

# TD 1 : Principal components analysis (PCA)

## Introduction

L'objectif de ce devoir est de découvrir l'Analyse en Composantes Principales (ACP). Ce travail explore deux rôles fondamentaux de l'ACP :

1. Trouver la meilleure projection (de faible dimension) des données.
2. Effectuer un changement de base où les nouvelles variables (composantes principales) ne sont pas corrélées.

On observe  $n$  échantillons  $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n \in \mathbb{R}^d$  d'un **vecteur** aléatoire  $\mathbf{X}$  de dimension  $d$ . Ainsi, la matrice des données est :  $\mathbf{X} = \begin{pmatrix} \mathbf{x}_1^\top \\ \vdots \\ \mathbf{x}_n^\top \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times d}$

## 1 Questions préliminaires

1. Déterminez l'estimateur empirique de la moyenne  $\mathbb{E}(\mathbf{X})$  en fonction de la matrice  $\mathbf{X}$ .
2. Déterminer un estimateur empirique de la matrice de covariance  $\mathbb{V}(\mathbf{X})$  en fonction de  $n$  et  $\mathbf{X}$ .
3. On suppose que  $\mathbf{X}$  est centré, c.-à-d  $\mathbb{E}(\mathbf{X}) = 0$ . Montrez que l'estimateur empirique de  $\mathbb{V}(\mathbf{X})$  noté par  $\Sigma$  est égal à  $\frac{1}{n}\mathbf{X}^\top\mathbf{X}$ .
4. Écrire  $\Sigma$  en fonction des  $\mathbf{x}_i$  en utilisant le produit matriciel colonnes-lignes.
5. En pratique, on n'a quasiment jamais  $\mathbb{E}(\mathbf{X}) = 0$ . Comment peut-on y remédier ?

## 2 ACP comme meilleure projection des données

On suppose dorénavant que  $\mathbb{E}(\mathbf{X}) = 0$ . Soit  $E$  un sous-espace vectoriel de dimension  $k \leq d$  fixée. On note  $\varphi_E$  la projection orthogonale sur  $E$ . On cherche le sous-espace  $E$  telle que la projection qui minimise la perte d'information moyenne sur tous les  $\mathbf{x}_i$ . Ainsi, on cherche à résoudre :

$$\min_{\substack{E \\ \dim(E)=k}} \quad \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \|\mathbf{x}_i - \varphi_E(\mathbf{x}_i)\|^2 \quad (1)$$

### 2.1 Projection en dimension 1

On fixe  $k = 1$ . On cherche donc la meilleure projection sur une droite donnée par un vecteur  $\mathbf{p}$  unitaire (que l'on cherche) :

$$\min_{\substack{\mathbf{p} \in \mathbb{R}^d \\ \|\mathbf{p}\|=1}} \quad \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \|\mathbf{x}_i - \varphi_{\mathbf{p}}(\mathbf{x}_i)\|^2 \quad (2)$$

1. Déterminer  $\varphi_{\mathbf{p}}(\mathbf{x})$  en fonction de  $\mathbf{p}$  et  $\mathbf{x}$ .
2. Montrez que le problème d'optimisation (2) est équivalent à :

$$\max_{\substack{\mathbf{p} \in \mathbb{R}^d \\ \|\mathbf{p}\|=1}} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (\mathbf{p}^\top \mathbf{x}_i)^2 \quad (3)$$

3. Montrez que l'on peut réécrire ce problème d'optimisation (3) comme :

$$\max_{\substack{\mathbf{p} \in \mathbb{R}^d \\ \|\mathbf{p}\|=1}} \mathbf{p}^\top \Sigma \mathbf{p} \quad (4)$$

4. En déduire la meilleure projection des données en dimension 1.
5. Quel problème d'optimisation aurait-on à résoudre si les données n'étaient pas centrées ? Commenter.

## 2.2 Projection en dimension $k > 1$

Soit  $E$  un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^d$  de dimension  $k$ . Soit  $\mathbf{p}_1, \dots, \mathbf{p}_k$  une base orthonormale de  $E$ . On admet que l'on peut résoudre le problème (1) de proche en proche : en cherchant  $\mathbf{p}_1$  puis  $\mathbf{p}_2$  orthogonal à  $\mathbf{p}_1$  puis  $\mathbf{p}_3$  orthogonal à  $\text{Vect}(\mathbf{p}_1, \mathbf{p}_2)$  puis ... etc.

1. Déterminer la base orthogonale  $\beta \stackrel{\text{def}}{=} (\mathbf{p}_1, \dots, \mathbf{p}_k)$ .
2. Quelles sont les coordonnées de  $\varphi(\mathbf{x}_i)$  dans la base  $\beta$  ?
3. On pose  $P \in \mathbb{R}^{d \times k}$  la matrice dont les colonnes sont les  $\mathbf{p}_i$ . En déduire la nouvelle matrice de taille  $n \times k$  des données projetées sur le sous-espace  $E$  dans la base  $\beta$  en fonction de  $X$  et  $P$ .
4. On appelle les  $\mathbf{p}_k$  des *composantes principales*. On suppose que l'on dispose d'une fonction qui permet de diagonaliser une matrice symétrique. Proposez un algorithme qui prend en argument des données  $X$  et une dimension  $k$  et effectue la projection orthogonale des données sur le meilleur sous-espace de dimension  $k$ .