# Sistem Persamaan Diferensial Biasa (Bagian 2)

Ordinary Differential Equation Systems (Part 2)

Heri Purnawan Disampaikan pada Mata Kuliah Matematika Teknik II (TE4485)

Program Studi S-1 Teknik Elektro Fakultas Sains dan Teknologi Universitas Islam Lamongan



### Solusi Sistem PDB Homogen



Sistem PDB homogen atau sistem homogen dapat dipresentasikan sebagai:

$$\bar{x}'(t) = \bar{A}\bar{x} \tag{1}$$

Asumsikan solusi berbentuk:

$$\bar{x} = \bar{v}e^{\lambda t} \tag{2}$$

dimana:  $\lambda$  adalah skalar (selanjutnya disebut nilai eigen) dan  $\bar{v}$  adalah vektor (selanjutnya disebut vektor eigen).

Jika Pers. (2) disubstitusi ke Pers. (1), maka

$$\lambda \bar{v}e^{\lambda t} = \bar{A}\bar{v}e^{\lambda t}.$$

Karena  $e^{\lambda t} \neq 0$ , maka diperoleh:

$$\bar{A}\bar{v} = \lambda \bar{v}$$
 atau  $(\bar{A} - \lambda I)\bar{v} = \bar{0}$  (3)

dengan  ${\it I}$  adalah matriks identitas.

## Solusi Sistem PDB Homogen (lanj.)



Dalam Aljabar Linier agar Pers. (3) memiliki solusi non-trivial, maka  $(\bar{A} - \lambda I)$  harus singular. Syarat singular adalah determinannya adalah 0 (nol), sehingga:

$$|\bar{A} - \lambda I| = 0 \tag{4}$$

Pers. (4) adalah persamaan/polinomial karakteristik dari matriks  $ar{A}$ 

- Jika matriks  $\bar{A}$  berukuran  $n \times n$ , maka polinomial karakteristiknya berderajat n.
- $\lambda$  disebut nilai eigen dari matriks  $\bar{A}$ .

Untuk setiap  $\lambda$  temukan vektor  $\bar{v}$  dengan menyelesaikan  $(\bar{A} - \lambda I)\bar{v} = \bar{0}$  dimana  $\bar{v}$  disebut vektor eigen dari setiap nilai eigen  $\lambda$ .

Ada beberapa kasus yang mungkin berkaitan dengan  $\lambda$  (dalam matriks  $\bar{A}_{2\times 2}$ ):

- (i)  $\lambda_1 \& \lambda_2$  real dan berbeda
- (ii)  $\lambda_1 \& \lambda_2$  konjuget kompleks
- (iii)  $\lambda_1 \& \lambda_2$  kembar

## (i) $\lambda_1$ & $\lambda_2$ real & berbeda



Solusi umum dari  $\bar{x}' = \bar{A}\bar{x}$  adalah

$$\bar{x}_{gen}(t) = c_1 e^{\lambda_1 t} \bar{v}_1 + c_2 e^{\lambda_2 t} \bar{v}_2$$

Contoh 1: Ubah persamaan diferensial tingkat 2 berikut ke dalam sistem PDB homogen:  $\bar{x}' = \bar{A}\bar{x}$ ,

$$y'' - 5y' + 6y = 0$$

selanjutnya selesaikan sistem tersebut!

Jawab: Misalkan

$$x_1 = y \rightarrow x'_1 = y' = x_2$$
  
 $x_2 = y' \rightarrow x'_2 = y'' = 5y' - 6y = 5x_2 - 6x_1$ 

atau diubah dalam bentuk matriks  $\bar{x}' = \bar{A}\bar{x}$ , maka diperoleh:

$$\bar{x}' = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -6 & 5 \end{bmatrix}}_{\bar{A}} \bar{x}$$

Dicari nilai eigen dari matriks  $\bar{A}$ :

$$\begin{vmatrix} \bar{A} - \lambda I | = 0 \\ \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -6 & 5 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} = 0 \quad \rightarrow \quad \begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ -6 & 5 - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

sehingga diperoleh

$$(-\lambda)(5-\lambda)-1(-6)=0$$
 
$$\lambda^2-5\lambda+6=0 \quad \rightarrow \quad (\lambda-3)(\lambda-2)=0$$
 
$$\lambda_1=3 \quad \text{atau} \quad \lambda_2=2$$

Mencari vektor eigen dari nilai eigen: •  $\lambda_1 = 3 \rightarrow (\bar{A} - \lambda I)\bar{v} = \bar{0}$ 

$$\begin{bmatrix} -3 & 1 \\ -6 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{dituliskan dalam matriks diperbesar}} \begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \\ -6 & 2 & 0 \end{bmatrix}$$

OBE: 
$$\begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \\ -6 & 2 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_2 \to B_2 - 2B_1} \begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_3 \to B_2 - 2B_1} \begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{misal: } v_1 = 1 \ \rightarrow v_2 = 3} \xrightarrow{v_1 = v_2} \xrightarrow{v_2 = 3}$$

Heri Purnawan Sistem Persamaan Diferensial Biasa (Bagian 2) •  $\lambda_2 = 2 \to (\bar{A} - \lambda I)\bar{v} = \bar{0}$ 

$$\begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -6 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \xrightarrow{\text{dituliskan dalam matriks diperbesar}} \quad \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -6 & 3 & 0 \end{bmatrix}$$

OBE:

$$\begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -6 & 3 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_2 \to B_2 - 2B_1} \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \to \begin{bmatrix} -2v_1 + v_2 & = 0 \\ 2v_1 & = v_2 \\ \text{misal: } v_1 = 1 & \to v_2 = 2 \end{bmatrix} \to \overline{v}^{(2)} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Jadi, solusi umum dari sistem tersebut adalah

$$\bar{x}(t) = c_1 e^{3t} \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} + c_2 e^{2t} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

artinya:

$$x_1 = y = c_1 e^{3t} + c_2 e^{2t}$$
 dan  $x_2 = y' = 3c_1 e^{3t} + 2c_2 e^{2t}$ 

Catatan: Untuk perbandingan hasil, selesaikan dengan PDB tk. 2 homogen.

#### (ii) $\lambda_1$ & $\lambda_2$ konjuget kompleks



Jika  $\lambda_{1,2}=lpha\pm ieta$  adalah eigen-eigen dari matriks  $ar{A}_{2 imes2}$  dengan eigen vektor  $ar{v}_{1,2}=ar{a}\pm iar{b}$ , dengan  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  dan  $\bar{a}, \bar{b} \in \mathbb{R}^2$ , maka solusi real untuk  $\bar{x}' = \bar{A}\bar{x}$  adalah

$$\bar{x}^{(1)}(t) = (\bar{a}\cos\beta t - \bar{b}\sin\beta t)e^{\alpha t} \\ \bar{x}^{(2)}(t) = (\bar{a}\sin\beta t + \bar{b}\cos\beta t)e^{\alpha t}$$
 
$$\xrightarrow{\text{solusi umum}} \bar{x}_{\text{gen}}(t) = c_1\bar{x}^{(1)}(t) + c_2\bar{x}^{(2)}(t)$$

Contoh 2: Tentukan solusi sistem homogen  $\bar{x}' = \bar{A}\bar{x}$  dengan

$$\bar{A} = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ -3 & 2 \end{bmatrix}$$

Jawab: Dicari nilai eigen dari matriks  $\bar{A}$ :

$$|\bar{A} - \lambda I| = 0$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 3 \\ -3 & 2 \end{vmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{vmatrix} = 0 \quad \rightarrow \quad \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 3 \\ -3 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = 0 \quad \rightarrow \quad (2 - \lambda)^2 - 3(-3) = 0$$

sehingga diperoleh

$$\lambda^2 - 4\lambda + 13 = 0$$
  $\xrightarrow{\text{diperoleh}}$   $\lambda_{1,2} = 2 \pm 3i$ 

#### Mencari vektor eigen dari nilai eigen:

• 
$$\lambda_1 = 2 + 3i \rightarrow (\bar{A} - \lambda I)\bar{v} = \bar{0}$$

$$\begin{bmatrix} 2-(2+3i) & 3 \\ -3 & 2-(2+3i) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \xrightarrow{\text{dituliskan dalam matriks diperbesar}} \quad \begin{bmatrix} -3i & 3 & 0 \\ -3 & -3i & 0 \end{bmatrix}$$

#### OBE:

$$\begin{bmatrix} -3i & 3 & 0 \\ -3 & -3i & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_2 \to B_2 \times \frac{1}{3}} \begin{bmatrix} -i & 1 & 0 \\ -3 & -3i & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_2 \to B_2 \times \frac{1}{3}} \begin{bmatrix} -i & 1 & 0 \\ -1 & -i & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_1 \to B_1 \times i}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & i & 0 \\ -1 & -i & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_2 \to B_2 + B_1} \begin{bmatrix} 1 & i & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{array}{ccc} v_1+iv_2 &=0 \\ v_1 &=-iv_2 \\ \text{misal:} & v_2=1 & \rightarrow v_1=-i \end{array} \qquad \xrightarrow{\text{diperoleh}} \quad \bar{v}^{(1)}=\begin{bmatrix} -i \\ 1 \end{bmatrix}$$

• Untuk  $\lambda_2 = 2 - 3i$  dengan cara yang sama, maka diperoleh

$$\bar{v}^{(2)} = \begin{bmatrix} i \\ 1 \end{bmatrix}$$

Oleh karena itu,

$$\bar{v}_{1,2} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}}_{\bar{a}} \pm i \underbrace{\begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix}}_{\bar{b}}$$

Jadi, solusi umum dari sistem tersebut adalah

$$\bar{x}^{(1)}(t) = \left( \begin{bmatrix} 0\\1 \end{bmatrix} \cos 3t - \begin{bmatrix} -1\\0 \end{bmatrix} \sin 3t \right) e^{2t}$$

dan

$$\bar{x}^{(2)}(t) = \left( \begin{bmatrix} 0\\1 \end{bmatrix} \sin 3t + \begin{bmatrix} -1\\0 \end{bmatrix} \cos 3t \right) e^{2t}$$

#### (iii) $\lambda_1$ & $\lambda_2$ kembar



Jika matriks  $\bar{A}_{2\times 2}$  memiliki nilai eigen yang sama, katakan  $\lambda$  dengan hanya 1 (satu) vektor eigen  $\bar{v}$ , maka sistem  $\bar{x}=\bar{A}\bar{x}$  mempunyai solusi

$$\bar{x}^{(1)}(t) = e^{\lambda t} \bar{v} \quad \text{dan} \quad \bar{x}^{(2)}(t) = e^{\lambda t} (\bar{v}t + \bar{\omega}) \qquad \xrightarrow{\text{solusi umum}} \qquad \bar{x}_{\text{gen}}(t) = c_1 \bar{x}^{(1)}(t) + c_2 \bar{x}^{(2)}(t)$$

dimana vektor  $\bar{\omega}$  adalah salah satu dari banyak solusi dari sistem berikut:

$$(\bar{A} - \lambda I)\bar{\omega} = \bar{v}$$

Contoh 3: Tentukan solusi dari sistem  $\bar{x}' = \bar{A}\bar{x}$  dengan

$$\bar{A} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} -6 & 4\\ -1 & -2 \end{bmatrix}$$

Jawab: Dicari nilai eigen dari matriks  $ar{A}$ 

$$|\bar{A} - \lambda I| = 0$$

$$\begin{vmatrix} \frac{1}{4} \begin{bmatrix} -6 & 4 \\ -1 & -2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} \end{vmatrix} = 0 \quad \rightarrow \quad \begin{vmatrix} -\frac{6}{4} - \lambda & 1 \\ -\frac{1}{4} & -\frac{2}{4} - \lambda \end{vmatrix} = 0 \quad \rightarrow \quad \begin{vmatrix} \lambda^2 + 2\lambda + 1 & = 0 \\ (\lambda + 1)^2 & = 0 \\ \lambda_{1,2} & = -1 \end{vmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -\frac{6}{4} + 1 & 1 \\ -\frac{1}{4} & -\frac{2}{4} + 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \rightarrow \quad \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & 1 \\ -\frac{1}{4} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{matriks diperbesar}} \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ -\frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix}$$
OBF:

$$\left[ \begin{array}{c|c} -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ -\frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{B_2 \to B_2 - \frac{1}{2}B_1} \left[ \begin{array}{c|c} -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \to \begin{array}{c} -\frac{1}{2}v_1 + v_2 & = 0 \\ v_2 & = \frac{1}{2}v_1 \\ \text{misal:} \quad v_1 = 2 & \to v_2 = 1 \end{array} \xrightarrow{\text{diperoleh}} \bar{v} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Mencari vektor  $\bar{w}$  yang memenuhi  $(\bar{A} - \lambda I)\bar{w} = \bar{v}$ :

Dicari vektor eigen untuk  $\lambda = -1$ , dimana  $(\bar{A} - \lambda I)\bar{v} = \bar{0}$ :

OBE: 
$$\begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & 1 & 2 \\ -\frac{1}{4} & \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_2 \to B_2 - \frac{1}{2}B_1} \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \to \begin{array}{c} -\frac{1}{2}\omega_1 + \omega_2 & = 2 \\ \text{misal: } \omega_1 & = 2 \\ -1 + \omega_2 = 2 & \to \omega_2 = 3 \end{array} \xrightarrow{\text{diperoleh}} \bar{\omega} = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$

Jadi,

 $\bar{x}^{(1)}(t) = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} e^{-t} \quad \text{dan} \quad \bar{x}^{(2)}(t) = e^{-t} \left( \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} t + \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix} \right)$