延迟：</p> <p>( 3.8 )</p>	<p>20099239112 - 《学术论文联合比对库》- 2012-12-20 (是否引证：否)</p> <p>1.和客户端授时过程图3-6中，和是客户端时钟记录的发送NTP报文和接收NTP报文的时间，和是服务器端时钟记录的接收和发送NTP报文的时间。这里可以假设服务器的时钟是准确的，服务器和客户端时钟的时间偏差是<math>\theta</math>，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是<math>\delta_1</math>，从服务器到客户端的路径延迟是<math>\delta_2</math>，路径延迟总和是<math>\delta</math>，那么可以列出三个方程式：( 2.1 ) ( 2.2 ) ( 2.3 ) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即，以上三个方程变成：( 2.4 ) ( 2.5 ) 可以求出：服务器和客户端时钟的时间偏差 ( 2.6 ) 客户端与服务器端总的网络</p> <p>嵌入式NTP网络时钟源的研究与开发 鲁美连 - 《华中科技大学硕士论文》- 2007-06-01 (是否引证：是)</p> <p>1.发送 NTP 报文和接收 NTP 报文的时间，<math>T_2</math> 和 <math>T_3</math> 是服务器端时钟记录的接收和发送 NTP 报文的时间。这里可以假设服务器的时钟是准确的，服务器和客户端时钟的时间偏差是<math>\theta</math>，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是<math>\delta_1</math>，从服务器到客户端的路径延迟是<math>\delta_2</math>，路径延迟总和是<math>\delta</math>。那么可以列出三个方程式：<math>T_2 - T_1 = \theta + \delta_1</math> (2.1) <math>T_4 - T_3 = \delta_2 - \theta</math> (2.2)</p> <p>2. <math>T_4 - T_3 = \delta_2 - \theta</math> (2.2) <math>\delta_1 + \delta_2 = \delta</math> (2.3) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即<math>\delta_1 = \delta_2 = \delta/2</math>，以上三个方程式变成[15] [17]：<math>T_2 - T_1 = \theta</math></p> <p>基于精确时钟协议的网络运动控制系统的研究 林涛 - 《河北工业大学博士论文》- 2007-01-01 (是否引证：是)</p> <p>1.收 NTP 报文的时间，<math>T_2</math>和 <math>T_3</math>是服务器端时钟记录的接收和发送 NTP 报文的时间。这里可以设定<b>服务器的时钟是准确的</b>，服务器和客户端时钟的时间偏差是<math>\theta</math>，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是<math>\delta_1</math>，从服务器到客户端的路径延迟是<math>\delta_2</math>，路径延迟总和是<math>\delta</math>。那么可以列出三个方程式：<math>T_2 - T_1 = \theta + \delta_2</math>；</p> <p>2. ( 3.3 ) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即<math>\delta_1 = \delta_2 = \delta/2</math>；以上三个方程式变成：Client T1</p> <p>基于IEEE1588高精度网络时钟同步系统的研究 吴歆馨 - 《华中科技大学硕士论文》- 2007-06-01 (是否引证：否)</p> <p>1.T1 T4T2 T3 图 2-1 服务器和客户端对时过程 这里可以假设<b>服务器的时钟是准确的</b>，服务器和客户端时钟的时间偏移量是 0，从客户端发送报文到服务器端的路径</p>

		<p>延迟是 <math>D_1</math>，从服务器到客户端的路径延迟是 <math>D_2</math>，路径延迟总和是 <math>D</math>。那么可以列出三个方程式：<math>T_2 - T_1 = O + D_1</math> (2.1) <math>T_4 - T_3 = D_2 - O</math> (2.2)</p> <p>2. <math>T_4 - T_3 = D_2 - O</math> (2.2) <math>D_1 + D_2 = D</math> (2.3) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即 <math>D_1 = D_2 = D/2</math>，以上三个方程式变成：<math>T_2 - T_1 = O +</math></p> <p>嵌入式网络化分布式测控仪器时钟同步技术的研究与应用 祝婧 - 《江西理工大学硕士论文》 - 2009-12-01 (是否引证：否)</p> <p>1. <math>T_2 - T_1 = O + D_1</math> <math>T_4 - T_3 = D_2 - O</math> <math>D_1 + D_2 = D</math> 图 3.4 服务器和客户端对时过程 这里可以假设服务器的时钟是准确的，服务器和客户端时钟的时间偏移量是 <math>O</math>，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是 <math>D_1</math>，从服务器到客户端的路径延迟是 <math>D_2</math>，路径延迟总和是 <math>D</math>。那么可以列出三个方程式：<math>T_2 - T_1 = O + D_1</math> <math>T_4 - T_3 = D_2 - O</math> <math>D_1 + D_2 = D</math></p> <p>2. <math>T_2 - T_1 = O + D_1</math> <math>T_4 - T_3 = D_2 - O</math> <math>D_1 + D_2 = D</math> 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即 <math>D_1 = D_2 = D/2</math>，以上三个方程式变成：<math>T_2 - T_1 = O +</math></p> <p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 黄立 - 《河北工业大学硕士论文》 - 2006-11-01 (是否引证：是)</p> <p>1. 文和接收NTP报文的时间，<math>T_2</math>和<math>T_3</math>是服务器端时钟记录的接收和发送 NTP 报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的，服务器和客户端时钟的时间偏差是 <math>\theta</math>，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是 <math>\delta_1</math>，从服务器到客户端的路径延迟是 <math>\delta_2</math>，路径延迟总和是 <math>\delta</math>。那么可以列出三个方程式：<math>T_2 - T_1 = \theta + \delta_2</math>；</p> <p>2. (2-3) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即 <math>\delta_1 = \delta_2 = \delta/2</math>；以上三个方程式变成[6][7]：<math>T_2 - T_1</math></p> <p>CAN总线分布式系统高精度时钟同步技术的研究 熊慧 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2007-01-01 (是否引证：否)</p> <p>1. 和接收 NTP 报文的时间，<math>T_2</math> 和 <math>T_3</math> 是服务器端时钟记录的接收和发送 NTP 报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的，服务器和客户端时钟的时间偏差是 <math>\theta</math>，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是 <math>\delta_1</math>，从服务器到客户端的路径延迟是 <math>\delta_2</math>，路径延迟总和是 <math>\delta</math>。那么可以列出三个方程式：<math>T_2 - T_1 = \theta + \delta_1</math> (2.1) <math>T_4 - T_3 = \delta_2 - \theta</math></p> <p>2. <math>T_4 - T_3 = \delta_2 - \theta</math> (2.2) <math>\delta_1 + \delta_2 = \delta</math> (2.3) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即 <math>\delta_1 = \delta_2 = \delta/2</math>，以上三个方程式变成：<math>T_2 - T_1 = \theta +</math></p> <p>基于IEC 61850变电站自动化系统的时间同步设计与研究 易娜 - 《三峡大学硕士论文》 - 2008-03-01 (是否引证：否)</p> <p>1. 收 NTP 报文的时间，<math>T_2</math> 和 <math>T_3</math> 是服务器端时钟记录</p>
--	--	--



的接收和发送 NTP 报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的，服务器和客户端之间的时间偏差 ( offset ) 是0，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是δ1，从服务器到客户端的路径延迟是δ2，对时过程中的网络路径延迟 ( delay ) 总和是δ.那么可以列出三个方程式：  $T_2-T_1=\theta+\delta_1$

2.SERVER (A)θ 图 2.1 时间偏差测量模型 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即 $\delta_1=\delta_2=\delta/2$ ，以上三个方程式变成[17]：  
 $T_2-T_1=\theta+\delta/2$

数字化变电站中IEEE1588对时协议的实现 王玉洁 -《华北电力大学 ( 北京 ) 硕士论文》 - 2010-02-01 ( 是否引证：是 )

1.录的发送NTP报文和接收NTP报文的时间，兀和兀是服务器端时钟记录的接收和发送NTP报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的，服务器和客户端时钟的时间偏差是0，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是氏，从服务器到客户端的路径延迟是占2，路径延迟总和是占.那么可以列出三个方程式: 几一不=0+戈 (3-1)

2.3-2) 戈+占2=占.(3-3) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即氏=热=占/2，以上三个方程式变成: 兀一写=8+占

智能变电站同步对时网络优化方案研究 张延辉 -《华北电力大学 ( 北京 ) 硕士论文》 - 2011-06-01 ( 是否引证：是 )

1.P报文和接收NTP报文的时间，T:和T:是服务器端时钟记录的接收和发送NTP报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的，服务器和客户端时钟的时间偏差是0，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是咨，，从服务器到客户端的路径延迟是咨2，路径延迟总和是咨。那么可以列出三个方程式 兀一写=0+成(3-1) 兀一爪=乏一夕(3-2)

2.乏一夕(3-2) 成+氏=占(3-3) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即岛=伪=j/2，以上三个方程式变成: 兀一军=8+占/

智能变电站同步对时网络优化方案研究\_图文 -《互联网文档资源 ( <http://wenku.baidu.c> ) 》 - 2017-3-28 13:35:02 ( 是否引证：否 )

1.端时钟记录的发送N T P 报文和接收N T P 报文的时间， T 2 和 T 3 是服务器端时钟记录的接收和发送 N T P 报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的，服务器和客户端时钟的时间偏差是秒，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是 6 J，从服务器到客户端的路径延迟是玉，路径延迟总和是 5。那么可以列出三个方程式互一互 = 口 + 4 ( 3 . 1 ) 互一互 = 8 2 — 0 ( 3 — 2 ) 8 , + 8 2 2 万 ( 3 - 3 ) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到

2.是玉，路径延迟总和是 5。那么可以列出三个方程式

		<p> <math display="block">T_1 - T_2 = 0 + 4(3 - 1)T_1 - T_2</math> <math display="block">= 82 - 0(3 - 2)8, + 822 \text{ 万}(3 - 3)</math> <b>如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等</b>, 即 <math>T_1 = T_2</math>, 以上三个方程式变成: <math display="block">T_1 - T_2 = 0 + 8/2(3 - 4)T_1 - T_2</math> <math display="block">= 8/2 - 0(3 - 5)</math> 可以求出: 服务器和客户端时钟 </p>
		<p>BH20099244101 - 《学术论文联合比对库》- 2012-12-22 (是否引证: 否)</p> <p>1. 和是服务器端(server)的接收和发送NTP报文的时间记录我们可以假定服务器端的时间是作为基准时间, <math>\theta</math>用来表示服务器与<b>客户端之间的时间偏差</b>, 和分别表示<b>客户端到服务器端的报文路径延迟与返回的路径延迟</b>。表示来回的总路径延迟。以下三个方程表示: (2-1) (2-2) (2-3) 如果假设从客户端到服</p> <p>2. 报文路径延迟与返回的路径延迟。表示来回的总路径延迟。以下三个方程表示: (2-1) (2-2) (2-3) <b>如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等</b>, 即, 以上三个方程变成: (2-4) (2-5) 可以求出: 服务器和客户端时钟的时间偏差 (2-6) 客户端与服务器端总的网络</p>
		<p>基于NTP局域网时间同步系统研究与实现 谭丽 - 《大庆石油学院硕士论文》- 2009-03-15 (是否引证: 否)</p> <p>1. 的发送 NTP 报文和接收 NTP 报文的时钟读数, <math>T_2</math> 和 <math>T_3</math> 是服务器端记录的接收和发送 NTP 报文的<b>时钟读数</b>。<math>\theta</math> 是服务器和客户端之间时间偏移量的估计值, 从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是 <math>\delta_1</math>, 从服务器到客户端的路径延迟是 <math>\delta_2</math>, 路径延迟总和是 <math>\delta</math> 那么可以列出三个方程式: <math>T_2 - T_1 = \theta + \delta_1</math></p> <p>2. (1-3) <b>如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等</b>, 即 <math>\delta_1 = \delta_2 = \delta</math>, 以上三个方程式变成[20]: <math>T_2 - T_1 = \theta</math></p>
		<p>基于NTP协议的网络时间同步系统的研究与实现 陈敏 - 《华中科技大学硕士论文》- 2005-05-01 (是否引证: 是)</p> <p>1. 是服务器端时钟记录的接收和发送 NTP 报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的, 服务器和<b>客户端时钟的时间偏差是 <math>\theta</math></b>, 从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是 <math>\delta_1</math>, 从服务器到客户端的路径延迟是 <math>\delta_2</math>, 路径延迟总和是 <math>\delta</math>. 那么可以列出三个方程式: <math>T_2 - T_1 = \theta + \delta_1</math> (2-1) <math>T_4 - T_3 = \delta_2 - \theta</math> (2-2)</p> <p>2. <math>= \delta_2 - \theta</math> (2-2) <math>\delta_1 + \delta_2 = \delta</math> (2-3) <b>如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等</b>, 即 <math>\delta_1 = \delta_2 = \delta</math>, 以上三个方程式变成[3] [4]: <math>T_2 - T_1 = \theta +</math></p>
		<p>丁修己 无人机飞控代码故障诊断软件的设计与实现 丁修己 - 《学术论文联合比对库》- 2015-06-02 (是否引证: 否)</p> <p>1. 行同步。上述描述的过程如图2-4所示[30]。图2-4 服务器与客户端时间交换过程假设服务器的时钟精准, 服</p>

	<p>务器与客户端时钟的时间偏移量是O，从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是D1，从服务器到客户端的路径延迟是D2，路径延迟总和是D，那么可以得出以下三个方程式：如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，既D1=D2=D/2,以上三个公式可以推导出：</p> <p>2.发送报文到服务器端的路径延迟是D1，从服务器到客户端的路径延迟是D2，路径延迟总和是D，那么可以得出以下三个方程式：如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，既D1=D2=D/2,以上三个公式可以推导出：通过这两个公式可以求出服务器和客户端时钟的时间偏移结果为：计算出服</p>
	<p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2015-8-14 9:01:34 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.收NTP报文的时间,T2和T3是服务器端时钟记录的接收和发送NTP报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏差是<math>\theta</math>,从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是<math>\delta_1</math>,从服务器到客户端的路径延迟是<math>\delta_2</math>,路径延迟总和是<math>\delta</math>。那么可以列出三个方程式,T2 ,T1 = <math>\theta + 2\delta</math>,2-1,河北工业大学硕士学位论文文 9 图2.2服务器和客户端对时过程 Fig 2.2 T</p> <p>2.between server and client T4 ,T3 = <math>2\delta</math> ,2-2,<math>\delta_1 + \delta_2 = \delta</math> ,2-3,如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等,即<math>\delta_1=\delta_2=\delta/2</math>,以上三个方程式变成[6][7],T2 ,T1 = <math>\theta + \delta_1</math>,2-4,T4 ,T3 = <math>\delta_2</math> ,</p>
	<p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2016-11-1 19:29:31 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.发送,报文和接收,报文的时间,和,是服务器端时钟记录的接收和发送,报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏差是秒,从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是,从服务器到客户端的路径延迟是玉,路径延迟总和是,。那么可以列出三个方程式互一互,口,互一互,一,一,万,如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等,即,尸以,别,以上三个方程式</p> <p>2.端的路径延迟是,从服务器到客户端的路径延迟是玉,路径延迟总和是,。那么可以列出三个方程式互一互,口,互一互,一,一,万,如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等,即,尸以,别,以上三个方程式变成,互一互,互一互,一,可以求出,服务器和客户端时钟的时间偏差 华北电力大学硕士学位论文文口</p>
	<p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2017-8-16 20:27:06 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.发送,报文和接收,报文的时间,和,是服务器端时钟记录的接收和发送,报文的时间。这里可以设定服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏差是秒,从客户</p>

		<p>端发送报文到服务器端的路径延迟是,从服务器到客户端的路径延迟是玉,路径延迟总和是,。那么可以列出三个方程式互一互,口,互一互,一,一,万,如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等,即,尸以,别,以上三个方程式</p> <p>2.端的路径延迟是,从服务器到客户端的路径延迟是玉,路径延迟总和是,。那么可以列出三个方程式互一互,口,互一互,一,一,万,如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等,即,尸以,别,以上三个方程式变成,互一互,互一互,一,可以求出,服务器和客户端时钟的时间偏差 华北电力大学硕士学位论文口</p> <p>嵌入式分布系统中网络设备的时间同步 苏伟;杨斌;-《单片机与嵌入式系统应用》- 2012-02-01 (是否引证:是)</p> <p>1.了4个时间T1~T4,并通过他们算出A与B时间上的差值,用以参考并调整客户方时钟。这里设定服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏差是<math>\theta</math>,从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是<math>\delta_1</math>,从服务器到客户端的路径延迟是<math>\delta_2</math>,路径延迟总和是<math>\delta</math>。那么可以列出3个方程式:<math>T_2-T_1=\theta+\delta_1</math>; <math>T_4-T_3=\delta_2-\theta</math>; <math>\delta_1+\delta_2=\delta</math>;假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等,即<math>\delta_1=\delta_2=\delta/2</math>,以上3个方程式变为:<math>T_2-T_1=\theta+\delta/2</math>; <math>T_4-T_3=\delta/2-\theta</math>;可以求出,服务器和客户端时钟的</p> <p>2.的路径延迟是<math>\delta_2</math>,路径延迟总和是<math>\delta</math>。那么可以列出3个方程式:<math>T_2-T_1=\theta+\delta_1</math>; <math>T_4-T_3=\delta_2-\theta</math>; <math>\delta_1+\delta_2=\delta</math>;假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等,即<math>\delta_1=\delta_2=\delta/2</math>,以上3个方程式变为:<math>T_2-T_1=\theta+\delta/2</math>; <math>T_4-T_3=\delta/2-\theta</math>;可以求出,服务器和客户端时钟的</p> <p>GPS时钟同步技术在350万t/a柴油加氢及其配套装置中的应用 王蓉;吴建民;-《化工自动化及仪表》- 2015-01-10 (是否引证:否)</p> <p>1.发送和接收NTP报文的时间;<math>T_2</math>和<math>T_3</math>是服务器端时钟记录的接收和发送NTP报文的时间。假设服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏差是<math>a</math>,从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是<math>b_1</math>,从服务器发送报文到客户端的路径延迟是<math>b_2</math>,路径延迟总和是<math>b</math>,那么可以列出3个方程:<math>T_2-T_1=a+b_1(1)</math> <math>T_4-T_3=b_2-a(2)</math> <math>b_1+b_2=b(3)</math>假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端</p> <p>2.是<math>b_2</math>,路径延迟总和是<math>b</math>,那么可以列出3个方程:<math>T_2-T_1=a+b_1(1)</math> <math>T_4-T_3=b_2-a(2)</math> <math>b_1+b_2=b(3)</math>假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等,即<math>b_1=b_2=b/2</math>,以上3个方程变成:<math>T_2-T_1=a+b/2(4)</math> <math>T_4-T_3=b/2-a(5)</math>由式(4)、(5)可以求</p> <p>分布式测试系统时钟网络结构与同步算法研究 -《学术论文联合比对库》- 2012-09-07 (是否引证:否)</p> <p>1.时间偏移 (Offset)。服务器和客户端的对时过程如图2-1所示。图2-1 客户端与服务器的同步过程这里可以假设服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏移量,客户端发送报文到服务器端的路径延迟是,从服务器到客户端的路径延迟,是客户端的消息包发</p>
--	--	---



		<p>送到服务器的时间，为服务器接收到消息</p> <p>2.的同步过程这里可以假设服务器的时钟是准确的，服务器和客户端时钟的时间偏移量，客户端发送报文到服务器端的路径延迟是，从服务器到客户端的路径延迟，是客户端的消息包发送到服务器的时间，为服务器接收到消息包的时间，服务器接收到客户端的消息后往客户端发送消息并记录下发送的时间，客户</p> <p>3.到的时间。根据消息包在网络中的往返时间关系，可以得出下列等式：(2-1) (2-2)如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即：(2-3)结合式(2-1)与(2-2)，服务器和客户端之间时钟的时间偏移O可表示为：</p>
		<p>[毕业论文]基于IEEE1588高精度网络时钟同步系统的研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2016-11-19 11:08:16 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.T4T2T3 图2-1 服务器和客户端对时过程 这里可以假设服务器的时钟是准确的,服务器和客户端时钟的时间偏移量是O,从客户端发送报文到服务器端的路径延迟是D1,从服务器到客户端的路径延迟是D2,路径延迟总和是D。那么可以列出三个方程式,T2 - T1 = O,D1 (2.1) T4 - T3 =,D2- O (2.2) D1 + D2= D (2.3)</p> <p>2.T2 - T1 = O,D1 (2.1) T4 - T3 =,D2- O (2.2) D1 + D2= D (2.3) 如果假设从客户端到服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等,即D1 = D2 =2D,以上三个方程式变成,T2 - T1 = O +2D (2.4) T4 - T3 =2D- O</p>
		<p>变电站对时技术策略研究 张清枝;杜川;曹帅;-《电测与仪表》- 2014-08-10 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.程Fig.1 Time synchronization process of the server/client mode假设服务器的时钟准确,客户端和服务器时钟的时间偏差是θ,且从客户端发送报文到服务器端与从服务器到客户端的路径延迟是相同的,均为δ。那么可以列出方程:T2=T1+θ+δ(1)T4=T3-θ+δ(2)解之得客户端机的时间误差θ和网络路径</p>
6	<p>此处有 46 字相似</p> <p>服务器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等：</p> <p>( 3.4 )</p> <p>以上方程变为：</p> <p>( 3.5 )</p> <p>( 3.6 )</p> <p>可解得</p> <p>服务器和客户端时钟的时间偏差：</p>	<p>20099239112 -《学术论文联合比对库》- 2012-12-20 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即，以上三个方程变成：( 2.4 ) ( 2.5 ) 可以求出：服务器和客户端时钟的时间偏差 ( 2.6 ) 客户端与服务器端总的网络路径延迟 ( 2.7 ) 服务器和客户端之间的时间差异可以从图2-7看出。图 2-7时间偏差和网络延迟根据偏移量的定义</p> <p>BH20099244101 -《学术论文联合比对库》- 2012-12-22 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.器的路径延迟和从服务器到客户端的路径延迟相等，即，以上三个方程变成：( 2-4 ) ( 2-5 ) 可以求出：服务器和客户端时钟的时间偏差 ( 2-6 ) 客户端与服务器端总的网络路径延迟 ( 2-7 ) 服务器和客户端之间</p>

<p>( 3.7 )</p> <p>客户端与服务器端总的网络路径延迟 :</p> <p>( 3.8 )</p> <p>3.2.1.5工作模式</p> <p>NTP 协议的授时工作模式有三种 :</p> <p>( 1 ) 服务器/客户端模式 : 用户向一台或多台服务器</p>		<p>的时间差异可以从图2-5看出。图 2-5网络延迟与时间误差通过了解偏移量 ,</p>
<p>7</p>	<p>此处有 69 字相似</p> <p>户端与服务器端总的网络路径延迟 :</p> <p>( 3.8 )</p> <p>3.2.1.5工作模式</p> <p>NTP 协议的授时工作模式有三种 :</p> <p>( 1 )</p> <p>服务器/客户端模式 : 用户向一台或多台服务器发送服务请求。基于交换的信息 , 计算两个位置的时间偏移和网络延迟 , 并且选择和调整最准确的时间偏移。本地时钟。</p> <p>( 2 ) 组播/广播模式 : 适用于高速LAN。局域网中的一台或多台服务器在一段时间内向组播地址广播时间戳。客户端</p>	<p>基于IEC 61850变电站自动化系统的时间同步设计与研究 易娜 - 《三峡大学硕士论文》 - 2008-03-01 ( 是否引证 : 否 )</p> <p>1. 11 NTP 协议支持三种对时工作方式 : Client /Server mode ( 客户/服务器模式 ) : 用户向一个或几个服务器提出服务请求 , 根据所交换的信息 , 计算两地时间偏差和网络延迟 , 从中选择认为最准确的时间偏差 , 并调整本地的时钟。在 NTP 各个模式中的对时精度是最高的。 Multicast/Broadcast mod</p> <p>基于NTP协议的网络时间同步系统的研究与实现 陈敏 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2005-05-01 ( 是否引证 : 是 )</p> <p>1.NTP 协议支持三种对时工作方式:Server/Client mode(主从模式):用户向一个或几个服务器提出服务请求,根据所交换的信息,计算两地时间偏差和网络延迟,从中选择认为最准确的时间偏差,并调整本地的时钟。 Multicast/Broadcast mode(广播模式):此种模式适用</p> <p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 黄立 - 《河北工业大学硕士论文》 - 2006-11-01 ( 是否引证 : 是 )</p> <p>1.NTP 协议支持三种对时工作方式 : Server/Client mode ( 主从模式 ) : 用户向一个或几个服务器提出服务请求 , 根据所交换的信息 , 计算两地时间偏差和网络延迟 , 从中选择认为最准确的时间偏差 , 并调整本地的时钟。 Client T1</p> <p>基于精确时钟协议的网络运动控制系统的研究 林涛 - 《河北工业大学博士论文》 - 2007-01-01 ( 是否引证 : 是 )</p> <p>1.NTP 协议支持三种对时工作方式 : Server/Client mode ( 主从模式 ) : 用户向一个或几个服务器提出服务请求 , 根据所交换的信息 , 计算两地时间偏差和网络延迟 , 从中选择认为最准确的时间偏差 , 并调整本地的时钟。 Multicast/Broadcast mode ( 广播模式 ) : 此种模式适用于高速</p> <p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2015-8-14 9:01:34 ( 是否引证 : 否 )</p> <p>1.lay 2-3-3 NTP的工作模式 NTP 协议支持三种对时工作方式,Server/Client mode,主从模式,用户向一个或几个服务器提出服务请求,根据所交换的信息,计算两地时</p>

	<p>间偏差和网络延迟,从中选择认为最准确的时间偏差,并调整本地的时钟。 Client T1 T4 . <math>\delta/2</math> <math>\delta/2</math> Server T1+ <math>\theta</math> T2 T3 Client T</p>
	<p>数字化变电站中IEEE1588对时协议的实现 王玉洁 - 《华北电力大学 ( 北京 ) 硕士论文》 - 2010-02-01 ( 是否引证 : 是 )</p>
	<p>1.作模式 NTP协议支持三种对时工作方式: Server/Client mode(主从模式):用户向服务器提出服务请求,根据所交换的信息,计算两地时间偏差和网络延迟,从中选择认为最准确的时间偏差,并调整本华北}比力人学映}_学位论文地的时钟。在这种模式中,层次较低(层次越低,时钟精确度越高)</p>
	<p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 张延辉 - 《华北电力大学 ( 北京 ) 硕士论文》 - 2011-06-01 ( 是否引证 : 是 )</p>
	<p>1.de(广播模式)和symmetric mode(对称模式)。 server/client mode(主从模式):用户向服务器提出服务请求,根据所交换的信息,计算两地时间偏差和网络延迟,从中选择认为最准确的时间偏差,并调整本地的时钟。在这种模式中,层次较低(层次越低,时钟精确度越高)的主机和层次较高的主机之间是传统</p>
	<p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2016-11-1 19:29:31 ( 是否引证 : 否 )</p>
	<p>1.的时间同步,并使,成为互联网上公认的时间同步工具。 ,协议支持三种对时工作方式,主从模式,广播模式,和,对称模式,。 ,主从模式,用户向服务器提出服务请求,根据所交换的信息,计算两地时间偏差和网络延迟,从中选择认为最准确的时间偏差,并调整本地的时钟。在这种模式中,层次较低,层次越低,时钟精确度越高,的主机和层次较高的主机之间是传统的服务器和客户机的关</p>
	<p>智能变电站同步对时网络优化方案研究_图文 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://wenku.baidu.c">http://wenku.baidu.c</a> ) 》 - 2017-3-28 13:35:02 ( 是否引证 : 否 )</p>
	<p>1.Broadcast mode ( 广播模式 ) 和 Symmetric mode ( 对称模式 ) 。 Server / Client mode ( 主从模式 ) : 用户向服务器提出服务请求,根据所交换的信息,计算两地时间偏差和网络延迟,从中选择认为最准确的时间偏差,并调整本地的时钟。在这种模式中,层次较低 ( 层次越低,时钟精确度越高 ) 的主机和层次较高的主机之间是传统的服务器和客户机的关</p>
	<p>智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2017-8-16 20:27:06 ( 是否引证 : 否 )</p>
	<p>1.的时间同步,并使,成为互联网上公认的时间同步工具。 ,协议支持三种对时工作方式,主从模式,广播模式,和,对称模式,。 ,主从模式,用户向服务器提出服务请求,根据所交换的信息,计算两地时间偏差和网络延迟,从中选择认为最准确的时间偏差,并调整本地的时钟。在这种模式中,层次较低,层次越低,时钟精确度越高,的主机和层次较高的主机之间是传统的服务器和客户机的关</p>

		<p>嵌入式分布系统中网络设备的时间同步 苏伟;杨斌;-《单片机与嵌入式系统应用》- 2012-02-01 (是否引证:是)</p> <p>1.网络延迟,保证网络时间同步的安全性。NTP协议支持3种对时工作方式。①主从模式(Server/Client mode):用户向一个或几个服务器提出服务请求,根据所交换的信息计算两地时间paper@mesnet.com.cn(投稿专用)2012年第2期1 3偏差和网络延迟,从中选择认为最准确的时间偏差并调</p> <p>分布式测试系统时钟网络结构与同步算法研究 -《学术论文联合比对库》- 2012-09-07 (是否引证:否)</p> <p>1.器之间的报文传输时延实际上并不严格相等,从而带来时间误差,使得SNTP的时间同步精度只能达到毫秒级。NTP协议采用服务器/客户端模式,客户端周期性向服务器发送NTP包请求时间信息,该信息包包含了离开客户端的时间戳。当服务器收到该包时,依次填入该包到达的时间戳、交换包的源地址和目的地址、填入该包离开时</p>
8	<p>此处有 30 字相似</p> <p>务请求。基于交换的信息,计算两个位置的时间偏移和网络延迟,并且选择和调整最准确的时间偏移。本地时钟。</p> <p>(2)组播/广播</p> <p>模式:适用于高速LAN。局域网中的一台或多台服务器在一段时间内向组播地址广播时间戳。客户端不计算时间偏移量和网络延迟。。</p> <p>(3)对称模式:两台或两台以上的时间服务器互为主从,通过</p>	<p>嵌入式分布系统中网络设备的时间同步 苏伟;杨斌;-《单片机与嵌入式系统应用》- 2012-02-01 (是否引证:是)</p> <p>1.延迟,从中选择认为最准确的时间偏差并调整本地的时钟。②广播模式(Multicast/Broadcast mode):此种模式适用于高速的局域网中。局域网中的一个或多个服务器以固定的时间周期向某个多播地址广播自己的时标,客户端不计算时间偏差和网络延迟,直接用接收到的时标修正自己的时钟,忽略各种误差。③对称</p>
9	<p>此处有 79 字相似</p> <p>于高速LAN。局域网中的一台或多台服务器在一段时间内向组播地址广播时间戳。客户端不计算时间偏移量和网络延迟。。</p> <p>(3)</p> <p>对称模式:两台或两台以上的时间服务器互为主从,通过时间消息互相修改时间并保持整个同步子网的时间一致性。</p> <p>3.2.1.6报文格式</p> <p>NTP的时间戳用无符号定点数来表述,共有64位,前32位用来表示整数,后32位用来表示小数,以1900年1月1日零点零分零秒为记录起点,依次计算相</p>	<p>基于NTP协议的网络时间同步系统的研究与实现 陈敏 -《华中科技大学硕士论文》- 2005-05-01 (是否引证:是)</p> <p>1.差和网络延迟,直接用接收到的时标修正自己的时钟,忽略各种误差。Symmetric mode(对称模式):两个以上的时间服务器互为主从,进行时间消息的通讯,相互校正对方的时间,以维持整个同步子网的时间一致性[3]。2.4 NTP 报文格式2.4.1 NTP 时间戳格式NTP 时间戳</p> <p>基于轻量级J2EE框架的异构数据库专用中间件研究 - 豆丁网 -《互联网文档资源(<a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a>)》- 2015-8-14 9:01:34 (是否引证:否)</p> <p>1.的时标,客户端不计算时间偏差和网络延迟,直接用接收到的时标修正自己的时钟,忽略各种误差。Symmetric mode,对称模式,两个以上的时间服务器互为主从,进行时间消息的通讯,相互校正对方的时间,以维持整个同步子网的时间一致性[9]。河北工业大学硕士学位论文 11 第三章 轻量级J2EE框架概述 §3-1经典的J2EE平台体系结构 J2EE使用多层的</p> <p>嵌入式分布系统中网络设备的时间同步 苏伟;杨斌;-《单片机与嵌入式系统应用》- 2012-02-01 (是否引证:是)</p> <p>1.计算时间偏差和网络延迟,直接用接收到的时标修正自</p>



		己的时钟,忽略各种误差。③对称模式(Symmetric mode):两个以上的时间服务器互为主从进行时间消息的通信,相互校正对方的时间以维持整个同步子网的时间一致性。根据本系统的特点,最终确定选用主从模式。因为系统中各个子系统的结构和功能是完全相同的,所以只需要先实现一个子节点的服务,
		201091303511607 高博 - 《学术论文联合比对库》 - 2013-05-04 (是否引证:否)
		1.的时钟。对称模式 ( Symmetric mode ) : 有两个以上的时间服务器互为主从, 他们之间进行消息通讯, 校正时钟, 维持整个同步子网的时间一致。5 ) NTP时间戳格式NTP时间戳以64bit无符号定点数表示, 高32bit表示整数部分, 以1900.01.01.00:00:00为基准记录当前的秒累积数; 低32bit表示小数部分,
		20099239112 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-12-20 (是否引证:否)
		1. 图2-4 对称模式 这种模式大多数工作于层次较低的时间服务器发送故障时, 层次高的时间服务器或是客户机互为主从, 进行时间消息的通讯, 互相校正对方的时间, 以维持整个同步子网的时间一致性。3) 广播模式: 在这种模式中, 层次较低的时间服务器定时向层次较高的工作站广播时间信息。图2-5 广播模式
		智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2016-11-19:29:31 (是否引证:否)
10	<p>此处有 74 字相似</p> <p>点数来表述, 共有64位, 前32位用来表示整数, 后32位用来表示小数, 以1900年1月1日零点零分零秒为记录起点, 依次计算</p> <p>相对于1900年, 到2037 年时, 此64位数将发生溢出, 即每136 年, 这64bit 的字段将归零, 到时将再重新定义协议或废除使用此时间戳。UDP</p> <p>传输协议是NTP信息在网内传输的协议, 在UDP的标头里面Source Port 和 Destination Port用来</p>	1.的时间服务器定时向层次较高的工作站广播时间信息。这种模式一般用于对时间精确度要求不太高且工作站数目较多的高速局域网中。对称模式,两个以上的时间服务器互为主从,进行时间消息的通讯,相互校正对方的时间,以维持整个同步子网的时间一致性。在这种模式中,主机之间几乎没有了服务器和客户机的区别,可以按照对称的
		智能变电站同步对时网络优化方案研究 - 豆丁网 - 《互联网文档资源 ( <a href="http://www.docin.com">http://www.docin.com</a> ) 》 - 2017-8-16 20:27:06 (是否引证:否)
		1.的时间服务器定时向层次较高的工作站广播时间信息。这种模式一般用于对时间精确度要求不太高且工作站数目较多的高速局域网中。对称模式,两个以上的时间服务器互为主从,进行时间消息的通讯,相互校正对方的时间,以维持整个同步子网的时间一致性。在这种模式中,主机之间几乎没有了服务器和客户机的区别,可以按照对称的
		嵌入式NTP网络时钟源的研究与开发 鲁美连 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2007-06-01 (是否引证:是)
		1.1.01 00:00:00 记录当前的秒累积数; 小数部分以低32 bit 表示, 其精确度可达 200 皮秒。相对于 1900 年, 到 2036 年时, 此 64 bit 数将发生溢出, 即每 136 年, 这 64 bit 的字段将归零, 到时将再重新定义协议或废除使用 13此时间戳。 ( 2 ) NTP 报文格式: NTP 信息在网络上传输都采用 UDP 协议, 端口号是 123, 此

	<p>基于IEC 61850变电站自动化系统的时间同步设计与研究 易娜 - 《三峡大学硕士论文》 - 2008-03-01 ( 是否引证：否 )</p> <p>1. 的 00:00:00 记录当前的累积秒数；小数部分以低 32bit 表示，其精度达 200皮秒[18]。相对于 1900 年，到 2036 年时，此 64bit 数将发生溢出，即每 136 年这 64bit 13 的字段将归零，到时将再重新定义协议或废除使用此时间戳。NTP 信息在网络上传输都采用 UDP 协议，端口号是 123，此号码被使用在 UDP标头里的</p>
	<p>20099239112 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-12-20 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.相对于基准1900.01.01 00:00:00记录当前的秒累积数；小数部分以低32bit表示，其精确度可达200皮秒。相对于1900年，到2036年时，此64bit数将发生溢出，即每136年，这64bit的字段将归零，到时将再重新定义协议或废除使用此时间戳。( 2 ) NTP报文格式：NTP信息在网络上传输都采用UDP协议，端口号是123，此号码将被使用在UDP标头里的Source Port和</p>
	<p>BH20099244101 - 《学术论文联合比对库》 - 2012-12-22 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.相对于基准1900.01.01 00:00:00记录当前的秒累积数；小数部分以低32bit表示，其精确度可达200皮秒。相对于1900年，到2036年时，此64bit数将发生溢出，即每136年，这64bit的字段将归零，到时将再重新定义协议或废除使用此时间戳。2. NTP报文格式：NTP信息在网络上传输都采用UDP协议，端口号是123，此号码将被使用在UDP标头里的Source Port和</p>
	<p>基于NTP协议的网络时间同步系统的研究与实现 陈敏 - 《华中科技大学硕士论文》 - 2005-05-01 ( 是否引证：是 )</p> <p>1.示,其精确度可达 200 皮秒。相对于 1900 年,到 2036 年时,此 64bit 数将发生溢出,即每 136 年,这 64bit 的字段将归零,到时将再重新定义协议或废除使用此时间戳。2.4.2 NTP 报文格式NTP 信息在网络上传输都采用 UD</p>

## 5. 第四章系统原型设计与实现

总字数：3475

相似文献列表 文字复制比：0%(0) 疑似剽窃观点：(0)

## 6. 第五章时空网络坐标系性能分析与优化

总字数：9716

相似文献列表 文字复制比：5.7%(550) 疑似剽窃观点：(0)

1	IP网络坐标抖动感知与慢启动抑制 王聪;张凤荔;刘梦娟;王勇; - 《电子科技大学学报》 - 2012-11-30	3.7% ( 355 ) 是否引证：是
2	网络空间嵌入模型与应用研究 王聪(导师：张凤荔) - 《电子科技大学博士论文》 - 2013-10-08	3.6% ( 346 ) 是否引证：否
3	基于大规模分布式网络的网络坐标系统研究 刘亚宁(导师：堵宏伟) - 《哈尔滨工业大学硕士论文》 - 2015-12-01	0.6% ( 58 ) 是否引证：否
4	HAR-RV及其扩展预测模型研究 张鹏云(导师：吴风云) - 《西南交通大学硕士论文》 - 2014-05-05	0.6% ( 56 ) 是否引证：否
5	浙江省流感预警技术研究 卢汉体(导师：沈毅) - 《浙江大学硕士论文》 - 2015-05-01	0.5% ( 53 ) 是否引证：否
6	生物再生生命保障地基实验系统气密性评价 胡大伟;付玉明;杜小杰;张金晖;刘红; - 《载人航天》 - 2016-05-11 0	0.5% ( 52 ) 是否引证：否
7	不同长度基线数据的传染病预警方法比较研究	0.5% ( 52 )

	张洪龙(导师：杨维中;兰亚佳) - 《中国疾病预防控制中心硕士论文》 - 2011-06-30	是否引证：否
8	半导体过程Run-to-Run控制方法研究 李佳燧(导师：马明达) - 《哈尔滨工业大学硕士论文》 - 2013-07-01	0.5% ( 52 ) 是否引证：否
9	VaR理论及其在我国金融市场中的应用 李瑞波(导师：郑丕谔) - 《天津大学硕士论文》 - 2004-12-01	0.5% ( 52 ) 是否引证：否
10	VaR模型在测算我国产险公司资产风险资本额中的应用 汪婷婷(导师：陈迪红) - 《湖南大学硕士论文》 - 2006-09-20	0.5% ( 52 ) 是否引证：否
11	商业银行市场风险计量与经济资本配置研究 李亮仔(导师：谭德俊) - 《湖南大学硕士论文》 - 2008-10-13	0.5% ( 52 ) 是否引证：否
12	基于历史模拟法的市场风险VaR模型改进研究 张新建(导师：陈晶萍) - 《哈尔滨工程大学硕士论文》 - 2008-04-01	0.5% ( 52 ) 是否引证：否
13	基于MES的加工过程质量控制与预测研究 闫绪国(导师：刘长安) - 《山东大学硕士论文》 - 2015-05-24	0.5% ( 52 ) 是否引证：否
14	功率放大器非线性特性及矫正技术研究 许高明(导师：刘太君) - 《宁波大学博士论文》 - 2015-01-09	0.5% ( 52 ) 是否引证：否
15	基于支持向量机的自动加工过程质量控制方法研究 朱波(导师：刘飞) - 《重庆大学博士论文》 - 2013-03-01	0.5% ( 49 ) 是否引证：否
16	基于轨迹的无线传感器网络路由算法研究 葛峰(导师：郑明春) - 《山东师范大学硕士论文》 - 2009-06-03	0.5% ( 49 ) 是否引证：否
17	我国寿险业运用风险资本法的资产风险系数研究 莫钧钰(导师：刘云龙) - 《北京工商大学硕士论文》 - 2009-06-01	0.5% ( 49 ) 是否引证：否
18	基于智能学习模型的制造过程质量控制理论与方法论研究 余建波(导师：奚立峰) - 《上海交通大学博士论文》 - 2009-04-01	0.5% ( 49 ) 是否引证：否
19	T-Vivaldi: TIV感知的IP网络坐标系统 黄琼;刘熙;阳小龙;隆克平; - 《电子科技大学学报》 - 2012-01-30	0.3% ( 30 ) 是否引证：是

原文内容		相似内容来源
1	<p>此处有 29 字相似</p> <p>式的如NPS[11]、Vivaldi[3]等时延预测机制，它们都以如何有效快速的获取网络节点间时延作为研究重点，建立N维坐标系并将网络节点放入其中，通过计算节点坐标距离来作为网络时延的预测值。</p> <p>5.1.1 随机延迟现象</p> <p>在网络系统中，时延可以分为两种，一种是单向时延 ( One-way Delay</p>	<p>基于大规模分布式网络的网络坐标系统研究 刘亚宁 - 《哈尔滨工业大学硕士论文》 - 2015-12-01 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.的距离不需要计算。图4-2 展示了距离估计模块的基础结构。距离估计模块是一个两层的距离估计系统：云间网络坐标系统，用于计算服务器节点的坐标；云内网络坐标系统，用于计算终端节点的坐标。对于云间网络坐标系统，服务器节点性能稳定，适合利用分布式的网络坐标系统计算坐</p>
2	<p>此处有 56 字相似</p> <p><math>eanRTT_{i,j}=1-\alpha \cdot MeanRTT_{i,j}+\alpha \cdot RTT_{i,j} \quad (3.1)</math></p> <p>MeanRTT<sub>i,j</sub>是RTT<sub>i,j</sub>的指数加权移动平均 (Exponentially Weighted Moving Average , EWMA) , 这种平均能很好的反映网络的当前拥堵情况，其中α的参考值是α=0.125(即1/8)。同时除了计算RTT的估计值，还要计算RT</p>	<p>VaR理论及其在我国金融市场中的应用 李瑞波 - 《天津大学硕士论文》 - 2004-12-01 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.feature)[1]。2. 指数加权移动平均(Exponentially Weighted Moving Average:EWMA)为了避免简单移动平均上述的缺陷,人们提出了另外一种移动平均方法,那就是</p> <p>VaR模型在测算我国产险公司资产风险资本额中的应用 汪婷婷 - 《湖南大学硕士论文》 - 2006-09-20 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.待估参数的个数较多且必须通过极大似然估计求出，计算相对复杂。(3) 指数加权移动平均法 ( Exponentially Weighted Moving Average : EWMA ) EWMA 模型最早由 RiskMetrics 集团提出，也被称为 RiskMetrics 方</p>

		<p>基于历史模拟法的市场风险VaR模型改进研究 张新建 - 《哈尔滨工程大学硕士论文》 - 2008-04-01 (是否引证：否)</p> <p>1.至未来很长一段时间，这种现象也被称为'。幽灵效应'，(ghost Feature)。 2.指数加权移动平均(Exponentially Weighted Moving Average:EwMA) 为了避免简单移动平均上述的缺陷，人们提出了另外一种移动平均方法，那就是指数移动平均方法。指数移动平均法也就是</p> <p>商业银行市场风险计量与经济资本配置研究 李亮仔 - 《湖南大学硕士论文》 - 2008-10-13 (是否引证：否)</p> <p>1.个影响延续至未来很长一段时间，这种现象也被称为“幽灵效应”。 16② 指数加权移动平均(Exponentially Weighted Moving Average ; EWMA) 为了避免简单移动平均上述的缺陷，人们提出了另外一种移动平均方法，那就是指数移动平均方法。指数移动平均法也就是</p> <p>不同长度基线数据的传染病预警方法比较研究 张洪龙 - 《中国疾病预防控制中心硕士论文》 - 2011-06-30 (是否引证：否)</p> <p>1. 针对Shewhart控制图在检测数据出现小幅度偏移时效率较低的情况，Robert S ( , , , 在1959年提出了指数加权移动平均法(Exponentially weighted Moving Average , EWMA)。该方法对监测数据赋予了不同的权重，即越是近期的历史数据，其权重越大 [20]j。EwMA的具体计算公式如下：</p> <p>半导体过程Run-to-Run控制方法研究 李佳熒 - 《哈尔滨工业大学硕士论文》 - 2013-07-01 (是否引证：否)</p> <p>1.j 1 j 1 2 j 2 ... p j p 2.2 EWMA 控制指数加权移动平均(Exponentially Weighted Moving Average, EWMA) 控制器是一种常见的批间制程控制器，由于它使用简单且能有效的监控管过程，因此被广泛的应用于半导体生产过程。EW</p> <p>HAR-RV及其扩展预测模型研究 张鹏云 - 《西南交通大学硕士论文》 - 2014-05-05 (是否引证：否)</p> <p>1.波动很容易恢复到正常。为了克服这种由等权重处理方式而引起的异常效应，一些学者提出了简单移动平均法的改进方法：指数加权移动平均法 ( Exponentially Weighted Moving-Average,EWMA)c这种方法根据数据距今的时间距离不同，赋予的权重也不同。由于越远的信息对当前的影响越小，越近的信息对当前的影响越大，所以</p> <p>功率放大器非线性特性及矫正技术研究 许高明 - 《宁波大学博士论文》 - 2015-01-09 (是否引证：否)</p> <p>1.和记忆多项式立个模型对短波功放进行行为建模,然后基于该立个模型建立预失真器并对短波功放进行非线性矫正。此外,该章还将采用指数加权移动平均(Exponentially Weighted Moving Average,简称EWMA)算法对微波发射机建立LUT模型,并基于LUT建立预失真器对微波回传系统发射机进行线性化。第四章将提出GTBC模型,并义</p> <p>浙江省流感预警技术研究 卢汉体 - 《浙江大学硕士论文》 -</p>
--	--	---



		<p>2015-05-01 ( 是否引证 : 否 )</p> <p>1.30例左右患者就诊的情况下,预测未来一周内疫情暴发时具有良好的灵敏度 ( 100%)和特异度 ( 97%)。3.2 指数加权移动平均法 ( Exponentially Weighted Moving Average , EWMA)EWMA是由Robetrs在1959年首先发展起来的,但是近年来才被应用于症状监测系统。其主要原理是采集历史病例报</p> <p>基于MES的加工过程质量控制与预测研究 闫绪国 - 《山东大学硕士论文》 - 2015-05-24 ( 是否引证 : 否 )</p> <p>1.量波动控制的运作流程。在此基础上,结合时间序列状态空间模型,研巧了卡尔曼滤波(Kalman Filtering,KF)和指数加权移动平均(Exponentially Weighted Moving Average,EWMA)理论,建立了基于KF-EWMA的工序质量波动控制模型,从而对过程微小波动进行快速准确监测;其次,为实现对工序质量的长期波动</p> <p>生物再生生命保障地基实验系统气密性评价 胡大伟;付玉明;杜小杰;张金晖;刘红; - 《载人航天》 - 2016-05-11 0 ( 是否引证 : 否 )</p> <p>1.2和CO2浓度随机变化过程的相关统计特征,并运用 Matlab/StatisticsToolbox做出随机过程的控制图,如指数加权移动平均(Exponentially Weighted Moving Average,EWMA)图、过程概率密度图、随机过程的自相关和互相关函数图等,以证明月宫一号舱体具有高度的气密性,其微小的实际泄露率不会对系统运行实</p> <p>基于智能学习模型的制造过程质量控制理论与方法论研究 余建波 - 《上海交通大学博士论文》 - 2009-04-01 ( 是否引证 : 否 )</p> <p>1.论文 第一章 绪论 5 在最常用的休哈特控制图之后,出现了各种新型的控制图类型,如指数加权移动平均 ( Exponentially Weighted Moving Average , EWMA ) 控制图[9]、累积和 ( Cusum Sum , CUSUM ) 控制图[10]、小批量生产控制图[11]、多元</p> <p>我国寿险业运用风险资本法的资产风险系数研究 莫钧钰 - 《北京工商大学硕士论文》 - 2009-06-01 ( 是否引证 : 否 )</p> <p>1.由于GARCH模型中,w、<math>\beta</math>、<math>\alpha</math>均需估计,计算较为复杂,通常需要应用电脑编程计算。3.指数加权移动平均法 ( Exponentially Weighted Moving Average , EWMA ) 指数加权移动平均的观念已经被 J.P. Morgan公司应用,发展出RiskMetrics,因此</p> <p>基于轨迹的无线传感器网络路由算法研究 葛峰 - 《山东师范大学硕士论文》 - 2009-06-03 ( 是否引证 : 否 )</p> <p>1. : 通过节点计时器计算出的丢失“Hello”信息的数量。用于 T 事件发生时计算包丢失率。指数加权移动平均法 ( Exponentially Weighted Moving Average , EWMA ) [29]常被用于进行统计过程控制应用。在此利用此方法进行链路质量参数的计算。算法描述如下</p> <p>基于支持向量机的自动加工过程质量控制方法研究 朱波 - 《重庆大学博士论文》 - 2013-03-01 ( 是否引证 : 否 )</p> <p>1.分析原理,将连续多次采集的数据中呈现的微弱偏差</p>
--	--	--



		信息累积起来，依靠累积效应实现对过程中持续小异常波动的探测。②指数加权移动平均 ( Exponentially Weighted Moving Average , EWMA ) 控制图 [12,13]，其在 CUSUM 控制图的基础上，进一步考虑了不同时刻观测值反映信息多寡不同的原则，
3	<p>此处有 44 字相似</p> <p>等式违例(TIV)现象[5]造成网络坐标系统振荡而提出的一种对TIV进行检测和抑制的方法。其主要思想是用三角不等式条件，</p> <p>随机选取部分邻居节点来检测坐标更新所依据的RTT值是否构成TIV来检测违例边，并使用违例</p> <p>系数度量其违例程度。为了达到了抑制TIV对坐标系统的影响的目的，可以通过根据该系数的值抑制违例边对坐标的更新来实现</p> <p>具</p>	<p>IP网络坐标抖动感知与慢启动抑制 王聪;张凤荔;刘梦娟;王勇;-《电子科技大学学报》- 2012-11-30 ( 是否引证：是 )</p> <p>1.ality violations,TIVs)存在局部性高发现象并造成坐标抖动,为了抑制TIVs对精度的影响,文献[10]随机选取部分邻居节点来检测坐标更新所依据的RTT值是否构成TIV,并根据TIV严重程度修正更新的权重。而TIV检测是一个NP-Hard问题[9],仅抽取部分参考节点并不能保证所有TIV信息</p> <p>网络空间嵌入模型与应用研究 王聪 -《电子科技大学博士学位论文》- 2013-10-08 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.置始终在特定位置往复抖动，并由此造成显著的精度下35降。为了抑制三角违例对均匀空间嵌入的影响，文献[111]随机选取部分邻居节点来检测坐标更新所依据的传输时延是否构成三角违例，并根据三角违例度修正更新的权重。但基于枚举策略的三角违例检测是一个 NP-Hard 问题[53]，仅抽取部分参考节点并不能</p>
4	<p>此处有 34 字相似</p> <p>一种基于坐标抖动感知的慢启动抑制方法，将Vivaldi算法的求解过程转化为非线性方程组的，然后利用迭代求解算法来对其进行</p> <p>求解，由于方程组具有一定的矛盾性，借此提出迭代因子的自适应估计问题。</p> <p>其原理是将Vivaldi算法的迭代步作为子步(Sup-step)，将多个子步聚合为一个超步，在超步中感知节点当前状态，收</p>	<p>网络空间嵌入模型与应用研究 王聪 -《电子科技大学博士学位论文》- 2013-10-08 ( 是否引证：否 )</p> <p>1.题。针对均匀嵌入问题，首先将基于随机梯度下降原理的 Vivaldi 算法迭代过程重新解释为一类非线性方程组的求解，并基于方程组的矛盾性提出了迭代因子的自适应估计问题。据此，定义单位化误差作为新的度量参数，通过对该参数的周期性测量实现坐标抖动的感知。进而对迭代过程进行逻辑分层，提出</p>
5	<p>此处有 45 字相似</p> <p>化为非线性方程组的，然后利用迭代求解算法来对其进行求解，由于方程组具有一定的矛盾性，借此提出迭代因子的自适应估计问题。其</p> <p>原理是将Vivaldi算法的迭代步作为子步(Sup-step)，将多个子步聚合为一个超步，</p> <p>在超步中感知节点当前状态，收敛过程中超步会给定一个较大的迭代步长加快收敛；收敛完成后，超步会减小迭代步长以抑制坐标抖动。</p>	<p>IP网络坐标抖动感知与慢启动抑制 王聪;张凤荔;刘梦娟;王勇;-《电子科技大学学报》- 2012-11-30 ( 是否引证：是 )</p> <p>1.慢启动策略的变步长迭代算法。2.1算法工作原理迭代步长与坐标抖动和收敛速度均具备强相关性。因此,本文考虑将Vivaldi算法的迭代步作为子步(sub-step),将多个子步聚合为一个超步(sup-step)。如图1所示,本文算法在超步中感知节点当前状态,收敛过程中超步会给定一个较大的迭代步长加快收敛;收</p> <p>网络空间嵌入模型与应用研究 王聪 -《电子科技大学博士学位论文》- 2013-10-08 ( 是否引证：否 )</p> <p>1。3.2.2 算法工作原理迭代步长与坐标漂移和收敛速度均具备强相关性。因此，本文考虑将 Vivaldi算法的迭代步作为子步(sub-step)，将多个子步聚合为一个超步(sup-step)。执行 Vivaldi 算法Vivaldi 算法迭代过程 迭代步 n</p>
6	<p>此处有 62 字相似</p> <p>出迭代因子的自适应估计问题。其原理是将Vivaldi算法的迭代步作为子步(Sup-step)，将多个子步聚合为一个</p>	<p>IP网络坐标抖动感知与慢启动抑制 王聪;张凤荔;刘梦娟;王勇;-《电子科技大学学报》- 2012-11-30 ( 是否引证：是 )</p> <p>1.ivaldi算法的迭代步作为子步(sub-step),将多个子步聚合为一个超步(sup-step)。如图1所示,本文算法在超步中</p>

	<p>超步，</p> <p>在超步中感知节点当前状态，收敛过程中超步会给定一个较大的迭代步长加快收敛；收敛完成后，超步会减小迭代步长以抑制坐标抖动。</p> <p>其感知方法[6]为：对于某个时间切片，在节点的某个时间切片中，计算邻居节点与该节点的坐标距离与测量距离误差的均值为单位化</p>	<p>感知节点当前状态,收敛过程中超步会给定一个较大的迭代步长加快收敛;收敛完成后,超步会减小迭代步长以抑制坐标抖动。每当节点接收到一个RTT信息,就启动一轮子步迭代,基于超步确定的迭代因子执行标准Vivaldi算法,并更新自己的坐标。当</p> <p>网络空间嵌入模型与应用研究 王聪 - 《电子科技大学博士学位论文》 - 2013-10-08 (是否引证：否)</p> <p>1.m m 执行 Vivaldi 算法图3-5 基于慢启动策略的算法逻辑层次如图 3-5 所示，本文算法在超步中感知节点当前状态，收敛过程中超步会给定一个较大的迭代步长加快收敛；收敛完成后，超步会减小迭代步长以抑制坐标漂移。每当节点接收到一个时延信息，就启动一轮子步迭代，基于超步确定的迭代因子执行标准 Vivaldi 算法，并更新自己的</p>
7	<p>此处有 61 字相似</p> <p>定一个较大的迭代步长加快收敛；收敛完成后，超步会减小迭代步长以抑制坐标抖动。</p> <p>其感知方法[6]为：对于某个时间切片，在节点的某个时间切片中，计算邻居节点与该节点的坐标距离与测量距离误差的均值为单位化误差，如节点i在时刻t的坐标为<math>x_i(t)</math>，<math> Neighbor(i) </math>为节点i的邻居节点个数，则单位化误差<math>err(t)</math>为下列公式(4.2)所示：<math>err(t) = \frac{1}{ Neighbor(i) } \sum_{j \in Neighbor(i)}  d_{ij}(t) - d_{ij} </math></p>	<p>IP网络坐标抖动感知与慢启动抑制 王聪;张凤荔;刘梦娟;王勇; - 《电子科技大学学报》 - 2012-11-30 (是否引证：是)</p> <p>1.法迭代过程执行Vivaldi算法图1算法逻辑层次2.2坐标抖动感知方法首先给出单位化误差的定义与计算方法。单位化误差是在节点的某个时间切片中,其邻居节点测量距离与坐标距离误差的均值。假定节点i在时刻t的坐标为<math>i(t)</math>,则单位化误差可表示为:<math>err(t) = \frac{1}{ Neighbor(i) } \sum_{j \in Neighbor(i)}  d_{ij}(t) - d_{ij} </math></p> <p>网络空间嵌入模型与应用研究 王聪 - 《电子科技大学博士学位论文》 - 2013-10-08 (是否引证：否)</p> <p>1.当的迭代因子两个关键问题。3.2.3 嵌入空间漂移感知方法首先给出单位化误差的定义与计算方法。单位化误差是在节点的某个时间切片中，其邻居节点测量距离与坐标距离误差的均值。假定节点i在时刻t的坐标为<math>i(t)</math>，则该时刻的单位化误差<math>err(t)</math>可表示为：<math>err(t) = \frac{1}{ Neighbor(i) } \sum_{j \in Neighbor(i)}  d_{ij}(t) - d_{ij} </math></p>
8	<p>此处有 51 字相似</p> <p>，直到进入一个反复振荡的抖动状态。如果节点i在某个时刻的单位化变大，即<math>err(t) &gt; err(t-1)</math>时，则视为发生了抖动；反正，则认为算法收敛过程仍在继续进行中，我们可以通过增加本轮迭代的迭代步长来加快收敛的速度。</p> <p>在执行前，需要将最小步长迭代因子<math>\epsilon</math>以及最大迭代因子定义为1，定义步长增长因子为<math>l</math>为放大器增加迭代步长，定义步长衰减因子<math>h</math></p>	<p>IP网络坐标抖动感知与慢启动抑制 王聪;张凤荔;刘梦娟;王勇; - 《电子科技大学学报》 - 2012-11-30 (是否引证：是)</p> <p>1.的单位化误差增大,即满足<math>err(t) &gt; err(t-1)</math>时,算法认为此时发生了抖动,从而在本轮迭代中减小迭代步长以抑制抖动;否则,认为算法仍在收敛当中,在本轮迭代中增加迭代步长以加快收敛。2.3基于抖动感知的慢启动抑制算法定义最小步长迭代因子:该因子是一个小于1的正数,算法不得以小于的步长进行迭代。最小迭代</p>
9	<p>此处有 46 字相似</p> <p>在继续进行中，我们可以通过增加本轮迭代的迭代步长来加快收敛的速度。</p> <p>在执行前，需要将最小步长迭代因子<math>\epsilon</math>以及最大迭代因子定义为1，定义步长增长因子为<math>l</math>为放大器增加迭代步长</p>	<p>IP网络坐标抖动感知与慢启动抑制 王聪;张凤荔;刘梦娟;王勇; - 《电子科技大学学报》 - 2012-11-30 (是否引证：是)</p> <p>1.子的意义在于避免算法迭代步长过度退化,以至于在网络发生突变时无法较快适应新的拓扑结构;同时指定算法最大迭代因子为常数1。定义步长增长因子<math>l</math>作为放大器增加迭代步长;定义步长衰减因子<math>h</math>作为衰减器减小迭代步长。基于抖动感知的慢启动抑制算法如下:Sup-</p>

	<p>, 定义步长衰减因子h为衰减器减小迭代步长, cc为Vivaldi算法中步长调节因子。</p> <p>对于一次具体超步步骤[6]是:</p> <p>经过仿真实验, 在<math>l=0.5</math>, <math>h=1.1</math>时,</p>	<p>step1:基于式(2)计算单位化误差<math>erri(t)</math>;Sup-step2:感知</p> <p>网络空间嵌入模型与应用研究 王聪 - 《电子科技大学博士学位论文》- 2013-10-08 (是否引证:否)</p> <p>1.避免算法迭代步长过度退化, 以至于在网络发生突变时无法较快适应新的拓扑结构;同时指定算法最大迭代因子为常数1。定义步长增长因子<math>l</math>作为放大器增加迭代步长;定义步长衰减因子<math>h</math>作为衰减器减小迭代步长。基于漂移感知的慢启动抑制算法如下: Sup-step 1: 基于式(3-4) 计算单位化误差 <math>erri(t)</math>;</p>
10	<p>此处有 63 字相似</p> <p>坐标抖动感知方法。</p> <p>5.5.2坐标抖动感知方法</p> <p>该坐标抖动感知方法参考了文献[6]的坐标抖动感知方法, 文献的坐标抖动感知方法使用了单位化误差的计算方法, 在某个时间切片中, 在节点的某个时间切片中, 计算该节点与邻居节点坐标距离与测量距离误差的均值</p> <p>为单位化误差, 单位化误差<math>err(t)</math>为上文公式(4.2)所示。</p> <p>该方法随着算法的不断运行, 节点的单位化误差会逐渐下降,</p>	<p>IP网络坐标抖动感知与慢启动抑制 王聪;张凤荔;刘梦娟;王勇; - 《电子科技大学学报》- 2012-11-30 (是否引证:是)</p> <p>1.本文算法迭代超步<math>n</math>迭代步<math>n</math>Vivaldi算法迭代过程本文算法迭代过程执行Vivaldi算法图1算法逻辑层次2.2坐标抖动感知方法首先给出单位化误差的定义与计算方法。单位化误差是在节点的某个时间切片中,其邻居节点测量距离与坐标距离误差的均值。假定节点<math>i</math>在时刻<math>t</math>的坐标为<math>i(t)</math>,则单位化误差可表示为</p> $:2, Neighbor()(RTT  ()())  err()N$ <p>网络空间嵌入模型与应用研究 王聪 - 《电子科技大学博士学位论文》- 2013-10-08 (是否引证:否)</p> <p>1.一轮超步。于是, 算法须解决如何判断漂移区域范围和如何确定恰当的迭代因子两个关键问题。3.2.3 嵌入空间漂移感知方法首先给出单位化误差的定义与计算方法。单位化误差是在节点的某个时间切片中, 其邻居节点测量距离与坐标距离误差的均值。假定节点<math>i</math>在时刻<math>t</math>的坐标为<math>i(t)</math>, 则该时刻的单位化误差 <math>erri t</math> 可表示为</p> $: dij$
11	<p>此处有 30 字相似</p> <p>角不等式违例现象[5]中, 三个相连节点间的违例边是最长的, 而在实测时延中, 越长的时延, 越有可能成为违例边, 因此, 本文的抑制算是对于越长的时延, 越是减少其对网络节点坐标更新的程度。</p> <p>具体是在Vivaldi算法中,对公式(2.8)中的<math>\delta</math>乘上一个系数<math>d</math>, 即: <math>\delta=ccwd(5.2)d=11+\ln 1+RTT</math></p>	<p>T-Vivaldi:TIV感知的IP网络坐标系统 黄琼;刘熙;阳小龙;隆克平; - 《电子科技大学学报》- 2012-01-30 (是否引证:是)</p> <p>1.更新自己的坐标,相比于不违例的边,坐标的更新幅度会较大,违例越严重,更新的幅度越大,偏离准确值的程度也越大。因此,可以用抑制违例边的时延对节点坐标的更新抑制TIV的不利影响。下面是T-Vivaldi对TIV的处理方法。1)对TIV进行感知。T-Vivaldi中的节点在更新自己的坐标时,仍然要测</p>
12	<p>此处有 29 字相似</p> <p>标系统中的<math>n</math>个测量RTT, 定义整体误差均值为</p> $: e=RTTi,j-xi-xj2n(5.9)$ <p>则整体误差均值<math>e</math>反映了整个网络坐标系统的误差程度, 整体误差均值<math>e</math>越大, 网络坐标系统的误差越大。将1907419条RTT记录作为一次迭代, 计算每一次迭代的整体误差均值, 具体如下图4所示:</p> <p>图4 整体误差均</p>	<p>基于大规模分布式网络的网络坐标系统研究 刘亚宁 - 《哈尔滨工业大学硕士论文》- 2015-12-01 (是否引证:否)</p> <p>1.2 章 DISCS: 基于主成分分析的网络坐标系统算法本章将进行网络坐标系统算法的设计与实现。根据第二章对网络坐标系统的分析总结, 针对现存网络坐标系统算法的缺点和不足, 本章提出了第一种网络坐标系统算法DISCS, DISCS 是基于矩阵分解技术的分布式网络坐标系统</p>

相似文献列表 文字复制比：0%(0) 疑似剽窃观点：(0)

说明：1.总文字复制比：被检测论文总重合字数在总字数中所占的比例

2.去除引用文献复制比：去除系统识别为引用的文献后，计算出来的重合字数在总字数中所占的比例

3.去除本人已发表文献复制比：去除作者本人已发表文献后，计算出来的重合字数在总字数中所占的比例

4.单篇最大文字复制比：被检测文献与所有相似文献比对后，重合字数占总字数的比例最大的那一篇文献的文字复制比

5.指标是由系统根据《学术论文不端行为的界定标准》自动生成的

6.红色文字表示文字复制部分;绿色文字表示引用部分

7.本报告单仅对您所选择比对资源范围内检测结果负责



 [amlc@cnki.net](mailto:amlc@cnki.net)

 <http://check.cnki.net/>

 <http://e.weibo.com/u/3194559873/>