集合 A, B 写像 $f: A \to B$

集合 Im f を 写像 f の像といい、次のように定める。

$$\operatorname{Im} f = \{ b \in B \mid \exists a \in A \text{ s.t. } b = f(a) \}$$
 (1)

集合 f(C) を 写像 f による集合 C の像といい、次のように定める。

$$f(C) = \{ b \in B \mid \exists c \in C \text{ s.t. } b = f(c) \}$$
 (2)

集合 A の任意の部分集合 C に対し、 $f(C) \subset \text{Im } f$ を証明せよ。

.....

次を示せばよい。

$$\forall x \in f(C) \Rightarrow x \in \operatorname{Im} f \tag{3}$$

 $x \in f(C)$ より f(C) の定義から

$$\exists c \in C \text{ s.t. } x = f(c) \tag{4}$$

 $C \subset A$ より 上の式は次のように C を A に書き換えることが出来る。

$$\exists c \in A \ s.t. \ x = f(c) \tag{5}$$

この式は $\operatorname{Im} f$ の定義式であるので、 $x \in \operatorname{Im} f$ である。よって、 $\forall x \in f(C) \Rightarrow x \in \operatorname{Im} f$ であり、 $f(C) \subset \operatorname{Im} f$ となる。

問 2

点 $\mathbf{p} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ と正の実数 r に対して開球 $B(\mathbf{p},r)$ を次のように定義する。

$$B(\mathbf{p}, r) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid (x - a)^2 + (y - b)^2 < r^2 \right\}$$
 (6)

この開球 $B(\mathbf{p},r)$ は 点 \mathbf{p} を中心とする半径 r の 2 次元開球という。 \mathbb{R}^2 の部分集合 D が開集合であるとは次を満たすときをいう。

$$\forall \boldsymbol{p} \in D, \ \exists r > 0 \ s.t. \ B(\boldsymbol{p}, r) \subset D \tag{7}$$

次の様に定義した集合 D が開集合であることを示せ。

$$D = (a, b) \times (c, d) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid a < x < b, c < y < d \right\}$$
 (8)

(a,b) と (c,d) は開区間であり、 $(a,b) \times (c,d)$ は直積集合

.....

開集合の定義に従い $\forall p \in D$ に対し 開球 B が $B \subset D$ を示せばよい。つまり、開球の半径が存在することを示せばよい。

 $\forall \boldsymbol{p} = \begin{pmatrix} p_x \\ p_y \end{pmatrix} \in D$ とする。D の定義から \boldsymbol{p} の各成分は開区間 (a,b), (c,d) の要素であるので、 $p_x \in (a,b), p_y \in (c,d)$ となる。

そこで次の 4 つの数 $p_x-a, b-p_x, p_y-c, d-p_y$ のなかで最も小さい数を r とする。

$$r = \min\{p_x - a, \ b - p_x, \ p_y - c, \ d - p_y\}$$
 (9)

この r を用いると

$$(p_x - r, p_x + r) \subset (a, b), (p_y - r, p_y + r) \subset (c, d)$$
 (10)

となる。

これにより $B(\mathbf{p},r) \subset D$ となる。

問3

 $\forall oldsymbol{x}, oldsymbol{y} \in \mathbb{R}^n$ と直交行列 A に対して $\langle Aoldsymbol{x}, Aoldsymbol{y}
angle = \langle oldsymbol{x}, oldsymbol{y}
angle$ であることを示せ。

.....

行列Aに対し、転置行列を ${}^t\!A$ と書く。

ベクトル
$$m{x} \in \mathbb{R}^n$$
 を $m{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ とする時、内積は $\langle m{x}, m{y} \rangle = {}^t\!m{x}m{y}$ となる。(右辺は

行列の積)

直交行列とは転置行列と逆行列が同じ行列である。 $A^tA={}^tAA=E$

.....

$$\langle Ax, Ay \rangle = {}^{t}(Ax)Ay = {}^{t}x^{t}AAy \tag{11}$$

$$= {}^{t}\boldsymbol{x}({}^{t}AA)\boldsymbol{y} = {}^{t}\boldsymbol{x}E\boldsymbol{y} \tag{12}$$

$$= {}^{t}\boldsymbol{x}\boldsymbol{y} = \langle \boldsymbol{x}, \boldsymbol{y} \rangle \tag{13}$$