- 1. 次の行列式の値を求めよ。
  - (a)

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 \\ -5 & 3 \end{vmatrix} = (-1) \times 3 - 2 \times (-5) = 7 \tag{1}$$

(b) 
$$\begin{vmatrix} 4 & 2 & -2 \\ -5 & 3 & 2 \\ -2 & 4 & 1 \end{vmatrix}$$

3列目を2倍して1列目に加え、2列目には1倍して加えると1行目の2つの成分が0になる。これを利用し、 $2 \times 2$ の 行列式に変形し計算を行う。

$$\begin{vmatrix} 4 & 2 & -2 \\ -5 & 3 & 2 \\ -2 & 4 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 0 & -2 \\ -1 & 5 & 2 \\ 0 & 5 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= (-2) \begin{vmatrix} -1 & 5 \\ 0 & 5 \end{vmatrix}$$
(2)

$$=(-2)\begin{vmatrix} -1 & 5\\ 0 & 5 \end{vmatrix} \tag{3}$$

$$=(-2) \times (-1) \times 5 = 10 \tag{4}$$

4行目を2倍し他の行から引くと1列目に0が3つ並ぶのでこれを利用し $3 \times 3$ の行列式に変形する。

$$\begin{vmatrix} 2 & 0 & 1 & 5 \\ 2 & 4 & 7 & 1 \\ 2 & 6 & 0 & 9 \\ 1 & 0 & 3 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 0 & -5 & 1 \\ 0 & 4 & 1 & -3 \\ 0 & 6 & -6 & 5 \\ 1 & 0 & 3 & 2 \end{vmatrix} = -1 \begin{vmatrix} 0 & -5 & 1 \\ 4 & 1 & -3 \\ 6 & -6 & 5 \end{vmatrix}$$
 (5)

3列目を5倍し2列めに加え、2×2の行列式に変形する。

$$-\begin{vmatrix} 0 & -5 & 1 \\ 4 & 1 & -3 \\ 6 & -6 & 5 \end{vmatrix} = -\begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 4 & -14 & -3 \\ 6 & 19 & 5 \end{vmatrix} = -\begin{vmatrix} 4 & -14 \\ 6 & 19 \end{vmatrix}$$
 (6)

ここから行列式は次のように求められる。

$$-\begin{vmatrix} 4 & -14 \\ 6 & 19 \end{vmatrix} = -(4 \times 19 - (-14) \times 6) = -160 \tag{7}$$

2. 正方行列 A が  ${}^tAA=E$  を満たす時、 $|A|=\pm 1$  を示せ。ただし、 $|{}^tA|=|A|$  は用いてもよい。

 ${}^tAA=E$   $\downarrow$   ${}^tAA|=|E|$   ${}^tBA$   ${}^tBA$   ${}^tB$   ${}^tAA|=1$   ${}^tB$   ${}^tB$   ${}^tB$   ${}^tAA$   ${}^tB$   $|^tA| = |A| \downarrow b \mid ^tAA| = |^tA||A| = |A|^2 \text{ $\it{c}$ as or}, \quad |A| = \pm 1 \text{ $\it{c}$ as a.}$ 

 $\begin{vmatrix} a & b & b \end{vmatrix}$ 3. 行列式  $\begin{vmatrix} a & b & a \end{vmatrix}$  について、第1列に関する余因子展開を用いて因数分解せよ。

$$\begin{vmatrix} a & b & b \\ a & b & a \\ b & a & a \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} b & a \\ a & a \end{vmatrix} - a \begin{vmatrix} b & b \\ a & a \end{vmatrix} + b \begin{vmatrix} b & b \\ b & a \end{vmatrix}$$
 (8)

$$=a(ba - a^{2}) - a(ba - ba) + b(ba - b^{2})$$
(9)

$$=a^{2}(b-a)+b^{2}(a-b)$$
 (10)

$$=(b-a)(a+b)(a-b) \tag{11}$$

4.  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 3 & 1 \\ 3 & 2 & -4 \end{pmatrix}$  が正則であることを確かめ、余因子行列を用いて逆行列を求めよ。

 $|A| = -42 \neq 0$  より A は正則である。そこで逆行列を余因子行列を用いて求める。

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 2 & -4 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -4 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -4 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 3 & -4 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} \end{pmatrix}$$
 (12)

$$=\frac{1}{-42} \begin{pmatrix} -14 & 10 & -8 \\ 7 & -17 & 1 \\ -7 & -1 & 5 \end{pmatrix} \tag{13}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{5}{21} & \frac{4}{21} \\ -\frac{1}{6} & \frac{17}{42} & -\frac{1}{42} \\ \frac{1}{6} & \frac{1}{42} & -\frac{5}{42} \end{pmatrix}$$
 (14)

- 5. 以下の問いに答えよ。
  - (a) 3次元ベクトル  $a_1, a_2, a_3$  が線形独立であることの定義を述べよ。

 $a_1, a_2, a_3$  が線形独立であるとは、3 つのスカラー  $s_1, s_2, s_3$  に対し、 $s_1 a_1 + s_2 a_2 + s_3 a_3 = 0$  である時、 $(s_1, s_2, s_3) = (0, 0, 0)$  となる場合をいう。

(b) 連立方程式 Ax = 0 が x = 0 のみしか解を持たないための必要十分条件を、A の行列式に関する等式で述べよ。

Ax=0 の解が  $x=\mathbf{0}$  のみしかないということは行列 A の列ベクトルが線形独立である。行列 A の列ベクトルが線形独立であれば A は正則であるので  $|A|\neq 0$  である。

逆に  $|A| \neq 0$  であれば、A は正則である。A が正則であれば A の列ベクトルが線形独立である。A の列ベクトルが線形独立であれば、Ax = 0 の解が x = 0 のみしかないことになる。

 $(\mathbf{c})$   $m{a}_1 = egin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, m{a}_2 = egin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 5 \end{pmatrix}, m{a}_3 = egin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$  が線形独立か線形従属か判定せよ。

 $a_1, a_2, a_3$  を列に並べて行列 A を作る。

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 1 & 5 & -1 \end{pmatrix} \tag{15}$$

|A|=0 であるため、行列 A は正則ではなく、 $oldsymbol{a}_1,oldsymbol{a}_2,oldsymbol{a}_3$  は線形従属である。

- 6. 行列  $A=\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 5 & 2 \end{pmatrix}$  の表す線形変換を f とする時、 $f\circ f$  により点 (1,-2) が移る点を以下のように求めよ。
  - (a) f(1,-2) が移る点を求めそれを (x,y) とした時、さらに f(x,y) を求めよ。

.....

$$f(1,-2) = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 5 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \tag{16}$$

$$f(1,1) = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 5 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 7 \end{pmatrix} \tag{17}$$

(b)  $f \circ f$  を表す行列が  $A^2$  であることから、 $A^2$  を計算し (1,-2) が移る点を求めよ。

.....

$$A^{2} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 5 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 5 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 14 & 5 \\ 25 & 9 \end{pmatrix} \tag{18}$$

$$(f \circ f)(1, -2) = \begin{pmatrix} 14 & 5\\ 25 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1\\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4\\ 7 \end{pmatrix} \tag{19}$$

7. 行列 
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 3 & -4 & -6 \\ -2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$
 について、以下の問いに答えよ。

(a) 行列 A の固有値を求めよ。

.....

固有値  $\lambda$  を求めるために固有方程式  $|A - \lambda E| = 0$  を解く。

$$|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 & 2 \\ 3 & -4 - \lambda & -6 \\ -2 & 4 & 6 - \lambda \end{vmatrix} = -(\lambda + 1)(\lambda - 2)^{2}$$
(20)

これより  $\lambda = -1, 2$ 

(b) 行列 A の固有ベクトルを求めよ。

固有ベクトル  $m{x}$  は固有値  $m{\lambda}$  に対し、 $Am{x}=m{\lambda}m{x}$  を満たす。 $m{x}=\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$  とする。

固有値が  $\lambda = -1$  の時固有ベクトル x は (A + E)x = 0 を満たすので、

$$(A+E)\mathbf{x} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 3 & -3 & -6 \\ -2 & 4 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0 \longrightarrow \begin{cases} 2x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 0 \\ 3x_1 - 3x_2 - 6x_3 = 0 \\ -2x_1 + 4x_2 + 7x_3 = 0 \end{cases}$$
 (21)

と連立方程式を得る。これを解くと次の式が得られる。

$$3x_1 + x_2 = 0, \quad 2x_1 - x_3 = 0$$
 (22)

これを満たす解空間は

$$\left\{ x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} \middle| x_1 \in \mathbb{R} \right\}$$
(23)

で固有ベクトルは  $m{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix}$ 

固有値が  $\lambda = 2$  の時

$$(A - 2E)\mathbf{x} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 3 & -6 & -6 \\ -2 & 4 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0 \longrightarrow \begin{cases} -x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 0 \\ 3x_1 - 6x_2 - 6x_3 = 0 \\ -2x_1 + 4x_2 + 4x_3 = 0 \end{cases}$$
 (24)

となるので、 $-x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 0$  を満たせばいい。この為、解空間は次のように表せる。

$$\left\{ x_2 \begin{pmatrix} 2\\1\\0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 2\\0\\1 \end{pmatrix} \middle| x_2 \in \mathbb{R}, \ x_3 \in \mathbb{R} \right\}$$
 (25)

固有値-1の固有ベクトルは $\begin{pmatrix}1\\-3\\2\end{pmatrix}$ 、固有値2の固有ベクトルは $\begin{pmatrix}2\\1\\0\end{pmatrix}$ と $\begin{pmatrix}2\\0\\1\end{pmatrix}$ 

(c) 正則行列 P を  $P^{-1}AP$  が対角行列になるように定め、その対角行列を答えよ。

.....

固有ベクトルを列ベクトルとして並べ行列 P を次のように作る。

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ -3 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \tag{26}$$

この時、対角化行列は次のようになる。

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \tag{27}$$

8. 対称行列 A の異なる固有値に対応する固有ベクトルが、互いに直交することを示せ。

対称行列 A の固有値を  $\lambda,\mu$  とし、 $\lambda \neq \mu$  とする。固有値  $\lambda,\mu$  に対応する固有ベクトルをそれぞれ  $x_{\lambda},x_{\mu}$  とおく。固有ベク

対称行列 A の固有値を  $\lambda,\mu$  とし、 $\lambda \neq \mu$  とする。固有値  $\lambda,\mu$  に対応する固有ベクトルをそれぞれ  $x_\lambda,x_\mu$  とおく。固有ベクトルの内積が 0 になることを示す。つまり、 $x_\lambda \cdot x_\mu = 0$  を示せばよい。

$$\lambda(\boldsymbol{x}_{\lambda}\cdot\boldsymbol{x}_{\mu}) = \lambda^{t}\boldsymbol{x}_{\lambda}\boldsymbol{x}_{\mu} = {}^{t}(\lambda\boldsymbol{x}_{\lambda})\boldsymbol{x}_{\mu} = {}^{t}(A\boldsymbol{x}_{\lambda})\boldsymbol{x}_{\mu} = {}^{t}\boldsymbol{x}_{\lambda}{}^{t}A\boldsymbol{x}_{\mu}$$
(28)

$$= {}^{t}\boldsymbol{x}_{\lambda}A\boldsymbol{x}_{\mu} = {}^{t}\boldsymbol{x}_{\lambda}\mu\boldsymbol{x}_{\mu} = \mu^{t}\boldsymbol{x}_{\lambda}\boldsymbol{x}_{\mu} = \mu(\boldsymbol{x}_{\lambda}\cdot\boldsymbol{x}_{\mu})$$
(29)

この計算より  $\lambda(\boldsymbol{x}_{\lambda}\cdot\boldsymbol{x}_{\mu})=\mu(\boldsymbol{x}_{\lambda}\cdot\boldsymbol{x}_{\mu})$  が得られる。そこで移項してまとめると  $(\lambda-\mu)(\boldsymbol{x}_{\lambda}\cdot\boldsymbol{x}_{\mu})=0$  である。 $\lambda\neq\mu$  より  $\boldsymbol{x}_{\lambda}\cdot\boldsymbol{x}_{\mu}=0$  となり固有ベクトル  $\boldsymbol{x}_{\lambda},\boldsymbol{x}_{\mu}$  が直交することがわかる。

## 以下、発展課題

A. 転置行列と行列式に関する次の性質

- (a)  $|^t A| = |A|$
- (b)  $^t(cA) = c(^tA)$
- (c)  ${}^{t}(A+B) = {}^{t}A + {}^{t}B$

を用いて、Aの固有値と  $^tA$ の固有値が等しいことを示せ。

ヒント. 方程式  $|^tA-\lambda E|=0$  の解と方程式  $|A-\lambda E|=0$  の解が等しいことを示せばよい。つまり、 $|^tA-\lambda E|=|A-\lambda E|$ を示せばよい。

......

行列 A の固有値を  $\lambda$  とする。

$${}^{t}A - \lambda E = {}^{t}A - {}^{t}(\lambda E) = {}^{t}(A - \lambda E) \tag{30}$$

行列式は転置しても同じなので、

$$|^{t}(A - \lambda E)| = |A - \lambda E| \tag{31}$$

であるため

$$|^{t}A - \lambda E| = |A - \lambda E| = 0 \tag{32}$$

である、A の固有値は  ${}^tA$  の固有値であることがわかる。同様に  ${}^tA$  の固有値は  ${}^{tt}A=A$  の固有値であることがわかる。 よって、A と  ${}^tA$  の固有値は一致する。

B.  $B = P^{-1}AP$  である時、B の固有値と A の固有値が等しくなることを示せ。

.....

行列 A の固有方程式  $|A-\lambda E|=0$  に対し、正則行列 P とその逆行列  $P^{-1}$  を両側からかける。

$$|P^{-1}||A - \lambda E||P| = |P^{-1}(A - \lambda E)P| = |P^{-1}AP - P^{-1}(\lambda E)P| = |P^{-1}AP - \lambda E| = |B - \lambda E|$$
(33)

これにより A の固有値  $\lambda$  に対し、 $|B - \lambda E| = 0$  である。

また逆に  $|B-\lambda E|=0$  を満たす  $\lambda$  は  $|P|\neq 0, |P^{-1}|\neq 0$  より  $|A-\lambda E|=0$  であることがわかる。 よって、 $B=P^{-1}AP$  の固有値と A の固有値が等しくなる。

C. 行列 
$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$
 の固有値が  $\lambda = \cos \theta \pm i \sin \theta$  となることを示せ。

固有方程式  $|A - \lambda E| = 0$  を計算すると

$$|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} \cos \theta - \lambda & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta - \lambda \end{vmatrix} = (\cos \theta - \lambda)^2 + \sin^2 \theta = \lambda^2 - 2\lambda \cos \theta + 1 = 0$$
 (34)

この λ についての 2 次方程式を解の公式で解くと

$$\lambda = \cos\theta \pm \sqrt{\cos^2\theta - 1} = \cos\theta \pm \sqrt{-\sin^2\theta} = \cos\theta \pm i\sin\theta \tag{35}$$