#### Cristhian Moya Mota

Tutor: Julián Luengo Martín

Departamento de Ciencias de la Computación e Inteligencia Artificial

Cotutor: Diego Jesús García Gil

Departamento de Lenguajes y Sistemas Informáticos

8 de septiembre de 2025



UGR

Cristhian Mova Mota

### Contenido

- 1 Introducción
- 2 Estado del arte
- 3 Propuestas de positional encoding
- 4 Evaluación de los PE mediante conjuntos de datos
- 5 Conclusiones y trabajos futuros
  - Conclusiones
  - Trabajos futuros



- 1 Introducción

- - Conclusiones
  - Trabajos futuros



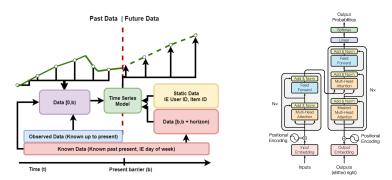


Figura: Forecasting en Series Temporales<sup>1</sup>. Transformers<sup>2</sup>



 $<sup>^1</sup>$ https://developer.nvidia.com/blog/time-series-forecasting-with-the-nvidia-time-series-prediction-platform-andtriton-inference-server/

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>https://doi.org/10.48550/arXiv.1706.03762

### Introducción. Justificación

#### Aspectos que justifican la realización del proyecto:

- Falta de captura de la estructura. Ausencia de información semántica.
- Dificultad para adaptarse a diferentes escalas temporales y falta de semántica.
- Complejidad computacional y falta de interpretabilidad en la metodología.



Cristhian Mova Mota LIGR

# Introducción. Objetivos

#### Este proyecto persigue:

- Comprender y exhibir las carencias de los métodos actuales.
- Proponer nuevos encodings para series temporales empleando Transformers.
- Evaluar la efectividad de las nuevas propuestas en diferentes ámbitos y conjuntos de datos.
- Identificar y establecer la base para nuevos métodos de codificación.



Cristhian Mova Mota LIGR

- 2 Estado del arte

- - Conclusiones
  - Trabajos futuros



## Estado del arte. Arquitecturas y PE

- Métodos estadísticos: STL, ARIMA, Prophet.
- Métodos basados en Transformer:
  - Informer
  - Autoformer
  - FEDformer

#### Problemas:

- Escasa adición de información local.
- 2 Mecanismos de atención poco cercanos a la semántica del dato.

; Solución? 

— Crear una nueva familia de codificaciones posicionales, capaz de captar información local y global.



## Estado del arte. Caso particular de Informer

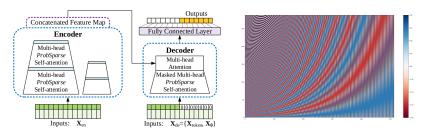


Figura: Informer: arquitectura y encoding empleado<sup>3</sup>



<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>https://doi.org/10.48550/arXiv.2012.07436

- 3 Propuestas de positional encoding
- - Conclusiones
  - Trabajos futuros



Para mejorar la calidad del encoding, hay dos alternativas:

- Modificar el mecanismo de atención → pérdida de información local y complejidad añadida
- Modificar únicamente el PE → permite aprovechar arquitecturas existentes y trabajar directamente sobre el dato

Resultado: familia de modelos WinStat:

- 1 Sólo modificar la codificación posicional
- Concatenar información en lugar únicamente sumarla
- 3 Combinar PE existentes de manera ponderada (normalizada con Softmax):

$$X_{\text{final}} \leftarrow \tilde{w}_0 \cdot \tilde{X} + \tilde{w}_1 \cdot X_{\text{pe}1} + \tilde{w}_2 \cdot X_{\text{pe}2} + \tilde{w}_3 \cdot X_{\text{pe}3}$$



## Encodings propuestos: WinStat (Variante base)

Ventana local de tamaño W fijo, en cada posición t:

- Media:  $\mu_t = \frac{1}{|\mathcal{W}_t|} \sum_{x \in \mathcal{W}_t} x$
- Desviación estándar:  $\sigma_t = \sqrt{\frac{1}{|\mathcal{W}_t|} \sum_{x \in \mathcal{W}_t} (x \mu_t)^2}$
- *Mínimo*:  $m_t^{\min} = \min_{x \in \mathcal{W}_t} x$
- Máximo:  $m_t^{\text{máx}} = \text{máx}_{x \in \mathcal{W}_t} x$

$$s_t = [\mu_t, \, \sigma_t, \, m_t^{\mathsf{min}}, \, m_t^{\mathsf{max}}] \in \mathbb{R}^4$$

Y, finalmente, el embedding enriquecido de la posición t es:

$$\tilde{x}_t = [x_t \parallel s_t] \in \mathbb{R}^{d+4}$$



## Encodings propuestos: WinStatLag

Parte de WinStat, añadiendo  $|\mathcal{L}|$  retardos especificados:

$$s_t = [\mu_t, \, \sigma_t, \, m_t^{\mathsf{min}}, \, m_t^{\mathsf{max}}] \in \mathbb{R}^4$$

Definimos para cada  $\ell_i \in \mathcal{L}$ :

$$\delta_t^{(\ell_j)} = |x_t - x_{t-\ell_j}|, \quad \text{si } t - \ell_j \ge 1$$

El *embedding* enriquecido es la concatenaciçon de  $s_t$  y  $\delta_t^{(\ell_j)}$ 

$$\tilde{\mathbf{x}}_t = [\mathbf{x}_t \parallel \mathbf{s}_t \parallel \delta_t^{(\ell_1)} \parallel \dots \parallel \delta_t^{(\ell_p)}] \in \mathbb{R}^{d+4+p}$$



### Encodings propuestos: WinStatFlex

Basado en WinStatLags, añadiendo la información ponderada de:

- Encoding sinusoidal original
- 2 LPE:

$$LPE_{(pos)} = W_{pos}, \quad W_{pos} \in \mathbb{R}^d$$

$$X_{LPE} = \tilde{x}_t + LPE[pos]$$

3 TAPE:

$$\omega_k^{\text{new}} = k \cdot \frac{d_{\text{model}}}{L} \tag{1}$$

$$\mathsf{TAPE}_{(pos,2i)} = \mathsf{sin}(pos \cdot \omega_i^{new})$$
 $\mathsf{TAPE}_{(pos,2i+1)} = \mathsf{cos}(pos \cdot \omega_i^{new})$ 



- Emplea WinStatFlex como base
- Sustituye TAPE por TPE:

$$S(i,j) = \exp\left(-\frac{\|x_i - x_j\|^2}{2\sigma^2}\right)$$

Añadiéndose al encoding sinusoidal original la nueva componente:

$$T$$
- $PE(i) = PE(i) + S(i,j)$ 

$$X_{TPE} = \tilde{x}_t + T - PE[pos]$$



- 4 Evaluación de los PE mediante conjuntos de datos
- - Conclusiones
  - Trabajos futuros



### Conjuntos de datos para la evaluación:

- Household Power Consumption (HPC)
- ETTh1
- ETTh2
- Yellow Trip Data
- TINA

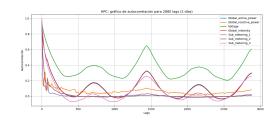


Figura: Autocorrelación de Household Power Consumption



### Contenido

- 5 Conclusiones y trabajos futuros
  - Conclusiones
  - Trabajos futuros



Conclusiones

El proyecto ha conseguido:





Trabajos futuros

#### **Gracias**



¿Preguntas?



Cristhian Moya Mota