QRoSS V マニュアル

1. 安定化電源の電圧を 7.4[V]，電流値を 2.5[A]に設定
2. Tera Termを起動

シリアル接続を選択，[設定]→[シリアルポート]でボー・レートを「115200」に設定

1. 接続が出来たら安定化電源の電源をONにして，Tera Termで「c」を押して動作開始

(電源を入れた後は，必ずc の脚格納コマンドから開始する)

1. あとはコマンドリストの動作を自由に
2. なにかあったらすぐに安定化電源をOFFに
3. コマンド一覧(some\_walk)

脚の格納 : 「c」

脚の展開:「o」

反転動作(機体を回転)こっちメイン:「1」→「2」→「3」

立ち上がり動作(上下反転で立つ動作):「4」→「5」→「6」

クロール歩容 : 「w」