# Bài 3: Điều chế và giải điều chế FM

#### Mục đích:

- Thực hiện điều chế FM bằng VCO
- Thực hiện bộ giải điều chế FM bằng PLL

#### A. Điều chế FM

#### 1.1 Lý thuyết

Tín hiệu thông tin: m(t)

Tín hiệu sóng cao tần:  $x_c(t) = V_c \cos(2\pi f_c t + \varphi_0)$ . Pha tức thời của tín hiệu cao tần được cho bởi  $\varphi(t) = 2\pi f_c t + \varphi_0 = \omega_c t + \varphi_0$ . Nếu tín hiệu m(t) thay đổi pha tức thời  $\varphi(t)$  của tín hiệu sóng cao tần, thì ta được điều chế góc. Điều chế góc chia làm hai trường hợp sau:

a) Điều chế FM: Nếu tín hiệu m(t) thay đổi tần số góc  $\omega_c$  của tín hiệu cao tần, thì ta được điều chế FM. Tần số góc của tín hiệu FM là

$$\omega_c(t) = \omega_c + 2\pi k_f m(t), \tag{1}$$

trong đó  $k_f$  là độ nhạy tần số. Mối quan hệ giữa  $\varphi(t)$  và  $\omega_c(t)$  là  $\omega_c(t) = \frac{d}{dt}\varphi(t)$ 

$$\varphi(t) = \int_{0}^{t} \omega_{c}(\tau) d\tau$$

$$= \omega_{c} t + 2\pi k_{f} \int_{0}^{t} m(\tau) d\tau.$$
(2)

Tín hiệu FM được cho bởi

$$y_{FM}(t) = V_c \cos \left[ \omega_c t + 2\pi k_f \int_0^t m(\tau) d\tau \right]$$
(3)

**b)** Điều chế PM: Nếu tín hiệu m(t) thay đổi pha ban đầu  $\varphi_0$ , thì ta đạt được điều chế PM. Pha ban đầu của tín hiệu PM là

$$\varphi_0(t) = \varphi_0 + k_p m(t). \tag{4}$$

Pha tức thời của tín hiệu PM là

$$\varphi(t) = \omega_c t + \varphi_0 + k_p m(t). \tag{5}$$

Tín hiệu PM là

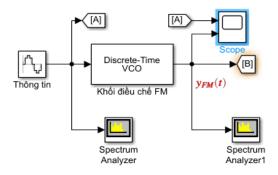
$$y_{PM}(t) = V_c \cos \left[ \omega_c t + \varphi_0 + k_p m(t) \right], \tag{6}$$

ở đây,  $k_p$  là độ nhạy pha.

## 1.2 Thực hành phần điều chế FM

Câu 1: Thiết lập sơ đồ khối điều chế FM với bộ VCO

- Tín hiệu thông tin: Sóng sin 1 V, 500 Hz.
- Bô Discrete-Time VCO:
  - + Output amplitude (V):  $V_c = 5V$
  - + Quiescent frequency (Hz):  $f_c = 3000 \text{ Hz}$
  - + Input sensitivity (Hz/V): 2000
  - + Sample Time: 1/20000



**<u>Câu 2:</u>** Viết phương trình ngõ ra của  $y_{FM}(t)$ , cho tín hiệu Sine ngõ vào ở Câu 1

**<u>Câu 3:</u>** Nhận xét phổ của tín hiệu  $y_{FM}(t)$ 

**<u>Câu 4:</u>** Hoàn thành đoạn code sau để vẽ tín hiệu điều chế FM  $y_{FM}(t)$ 

```
clc; clear; close all;
ts = ????; % Thời gian lấy mẫu
 = 0:ts:0.2;
 ====== Thông tin ======
Vm = ????; fm = 500;
mt = ????;
% ======= Sóng mang =======
Vc = ????; fc = ????; omegac = 2*pi*fc;
xct = ????;
 ======== Độ nhạy tần số =====
kf = 2000;
 ======= ĐIỀU CHẾ FM ======
yFM = zeros(1, length(t));
for i = 1:length(t)
   to = 0:ts:t(i);
                % Tính tích phân
   yFM(i) = ????; % Tín hiệu FM
end
```

```
% ========= Do thi ====
startp = 50;
endp = 300;
figure(1)
subplot(3,1,1)
plot(t(startp:endp), mt(startp:endp), '
b-','linewidth',1.6); hold on;
legend('m(t)');
xlabel('t'); ylabel('V');
subplot(3,1,2)
plot(t(startp:endp),xct(startp:endp),
'g-','linewidth',1.6); hold on;
legend('x c(t)');
xlabel('t'); ylabel('V');
subplot(3,1,3)
plot(t(startp:endp),yFM(startp:endp),
'r-','linewidth',1.6); hold on;
legend('y {FM}(t)');
xlabel('t'); ylabel('V');
```

## 1.3 Thực hành phần giải điều chế FM

## Phương pháp tách sóng đường bao

Tín hiệu FM nhận tại đầu thu là

$$y_{FM}(t) = V_c \cos \left[ \omega_c t + 2\pi k_f \int_0^t m(\tau) d\tau \right]$$
 (7)

Tính đạo hàm  $y_{FM}(t)$ 

$$z_{FM}(t) = y'_{FM}(t) = -\underbrace{\left[\omega_c + 2\pi k_f m(t)\right]}_{Envelope} V_c \sin\left[\omega_c t + 2\pi k_f \int_0^t m(\tau) d\tau\right], \tag{8}$$

Bình phương hai vế

$$z_{FM}^{2}(t) = V_{c}^{2} \left[\omega_{c} + 2\pi k_{f} m(t)\right]^{2} \sin^{2} \left[\omega_{c} t + 2\pi k_{f} \int_{0}^{t} m(\tau) d\tau\right]$$

$$= V_{c}^{2} \left[\omega_{c} + 2\pi k_{f} m(t)\right]^{2} \left[\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos\left(2\omega_{c} t + 4\pi k_{f} \int_{0}^{t} m(\tau) d\tau\right)\right]$$

$$= \frac{V_{c}^{2}}{2} \left[\omega_{c} + 2\pi k_{f} m(t)\right]^{2} - \frac{V_{c}^{2}}{2} \left[\omega_{c} + 2\pi k_{f} m(t)\right]^{2} \cos\left(2\omega_{c} t + 4\pi k_{f} \int_{0}^{t} m(\tau) d\tau\right),$$
High frequence
$$(9)$$

Để cho đơn giản trong phần tích, ta đặt 
$$HF(x) = \frac{V_c^2}{2} \left[ \omega_c + 2\pi k_f m(t) \right]^2 \cos \left( 2\omega_c t + 4\pi k_f \int_0^t m(\tau) d\tau \right)$$

Tín hiệu đầu vào có dạng:  $m(t) = V_m \sin(2\pi f_m t)$ . Biểu thức (9) được viết lại

$$z_{FM}^{2}(t) = V_{c}^{2} \left[\omega_{c} + 2\pi k_{f} m(t)\right]^{2} \sin^{2} \left[\omega_{c} t + 2\pi k_{f} \int_{0}^{t} m(\tau) d\tau\right]$$

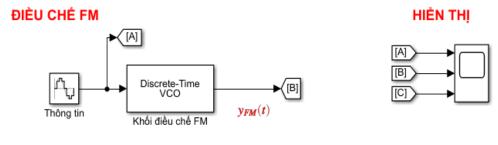
$$= V_{c}^{2} \left[\omega_{c} + 2\pi k_{f} m(t)\right]^{2} \left[\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos\left(2\omega_{c} t + 4\pi k_{f} \int_{0}^{t} m(\tau) d\tau\right)\right]$$

$$= \frac{V_{c}^{2}}{2} \omega_{c}^{2} + \pi^{2} k_{f}^{2} V_{c}^{2} V_{m}^{2} + 2\pi k_{f} \omega_{c} V_{c}^{2} V_{m} \sin\left(2\pi f_{m} t\right) - \pi^{2} k_{f}^{2} V_{c}^{2} V_{m}^{2} \cos\left(2f_{m} t\right) - HF(t),$$

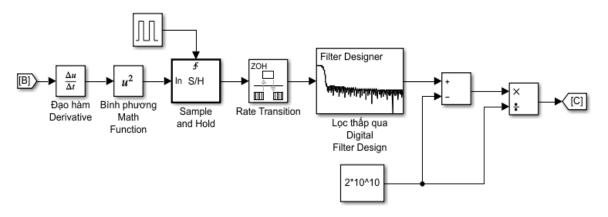
$$\frac{Message}{Message}$$
(10)

Sử dụng lọc thấp qua để loại bỏ cao tần và  $2f_m$  và căn chỉnh biên độ để thu lại  $m(t) = V_m \sin(2\pi f_m t)$ 

## <u>Câu 5:</u> Thiết lập sơ đồ khối giải điều chế tín hiệu FM từ <u>Câu 1</u>



#### GIẢI ĐIỀU CHẾ FM



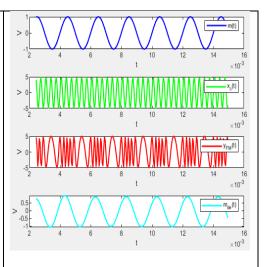
<u>**Câu 6:**</u> Hoàn thành đoạn code sau để khôi phục tín hiệu  $m(t) = 1\sin(2\pi 500t)$ , từ tín hiệu FM được điều chế trong <u>**Câu 4**</u>

```
clc; clear; close all;

ts = 1/20000; % Thời gian lấy mẫu
fs = 1/ts;
t = 0:ts:0.2;

% ========== Thông tin =======
Vm = ????; fm = ????;
mt = ????;
```

```
% ========= Sóng mang ========
Vc = ????; fc = ????; omegac = ????;
xct = ????;
% ===== Đô nhay tần số =====
kf = 2000;
% ====== Điều chế FM ======
yFM = zeros(1, length(t));
for i = 1:length(t)
    to = 0:ts:t(i);
    mtt = ????;
    TP = ????;
    yFM(i) = ????;
end
yFM;
% ====== Giải điều chế FM ======
yFM dh = ????; % Đạo hàm
yFM bp = ????; % Bình phương
fc = ????; % Tần số cắt
[b,a] = butter(12, ????);
mDem = filter(??,??,??); % Loc thấp qua
mDem = ????; % Căn chỉnh biên độ
% ======= Đồ thị =======
startp = 50;
endp = 300;
figure(1)
subplot(4,1,1)
plot(t(startp:endp), mt(startp:endp),
'b-','linewidth',1.6); hold on;
legend('m(t)');
xlabel('t'); ylabel('V');
subplot(4,1,2)
plot(t(startp:endp),xct(startp:endp),'
g-','linewidth',1.6); hold on;
legend('x c(t)');
xlabel('t'); ylabel('V');
subplot(4,1,3)
plot(t(startp:endp),yFM(startp:endp),'
r-','linewidth',1.6); hold on;
legend('y \{FM\}(t)');
```



```
xlabel('t'); ylabel('V');
subplot(4,1,4)
plot(t(startp:endp),mDem(startp:endp),
'c-','linewidth',1.6); hold on;
legend('m_{de}(t)');
xlabel('t'); ylabel('V');
```