

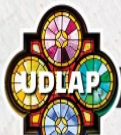
Técnicas de Reducción de Varianza: Muestreo por importancia y muestreo condicional

Temas Selectos I

Dr. Rubén Blancas Rivera

Universidad de las Américas Puebla

Otoño 2025



85 AÑOS DE EXCELENCIA ♦ 55 AÑOS EN PUEBLA

Content

Muestreo por Importancia
Caso Multidimensional

Muestreo Condicional

Introducción

- ▶ En la simulación de Monte Carlo, una de las principales limitaciones es la **varianza de los estimadores**.
- ▶ El teorema del límite central asegura:

$$\text{Error típico} \sim \frac{1}{\sqrt{n}}.$$

- ▶ En la práctica: se requieren demasiadas simulaciones para lograr la precisión deseada.
- ▶ \Rightarrow Necesidad de métodos que produzcan estimadores más eficientes.

Introducción

- ▶ Estrategias para disminuir la **dispersión de los resultados** de Monte Carlo.
- ▶ Mantienen la validez estadística de los estimadores.
- ▶ Idea central:
 - ▶ Aprovechar información adicional.
 - ▶ Usar correlaciones o estructuras del problema.
 - ▶ Concentrar la variabilidad y acelerar la convergencia.

Muestreo por Importancia

Supongamos nuevamente que el problema es calcular una integral de la forma

$$\theta = \int_a^b g(x) dx.$$

Usando el método de la media muestral, si X es una variable aleatoria con función de densidad $f(x)$, cuyo soporte contiene al intervalo (a, b) , entonces la integral θ se puede expresar como la siguiente esperanza:

$$\theta = \int_a^b \frac{g(x)}{f(x)} f(x) dx = \mathbb{E} \left(\frac{g(X)}{f(X)} \right) \quad (1)$$

Muestreo por Importancia

El método Monte Carlo de la media muestral establece que si X_1, \dots, X_n es una muestra aleatoria de la función de densidad $f(x)$, entonces se propone como estimador para θ a la variable aleatoria

$$\hat{\theta} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{g(X_i)}{f(X_i)} \quad (2)$$

Muestreo por Importancia

- ▶ Usando (1) es fácil verificar que $\hat{\theta}$ es un estimador insesgado para el valor desconocido θ .
- ▶ Esta afirmación es válida para cualquier función de densidad $f(x)$ que se utilice.

Muestreo por Importancia

- ▶ El objetivo del **muestreo por importancia** es utilizar la función de densidad $f(x)$ tal que los puntos que se generen de esta función tengan mayor o menor frecuencia según lo indique la función a integrar $g(x)$.
- ▶ Esta función de densidad existe y es aquella que hace que la varianza del estimador $\hat{\theta}$ sea mínima.

Muestreo por Importancia

Teorema.

La varianza del estimador $\hat{\theta}$ definido mediante el método de la media muestral (2) satisface

$$\text{Var}(\hat{\theta}) \geq \frac{1}{n} \left[\left(\int_a^b |g(x)| dx \right)^2 - \theta^2 \right].$$

Además, el valor mínimo se alcanza cuando se toma

$$f(x) = \frac{|g(x)|}{\int_a^b |g(x)| dx}, \quad a < x < b. \quad (3)$$

Muestreo por Importancia

Demostración.

Recordemos que la desigualdad de Cauchy–Schwarz para integrales establece que

$$\left(\int_a^b f(x) g(x) dx \right)^2 \leq \left(\int_a^b f^2(x) dx \right) \cdot \left(\int_a^b g^2(x) dx \right),$$

con igualdad $\Leftrightarrow f(x)/g(x)$ es constante.

Por lo tanto, usando (2),

$$\text{Var}(\hat{\theta}) = \text{Var}\left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{g(X_i)}{f(X_i)}\right) = \frac{1}{n} \text{Var}\left(\frac{g(X)}{f(X)}\right).$$

Muestreo por Importancia

La varianza del cociente g/f puede expresarse como

$$\begin{aligned}\text{Var}\left(\frac{g(X)}{f(X)}\right) &= \mathbb{E}\left(\frac{g^2(X)}{f^2(X)}\right) - \mathbb{E}^2\left(\frac{g(X)}{f(X)}\right) \\&= \int_a^b \frac{g^2(x)}{f^2(x)} f(x) dx - \theta^2 \\&= \left(\int_a^b \left(\frac{|g(x)|}{f^{1/2}(x)}\right)^2 dx\right) \cdot \left(\int_a^b (f^{1/2}(x))^2 dx\right) - \theta^2 \\&= \left(\int_a^b \left(\frac{|g(x)|}{f^{1/2}(x)}\right)^2 dx\right) \cdot 1 - \theta^2 \geq \left(\int_a^b |g(x)| dx\right)^2 - \theta^2. \quad (4)\end{aligned}$$

Muestreo por Importancia

Cuando se toma la función de densidad

$$f(x) = \frac{|g(x)|}{\int_a^b |g(x)| dx}$$

en la expresión (4), la varianza toma el valor

$$\begin{aligned}\text{Var}(\hat{\theta}) &= \frac{1}{n} \int_a^b \frac{g^2(x)}{|g(x)| / \int_a^b |g(x)| dx} dx - \frac{\theta^2}{n} \\ &= \frac{1}{n} \left(\int_a^b |g(x)| dx \right)^2 - \frac{\theta^2}{n}.\end{aligned}$$

Muestreo por Importancia

- ▶ De esta manera, en el sentido de varianza mínima, la mejor función de densidad $f(x)$ que uno puede tomar es la función definida como el valor absoluto de $g(x)$ dividido entre la integral del valor absoluto. Esto es una operación sobre $g(x)$ que la convierte en una función de densidad.

Muestreo por Importancia

- ▶ Para que esto sea posible se necesita la hipótesis adicional de que $|g(x)|$ sea integrable en el intervalo (a, b) . Por otro lado, el procedimiento de aproximación requiere que se conozca una manera de generar valores de la distribución $f(x)$.

Muestreo por Importancia

Debe observarse que encontrar la función de densidad óptima $f(x)$ para aproximar la integral θ requiere conocer el valor de la integral

$$\theta = \int_a^b |g(x)| dx,$$

lo cual es similar al problema original de encontrar θ .

De hecho, el problema es exactamente el mismo en el caso cuando $g(x) \geq 0$.

Muestreo por Importancia



Sin embargo, el teorema anterior sugiere tomar como $f(x)$ a aquella función de densidad que tenga un comportamiento parecido a $|g(x)|$ y de la cual conozcamos una manera de generar valores.

Aproximación discreta

Como una aproximación a la función de densidad óptima $f(x)$ dada en (3), se puede dividir el intervalo (a, b) en m partes:

$$a < u_1 < u_2 < \cdots < u_{m-1} < b,$$

y definir la función constante por pedazos

$$\bar{g}(x) = \begin{cases} g_1, & a < x < u_1, \\ g_2, & u_1 < x < u_2, \\ \vdots & \\ g_m, & u_{m-1} < x < b. \end{cases}$$

Aproximación Discreta

- ▶ en donde g_1, g_2, \dots, g_m son ciertos valores de la función $g(x)$ en cada uno de los m subintervalos, respectivamente.
- ▶ Cada valor constante g_i puede ser cualquiera de los valores que toma la función $g(x)$ en el intervalo (u_{i-1}, u_i) , con $u_0 = a$ y $u_m = b$.

Aproximación Discreta

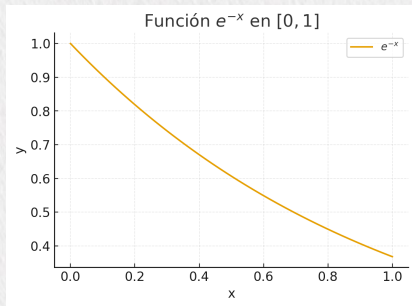
- ▶ Tomando valor absoluto de $\bar{g}(x)$ y dividiendo entre la suma de estos valores absolutos, la función $\bar{g}(x)$ se puede transformar en la función de probabilidad $f_d(x)$ de una variable aleatoria discreta y de la cual sabemos una manera de obtener sus valores.
- ▶ Si x_1, \dots, x_n son valores de esta variable aleatoria discreta, entonces la aproximación es

$$\int_a^b g(x) dx \approx \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{g(x_i)}{f_d(x_i)}.$$

Ejemplo

Queremos calcular

$$\theta = \int_0^1 g(x) dx, \quad g(x) = e^{-x}.$$



Ejemplo

Dividimos $(0, 1)$ en $m = 2$ subintervalos con $0 < u_1 = 0.5 < 1$.
Tomamos los puntos medios y definimos

$$g_1 = g(0.25) = e^{-0.25}, \quad g_2 = g(0.75) = e^{-0.75}.$$

La función por pedazos queda

$$\bar{g}(x) = \begin{cases} g_1, & 0 < x < 0.5, \\ g_2, & 0.5 < x < 1. \end{cases}$$

Ejemplo

Normalizamos los valores para obtener una función de probabilidad (discreta) sobre $\{x_1, x_2\} = \{0.25, 0.75\}$:

$$f_d(x_1) = \frac{g_1}{g_1 + g_2}, \quad f_d(x_2) = \frac{g_2}{g_1 + g_2}.$$

Ejemplo

Si la muestra es $\{0.25, 0.75, 0.25, 0.25, 0.75\}$, entonces

$$\hat{\theta} = \frac{1}{5} \left(\frac{g(0.25)}{f_d(0.25)} + \frac{g(0.75)}{f_d(0.75)} + \frac{g(0.25)}{f_d(0.25)} + \frac{g(0.25)}{f_d(0.25)} + \frac{g(0.75)}{f_d(0.75)} \right),$$

Ejemplo

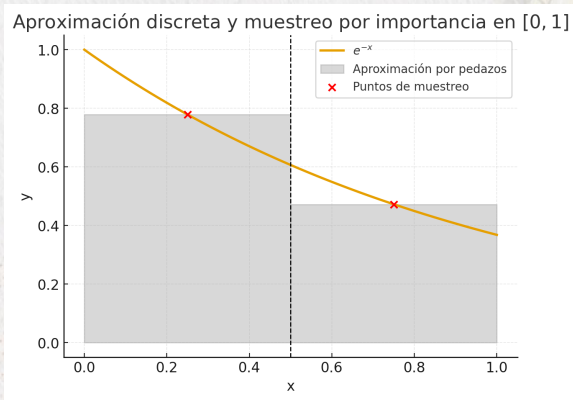
donde

$$g(0.25) = e^{-0.25}, \quad g(0.75) = e^{-0.75}, \quad f_d(0.25) = \frac{e^{-0.25}}{e^{-0.25} + e^{-0.75}}.$$

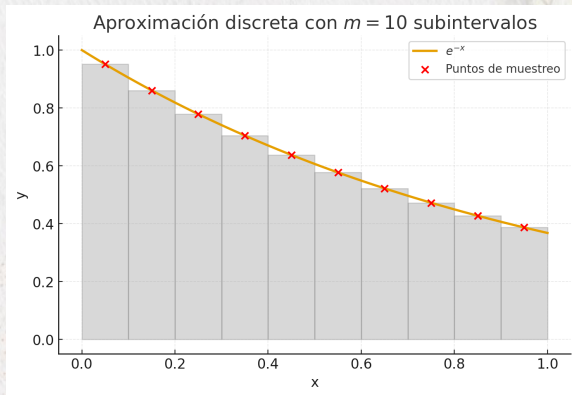
$$f_d(0.75) = \frac{e^{-0.75}}{e^{-0.25} + e^{-0.75}}.$$

(Obsérvese que $\frac{g(0.25)}{f_d(0.25)} = e^{-0.25} \frac{e^{-0.25} + e^{-0.75}}{e^{-0.25}} = 1 + e^{-0.5}$ y
análogamente $\frac{g(0.75)}{f_d(0.75)} = 1 + e^{0.5}$.)

Ejemplo



Ejemplo



Caso Multidimensional

El análisis llevado a cabo permanece válido cuando la función a integrar es función de varias variables. Por ejemplo, en el caso de 2 variables tenemos la integral

$$\theta = \int_{a_1}^{b_1} \int_{a_2}^{b_2} g(x, y) dy dx.$$

Caso Multidimensional

Como antes, cuando $f(x, y)$ es una función de densidad bivariada, el estimador por el método de la media muestral es

$$\hat{\theta} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{g(X_i, Y_i)}{f(X_i, Y_i)}.$$

Caso Multidimensional

Por el teorema demostrado, la varianza de este estimador satisface

$$\text{Var}(\hat{\theta}) \geq \frac{1}{n} \left[\left(\int_{a_1}^{b_1} \int_{a_2}^{b_2} |g(x, y)| dy dx \right)^2 - \theta^2 \right],$$

en donde la cota inferior se alcanza cuando se toma

$$f(x, y) = \frac{|g(x, y)|}{\int_{a_1}^{b_1} \int_{a_2}^{b_2} |g(x, y)| dy dx}, \quad a_1 < x < b_1, \quad a_2 < y < b_2.$$

Esperanza Condicional

- ▶ La esperanza condicional de una variable aleatoria X dado otra variable aleatoria Y se denota por el símbolo $E(X | Y)$.
- ▶ A pesar de su nombre y escritura, no se trata de un número sino de una variable aleatoria.
- ▶ Uno de sus posibles valores es el número $E(X | Y = y)$, en donde y es cualquier valor de Y .
- ▶ A esta última cantidad también se le llama esperanza condicional y se estudia en los cursos básicos de probabilidad.

Varianza Condicional

También se puede definir la varianza condicional de X respecto de Y de la siguiente manera.

Varianza Condicional

Sea X una variable aleatoria con segundo momento finito y sea Y otra variable aleatoria. La varianza condicional de X dado Y es la variable aleatoria

$$\text{Var}(X | Y) = \mathbb{E}((X - \mathbb{E}(X | Y))^2 | Y).$$

Esperanza Condicional

Proposición

La varianza condicional satisface las siguientes propiedades:

1. $\text{Var}(X | Y) \geq 0$.
2. $\text{Var}(X | Y) = \mathbb{E}(X^2 | Y) - \mathbb{E}^2(X | Y)$.
3. $\text{Var}(X) = \mathbb{E}(\text{Var}(X | Y)) + \text{Var}(\mathbb{E}(X | Y))$.

Esperanza Condicional

Proposición

Para cualquier variable aleatoria integrable X ,

$$\text{Var}(\mathbb{E}(X \mid Y)) \leq \text{Var}(X).$$

Muestreo Condicional

- ▶ La esperanza condicional $E(X | Y)$ se puede considerar como un estimador insesgado para la cantidad $E(X)$ pues $E(E(X | Y)) = E(X)$, y
- ▶ tiene varianza posiblemente más pequeña que la varianza de X debido a la Proposición anterior.
- ▶ A la aplicación de este resultado al problema de estimar una integral usando el método de la media muestral de Monte Carlo se le llama *muestreo condicional*.

Muestreo Condicional

Sea $g(x)$ una función integrable sobre el intervalo (a, b) .
Consideremos nuevamente el problema de estimar la siguiente integral

$$\theta = \int_a^b g(x) dx = \int_a^b \frac{g(x)}{f(x)} f(x) dx = \mathbb{E} \left(\frac{g(X)}{f(X)} \right),$$

donde X es una variable aleatoria con función de densidad $f(x)$.

Muestreo Condicional

Si X_1, \dots, X_n es una muestra aleatoria de esta distribución, entonces el estimador de Monte Carlo de la media muestral para θ es

$$\hat{\theta}_1 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{g(X_i)}{f(X_i)}. \quad (6)$$

Este estimador es insesgado para θ , es decir, $\mathbb{E}(\hat{\theta}_1) = \theta$, y su varianza es

$$\begin{aligned} \text{Var}(\hat{\theta}_1) &= \text{Var}\left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{g(X_i)}{f(X_i)}\right) = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \text{Var}\left(\frac{g(X_i)}{f(X_i)}\right) \\ &= \frac{1}{n} \text{Var}\left(\frac{g(X)}{f(X)}\right). \end{aligned}$$

Muestreo Condicional

Por otro lado, sabemos que algunas probabilidades y esperanzas son más fáciles de calcular cuando se condicionan sobre la ocurrencia de algún evento. En nuestra situación, supongamos que la siguiente esperanza condicional puede ser calculada con facilidad

$$\mathbb{E}\left(\frac{g(X)}{f(X)} \mid Y = y\right), \quad (7)$$

donde Y es una variable aleatoria auxiliar que guarda alguna relación con X .

Muestreo Condicional

Si contamos con una expresión para esta esperanza condicional para cada posible valor y , entonces se puede encontrar una expresión para la variable aleatoria

$$\mathbb{E}\left(\frac{g(X)}{f(X)} \mid Y\right), \quad (8)$$

Muestreo Condicional

Observemos que (7) es un número que depende del valor y , mientras que (8) es una variable aleatoria, a la que hemos llamado *esperanza condicional*. Esto sugiere que si Y_1, \dots, Y_n es una muestra aleatoria de la misma distribución que Y , entonces se puede definir el siguiente estimador por *muestreo condicional*

$$\hat{\theta}_2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbb{E} \left(\frac{g(X)}{f(X)} \mid Y_i \right). \quad (4.9)$$

Muestreo Condicional

- ▶ Observe que no es necesario tomar el mismo tamaño de muestra n para definir a $\hat{\theta}_1$ y a $\hat{\theta}_2$, pero lo hemos hecho así a fin de comparar sus varianzas.
- ▶ Observemos también que cuando X y Y son independientes, el muestreo sobre Y no es provechoso pues $\hat{\theta}_2$ se reduce a la cantidad desconocida

$$\theta = \mathbb{E}\left(\frac{g(X)}{f(X)}\right).$$

- ▶ Las propiedades del estimador $\hat{\theta}_2$ y su comparación con $\hat{\theta}_1$ se muestran a continuación.

Muestreo Condicional

Los estimadores $\hat{\theta}_1$ y $\hat{\theta}_2$ definidos en (6) y (9) son ambos insesgados para θ , sin embargo,

$$\text{Var}(\hat{\theta}_2) \leq \text{Var}(\hat{\theta}_1).$$

Ejemplo

Queremos calcular

$$\theta = \int_0^1 \int_0^1 (x + y) dx dy.$$

La solución exacta:

$$\theta = \int_0^1 \int_0^1 (x + y) dx dy = \int_0^1 \left(\frac{1}{2} + y \right) dy = 1.$$

Ejemplo

1 Si generamos $(X_i, Y_i) \sim U([0, 1]^2)$, el estimador es

$$\hat{\theta}_1 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i + Y_i).$$

Ejemplo 1

Dado $Y = y$, la esperanza condicional es

$$\mathbb{E}[X + Y \mid Y = y] = \mathbb{E}[X] + y = \frac{1}{2} + y.$$

Entonces, generando $Y_i \sim U(0, 1)$,

$$\hat{\theta}_2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left(\frac{1}{2} + Y_i \right).$$

Ambos estimadores son insesgados, pero $\hat{\theta}_2$ tiene menor varianza porque aprovecha la información condicional.

Ejemplo 2

Sea (X, Y) un vector aleatorio con función de distribución $F(x, y)$.
Supongamos que deseamos estimar la siguiente cantidad

$$\theta = P(X + Y \leq u) = E(\mathbf{1}_{(X+Y \leq u)}),$$

para algún número real u fijo.

Ejemplo 2

Si $(X_1, Y_1), \dots, (X_n, Y_n)$ es una muestra aleatoria de la distribución $F(x, y)$, entonces el estimador para θ por el método directo de Monte Carlo es

$$\hat{\theta}_1 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbf{1}_{(X_i + Y_i \leq u)}.$$

Ejemplo 2

Alternativamente, podemos usar muestreo condicional y escribir

$$\begin{aligned}\theta &= E(\mathbf{1}_{(X+Y \leq u)}) \\ &= E(E(\mathbf{1}_{(X+Y \leq u)} \mid Y)) \\ &= E(E(\mathbf{1}_{(X \leq u-Y)} \mid Y)) \\ &= E(F_X(u - Y)),\end{aligned}$$

en donde $F_X(x)$ es la función de distribución marginal de X .

Ejemplo 2

Por lo tanto, si Y_1, \dots, Y_n es una muestra aleatoria de la distribución $F_Y(y)$ (la función de distribución marginal de Y), entonces el estimador por muestreo condicional para θ es

$$\hat{\theta}_2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n F_X(u - Y_i),$$

en donde sabemos que la varianza de este estimador es menor o igual a la varianza de $\hat{\theta}_1$.

Ejemplo 2

- ▶ Es interesante observar que los elementos de la suma que aparece en $\hat{\theta}_1$ son 0 ó 1,
- ▶ mientras que los elementos de la suma en $\hat{\theta}_2$ son valores en el intervalo $(0, 1)$.
- ▶ Intuitivamente, esto explica el hecho de que los valores de $\hat{\theta}_2$ presentan menor dispersión.

Ejemplo 3

Sea X_1, X_2, \dots una sucesión de variables aleatorias independientes con idéntica distribución $F(x)$. Consideremos una variable aleatoria N con valores $0, 1, \dots$ e independiente de X_1, X_2, \dots . Defina la suma aleatoria

$$S_N = \sum_{i=1}^N X_i.$$

Ejemplo 3

- ▶ Observe que el número de sumandos es aleatorio.
- ▶ A las distribuciones de este tipo de sumas se les conoce como *distribuciones compuestas*.
- ▶ Por ejemplo, se conoce como *modelo Poisson compuesto* a aquella suma en donde N tiene distribución Poisson (λ) y los sumandos X_i tienen cualquier distribución general.

Ejemplo 3

- ▶ En general, el poder encontrar la distribución de S_N es un problema complicado.
- ▶ Consideremos entonces el problema de estimar, usando el método de Monte Carlo, la siguiente probabilidad, en donde x es cualquier número real fijo,

$$\theta = P(S_N \leq x) = E(\mathbf{1}_{(S_N \leq x)}).$$

Ejemplo 3

Método Monte Carlo directo. Si $(N_1, X_1^{(1)}, \dots, X_{N_1}^{(1)}), \dots, (N_n, X_1^{(n)}, \dots, X_{N_n}^{(n)})$ es una muestra aleatoria de tamaño n del vector (N, X_1, \dots, X_N) , entonces podemos estimar θ mediante

$$\hat{\theta}_1 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbf{1}_{(S_{N_i}^{(i)} \leq x)}.$$

en donde $S_N^{(i)} = X_1^{(i)} + \dots + X_{N_i}^{(i)}$ para $i = 1, \dots, n$.

Ejemplo 3

Sabemos que este es un estimador insesgado para $\hat{\theta}$ y su varianza es

$$\text{Var}(\hat{\theta}_1) = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \text{Var}\left(\mathbf{1}_{(S_N^{(i)} \leq x)}\right) = \frac{1}{n} \theta(1 - \theta).$$

Ejemplo 3

Método Monte Carlo condicional. Para $n \geq 0$ entero fijo, la función de distribución de S_N con $N = n$ es la n -ésima convolución de $F(x)$. Esta es una nueva función de distribución denotada por $F^{*n}(x)$. Representa la función de distribución de la suma de n variables aleatorias independientes X_1, \dots, X_n con idéntica distribución $F(x)$, es decir,

$$F^{*n}(x) = P(X_1 + \dots + X_n \leq x), \quad -\infty < x < \infty.$$

Ejemplo 3

Cuando $n \geq 2$ podemos escribir esta probabilidad de la siguiente forma:

$$\begin{aligned} F^{*n}(x) &= P\left(\sum_{i=1}^n X_i \leq x\right) \\ &= P\left(X_1 \leq x - \sum_{i=2}^n X_i\right) \\ &= F\left(x - \sum_{i=2}^n X_i\right) \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} F\left(x - \sum_{i=2}^n X_i \mid X_2 = x_2, \dots, X_n = x_n\right) \\ &\quad \times f(x_2, \dots, x_n) dx_2 \cdots dx_n \end{aligned}$$

Ejemplo 3

$$\begin{aligned} F^{*n}(x) &= \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} F\left(x - \sum_{i=2}^n x_i\right) f(x_2, \dots, x_n) dx_2 \cdots dx_n \\ &= E\left[F\left(x - \sum_{i=2}^n X_i\right)\right]. \end{aligned}$$

Ejemplo 3

Como esta igualdad se cumple para cualquier entero $n \geq 1$ (cuando $n = 0$ y $n = 1$ la suma es vacía y se define como cero, de modo que la esperanza es $F(x)$), concluimos la validez de la expresión general,

$$F^{*N}(x) = E \left(F \left(x - \sum_{i=2}^N X_i \right) \right).$$

Ejemplo 3

De esta manera, la esperanza de la variable $\mathbf{1}_{(S_N \leq x)}$ se ha simplificado un poco al condicionar sobre $Y = (X_2, \dots, X_N)$. Por lo tanto, si

$$(N_1, X_1^{(1)}, \dots, X_{N_1}^{(1)}), \dots, (N_n, X_1^{(n)}, \dots, X_{N_n}^{(n)})$$

es una muestra aleatoria de tamaño n del vector (N, X_1, \dots, X_N) .

Ejemplo 3

Se propone el estimador insesgado

$$\hat{\theta}_2 = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n F \left(x - \sum_{i=2}^{N_k} X_i^{(k)} \right),$$

el cual tiene varianza menor que el estimador que se obtiene del método de Monte Carlo directo. En este caso no se usan las primeras variables $X_1^{(k)}$ y no es necesario generarlas.