

$$\frac{y_{n+1}^m - y_n^m}{\tau} = \delta \left[a \left(\frac{y_{n-1}^{m+1} - 2y_n^{m+1} + y_{n+1}^{m+1}}{h^2} \right) + (1-\delta) a \left(\frac{y_{n-1}^m - 2y_n^m + y_{n+1}^m}{h^2} \right) \right] + f(x_n, \bar{t})$$

$$\bar{t} = t_m + \frac{\tau}{2}$$

03.05.24. лекция 10.

1/р 4-5 - 90 18 перем

Задачи:

УУ-64Б	18.06.24	14 ⁰⁰
УУ-61Б	20.06.24	14 ⁰⁰
УУ-66Б	22.06.24	9 ⁰⁰
УУ-63Б	24.06.24	14 ⁰⁰
УУ-62Б	27.06.24	9 ⁰⁰
УУ-65Б	28.06.24	9 ⁰⁰

Методы построения разностных схем (24401)

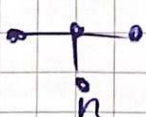
1. Метод разностной аппроксимации (см. лекция 9)

- перейти от лин. уравнений с шаблонными коэффициентами (вместе со своими производными)
- м.б. применим для построения проверки аппроксимации крайних условий (задача д.б. линейной)

2. Метод алгебр. коэффициентов.

1) выбираем шаблон (3^я, 4^я, 6^я - точ.)

2) ~~связь~~ лин. комб. значений сеточной функции шаблоне строится разн. схема в виде лин. комбинации значений сет. ф-ции в выпр. урав.



$$\alpha \hat{y}_{n-1} + \beta \hat{y}_n + \gamma \hat{y}_{n+1} + \delta \hat{y}_n = 0$$

3) вычисляется ~~на~~ \neq величина для заданного ур-я.
(коэффициенты $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ выбираются исходя из того, какой величина имеет максимальный порядок сложности.)

(запишем коэф-ты при h, h^2 и т.д.)

В данном методе можно строить косозубные сетки:



3. Интерполяционный метод.

Рассмотрим

$$c(t) \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x} (k(t) \frac{\partial u}{\partial x}) - p(t)u + f(x, u) \quad (1)$$

$$0 \leq x \leq b$$

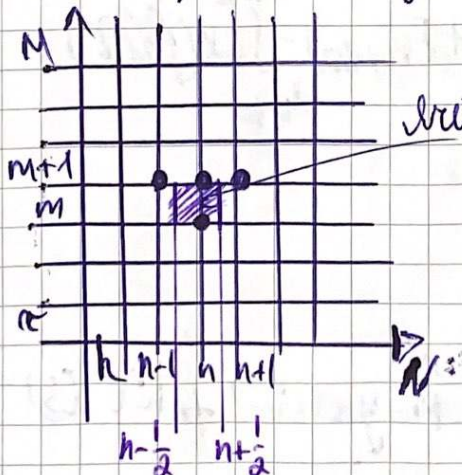
$$0 \leq t \leq T$$

Ищем: функцию $u(x, t)$.

- Нач. условие: $t=0, u(x, 0) = u(x)$
- Крайовые усл-я: $x=0, -k(0) \frac{\partial u}{\partial x} = F(t)$
 $x=b, -k(b) \frac{\partial u}{\partial x} = \alpha(u(b) - \beta)$

Именно:

Выбираем сетку (строим). Выбираем ячейку, по которой необходимо интерполировать.



ячейка

(в данном случае ячейка будет строится)

Интерполируем иск. ур-е по ячейке



$$\int_{t_m}^{t_{m+1}} \int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} (\cdot) dt dx$$

и т.д.: • можно проигнорировать сверхвысокие вычисления (не вычислять зону контакта разных сред / материалов)
• зачем испр. не параметры.

Введем поток:

$$F = -k \frac{\partial u}{\partial x} \quad (2)$$

После этого (1) записывается в виде

$$c(u) \frac{\partial u}{\partial t} = - \frac{\partial F}{\partial x} - p(u)u + f(x, u)$$

Интегрируем это.

$$\int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} \int_{t_m}^{t_{m+1}} c(u) \frac{\partial u}{\partial t} dt = - \int_{t_m}^{t_{m+1}} \int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} \frac{\partial F}{\partial x} dx - \int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} \int_{t_m}^{t_{m+1}} p(u)u dt + \int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} \int_{t_m}^{t_{m+1}} f(x, u) dt$$

Изменим u на верхней границе (как в процессе преобразования)
 $\Rightarrow \int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} \hat{u}$ порядок точности по t .

$$\int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} \hat{c} (\hat{u} - u) = + \int_{t_m}^{t_{m+1}} dt (F_{n-1/2} - F_{n+1/2}) - \int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} (\hat{p} \hat{u}) + \int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} \hat{f}(x, u) \tau \quad (2')$$

на левом *на правом*

метод средних (2-й пор. точности)

$$\hat{c}_n (\hat{y}_n - y_n) h = (\hat{F}_{n-1/2} - \hat{F}_{n+1/2}) \tau - \hat{p}_n y_n h \tau + \hat{f}_n h \tau \quad (3)$$

Воспользуемся аналогичными действиями при кр. заряде ОДУ, получаем:

$$\left. \begin{aligned} \hat{F}_{n-1/2} &= \hat{x}_{n-1/2} \cdot \frac{\hat{y}_{n-1} - \hat{y}_n}{h}, \\ \hat{F}_{n+1/2} &= \hat{x}_{n+1/2} \cdot \frac{\hat{y}_n - \hat{y}_{n+1}}{h}, \end{aligned} \right\} (4)$$

$$\hat{x}_{n-1/2} = \frac{h}{\int_{x_{n-1}}^{x_n} \frac{dx}{k(x)}} \approx k_{n-1/2} \quad (\text{среднее значение})$$

Подставим впр-е для потоков (4) в (3):

$$\hat{C}_n (\hat{y}_n - y_n) h = \left(\hat{x}_{n-1/2} \frac{\hat{y}_{n-1} - \hat{y}_n}{h} - \hat{x}_{n+1/2} \frac{\hat{y}_n - \hat{y}_{n+1}}{h} \right) \tau - \hat{p}_n \hat{y}_n h \tau + f_n h \tau$$

Разностная схема, кот. содержит по 3 неизв. в каждом уравнении.
(квадратичное алг. уравнение)

Матрица имеет вид:

$$\hat{A}_n \hat{y}_{n-1} - \hat{B}_n \hat{y}_n + \hat{D}_n \hat{y}_{n+1} = -\hat{F}_n, \quad (5) \quad (\text{переносим вправо})$$

$$\text{где } \hat{A}_n = \frac{\hat{x}_{n-1/2} \tau}{h},$$

$$\hat{D}_n = \frac{\hat{x}_{n+1/2} \tau}{h},$$

$$\hat{B}_n = \hat{A}_n + \hat{D}_n + \hat{C}_n h + \hat{p}_n h \tau,$$

$$\hat{F}_n = \hat{C}_n y_n h + f_n h \tau.$$

[Умножимость, т.к. $\hat{A}_n \cdot y_n$
 \Rightarrow решение итерационно

∇y_n не меняется, т.к. пред. шаг.

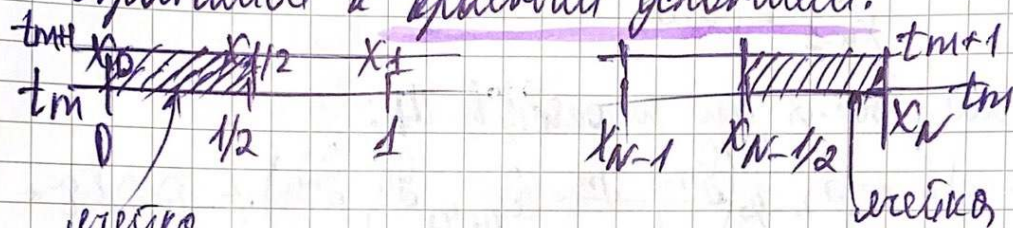
Или к. шаг итерации \hat{C}_n меняется, а y_n не
 \rightarrow шаг \Rightarrow меняем n на $n+1$, шаг $n+2$

Метод простых итераций прост
но у него м.б. такая сложность

⇒ часто применяется метод Крылова:
линеаризация коэф-тов (неб. днал, от к-го
они зависят)

мат. условие - "хорошие" ⇒ есть хорошие прибли-
жения (выбранные - гонимые...)

Возвращаемся к крайним условиям.



ячейка
 $x_{1/2} \cdot t_{m+1}$

$$\int_0^{t_m} \int_{x_0}^{x_{1/2}} (\cdot) dx dt \quad (\text{от какого начального ур-я (1)})$$

Расставив интегралы аналогично т.н. коэф.
приведем к (2'), получим:

$$\int_0^{x_{1/2}} \hat{c}(\hat{u}-u) = - \int_{t_m}^{t_{m+1}} dt (F_{1/2} - F_0) - \int_0^{x_{1/2}} dx \hat{p} \hat{u} \tau + \int_0^{x_{1/2}} dx f(x, u) \tau$$

Применяя метод трапеций, будем иметь:

$$(\hat{c}_{1/2} (\hat{y}_{1/2} - y_{1/2}) + \hat{c}_0 (\hat{y}_0 - y_0)) \frac{h}{4} = (F(t_{m+1}) - \frac{\hat{x}_{1/2} (\hat{y}_0 - \hat{y}_1)}{h}) \tau - \frac{h\tau}{4} (\hat{p}_0 \hat{y}_0 + \hat{p}_{1/2} \hat{y}_{1/2}) + \frac{h}{4} (\hat{f}_0 + \hat{f}_{1/2}) \tau$$

Приведем ур-е к виду; заменив

$$\hat{y}_{1/2} = \frac{\hat{y}_0 + \hat{y}_1}{2}, \quad y_{1/2} = \frac{y_0 + y_1}{2}, \quad \text{к виду}$$

$$\hat{k}_0 \hat{y}_0 + \hat{M}_0 \hat{y}_1 = \hat{P}_0, \quad (*)$$

$$\text{где} \quad \hat{k}_0 = \frac{h}{8} \hat{c}_{1/2} + \frac{h}{4} \hat{c}_0 + \hat{x}_{1/2} \frac{\tau}{h} + \frac{\tau h}{8} \hat{p}_{1/2} + \frac{\tau h}{4} \hat{p}_0$$

$$\hat{M}_0 = \frac{h}{8} \hat{c}_{1/2} - \hat{x}_{1/2} \frac{\tau}{h} + \frac{\tau h}{8} \hat{p}_{1/2}$$

$$\hat{P}_0 = \frac{h}{8} \hat{c}_{1/2} (y_0 + y_1) + \frac{h}{4} \hat{c}_0 y_0 + F(t_{n+1}) \hat{c} + \frac{ch}{4} (\hat{f}_{1/2} + \hat{f}_0)$$

Разностный аналог кр. ур-вения на правой границе при $x=b$ получается аналогичным образом:

$$\int_{t_n}^{t_{n+1}} \int_{x_{n-1/2}}^{x_n} (\cdot) dx dt$$

Положим, что $\hat{F}_N = \hat{\alpha}(\hat{y}_N - \hat{\beta})$

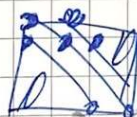
$$\hat{F}_{N-1/2} = \hat{x}_{N-1/2} \frac{(\hat{y}_{N-1} - \hat{y}_N)}{h}$$

Д.о. Будем иметь уравн:

$$\hat{K}_N \hat{y}_{N-1} + \hat{M}_N \hat{y}_N = \hat{F}_N \quad (8)$$

Система ал. ур-в (5), (7), (8) замкнута и позволяет решать ур-е на конечном временном шаге.

Матрица имеет вид



?! Что такое порядок точности? Ответ убог...

Как решать систему (5), (7), (8)?

Применим метод простых итераций.

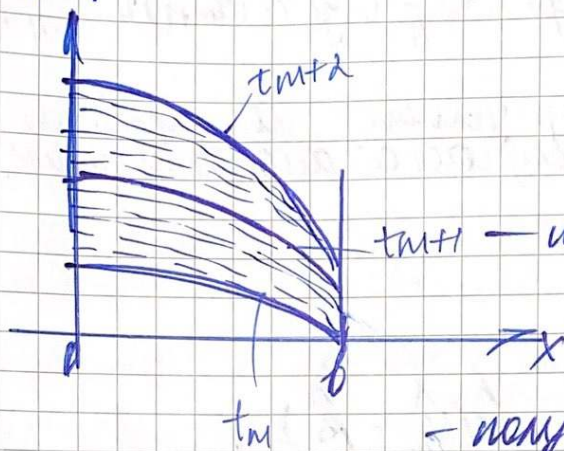
$$\begin{cases} \hat{A}_n^{(s-1)} \hat{y}_{n-1} - \hat{B}_n^{(s-1)} \hat{y}_n + \hat{Q}_n^{(s-1)} \hat{y}_{n+1} = -\hat{F}_n^{(s-1)} \\ \hat{E}_0^{(s-1)} \hat{y}_0 + \hat{M}_0^{(s-1)} \hat{y}_1 = \hat{P}_0^{(s-1)} \\ \hat{E}_N^{(s-1)} \hat{y}_{N-1} + \hat{M}_N^{(s-1)} \hat{y}_N = \hat{P}_N^{(s-1)} \end{cases}$$

По нах. прикл. нах. нах. коэф-тов \Rightarrow найдем $y \Rightarrow$ по найденному y найдем коэф-тов до тех пор, пока

$$\max_{0 \leq n \leq N} \left| \frac{\hat{y}_n^{(s-1)} - \hat{y}_n^{(s)}}{\hat{y}_n^{(s)}} \right| \leq \varepsilon$$

$2 \cdot 10^{-4}$

Графически:



распределение
сохраняется
преобразуясь в
функцию.

t_{m+1} — истинное распределение

— получается при

?! как будет меняться темп-ро в зав. от t ?