SVEUČILIŠTE U ZAGREBU FAKULTET ELEKTROTEHNIKE I RAČUNARSTVA

SEMINAR

Sustavi za upravljanje heterogenom flotom ljudi i robota u logističkim centrima

Herman Zvonimir Došilović Voditelj: prof. dr. sc. Domagoj Jakobović

SADRŽAJ

1.	Uvod	1
2.	Opis problema	3
	2.1. Ulazni podaci	3
	2.2. Očekivani izlazni podaci	3
3.	Raspoređivanje	4
4.	Zaključak	5
5.	Literatura	6

1. Uvod

Logistički centri su dinamički i stohastički logistički sustavi čija je temeljna zadaća prostornovremenska transformacija dobara koja se odvija u procesima: (1) transporta, pregrupiranja i skladištenja gdje su bitni procesi tokova dobara. (2) Pakiranja i signiranja gdje su bitni procesi pomaganja tokovima dobara. (3) Dostavljanja i obrada naloga gdje su bitni procesi tijekova informacija. (Paladin, 2013; Buntak et al., 2012)

Razvojem informacijskih tehnologija elektroničke trgovine (engl. ecommerce) posljednjih su godina doživjele veliki zamah u razvoju i poslovanju. Međutim, sa sve većim brojem narudžbi, logistički procesi elektroničkih trgovina postaju usko grlo kada govorimo o ispunjenju narudžbi i njihovih rokova. Također, logistički procesi mogu uzrokovati probleme poput sporih, neispravnih, izgubljenih, oštećenih i pogrešnih isporuka. Pored toga cijena logističkog procesa može iznositi i do 40% cijene korisnikove narudžbe. Automatizacija logističkih procesa nudi poboljšanja učinkovitosti, smanjenje troškova i smanjenje vremena posluživanja, međutim, velika raznolikost i promjenljivost narudžbi čini implementaciju automatizacije teškom. U obzir treba uzeti ne samo tip i količinu neke naručene robe, nego i njihovu veličinu, njihov oblik, masu, pa čak i svojstva i posebnosti pakiranja. Također, jednom uspostavljeni automatizirani proces mora se moći lako prilagoditi raznim promjenama u logističkom centru. To znači da se automatizirani sustavi moraju lako skalirati i da moraju biti fleksibilni u svakom trenutku. Kada govorimo o automatizaciji logističkih procesa elektroničkih trgovina, onda razlikujemo automatizaciju protoka informacija i automatizaciju protoka robe. Robotika nudi rješenje u automatiziranju protoka robe i roboti danas uspješno ostvaruju zadatke koji se ponavljaju na fiksnim pozicijama sa željenom brzinom, preciznosti i tereta. Robotika, također, nudi rješenje koje će poboljšati učinkovitost, skalabilnost i fleksibilnost logističkih procesa. Mobilni roboti omogućuju automatizirano izvršavanje zadataka na pozicijama koje nisu više fiksne, međutim, tada je potrebno uskladiti suradnju između robota i ljudi. (Huang et al., 2015)

Ovaj seminarski rad predstavit će i definirat će jedan stvarni problem koji se pojavljuje uvođenjem mobilnih i autonomnih robota u logističke centre kako bi se optimirala jedna faza logističkog procesa koja uključuje prikupljanje artikala narudžbe. Osim toga, napravit će pregled područja i pregled dosadašnjih metoda koje rješavaju sličan problem.

2. Opis problema

- 2.1. Ulazni podaci
- 2.2. Očekivani izlazni podaci

3. Raspoređivanje

4. Zaključak

5. Literatura

Krešimir Buntak, Davor Grgurević, i Ivana Drožđek. Međusobni odnos logističkih i transportnih sustava. *Tehnički glasnik*, 6(2):228–232, 2012.

George Q Huang, Michael ZQ Chen, i Jia Pan. Robotics in ecommerce logistics. *HKIE Transactions*, 22(2):68–77, 2015.

Lorena Paladin. Logistički centri i informacijske tehnologije. Diplomski rad, Sveučilište u Rijeci, Ekonomski fakultet u Rijeci, Ivana Filipovića 4, 51000 Rijeka, Republika Hrvatska, 2013.

Sustavi za upravljanje heterogenom flotom ljudi i robota u logističkim centrima		
Sažetak		
Ključne riječi: upravljanje flotom,raspoređivanje		
Management systems for heterogeneous fleet of humans and robots in logistic centers		
Abstract		
Keywords: fleet management, scheduling		