

Estrutura desta apresentação



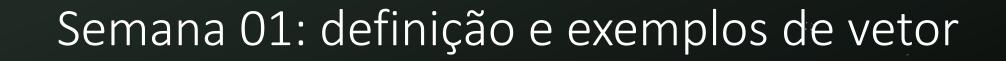
- Semana 01: Definição e exemplos de vetor;
- Semana 02: Interpretação geométrica;
- Semana 03: Interpretação analítica;
- Semana 04: Produto escalar;
- Projeção ortogonal.



Reta Segmento de reta Segmento de reta orientado

Grandeza vetorial

- 1. Direção
- 2. Comprimento
- 3. Sentido



Extremidade

Origem

Um vetor é o conjunto de todos segmentos orientados equipolentes (ou seja, de mesmo comprimento, direção e sentido) a um segmento orientado determinado. Os segmentos equipolentes são então chamados de representantes do vetor.

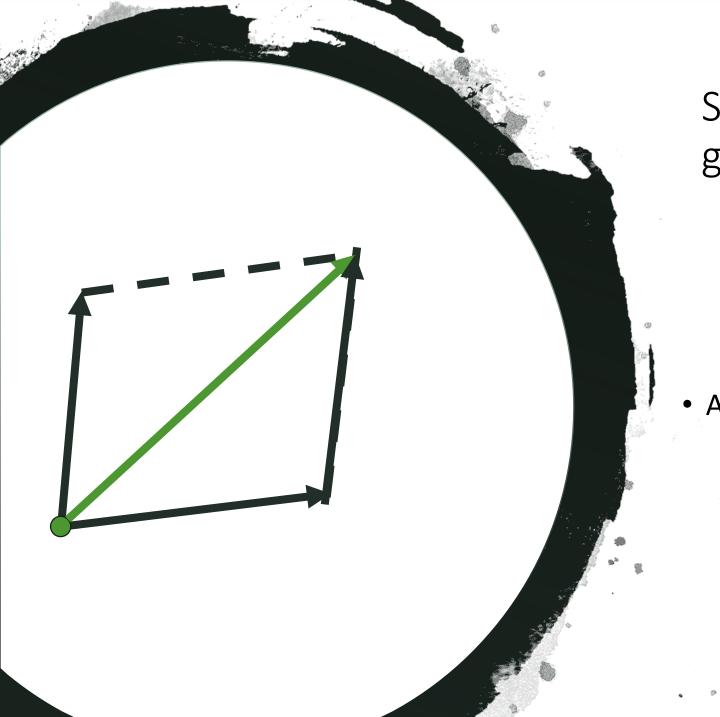
Semana 01: definição e exemplos de vetores

Notação

- Segmento orientado: AB, A origem e B extremidade
- Comprimento do segmento $AB : \overline{AB}$
- Vetor com AB como representante: \overrightarrow{AB} ou B-A
- Módulo do vetor: $|\overrightarrow{AB}|$

Casos Particulares

- Vetor nulo;
- Vetor oposto;
- Vetor unitário;
- Versor de um vetor;
- Vetores colineares e coplanares.



Semana 02: interpretação geométrica

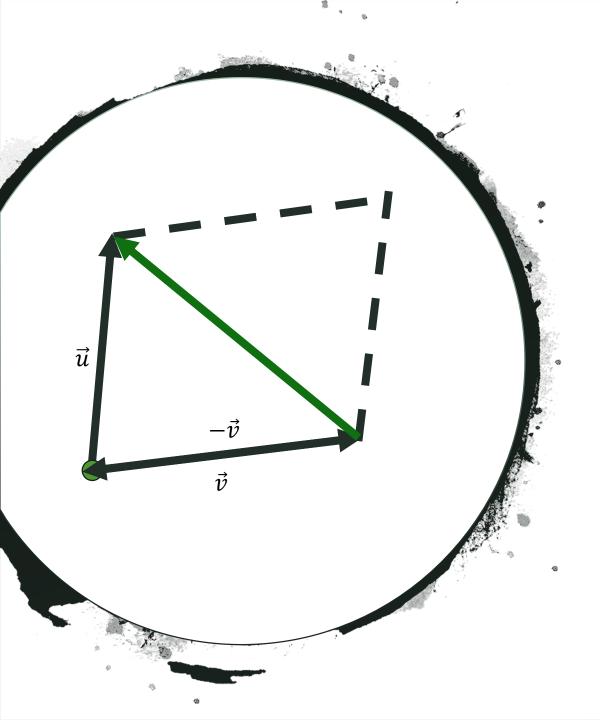
- Adição:
 - Regra do Paralelogramo
 - Concatenação

Semana 02: interpretação geométrica

Multiplicação por escalar

$$\vec{p} = \alpha \vec{v}$$

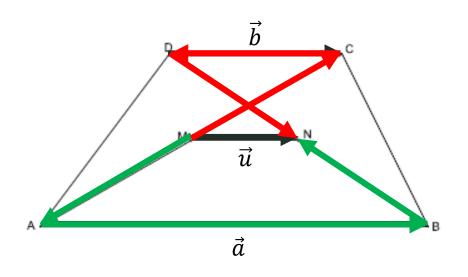
- Módulo: $|\vec{p}| = |\alpha| |\vec{v}|$;
- Direção: não muda;
- Sentido: igual ao de \vec{v} se $\alpha > 0$, contrário de \vec{v} se $\alpha < 0$.



Semana 02: interpretação geométrica

• Subtração:

Note que $\vec{u} - \vec{v} = \vec{u} + (-1)\vec{v}$, ou seja, basta utilizar as duas operações anteriores.



$$\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{MA} + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BN}$$

+

$$\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{MC} + \overrightarrow{CD} + \overrightarrow{DN}$$

$$2\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{MA} + \overrightarrow{MC} + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{CD} + \overrightarrow{BN} + \overrightarrow{DN}$$

Como
$$\overrightarrow{MA} = -\overrightarrow{MC}$$
 e $\overrightarrow{BN} = -\overrightarrow{DN}$,

$$2\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{CD}$$

Assim,

$$2\vec{u} = \vec{a} - \vec{b} \quad \Rightarrow \quad \vec{u} = \frac{\vec{a} - \vec{b}}{2}$$

Exemplo: Sejam M e \overline{N} os pontos médios das diagonais \overline{AC} e \overline{BD} , respectivamente, do trapézio \overline{ABCD} representado na figura acima. Sendo $\vec{a} = \overline{AB}$, $\vec{b} = \overline{DC}$ e $\vec{u} = \overline{MN}$, escreva o vetor \vec{u} em função de \vec{a} e \vec{b} .

Semana 03: interpretação analítica

• Com quaisquer dois vetores não colineares no \mathbb{R}^2 , ou 3 vetores não coplanares no \mathbb{R}^3 , conseguem-se criar todos os outros vetores do determinado conjunto, por intermédio de uma combinação linear. Ou seja, no \mathbb{R}^2 , considerando os vetores não colineares como \vec{u} e \vec{v} , qualquer vetor \vec{w} poderá ser escrito como

$$\vec{w} = \alpha \vec{u} + \beta \vec{v}$$

Semana 03: interpretação analítica

- Escolheu-se no \mathbb{R}^2 os vetores \vec{i} e \vec{j} e, no \mathbb{R}^3 , os vetores \vec{i} , \vec{j} e \vec{k} , o que possibilitou determinar a representação analítica dos vetores como:
 - No \mathbb{R}^2 , $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} = (x, y)$
 - No \mathbb{R}^3 , $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} = (x, y, z)$
- As operações ficam (no \mathbb{R}^3)
 - $(x_1, y_1, z_1) + (x_2, y_2, z_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2)$
 - $\alpha(x_1, y_1, z_1) = (\alpha x_1, \alpha y_1, \alpha z_1)$

Semana 03: interpretação analítica

• Os vetores $\vec{u}=(x_1,y_1,z_1)$ e $\vec{v}=(x_2,y_2,z_2)$ serão paralelos (colineares) se

$$\frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2}$$

Esta é conhecida como a condição de paralelismo entre dois vetores

$$\overrightarrow{AB} = B - A$$

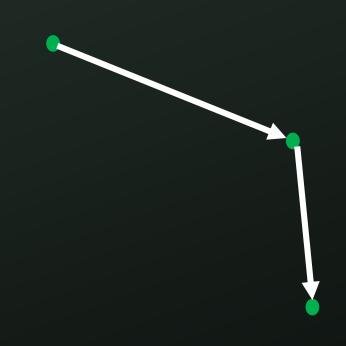
= (1,5,1) - (3, a, b)
= (-2,5 - a, 1 - b)

$$\overrightarrow{BC} = C - B$$

= $(-3,13,7) - (1,5,1)$
= $(-4,8,6)$

Aplicando a condição de paralelismo,

$$\frac{-2}{-4} = \frac{5-a}{8} = \frac{1-b}{6}$$



Exemplo: Determine a e b de modo que os pontos A(3, a, b), B(1,5,1) e C(-3,13,7) sejam colineares .

Para a,

$$\frac{-2}{-4} = \frac{5-a}{8}$$

$$\frac{-2}{-4} = \frac{1-b}{6}$$

$$-2 \cdot 8 = -4(5-a)$$

$$-2 \cdot 6 = -4(1-b)$$

$$-16 = -20 + 4a$$

$$-12 = -4 + 4b$$

$$4 = 4a \Rightarrow a = 1$$

$$-8 = 4b \Rightarrow b = -2$$

Exemplo: Determine a e b de modo que os pontos A(3,a,b), B(1,5,1) e C(-3,13,7) sejam colineares .

Semana 04: produto escalar

• Sendo $\vec{u}=(x_1,y_1,z_1)$ e $\vec{v}=(x_2,y_2,z_2)$, o produto escalar (ou produto interno usual) de \vec{u} e \vec{v} , com notação $\vec{u}\cdot\vec{v}$ ou $\langle\vec{u},\vec{v}\rangle$, é o número real

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2$$

Semana 04: produto escalar



- A partir do produto escalar, pode-se definir:
 - O **módulo** de um vetor \vec{v} como o número real não negativo

$$|\vec{v}| = \sqrt{\vec{v} \cdot \vec{v}}$$

• O **versor** de um vetor \vec{v} como o vetor

$$\vec{u} = \frac{\vec{v}}{|\vec{v}|}$$

Semana 04: produto escalar



• A distância entre os pontos A e B como

$$d = |\overrightarrow{AB}|$$

• O **ângulo** entre dois vetores \vec{u} e \vec{v} como

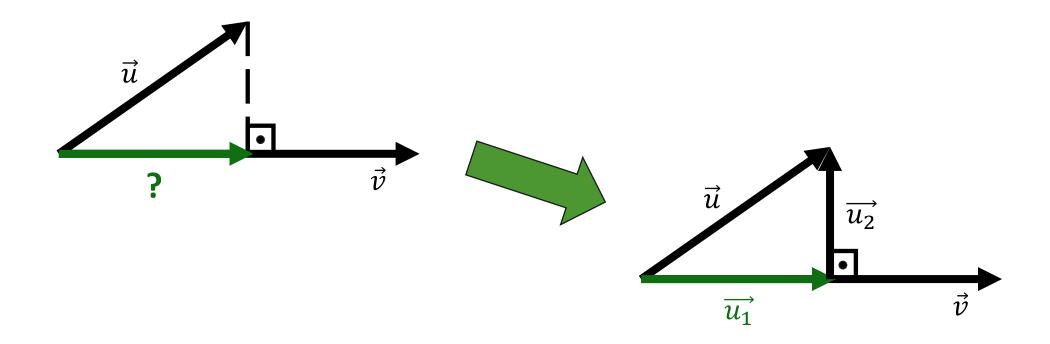
$$\cos \theta = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}||\vec{v}|}$$

• Da fórmula para o ângulo, pode-se obter que, se \vec{u} e \vec{v} forem ortogonais, então

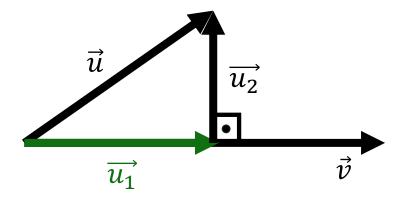
$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

Esta é a condição de ortogonalidade entre dois vetores.

Projeção ortogonal







• Note que

- 1. Pela colinearidade, $\overrightarrow{u_1} = \alpha \overrightarrow{v}$, $\alpha \in \mathbb{R}$
- 2. Pela ortogonalidade, $\overrightarrow{u_2} \cdot \overrightarrow{v} = 0$
- B. Pela soma de vetores, $\overrightarrow{u_1} + \overrightarrow{u_2} = \overrightarrow{u}$



- L. Pela colinearidade, $\overrightarrow{u_1} = \alpha \overrightarrow{v}$
- 2. Pela ortogonalidade, $\overrightarrow{u_2} \cdot \overrightarrow{v} = 0$
- 3. Pela soma de vetores, $\overrightarrow{u_1} + \overrightarrow{u_2} = \overrightarrow{u}$

De 3,

$$\overrightarrow{u_2} = \overrightarrow{u} - \overrightarrow{u_1}$$

Com 1,

$$\overrightarrow{u_2} = \overrightarrow{u} - \alpha \overrightarrow{v}$$

Substituindo em 2,

$$(\vec{u} - \alpha \vec{v}) \cdot \vec{v} = 0$$

Projeção ortogonal

Desenvolvendo,

$$\vec{u} \cdot \vec{v} - \alpha \vec{v} \cdot \vec{v} = 0$$

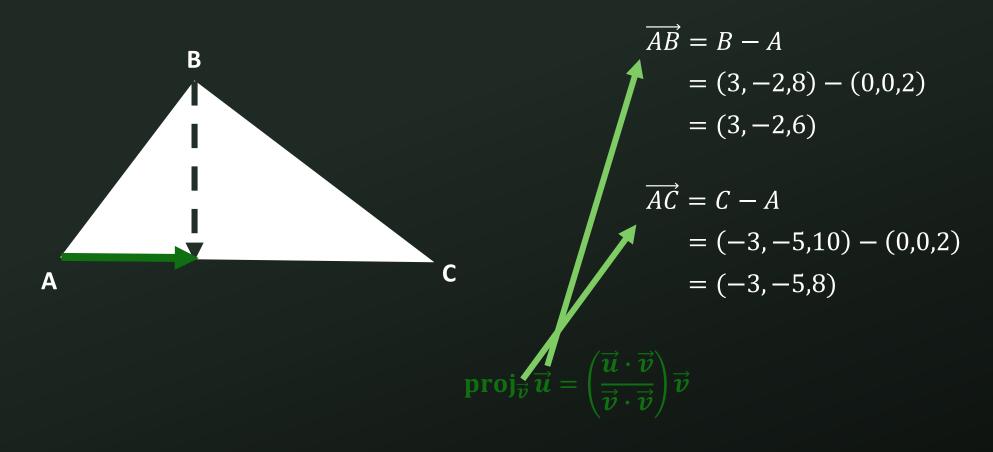
$$\alpha \vec{v} \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot \vec{v}$$

$$\alpha = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\vec{v} \cdot \vec{v}}$$

Assim,

$$\overrightarrow{u_1} = \left(\frac{\overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{v}}{\overrightarrow{v} \cdot \overrightarrow{v}}\right) \overrightarrow{v}$$

$$\operatorname{\mathsf{proj}}_{\overrightarrow{v}} \overrightarrow{u} = \left(\frac{\overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{v}}{\overrightarrow{v} \cdot \overrightarrow{v}} \right) \overrightarrow{v}$$



Exemplo: Dado o triângulo retângulo ABC com ângulo reto em B, determine a medida da projeção do cateto AB sobre a hipotenusa AC, sendo A(0,0,2), B(3,-2,8) e C(-3,-5,10).

$$\mathbf{proj}_{\overrightarrow{AC}} \overrightarrow{AB} = \left(\frac{\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}}{\overrightarrow{AC} \cdot \overrightarrow{AC}} \right) \overrightarrow{AC}$$

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = (3, -2.6) \cdot (-3, -5.8)$$

= $3 \cdot (-3) - 2 \cdot (-5) + 6 \cdot 8$
= $-9 + 10 + 48 = 49$

$$\overrightarrow{AC} \cdot \overrightarrow{AC} = (-3, -5, 8) \cdot (-3, -5, 8)$$

= $-3 \cdot (-3) - 5 \cdot (-5) + 8 \cdot 8$
= $9 + 25 + 64 = 98$

$$\operatorname{proj}_{\overrightarrow{AC}} \overrightarrow{AB} = \left(\frac{49}{98}\right) (-3, -5, 8)$$

$$=\left(\frac{1}{2}\right)(-3,-5,8)$$

Como se deseja a MEDIDA da projeção, deseja-se o módulo da mesma, logo

$$\left|\operatorname{proj}_{\overrightarrow{AC}}\overrightarrow{AB}\right| = \left(\frac{1}{2}\right)\sqrt{98} = \frac{7\sqrt{2}}{2}$$

Exemplo: Dado o triângulo retângulo ABC com ângulo reto em B, determine a medida da projeção do cateto AB sobre a hipotenusa AC, sendo A(0,0,2), B(3,-2,8) e C(-3,-5,10).

