

## Estrutura desta apresentação

- Introdução
  - Determinante.
  - Produto Vetorial
    - Definição;
    - Propriedades;
    - Interpretação geométrica do seu módulo.
  - Produto Misto
    - Definição;
    - Propriedades;
    - Interpretação geométrica do seu módulo.
  - Resumo
  - Duplo Produto Vetorial



- Todo o estudo feito até o momento pode ser aplicado tanto no  $\mathbb{R}^2$  quanto no  $\mathbb{R}^3$ ;
- Apresentam-se a seguir os demais produtos de vetores que serão utilizados na disciplina; estes, entretanto, são específicos do  $\mathbb{R}^3$ .
- Para o cálculo de tais produtos, um certo conhecimento de determinante é indicado.

### Determinantes

• Para matrizes 2x2, tem-se a regra de Chió

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - cb$$

• Para matrizes 3x3, tem-se a regra de Sarrus

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} = a_1 b_2 c_3 + a_3 b_1 c_2 + a_2 b_3 c_1 - a_3 b_2 c_1 - a_1 b_3 c_2 - a_2 b_1 c_3 \\ + & + & + \end{vmatrix}$$

### Determinantes

Vale lembrar a notação:

$$A = \begin{bmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{bmatrix} \qquad \Rightarrow \qquad \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} = \det A$$

- Algumas propriedades interessantes:
  - Se A possui uma linha nula,  $\det A = 0$ ;
  - Se A possui uma linha múltipla de outra linha,  $\det A = 0$ ;
  - Trocar de posição duas linhas inverte o sinal do determinante;
  - Quando se multiplica uma linha de A por uma constante, det A fica multiplicado por ela.

## Produto vetorial: definição

Dados os vetores  $\vec{u} = x_1 \vec{i} + y_1 \vec{j} + z_1 \vec{k} = (x_1, y_1, z_1)$  e  $\vec{v} = x_2 \vec{i} + y_2 \vec{j} + z_2 \vec{k} = (x_2, y_2, z_2)$ , o **produto vetorial** dos vetores  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$ , denotado  $\vec{u} \times \vec{v}$  ou  $\vec{u} \wedge \vec{v}$ , é o vetor

$$\vec{u} \times \vec{v} = (y_1 z_2 - z_1 y_2) \vec{i} - (x_1 z_2 - z_1 x_2) \vec{j} + (x_1 y_2 - y_1 x_2) \vec{k}$$

ou

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} x_1 & z_1 \\ x_2 & z_2 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} \vec{k}$$

## Produto vetorial: definição

Uma maneira de memorizar a fórmula é utilizar a notação

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}$$



- 1.  $\vec{u} \times \vec{u} = \vec{0}$ , qualquer que seja  $\vec{u}$ .
- 2.  $\vec{u} \times \vec{v} = -\vec{v} \times \vec{u}$
- 3.  $\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w}$
- 4.  $(m\vec{u}) \times \vec{v} = m(\vec{u} \times \vec{v}), m \in \mathbb{R}$
- 5.  $\vec{u} \times \vec{v} = \vec{0}$  se, e somente se, um dos vetores é nulo ou se os dois vetores são colineares.

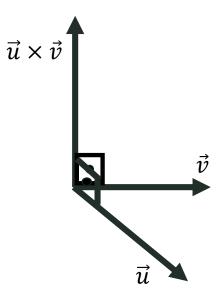


- 6.  $\vec{u} \times \vec{v} \perp \vec{u} \in \vec{u} \times \vec{v} \perp \vec{v}$
- 7. Os vetores  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  e  $\vec{u} \times \vec{v}$  têm as direções de um triedro  $O_{xyz}$  direto.
- 8.  $|\vec{u} \times \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 (\vec{u} \cdot \vec{v})^2$
- 9. Se  $\vec{u} \neq 0$ ,  $\vec{v} \neq 0$  e se  $\theta$  é o ângulo entre  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$ ,  $|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| |\vec{v}| \operatorname{sen} \theta$
- 10. O produto vetorial não é associativo! Ou seja, não há garantia que  $(\vec{u} \times \vec{v}) \times \vec{w}$  seja igual a  $\vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w})$ .

Propriedade:  $\vec{u} \times \vec{v} \perp \vec{u}$  e  $\vec{u} \times \vec{v} \perp \vec{v}$ 

Da definição de produto vetorial, tem-se

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = (y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2)$$

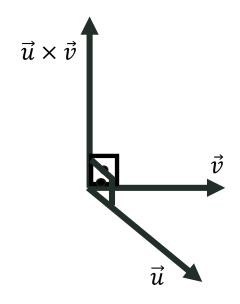


$$\vec{u} \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = (x_1, y_1, z_1) \cdot (y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2)$$

$$\vec{u} \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = x_1(y_1 z_2 - z_1 y_2) + y_1(z_1 x_2 - x_1 z_2) + z_1(x_1 y_2 - y_1 x_2)$$

$$\vec{u} \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = x_1 y_1 z_2 - x_1 z_1 y_2 + y_1 z_1 x_2 - y_1 x_1 z_2 + z_1 x_1 y_2 - z_1 y_1 x_2$$

$$\vec{u} \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = 0$$



Ou seja,  $\vec{u} \times \vec{v} \perp \vec{u}$  (condição de ortogonalidade!)

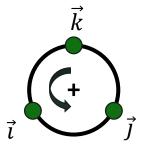
**Propriedade:** Os vetores  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  e  $\vec{u} \times \vec{v}$  têm as direções de um triedro  $O_{xyz}$  direto.

Por exemplo,

$$\vec{i} \times \vec{j} = \vec{k}$$

$$\vec{k} \times \vec{j} = -\vec{i}$$

$$\vec{k} \times \vec{i} = \vec{j}$$



**Propriedade:** Se  $\vec{u} \neq 0$ ,  $\vec{v} \neq 0$  e se  $\theta$  é o ângulo entre  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$ ,  $|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| |\vec{v}| \operatorname{sen} \theta$ 

Da propriedade 8,

$$|\vec{u} \times \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 - (\vec{u} \cdot \vec{v})^2$$

Da fórmula do produto interno,

$$|\vec{u} \times \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 - (|\vec{u}||\vec{v}|\cos\theta)^2$$

Colocando o termo comum em evidência,

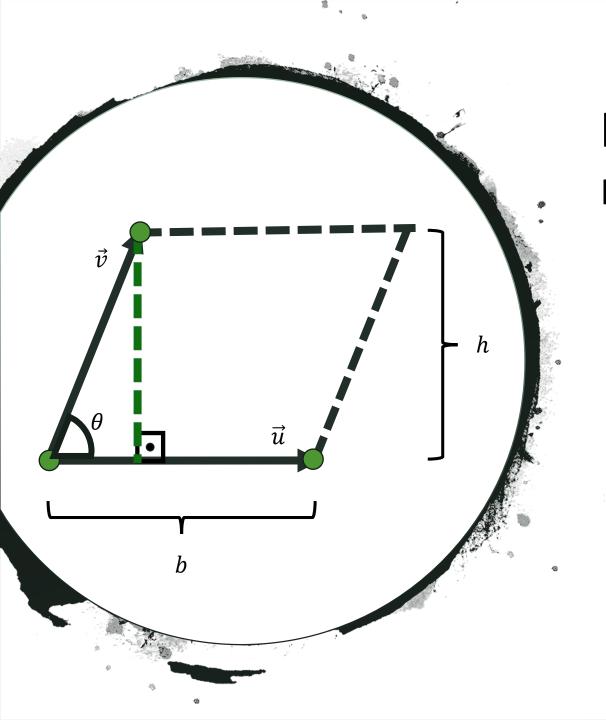
$$|\vec{u} \times \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 (1 - \cos^2 \theta)$$

Da identidade trigonométrica,

$$|\vec{u} \times \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 |\vec{v}|^2 \operatorname{sen}^2 \theta$$

Como  $0^{\circ} \le \theta \le 180^{\circ}$ ,

$$|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}||\vec{v}| \operatorname{sen} \theta$$



## Interpretação geométrica do módulo do produto vetorial

#### Área da paralelogramo:

$$A_P = b \cdot \mathbf{h}$$

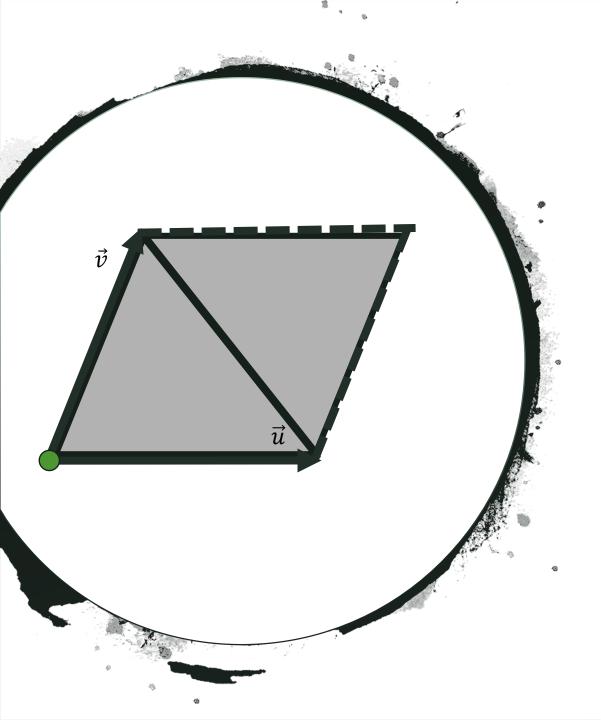
Tem-se

$$b = |\vec{u}|$$

$$sen \theta = \frac{h}{|\vec{v}|} \Rightarrow h = |\vec{v}| sen \theta$$

$$A_P = |\vec{u}||\vec{v}| \operatorname{sen} \theta$$

$$A_P = |\overrightarrow{u} \times \overrightarrow{v}|$$



## Interpretação geométrica do módulo do produto vetorial

Área da triângulo:

$$A_T = \frac{A_P}{2}$$

$$A_T = \frac{|\vec{u} \times \vec{v}|}{2}$$

## Produto misto: definição

Dados os vetores  $\vec{u}=(x_1,y_1,z_1)$ ,  $\vec{v}=(x_2,y_2,z_2)$  e  $\vec{w}=(x_3,y_3,z_3)$ , chama-se **produto misto** dos vetores  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  ao número real  $\vec{u}\cdot(\vec{v}\times\vec{w})$ , sendo indicado por  $(\vec{u},\vec{v},\vec{w})$ 

$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}$$



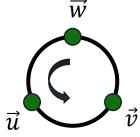
1.  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = 0$  implica que os três vetores são coplanares (são casos particulares se um dos vetores é nulo ou se dois deles são colineares)

#### Condição de coplanaridade:

Se 3 vetores  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  são coplanares, então  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = 0$ 



2. O produto misto independe da ordem circular dos vetores, ou seja



$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = (\vec{v}, \overrightarrow{w}, \vec{u}) = (\vec{w}, \vec{u}, \vec{v})$$

Entretanto,

$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = -(\vec{v}, \vec{u}, \vec{w})$$

Esta propriedade é chamada **propriedade cíclica**, e dela resulta que o  $\cdot$  e  $\times$  podem permutar no produto misto, ou seja

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = (\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{w}$$



3. 
$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} + \vec{r}) = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) + (\vec{u}, \vec{v}, \vec{r})$$

4.  $(m\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = (\vec{u}, m\vec{v}, \vec{w}) = (\vec{u}, \vec{v}, m\vec{w}) =$   $m(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}), m \in \mathbb{R}$ 

# Interpretação geométrica do módulo do produto misto

#### Volume do paralelepípedo:

$$V_P = A_b \cdot h$$

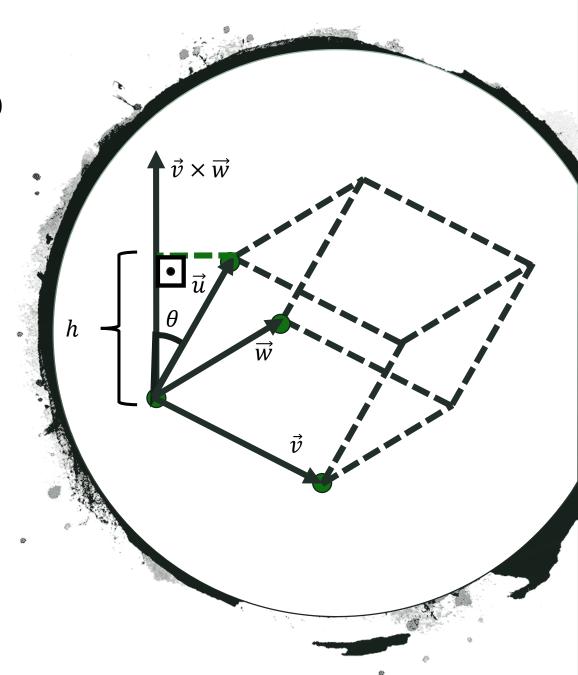
Tem-se

$$A_b = |\vec{v} \times \vec{w}|$$

$$|\cos \theta| = \frac{h}{|\vec{u}|} \Rightarrow h = |\vec{u}| |\cos \theta|$$

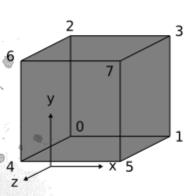
$$V_P = |\vec{u}||\vec{v} \times \vec{w}||\cos\theta| = |\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})|$$

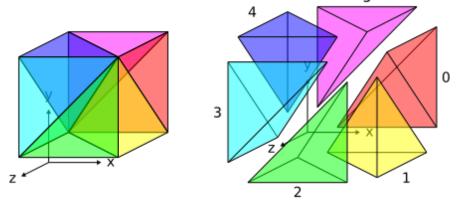
$$V_P = |(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}, \overrightarrow{w})|$$



### Volume do tetraedro:

Interpretação geométrica do módulo do produto misto





Fonte: <a href="https://www.dune-project.org/">https://www.dune-project.org/</a>

$$V_T = \frac{V_P}{6}$$

$$V_T = \frac{|(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}, \overrightarrow{w})|}{6}$$

Para 
$$\vec{u} = (x_1, y_1, z_1), \vec{v} = (x_2, y_2, z_2), \vec{w} = (x_3, y_3, z_3) e \alpha \in \mathbb{R}$$
,

Multiplicação por escalar: 
$$\alpha(x_1, y_1, z_1) = (\alpha x_1, \alpha y_1, \alpha z_1)$$



1 vetor e 1 real

**Produto interno:** 

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2$$



2 vetores

**Produto vetorial:** 

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = (y_1 z_2 - z_1 y_2, z_1 x_2 - x_1 z_2, x_1 y_2 - y_1 x_2)$$
2 vetores
1 vetor

Produto misto: 
$$(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} = x_1 y_2 z_3 + x_3 y_1 z_2 + x_2 y_3 z_1 - x_3 y_2 z_1 - x_1 y_3 z_2 - x_2 y_1 z_3$$

3 vetores

1 real

## Duplo produto vetorial



Dados os vetores  $\vec{u}=(x_1,y_1,z_1)$ ,  $\vec{v}=(x_2,y_2,z_2)$  e  $\vec{w}=(x_3,y_3,z_3)$ , chama-se **duplo produto vetorial** de  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  ao vetor  $\vec{u}\times(\vec{v}\times\vec{w})$ .

Pode ser mostrado que o duplo produto vetorial pode ser calculado como

$$\vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w}) = (\vec{u} \cdot \vec{w})\vec{v} - (\vec{u} \cdot \vec{v})\vec{w}$$