





## MCMC diagnostics in 1D

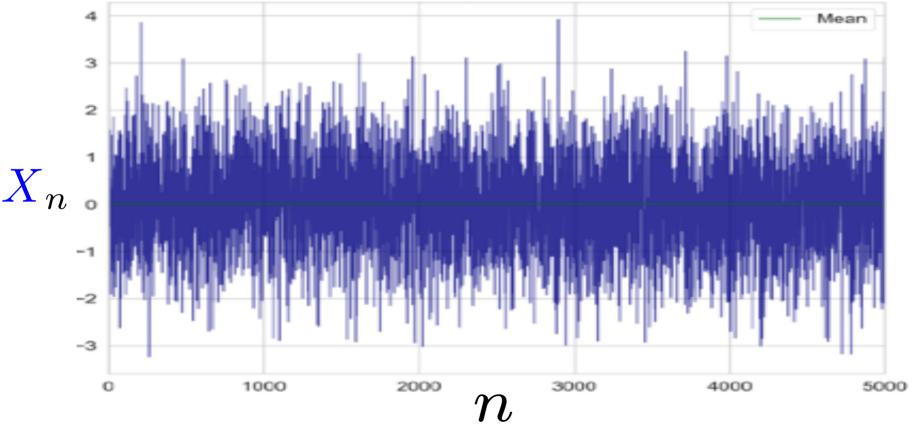
### Visuals

Soit  $(X_n)_{n\geq 0}$  une chaîne de Markov donnée par un algorithme MCMC.

L'estimateur  $\widehat{I} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \varphi(X_i)$  est de bonne qualité si:

# 1. Converge rapidement: les $X_i$ utilisés ont atteint le régime stationnaire.

Régime stationnaire =  $X_n \sim f$ : la chaîne semble "mélangée", pas de tendance, absence de "pattern", ne reste pas bloquée.



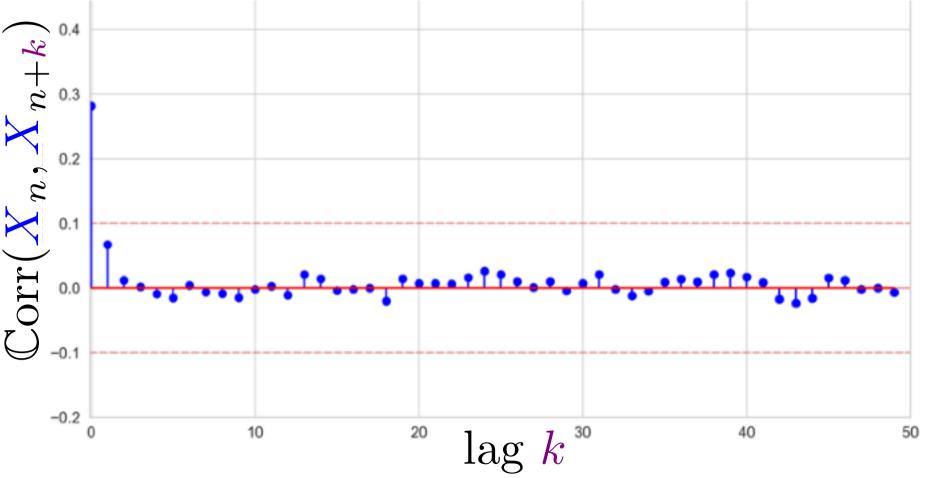
Faible variance = faibles corrélations  $\mathbb{C}\text{ov}(X_i, X_j)$ .

Auto-corrélation avec lag  $k = \mathbb{C}\text{ov}(X_n, X_{n+k})$ .

### Empiriquement avec N échantillons: $AutoCorr(k) = Corr([X_0, X_1, \dots, X_{N-k}], [X_k, X_{1+k}, \dots, X_N])$

#### Décroissante en fonction de k.

2. L'estimateur a une petite variance:  $\mathbb{V}(\widehat{I}) = \frac{1}{n^2} \left[ \sum_{i=1}^n \mathbb{V}(\varphi(X_i)) + 2 \sum_{i < j} \mathbb{C}\text{ov}(\varphi(X_i), \varphi(X_j)) \right]$ 



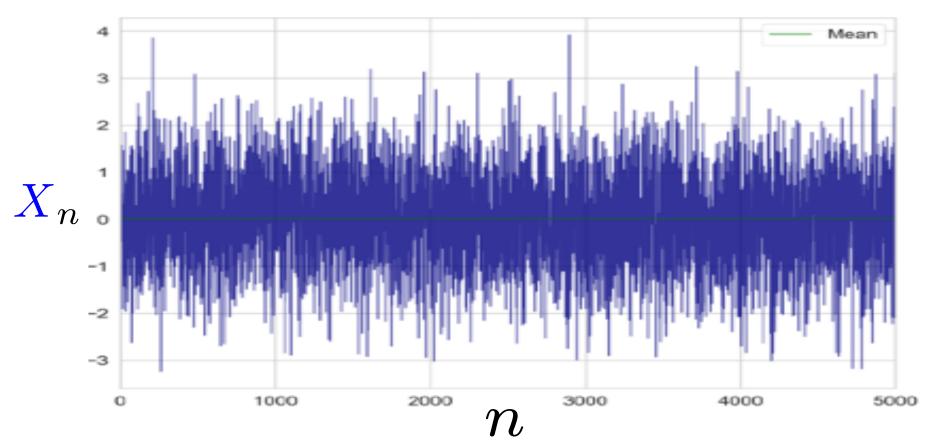
## MCMC diagnostics in 1D

### Visuals

Soit  $(X_n)_{n\geq 0}$  une chaîne de Markov donnée par un algorithme MCMC.

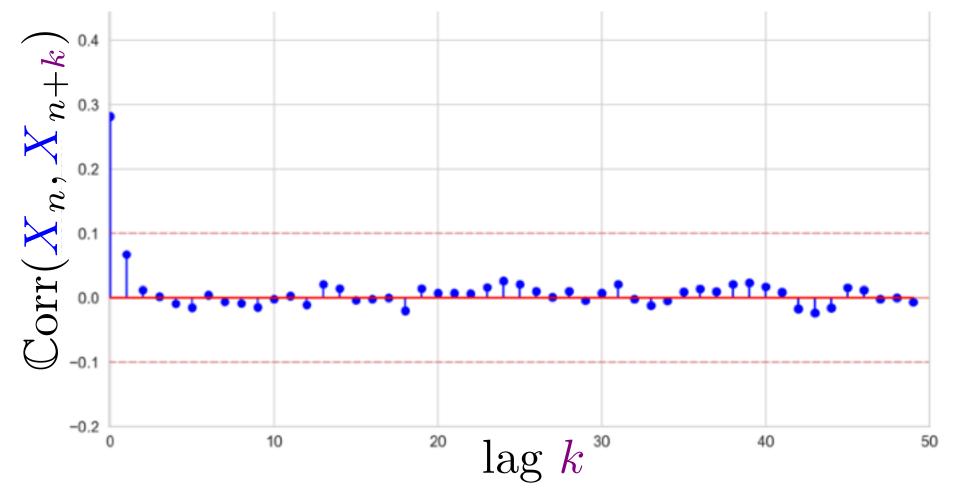
L'estimateur  $\widehat{I} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \varphi(X_i)$  est de bonne qualité si:

1. Converge rapidement: les  $X_i$  utilisés ont atteint le régime stationnaire.



Régime stationnaire  $= X_n \sim f$ : la chaîne semble "mélangée", pas de tendance, absence de "pattern", ne reste pas bloquée.

2. L'estimateur a une petite variance:  $\mathbb{V}(\widehat{I}) = \frac{1}{n^2} \left[ \sum_{i=1}^n \mathbb{V}(\varphi(X_i)) + 2 \sum_{i < j} \mathbb{C}\text{ov}(\varphi(X_i), \varphi(X_j)) \right]$ 



Faible variance = faibles corrélations  $\mathbb{C}\text{ov}(X_i, X_j)$ .

Auto-corrélation avec lag  $k = \mathbb{C}\text{ov}(X_n, X_{n+k})$ .

Décroissante en fonction de k.

Empiriquement avec N échantillons:  $\operatorname{AutoCorr}(k) = \operatorname{Corr}([X_0, X_1, \dots, X_{N-k}], [X_k, X_{1+k}, \dots, X_N))$ 



- 1. Pourquoi Monte-Carlo ? (Exemple de modèle hiérarchique)
- 2. Introduction à la méthode Monte-Carlo (historique, PRNG)
- 3. Algorithmes de simulation i.i.d (PRNG, transformation, rejet)
- 4. Méthodes MCMC (Gibbs, Metropolis)
- 5. Diagonstics de convergence MCMC
- 6. Méthodes MCMC avancées (Langevin, HMC, NUTS)





## Visuals

