ナブラ ▽

$$\nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z}\right) \tag{1}$$

ベクトル場 ƒ

$$f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3, \quad (x, y, z) \mapsto (f_1(x, y, z), f_2(x, y, z), f_3(x, y, z))$$
 (2)

回転 rot

$$\operatorname{rot} \mathbf{f} = \nabla \times \mathbf{f} = \left(\frac{\partial f_3}{\partial y} - \frac{\partial f_2}{\partial z}, \ \frac{\partial f_1}{\partial z} - \frac{\partial f_3}{\partial x}, \ \frac{\partial f_2}{\partial x} - \frac{\partial f_1}{\partial y}\right)$$
(3)

発散 div

$$\operatorname{div} \mathbf{f} = \langle \nabla, \mathbf{f} \rangle = \frac{\partial f_1}{\partial x} + \frac{\partial f_2}{\partial y} + \frac{\partial f_3}{\partial z}$$
 (4)

.....

ベクトルの回転や発散は 2 次元上で考える場合 3 つ目の成分は 0(定数) として考える。

$$\mathbf{f}(x,y) = {}^{t}(f_{1}(x,y,0) \quad f_{2}(x,y,0) \quad 0) \tag{5}$$

$$\operatorname{div} \mathbf{f}(x,y) = \frac{\partial}{\partial x} f_1(x,y) + \frac{\partial}{\partial y} f_2(x,y)$$
(6)

$$\operatorname{rot} \mathbf{f}(x,y) = \left(\frac{\partial 0}{\partial y} - \frac{\partial f_2(x,y)}{\partial z}, \frac{\partial f_1(x,y)}{\partial z} - \frac{\partial 0}{\partial x}, \frac{\partial f_2(x,y)}{\partial x} - \frac{\partial f_1(x,y)}{\partial y}\right)$$
(7)

$$= \left(0, \ 0, \ \frac{\partial f_2(x, y)}{\partial x} - \frac{\partial f_1(x, y)}{\partial y}\right) \tag{8}$$

.....

グリーン **Green** の定理

$$\int_{\partial D} (P dx + Q dy) = \int_{D} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy \tag{9}$$

^{ガ ゥ ス} Gauss の発散定理

$$\int_{\partial D} \langle \boldsymbol{A}, \boldsymbol{n} \rangle ds = \int_{D} \operatorname{div} \boldsymbol{A} dS$$
 (10)

ストークス **Stokes** の定理

$$\int_{\partial D} \langle \mathbf{A}, ds \rangle = \int_{D} \langle \operatorname{rot} \mathbf{A}, dS \rangle \tag{11}$$

.....

倍角の公式

$$\sin 2\theta = 2\sin\theta\cos\theta\tag{12}$$

$$\cos 2\theta = \cos^2 \theta - \sin^2 \theta = 2\cos^2 \theta - 1 = 1 - 2\sin^2 \theta \tag{13}$$

半角の公式

$$\sin^2 \theta = \frac{1}{2} (1 - \cos 2\theta) \qquad \cos^2 \theta = \frac{1}{2} (1 + \cos 2\theta) \tag{14}$$

3 倍角の公式

$$\sin 3\theta = 3\sin \theta - 4\sin^3 \theta \qquad \qquad \cos 3\theta = 4\cos^3 \theta - 3\cos \theta \tag{15}$$

$$\sin^3 \theta = \frac{1}{4} (3\sin \theta - \sin 3\theta) \qquad \cos^3 \theta = \frac{1}{4} (\cos 3\theta + 3\cos \theta) \qquad (16)$$

1. ベクトル場 f と領域 D を次のように定める。

$$\mathbf{f}(x,y) = {}^{t}(2x - 3y^{2} \quad 3x^{2} - 4y^{3}) \tag{17}$$

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 \le 1\}$$
 (18)

この時、次を求めよ。

$$\int_{D} \operatorname{rot} \boldsymbol{f} \mathrm{d}x \mathrm{d}y \tag{19}$$

.....

$$\int_{D} \operatorname{rot} \mathbf{f} dx dy = \int_{D} \left(\frac{\partial f_{2}}{\partial x} - \frac{\partial f_{1}}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\partial D} (f_{1} dx + f_{2} dy)$$
 (20)

 ∂D は単位円の円周であるので、 $x=\cos\theta,\;y=\sin\theta$ とおいて積分を行う。

$$dx = -\sin\theta d\theta, \quad dy = \cos\theta d\theta$$
 (21)

$$f_1 = 2x - 3y^2 = 2\cos\theta - 3\sin^2\theta \tag{22}$$

$$f_2 = 3x^2 - 4y^3 = 3\cos^2\theta - 4\sin^3\theta \tag{23}$$

$$\int_{\partial D} (f_1 dx + f_2 dy) \qquad (24)$$

$$= \int_0^{2\pi} (-2\sin\theta\cos\theta + 3\sin^3\theta + 3\cos^3\theta - 4\sin^3\theta\cos\theta) d\theta \qquad (25)$$

$$= \int_0^{2\pi} \left(-2\sin2\theta + \frac{3}{4}(3\sin\theta - \sin3\theta) + \frac{3}{4}(\cos3\theta + 3\cos\theta) + \frac{1}{2}\sin4\theta \right) d\theta \qquad (26)$$

$$= \left[\cos2\theta + \frac{3}{4} \left(-3\cos\theta + \frac{1}{3}\cos3\theta \right) + \frac{3}{4} \left(\frac{1}{3}\sin3\theta + 3\sin\theta \right) - \frac{1}{8}\cos4\theta \right]_{\theta=0}^{\theta=2\pi} \qquad (27)$$

$$= 0 \qquad (28)$$

2. ベクトル場 f と領域 D を次のように定める。

$$f(x,y) = {}^{t} \left(\frac{x}{x^2 + y^2} \quad \frac{y}{x^2 + y^2} \right)$$
 (29)

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 1 \le x^2 + y^2 \le 4\}$$
 (30)

この時、次を求めよ。

$$\int_{D} \operatorname{div} \boldsymbol{f} \mathrm{d}x \mathrm{d}y \tag{31}$$

.....

D の境界は半径 2 の円周 S_2 と半径 1 の円周 S_1 であり、半径 2 の円は正の向き、半径 1 の円は負の向きとなる。この円周を極座標 $x=r\cos\theta,\ y=r\sin\theta$ で置いて積分を行う。半径より r=2 または r=1 である。

$$f(r\cos\theta, r\sin\theta) = {}^{t}\left(\frac{r\cos\theta}{r^{2}} \quad \frac{r\sin\theta}{r^{2}}\right) = {}^{t}\left(\frac{\cos\theta}{r} \quad \frac{\sin\theta}{r}\right)$$
 (32)

これらを用いて次のように積分を行う。

$$\int_{D} \operatorname{div} \mathbf{f} dx dy = \int_{\partial D} \langle \mathbf{f}, \mathbf{n} \rangle ds = \int_{S_{2}} \langle \mathbf{f}, \mathbf{n} \rangle ds + \int_{S_{1}} \langle \mathbf{f}, \mathbf{n} \rangle ds = 0 \quad (33)$$

半径2の円周 (S_2) 上の積分は次のようになる。

$$\int_{S_2} \langle \boldsymbol{f}, \boldsymbol{n} \rangle ds = \int_0^{2\pi} \left\langle \left(\frac{\cos \theta}{2}, \frac{\sin \theta}{2} \right), (-2\sin \theta, 2\cos \theta) \right\rangle d\theta = 0 \quad (34)$$

同様に、半径1の円周 (S_1) 上の積分は次のようになる。

$$\int_{S_1} \langle \boldsymbol{f}, \boldsymbol{n} \rangle ds = \int_{2\pi}^0 \langle (\cos \theta, \sin \theta), (-\sin \theta, \cos \theta) \rangle d\theta = 0$$
 (35)

3. ベクトル場 f, P と領域 D, S を次のように定める。

$$\mathbf{f}(x, y, z) = {}^{t}(z^{2} + 1 \quad xy \quad y^{2} + x) \tag{36}$$

$$\mathbf{P}(u,v) = {}^{t}(u \quad v \quad 4 - u^{2} - v^{2}) \tag{37}$$

$$D = \{(u, v) \in \mathbb{R}^2 \mid u^2 + v^2 \le 4\}, \quad S = \mathbf{P}(D)$$
(38)

この時、次を求めよ。

$$\int_{S} \langle \operatorname{rot} \boldsymbol{f}, \boldsymbol{n} \rangle dA \tag{39}$$

.....

$$\int_{S} \langle \operatorname{rot} \boldsymbol{f}, \boldsymbol{n} \rangle dA = \int_{\partial S} \langle \boldsymbol{f}, d\boldsymbol{r} \rangle$$
 (40)

$$D = \{ (r\cos\theta, r\sin\theta) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \le r \le 2, 0 \le \theta < 2\pi \}$$

$$S = \mathbf{P}(D) = \{ t(r\cos\theta \quad r\sin\theta \quad 4 - r^2) \in \mathbb{R}^3 \mid 0 \le r \le 2, 0 \le \theta < 2\pi \}$$

$$(42)$$

つまり、S は (0,0,4) を頂点とした二次関数のグラフを回転させた図形である。 境界 ∂S は z=0 の平面上の半径 2 の円周である。

そこで、 $x = 2\cos\theta, y = 2\sin\theta, z = 0$ とおく。

$$d\mathbf{r} = \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2\sin\theta d\theta \\ 2\cos\theta d\theta \\ 0 \end{pmatrix} \tag{43}$$

$$\int_{\partial S} \langle \boldsymbol{f}, d\boldsymbol{r} \rangle = \int_0^{2\pi} \left\langle \begin{pmatrix} z^2 + 1 \\ xy \\ y^2 + x \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$$
(44)

$$= \int_{0}^{2\pi} \left\langle \begin{pmatrix} 1\\ 4\cos\theta\sin\theta\\ 4\sin^{2}\theta + 2\cos\theta \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2\sin\theta\mathrm{d}\theta\\ 2\cos\theta\mathrm{d}\theta\\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \tag{45}$$

$$= \int_{0}^{2\pi} \left(-2\sin\theta + 8\sin\theta\cos^{2}\theta \right) d\theta \tag{46}$$

$$= \int_0^{2\pi} \left(-2\sin\theta + 8\sin\theta - 8\sin^3\theta \right) d\theta \tag{47}$$

$$= \int_0^{2\pi} 2\sin 3\theta d\theta \tag{48}$$

$$= \left[-\frac{2}{3}\cos 3\theta \right]_0^{2\pi} = 0 \tag{49}$$