庄逸的数学与技术屋

三维矩阵不变量与平行六面体体积

Vortexer99

目录

1	主要问题			
	1.1 混	!合积和体积	2	
	1.2 矩	[阵的不变量	2	
	1.3 问	题	2	
2	证明		2	
	2.1 不		2	
	2.2 特	征分解	3	
3	细枝末节的东西 4			
	3.1 如	I果矩阵不满秩	4	
	3.2 混	!合积的线性性质	4	
	3.3 为	1何称作不变量	4	
	3.4	个简便证法	4	
4	* 粗暴	展开硬核做法及反推结论	5	

主要问题 1

1.1 混合积和体积

对于三维空间中三个不共面的向量 u, v, w 而言, 其混合积 $u \cdot (v \times w)$ 表示三个向 量(经过平移使其共起点)张成的平行六面体体积。将其简记为 $[u\ v\ w]$,其计算方法 可用行列式表示。

$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{u} \ \boldsymbol{v} \ \boldsymbol{w} \end{bmatrix} = \begin{vmatrix} u_x & u_y & u_z \\ v_x & v_y & v_z \\ w_x & w_y & w_z \end{vmatrix}$$
(1)

1.2 矩阵的不变量

对于三维矩阵 A 而言,其三个不变量为

$$I_1(\mathbf{A}) = \operatorname{tr} \mathbf{A} \tag{2}$$

$$I_2(\mathbf{A}) = \frac{1}{2} (\operatorname{tr}^2 \mathbf{A} - \operatorname{tr} \mathbf{A}^2)$$
(3)

$$I_3(\mathbf{A}) = \det \mathbf{A} = \frac{1}{6} (\operatorname{tr}^3 \mathbf{A} - 3(\operatorname{tr} \mathbf{A})(\operatorname{tr} \mathbf{A}^2) + 2\operatorname{tr} \mathbf{A}^3)$$
 (4)

1.3 问题

矩阵的不变量可以如下计算。对于任意不共面矢量 u, v, w,有

$$I_1(\mathbf{A}) = \frac{[\mathbf{A}\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}] + [\mathbf{u} \ \mathbf{A}\mathbf{v} \ \mathbf{w}] + [\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{A}\mathbf{w}]}{[\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}]}$$
(5)

$$I_2(\mathbf{A}) = \frac{[\mathbf{A}\mathbf{u} \ \mathbf{A}\mathbf{v} \ \mathbf{w}] + [\mathbf{A}\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{A}\mathbf{w}] + [\mathbf{u} \ \mathbf{A}\mathbf{v} \ \mathbf{A}\mathbf{w}]}{[\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}]}$$
(6)

$$I_{1}(\mathbf{A}) = \frac{[\mathbf{A}\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}] + [\mathbf{u} \ \mathbf{A}\mathbf{v} \ \mathbf{w}] + [\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{A}\mathbf{w}]}{[\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}]}$$
(5)

$$I_{2}(\mathbf{A}) = \frac{[\mathbf{A}\mathbf{u} \ \mathbf{A}\mathbf{v} \ \mathbf{w}] + [\mathbf{A}\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{A}\mathbf{w}] + [\mathbf{u} \ \mathbf{A}\mathbf{v} \ \mathbf{A}\mathbf{w}]}{[\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}]}$$
(6)

$$I_{3}(\mathbf{A}) = \frac{[\mathbf{A}\mathbf{u} \ \mathbf{A}\mathbf{v} \ \mathbf{A}\mathbf{w}]}{[\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}]}$$
(7)

为什么?

证明

其实矩阵的不变量就是特征值的对称多项式。而如果 u, v, w 刚好是 A 的特征向量, 结论是显然的。因此,对一般向量,可用特征向量分解,得到类似的结论。

2.1 不变量的来龙去脉

依照求特征值的方法,三维矩阵 A 的三个特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ 能使得

$$|\mathbf{A} - \lambda \mathbf{E}| = 0 \tag{8}$$

成立。其中 E 为单位矩阵。而上式左端可以看作以 λ 为变量的三次多项式。事实上,正 有

$$|\mathbf{A} - \lambda \mathbf{E}| = -\lambda^3 + I_1(\mathbf{A})\lambda^2 - I_2(\mathbf{A})\lambda + I_3(\mathbf{A}) = 0$$
(9)

证明略,根据对应的 λ 次数,算一下余子式即可。于是,根据韦达定理可知

$$I_1(\mathbf{A}) = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 \tag{10}$$

$$I_2(\mathbf{A}) = \lambda_1 \lambda_2 + \lambda_1 \lambda_3 + \lambda_2 \lambda_3 \tag{11}$$

$$I_3(\mathbf{A}) = \lambda_1 \lambda_2 \lambda_3 \tag{12}$$

2.2 特征分解

取矩阵的三个特征向量 e_1, e_2, e_3 , 对 u, v, w 进行特征分解。利用求和约定(省去 1至3的求和号)(且上标不表示次数)

$$\mathbf{u} = u^i \mathbf{e}_i \qquad \mathbf{v} = v^i \mathbf{e}_i \qquad \mathbf{w} = w^i \mathbf{e}_i$$
 (13)

于是

$$[\boldsymbol{u} \ \boldsymbol{v} \ \boldsymbol{w}] = u^i v^j w^k \boldsymbol{e}_i \cdot (\boldsymbol{e}_i \times \boldsymbol{e}_k) = u^i v^j w^k [\boldsymbol{e}_i \ \boldsymbol{e}_j \ \boldsymbol{e}_k] = u^i v^j w^k V(i, j, k)$$
(14)

其中 $V(i,j,k) = [e_i \ e_j \ e_k]$ 。显然,由混合积的性质,只要 i,j,k 中有任意两个相等, V(i,j,k) 就等于 0。

然后看第一项。根据特征向量的性质

$$\mathbf{A}\mathbf{e}_i = \lambda_i \mathbf{e}_i \qquad i = 1, 2, 3 \tag{15}$$

有

$$\mathbf{A}\mathbf{u} = \mathbf{A}u^i \mathbf{e}_i = \lambda_i u^i \mathbf{e}_i \tag{16}$$

于是

$$[\mathbf{A}\mathbf{u}\ \mathbf{v}\ \mathbf{w}] = \lambda_i u^i v^j w^k V(i, j, k) \tag{17}$$

那么,类似的有

$$[\mathbf{A}\mathbf{u}\ \mathbf{v}\ \mathbf{w}] + [\mathbf{u}\ \mathbf{A}\mathbf{v}\ \mathbf{w}] + [\mathbf{u}\ \mathbf{v}\ \mathbf{A}\mathbf{w}] = (\lambda_i + \lambda_j + \lambda_k)u^i v^j w^k V(i, j, k)$$
(18)

根据前面的讨论, 求和时 i, j, k 有任意两个相等时, 求和项因为 V(i, j, k) = 0 而为零。因 此有贡献的项是 i, j, k 互不相等时的项。而 i, j, k 互不相等时,显然 $\lambda_i + \lambda_j + \lambda_k = I_1(\mathbf{A})$, 于是

$$[\mathbf{A}\mathbf{u}\ \mathbf{v}\ \mathbf{w}] + [\mathbf{u}\ \mathbf{A}\mathbf{v}\ \mathbf{w}] + [\mathbf{u}\ \mathbf{v}\ \mathbf{A}\mathbf{w}] = I_1(\mathbf{A})u^iv^jw^kV(i,j,k)$$
(19)

$$= I_1(\mathbf{A}) [\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}] \tag{20}$$

这就证得了第一式。对于第二、第三式,做法是类似的。考虑第二式中某项,

$$[\mathbf{A}\mathbf{u}\ \mathbf{A}\mathbf{v}\ \mathbf{w}] = \lambda_i \lambda_i u^i v^j w^k V(i, j, k) \tag{21}$$

最后得到的系数是 $\lambda_i \lambda_j + \lambda_i \lambda_k + \lambda_j \lambda_k$,当 i, j, k 互不相等时显然就是 $I_2(\mathbf{A})$ 。

细枝末节的东西 3

3.1 如果矩阵不满秩

如果矩阵 A 不满秩会怎么样? 这也就是说对应的线性映射 A 像空间不是全空间 V, 即核空间维数不为零,会将一些非零向量映射为零向量。

此时像空间中的r个向量及其特征值没有影响。对于核空间,取3-r个基向量,作 为特征向量,并令其对应特征值为零即可。

这样既保证了任何向量都能被特征向量分解,又使得 $Ae_i = \lambda_i e_i$ 成立。

3.2 混合积的线性性质

将任意向量按照特征向量分解时,利用了混合积的线性性质。由于混合积是行列式 运算, 行列式又是多重线性函数, 这一点是显然的。

一个简单的证明是, 点积是线性的, 即

$$(a_1 \boldsymbol{u}_1 + a_2 \boldsymbol{u}_2) \cdot (\boldsymbol{v} \times \boldsymbol{w}) = a_1 \boldsymbol{u}_1 \cdot (\boldsymbol{v} \times \boldsymbol{w}) + a_2 \boldsymbol{u}_2 \cdot (\boldsymbol{v} \times \boldsymbol{w})$$
(22)

然后利用混合积的轮换性质(可通过行列式表示证明,但是通过行列式性质亦可直接证 得混合积是线性的), 可知 v, w 也是线性项。

3.3 为何称作不变量

矩阵的不变量之所以被称为不变量,是因为它们在坐标变换下不变。

考虑坐标变换(正交)矩阵 S, 矩阵 A 经变换后得到矩阵 $B = S^{-1}AS$ 。计算 B的特征多项式,利用正交矩阵和行列式的性质,

$$|B - \lambda E| = |S^{-1}AS - S^{-1}\lambda S| = |S^{-1}(A - \lambda E)S| = |S^{-1}||A - \lambda E||S| = |A - \lambda E|$$
(23)

可见 A 和 B 的特征多项式相同,因此由式 9和式 10的推导可知 A 和 B 的不变量也相 同。

3.4 一个简便证法

对于第三式,可以通过写成矩阵相乘的形式发现

$$[\mathbf{A}\mathbf{u} \ \mathbf{A}\mathbf{v} \ \mathbf{A}\mathbf{w}] = \begin{vmatrix} \mathbf{A} \begin{pmatrix} u_x & u_y & u_z \\ v_x & v_y & v_z \\ w_x & w_y & w_z \end{vmatrix} = |\mathbf{A}| [\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}]$$
 (24)

于是便很显然了。

* 粗暴展开硬核做法及反推结论 4

注: 最初我是这么做的,但是卡在了一些关键步骤的证明上。现在倒过来可以证明 那些关键步骤。

将点乘和叉乘全部利用求和展开,得到

$$[\boldsymbol{u} \ \boldsymbol{v} \ \boldsymbol{w}] = u^i v^j w^k \varepsilon_{ijk} \tag{25}$$

此处 $u = u^i b_i$, b_i , b_i , b_k 为笛卡尔直角坐标系的三个基向量。Levi-Civita 符号 ε_{ijk} 在 ijk 中有任意两个相同时取 0,全不相同时为 ± 1 ,符号由 ijk 的置换奇偶性决定(例如 $\varepsilon_{123} = 1$

由于 $\mathbf{A}\mathbf{u} = A_{ij}\mathbf{e}_i \otimes \mathbf{e}_j \cdot u^k \mathbf{e}_k = A_{ij}u^j \mathbf{e}_i$,因此

$$[\mathbf{A}\mathbf{u}\ \mathbf{v}\ \mathbf{w}] = A_{li}u^{i}v^{j}w^{k}\varepsilon_{ljk} \tag{26}$$

同理,有

$$[\boldsymbol{u} \ \boldsymbol{A} \boldsymbol{v} \ \boldsymbol{w}] = A_{lj} u^i v^j w^k \varepsilon_{ilk} \tag{27}$$

$$[\boldsymbol{u} \ \boldsymbol{v} \ \boldsymbol{A} \boldsymbol{w}] = A_{lk} u^i v^j w^k \varepsilon_{ijl} \tag{28}$$

由于我们已经证明了等式,这也就是说

$$u^{i}v^{j}w^{k}(A_{li}\varepsilon_{ljk} + A_{lj}\varepsilon_{ilk} + A_{lk}\varepsilon_{ijl}) = \operatorname{tr} \mathbf{A}u^{i}v^{j}w^{k}\varepsilon_{ijk}$$
(29)

可以从中提取出一般性的抽象规律(注意对i, j, k, l求和)

$$f(i,j,k)[g(l,i)\varepsilon_{ljk} + g(l,j)\varepsilon_{ilk} + g(l,k)\varepsilon_{ijl}] = f(i,j,k)g(l,l)\varepsilon_{ijk}$$
(30)

这个还是容易证明的。首先,可以证明 i,j,k 有一组相等时左边求和项为零。例如 i=j时,中括号里为

$$[g(l,i)\varepsilon_{lik} + g(l,i)\varepsilon_{ilk} + g(l,k)\varepsilon_{iil}]$$
(31)

由于 $\varepsilon_{iil} = 0$, $\varepsilon_{lik} = -\varepsilon_{ilk}$, 因此上式为零。

对于 i, j, k 互不相等的情况, 因为 i, j, k, l 只能取 1, 2, 3, l 必须与其中一个相等。如 果 l = i, 则 $\varepsilon_{ilk} = \varepsilon_{ijl} = 0$ 。那么总共只有一项

$$f(i,j,k)g(i,i)\varepsilon_{ijk} \tag{32}$$

注意此处求和限制 l=i。注意到只对互不相等的 i,j,k 进行求和,对任意函数 F 有

$$\sum_{i,j,k} (F(i,j,k,i) + F(i,j,k,j) + F(i,j,k,k)) = \sum_{i,j,k} \sum_{l} F(i,j,k,l)$$
(33)

也就是令 l = i, l = j, l = k 得到的三项加起来,结果就是

$$f(i,j,k)(g(i,i) + g(j,j) + g(k,k))\varepsilon_{ijk} = f(i,j,k)g(l,l)\varepsilon_{ijk}$$
(34)

对于另外两个等式,相应也可得到两个结论

$$f(i,j,k)[g(l,i)g(m,j)\varepsilon_{lmk} + g(l,j)g(m,k)\varepsilon_{lmi} + g(l,k)g(m,i)\varepsilon_{lmj}]$$

$$= f(i,j,k)\varepsilon_{ijk}\frac{1}{2}[g(l,l)g(m,m) - g(l,m)g(m,l)] \quad (35)$$

$$f(i,j,k)[g(l,i)g(m,j)g(n,k)\varepsilon_{lmn}] = f(i,j,k)\varepsilon_{ijk}|g|$$
(36)

其中 |g| 表示对写成函数形式的矩阵 g 求行列式。

声明

- 1. 博客内容仅为经验之谈,如认为有问题请带着批判性思维自行辨别或与我讨论,本 人不负责因盲目应用博客内容导致的任何损失。
- 2. 虽然文章的思想不一定是原创的,但是写作一定是原创的,如有雷同纯属巧合。
- 3. 本作品采用知识共享署名-相同方式共享 4.0 国际许可协议进行许可。



博客信息 此文章的博客来源: https://vortexer99.github.io/

自豪地采用 LATEX!