

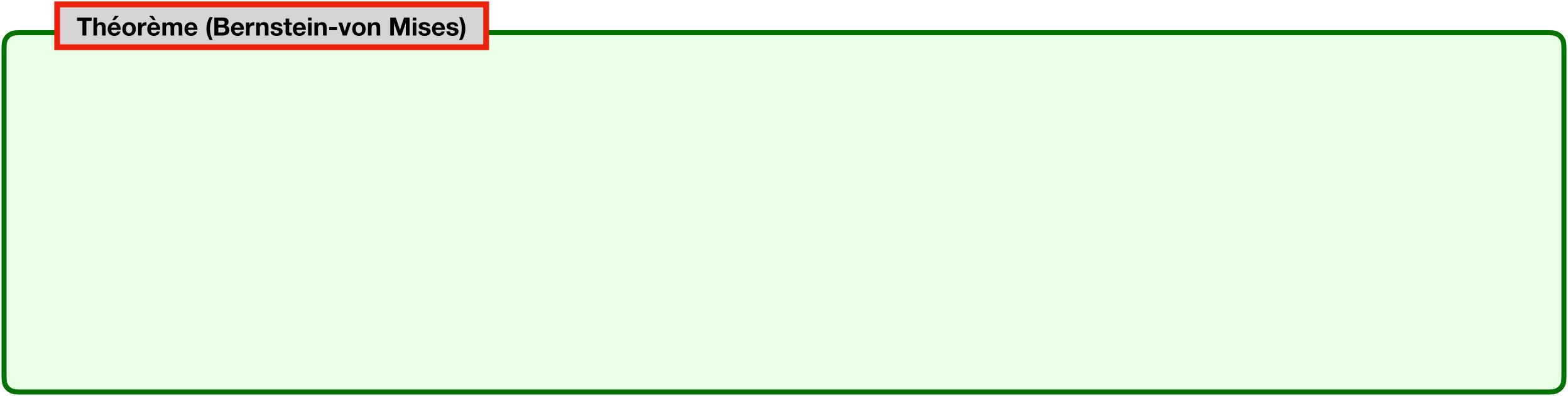




Application

On

n rappelle que l'information de Fisher en dimension 1 est donnée par:	$I(\theta) = \mathbb{E}\left[\left(\frac{\partial}{\partial \theta}\log f(X; \theta)\right)^2\right]$	
---	---	--



Que devient la loi a posteriori lorsque la quantité des données tend vers l'infini?

Si la loi a priori est régulière et non nulle en θ_0 et la matrice d'information de Fisher $I(\theta_0)$ est inversible, alors:

Soit X_1, \ldots, X_n i.i.d. $\sim P_{\theta_0}$ avec $\theta_0 \in \Theta \subset \mathbb{R}^d$ tel que P_{θ} un modèle régulier (densité $\in \mathcal{C}^{\infty}, \theta_0 \in \operatorname{int}(\Omega)$).

La loi a posteriori $\theta | X_1, \dots, X_n$ est asymptotiquement normale centrée en θ_{MV} :

On note l'estimateur du maximum de vraisemblance par θ_{MV} .

Preuve très avancée: Voir 10.2 dans l'ouvrage Asymptotic Statistics de van der Vaart (1998).

Analysez l'une de ces expressions pour comprendre son intuition.

2. Simulez en Python un modèle Beta-Bernoulli et vérifier le comportement asymptotique donné par le théorème BvM.

 $\sqrt{n} \left(\frac{\boldsymbol{\theta}}{\boldsymbol{\theta}} - \widehat{\boldsymbol{\theta}}_{MV} \right) | X_1, \dots, X_n \xrightarrow{d} \mathcal{N}(0, \boldsymbol{I}(\boldsymbol{\theta}_0)^{-1})$

Estimateur de Bayes asymptotique

Estimateur de Bayes asymptotique

Que devient la loi a posteriori lorsque la quantité des données tend vers l'infini ?

Théorème (Bernstein-von Mises)

Soit X_1, \ldots, X_n i.i.d. $\sim P_{\theta_0}$ avec $\theta_0 \in \Theta \subset \mathbb{R}^d$ tel que P_{θ} un modèle régulier (densité $\in \mathcal{C}^{\infty}, \theta_0 \in \operatorname{int}(\Omega)$).

On note l'estimateur du maximum de vraisemblance par $\widehat{\theta}_{MV}$.

Si la loi a priori est régulière et non nulle en θ_0 et la matrice d'information de Fisher $I(\theta_0)$ est inversible, alors:

La loi a posteriori $\theta | X_1, \dots, X_n$ est asymptotiquement normale centrée en $\widehat{\theta}_{MV}$:

$$\sqrt{n} \left(\boldsymbol{\theta} - \widehat{\boldsymbol{\theta}}_{MV} \right) | X_1, \dots, X_n \xrightarrow{d} \mathcal{N}(0, \boldsymbol{I}(\boldsymbol{\theta}_0)^{-1})$$

Preuve très avancée: Voir 10.2 dans l'ouvrage Asymptotic Statistics de van der Vaart (1998).

Application

On rappelle que l'information de Fisher en dimension 1 est donnée par: $I(\theta) = \mathbb{E}\left[\left(\frac{\partial}{\partial \theta}\log f(X;\theta)\right)^2\right] = -\mathbb{E}\left[\frac{\partial^2}{\partial \theta^2}\log f(X;\theta)\right]$

- 1. Analysez l'une de ces expressions pour comprendre son intuition.
- 2. Simulez en Python un modèle Beta-Bernoulli et vérifier le comportement asymptotique donné par le théorème BvM.



- 1. Introduction
- 2. Les Bayésiens vs Les fréquentistes
- 3. Rappels de probabilités (exemples)
- 4. Loi a posteriori et modèles conjugués
- 5. Estimateur de Bayes





Résumé

