6 Rekursive Berechnungen/rekursive Strukturen

6.1 Numerische Rekursion

1.1

```
Rekursiver Aufstieg:
```

```
%goldener_schnitt(+Schritte, ?Resultat)
goldener_schnitt(0, 2).
goldener_schnitt(Schritte, Resultat) :-
    Schritte > 0, Schritte2 is Schritte - 1,
    goldener_schnitt(Schritte2, Resultat2), Resultat is 1 / Resultat2 + 1.

Rekursiver Abstieg (mit Endrekursion):

%goldener_SchnittE(+Schritte, +Akk, ?Res)
goldener_SchnittE(0,Akk,Res) :- Res = Akk.
goldener_SchnittE(Schritte, Akk, Res) :-
    Schritte > 0, Schritte1 is Schritte - 1, Akk1 is 1 / Akk + 1,
    goldenerSchnittE(Schritte1, Akk1, Res).

1.2

time(goldener_schnitt(1000000, Res)).
% 2,999,998 inferences, 93.641 CPU in 94.010 seconds

time(goldenerSchnittE(1000000, 1, Res)).
```

Wie am Rechenzeitbedarf zu sehen ist, arbeitet der Rekursive Abstieg drastisch schneller als der Rekursive Aufstieg. Die Verständlichkeit des Prädikates verringert sich dabei nur gering, da man lediglich einen Akkumulator einbauen musste.

% 3,000,001 inferences, 0.344 CPU in 0.340 seconds

1.3

Das Prädikat ist ineffizient, weil es zwei rekursive Aufrufe benötigt. Wenn man sich bei der Rekursion auf einen Aufruf beschränkt, lässt sich die Effizienz stark erhöhen.

```
%fibonacci(+Schritte, ?Resultat)
fibonacci(Schritte, Resultat) :- fibonacci_(Schritte, 1, 0, Resultat).
fibonacci_(0, _, Prev, Prev).
fibonacci_(1, Val, _, Val).
fibonacci_(Schritte, Val, Prev, Resultat) :-
   Schritte >= 0, Schritte2 is Schritte - 1, ValPrev is Val + Prev,
   fibonacci_(Schritte2, ValPrev, Val, Resultat).
```

1.4

```
%goldener_schnitt_fib(+Schritte, ?Resultat)
goldener_schnitt_fib(Schritte, Resultat) :-
   fibonacci(Schritte, Resultat1), Schritte2 is Schritte -1,
   fibonacci(Schritte2, Resultat2), Resultat is Resultat1 / Resultat2.

time(goldener_schnitt_fib(1500, Res)).
% 8,868 inferences, 0.000 CPU in 0.000 seconds
% evaluation error: 'float_overflow'
```

Ab einer Schrittzahl von ca. 1500 kann Prolog die benötigten Fibonacci Zahlen nicht mehr berechnen. Da die CPU Zeit bei dieser Schrittzahl noch 0 beträgt, lassen sich die tatsächlichen Zeiten nicht mit den Zeiten der naiven Lösungen vergleichen. Allerdings kann man bei einem Overflow auf so kleiner Schrittzahl annehmen, dass die Lösung durch Fibonacci sehr ineffizient ist.

6.2 Stromorientierte Verarbeitung

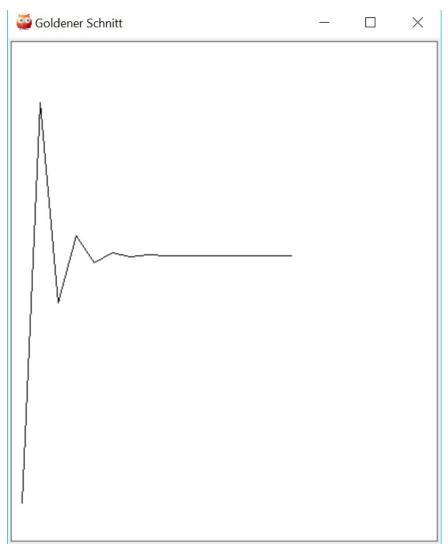
2.1

```
%goldener_schnitt_incr(+Schritte, ?Resultat)
goldener_schnitt_incr(Schritte, Resultat) :-
   goldener_schnitt_incr_schritt(1, Schritte, Resultat).

goldener_schnitt_incr_schritt(Akku, 0, Akku).
goldener_schnitt_incr_schritt(Akku, SchrittLinks, Resultat) :-
   SchrittLinks > 0,
   (Resultat is Akku; (
        Zwischen is ((1 / Akku) + 1), SchrittLinksJetzt is SchrittLinks - 1,
        goldener_schnitt_incr_schritt(Zwischen, SchrittLinksJetzt, Resultat))).
```

(L. Kruse: 6659482, A. Hildebrandt: 6688865, E. Baalmann: 6704003)

2.2



Ab neun Approximationsschritten sinkt der Approximationsfehler unter die Darstellungsgenauigkeit.

6.3 Verzweigende rekursive Strukturen

3.1

```
%Typtest
baum(A):- atom(A).
baum(s(A,B)):- baum(A),baum(B).
```

(L. Kruse: 6659482, A. Hildebrandt: 6688865, E. Baalmann: 6704003)

```
3.2
```

```
%depth(+Baum, ?Depth)
 depth(Atom, 1) :- atom(Atom).
 depth(s(LinkerTeilBaum,_),Depth) :-
   depth(LinkerTeilBaum, Depth2), Depth is Depth2 + 1.
 depth(s(_,RechterTeilBaum),Depth) :-
   depth(RechterTeilBaum, Depth2), Depth is Depth2 + 1.
%depth2(+Baum, ?Depth)
 depth2(Baum, Depth) :- depthENDREK(Baum, 0, Depth).
 depthENDREK(Atom, AKK, Depth) :-
   atom(Atom), Depth is AKK + 1.
 depthENDREK(s(LinkerTeilBaum,_),AKK,Depth):-
   AKK2 is AKK + 1, depthENDREK(LinkerTeilBaum, AKK2, Depth).
 depthENDREK(s(_,RechterTeilBaum),AKK,Depth):-
   AKK2 is AKK + 1, depthENDREK(RechterTeilBaum, AKK2, Depth).
3.3
%maxDepth(+Baum,?Depth)
maxDepth(Baum,Depth) :-
   findall(LocalDepth, depth2(Baum,LocalDepth), L), max_list(L,Depth).
3.4
%maxDepthRek(+Baum,?Depth)
maxDepthRek(Atom, 1) :- atom(Atom).
maxDepthRek(s(LinkerTeilBaum, RechterTeilBaum), Depth) :-
   maxDepthRek(LinkerTeilBaum, DepthLinks),
   maxDepthRek(RechterTeilBaum,DepthRechts),
   Depth is max(DepthLinks,DepthRechts) + 1.
Die nicht-endrekursive Version ist (wie in den meisten Fällen) die intuitivere
Variante.
3.5
%minDepth(+Baum, ?Depth)
minDepth(Baum, Depth):-
   findall(LocalDepth, depth2(Baum,LocalDepth), L), min_list(L,Depth).
%isBalenced(+Baum)
 isBalenced(Baum):-
   minDepth(Baum, MinDepth), maxDepth(Baum, MaxDepth),
   MinDepth + 1 >= MaxDepth.
```