

問題 I 次の 3×3 の実対称行列 A を考える。

$$A = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \quad (1)$$

また、線形写像 $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ を $f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$ と定義する。ここで、 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$ は 3 次元列ベクトルである。

(1). f の合成写像を次のように与える。

$$g(\mathbf{x}) = f \circ f(\mathbf{x}) = f(f(\mathbf{x})) \quad (2)$$

この合成写像は $g(\mathbf{x}) = B\mathbf{x}$ と表すことができる。行列 B を行列 A を用いて表せ。

(2). 以下の $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ は行列 A の固有ベクトルである。

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (3)$$

各ベクトルに対応する固有値をそれぞれ答えよ。

(3). 行列 P を (2) の $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ を用いて次のように定義する。

$$P = (\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3) = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad (4)$$

この行列の逆行列 P^{-1} は、ある行列 X を用いて $P^{-1} = X {}^tP$ と表される。行列 X を求めよ。ただし、 tP は P の転置行列である。

(4). 実数パラメータ a, b, c を用いて、ベクトル \mathbf{x} が $\mathbf{x} = a\mathbf{v}_1 + b\mathbf{v}_2 + c\mathbf{v}_3$ と表されるとき、次を満たす行列 Y を求めよ。

$$A\mathbf{x} = PY \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \quad (5)$$

ただし、 $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ および P は (2)-(3) で用いたベクトルおよび行列である。

(5). f を 5 回合成した写像 $h(\mathbf{x}) = f \circ f \circ f \circ f \circ f(\mathbf{x}) = f(f(f(f(f(\mathbf{x}))))))$ は、(3) の行列 P を用いて $h(\mathbf{x}) = (PZ {}^tP)\mathbf{x}$ と表すことができる。行列 Z を求めよ。

.....

(1).

$$g(\boldsymbol{x}) = f(f(\boldsymbol{x})) = f(A\boldsymbol{x}) = A A \boldsymbol{x} \quad (6)$$

よって、 $B = A^2$ である。

(2). 行列の固有値 λ 、固有ベクトル \boldsymbol{v} は $A\boldsymbol{v} = \lambda\boldsymbol{v}$ を満たす。

固有ベクトル \boldsymbol{v}_i ($i = 1, 2, 3$) がわかっているのであれば、対応する固有値 λ_i は $A\boldsymbol{v}_i = \lambda_i\boldsymbol{v}_i$ を満たす。

それぞれを計算すると $\lambda_1 = -2$, $\lambda_2 = -1$, $\lambda_3 = 2$ である。

(3). 実対称行列の固有値は実数となり、固有値が異なるときの固有ベクトルは直交する。

$i \neq j$ であれば、内積 $\boldsymbol{v}_i \cdot \boldsymbol{v}_j = 0$ である。

$${}^t P P = \begin{pmatrix} |\boldsymbol{v}_1|^2 & 0 & 0 \\ 0 & |\boldsymbol{v}_2|^2 & 0 \\ 0 & 0 & |\boldsymbol{v}_3|^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} \quad (7)$$

ここに、逆行列をかけると次の式が得られる。

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}^{-1} {}^t P = P^{-1} \quad (8)$$

よって、 $P^{-1} = X {}^t P$ を満たす行列 X は以下のようにになる。

$$X = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{6} \end{pmatrix} \quad (9)$$

(4). $\boldsymbol{x} = a\boldsymbol{v}_1 + b\boldsymbol{v}_2 + c\boldsymbol{v}_3$ より

$$A\boldsymbol{x} = A(a\boldsymbol{v}_1 + b\boldsymbol{v}_2 + c\boldsymbol{v}_3) = aA\boldsymbol{v}_1 + bA\boldsymbol{v}_2 + cA\boldsymbol{v}_3 \quad (10)$$

$$= a\lambda_1\boldsymbol{v}_1 + b\lambda_2\boldsymbol{v}_2 + c\lambda_3\boldsymbol{v}_3 = (\lambda_1\boldsymbol{v}_1 \quad \lambda_2\boldsymbol{v}_2 \quad \lambda_3\boldsymbol{v}_3) \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \quad (11)$$

$$= (\boldsymbol{v}_1 \quad \boldsymbol{v}_2 \quad \boldsymbol{v}_3) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \quad (12)$$

$$\text{よって、} Y = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ である。}$$

(5). $h(\mathbf{x}) = A^5 \mathbf{x}$ である。

行列 P を用いて行列 A は次のように対角化できる。

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad (13)$$

これを変形すると次の式が得られる。

$$A = P \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} P^{-1} \quad (14)$$

これと、(3) を用いて A^5 を計算する。

$$A^5 = P \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} P^{-1} \dots P \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} P^{-1} \quad (15)$$

$$= P \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}^5 P^{-1} = P \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}^5 \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{6} \end{pmatrix} {}^tP \quad (16)$$

$$= P \begin{pmatrix} -16 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{16}{3} \end{pmatrix} {}^tP \quad (17)$$

$$\text{よって、} Z = \begin{pmatrix} -16 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{16}{3} \end{pmatrix} \text{ である。}$$

問題 2 (2). 実数関数 $g(x)$ は以下のように定義される。

$$g(x) = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{2\pi}x} \exp\left(-\frac{1}{2}(\ln x)^2\right) & (x > 0) \\ 0 & (x \leq 0) \end{cases} \quad (18)$$

以下の問に答えよ。ただし、 $\int_{-\infty}^{\infty} \exp(-x^2/2)dx = \sqrt{2\pi}$ を証明なしで使ってもよい。

- (a) $\int_{-\infty}^{\infty} g(x)dx$ を求めよ。
- (b) $\int_{-\infty}^{\infty} xg(x)dx$ を求めよ。
- (c) $\int_{-\infty}^{\infty} x^n g(x)dx$ を求めよ。ただし、 n は自然数である。

-
- (a) $\int_{-\infty}^{\infty} \exp(-x^2/2)dx = \sqrt{2\pi}$ を利用するため、 $t = \ln x$ と置く。これにより $dt/dx = 1/x$ である。

そこで、 $t = \ln x$ と置いて置換積分を考える。

$$\int_{-\infty}^{\infty} g(x) dx = \int_0^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi x}} \exp\left(-\frac{1}{2}(\ln x)^2\right) dx \quad (19)$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{t^2}{2}\right) dt \quad (20)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{t^2}{2}\right) dt = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \times \sqrt{2\pi} = 1 \quad (21)$$

(b) $t = \ln x$ と置くと $x = \exp(t)$ である。そこで、 $xg(x)$ を変形する。

$$\begin{aligned} xg(x) &= x \frac{1}{\sqrt{2\pi x}} \exp\left(-\frac{1}{2}(\ln x)^2\right) = \frac{1}{\sqrt{2\pi x}} \exp(t) \exp\left(-\frac{1}{2}t^2\right) \quad (22) \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi x}} \exp\left(-\frac{1}{2}(t-1)^2 + \frac{1}{2}\right) = \frac{\exp(\frac{1}{2})}{\sqrt{2\pi x}} \exp\left(-\frac{1}{2}(t-1)^2\right) \quad (23) \end{aligned}$$

ここで、 $s = t - 1$ と置くと $\int_{-\infty}^{\infty} \exp(-x^2/2) dx$ の形の式が得られる。

そこで、 $s = \ln x - 1$ として置換積分を行う。このとき、 $ds/dx = 1/x$ である。

$$\int_{-\infty}^{\infty} xg(x) dx = \int_0^{\infty} x \frac{1}{\sqrt{2\pi x}} \exp\left(-\frac{1}{2}(\ln x)^2\right) dx \quad (24)$$

$$= \frac{\exp(\frac{1}{2})}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{1}{2}s^2\right) ds = \exp\left(\frac{1}{2}\right) \quad (25)$$

(c) 上記の問いを踏まえ、 $u = \ln x - n$ と置く。このとき、 $x = \exp(u + n)$ であり、 $du/dx = 1/x$ である。

$$\int_{-\infty}^{\infty} x^n g(x) dx = \int_0^{\infty} x^n \frac{1}{\sqrt{2\pi x}} \exp\left(-\frac{1}{2}(\ln x)^2\right) \frac{dx}{x} \quad (26)$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \exp n(u + n) \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{1}{2}(u + n)^2\right) du \quad (27)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{u^2}{2} + \frac{n^2}{2}\right) du \quad (28)$$

$$= \frac{\exp(\frac{n^2}{2})}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\frac{u^2}{2}\right) du \quad (29)$$

$$= \exp\left(\frac{n^2}{2}\right) \quad (30)$$