

Sinyal

Heri Purnawan

Email: heripurnawan@unisla.ac.id

Program Studi S-1 Teknik Elektro
Fakultas Sains dan Teknologi
Universitas Islam Lamongan

Sistem Linier (TE4249)

October 4, 2024

Pokok Bahasan

- ◀ Definisi sinyal
- ◀ Ukuran sinyal
- ◀ Operasi sinyal
- ◀ Klasifikasi sinyal
- ◀ Model sinyal

Definisi

- ◀ **Sinyal** adalah sekumpulan data atau informasi.
- ◀ Contohnya termasuk sinyal telepon atau televisi, penjualan bulanan suatu perusahaan, atau harga penutupan harian pasar saham.
- ◀ Dalam semua contoh ini, sinyal merupakan fungsi dari **variabel bebas waktu**. Namun hal ini tidak selalu terjadi.
- ◀ Ketika muatan listrik didistribusikan ke seluruh benda, misalnya, sinyalnya adalah kepadatan muatan, yang merupakan fungsi **ruang**, bukan **waktu**.
- ◀ Dalam pembahasan ini, hampir secara eksklusif dibahas sinyal-sinyal yang merupakan fungsi **waktu**. Namun, pembahasan ini juga berlaku untuk **variabel independen/bebas lainnya**.

Pokok Bahasan

- ◀ Definisi sinyal
- ◀ Ukuran sinyal
- ◀ Operasi sinyal
- ◀ Klasifikasi sinyal
- ◀ Model sinyal

Ukuran sinyal

◀ Energi sinyal

Dengan mempertimbangkan luas di bawah sinyal $|x(t)|^2$ sebagai ukuran yang mungkin untuk ukurannya, karena area tersebut tidak hanya memperhitungkan amplitudo tetapi juga durasinya. **Energi sinyal** E_x , didefinisikan sebagai

$$E_x = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt \quad (1)$$

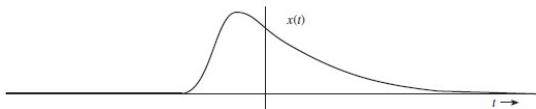
◀ Daya sinyal

Energi sinyal harus terbatas agar dapat mengukur ukuran sinyal. Kondisi yang diperlukan agar energinya berhingga adalah amplitudo sinyal $\rightarrow 0$ sebagai $|t| \rightarrow \infty$ (lihat Gambar 1(a)). Jika tidak, integral dalam Pers. (1) tidak akan konvergen.

Ketika amplitudo $x(t)$ tidak $\rightarrow 0$ seperti $|t| \rightarrow \infty$ (lihat Gambar 1(b)), energi sinyal menjadi tak terhingga. Ukuran sinyal dalam kasus seperti ini adalah rata-rata waktu energi, jika memang ada. Ukuran ini disebut daya sinyal. Untuk sinyal $x(t)$, didefinisikan **daya sinyal** P_x sebagai

Ukuran sinyal

$$P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} |x(t)|^2 dt \quad (2)$$



(a) sinyal dengan energi terbatas

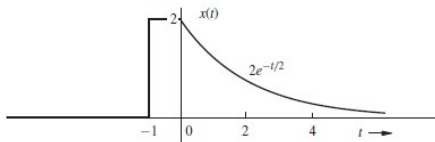


(b) sinyal dengan daya terbatas

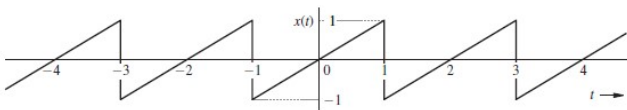
Gambar 1: Contoh-contoh sinyal

Ukuran sinyal

Contoh 1: Tentukan ukuran yang sesuai dari sinyal-sinyal di Gambar 2.



(a)



(b)

Gambar 2: Sinyal untuk Contoh 1

Ukuran sinyal

Solusi Contoh 1:

Pada Gambar 2(a), amplitudo sinyal $\rightarrow 0$ untuk $|t| \rightarrow \infty$. Oleh karena itu ukuran yang cocok untuk sinyal ini adalah energi E_x yang diberikan oleh

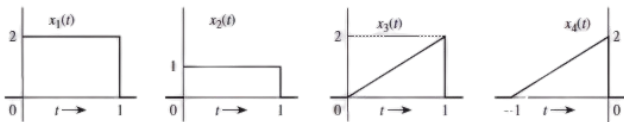
$$\begin{aligned} E_x &= \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \int_{-1}^0 |2|^2 dt + \int_0^{\infty} \left| 2e^{-\frac{t}{2}} \right|^2 dt \\ &= \int_{-1}^0 4 dt + \int_0^{\infty} 4e^{-t} dt = 4 + 4 = 8 \end{aligned}$$

Pada Gambar 2(b), besaran sinyal tidak $\rightarrow 0$ untuk $|t| \rightarrow \infty$. Namun, ini bersifat periodik, dan oleh karena itu dayanya ada. Kita dapat menyederhanakan prosedur untuk sinyal periodik dengan mengamati bahwa sinyal periodik berulang secara teratur setiap periode (dalam hal ini 2 detik). Oleh karena itu, merata-ratakan $|x(t)|^2$ pada interval yang sangat besar sama dengan merata-ratakan besaran ini dalam satu periode (dalam kasus ini 2 detik). Dengan demikian

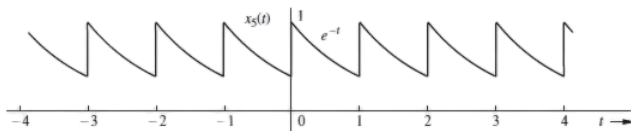
$$P_x = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 |t|^2 dt = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 t^2 dt = \frac{1}{3}.$$

Ukuran sinyal

Latihan 1: Tunjukkan bahwa **energi sinyal** pada Gambar 3(a) berturut-turut adalah 4, 1, $4/3$, dan $4/3$. Tunjukkan juga bahwa **daya sinyal** pada Gambar 3(b) adalah 0,4323.



(a)



(b)

Gambar 3: Sinyal untuk Latihan 1

Pokok Bahasan

- ◀ Definisi sinyal
- ◀ Ukuran sinyal
- ◀ Operasi sinyal
- ◀ Klasifikasi sinyal
- ◀ Model sinyal

Operasi sinyal

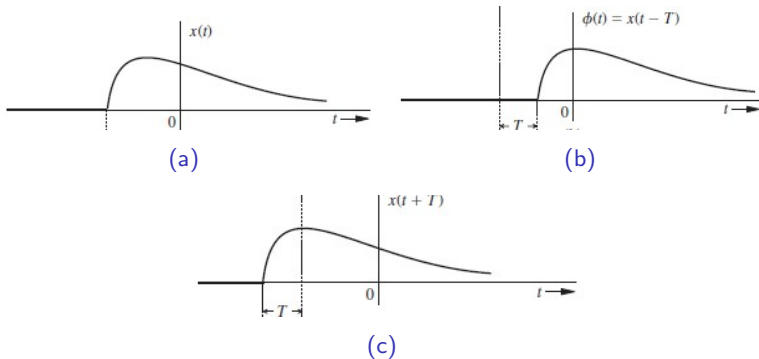
◀ Pergeseran waktu

Pertimbangkan sinyal $x(t)$ ([Gambar 4\(a\)](#)) dan sinyal yang sama tertunda selama T detik ([Gambar 4\(b\)](#)), yang akan kita nyatakan dengan $\phi(t)$. Apapun yang terjadi pada $x(t)$ ([Gambar 4\(a\)](#)) pada saat t juga terjadi pada $\phi(t)$ ([Gambar 4\(b\)](#)) T detik kemudian pada saat $t + T$. Oleh karena itu,

$$\phi(t + T) = x(t) \quad \text{dan} \quad \phi(t) = x(t - T)$$

Oleh karena itu, untuk menggeser sinyal sebesar T , kita mengganti t dengan $t - T$. Jadi $x(t - T)$ mewakili $x(t)$ waktu yang digeser oleh T detik. Jika T **positif** maka **pergeserannya ke kanan** (*delay*/tertunda), seperti pada [Gambar 4\(b\)](#). Jika T **negatif** maka **pergeserannya ke kiri** (*advance*/maju), seperti pada [Gambar 4\(c\)](#). Jelasnya, $x(t - 2)$ adalah $x(t)$ tertunda (bergeser ke kanan) sebanyak 2 detik, dan $x(t + 2)$ adalah $x(t)$ maju (bergeser ke kiri) sebanyak 2 detik.

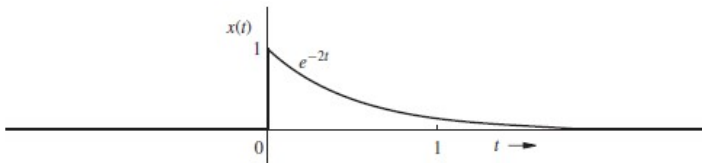
Operasi sinyal



Gambar 4: Pergeseran waktu sebuah sinyal

Operasi sinyal

Contoh 2: Sinyal eksponensial $x(t) = e^{-2t}$ yang ditunjukkan pada [Gambar 5](#). Sketsa dan deskripsikan secara matematis [sinyal tertunda](#) 1 detik. Ulangi soal dengan $x(t)$ [maju](#) 1 detik.



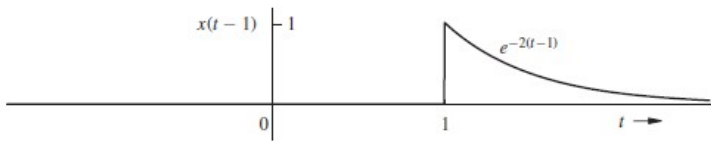
Gambar 5: Sinyal $x(t)$

Fungsi $x(t)$ dapat dideskripsikan secara matematika sebagai

$$x(t) = \begin{cases} e^{-2t} & t \geq 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases} \quad (3)$$

Operasi sinyal

Solusi Contoh 2: Sketsa sinyal $x(t)$ tertunda 1 detik ditunjukkan pada Gambar 6.



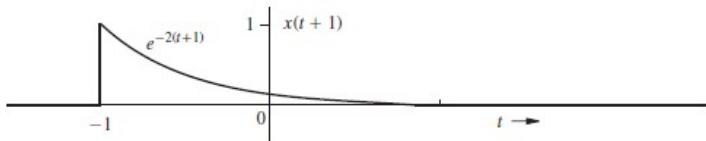
Gambar 6: Sinyal $x(t)$ tertunda 1 detik

Deskripsi matematis sinyal $x(t)$ tertunda 1 detik diberikan oleh

$$x_d(t) = x(t-1) = \begin{cases} e^{-2(t-1)} & t-1 \geq 0 \text{ atau } t \geq 1 \\ 0 & t-1 < 0 \text{ atau } t < 1 \end{cases} \quad (4)$$

Operasi sinyal

Solusi Contoh 2: Sketsa sinyal $x(t)$ **maju** 1 detik ditunjukkan pada **Gambar 7**.



Gambar 7: Sinyal $x(t)$ **maju** 1 detik

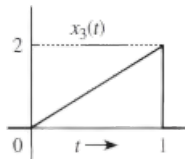
Deskripsi matematis sinyal $x(t)$ **maju** 1 detik diberikan oleh

$$x_a(t) = x(t+1) = \begin{cases} e^{-2(t+1)} & t+1 \geq 0 \text{ atau } t \geq -1 \\ 0 & t+1 < 0 \text{ atau } t < -1 \end{cases} \quad (5)$$

Operasi sinyal

Latihan 2:

Tuliskan deskripsi matematis sinyal $x_3(t)$ pada [Gambar 8](#). Selanjutnya, [tunda sinyal](#) ini sebesar 2 detik. Buat sketsa sinyal yang [tertunda](#). Tunjukkan bahwa [sinyal tertunda](#) $x_d(t)$ dapat dijelaskan secara matematis sebagai $x_d(t) = 2(t-2)$ untuk $2 \leq t \leq 3$, dan sebaliknya sama dengan 0. Sekarang ulangi prosedur dengan [sinyal maju](#) (bergeser ke kiri) selama 1 detik. Tunjukkan bahwa ini [sinyal maju](#) $x_a(t)$ dapat dinyatakan sebagai $x_a(t) = 2(t+1)$ untuk $-1 \leq t \leq 0$, dan 0 sebaliknya.



Gambar 8: Sinyal $x_3(t)$

Operasi sinyal

◀ Penskalaan waktu

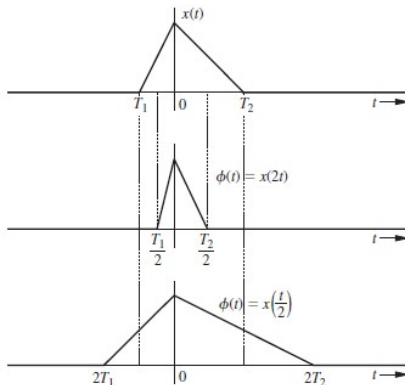
Kompresi atau perluasan sinyal dalam waktu dikenal sebagai **penskalaan waktu**. Perhatikan sinyal $x(t)$ pada **Gambar 9 (atas)**. Sinyal $\phi(t)$ pada **Gambar 9 (tengah)** adalah $x(t)$ yang **dikompresi** dalam waktu dengan faktor 2. Oleh karena itu, apapun yang terjadi pada $x(t)$ pada saat t juga terjadi pada $\phi(t)$ pada saat $t/2$ sehingga,

$$\phi\left(\frac{t}{2}\right) = x(t) \quad \text{dan} \quad \phi(t) = x(2t)$$

Perhatikan bahwa karena $x(t) = 0$ pada $t = T_1$ dan T_2 , kita harus mempunyai $\phi(t) = 0$ pada $t = T_1/2$ dan $T_2/2$, seperti ditunjukkan pada **Gambar 9 (tengah)**. Secara umum, jika $x(t)$ **dikompresi** dalam waktu dengan faktor a ($a > 1$), sinyal yang dihasilkan $\phi(t)$ diberikan oleh

$$\phi(t) = x(at)$$

Operasi sinyal



Gambar 9: Penskalaan waktu

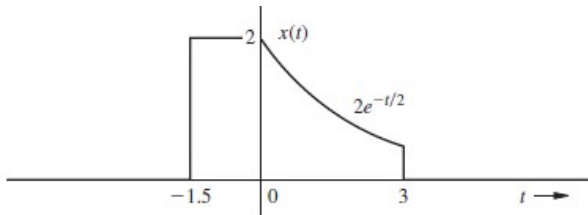
Dengan menggunakan argumen serupa, $x(t)$ **diperluas** (diperlambat) terhadap waktu dengan faktor a ($a > 1$) diberikan oleh

$$\phi(t) = x\left(\frac{t}{a}\right)$$

Gambar 9 (bawah) menunjukkan $x(t/2)$, yaitu $x(t)$ **diekspansi** terhadap waktu sebanyak 2 kali. Operasi penskalaan waktu, titik asal $t = 0$ adalah titik tetap tidak berubah pada kondisi operasi **penskalaan** karena pada $t = 0$, $x(t) = x(at) = x(0)$.

Operasi sinyal

Contoh 3: Gambar 10 menunjukkan sinyal $x(t)$. Buat sketsa dan jelaskan secara matematis waktu sinyal yang **dikompresi** oleh faktor 3. Ulangi soal untuk waktu sinyal yang sama yang **diperluas** dengan faktor 2.



Gambar 10: Sinyal $x(t)$

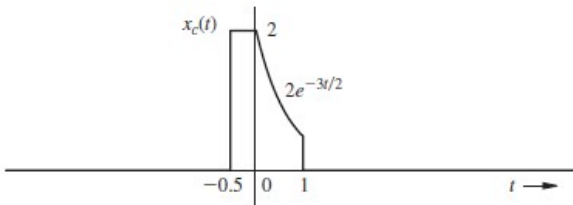
Sinyal $x(t)$ dapat dideskripsikan sebagai

$$x(t) = \begin{cases} 2 & -1.5 \leq t < 0 \\ 2e^{-t/2} & 0 \leq t < 3 \\ 0 & t \text{ yang lain} \end{cases} \quad (6)$$

Operasi sinyal

Solusi Contoh 3: Gambar 11 menunjukkan $x_c(t)$, yaitu $x(t)$ yang dikompresi waktu oleh faktor 3; akibatnya, secara matematis dapat digambarkan sebagai $x(3t)$, yang diperoleh dengan mengganti t dengan $3t$ di ruas kanan Pers. (6). Dengan demikian,

$$x_c(t) = x(3t) = \begin{cases} 2 & -1.5 \leq 3t < 0 \text{ atau } -0.5 \leq t < 0 \\ 2e^{-3t/2} & 0 \leq 3t < 3 \text{ atau } 0 \leq t < 1 \\ 0 & t \text{ yang lain} \end{cases} \quad (7)$$

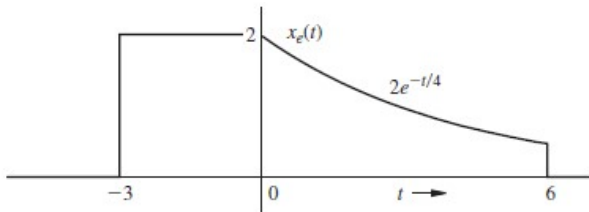


Gambar 11: Sinyal $x(3t)$

Operasi sinyal

Solusi Contoh 3: Gambar 11 menunjukkan $x_e(t)$, yaitu $x(t)$ yang diperluas waktu oleh faktor 2; akibatnya, secara matematis dapat digambarkan sebagai $x(t/2)$, yang diperoleh dengan mengganti t dengan $t/2$ di $x(t)$. Dengan demikian,

$$x_e(t) = x\left(\frac{t}{2}\right) = \begin{cases} 2 & -1.5 \leq \frac{t}{2} < 0 \text{ atau } -3 \leq t < 0 \\ 2e^{-t/4} & 0 \leq \frac{t}{2} < 3 \text{ atau } 0 \leq t < 6 \\ 0 & t \text{ yang lain} \end{cases} \quad (8)$$



Gambar 12: Sinyal $x(t/2)$

Operasi sinyal

Latihan 3:

Tunjukkan bahwa **kompresi** waktu dengan faktor bilangan bulat n ($n > 1$) dari sebuah sinusoidal menghasilkan sinusoidal dengan **amplitudo** dan **fase** yang sama, tetapi dengan frekuensi yang meningkat sebanyak n kali lipat. Demikian pula, **perluasan** waktu dengan faktor bilangan bulat n ($n > 1$) dari sebuah sinusoidal menghasilkan sinusoidal dengan **amplitudo** dan **fase** yang sama, tetapi dengan frekuensi dikurangi dengan faktor n . Verifikasi kesimpulan Anda dengan membuat sketsa sinusoidal $\sin 2t$ dan sinusoidal yang sama **dikompresi** dengan faktor 3 dan **diperluas** dengan faktor 2.

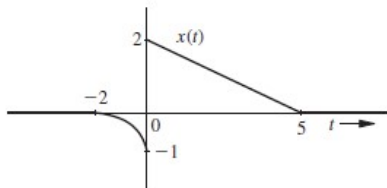
◀ Pembalikan waktu

Perhatikan sinyal $x(t)$ pada **Gambar 13(a)**. Untuk membalikkan waktu $x(t)$, kita melakukan putaran 180° terhadap sumbu vertikal. Kali ini pembalikan (refleksi $x(t)$ terhadap sumbu vertikal) memberi kita sinyal $\phi(t)$ (**Gambar 13(b)**). Amati bahwa apapun yang terjadi pada **Gambar 13(a)** pada saat t juga terjadi pada **Gambar 13(b)** pada saat $-t$, dan sebaliknya. Karena itu,

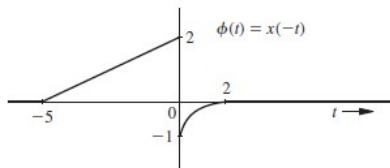
$$\phi(t) = x(-t)$$

Operasi sinyal

Jadi, untuk membalikkan waktu suatu sinyal kita mengganti t dengan $-t$, dan **pembalikan waktu** dari sinyal $x(t)$ menghasilkan sinyal $x(-t)$. Ingat juga bahwa pembalikan $x(t)$ terhadap sumbu horizontal menghasilkan $-x(t)$.



(a)

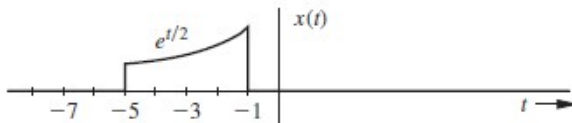


(b)

Gambar 13: Pembalikan waktu sebuah sinyal

Operasi sinyal

Contoh 4: Untuk sinyal $x(t)$ yang diilustrasikan pada [Gambar 14](#), buat sketsa $x(-t)$, yang merupakan **pembalikan waktu** dari $x(t)$.

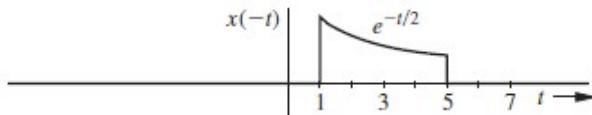


Gambar 14: Sinyal $x(t)$

Solusi: Nilai -1 dan -5 di $x(t)$ dipetakan ke nilai 1 dan 5 di $x(-t)$. Karena $x(t) = e^{t/2}$, kita mempunyai $x(-t) = e^{-t/2}$. Sinyal $x(-t)$ digambarkan pada [Gambar 15](#). Kita dapat mendeskripsikan $x(t)$ dan $x(-t)$ sebagai

$$x(t) = \begin{cases} e^{t/2} & -5 \leq t \leq -1 \\ 0 & t \text{ yang lain} \end{cases}$$

Operasi sinyal



Gambar 15: Sinyal $x(-t)$

dan versi **pembalikan waktu** $x(-t)$ diperoleh dengan mengganti t dengan $-t$ di $x(t)$ sebagai

$$x(-t) = \begin{cases} e^{-t/2} & -5 \leq -t \leq -1 \text{ atau } 1 \leq t \leq 5 \\ 0 & t \text{ yang lain} \end{cases}$$

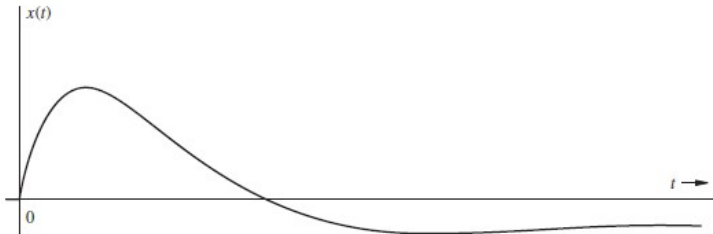
Pokok Bahasan

- ◀ Definisi sinyal
- ◀ Ukuran sinyal
- ◀ Operasi sinyal
- ◀ **Klasifikasi sinyal**
- ◀ Model sinyal

Klasifikasi sinyal

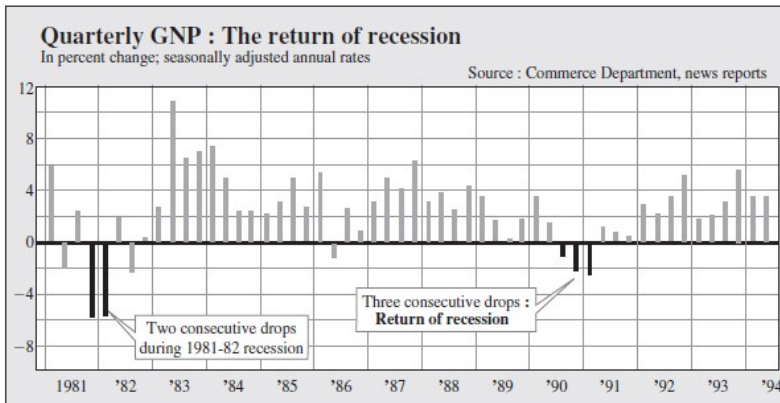
◀ Sinyal waktu kontinu dan diskrit

Sinyal yang ditentukan untuk semua nilai waktu t secara berkesinambungan ([Gambar 16](#)) disebut sinyal waktu kontinu, dan sinyal yang hanya ditentukan pada nilai-nilai waktu t tertentu ([Gambar 17](#)) disebut sinyal waktu diskrit. Output telepon dan kamera video adalah sinyal waktu kontinu, sedangkan produk nasional bruto (GNP) triwulanan, penjualan bulanan suatu perusahaan, dan rata-rata harian pasar saham adalah sinyal waktu diskrit.



Gambar 16: Sinyal waktu kontinu

Klasifikasi sinyal

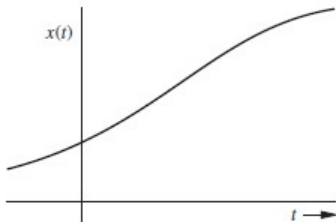


Gambar 17: Sinyal waktu diskrit

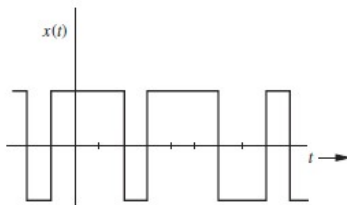
Klasifikasi sinyal

◀ Sinyal analog dan digital

Sinyal yang amplitudonya bisa mengambil nilai apa pun dalam rentang kontinu adalah **sinyal analog**. Ini berarti bahwa amplitudo **sinyal analog** dapat mempunyai jumlah nilai yang tidak terbatas. Sebaliknya, **sinyal digital** adalah sinyal yang amplitudonya hanya dapat mempunyai sejumlah nilai terbatas.



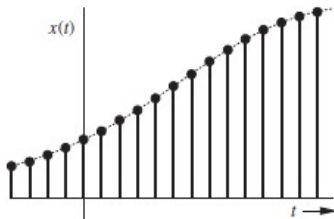
(a) analog kontinu



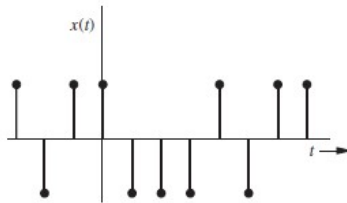
(b) digital kontinu

Gambar 18: Sinyal analog dan digital kontinu

Klasifikasi sinyal



(a) analog diskrit



(b) digital diskrit

Gambar 19: Sinyal analog dan digital diskrit

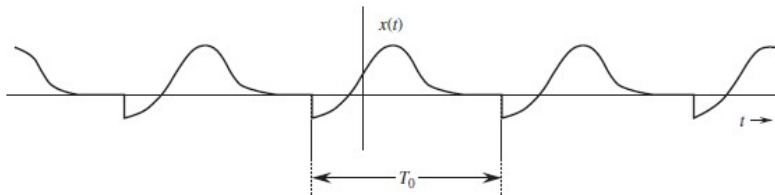
◀ Sinyal periodik dan aperiodik

Suatu sinyal $x(t)$ dikatakan **periodik** jika untuk suatu konstanta positif T_0

$$x(t) = x(t + T_0) \quad \forall t \quad (9)$$

Suatu sinyal bersifat **aperiodik** jika tidak **periodik**.

Klasifikasi sinyal



Gambar 20: Sinyal periodik dengan periode T_0

◀ Sinyal deterministik dan acak

Sinyal yang gambaran fisiknya diketahui secara lengkap, baik dalam bentuk matematis maupun grafik, merupakan **sinyal deterministik**. Sinyal yang nilainya tidak dapat diprediksi secara tepat tetapi hanya diketahui berdasarkan deskripsi probabilistik, seperti nilai rata-rata atau nilai kuadrat rata-rata, adalah **sinyal acak**.

Pokok Bahasan

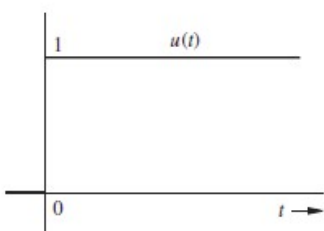
- ◀ Definisi sinyal
- ◀ Ukuran sinyal
- ◀ Operasi sinyal
- ◀ Klasifikasi sinyal
- ◀ Model sinyal

Model sinyal

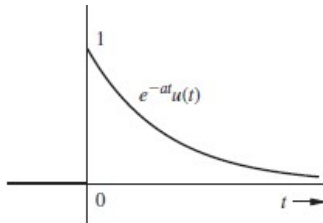
◀ Fungsi undak satuan (*unit step*)

Fungsi ini dapat didefinisikan sebagai

$$u(t) = \begin{cases} 1 & t \geq 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases} \quad (10)$$



(a) fungsi undak satuan $u(t)$

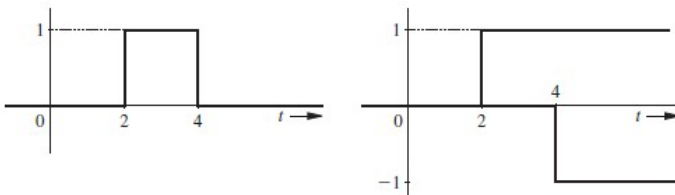


(b) eksponensial $e^{-at}u(t)$

Model sinyal

Sinyal pulse dapat dihasilkan menggunakan dua fungsi undak (*step*), misalnya:

$$x(t) = u(t - 2) - u(t - 4)$$



Gambar 22: Representasi fungsi pulse dari fungsi-fungsi undak

Model sinyal

◀ Fungsi impuls satuan

Fungsi impuls satuan $\delta(t)$ adalah salah satu fungsi paling penting dalam studi sinyal dan sistem. Fungsi ini pertama kali didefinisikan dalam dua bagian oleh P. A. M. Dirac sebagai

$$\delta(t) = 0 \quad t \neq 0 \quad \text{dan} \quad \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1 \quad (11)$$



Gambar 23: Impuls satuan dan perkiraannya

Model sinyal

◀ Fungsi eksponensial

Fungsi eksponensial sangat penting dalam sains dan teknik. Parameter s adalah variabel kompleks yang diberikan oleh $s = \sigma + j\omega$. Oleh karena itu,

$$e^{st} = e^{(\sigma+j\omega)t} = e^{\sigma t} e^{j\omega t} = e^{\sigma t} (\cos \omega t + j \sin \omega t)$$

Jika s adalah konjugate, $s^* = \sigma - j\omega$, maka

$$e^{s^*t} = e^{(\sigma-j\omega)t} = e^{\sigma t} e^{-j\omega t} = e^{\sigma t} (\cos \omega t - j \sin \omega t)$$

dan

$$e^{\sigma t} \cos \omega t = \frac{1}{2}(e^{st} + e^{s^*t})$$

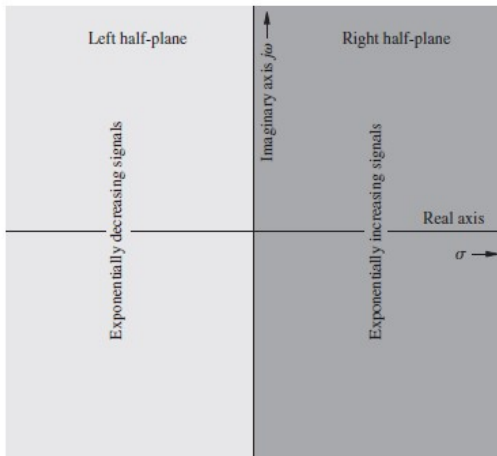
Model sinyal

Fungsi-fungsi berikut merupakan kasus khusus atau dapat dinyatakan dalam ketentuan e^{st}

- ◀ Konstanta $k = ke^{0t}$ ($s = 0$)
- ◀ eksponensial monotonik $e^{\sigma t}$ ($\omega = 0$, $s = \sigma$)
- ◀ Sinusoidal $\cos \omega t$ ($\sigma = 0$, $s = \pm j\omega$)
- ◀ Sinusoidal yang bervariasi secara eksponensial $e^{\sigma t} \cos \omega t$ ($s = \sigma \pm j\omega$)

Frekuensi kompleks s dapat dengan mudah direpresentasikan pada bidang frekuensi kompleks (s plane), seperti yang digambarkan pada [Gambar 24](#).

Model sinyal



Gambar 24: Bidang frekuensi kompleks