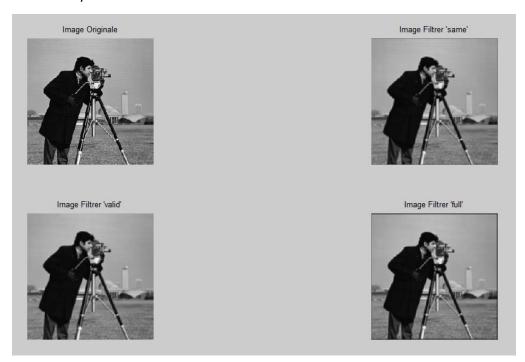
Script:

```
clear all;
close all;
clc;
im1=imread('cameraman.tif');
vect1=fspecial('average',3);
imfilt avereage2=filter2(vect1,im1,'same');
imfilt avereage3=filter2(vect1,im1,'valid');
imfilt avereage4=filter2(vect1,im1,'full');
figure,
subplot(221),imshow(im1),title('Image Originale');
subplot(222),imshow(imfilt_avereage2/255),title('Image Filtrer
Moyenneur''same''');
subplot(223),imshow(imfilt avereage3/255),title('Image Filtrer
Moyenneur''valid''');
subplot(224),imshow(imfilt avereage4/255),title('Image Filtrer
Moyenneur''full''');
%======Filtre Gaussienne 'Passe bas' 'Image couleur'============================
im2=imread('IMG.JPG');
im2 noise=imnoise(im2, 'gaussian');
sigma=3;
cuteoff=ceil(3*sigma);
h=fspecial('gaussian',2*cuteoff,sigma);
for i=1:3
im2_n_resul(:,:,i)=conv2(double(h),double(im2_noise(:,:,i)));
end
figure,
subplot(1,3,1); imshow(im2); title('Image Originale');
subplot(1,3,2); imshow(im2 noise); title('Image Noised');
subplot(1,3,3); imshow(im2 n resul/255); title('Image noised filtred
gauss');
figure,
surf(h),title('courbe de gauss');
%======Filtre Wiener 'Passe bas'=============================
for i=1:3
   w(:,:,i) = wiener2(im2 noise(:,:,i),[5 5]);
end
figure
subplot(1,2,1)
imshow(im2 noise); title('noised image');
subplot (1, \overline{2}, 2)
imshow(w); title('filtered image wiener');
```

```
%=======Filtres linéaires passe haut=========================
clear all;
clc;
image =imread('circuit.tif');
Px=[-1 \ 0 \ 1;-1 \ 0 \ 1]; %deriveé par rapport au x
Imagex=filter2(Px,image); %calcul de l'intensité de l'image par rapport a x
figure, imshow(Imagex/255), title('Contour Verticale');
Py =Px';%deriveé par rapport au y
Imagey=filter2(Py,image); %calcul de l'intensité de l'image par rapport a y
figure, imshow(Imagey/255), title('Contour Horizontale');
edge=sqrt(Imagex.^2+ Imagey.^2);
figure, imshow(edge/255), title('Tous les Contour');
%=====Seuillage ====
im s=edge>(0.3*255);
figure,
imshow(im s),title('Seuillage');
clear all;
clc;
image=imread ('IMG.JPG') ;
im3=image ;
x=im2bw(im3);
se=[0 1 0;1 1 1;0 1 0];
im4=imopen(x,se);
figure,
imshow(im4),title('ouverture');
se2=strel('disk',10);
closebw=imclose(x,se2);
figure,
imshow(closebw), title('fermeture');
```

TP 04/05

1-Filtre Moyenneur



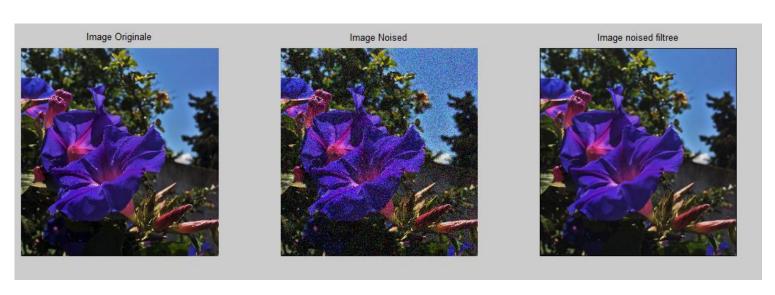
L'effet de bord c'est le fait de rajouter des pixels durant le calcul de convolution, il existe des méthodes pour résoudre ce problème soit remplir les pixels de bords par des 0 ou bien l'effet Mirror ...etc.

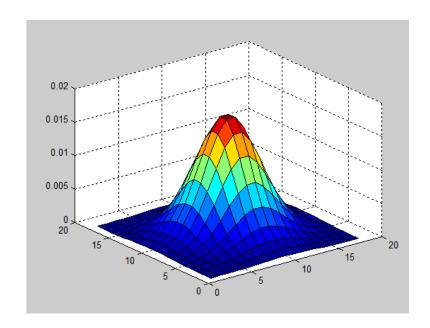
same: renvoie une image qui a la même taille que l'image originale

valid: renvoie que la partie de l'image qui a été calculer

fullI: renvoie toute l'image

2-Filtre Gaussien:





3- Filtre de Wiener:

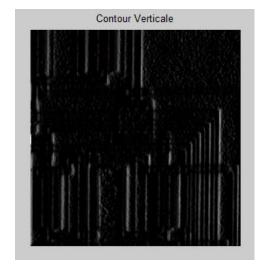


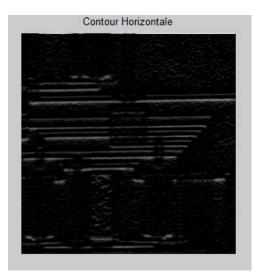
L'image résultante du filtrage gaussien est plus bruitée Le filtre de Wiener est mieux que de gauss car l'image est bien visible.

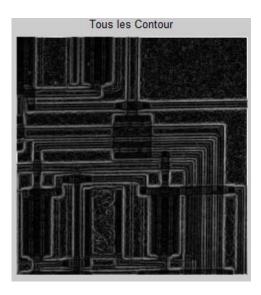
la différence entre eux c'est que le filtre de Wiener ne caractérise pas le signal et le bruit par leur forme analytique mais par leur propriété statistique, par contre Gauss travail sur des valeurs limite dans sa cloche (zone bien déterminer), Wiener donne un résultat meilleur.

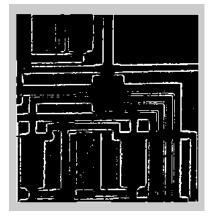
Filtres linéaires passe haut

Détection de contour









Seuillage

2/ Le programme écrit en 1 sert à faire un filtrage passe haut(détection de contour)

4/Le seuillage est une opération ramenant l'image à deux niveaux d'intensité = le blanc = le noir.

La morphologie mathématique :





- 1Imopen(Ouverture) fait → une Erosion puis une dilatation (en éliminant les petits objets).
 Imclose(Fermeture)fait l'opération inverse → Dilatation suivie d'une érosion.
- 2se et se2 : sont les éléments structurants .
 - Se : une matrice d'entier est limitée pour les images binaires.
 - se2 peut être utiliser sur images en niveau de gris.