# 4 実数上の確率測度

# 導入

前回は有限集合上における確率測度を考えた. 今回は一般の集合における確率測度を考える. またルベーグ測度もここで定義をする. その定義は複雑であるが, 要点は区間 I=(a,b) に対しては

$$m(I) = b - a$$

となる測度であって、平行移動不変、完備性といった良い性質を持つものであるということである. 途中の細かい議論を完全にフォローできなくても構わないが、その要点は抑えておいてほしい.

# 4.1 確率測度の定義

まず可測空間を思い出そう。可測空間とは、全体 集合  $\Omega$  と  $\sigma$  加法族  $\mathcal{F}\subset\mathcal{P}(\Omega)$  の組  $(\Omega,\mathcal{F})$  のことで ある。 $\sigma$  加法族とは次の三条件

- (1)  $\Omega \in \mathcal{F}$
- (2)  $A \in \mathcal{F} \Rightarrow A^c \in \mathcal{F}$
- (3)  $A_n \in \mathcal{F} \ (n = 1, 2, 3, \dots) \Rightarrow \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n \in \mathcal{F}$

を満たすもので、大雑把に言えば「大きさを測ることのできる集合を規定」するものである.

# - 定義 4.1 -

 $(\Omega, \mathcal{F})$  を可測空間とする. 写像  $P: \mathcal{F} \to [0,1]$  が以下の条件を満たすとき、確率測度という.

- (1)  $P(\Omega) = 1$
- (2)  $A_n$  (n=1,2,3,...) が互いに素,すなわち  $A_i \cap A_i = \emptyset$   $(i \neq j)$  ならば

$$P\left(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n\right) = \sum_{n=1}^{\infty} P(A_n)$$

この条件を満たす3つ組 $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ を確率空間という $^{1}$ .

条件 (2) を  $\sigma$  **加法性**という. また, 条件 (2) より

も弱い条件:有限個の互いに素な $A_1,\ldots,A_n$ に対して

$$P\left(\bigcup_{i=1}^{n} A_i\right) = \sum_{i=1}^{n} P(A_i)$$

が成り立つことのみを仮定する場合は**有限加法的**な 確率測度という.

確率測度の基本的な性質として、次が成り立つ.

#### - 補題 4.2 -

- $(1) \quad P(\varnothing) = 0.$
- (2)  $A, B \in \mathcal{F}$  が  $A \subset B$  ならば  $P(A) \leq P(B)$  である.

証明. (1)  $\Omega = \Omega \cup \emptyset, \emptyset \cap \Omega = \emptyset$  なので

$$P(\Omega) = P(\Omega \cup \varnothing) = P(\Omega) + P(\varnothing),$$

 $Ch L D P(\emptyset) = 0 L L D D$ 

(2)  $A \subset B$  ならば  $B = A \sqcup (B \setminus A)$  と書けるので、 $P(B \setminus A) \ge 0$  より

$$P(B) = P(A \cup (B \setminus A)) = P(A) + P(B \setminus A) \ge P(A)$$
 となる.

#### 命題 4.3

 $(\Omega, \mathcal{F})$  上の確率測度 P について,任意の集合列  $A_n \in \mathcal{F} (n=1,2,\ldots)$  に対して次が成立する.

$$P\left(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n\right) \le \sum_{n=1}^{\infty} P(A_n)$$

**証明**. 二つの集合 A.B に対して

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B \setminus A) \le P(A) + P(B)$$
であることより明らか.

# 4.2 確率測度の例

ここでは確率測度の例をいくつか紹介する.

## 4.2.1 有限集合上の確率測度

 $\Omega = \{x_1, \dots, x_n\}$  を有限集合とする.また正の数  $p_1, \dots, p_n > 0$  で  $p_1 + \dots + p_n = 1$  を満たすものに 対し

$$P({x_i}) = p_i \quad (i = 1, ..., n)$$

<sup>1)</sup> なおこの条件 (1) を省き  $P: \mathcal{F} \to [0, +\infty]$  としたものを**測度**という.したがって,確率測度とは全体集合での値が 1 になる測度であるということもできる.

とすれば、これは  $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega))$  上の確率測度になる.

したがって定義 4.1 は有限集合上の確率測度の自然な一般化になっている.以下で実数上のボレル加法族  $(\mathbb{R},\mathcal{B}(\mathbb{R}))$  における測度の中でも,特に重要なものを紹介する.

## 4.2.2 ボレル測度

# 定義 4.4 一

区間 I = (a, b) に対して

$$m(I) = b - a$$

とすれば,mは測度である.これを**ボレル測 度**という.

演習問題 4.5. ボレル測度が実際に測度であることを確認せよ. また全体集合を  $\Omega = (0,1)$  とすると、これは確率測度になることを確認せよ.

## 4.2.3 ディラック測度

## 定義 4.6 一

 $a \in \mathbb{R}$  として, $\mathbb{R}$  上の測度  $\delta_a$  が

$$\delta_a(A) = \begin{cases} 1 & (a \in A) \\ 0 & (a \notin A) \end{cases} \quad (A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}))$$

によって定まる. このように定まる測度  $\delta_a$  を ディラック測度あるいはディラックの  $\delta$  測度という. また a を  $\delta_a$  の台 (support) という.

**演習問題 4.7.** ディラック測度が実際に確率測度であることを確認せよ.

# 4.2.4 実数空間上の測度の例

#### 定義 4.8 -

f(x) を  $\mathbb{R}$  全体でリーマン可積分な関数とし、

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) \, dx = 1$$

を満たすものとする.このとき,区間 I=(a,b) に対して

$$P(I) = \int_{a}^{b} f(x) \, dx$$

とすれば、P は確率測度になる.

演習問題 4.9. 上記のように定義した P が実際に確

率測度であることを確認せよ.

# 4.3 ルベーグ測度

応用上で最も重要な $\mathbb{R}$ 上の測度は $\mathbf{L}$ ルベーグ測度である. これは区間 I=(a,b) に対しては

$$m(I) = b - a$$

となっておりボレル測度と同じであるが、考える $\sigma$ 加法族がボレル加法族よりも大きくなっている。それにより理論的に非常に扱いやすくなるのである。

ルベーグ測度の正確な定義は後回しにするとして,まずはその性質を見ておこう.

# - 命題 4.10 -

ルベーグ測度mは以下を満たす.

- (1) 区間 I = (a, b) に対して m(I) = b a
- (3)  $m(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i) \leq \sum_{i=1}^{\infty} m(A_i)$
- (4) 任意の  $x \in \mathbb{R}$  に対して m(A+x) = m(A)
- (5) ルベーグ測度は**完備**である

このうち (1)~(3) は測度共通の性質である. (4) は**平行移動不変性**と呼ばれるもので,ボレル測度も同じ性質を持っているが,一般の測度が持っているとは限らない性質である.ただし,集合 A と実数 x に対して

$$A + x := \{a + x; a \in A\}$$

と定義する. これは集合 A を x だけに平行移動した集合である. また (5) の性質がルベーグ測度において特筆すべき性質である. 測度空間  $(\Omega, \mathcal{F}, \mu)$  が完備とは、測度 0 の可測集合の部分集合がすべて可測であるときにいう. この性質がルベーグ測度が重要な理由である. 「完備化」という操作があり、実はボレル測度を完備化したものがルベーグ測度になっている.

#### 4.3.1 ルベーグ測度の定義

これからルベーグ測度を定義していこう. まずは 外測度を定義する.

## 定義 4.11 -

任意の集合  $A \subset \mathbb{R}$  に対して,A を覆う加算個の 開区間の長さの和の下限

$$m^*(A) = \inf \left\{ \sum_{j=1}^{\infty} |I_j|; \begin{cases} \{I_j\} \text{ は開区間列} \\ A \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} I_j \end{cases} \right\}$$

を A のルベーグ外測度という.

外測度はどんな集合に対しても定義されることに 注意する. ルベーグ測度における $\sigma$ 加法族は、この 外測度を利用して定義される.

#### 定義 4.12 —

 $E \subset \mathbb{R}$  が**ルベーグ可測**,あるいはルベーグ可測 集合であるとは,任意の  $A \subset \mathbb{R}$  に対して

$$m^*(A) = m^*(A \cap E) + m^*(A \cap E^c)$$
 (4.1)

が成り立つことをいう. ルベーグ可測な関数全体を $\mathcal L$ で表す.

注意. ボレル可測ならばルベーグ可測である.

条件 (4.1) を通してルベーグ可測性を定義する方法を,カラテオドリの方法という.元々は,有界集合 E に対して内測度

$$m_*(E) = |I| - m^*(I \setminus E)$$

(ただしIは $E \subset I$ なる区間)を定義し,

$$m^*(E) = m_*(E)$$

なるときに可測と定めていた。しかしこの方法では 有界な E に対してしか定義されないなど理論的に は若干不満の残るものであった。カラテオドリの方 法はその不満点を解消してくれている。ルベーグ測 度の定義が直感と反するものになっているのは,そ のような背景がある。

## ∽ 定義 4.13 ──

 $E \in \mathcal{L}$  のとき、 $m(E) = m^*(E)$  と定義する.  $(\mathbb{R}, \mathcal{L}, m)$  をルベーグ測度という.

## まとめ

- 一般の確率測度の定義
- (確率) 測度の例
- ルベーグ測度

2025 年度統計学序論 I 担当:中島秀斗

# 演習問題 4

- (1) ボレル測度が実際に測度であることを確認せよ.
- (2) ディラック測度が実際に確率測度であることを確認せよ.
- (3)  $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 1$  なるリーマン可積分関数 f(x) を用いて定義される集合関数

$$P(I) = \int_{a}^{b} f(x) dx \quad I = (a, b)$$

が、実際に確率測度であることを確認せよ.

(4)  $\Omega = [0,1]$  とし、その部分集合 C を以下のような集合の極限として定義する.

$$C_0 = [0, 1]$$

$$C_1 = [0, \frac{1}{3}] \cup [\frac{2}{3}, 1]$$

$$C_2 = [0, \frac{1}{9}] \cup [\frac{2}{9}, \frac{3}{9}] \cup [\frac{6}{9}, \frac{7}{9}] \cup [\frac{8}{9}, 1]$$
:

すなわち,まず  $C_0 = \Omega$  を三等分し,その真ん中の部分を取り除いたものを  $C_1$  とする.次に  $C_1$  の各区間をそれぞれ三等分し,それぞれの真ん中の部分を取り除いたものを  $C_2$  とする.この操作を繰り返す.したがって  $C_n$  は  $C_{n-1}$  の各区間それぞれ三等分し,それぞれの真ん中の部分を取り除いたものである.そして  $C = \bigcap_{i=1}^\infty C_i$  と定める.C の外測度  $m^*(C)$  を求めよ.

(5) 上の問題で定義した集合 C は、 $x \in \Omega$  を三進展開  $x = 0.a_1a_2a_3...$  した際に、1 が現れないような数全体の集合と一致することを確認せよ。特に  $x \in C$  に対して  $x = 0.a_1a_2a_3...$  とするとき、 $f(x) = 0.b_1b_2b_3...$ 、 $(b_i = a_i/2)$  としてこれを二進展開表示とみなすことで、C は実数濃度を持つことを確認せよ。

**注意**. (4) で構成される集合は**カントール集合**という名前がついている.