

# 線形代数学・同演習 B

12 月 20 日分 小テスト

学籍番号：

氏名：

次の行列は対角化可能か．可能ならば対角化せよ．(裏面も使用してよい．)

$$(1) A = \begin{pmatrix} 4 & 9 & 0 \\ -1 & -2 & 0 \\ 6 & 9 & -2 \end{pmatrix} \quad (2) B = \begin{pmatrix} 5 & 12 & 6 \\ 0 & -1 & 0 \\ -3 & -6 & -4 \end{pmatrix}$$

解) (1) まず固有多項式および固有値を求める．

$$\det(tE_3 - A) = \begin{vmatrix} t-4 & -9 & 0 \\ 1 & t+2 & 0 \\ -6 & -9 & t+2 \end{vmatrix} = (t+2) \begin{vmatrix} t-4 & -9 \\ 1 & t+2 \end{vmatrix} = (t+2)(t-1)^2.$$

よって固有多項式は  $(t+2)(t-1)^2$  で，固有値は  $\lambda = \begin{cases} 1 & (\text{重複度 } 2) \\ -2 \end{cases}$  である．

(i)  $\lambda = 1$  の固有空間 (固有ベクトル) を求める． $(1 \cdot E_3 - A) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \mathbf{0}$  の解を求めればよい．  
係数行列  $1 \cdot E_3 - A$  を簡約化すれば，

$$E_3 - A = \begin{pmatrix} -3 & -9 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ -6 & -9 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{簡約化}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

なので，解は  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$  となる ( $s$  はパラメータ)．特にパラメータの数 ( $= \dim W(1; A)$ ) を見ると  $\dim W(1; A) = 1 \not\geq 2$  (固有値 1 の重複度) であるので，行列  $A$  は対角化できない．  
( $\lambda = 1$  の結果に関わらず対角化できないことがわかったことになるので，その場合の計算は必要がない)

(2) まず固有多項式および固有値を求める．

$$\det(tE_3 - B) = \begin{vmatrix} t-5 & -12 & -6 \\ 0 & t+1 & 0 \\ 3 & 6 & t+4 \end{vmatrix} = (t+1) \begin{vmatrix} t-5 & -6 \\ 3 & t+4 \end{vmatrix} = (t+1)^2(t-2).$$

よって固有多項式は  $g_B(t) = (t+1)^2(t-2)$  で，固有値は  $\lambda = \begin{cases} -1 & (\text{重複度 } 2) \\ 2 \end{cases}$  である．

(次ページへ)

講義や講義内容に関して，意見・感想・質問等を自由に記述してください．

(i)  $\lambda = 1$  の固有空間 (固有ベクトル) を求める .  $(-1 \cdot E_3 - B) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \mathbf{0}$  の解を求めればよい . 係数行列  $-1 \cdot E_3 - B$  を簡約化すれば ,

$$-1 \cdot E_3 - B = \begin{pmatrix} -6 & -12 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \\ 3 & 6 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{簡約化}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

なので , 解は  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  となる ( $s, t$  はパラメータ) . 特にパラメータの数を見ると  $\dim W(-1; B) = 2$  である .

(ii)  $\lambda = 2$  の固有空間 (固有ベクトル) を求める .  $(2 \cdot E_3 - B) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \mathbf{0}$  の解を求めればよい . 係数行列  $2 \cdot E_3 - B$  を簡約化すれば

$$2 \cdot E_3 - B = \begin{pmatrix} -3 & -12 & -6 \\ 0 & 3 & 0 \\ 3 & 6 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{簡約化}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

なので , 解は  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  となる ( $s$  はパラメータ) . 特にパラメータの数は  $\dim W(2; B) = 1$  である .

以上より ,  $\dim W(-1; B) + \dim W(2; B) = 2 + 1 = 3$  であるので ,  $B$  は対角化可能であり ,

(i),(ii) の計算より ,  $P = \begin{pmatrix} -2 & -1 & -2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$  とすれば ,  $P^{-1}BP = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$  となる .