■2017スプリングスクール	
スマートモバイルロボット競技	ローバトライアル競技
5/20(土)	
オリエンテーション 久住憲嗣(九州大学)	
実践力・研究力のためのPBLで養う問題発見・解決力 渡辺晴美(東海大学)	
システム開発の一般論と組込みソフトウュ	-ア専門職の関係 二上貴夫(東陽テクニカ)
組込みシステムの現状と開発技術の	)特性 久保秋真((株)チェンジビジョン)
制御理論入門 3	三輪昌史 (徳島大学)
iRobot Create2を使ったロボット制御演習	Zumoを使ったロボット制御演習
細合晋太郎((株)チェンジビジョン)	三輪昌史(徳島大学)
16:30-17:00 ショートプレゼンテーション(高輪キャンパス)	
5/21(日)	
システム開発方法論(1) 久住憲嗣,谷川郁太	計測基礎/組込みシステム実装(1) 三輪昌史
システム開発方法論(2) (九州大学)	計測基礎/組込みシステム実装(2)(徳島大学)
Scrumによるプロジェクトマネジメン	ト 細合晋太郎((株)チェンジビジョン)
キックオフ	&ラップアップ
5/22(月)~5/26(金) ミニ分散PBLを実践しながら各チームで指定課題を実施	
5/24(水) 演習中間発表会	
演習成果発表会	
	スマートモバイルロボット競技