| 5/20(土) | ■2017スプリングスクール | | | |
|---|----------------|---|-------------------------|--|
| カリエンテーション 久住憲嗣(九州大学) 実践力・研究力のためのPBLで養う問題発見・解決力 渡辺晴美(東海大学) 10:30-09:50 システム開発の一般論と組込みソフトウェア専門職の関係 二上貴夫(東陽テクニカ) 10:45-12:00 制御理論入門 三輪昌史(徳島大学) 13:00-16:30 iRobot Create2を使ったロボット制御演習 Zumoを使ったロボット制御演習 三輪昌史(徳島大学) 16:30-17:00 ショートプレゼンテーション(高輪キャンパス) 5/21(日) 13:00-12:00 システム開発方法論(1) 久住憲嗣,谷川郁太 計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌 13:00-14:00 システム開発方法論(2) (九州大学) 計測基礎/組込みシステム実装(2) (徳島大学) 16:00-17:00 ドックオフ&ラップアップ | 日時 | スマートモバイルロボット競技 | ローバトライアル競技 | |
| 実践力・研究力のためのPBLで養う問題発見・解決力 渡辺晴美(東海大学) 09:30-09:50 システム開発の一般論と組込みソフトウェア専門職の関係 二上貴夫(東陽テクニカ) 09:50-10:35 組込みシステムの現状と開発技術の特性 久保秋真((株)チェンジビジョン) 10:45-12:00 制御理論入門 三輪昌史(徳島大学) IRobot Create2を使ったロボット制御演習 Zumoを使ったロボット制御演習 三輪昌史(徳島大学) 三輪昌史(徳島大学) 16:30-17:00 ショートプレゼンテーション(高輪キャンパス) 5/21(日) 09:00-12:00 システム開発方法論(1) 久住憲嗣,谷川郁太 計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌 13:00-14:00 システム開発方法論(2) (九州大学) 計測基礎/組込みシステム実装(2) (徳島大学) 14:00-16:00 Scrumによるプロジェクトマネジメント 知合晋太郎((株)チェンジビジョン) 16:00-17:00 キックオフ&ラップアップ | 5/20(土) | | | |
| 実践力・研究力のためのPBLで養う問題発見・解決力 渡辺晴美(東海大学) 09:30-09:50 システム開発の一般論と組込みソフトウェア専門職の関係 二上貴夫(東陽テクニカ) 09:50-10:35 組込みシステムの現状と開発技術の特性 久保秋真((株)チェンジビジョン) 10:45-12:00 制御理論入門 三輪昌史(徳島大学) | 09:00-09:30 | オリエンテーション 久住憲嗣(九州大学) | | |
| 09:50-10:35組込みシステムの現状と開発技術の特性 久保秋真((株)チェンジビジョン)10:45-12:00制御理論入門 三輪昌史(徳島大学)13:00-16:30iRobot Create2を使ったロボット制御演習 細合晋太郎((株)チェンジビジョン)Zumoを使ったロボット制御演習 三輪昌史(徳島大学)16:30-17:00ショートプレゼンテーション(高輪キャンパス)5/21(目)09:00-12:00システム開発方法論(1) 久住憲嗣,谷川郁太 計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌 13:00-14:00計測基礎/組込みシステム実装(2) (徳島大学)14:00-16:00Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎((株)チェンジビジョン)16:00-17:00キックオフ&ラップアップ | | 実践力・研究力のためのPBLで養う問題発見・解決力 渡辺晴美(東海大学) | | |
| 10:45-12:00制御理論入門 三輪昌史 (徳島大学)13:00-16:30iRobot Create2を使ったロボット制御演習 細合晋太郎 ((株) チェンジビジョン)Zumoを使ったロボット制御演習 三輪昌史 (徳島大学)16:30-17:00ショートプレゼンテーション (高輪キャンパス)5/21(日)09:00-12:00システム開発方法論(1) 久住憲嗣, 谷川郁太 計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌 13:00-14:00計測基礎/組込みシステム実装(2) (徳島大学)14:00-16:00Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎 ((株) チェンジビジョン)16:00-17:00キックオフ&ラップアップ | 09:30-09:50 | システム開発の一般論と組込みソフトウュ | 上ア専門職の関係 二上貴夫(東陽テクニカ) | |
| 13:00-16:30iRobot Create2を使ったロボット制御演習 細合晋太郎((株)チェンジビジョン)Zumoを使ったロボット制御演習 三輪昌史(徳島大学)16:30-17:00ショートプレゼンテーション(高輪キャンパス)5/21(日)09:00-12:00システム開発方法論(1) 久住憲嗣, 谷川郁太 計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌 13:00-14:00計測基礎/組込みシステム実装(2) (徳島大学)14:00-16:00Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎((株)チェンジビジョン)16:00-17:00キックオフ&ラップアップ | 09:50-10:35 | 組込みシステムの現状と開発技術の特性 久保秋真((株)チェンジビジョン) | | |
| 13:00-16:30 細合晋太郎((株)チェンジビジョン) 三輪昌史(徳島大学) 16:30-17:00 ショートプレゼンテーション(高輪キャンパス) 5/21(日) 09:00-12:00 システム開発方法論(1) 久住憲嗣,谷川郁太 計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌 13:00-14:00 システム開発方法論(2) (九州大学) 計測基礎/組込みシステム実装(2) (徳島大学 14:00-16:00 Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎((株)チェンジビジョン) 16:00-17:00 キックオフ&ラップアップ | 10:45-12:00 | 制御理論入門 三 | 三輪昌史 (徳島大学) | |
| 16:30-17:00 ショートプレゼンテーション(高輪キャンパス) 5/21(日) 09:00-12:00 システム開発方法論(1) 久住憲嗣,谷川郁太 計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌 13:00-14:00 システム開発方法論(2) (九州大学) 計測基礎/組込みシステム実装(2) (徳島大学 14:00-16:00 Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎((株)チェンジビジョン) 16:00-17:00 キックオフ&ラップアップ | 13:00-16:30 | | | |
| 5/21(日)09:00-12:00システム開発方法論(1) 久住憲嗣, 谷川郁太計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌13:00-14:00システム開発方法論(2)(九州大学)計測基礎/組込みシステム実装(2)14:00-16:00Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎((株)チェンジビジョン)16:00-17:00キックオフ&ラップアップ | | 細合晋太郎((株)チェンジビジョン) | 三輪昌史(徳島大学) | |
| 09:00-12:00システム開発方法論(1)久住憲嗣, 谷川郁太計測基礎/組込みシステム実装(1)三輪昌13:00-14:00システム開発方法論(2)(九州大学)計測基礎/組込みシステム実装(2)(徳島大学)14:00-16:00Scrumによるプロジェクトマネジメント細合晋太郎((株)チェンジビジョン)16:00-17:00キックオフ&ラップアップ | 16:30-17:00 | ショートプレゼンテーション(高輪キャンパス) | | |
| 13:00-14:00システム開発方法論(2)(九州大学)計測基礎/組込みシステム実装(2)(徳島大学)14:00-16:00Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎((株)チェンジビジョン)16:00-17:00キックオフ&ラップアップ | 5/21(日) | | | |
| 14:00-16:00 Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎((株)チェンジビジョン) 16:00-17:00 キックオフ&ラップアップ | 09:00-12:00 | | | |
| 16:00-17:00 キックオフ&ラップアップ | 13:00-14:00 | システム開発方法論(2) (九州大学) | 計測基礎/組込みシステム実装(2) (徳島大学 | |
| | 14:00-16:00 | Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎((株)チェンジビジョン) | | |
| 5/22(月)~5/26(金) ミニ分散PBLを実践しながら各チームで指定課題を実施 | 16:00-17:00 | キックオフ&ラップアップ | | |
| 5/22(月)~5/26(金) ミニ分散PBLを実践しながら各チームで指定課題を実施 | | | | |
| 5/24(水) 演習中間発表会 | 5/24(水) | 演習中間発表会 | | |
| 5/27(土) 演習成果発表会 | 5/27(十) | 演習成果発表会 | | |