



## 1. Recebendo dados

Podemos enviar dados via Serial Monitor ao Arduino (ou aplicação), desta forma, podemos realizar interações com o código sem utilizar componentes eletrônicos neste primeiro momento.

## Principais funções:

- **Serial.available()** Verifica se ocorreu alguma entrada, retorna a quantidades de bytes disponíveis para leitura no buffer de leitura. A quantidade máxima de bytes no buffer é 64.
- Serial.read() faz a leitura dos dados apontado no buffer.

No Tinkercad, as entradas ocorrem na parte inferir da janela de código, figura 01, digite os dados e clique no botão "**Send**".



Figura 01 - Entrada Via Tinkercad

Na IDE do Arduino, use a linha logo abaixo da indicação da COM e o botão "Enviar", figura 02.



Figura 02 – Entrada Via IDE Arduino

**Exemplo 01:** Neste exemplo vamos realizar a entrada de qualquer valor via teclado.

Os dados inseridos via Serial são devolvidos na outra janela. Para limpar a janela de saída, utilize os botões "Clear" no Tinkercad e "Deleta a Saída" no IDE do Arduino. Outra novidade nesse





código é o uso do *Serial.write()*, que escreve byte na saída serial, se alterar o código do exemplo 01 para *Serial.print()*, a saída será o código correspondente da tabela ASCII.

Entrada	Serial.write()	Serial.print()
А	A	65
Oi	Oi	79105
3	3	51

**Exemplo 02:** Os dados lidos via serial serão testados entre 03 opções, observe que o teste não se refere aos valores 1, 2 ou 3, mas sim ao código ASCII dos números (49, 50 e 51).

Tente digitar várias vezes o mesmo número, como por exemplo o número **112233**, conforme a figura 03. O teste é executado várias vezes, isso porque os valores do buffer são tratados individualmente.

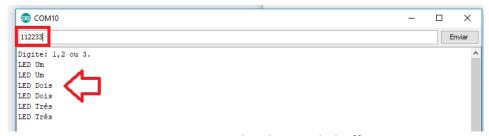


Figura 03 – Testando a leitura do buffer