第5章 面向对象

```
In [1]: #include <iostream>
    #include <cstdio>
    using namespace std;
```

注意,由于这里是交互式环境,成员变量的定义必须写在类里面,不能拿出来写,否则报错

构造函数和析构函数

构造函数负责对象的初始化,析构函数负责对象消亡时释放动态申请的内存空间,由于动态申请的内存空间不在函数栈当中,因此需要析构函数手动释放,这个析构函数 会在函数退栈时自动调用函数栈中所有对象的析构函数,另外,普通成员变量不需要 析构函数释放空间,因为这些变量就在函数栈中,会随着函数退栈自动释放。

```
In [2]: class myClass{
    public:
        int *data;
        int size;
        myClass(int s) {
            size = s;
            data = new int[size];
            cout << sizeof(size) << endl << sizeof(data) << endl << sizeof(this) << endl;
        }
        ~myClass() {delete [] data;}
};</pre>
```

```
In [3]: myClass c1 = myClass(10); // data是一个指针,只占4个字节, size占4个字节
```

4 8 8

上面data指针和size整数存放在函数栈中,退栈时自动释放,但是data所指向的内存在其他地方,这部分内存空间在退栈时会自动调用上面的析构函数释放空间,如果没有上面的析构函数,在整个程序运行期间,那个地方的存储空间会被一直占用。

对象的初始化

除了上面显示调用构造函数,还有下面两个方法

```
In [4]: myClass c1 = 10;
4
8
8
8
In [5]: myClass c1(10);
4
8
8
```

其实这3种形式也适用于普通类型变量

```
In [6]: int a = int(1);
    cout << a << endl;
    int b = 2;
    cout << b << endl;
    int c(3);
    cout << c << endl;
</pre>
```

成员变量的作用域和访问

成员变量的作用域就是类的定义的那个大花括号中,里面的函数随便访问,如果想通过对象访问,使用 对象.成员变量 的形式,但是要求这个成员变量必须在public中,在private中定义的成员变量不能通过点访问

```
In [7]: cout << c1.size;</pre>
```

10

3

关于this指针

this指针其实就相当于python里面的self,就是这个实例自己, 早期c++程序没有自己的编译器,都是先转化成c程序,再进行编译, this指针就是转换成c程序的时候用到的

```
In [8]: class Redminote12{
          public:
               float price;
               void setPrice(float a){price = a;}
In [9]: Redminote12 note1;
In [10]: note1.setPrice(899);
In [11]: cout << note1.price;</pre>
       899
        将上面程序转换为c程序
        注意this是c++关键字,下面我用this_替代
In [12]: struct redminote12{
          float price;
In [13]: void setPrice(redminote12 *this_,float a){
          this_ -> price = a;
In [14]: redminote12 note2;
In [15]: setPrice(&note2, 899)
In [16]: cout << note2.price;</pre>
       899
        也可以将上面程序转换为Python程序
           class Redminote12:
               def __init__(self):
                   self.price = None
               def setPrice(self,price):
                   self.price = price
        *运算符重载*
        注意, Xeus-Cling目前为止(2024.03.01), 运算符重载必须放在类中定义,
        拆开写会引发编译器报错"function definition is not allowed here"
        其他普通成员函数可以在类外面定义
In [17]: class Complex{
           public:
               float real,imag;
               Complex(float r=0, float i=0){real = r; imag = i;}
               Complex operator+(Complex &c2){
                  return Complex(real+c2.real,imag+c2.imag);
        };
In [18]: Complex c1 = Complex(2,3);
        Complex c2 = Complex(4,6);
In [19]: Complex c3; // 注意,上面构造函数有默认参数,所以这里初始化为默认参数,
                   // 如果构造函数没有默认参数,那么必须提供参数进行初始化
In [20]: c3 = c1 + c2;
In [21]: cout << c3.real << " " << c3.imag;</pre>
       6 9
In [22]: c3 = c1.operator+(c2);
cout << c3.real << " " << c3.imag;</pre>
                                       // 这里也可以使用一般成员函数的调用方法
        *c++对结构体的补充*
        在c++中,对标准c中的结构体进行了一些扩充,使得结构体中也能定义成员变量
In [23]: struct Complex2{
           float real,imag;
           Complex2(float r=0, float i=0){real = r; imag = i;}
```

```
void func(){cout << "hello world";}
};

In [24]: Complex2 c4 = Complex2(3,9);
c4.func();</pre>
```

hello world

继承与派生

有3种继承方式,这里主要讲的是公有继承的继承规则

假定A是基类,B继承了A,即B是派生类,那么对于A的成员变量和成员函数:

private: 复制到B中的special当中,只能调用父类的成员变量进行访问;

protected:可以看成直接拷贝进B的protected中,内部成员函数随便访问,对外不可见;如果变量名重复,加个前缀A::再复制过来;public:相当于直接拷贝过来,对内对外均可以访问,对外访问需要用对象点的形式访问;如果变量名重复,加个前缀A::再复制过来;

注意:

1.上面的special是我自定义的,其实不存在,只是为了形象说明加的

2.不管什么类型,都会继承,都占用空间

```
In [25]: class A{
           private:
               int a;
           protected:
               int c;
           public:
              int d;
               A(int s){a = s;}
       };
In [26]: class B: public A{
           public:
               int d;
               B(int x, int y, int z, int k):A(x){
                                                    // 调用父类的构造函数初始化父类的私有变量
                                                     // A的保护变量可以直接访问
                 c = z;
                  d = k;
                                                     // A的公有变量也可以直接访问
                  A::d = 100:
       };
In [27]: auto x = B(1,2,3,4);
In [28]: sizeof(x)
```

Out[28]: **16**

逐个分析上面A中变量的继承: 1.对于私有变量a,复制到B中的special,只能调用A的构造函数进行初始化;

另外,由于构造函数在public中,因此会直接复制到B的public中,因此可以直接调用;

2.调用父类的构造函数时,必须在构造函数初始化列表的地方使用,不能在函数体中使用;

3.对于保护变量c, 直接复制到B的保护变量中;

4.对于公有变量d,由于B已经有d了,所以变成A::d再复制到public中;

5.对于公有函数A(), 直接复制过来

由于A中3个成员变量复制过来,加上B的一个变量,总共4个int型变量,占16个字节。

派生类数据视图:

special: 把私有变量拷贝进来,只允许父类成员函数访问

private: 不改变

protected: 父类protect直接拷贝进来 (遇见同名,加个前缀) public: 父类public变量直接拷贝进来 (遇见同名,加个前缀)

两阶段命名查找

上述就是普通类的继承,但是如果涉及到模板类的继承,在gcc编译器中,派生类访问基类的protected和public中的成员变量和成员函数时,必须使用this指针,因为编译器使用了两阶段命名查找:

第一阶段:仅处理独立的变量,也就是那些不依赖于模板参数T的变量,此时编译器会自动忽略带模板参数T的变量,以及用this指针指向的变量,先处理没有这些标志的变量,如果这个变量是从父类继承的,并且没有添加this指针,编译器会找不到这个变量的声明;

第二阶段:实例化阶段,此时模板参数变成了具体类型,此时就可以处理刚刚忽略的变量 参考链接:

https://blog.csdn.net/mkxding/article/details/119485034 https://blog.csdn.net/gettogetto/article/details/52955741

一个更方便的方法:

使用using在子类public中声明父类中需要用到的成员变量和成员函数即可,而不必每次都是用A::x 或者 this -> x 这种形式

```
In [29]: template <class T>
        class A{
           protected:
               T b;
            public:
               T c;
               A(T x, T y) \{ b = x; c = y; \}
        };
In [30]: template <class T>
        class B: public A<T>{
            public:
               using A<T>::b;
                using A<T>::c;
                B(T x, T y):A<T>(x,y){} // 构造函数必须重写
               // 注意,下面直接使用b和c,不会编译报错,就是因为上面使用了using,否则编译会报错
               void show(){
    cout << "b = " << b << endl;
    cout << "c = " << c << endl;</pre>
        };
In [31]: auto b = B<int>(1,2);
        b.show()
       b = 1
       c = 2
In [32]: // 实例化之后,实例的属性就是按照前面说的copy的标准,继承下来的属性和自己的属性没什么不同
        cout << b.b << b.c;
       12
         *虚方法*
```

如果在成员函数声明的前面加上关键字virtual,后面加个 = 0,则这个方法就是纯虚方法,需要派生类重写此方法,注意,此时父类的这个函数将会被覆盖,而不是前面说的加个类前缀改个名copy下来

In []: