

05.04.24. Лекция 7.

Рассмотрим подробно на примере ДУ 2-го порядка применение интегрирующей функции для получения точностной оценки.

Рассмотрим ДУ 2-го порядка вида

$$\frac{1}{r^p} \frac{d}{dr} \left( r^p \lambda(r) \cdot \frac{du}{dr} \right) - p(r)u(r) + f(r) = 0$$

$\text{div вектор}, \text{div}$

$p=0$  - плоский случай

$p=1$  - цилиндрический случай

$p=2$  - сфера

$z = \frac{r}{R}$  - вводим.

Тогда ур-е будет иметь вид

$$\frac{1}{R^2 z^p} \cdot \frac{d}{dz} \left( z^p \lambda(z) \frac{du}{dz} \right) - p(z)u(z) + f(z) = 0. \quad (1)$$

[(1) - линейный вид ур-я]

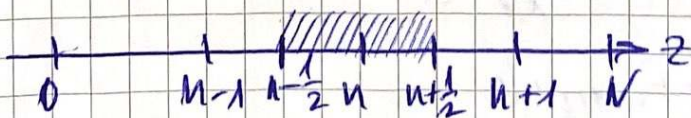
В (1)  $\lambda(z), p(z), f(z)$  - известные ф-ии координат.

$\Rightarrow$  ур-е линейно.

1) Запишем (1) в квазилинейном виде (по сути - не лн. линейности).

$$\frac{1}{R^2 z^p} \cdot \frac{d}{dz} \left( z^p \lambda(u) \frac{du}{dz} \right) - p(u) \cdot u + f(u) = 0 \quad (2)$$

Введем сетку  $\omega_n = \{x_n: x_n = a + nh, n = \overline{0, N}\}$ ,  $h = \frac{b-a}{N}$



Пронумеруем  $n$  в узлах  $z_{n-1/2}, z_{n+1/2}$



$$F = -\frac{\lambda(u)}{R} \cdot \frac{du}{dz} \quad (3)$$

$$-\frac{1}{R} \cdot \frac{1}{z^p} \cdot \frac{d}{dz} (z^p F) = p(u)u + f(u) = 0 \quad (4)$$

[если  $p=2, 2, \dots$ , то для удобства параметров]  
и т.д.

$$\int_{z_{n-0.5}}^{z_{n+0.5}} (\cdot) z^p dz$$

$$-\frac{1}{R} \int_{z_{n-1/2}}^{z_{n+1/2}} \frac{1}{z^p} \frac{d}{dz} (z^p F) z^p dz - \int_{z_{n-1/2}}^{z_{n+1/2}} p(u) \cdot u z^p dz + \int_{z_{n-1/2}}^{z_{n+1/2}} f(u) z^p dz = 0$$

оп-на средних  
↑  
 $z_{n+0}$

$$\frac{1}{R} (z_{n-1/2}^p F_{n-1/2} - z_{n+1/2}^p F_{n+1/2}) - p_n \cdot y_n V_n + f_n V_n = 0, \quad (5)$$

где  $V_n = \int_{z_{n-1/2}}^{z_{n+1/2}} z^p dz = \frac{z_{n+1/2}^{p+1} - z_{n-1/2}^{p+1}}{p+1}$  — это объем

• Из (3):

$$\frac{du}{dz} = -F \cdot \frac{R}{\lambda(u)}$$

аппроксимируем на интервале

$$\int_{z_n}^{z_{n+1}} \frac{du}{dz} dz = -R \int_{z_n}^{z_{n+1}} \frac{F}{\lambda(u)} dz$$

$$y_n - y_{n+1} = R \cdot f_{n+1/2} \int_{z_n}^{z_{n+1}} \frac{dz}{\lambda(u(z))}$$

$$F_{n+1/2} = \frac{y_n - y_{n+1}}{R \cdot h} \quad (6) \text{ где } h = \frac{z_{n+1} - z_n}{p+1}$$

[если  $p=0$  или  $\lambda$  резко меняется на границах, а узлы — в границах, то решение — точное (таблица?) формула для вычисления  $z_{n+1/2}$



Если применяется метр средних

$$x_{n+1/2} = \frac{K}{\frac{1}{x_{n+1/2}} \cdot h} = x_{n+1/2} \approx \frac{\lambda_n + \lambda_{n+1}}{2}$$

или метр гармоний

$$x_{n+1/2} = \frac{h}{\left(\frac{1}{\lambda_{n+1}} + \frac{1}{\lambda_n}\right) \cdot \frac{h}{2}} = \frac{2\lambda_n \lambda_{n+1}}{\lambda_n + \lambda_{n+1}}$$

- Аналогично, из (3) для  $[z_{n-1}, z_n]$ :

$$\int_{z_{n-1}}^{z_n} (\cdot) dz \rightarrow F_{n-1/2} = x_{n-1/2} \cdot \frac{y_{n-1} - y_n}{Rh} \quad (7)$$

- Подставим (6), (7) в (5):

$$\frac{1}{R} \left( z_{n-1/2}^p \cdot x_{n-1/2} \frac{y_{n-1} - y_n}{Rh} - z_{n+1/2}^p \cdot x_{n+1/2} \frac{y_n - y_{n+1}}{Rh} \right) - p_n y_n V_n + f_n V_n = 0 \quad (8)$$

$n = \overline{1, N-1}$

Также свл. системой с тем

(8) имеет вид

$$A_n y_{n-1} + B_n y_n + C_n y_{n+1} = -D_n,$$

$$\text{где } A_n = \frac{z_{n-1/2}^p \cdot x_{n-1/2}}{R^2 h},$$

$$C_n = (z_{n+1/2}^p \cdot x_{n+1/2}) / R^2 h,$$

$$B_n = A_n + C_n + p_n V_n,$$

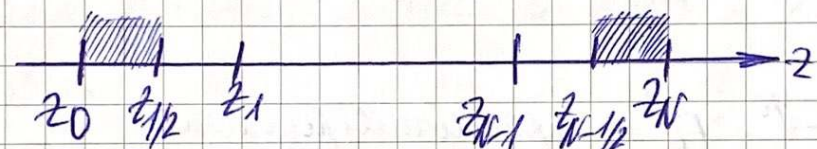
$$D_n = f_n V_n$$



- $A_n \equiv A_n(y_{n-1}, y_n)$
- $B_n \equiv B_n(y_{n-1}, y_n, y_{n+1})$
- $C_n \equiv C_n(y_n, y_{n+1})$
- $D_n \equiv D_n(y_n)$

[Можно линеаризовать систему, чтобы ее решить]  
 (при этом надо знать, от чего зависит коэф-ты)  
Итого: во многом разностная аппроксимация.

2) обратимся к краевым условиям.



При  $z = z_0$ .

$$\int_{z_0}^{z_{1/2}} (\cdot) z^p dz, \quad z = z_0, -\lambda(z_0) \frac{du}{R dz} = F_0 \quad (\text{II рода})$$

$$z = 1, -\lambda(1) \frac{du}{R dz} = \alpha(u(1) - \beta), \quad \alpha, \beta = \text{const, изобр. (II рода)}$$

$$-\frac{1}{R} \int_{z_0}^{z_{1/2}} \frac{1}{z^r} \cdot \frac{d}{dz} (z^p F) z^p dz - \int_{z_0}^{z_{1/2}} p(u) u(z) z^p dz + \int_{z_0}^{z_{1/2}} f(u) z^p dz = 0$$

$$\frac{1}{R} (z_0^p F_0 - z_{1/2}^p F_{1/2}) - \frac{h}{4} (p_{1/2} y_{1/2} z_{1/2}^p + p_0 y_0 z_0^p) + \frac{h}{4} (p_{1/2} z_{1/2}^p + p_0 z_0^p) F_0 \quad (9)$$

$$F_{1/2} = z_{1/2} \frac{y_0 - y_1}{Rh},$$

$$y_{1/2} = \frac{y_0 + y_1}{2}$$

$$M_0 y_0 + K_0 y_1 = P_0 \quad (10)$$

где  $K_0 = - \frac{z_{1/2}^p z_{1/2}}{R^2 h} + \frac{p_{1/2} z_{1/2}^p h}{8},$

$$M_0 = \frac{z_{1/2}^p z_{1/2}}{R^2 h} + \frac{p_{1/2} z_{1/2}^p h}{8} + \frac{h}{4} p_0 z_0^p$$

будем приравнять к такому виду после подст. вып-н  $F_{1/2}, y_{1/2}$



$$P_0 = \frac{z_0^P F_0}{R} + \frac{(f_{1/2} z_{1/2}^P + f_0 z_0^P) h}{4}$$

Получена консервативная система  $\delta$   
(примерно 2-го порядка точности)

Нужно проводить проверки.

1) размерность

( $K_0$  - такое, чтобы  $K_0 y_0, M_0 y_1, P_0$  - одной размерности)

2) посмотрим, в какой степени выражение аппроксимирует левое краевое условие, если применить равносильную аппроксимацию.

При  $z \rightarrow 0$ .

$$- z_0 \frac{y_1 - y_0}{R h} = F_0 \quad \text{— простейшая равносильная аппроксимация с тем-сам равносильной проверкой}$$

Пренебрегая малыми  $h^2$  получим

$$M_0 = - \frac{z_{1/2}^P z_{1/2}}{R^2},$$

$$K_0 = \frac{z_{1/2}^P z_{1/2}}{R^2},$$

$$P_0 = \frac{z_0^P f_0 h}{R}$$

$$+ \frac{z_{1/2}^P z_{1/2}}{R^2 h} \cdot (y_0 - y_1) = \frac{z_0^P f_0}{R}$$

$$+ \frac{z_{1/2}^P z_{1/2}}{z_0^P R} \cdot \frac{y_0 - y_1}{h} = F_0 \quad (11)$$

Для проверки - в  $r, 1/2$

Сравним (11) с



В результате всех преобр-й получим систему

$$\begin{cases} A_n y_{n-1} - B_n y_n + C_n y_{n+1} = -F_n \\ M_0 y_0 + K_0 y_1 = P_0 \\ M_n y_{n-1} + K_n y_n = P_n \end{cases} \quad (\text{разностная схема})$$

Полученную систему ур-й решают методом прогонки.

Как решать систему, если она - квадратная?  
Откуда брать коэф-ты  $A_n, B_n, C_n, \dots$ ?

После получения разн. схемат и исследования ее на адекватность и уст. возникает вопрос: как построить алгоритм поиска решения?

1) В нил. случае: когда  $\lambda, p, f$  изав. от  $z$ ,  
нил. схема - метод прогонки

~~2) неил. случай~~

(коэф. -  $\lambda \frac{dy}{dz} = F_0 - \lambda y^2$ )

2) Если ур-е - линейное, а кр. условие - ил.  
⇒ проблема с нач. граничными условиями

а) принять направление прогонки

- правое прогонка

$$y_n = \xi_{n+1} y_{n+1} + \eta_{n+1}$$

- левое прогонка

$$y_n = \xi_{n-1} y_{n-1} + \eta_{n-1}$$

- встречная прогонка  
(если извест. значение в конкр. т.)

3) нелинейная разн. схема и ур-е.  
т.е.  $A_n, B_n, C_n, F_n, M_0, K_0, M_n, K_n, P_0$   
самозав. от  $y_n$  (сеточной ф-ции)



а) метод простых итераций.

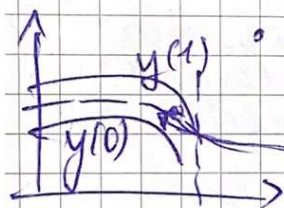
Разр. схема запис. в виде

$$A_n^{(s-1)} y_{n-1}^{(s)} + B_n^{(s-1)} y_n^{(s)} + C_n^{(s-1)} y_{n+1}^{(s)} = F_n^{(s-1)}$$

Условие окончания:

$$\max_{0 \leq n \leq N} \left| \frac{y_n^{(s)} - y_n^{(s-1)}}{y_n^{(s)}} \right| < \varepsilon$$

• достаточно простой метод



• метод релаксации  
для след. итерации коэф-ты  
берутся на промежутке  
м/у  $y^{(0)}$  и  $y^{(1)}$

иначе - "разброска" - получение  
хаотических результатов.

б) метод Ньютона