

## خلاصه بخش دوم فصل ۱

در مورد مدارهای NAND می‌انیم می‌توانیم برخی از توابع غیر پیش بافنده را

می‌توانیم در داده خواهیم دید می‌توانیم تمام توابع منتهای را با مدارات

NAND می‌توانیم

قفیه Universal بودن گیت NAND: برای هر تابعی به شکل

$$f: \{0,1\}^n \rightarrow \{0,1\}^m \quad n > m$$

و اگر مقدار داشته  $m > n$  وجود داشته باشد می‌توانیم گیت NAND circuit program

وجود دارد که حداقل  $2^m$  خط می‌تواند این تابع را می‌تواند

این قفیه برای NAND circuit program گفته شده است ولی از آنجایی که این برنامه‌ها

با مدارات NAND یک لگت می‌توانیم آنها را به جای یکدیگر نیز استفاده کنیم

قفیه ۱۳: یونیورسال بودن مدارهای بولی: اگر  $m > n$  باشد و تابعی مثبت

مانند وجود داشته باشد می‌توانیم گیت می‌توانیم توابعی به فرم  $f: \{0,1\}^n \rightarrow \{0,1\}^m$

را با حداقل  $2^m$  گیت پیاده‌سازی می‌کنیم

بنابراین از این قفیه متوجه می‌شویم که می‌توانیم توابع منتهای در نهایت با مدارهای

بولی قابل پیاده‌سازی لگت

یک برای این  $\text{lookup Function}$  را به NAND Circ Program

به هم می کشیم. این  $2^n$  تا متغیر ورودی برای حالت ها مختلف است

ورودی داریم بعد هر کدام از این خط ها این  $2^n$  خط برنامه می تواند دو مقدار

0 و 1 داشته باشد که برای آنکه این 0 و 1 را با NAND پیاده سازی کنیم

$$1 - 1 = \text{NAND}(0, 0)$$

3 خط نیاز داریم:

$$2 - 0 = \text{NAND}(1, 1)$$

برای زمانی که یکی از متغیرها وجود ندارد یا مقدار undefined باشد

یکی برای مقدار دهی اولیه به  $2^n$  خط برنامه نیاز داریم  
 همچنین ثابت داریم برای آنکه  $\text{lookup Func}$  بتواند تقسیم خود را بشمارد و خروجی

را می سبک کند:  $(2^n)$  خط نیاز دارد پس در کل ما  $(2^n) + 4 + 2^n$  به  
 خط نیاز داریم پس حداکثر ثابت نمودیم با  $m \cdot 2^n$  خط می توانیم

هر مداری را با NAND Circ Program

این نتیجه را می توانیم بهبود بدهیم و آن را به حداکثر  $m \cdot 2^n$  خط کاهش دهیم

در این قضیه حداکثر 10 است و می تواند به صورت دلخواه تر از یک به بالا باشد



اثبات برینور سال بدون گیت NAND: به صورت کلی از آنجایی که تمامی مدارهای

بسی از به گیت پایه NOT و OR و AND ساخته شده اند پس اگر بتوانیم نشان دهیم که NAND می تواند آنها را با زیریم ثابت نموده ایم NAND برینور سال است اما از آنجایی که در قفیه کوان بالای برای تعداد گیت های NAND تعریف کرده است اثبات آن به روش زیر می باشد

برای اثبات فرض می کنیم  $n=1$  باشد زیرا در این صورت خروجی نهایی تابع ما یک بیت خواهد بود بنابراین  $\{a, b\}^n \rightarrow F$  یعنی تابع ما  $n$  بیت ورودی و یک بیت خروجی دارد برای هر تابع می توانیم جدول درستی آن را ای دهنیم به عنوان مثال:

a	b	$a \vee b = f$
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

ورودی      خروجی

بنابراین اگر  $n$  ورودی داشته باشیم جدول ما  $2^n$  ورودی دارد

این  $2^n$  ورودی را می توانیم با یک LookUp Function نمایش دهیم

$$\left. \begin{array}{l} 000 = 0 \\ 010 = 1 \\ 001 = 1 \\ 011 = 1 \end{array} \right\} \Rightarrow Y[0] = \text{lookup}_2(000, 010, 001, 011) \quad \begin{array}{l} a = X[0] \\ b = X[1] \end{array}$$

حال می توانیم از  $G_{xx}$  ها را می توانیم برای ساخت مدارات NAND بنویسیم

$$G_{xx} = 1 = \text{NAND}(zero, zero)$$

$$G_{xx} = 0 = \text{NAND}(1, 1)$$





برای بیشترها داریم هر جدول درستی را می‌توانیم مثل جدول

$$ba' + b'a + ab = a \vee b \quad \text{صفحه قبل را به صورت}$$

نترسیم حال با این ایده باید به اثبات این قضیه بپردازیم بیشترش

تعداد گیت ما هم نیست به ادعای های قبلی آن است که مداراتی که این  
صورت نوشته می‌شوند قابل ساده سازی باشند با استفاده از مثلاً جدول کارند

«می‌توانیم می‌توانیم گیت مدار از ترکیب  $N$  و  $R$  در ورودی تشکیل دهیم  
( $N$  two-input  $\circ R$ )

بنابراین اگر مداری با سایز  $O(N)$  برای می‌سازد  $\alpha$  داشته باشیم

برای همه  $\alpha \in \{0.91\}^n$  باشند «می‌توانیم  $\alpha$  را برای گیت مدار با سایز  $O(nN)$   
 $O(nN) = O(n2^n)$

بنابراین برای اثبات آن باید ثابت کنیم برای  $\alpha$  یک مداری

با اندازه  $O(n2^n)$  وجود دارد که  $\alpha$  را می‌سازد

$$\delta_\alpha(n) = \begin{cases} 1 & n = \alpha \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

ادعا یا فرض می‌کنیم

و همچنین مداری با حداکثر  $2n$  گیت وجود دارد تا  $\alpha$  را می‌سازد

انتهای این بخش را با یک مثال آن را می بینیم

$$\{0, 1\}^2 \rightarrow \{0, 1\}$$

بنابراین فرمی 
$$S_{0,1} = \overline{x_0} \wedge x_1 \wedge x_2$$

هر تابع و یا جدول درستی را می توانیم به صورت جمع یا OR یک ها بنویسیم

بنابراین 
$$f(x) = S_{x_0} \vee S_{x_1} \vee \dots \vee S_{x_{N-1}}$$

در بدترین حالت 
$$S_{0,0} = \overline{x_0} \wedge \overline{x_1} \wedge \overline{x_2}$$

مانند حالات مقابل برای می باشد یک  $N$  تاییت AND می توانیم

و همچنین  $N$  تاییت NOT زیرا در بدترین حالت  $N$  تایی ورودی ها صفر هستند پس باید  $N$  تایی ورودی ها را  $AND$  کنیم یک حد اکثر  $2N$  تاییت نیاز داریم برای تک تک یک ها حالا در کل چند تاییت برای می باشد که نیاز داریم:

بدترین حالت اینش برای  $N$  جدول درستی با  $N$  ازای هر شرط فردی

$x$	$y$	$f$
0	0	1
0	1	1
1	0	1
1	1	1

ادانته ایند یعنی 
$$f(x) = S_{x_0} \vee S_{x_1} \vee \dots \vee S_{x_{N-1}}$$

$N$  تا شرط داره جدول درستی  $N$

یک  $N$  داریم و همچنین  $N$  تاییت OR

تعداد شرط های  $N = N = 2N(2^n) + 2^n$

Helix



می‌توان برای تعداد کل بیت‌های  $(n^2)$

۶-۴  $Size_{nm}(S)$

توانیم مشاهده کردیم که می‌توانیم برای تعداد بیت‌های  $n$

$$\{0,1\}^n \rightarrow \{0,1\}^m$$

را با تعداد  $O(m^2)$  می‌توانیم برای تعداد بیت‌های  $m$

را می‌توانیم با تعداد بیت‌های  $m$  برای تعداد بیت‌های  $n$

ارائه می‌دهیم با عنوان  $Size_{nm}(S)$  که مجموعه‌ای است از تعداد

که  $n$  بیت ~~بودی~~ را به  $m$  بیت خروجی نگاشت می‌دهیم  
و می‌توانیم آن را با تعداد بیت‌های  $NAND$  با تعداد بیت‌های  $m$

تعریف ۴-۱

برای تمام اعداد طبیعی  $n, m$  تعریف می‌کنیم

$Size_{nm}(S)$

مجموعه‌ای برای تعداد بیت‌های  $m$  که می‌توانیم با تعداد بیت‌های  $NAND$  پیاده‌سازی

شوند





لم ۱۹.ج: اگر فرض کنیم و تقریباً کنیم  $Size_{n9m}^{AON}(S)$  مثل

مجموعه تمام توابعی باشد با محدودیت  $AND, OR, NOT$  می باشد و پیدا

سازی شوند داریم:  $Size_{n9m}(S) \leq Size_{n9m}^{AON}(S) \leq Size_{n9m}(S_1)$

اثبات: اگر  $f$  را بتوانیم با حد اکثر  $\frac{1}{2}$  بیت  $NAND$  پیاده سازی کنیم

می توانیم هر بیت  $NAND$  را با دو بیت  $AND$  و  $NOT$  جایگزین کنیم

بنابراین همان مدار را می توانیم با  $AND, OR, NOT$  پیاده کنیم

از طرف دیگر طبق قضیه ۱۲.۳ می دانیم که  $AND, OR, NOT$  را می توانیم

با  $3$  بیت  $NAND$  پیاده سازی کنیم

تمرین ۱۰.ج: اگر فرض کنیم تابع  $f$  عضو کلاس  $(S)$   $Size_n$  باشد آنگاه نشان دهیم که هر تابع  $f$  که تابع  $f$  و  $f(x) = 1 - f(x)$  آنگاه ثابت کنیم

عضو کلاس مقابل است  $1 - f \in Size_n(S + C)$

حل: اگر فرض کنیم  $f$  از  $Size_n(S)$  است پس برنامه ای که خطای آن را می کشد می کشد

محافظ آخر برنامه که خروجی برده را تغییر می دهیم  $Y[0] \rightarrow temp$

خط آخر جدید را برای نام  $Y[0]$  میزنیم  $Y[0] = NAND(temp, temp)$  **Helix** پس باید خطا بیشتر توانستیم تا به  $f$  را می کشد نه کمتر