



NGÔN NGỮ PYTHON

Giảng viên hướng dẫn : KIM NGỌC BÁCH Họ và tên sinh viên : TRẦN ĐÌNH HIẾU

Mã sinh viên : B23DCE034 Lớp : D23CQCE04-B

Hà Nội – 2023

LỜI NÓI ĐẦU

Báo cáo này được thực hiện trong khuôn khổ môn học Python do thầy Kim Ngọc Bách hướng dẫn. Nội dung báo cáo tập trung vào việc áp dụng các kiến thức đã học để giải quyết một bài toán cụ thể bằng ngôn ngữ lập trình Python.

Trong quá trình thực hiện, nhóm đã cố gắng vận dụng kiến thức lập trình, tư duy logic và kỹ năng xử lý dữ liệu để hoàn thành yêu cầu của bài. Nhóm xin cảm ơn thầy Kim Ngọc Bách đã hướng dẫn và hỗ trợ trong suốt quá trình học và làm báo cáo.

Nhóm cũng mong nhận được góp ý để hoàn thiện hơn trong các bài làm sau.

1. Import thư viện

Chức năng:

- torch, torch.nn: Thư viện chính để xây dựng và huấn luyện mô hình deep learning.
- torchvision: Hỗ trợ tải và xử lý dữ liệu ảnh.
- matplotlib.pyplot: Vẽ biểu đồ (loss, accuracy).
- sklearn.metrics: Tính ma trận nhầm lẫn để đánh giá mô hình.
- numpy, os: Hỗ trợ tính toán số học và thao tác hệ thống.

2. Chuẩn bị dữ liệu

Mục tiêu: Tiền xử lý dữ liệu đầu vào.

- RandomHorizontalFlip(): Lật ảnh ngẫu nhiên theo chiều ngang.
- RandomCrop(32, padding=4): Cắt ảnh ngẫu nhiên với đệm để tăng độ đa dạng dữ liêu.
- ToTensor(): Chuyển ảnh từ [0,255] sang tensor có giá trị [0,1].
- Normalize((0.5,...), (0.5,...)): Chuẩn hóa ảnh về trung bình 0 và độ lệch chuẩn 1.

```
trainset = torchvision.datasets.CIFAR10(root='./data', train=True,
download=True, transform=transform_train)

testset = torchvision.datasets.CIFAR10(root='./data', train=False,
download=True, transform=transform_test)

train_size = int(0.8 * len(trainset))

val_size = len(trainset) - train_size

train_data, val_data = random_split(trainset, [train_size, val_size])

train_loader = DataLoader(train_data, batch_size=64, shuffle=True)

val_loader = DataLoader(val_data, batch_size=64, shuffle=False)

test_loader = DataLoader(testset, batch_size=64, shuffle=False)

classes = ['plane', 'car', 'bird', 'cat', 'deer', 'dog', 'frog',
'horse', 'ship', 'truck']
```

- Tải dữ liệu CIFAR-10 (gồm 60,000 ảnh 32x32 thuộc 10 lớp).
- Chia dữ liệu train thành 80% train và 20% validation.
- Tạo các DataLoader để nạp dữ liệu theo batch.

3. Mô hình MLP (Multi-Layer Perceptron)

Cấu trúc:

- Flatten: Biến ảnh 32x32x3 → vector 3072.
- 3 tầng Linear:

```
\circ 3072 \rightarrow 512
```

 $\circ \quad 512 \rightarrow 256$

256 → 10 (số lớp)

• BatchNorm, ReLU, Dropout: Tăng độ ổn định, tránh overfitting.

4. Mô hình CNN (Convolutional Neural Network)

```
class CNN(nn.Module):
           nn.Conv2d(3, 32, kernel size=3, padding=1),
           nn.ReLU(),
           nn.MaxPool2d(2),
           nn.Conv2d(32, 64, kernel size=3, padding=1),
           nn.BatchNorm2d(64),
           nn.ReLU(),
           nn.MaxPool2d(2),
           nn.Conv2d(64, 128, kernel size=3, padding=1),
           nn.BatchNorm2d(128),
           nn.ReLU(),
           nn.MaxPool2d(2),
           nn.Flatten(),
           nn.BatchNorm1d(256),
           nn.ReLU(),
   def forward(self, x):
       return self.net(x)
```

Cấu trúc:

• 3 block convolution:

```
    Conv2D → BatchNorm → ReLU → MaxPool2d
```

- Tăng số kênh: 3→32→64→128
- Giảm kích thước ảnh từ 32×32 → 4×4
- Flatten và 2 tầng Linear: 2048 → 256 → 10

Lý do: CNN khai thác cấu trúc không gian ảnh tốt hơn MLP.

5. Hàm huấn luyện mô hình

```
def train_model(model, train_loader, val_loader, epochs=50, lr=0.001,
patience=5, model name='model.pth'):
   device = torch.device("cuda" if torch.cuda.is_available() else
   model = model.to(device)
   optimizer = torch.optim.Adam(model.parameters(), lr=lr)
   patience counter = 0
    for epoch in range(epochs):
       model.train()
       running_loss = 0.0
       correct, total = 0, 0
        for inputs, targets in train loader:
            inputs, targets = inputs.to(device), targets.to(device)
            optimizer.zero grad()
            outputs = model(inputs)
            loss = criterion(outputs, targets)
            loss.backward()
            optimizer.step()
```

```
_, predicted = torch.max(outputs, 1)
            correct += (predicted == targets).sum().item()
            total += targets.size(0)
        train losses.append(running loss / len(train loader))
        train accuracies.append(correct / total)
        model.eval()
       correct, total = 0, 0
            for inputs, targets in val loader:
                inputs, targets = inputs.to(device), targets.to(device)
                outputs = model(inputs)
                loss = criterion(outputs, targets)
                correct += (predicted == targets).sum().item()
                total += targets.size(0)
        val losses.append(val loss / len(val loader))
        val accuracies.append(correct / total)
        print(f"Epoch {epoch+1}: Train Loss = {train losses[-1]:.4f},
Train Acc = {train accuracies[-1]*100:.2f}%, "
              f"Val Loss = {val losses[-1]:.4f}, Val Acc =
[val accuracies[-1]*100:.2f}%")
            best val acc = val accuracies[-1]
            patience counter = 0
            patience counter += 1
            if patience counter >= patience:
                print("Early stopping triggered.")
   model.load state dict(torch.load(model name))
```

Thành phần chính:

- optimizer: Dùng Adam với learning rate 0.001.
- loss: CrossEntropyLoss (dùng cho phân loại).
- Vòng lặp epoch:
 - Giai đoạn train: cập nhật trọng số bằng loss.backward() và optimizer.step().
 - o Giai đoạn validation: đánh giá hiệu suất mô hình không cập nhật trọng số.
- **Early Stopping**: Nếu accuracy validation không tăng sau patience lần thì dừng sớm để tránh overfitting.

Kết quả trả về:

• loss và accuracy theo từng epoch để vẽ biểu đồ.

6. Vẽ learning curves

```
plt.subplot(1, 2, 2)
plt.plot(train_accs, label='Train Accuracy', color='blue')
plt.plot(val_accs, label='Val Accuracy', color='orange')
plt.xlabel('Epoch')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.title(f'{title} - Accuracy Curve')
plt.legend()
plt.grid(True)

plt.tight_layout()
plt.show()
```

- Loss Curve: Theo dõi độ hội tụ của mô hình.
- Accuracy Curve: Theo dõi khả năng học của mô hình.
- Dùng plt.subplot để hiển thị 2 biểu đồ cạnh nhau.

7. Vẽ confusion matrix

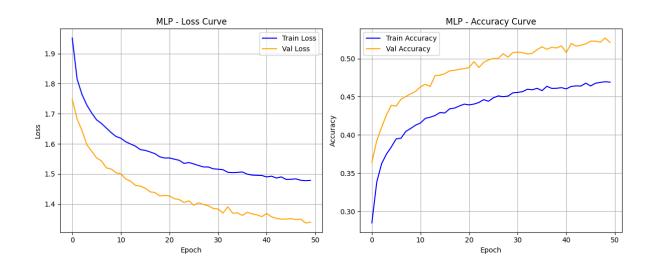
```
VĒ CONFUSION MATRIX
def plot confusion(model, data loader, classes):
    device = torch.device("cuda" if torch.cuda.is available() else
   model.eval()
   model = model.to(device)
   all preds = []
   all labels = []
        for inputs, labels in data loader:
            inputs = inputs.to(device)
            outputs = model(inputs)
            , preds = torch.max(outputs, 1)
            all preds.extend(preds.cpu())
            all labels.extend(labels)
    cm = confusion matrix(all labels, all preds)
    disp = ConfusionMatrixDisplay(confusion matrix=cm,
display labels=classes)
```

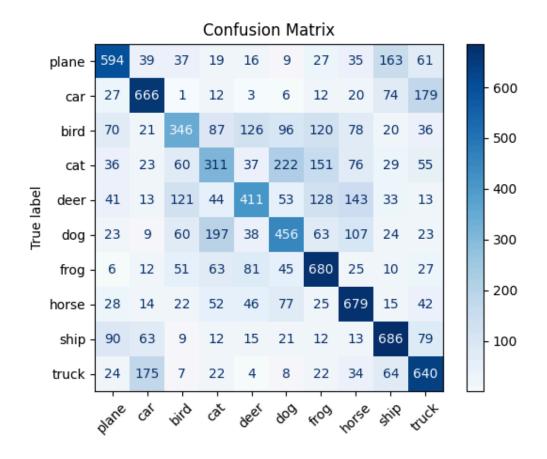
```
disp.plot(cmap=plt.cm.Blues, xticks_rotation=45)
plt.title("Confusion Matrix")
plt.grid(False)
plt.show()
```

- Tính toán và hiển thị ma trận nhầm lẫn (Confusion Matrix).
- Cho biết mô hình dễ nhầm lẫn những lớp nào (ví dụ: cat vs dog).
- Dùng sklearn.metrics.confusion_matrix và ConfusionMatrixDisplay.

8. Chạy và đánh giá mô hình MLP

- Khởi tạo và huấn luyện MLP.
- Vẽ biểu đồ loss, accuracy qua các epoch.
- Đánh giá kết quả trên tập test.





9. Chạy và đánh giá mô hình CNN

```
# =============== CHAY CNN =============
print("\n--- Training CNN ---")
cnn = CNN()
```

```
cnn_train_losses, cnn_val_losses, cnn_train_accs, cnn_val_accs =
train_model(cnn, train_loader, val_loader, model_name='cnn_model.pth')
plot_learning_curves(cnn_train_losses, cnn_val_losses, cnn_train_accs,
cnn_val_accs, "CNN")
plot_confusion(cnn, test_loader, classes)
```

- Thực hiện tương tự như MLP nhưng với mô hình CNN.
- Kỳ vọng kết quả tốt hơn do CNN phù hợp với xử lý ảnh hơn.

