

Maxwell Gleichungen

$$\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \xrightarrow{\text{Stokes}} \oint_{C(F)} \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\frac{d}{dt} \iint_F \vec{B} \cdot d\vec{F}$$

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \xrightarrow{\text{Stokes}} \oint_{C(F)} \vec{H} \cdot d\vec{s} = \iint_F \vec{J} \cdot d\vec{F} + \frac{d}{dt} \iint_F \vec{D} \cdot d\vec{F}$$

$$\text{div } \vec{B} = 0 \xrightarrow{\text{Gauss}} \oiint_{O(V)} \vec{B} \cdot d\vec{F} = 0$$

$$\text{div } \vec{D} = \rho_V \xrightarrow{\text{Gauss}} \oiint_{O(V)} \vec{D} \cdot d\vec{F} = \iiint_V \rho_V dV$$

Material Gleichungen

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \xrightarrow{\text{hli}} \vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M}) \xrightarrow{\text{hli}} \vec{B} = \mu \vec{H}$$

Kontinuitätsgleichung

$$\text{div } \vec{J} = -\frac{\partial \rho_V}{\partial t} \xrightarrow{\text{Gauss}} \oiint_{O(V)} \vec{J} \cdot d\vec{F} = -\iiint_V \frac{\partial \rho_V}{\partial t} dV$$

Stetigkeitsbedingungen

Für Normalenvektor \vec{n} von ① nach ②:

①		②	$\vec{n} \times (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = \vec{0}$
	→	\vec{n}	$\vec{n} \cdot (\vec{D}_2 - \vec{D}_1) = \rho_F$
		$\vec{n} \times (\vec{H}_2 - \vec{H}_1) = \vec{J}_A$	
		$\vec{n} \cdot (\vec{B}_2 - \vec{B}_1) = 0$	

Orthogonalität, Orthonormalität $U_m(x), U_n(x) \in L^2(D)$

$$\langle U_m, U_n \rangle = \int_D U_m^*(x) U_n(x) dx = \delta_{mn} \quad \text{Orthonormalität}$$

$$\langle U_m, U_n \rangle = \delta_{mn} c_{mn}, \quad c_{mn} \notin \{0, 1\} \quad \text{Orthogonalität}$$

Vollständiges Funktionensystem $U_n(x)$

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n U_n(x) \quad \text{mit } c_n = \int_D U_n^*(x') f(x') dx' \quad (\text{Entwicklung})$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} U_n^*(x') U_n(x) = \delta(x - x') \quad (\text{Vollständigkeitsrelation})$$

Elektrisches Skalarpotential

$$\text{rot } \vec{E} = \vec{0} \rightarrow \vec{E} = -\text{grad } \phi$$

$$\Delta \phi = -\frac{1}{\epsilon} \rho_V \quad \text{Poisson-Gleichung}$$

Coulomb-Integral

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \iiint_V \frac{\rho_V(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3r'$$

Spannung an \vec{r}_2 bezogen auf \vec{r}_1

$$\text{rot } \vec{E} = \vec{0} \rightarrow U_{21} = \phi(\vec{r}_2) - \phi(\vec{r}_1) = \int_{\vec{r}_2}^{\vec{r}_1} \vec{E} \cdot d\vec{s} \quad \text{wegunabhängig}$$

Kraft auf q , Arbeit $\vec{r}_1 \rightarrow \vec{r}_2$, Energie

$$\vec{F} = q\vec{E} \quad A = q \int_{\vec{r}_2}^{\vec{r}_1} \vec{E} \cdot d\vec{s} = q [\phi(\vec{r}_2) - \phi(\vec{r}_1)] = qU_{21}$$

$$w_e = \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} \quad W_e = \frac{1}{2} \iiint_V \vec{E} \cdot \vec{D} dV$$

Dipol bei \vec{r}' , Dipoldichte, Kraft, Drehmoment

$$\phi_D(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{\vec{p} \cdot (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

$$\vec{E}_D(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \left[\frac{3[\vec{p} \cdot (\vec{r} - \vec{r}')](\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^5} - \frac{\vec{p}}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} \right]$$

$$\phi_D(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \iiint_V \frac{\vec{m} \cdot (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} d^3r'$$

$$\vec{F}_D(\vec{r}) = (\vec{p} \cdot \nabla) \vec{E}(\vec{r}) = \text{grad} (\vec{p} \cdot \vec{E}(\vec{r})) \quad \vec{M}_D(\vec{r}) = \vec{p} \times \vec{E}(\vec{r})$$

Skalarpotential mit Randwerten auf $O(V)$

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \iiint_V \frac{\rho_V(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3r' + \frac{1}{4\pi} \oiint_{O(V)} \left[\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \frac{\partial \phi(\vec{r}')}{\partial n'} - \phi(\vec{r}') \frac{\partial}{\partial n'} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right] d^2r'$$

Greensche Funktionen von $\Delta G(\vec{r}, \vec{r}') = -\frac{1}{\epsilon} \delta(\vec{r} - \vec{r}')$

$$G(\vec{r}, \vec{r}') = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} + \Gamma(\vec{r}, \vec{r}')$$

$$\Delta \Gamma(\vec{r}, \vec{r}') = 0, \quad \Gamma(\vec{r}, \vec{r}') = \Gamma(\vec{r}', \vec{r})$$

$$\phi(\vec{r}) = \iiint_V \rho_V(\vec{r}') G(\vec{r}, \vec{r}') d^3r' + \epsilon \oiint_{O(V)} \left[G(\vec{r}, \vec{r}') \frac{\partial \phi(\vec{r}')}{\partial n'} - \phi(\vec{r}') \frac{\partial G(\vec{r}, \vec{r}')}{\partial n'} \right] d^2r'$$

Dirichlet RB: $G(\vec{r}, \vec{r}') = 0$ für $\vec{r}' \in O(V)$

Neumann RB: $-\epsilon \oiint_{O(V)} \phi(\vec{r}') \frac{\partial G(\vec{r}, \vec{r}')}{\partial n'} d^2r' = \phi_0$

Halbraum durch geerdete Ebene. Normale \vec{n} zeigt nach V

$$G(\vec{r}, \vec{r}') = \frac{1}{4\pi\epsilon} \left[\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} - \frac{1}{|\vec{r} - [\vec{r}' - 2\vec{n}(\vec{n} \cdot \vec{r}')]]|} \right]$$

geerdete Kugeloberfläche $K_a(\vec{0})$

$$G(\vec{r}, \vec{r}') = \frac{1}{4\pi\epsilon} \left[\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} - \lambda \frac{1}{|\vec{r} - \lambda^2 \vec{r}'|} \right], \quad \lambda = \frac{a}{|\vec{r}'|}$$

Separation, $\Delta \phi = 0$, Kugelkoordinaten

$$\Delta = \underbrace{\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right)}_{\Delta_r: \text{Radialanteil}} + \underbrace{\frac{1}{r^2} \left(\frac{1}{\sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \vartheta} \sin \vartheta \frac{\partial}{\partial \vartheta} + \frac{1}{\sin^2 \vartheta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right)}_{\Delta_{\vartheta\varphi}: \text{Winkelanteil}}$$

$\phi(r, \vartheta, \varphi) = R_l(r) \cdot Y_{lm}(\vartheta, \varphi)$ Produktansatz

$R_l(r) = Ar^l + Br^{-(l+1)}$ Radiallösung

$Y_{lm} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sqrt{\frac{2l+1}{2} \frac{(l-m)!}{(l+m)!}} P_{lm}(\cos \vartheta) e^{jm\varphi}$ Kugelflächenfunktionen

$P_{lm}(x) = (-\sqrt{1-x^2})^m \frac{d^m P_l(x)}{dx^m}$ zugeord. Legendrefunktionen

$P_l(x) = P_{l0}(x) = \frac{1}{2^l l!} \frac{d^l (x^2-1)^l}{dx^l}$ Legendre Polynome

Separation, $\Delta \phi = 0$, Zylinderkoordinaten

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial \varrho^2} + \frac{1}{\varrho} \frac{\partial}{\partial \varrho} + \frac{1}{\varrho^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

$\phi(\vec{r}) = R(\varrho) \cdot P(\varphi) \cdot Z(z)$ Produktansatz

für: $\frac{d^2 Z}{dz^2} = +k^2 Z$, $\frac{d^2 P}{d\varphi^2} = -\nu^2 P$, $x = k\varrho$

$x^2 \frac{d^2 R}{dx^2} + x \frac{dR}{dx} + (x^2 - \nu^2) R = 0$ Bessel-DGL, Ordnung ν

Lösungen: Bessel Funktionen 1. Art $J_\nu(x)$ und 2. Art $Y_\nu(x)$ (Weber, Neumann)

für: $\frac{d^2 Z}{dz^2} = -k^2 Z$

$x^2 \frac{d^2 R}{dx^2} + x \frac{dR}{dx} - (x^2 + \nu^2) R = 0$ mod. Bessel-DGL, Ordnung ν

Lösungen: mod. Bessel Funktionen 1. Art $I_\nu(x)$ und 2. Art $K_\nu(x)$

Stationäre Stromdichte, Strom

Allg.: $\vec{J}(\vec{r}, t) = \rho_V(\vec{r}, t) \vec{v}(\vec{r}, t)$ Stationär: $\frac{\partial \rho_V}{\partial t} = 0$ und $\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = 0$

Strom durch Fläche: $I = \iint_F \vec{J} \cdot d\vec{F}$

$\text{div } \vec{J} = 0 \xrightarrow{\text{Gauss}} \oint_{O(V)} \vec{J} \cdot d\vec{A} = 0$ (Kirchhoffscher Knotensatz)

$\vec{J} = \kappa \vec{E}$ (außerhalb von Quellen, Ohmsches Gesetz)

Elektromotorische Kraft (EMK), Urspannung

Eingeprägte elektrische Feldstärke \vec{E}_E :

$\oint_C \vec{E}_E \cdot d\vec{s} = U$ EMK, Urspannung

$\vec{J} = \kappa(\vec{E} + \vec{E}_E)$

$\rightarrow \oint_C \vec{J} \cdot d\vec{s} = \oint_C \kappa \vec{E}_E \cdot d\vec{s} = \kappa U$ (Kichhoffscher Maschensatz)

Leistungsdichte

$p_V = \vec{E} \cdot \vec{J}$, für dünne Leiter: $P = UI$ (Joulesches Gesetz)

magnetisches Vektorpotential

$\vec{B}(\vec{r}) = \text{rot } \vec{A}(\vec{r})$

$\text{grad div } \vec{A}(\vec{r}) - \Delta \vec{A}(\vec{r}) = \mu \vec{J}(\vec{r})$

Eichtransformation

$\vec{A}'(\vec{r}) = \vec{A}(\vec{r}) + \text{grad } \psi(\vec{r}) \rightarrow \vec{B}'(\vec{r}) = \vec{B}(\vec{r})$

Coulomb-Eichung: $\text{div } \vec{A}(\vec{r}) = 0$

$\Delta \vec{A}(\vec{r}) = -\mu \vec{J}(\vec{r})$

Lösung in Coulomb Eichung

$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{\vec{J}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3 r'$ (allgemein)

$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \oint_{\text{Stromweg}} \frac{I}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d\vec{s}'$ (Stromfaden)

Biot-Savart

$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \iiint_V \frac{\vec{J}(\vec{r}') \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} d^3 r'$ (allgemein)

$\vec{B}(\vec{r}) = -\frac{\mu}{4\pi} \oint_{\text{Stromweg}} \frac{I (\vec{r} - \vec{r}') \times d\vec{s}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$ (Stromfaden)

magnetische Energiedichte, Energie

$w_m(\vec{r}) = \frac{1}{2} \vec{H}(\vec{r}) \cdot \vec{B}(\vec{r}) = \frac{1}{2} \left(\vec{A}(\vec{r}) \cdot \vec{J}(\vec{r}) + \frac{1}{\mu} \text{div} (\vec{A}(\vec{r}) \times \vec{B}(\vec{r})) \right)$

$W_m = \frac{1}{2} \iiint_V \vec{H}(\vec{r}') \cdot \vec{B}(\vec{r}') d^3 r' = \frac{1}{2} \iiint_V \vec{A} \cdot \vec{J} dV + \frac{1}{2\mu} \oint_{O(V)} \vec{A} \times \vec{B} \cdot d\vec{F}$

$w_m = \frac{1}{2} \vec{A} \cdot \vec{J}$, $W_m = \frac{1}{2} \cdot \iiint_V \vec{A} \cdot \vec{J} dV$ (endliche Stromverteilungen)

Induktivität

$M_{21} = \frac{\phi_{m,2}}{I_1} = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_{C_2} \oint_{C_1} \frac{d\vec{s}_1 \cdot d\vec{s}_2}{|\vec{r}'_2 - \vec{r}'_1|}$

$L = M_{11} = \frac{\phi_m}{I} = \frac{1}{I} \iiint_F \vec{B} \cdot d\vec{F} = \frac{1}{I} \oint_C \vec{A} \cdot d\vec{s} = \frac{2}{I^2} W_m$

magnetisches Moment

$\vec{m}(\vec{r}) = \frac{1}{2} \iiint_V \vec{r}' \times \vec{J}(\vec{r}') dV'$

$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \frac{\vec{m}(\vec{r}) \times \vec{r}}{r^3} + \dots$, $\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \left[\frac{3(\vec{r} \cdot \vec{m}(\vec{r}))\vec{r}}{r^5} - \frac{\vec{m}(\vec{r})}{r^3} \right] + \dots$

magnetisches Skalarpotential

$\text{rot } \vec{H} = \vec{0} \rightarrow \vec{H}(\vec{r}) = -\text{grad } \phi_m(\vec{r})$

$\Delta \phi_m = \text{div } \vec{M}$ für räumlich konstantes μ

Zeiger

$E(\vec{r}, t) = \hat{E}(\vec{r}) \cos(\omega t + \varphi) = \Re \left\{ \hat{E}(\vec{r}) e^{j(\omega t + \varphi)} \right\} = \Re \left\{ \underline{E}(\vec{r}) e^{j\omega t} \right\}$

EQS

$\frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \vec{0}$ und $\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \neq \vec{0}$

$\vec{J} = \vec{J}_L + \vec{J}_E + \vec{J}_K = \kappa \cdot \vec{E} + \vec{J}_E + \vec{J}_K$

$\vec{E} = -\text{grad } \phi$ komplexes Skalarpotential

$\Delta \phi = \frac{1}{\kappa + j\omega\epsilon} \text{div} (\vec{J}_E + \vec{J}_K)$ Poisson-Gleichung (komplex)

MQS

$\frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \neq \vec{0}$ und $\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \vec{0}$

$\vec{J} = \vec{J}_L + \vec{J}_E + \vec{J}_K = \kappa \cdot \vec{E} + \vec{J}_E + \vec{J}_K$

Homogene Diffusionsgleichung:

$\Delta \Psi(\vec{r}, t) - \mu \kappa \frac{\partial}{\partial t} \Psi(\vec{r}, t) = 0$ $\Delta \Psi(\vec{r}, t) - j\omega \mu \kappa \Psi(\vec{r}, t) = 0$

Eindringtiefe: $\delta = \sqrt{\frac{2}{\omega \mu \kappa}}$

Oberflächenimpedanz: $\underline{Z}_A = \frac{1+j}{\kappa \delta} = (1+j) \sqrt{\frac{\omega \mu}{2\kappa}} = \sqrt{\frac{j\omega \mu}{\kappa}}$

Oberflächenwiderstand: $R_A = \sqrt{\frac{\omega \mu}{2\kappa}} = \frac{1}{\kappa \delta}$

Verlustleistung: $P = \iiint_V \vec{E} \cdot \vec{J} dV = \iiint_V \frac{1}{\kappa} |\vec{J}|^2 dV$

$\langle P \rangle_T = A \int_0^\infty \frac{1}{\kappa} \frac{\kappa^2 E_0^2}{2} e^{-2\frac{x}{\delta}} dx = A \frac{\kappa E_0^2}{4} \delta$

Induktion:

$U_{\text{ind}} = \oint_{C(A)} \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\frac{d}{dt} \iint_A \vec{B} \cdot d\vec{A} = -\dot{\Phi}$

$U_{\text{ind}} = \oint_{C(A(t))} (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{s} = -\frac{d}{dt} \iint_{A(t)} \vec{B} \cdot d\vec{A} = -\dot{\Phi}$

SRT: System S' bewegt sich mit \vec{v} relativ zum System S ($v \ll c$):

$\vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}_{\parallel}$ $\vec{B}'_{\parallel} = \vec{B}_{\parallel}$

$\vec{E}'_{\perp} = \vec{E}_{\perp} + \vec{v} \times \vec{B}$ $\vec{B}'_{\perp} = \vec{B}_{\perp}$

Energieerhaltung, Poyntingscher Vektor

Poynting-Vektor: $\vec{S}(\vec{r}, t) = \vec{E}(\vec{r}, t) \times \vec{H}(\vec{r}, t)$

$\frac{\partial w_{\text{mech}}}{\partial t} = \vec{E} \cdot \vec{J} = -\text{div } \vec{S} - \vec{H} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} - \vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$ (allgemein)

$\vec{E} \cdot \vec{J} = -\text{div } \vec{S} - \frac{\partial}{\partial t} \left[\frac{1}{2} \vec{H} \cdot \vec{B} + \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} \right] = -\text{div } \vec{S} - \frac{\partial w_{\text{em}}}{\partial t}$ (lhi)

$\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V (w_{\text{mech}} + w_{\text{em}}) dV = - \oint_{O(V)} \vec{S} \cdot d\vec{F}$ (lhi)

harmonische Zeitabhängigkeit:

$\vec{E}(\vec{r}, t) = \Re \left\{ \underline{\vec{E}}(\vec{r}) e^{j\omega t} \right\} = \frac{1}{2} \left[\underline{\vec{E}}(\vec{r}) e^{j\omega t} + \underline{\vec{E}}^*(\vec{r}) e^{-j\omega t} \right]$

$w_e = \frac{1}{4} \Re \left\{ \underline{\vec{E}} \cdot \underline{\vec{D}} e^{j2\omega t} \right\} + \frac{1}{4} \Re \left\{ \underline{\vec{E}} \cdot \underline{\vec{D}}^* \right\} \stackrel{\epsilon \in \mathbb{R}}{=} \dots + \frac{1}{4} \underline{\vec{E}} \cdot \underline{\vec{D}}^*$

$w_m = \frac{1}{4} \Re \left\{ \underline{\vec{H}} \cdot \underline{\vec{B}} e^{j2\omega t} \right\} + \frac{1}{4} \Re \left\{ \underline{\vec{H}} \cdot \underline{\vec{B}}^* \right\} \stackrel{\mu \in \mathbb{R}}{=} \dots + \frac{1}{4} \underline{\vec{H}} \cdot \underline{\vec{B}}^*$

$\langle w_e \rangle = \frac{1}{4} \Re \left\{ \underline{\vec{E}} \cdot \underline{\vec{D}}^* \right\} \stackrel{\epsilon \in \mathbb{R}}{=} \frac{1}{4} \underline{\vec{E}} \cdot \underline{\vec{D}}^*$

$\langle w_m \rangle = \frac{1}{4} \Re \left\{ \underline{\vec{H}} \cdot \underline{\vec{B}}^* \right\} \stackrel{\mu \in \mathbb{R}}{=} \frac{1}{4} \underline{\vec{H}} \cdot \underline{\vec{B}}^*$

$\langle p_V \rangle = \frac{1}{2} \Re \left\{ \underline{\vec{E}} \cdot \underline{\vec{J}}^* \right\} \stackrel{\kappa \in \mathbb{R}}{=} \frac{1}{2} \underline{\vec{E}} \cdot \underline{\vec{J}}^*$

$\underline{\vec{S}} = \frac{1}{2} \underline{\vec{E}} \times \underline{\vec{H}}^*$ $\langle \vec{S} \rangle = \Re \left\{ \underline{\vec{S}} \right\}$ komplexer Poynting Vektor

$\Re \left\{ \text{div } \underline{\vec{S}} \right\} + \langle p_V \rangle = 0$ $\Im \left\{ \text{div } \underline{\vec{S}} \right\} + 2\omega (\langle w_m \rangle - \langle w_e \rangle) = 0$

$\oint_{O(V)} \underline{\vec{S}} \cdot d\vec{A} + \iiint_V \langle p_V \rangle dV + j2\omega \iiint_V (\langle w_m \rangle - \langle w_e \rangle) dV = 0$

$\langle P_V \rangle = \iiint_V \langle p_V \rangle dV = - \oint_{O(V)} \Re \left\{ \underline{\vec{S}} \right\} \cdot d\vec{A}$ (Wirkleistung)

$2\omega \iiint_V (\langle w_m \rangle - \langle w_e \rangle) dV = - \oint_{O(V)} \Im \left\{ \underline{\vec{S}} \right\} \cdot d\vec{A}$ (Blindleistung)

Kraft, Spannungstensor, Impuls

$\vec{p}_V^{\text{em}} = \epsilon \mu \vec{S}$, $\vec{p}^{\text{em}} = \iiint_V \epsilon \mu \vec{S} dV$

$\mathbf{T} = (T_{ij})$ mit $T_{ij} = \epsilon \left[E_i E_j - \frac{1}{2} \delta_{ij} |\vec{E}|^2 \right] + \frac{1}{\mu} \left[B_i B_j - \frac{1}{2} \delta_{ij} |\vec{B}|^2 \right]$

$\vec{f} = \text{div } \mathbf{T} - \epsilon \mu \frac{d\vec{S}}{dt}$

$\vec{F} = \oint_{O(V)} \mathbf{T} \cdot d\vec{A} - \epsilon \mu \frac{d}{dt} \iiint_V \vec{S} dV$

$\frac{d}{dt} (\vec{p}_V^{\text{mech}} + \vec{p}_V^{\text{em}}) = \text{div } \mathbf{T}$ (lokale Impulsbilanz)

$\frac{d}{dt} \iiint_V (\vec{p}_V^{\text{mech}} + \vec{p}_V^{\text{em}}) dV = \oint_{O(V)} \mathbf{T} \cdot d\vec{A}$ (integrale Impulsbilanz)