FINAL DE CONTROL BÁSICO – FECHA: 24/06/20

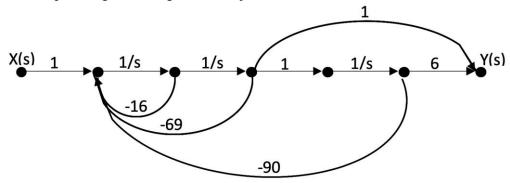
 El siguiente diagrama en bloques representa el sistema de control de un servomotor que acciona uno de los ejes de posicionamiento de un robot.



Dónde:

Amplificador => Ka=1

El Servomotor está dado por el siguiente diagrama de flujo:



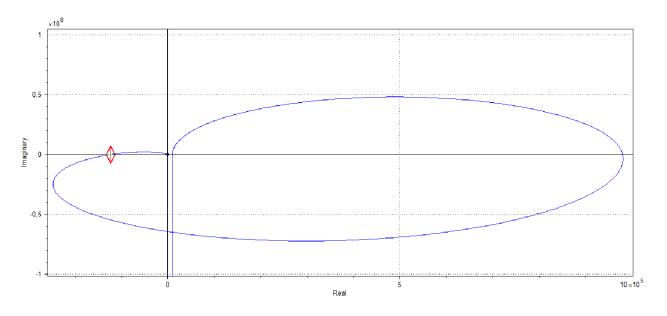
Se pide:

- a) Encontrar la función de transferencia del servomotor. (10 pts)
- b) A partir de la función encontrada en el ítem anterior, diseñe un regulador (fundamentando) para que el sistema a bucle cerrado cumpla con los siguientes requisitos (40 pts):
 - i. Mp = 10%
 - ii. ts < 3 [seg] (criterio del 2%)

Verificar mediante la respuesta temporal que se cumplen los requisitos solicitados.

- 2) Se encuentra trabajando sobre una planta para lo cual se realiza una identificación de la misma mediante un método de barrido frecuencial, obteniéndose los diagramas de Nyquist y de Bode que se muestran en las Figuras 1 y 2:
 - c) Obtenga un modelo de la planta en términos de su función de transferencia, de modo tal que respuesta en frecuencia de la misma sea igual a la bosquejada. Deje constancia de las consideraciones que le permiten determinar cada factor obtenido. A su vez, determine 3 relaciones que vinculen la respuesta del comportamiento obtenido en ambas gráficas, entre las que debe incluir la estabilidad a lazo cerrado de la misma. (15 pts)
 - d) Para esta planta, se requiere desarrollar un controlador que permita operar la misma con un error de velocidad menor a 1.5%, un margen de fase mayor o igual a 35 grados, y un margen de ganancia superior a los 9 dB. Compruebe la satisfacción de los requerimientos y en caso de no satisfacer, ajuste los parámetros del mismo. (27.5 pts.)
 - e) Utilizando amplificadores operacionales, resistencias y capacitores, obtenga una representación circuital del regulador diseñado. (7.5 pts)

Puntaje: Ejercicio 1: 50 puntos Ejercicio 2: 50 puntos



Freq= 1743 r/s, Real = -1,233e+005, Imag = 287,6, Mag = 1,233e+005 (101,8 dB), Phase = -180,1 deg

Figura 1- Diagrama de Nyquist

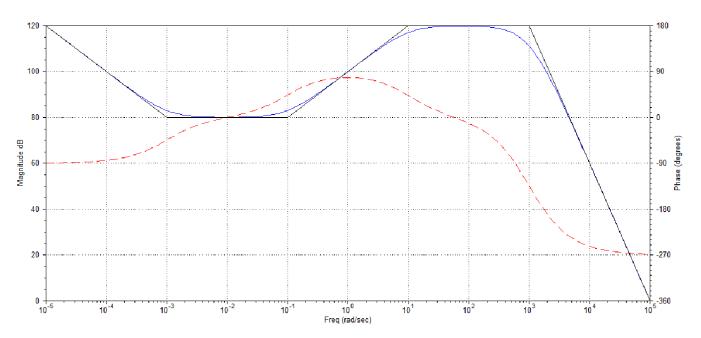


Figura 2 - Diagrama de Bode de la planta