■2017スプリングスクール		
日時	スマートモバイルロボット競技	ローバトライアル競技
5/20(土)		
09:00-09:30	オリエンテーション 久住憲嗣(九州大学)	
09:00-09:30	実践力・研究力のためのPBLで養う問題発見・解決力 渡辺晴美(東海大学)	
09:30-09:50	システム開発の一般論と組込みソフトウェア専門職の関係 二上貴夫(東陽テクニカ)	
09:50-10:35	組込みシステムの現状と開発技術の特性 久保秋真((株)チェンジビジョン)	
10:45-12:00	制御理論入門 三輪昌史(徳島大学)	
13:00-16:30	iRobot Create2を使ったロボット制御演習 細合晋太郎((株)チェンジビジョン)	Zumoを使ったロボット制御演習 三輪昌史(徳島大学)
16:30-17:00		-ション(高輪キャンパス)
5/21(日)		
09:00-12:00	システム開発方法論(1) 久住憲嗣, 谷川郁太	計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌史
13:00-14:00	システム開発方法論(2) (九州大学)	計測基礎/組込みシステム実装(2)(徳島大学)
14:00-16:00	Scrumによるプロジェクトマネジメント 細合晋太郎((株)チェンジビジョン)	
16:00-17:00	キックオフ&ラップアップ	
5/22(月)~5/26(金) ミニ分散PBLを実践しながら各チームで指定課題を実施		
5/24(水) 演習中間発表会		
5/27(土) 演習成果発表会		
■2017スプリングスクール		
8/11(金)		
09:30-12:20	競技準備(各チーム練習調整・コース設置)	
13:20-13:30	オープニング	
13:30-14:30	ローバー競技コンパルソリ課題	
15:00-16:00	マルチコプタ競技位置計測課題、ホバリング課題	
17:00-17:30	ショートトーク	
17:30-19:30	ポスター発表・懇親会	
8/12(土)		
09:30-11:00	基調講演1 今村 誠(東海大学)	
11:10-12:40	基調講演2元木 誠(関東学院大学)	
13:40-16:00	学生ディスカッション 成果報告会(10分×5チーム)	
16:10-17:00	成果報告会((10分×5ナーム)